

Cours: ASD 2

# **Chapitre 1: Les Listes Linéaires**

Réalisé par:

Sakka Rouis Taoufik & Ben Salah Kaies

1

### Ch1: Les Listes Linéaires

### I. Introduction

- ■Une liste linéaire (LL) est la représentation informatique d'un ensemble fini, de taille variable et éventuellement nul, d'éléments de type T. Un tel ensemble est ordonnée.
- ■Mathématiquement, on peut présenter une LL en énumérant ses éléments dans l'ordre.
- L'accès aux éléments d'une liste se fait de manière séquentielle : chaque élément permet l'accès au suivant (contrairement au tableau dans lequel l'accès se fait de manière directe, par adressage de chaque cellule dudit tableau).

### II. Opérations sur la SD LL

### 2.1 Les opérations élémentaires

- > creerliste : permettant de créer une liste linéaire vide.
- > listevide : permettant de voir si la liste linéaire est vide ou non ?
- > ajouter ou opération d'adjonction : en tête : avant le premier

- en queue : après le dernier

- quelque part au milieu

supprimer un élément de la liste : - premier élément

- dernier élément

- quelque part au milieu

- > recherche : permettant de voir si un élément appartient dans une liste linéaire. Le point de départ peut être fourni comme paramètre.
- Visiter : permettant de visiter tous les éléments de la SD LL en effectuant pour chaque élément visité une action donnée (paramètre). Cette action est connue sous le nom de traversée.

3

### Ch1: Les Listes Linéaires

### II. Opérations sur la SD LL

### 2.2 Les opérations élaborés

> Inversion permettant d'inverser une liste linéaire

$$II_{inv}=(d, c, b, a)$$

- supprimer\_tous : permet de supprimer tous les éléments d'une liste donnée.
- > concaténation permet de concaténer deux listes données.

$$II_1=(a, b, c, d)$$

$$I_2=(x, y, z, w, k)$$

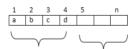
La concaténation de II1 et II2 dans l'ordre (ordre significatif) donne : II=(a, b, c, d, x, y, z, w, k)

### III. Représentation physique

### 3.1 Représentation contiquë

➤ Illustration : II=(a, b, c, d)

représentation abstraite



> **suppression** : elle exige des décalages à gauche pour récupérer la position devenue disponible.

Exemple: supprimer b



.

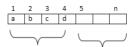
### Ch1: Les Listes Linéaires

### III. Représentation physique

### 3.1 Représentation contiguë

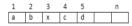
> Illustration: II=(a, b, c, d)

représentation abstraite



- > visiter : balayer tous les éléments d'un tableau dans la partie garnie
- recherche → recherche dans un tableau, on fait appel aux algorithmes connus soit recherche séquentielle soit dichotomique
- > adjonction : elle exige des décalages à droite.

Exemple: ajouter x après b.



### III. Représentation physique

### 3.2 Représentation chaînée

**▶ Illustration :** ll=(a, b, c, d)

représentation abstraite

- L'adjonction dans une liste linéaire (LL) concrétisée à l'aide d'une représentation chaînée n'exige pas de **décalages** contrairement à la représentation contiguë.
- → On peut dire que la représentation contiguë de la SDLL n'est pas recommandée à cause des décalages impliqués par les deux opérations fondamentales ajouter et supprimer notamment pour les listes linéaires de taille plus au moins importante.

7

### Ch1: Les Listes Linéaires

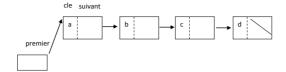
### IV. Variantes de la SD liste linéaire

4.1 LL uni directionnelle avec un seul point d'entrée

> Illustration : II=(a, b, c, d)

Représentation abstraite

Variante 1:



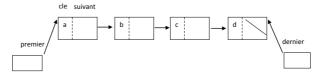
### IV. Variantes de la SD liste linéaire

4.2 LL uni directionnelle avec deux points d'entrée

➤ Illustration : II=(a, b, c, d)

### Représentation abstraite

### Variante 2:



Pour les deux variantes (1) et (2), la liste linéaire **est unidirectionnelle**. À partir d'un élément donné on peut passer à son successeur. Ceci est possible grâce au champ de chaînage suivant : dans la variante (1), le premier élément est privilégié (accès direct) dans la variante (2) le premier et le dernier élément sont privilégiés (accès directe).

9

### Ch1: Les Listes Linéaires

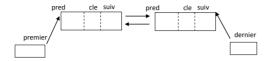
### IV. Variantes de la SD liste linéaire

4.3 LL bidirectionnelle avec 2 points d'entrée

> Illustration : II=(a, b, c, d)

Représentation abstraite

### Variante 3:



À partir d'un élément donné, on peut passer soit à son successeur soit à son prédécesseur.

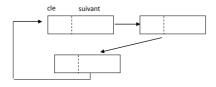
### IV. Variantes de la SD liste linéaire

4.4 LL Circulaire ou Anneau

**▶ Illustration :** ll=(a, b, c, d)

### Représentation abstraite

### Variante 4:



Les notions de premier et dernier disparaissent, c'est-à-dire ces notions n'ont pas de sens dans un anneau. Un anneau est doté uniquement d'un point d'entrée quelconque.

11

### Ch1: Les Listes Linéaires

### V. Matérialisation de liste chainée à 2 points d'entrée

> En supposant que les éléments de la liste sont des entiers, celle-ci se déclare de la façon suivante :

Types

Cellule = Struct

cle : entier Suiv : ^Cellule

**FinStruct** 

Liste = Struct

premier: ^Cellule dernier : ^Cellule

**FinStruct** 

### V. Matérialisation de liste chainée à 2 points d'entrée

V.1 Création d'une liste chaînée

| Solution 1 : sous forme d'une procédure  | Solution 2 : sous forme d'une fonction   |
|--|--|
| Procédure creer_liste (Var L : Liste) Début L.premier←Nil L.dernier←Nil Fin proc | Function creer_liste (): Liste  Var  LI : Liste  Début  L1.premier←Nil  L1.dernier←Nil  creer_liste←L1  fin Fn |

13

### Ch1: Les Listes Linéaires

# V. Matérialisation de liste chainée à 2 points d'entrée

V.2 Tester la vacuité d'une liste linéaire

| Solution 1  | Solution 2                                       |
|---|--|
| Fonction liste_vide ( II : