

Université de Monastir

Cours: Programmation déclarative

Chapitre 5: Introduction au langage PDDL

Réalisé par:

Dr. Taoufik Sakka Rouis

https://github.com/srtaoufik/Cours-Prog-Declarative/

1

Chapitre 5: Introduction au langage PDDL

Introduction

Le standard PDDL (Planning Domain Definition Language) est le langage de facto utilisé pour la modélisation formelle des problèmes de planification.

Étant donné qu'un problème de planification est défini par des états et des opérateurs de changement d'état. PDDL est basé sur le langage des prédicats du premier ordre pour modéliser les états et sur une spécification de pré/post condition pour modéliser les opérateurs de changement d'état.

Introduction

En IA, la planification désigne un domaine de recherche visant à générer automatiquement, via une procédure formalisée, un résultat articulé appelé plan solution. Celui-ci est destiné à orienter l'action d'un ou plusieurs exécutants (robots ou humains).

3

Chapitre 5: Introduction au langage PDDL

Introduction

La planification automatique fait une distinction claire entre deux activités: la modélisation et la résolution.

- L'activité de modélisation vise à décrire un problème de planification à l'aide d'un formalisme approprié tel que PDDL.
- L'activité de résolution, elle concerne la génération automatique des plans-solution à l'aide des algorithmes de planification.
- → In plan-solution est une séquence d'actions élémentaires menant d'un état initial à un état but. Les outils logiciels utilisés pour générer automatiquement des plans-solution sont appelés planificateurs.

 4



Introduction

Un problème de planification comprend :

- Un état initial.
- Des opérateurs de changement d'état,
- Une condition logique permettant de spécifier les états buts (ou cibles).

Exemple: Problème de deux jarres

Données :

Un récipient non gradué contenant du liquide.

Une jarre J3 non graduée pouvant contenir au maximum 3 litres.

Une jarre J4 non graduée pouvant contenir au maximum 4 litres.

Initialement, les deux jarres sont vides.

Résultats souhaités :

On souhaite obtenir 2 litres soit dans J3, soit dans J4.

 \rightarrow Pour ce problème, on peut définir un état par deux composantes x et y : (x, y), où x représente la quantité dans J3, et y représente la quantité dans J4.

5



Chapitre 5: Introduction au langage PDDL

Introduction

- \triangleright état initial: (0,0)
- ➤ états buts: (2, q) ou (q, 2) avec q dénote une quantité quelconque respectivement dans J4 u dans J3.

Quel est l'ensemble des états possibles ou potentiels (cardinalité)?

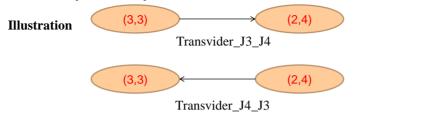
Card(0...3) * Card(0...4) = 4*5 = 20 états différents

- \rightarrow C'est le produit cartésien : (0,0) (0,1) (0,2), (0,3), ...
- > Un opérateur de changement d'état est définit comme suit:
- État origine
- État destination
- Une étiquette comportant le nom de l'action l'égale a exécuter afin de passer de l'état origine vers l'état destination

Introduction

Pour ce problème

- Remplir J3: permet de remplir J3 a partir du réception
- Vider J3 : permet de vider J3 dans le réception
- Remplir J4: permet de remplir J4 a partir du réception
- Vider J4: permet de vider J4 dans le réception
- Transvider_J3_J4: prendre le maximum possible venant de la jarre J3 et l'ajouter à la jarre J4
- Transvider_J4_J3: prendre le maximum possible venant de la jarre J4 et l'ajouter à la jarre J3



Chapitre 5: Introduction au langage PDDL

Introduction

Les actions autorisées liées au problème de planification traité (ici le problème des deux jarres) peuvent être spécifiées (ou décrites) selon la sémantique des pré-conditions et des post-conditions.

- Pré-condition: elle décrit la condition d'applicabilité de l'action concernée
- Post-condition: elle décrit l'effet de l'exécution de la dite action

Exemples:

• Remplir J3 a la spécification informelle suivante :

Pré-condition: J3 n'est pas pleine et J4 est quelconque **Post-condition**: J3 est pleine et J4 demeure inchangée



• Transvider_J3_J4 a la spécification informelle suivante :

Pré-condition: J3 n'est pas vide et J4 n'est pas pleine

Post-condition: retirer le maximum possible de J3 et l'ajouter à J4

Introduction

Les états et les opérateurs de changement d'états forment un espace dit espace d'états.

