

# Computação Gráfica: Fase 4 – Normals and Texture Coordinates

Afonso Faria,  
André Ferreira,  
Bruno Campos e  
Ricardo Gomes

Universidade do Minho, Braga, Portugal  
{a83920,a93211,a93307,a93785}@alunos.uminho.pt

**Resumo** Nesta fase foi-nos proposta a implementação de iluminação e mapeamento de texturas em modelos.

## 1 Introdução e Contextualização

O presente relatório diz respeito à quarta fase do projeto da Unidade Curricular de Computação Gráfica.

Nesta fase foi-nos proposta a implementação de coordenadas normais e coordenadas de texturas no generator para todos os modelos criados (cubo, plano, cone, esfera e superfícies de bezier). Foi também proposto a implementação de iluminação e de texturas.

Nas seguintes secções do relatório iremos descrever a abordagem tomada na resolução dos problemas e os obstáculos que surgiram durante a realização do projeto.

## 2 *Generator*

### 2.1 *Plano*

**Coordenadas Normais:** Para as coordenadas normais de um plano a implementação é instantânea pois todos os vértices têm normais  $N = (0,1,0)$ .

**Coordenadas de Textura:** Para as coordenadas de textura de um plano dividimos a textura numa rede igual ao modelo do plano e aplicamos o resultado.

### 2.2 *Cubo*

**Coordenadas Normais:** Para as coordenadas normais de um cubo a implementação é quase igual à do plano, apenas repetindo o processo 6 vezes e alterando o vetor normal dependendo da face atual.

**Coordenadas de Textura:** Para as coordenadas de textura de um cubo repetimos o processo do plano para cada face do cubo.

### 2.3 *Esfera*

**Coordenadas Normais:** Para as coordenadas normais duma esfera apenas temos de considerar uma segunda esfera unitária (raio 1) e a partir desta obtemos facilmente o vetor normal de cada vértice de qualquer esfera.

**Coordenadas de Textura:** Para as coordenadas de textura da esfera passamos os ângulos de slices (entre  $0^\circ$  e  $360^\circ$ ) e stacks (entre  $-90^\circ$  e  $90^\circ$ ) para um domínio de 0 a 1, utilizando depois essas coordenadas nas texturas para obter o mapeamento utilizado.

### 2.4 *Cone*

**Coordenadas Normais:** Para as coordenadas normais do cone usamos 3 pontos de cada face lateral para calcular 2 vetores pertencentes ao plano da face, calculando seguidamente o vetor normal ao plano e normalizando-o. No caso da base é evidente o uso do vetor  $V = (0,-1,0)$ .

**Coordenadas de Textura:** Para as coordenadas de textura do cone utilizamos a mesma lógica que usamos na esfera para obter o mapeamento de texturas das faces laterais, obtidas através das slices e stacks. No caso da base utilizamos como lógica uma circunferência centrada no meio da textura com raio 0.5.

### 2.5 *Bezier Patches*

**Coordenadas Normais:** Para as coordenadas normais de um Bezier Patch utilizamos as derivadas no vértice de cada das componentes de tesselação (u e v) para obter 2 vetores, a partir destes calculamos o vetor normal, normalizando este para finalizar.

***Coordenadas de Textura:*** Para as coordenadas de textura de um Bezier Patch utilizamos a tesselação  $u$  e  $v$  para obter uma rede no mapeamento da textura, sendo este processo similar ao do plano.

