Front matter

title: "Лабораторная работа №2"

subtitle: "Задача о погоне"

author: "Камкина Арина Леонидовна"

Generic otions

lang: ru-RU

toc-title: "Содержание"

Bibliography

bibliography: bib/cite.bib

csl: pandoc/csl/gost-r-7-0-5-2008-numeric.csl

Pdf output format

toc: true # Table of contents

toc-depth: 2

lof: true # List of figures
lot: false # List of tables

fontsize: 12pt linestretch: 1.5 papersize: a4

documentclass: scrreprt

118n polyglossia

polyglossia-lang: name: russian

options:

- spelling=modern

- babelshorthands=true polyglossia-otherlangs:

name: english

118n babel

babel-lang: russian

babel-otherlangs: english

Fonts

mainfont: PT Serif romanfont: PT Serif sansfont: PT Sans monofont: PT Mono mainfontoptions: Ligatures=TeX romanfontoptions: Ligatures=TeX

sansfontoptions: Ligatures=TeX,Scale=MatchLowercase monofontoptions: Scale=MatchLowercase,Scale=0.9

Biblatex

biblatex: true

biblio-style: "gost-numeric"

biblatexoptions:

- parentracker=truebackend=biber
- hyperref=auto
- language=auto
- autolang=other*
- citestyle=gost-numeric

Pandoc-crossref LaTeX customization

figureTitle: "Рис." tableTitle: "Таблица" listingTitle: "Листинг"

lofTitle: "Список иллюстраций"

lotTitle: "Список таблиц" lolTitle: "Листинги"

Misc options

indent: true header-includes:

- \usepackage{indentfirst}
- \usepackage{float} # keep figures where there are in the text
- \floatplacement{figure}{H} # keep figures where there are in the text

Цель работы

Приобрести практические навыки работы с языком Julia и OpenModelica, научиться строить графики и решать математические задачи.

Теоретическое введение

Julia — высокоуровневый свободный язык программирования с динамической типизацией, созданный для математических вычислений. Эффективен также и для написания программ общего назначения. Синтаксис языка схож с синтаксисом других

математических языков (например, MATLAB и Octave), однако имеет некоторые существенные отличия. Julia написан на Си, C++ и Scheme. Имеет встроенную поддержку многопоточности и распределённых вычислений, реализованные в том числе в стандартных конструкциях. [@wiki:bash].

OpenModelica — свободное открытое программное обеспечение для моделирования, симуляции, оптимизации и анализа сложных динамических систем. Основано на языке Modelica. Активно развивается Open Source Modelica Consortium, некоммерческой неправительственной организацией. Open Source Modelica Consortium является совместным проектом RISE SICS East AB и Линчёпингского университета. По своим возможностям приближается к таким вычислительным средам как Matlab Simulink, Scilab хСоs, имея при этом значительно более удобное представление системы уравнений исследуемого блока.

OpenModelica не поддерживает простроение графиков в полярных координатах, поэтому невозможно написать лаборатрную на этом языке. [@wiki:bash]

Выполнение лабораторной работы

Подготовка

Так как задание выполняется по вариантам, сначала нужно рассчитать свой - мой вариант 27.

- 1. Установила язык Julia
- 2. Произвела математические вычисления:
 - 1. Введем полярные координаты.
 - 2. Траектория катера должна быть такой, чтобы и катер, и лодка все время были на одном расстоянии от полюса, только в этом случае траектория катера пересечется с траекторией лодки.
 - 3. Пусть через время t катер и лодка окажутся на одном расстоянии x от полюса. За это время лодка пройдет x, а катер k-x (или k+x, в зависимости от начального положения катера относительно полюса). Отсюда y нас выходит два случая:

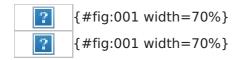
r0 1 = 11.7/(3.7+1) u r0 2 = 11.7/(3.7-1)

- 4. После того, как катер береговой охраны окажется на одном расстоянии от полюса, что и лодка, он должен сменить прямолинейную траекторию и начать двигаться вокруг полюса удаляясь от него со скоростью лодки v.
- 2.5. Решение исходной задачи сводится к решению системы из двух дифференциальных уравнений, из которой выходит, что $> r=/exp(1.0)^(teta/sqrt(12.69))$

Создание проекта (код на Julia)

```
using Plots
using DifferentialEquations
n = parse(Float64, "3.7")
|s| = parse(Float64, "11.7")
r0 1 = s/(n+1)
r0 2 = s/(n-1)
tspan = (0, 2*pi)
function f(u, p, t)
    u/exp(1.0)^(teta/sqrt(12.69))
end
prob = ODEProblem(f, r0 1, tspan)
sol = solve(prob, Tsit5(), reltol = 1e-8, abstol = 1e-8)
dxR = rand(1:size(sol.t)[1])
rAngles = [sol.t[dxR] for i in 1:size(sol.t)[1]]
plt1 = plot(proj=:polar, aspect ratio=:equal, dpi = 1000, legend=true,
bg=:black)
plot!(plt1, xlabel="", ylabel="", title="Случай 1", legend=:outerbottom)
plot!(plt1, [rAngles[1], rAngles[2]], [0.0, sol.u[size(sol.u)[1]]],
label="Траектория браконьеров", color=:blue, lw=1)
scatter!(plt1, rAngles, sol.u, label="", mc=:blue, ms=0.0005)
plot!(plt1, sol.t, sol.u, xlabel="", ylabel="", label="Траектория охраны",
color=:pink, lw=1)
scatter!(plt1, sol.t, sol.u, label="", mc=:pink, ms=0.0005)
savefig(plt1, "try1.png")
prob = ODEProblem(f, r0 2, tspan)
sol = solve(prob, Tsit5(), reltol = 1e-8, abstol = 1e-8)
dxR = rand(1:size(sol.t)[1])
rAngles = [sol.t[dxR] for i in 1:size(sol.t)[1]]
plt1 = plot(proj=:polar, aspect ratio=:equal, dpi = 1000, legend=true,
bg=:black)
plot!(plt1, xlabel="", ylabel="", title="Случай 2", legend=:outerbottom)
plot!(plt1, [rAngles[1], rAngles[2]], [0.0, sol.u[size(sol.u)[1]]],
label="Траектория браконьеров", color=:blue, lw=1)
scatter!(plt1, rAngles, sol.u, label="", mc=:blue, ms=0.0005)
plot!(plt1, sol.t, sol.u, xlabel="", ylabel="", label="Траектория охраны",
color=:pink, lw=1)
scatter!(plt1, sol.t, sol.u, label="", mc=:pink, ms=0.0005)
savefig(plt1, "try2.png")
```

Полученные графики(рис. @fig:001, @fig:002).



Анализ результатов

Были построены два графика, на которых видно точки перенсечения наших "кораблей".

Вывод

В процессе выполнения данной лабораторной работы я приобрела практические навыки работы с языком Julia.

Список литературы

- [1] Документация по Julia: https://ru.wikipedia.org/wiki/Julia_(язык_программирования)
- [2] Документация по OpenModelica: https://ru.wikipedia.org/wiki/OpenModelica