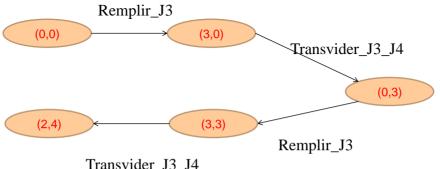
Un problème modélisé par le concept espace d'état possède 0 ou plusieurs solutions dites: plan-solutions.

→ Un plan-solution est une séquence d'actions autorisées qui mène de l'état initial vers l'état but.

Chapitre 5: Introduction au langage PDDL

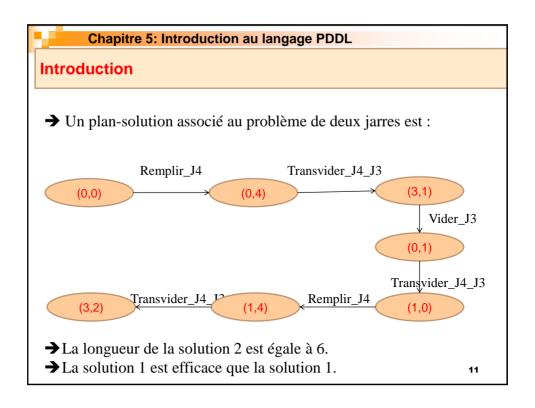
Introduction

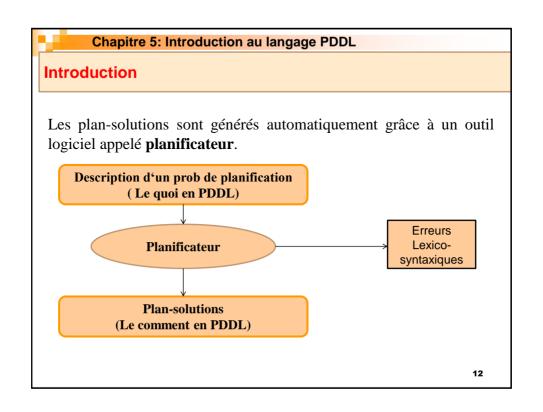
Un second plan-solution associé au problème de deux jarres est :



Transvider_J3_J4

→ Ce plan-solution est noté: <remplir_j3, transvider_j3_j4, remplir_j3, transvider_j3_j4>.



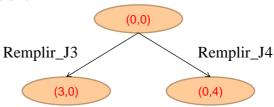


Introduction

Est-ce que le planificateur (planner cas du PDDL) est doté d'une certaine intelligence?

→ La réponse est oui.

Illustration:



Choix a faire?

→ Planificateur fait appel a des heuristiques afin de faire le « bon » choix.

42

Chapitre 5: Introduction au langage PDDL

Les constructions de PDDL

Le langage PDDL offre deux constructions obligatoires **domain** et **problem** permettant de modéliser un problème de planification.

- La construction **domain** offerte par PDDL permet de décrire tous les aspects communs à une classe de problèmes dite domaine générique.
- La construction **problem** fournie par PDDL permet de formaliser un problème appartenant au domaine décrit par la construction **domain**. Elle englobe la définition d'un état initial et la condition logique des états buts.

Les constructions de PDDL

→ Syntaxe générale de la construction domaine en PDDL:

```
(define (domain DOMAIN_NAME)
    (:requirements :strips : equality :typin g :adl )
    ( :types type1 type2 ... _typeN)
    ( :constants const1 const2 ... constN)
    (:predicates (PREDICATE_1_NAME ?A1 ?A2 ... ?AN)(PREDICATE_2_NAME ?A1 ?A2 ... ?AN)
    )
    (:functions (name_function1 [?A1 ?A2 ... ?AN](name_function2 (?A1 ?A2 ... ?AN)
    )
    (:action ACTION_1_NAME
    :parameters (?P1 ?P2 ... ?PN)
    :precondition PRECOND_FORMULA
    :effect EFFECT_FORMULA)
    (:action ACTION_2_NAME
    )
) ; fin de la construction du domaine
```

Chapitre 5: Introduction au langage PDDL

Les constructions de PDDL

→ Syntaxe générale de la construction domaine en PDDL

Explications:

Une construction du domaine comporte plusieurs sections:

DOMAIN NAME: est le nom du domaine (un identificateur valide en PDDL).