### 3 *Engine*

#### 3.1 Iluminação

Para as luzes foi especulado adicionar um vetor de luzes, onde cada luz pode ter 3 tipos, Point, Directional ou Spotlight como esta ilustrado a seguir;

```

struct Light{
    string type;
    glm::vec3 pos;
    glm::vec3 dir;
    float cutoff;
};

struct Point{
    glm::vec3 pos;
};
struct Directional{
    glm::vec3 dir;
};
struct Spotlight{
    glm::vec3 pos;
    glm::vec3 dir;
    float cutoff;
};

auto Renderer::set_lights(Lights& l) -> Renderer& {
    int luzes = 0 ;
    GLfloat white[4] = { 1.0, 1.0, 1.0, 1.0 };
    for (auto const& luz : l) {
        glLightfv(GL_LIGHT0+luzes, GL_DIFFUSE, white);
        glLightfv(GL_LIGHT0+luzes, GL_SPECULAR, white);
        if (type == point){
            glLightfv(GL_LIGHT0, GL_POSITION, luz->pos);
        }
        if (type == direct){
            glLightfv(GL_LIGHT0, GL_SPOT_DIRECTION, luz->dir);
        }
        if (type == spot){
            glLightfv(GL_LIGHT0, GL_POSITION, luz->pos);
            glLightfv(GL_LIGHT0, GL_SPOT_DIRECTION, luz->dir);
            glLightfv(GL_LIGHT0, GL_SPOT_CUTOFF, luz->cutoff);
        }
    }
}

```

Assim seria possível inicializar as luzes tendo em conta que seriam adicionadas os comandos `glEnableClientState(GL_NORMAL_ARRAY)`, `glEnable(GL_LIGHTING)`, `glEnable(GL_LIGHT0)`, `glEnable(GL_LIGHT)`; ... e assim por diante.

Na inicialização do mundo, além de mandarem-se os pontos para a GPU mandou-se também as suas normais com

```
glGenBuffers(500, state::bind[1]);
glBindBuffer(GL_ARRAY_BUFFER, state::bind[1][i]);
glBufferData(GL_ARRAY_BUFFER, sizeof(float) * normals.size() * 3, normals.data(), GL_STATIC_DRAW);
```

E seria definido que todas as luzes seriam brancas, ou seja, com 1,1,1,1 como cor. E para se conseguir ver objetos que não tenham componente de luz usou-se uma luz ambiente para o modelo todo com

```
float amb[4] = 1.0f, 1.0f, 1.0f, 1.0f;
glLightModelfv(GL_LIGHT_MODEL_AMBIENT, amb);
```

### 3.2 Modelos

**Cor** Para definir as cores, ou seja, os materiais seria algo do género:

```
glMaterialfv(GL_FRONT, GL_AMBIENT, model->ambient);
glMaterialfv(GL_FRONT, GL_DIFFUSE, model->difuse);
glMaterialfv(GL_FRONT, GL_SPECULAR, model->specular);
glMaterialf(GL_FRONT, GL_SHININESS, model->shininess);
glMaterialf(GL_FRONT, GL_EMISSION, model->emission);
```

Onde `model->x`, o `x` seria o ser valor guardado em cada model. Isto seria acrescentado na parte do render, no desenho de cada modelo.

**Textura** Para utilizar as texturas primeiramente foi necessário acrescentar os comandos para permitir coordenadas de textura `glEnableClientState(GL_TEXTURE_COORD_ARRAY)`; `glEnable(GL_TEXTURE_2D)`; E na inicialização, tendo em conta que as coordenadas de textura estariam no model após a leitura do ficheiro .3d utilizaria estas linhas na inicialização do mundo

```
glGenBuffers(500, state::bind[2]);
glBindBuffer(GL_ARRAY_BUFFER, state::bind[2][i]);
glBufferData(GL_ARRAY_BUFFER, sizeof(float) * TEXT DO MODELO.size(), TEXT DO MODELO.data(), GL_STATIC_DRAW);
```