:requirements: ce sont des exigences qui sont optionnelles pour certains planificateurs.

:strips: est un langage de planification, un sous-ensemble de base du langage PDDL. Sa déclaration signifie que PDDL va utiliser le langage STRIPS.

:equality: signifie que le domaine utilise le prédicat = interprété comme « égalité».

:typing: spécifie le type des objets utilisés dans le domaine.

:adl: signifie que le domaine utilise tout ou une partie de l'ADL qui est aussi un langage de planification (c'est à dire disjonctions et quantificateurs dans les conditions préalables et les buts (états finaux) et les effets conditionnels).

Les constructions de PDDL

• Les types en PDDL

Un type PDDL (déclaré au sein de la section:**types**) est désigné par un identificateur PDDL. Il introduit un ensemble potentiel contenants des objets à fixer dans la construction problème. PDDL fournit un fondateur de type appelé « **objet** ». Tout type introduit dérive directement ou indirectement de type objet, ceci permet de créer une hiérarchie de type.

Illustrations:

```
(:types type_name1 -objet)
(:types type_name2 -type_nameN)
```

Exemples:

```
(:types ELEM -objet) )
(:types VILLE -objet)
```

17

Chapitre 5: Introduction au langage PDDL

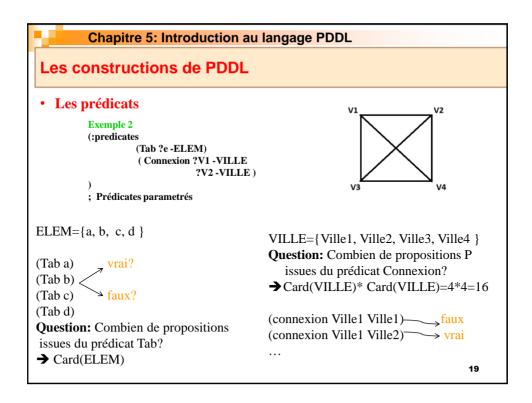
Les constructions de PDDL

Les prédicats

La section prédicates sert à décrire en PDDL **l'état** d'un problème de planification.

Un prédicat possède un nom (identificateur) zéro ou plusieurs paramètres. **Un paramètre** PDDL commence par « ? » suivi d'un identificateur. Un tel paramètre est de typé par défaut, il est de type objet.

```
Syntaxe
                       (:predicates
                                  (name_1 ?A1 ?A2 ... ?An)
                                  (name_2 ?A1 ?A2 ... ?An)
                                  (name_n ?A1 ?A2 ... ?An)
                       )
Exemple 1
                                                       Exemple 2
(:predicates
                                                       (:predicates
          (x)
                                                                 (Tab ?e -ELEM)
                                                                  ( connexion ?V1 -VILLE
                                                                              ?V2 -VILLE)
; Prédicates non parametrés
                                                                                            18
                                                       ; Prédicates parametrés
```



Les constructions de PDDL

Les fonctions

)

En PDDL les fonctions peuvent être assimilées à des fonctions mathématiques, ayant un ensemble de départ composé d'objets et un ensemble d'arrivée composé de nombres réels. Une fonction PDDL peut avoir zéro ou plusieurs arguments. La syntaxe générale d'une fonction en PDDL est la suivante:

```
(:functions
	(name_1 ?A1 ?A2 ... ?An)
	(name_2 ?A1 ?A2 ... ?An)
	...
	(name_n ?A1 ?A2 ... ?An)
```

Les constructions de PDDL

Les actions

Une action PDDL permet de passer d'un état à un autre sous certaines conditions de l'état sur lequel on va appliquer l'action (l'état courant).

→ Elle se compose de 3 parties:

Paramètres (:parameters) : Il s'agit d'une liste des paramètres typés. Cette partie peut être vide. Aussi, l'action n'est pas paramétrée.