Era também esperado que ao modelo estivesse associado um valor `idText` durante a leitura do ficheiro do .3d com a função e que caso não houvesse textura fosse -1:

```
auto static loadTexture(std::string s) noexcept -> void {

    unsigned int t, tw, th;
    unsigned char *texData;
    unsigned int texID;

    ilInit();
```

```

    ilEnable(IL_ORIGIN_SET);
    ilOriginFunc(IL_ORIGIN_LOWER_LEFT);
    ilGenImages(1,&t);
    ilBindImage(t);
    ilLoadImage((ILstring)s.c_str());
    tw = ilGetInteger(IL_IMAGE_WIDTH);
    th = ilGetInteger(IL_IMAGE_HEIGHT);
    ilConvertImage(IL_RGBA, IL_UNSIGNED_BYTE);
    texData = ilGetData();

    glGenTextures(1,&texID);

    glBindTexture(GL_TEXTURE_2D,texID);
    glTexParameteri(GL_TEXTURE_2D, GL_TEXTURE_WRAP_S, GL_REPEAT);
    glTexParameteri(GL_TEXTURE_2D, GL_TEXTURE_WRAP_T, GL_REPEAT);

    glTexParameteri(GL_TEXTURE_2D, GL_TEXTURE_MIN_FILTER, GL_LINEAR);
    glTexParameteri(GL_TEXTURE_2D, GL_TEXTURE_MAG_FILTER, GL_LINEAR);

    glTexImage2D(GL_TEXTURE_2D, 0, GL_RGBA, tw, th, 0, GL_RGBA, GL_UNSIGNED_BYTE, texData);
    //glGenerateMipmap(GL_TEXTURE_2D);

    glBindTexture(GL_TEXTURE_2D, 0);

    state::idText = texID;

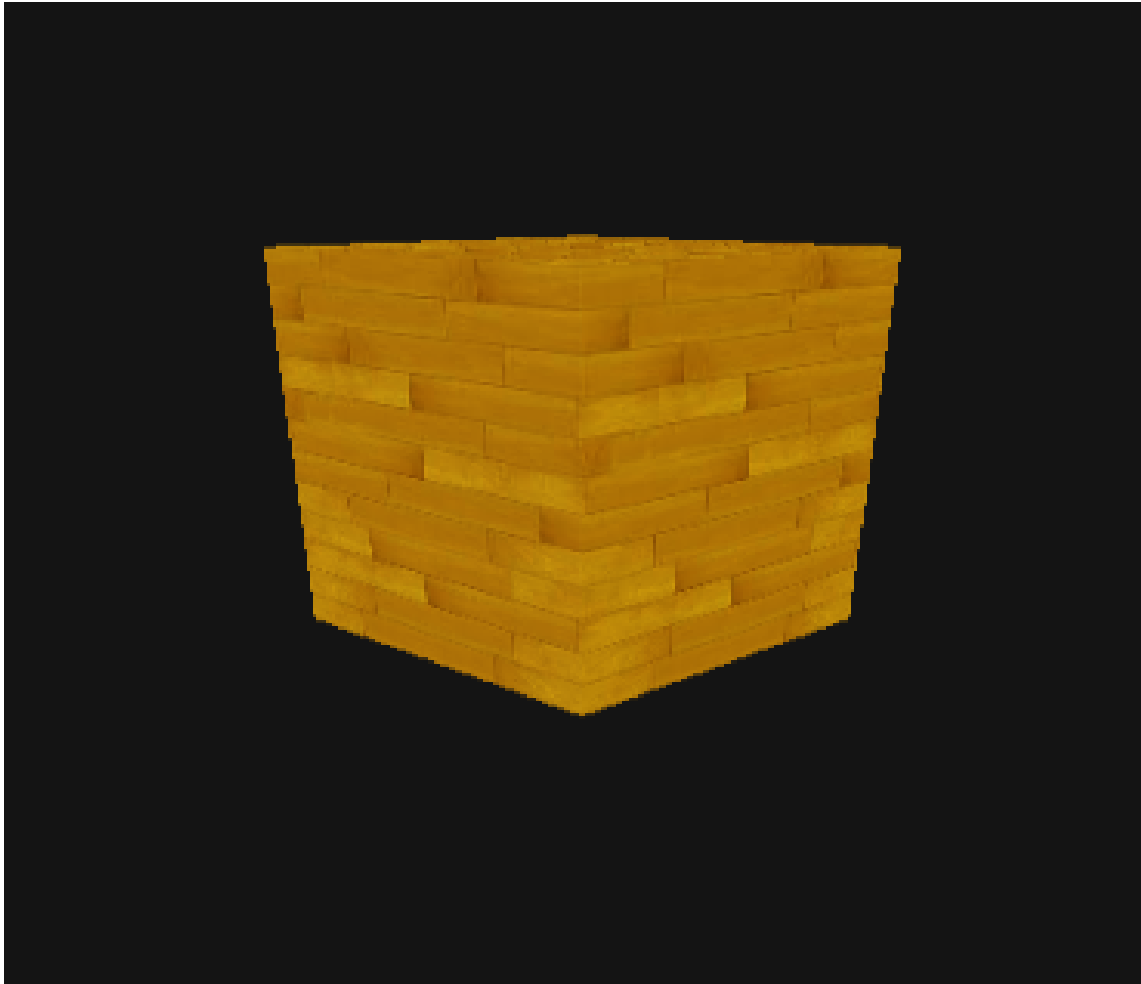
}

E assim, durante a fase do render, ao desenhar um modelo bastaria:

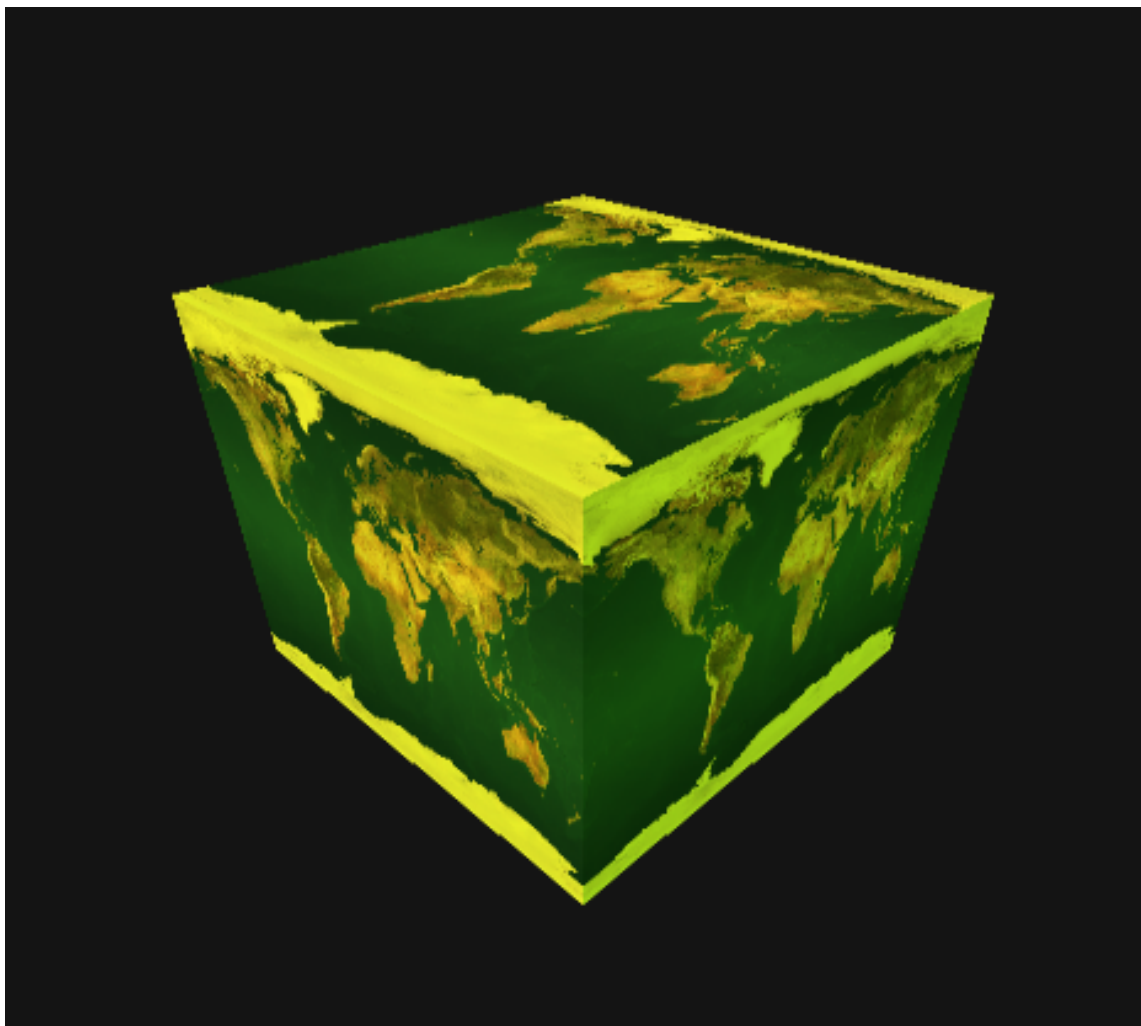
if(modelo->tex != -1){
    glBindBuffer(GL_ARRAY_BUFFER, state::bind[2][iii]);
    glTexCoordPointer(2,GL_FLOAT,0,0);
}

```

**Inacabado** Como não conseguimos implementar o engine completo seguem-se exemplos de mapeamento de texturas e iluminação testados("hard-coded"):

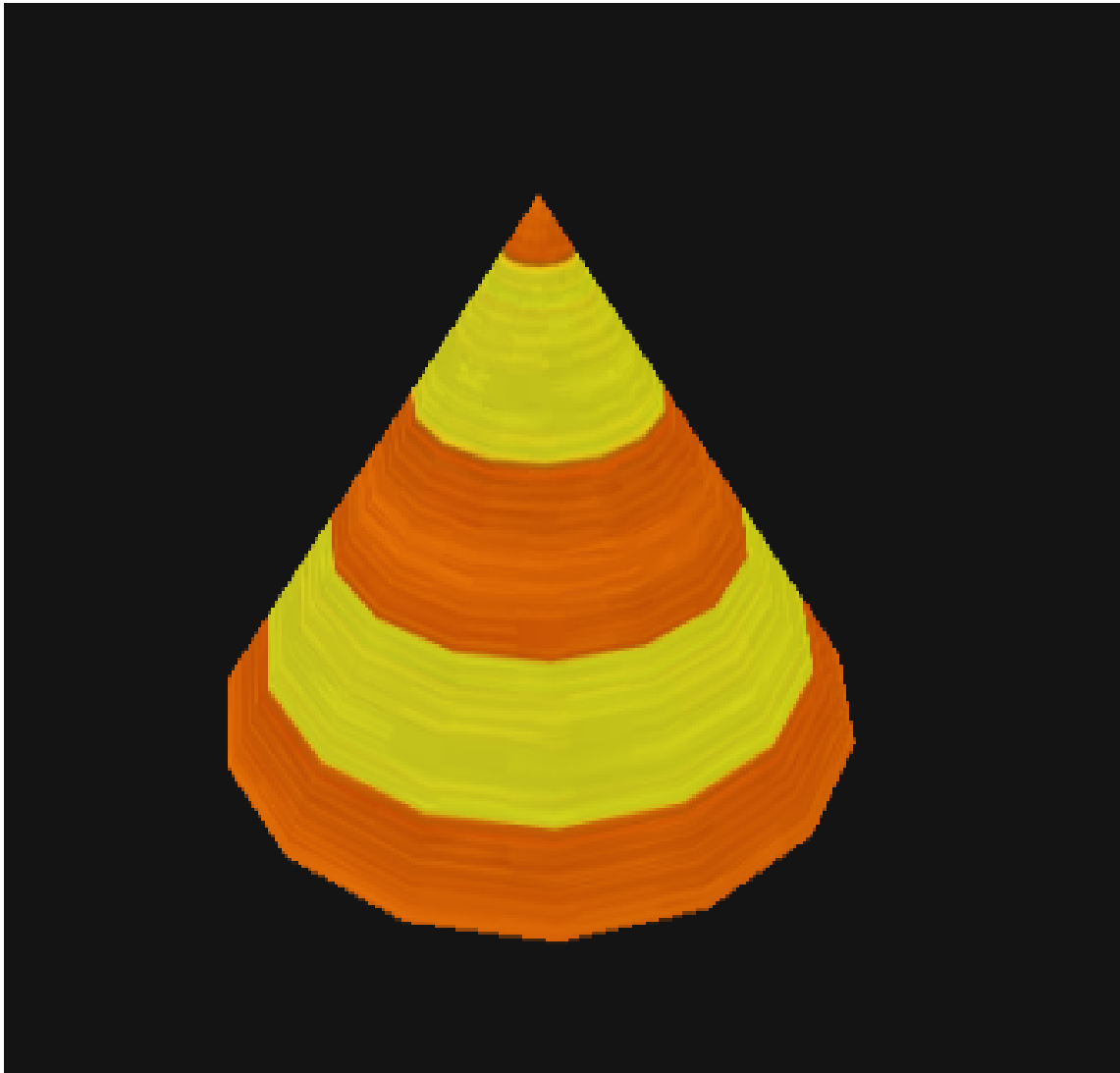


**Figura 1.** Exemplo 1: Mapeamento de um Cubo

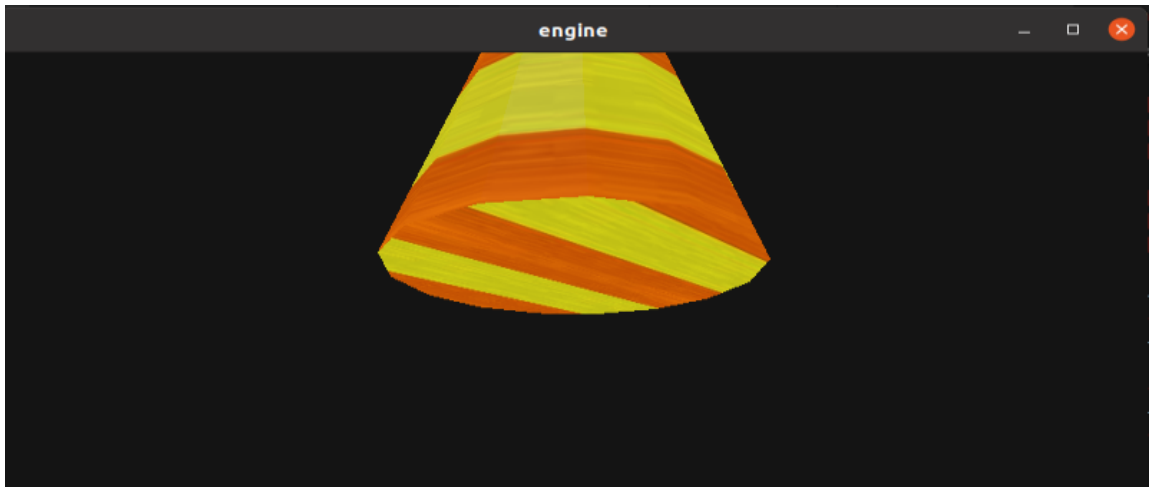


**Figura 2.** Exemplo 2: Mapeamento de um Cubo com textura da terra

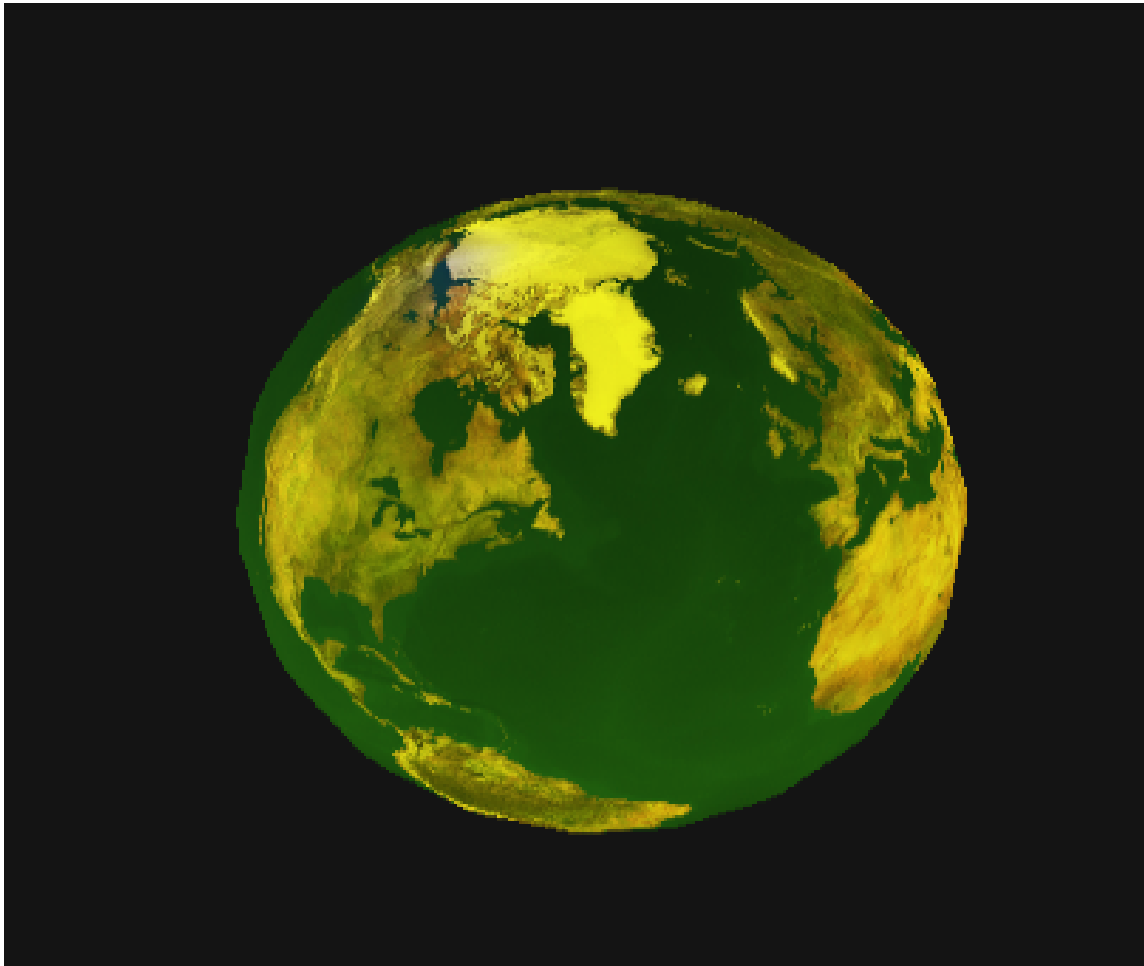




**Figura 3.** Exemplo 3: Mapeamento de um Cone



**Figura 4.** Exemplo 4: Mapeamento da base de um Cone



**Figura 5.** Exemplo 5: Mapeamento de uma Esfera

## 4 Resultados

Por falta de tempo esta secção encontra-se vazia.

## 5 Conclusão

O projeto e todos os testes foram desenvolvidos em Linux. Várias funcionalidades implementadas tiram partido de bibliotecas standard de C++20. Também recorremos às bibliotecas:

- **{fmt}**, que facilita operações de *input/output* com formatação;
- **glm**, que oferece tipos de dados e funções de matemática para OpenGL;
- **rapidxml**, para efetuar a leitura de ficheiros XML;
- **result**, para efetuar *value-based error handling*;
- **speedlog**, para imprimir informação de *logging*;
- **tinyobjloader**, para efetuar a leitura de ficheiros Wavefront .obj.

Apesar de não termos conseguido chegar aos resultados esperados, por não termos lido com sucesso e alterado as estruturas como tínhamos mencionado no relatório, acreditamos que conseguimos calcular corretamente as coordenadas de textura e de normais, tendo conseguido apresentar testes hard-coded de alguns modelos.