Pre-condition (:precondition): Il s'agit d'un prédicat basé sur les atomes introduits dans la clause (:predicates) et comportant des connecteurs logiques tels que:

```
not, and, or, forall, exists, when, imply, ...
```

Post-condition (:effect) : Il s'agit d'un prédicat exprimant l'effet de l'action sur l'état du domaine. Un tel état est décrits par les prédicats atomiques introduits dans la clause (:predicates)

Chapitre 5: Introduction au langage PDDL Les constructions de PDDL Les actions Exemple Illustratif sur l'action d'ajout d'un rout Exemple Illustratif sur l'action reliant deux villes d'ajout d'un élément dans un table (: action ajouterRoute :parameters (?V1 -VILLE ?V2 -VILLE) (: action ajouter :parameters (?e -ELEM) :precondition and(:precondition (not (Tab ?e)) (not (connexion ?V1 ?V2)) (not (connexion ?V2 ?V1)) (not (= ?V1 ?V2)) :effect (Tab ?e) :effect (and((connexion ?V1 ?V2) (connexion ?V2 ?V1))

Les constructions de PDDL

Construction du problème : une description d'un scénario où le problème de construction dépend du domaine de construction. Il réutilise les éléments de modélisation issus du domaine afin de définir ses constituants

→ Syntaxe générale de la construction du problème en PDDL:

```
(Define (problem PROBLEM_NAME)
(:domain DOMAIN_NAME)
(:objects OBJ1 OBJ2 ... OBJ_N)
(:init ATOM1 ATOM2 ... ATOM_N)
(:goal CONDITION_FORMULA)
```

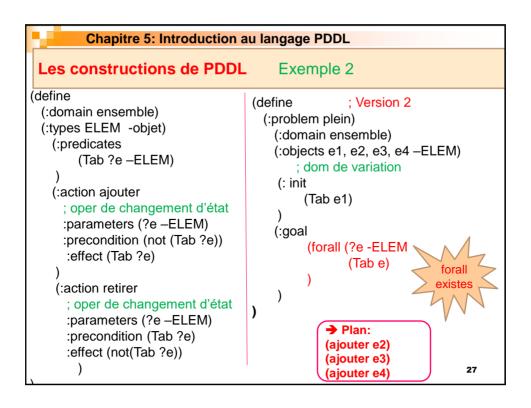
23

Chapitre 5: Introduction au langage PDDL

Les constructions de PDDL

- Le typage des objets utilisés par le problème de planification concerné est issu du fichier domaine explicité dans la clause domaine.
- La description de l'état initial (clause :init) est simplement une liste de tous les atomes de base qui sont vrais dans l'état initial. Tous les autres atomes sont par définition faux.
- La clause (**:goal**) décrit l'état but sous forme des littéraux positifs. Tous les prédicats utilisés dans l'état initial et le but devraient naturellement être déclarés dans le domaine correspondant.

```
Chapitre 5: Introduction au langage PDDL
 Les constructions de PDDL
                                         Exemple 2
define
                                    (define
                                                    : Version 1
 (:domain ensemble)
                                      (:problem plein)
 (:types ELEM -objet)
                                        (:domain ensemble)
   (:predicates
                                        (:objects e1, e2, e3, e4 -ELEM)
       (Tab ?e -ELEM)
                                            ; dom de variation
                                         (: init
   (:action ajouter
                                             (Tab e1)
     ; oper de changement d'état
     :parameters (?e -ELEM)
                                        (:goal
     :precondition (not (Tab ?e))
                                              (and
     :effect (Tab ?e)
                                                     (Tab e1)
                                                     (Tab e2)
    (:action retirer
                                                    (Tab e3)
     ; oper de changement d'état
                                                    (Tab e4)
     :parameters (?e -ELEM)
                                                 → Plan:
     :precondition (Tab ?e)
                                                 (ajouter e2)
     :effect (not(Tab ?e))
                                    )
                                                 (ajouter e3)
                                                                        26
                                                 (ajouter e4)
```



Exercice d'application

Trouver les nombres premiers compris entre 2 et un nombre donnés jouant le rôle d'une borne supérieure.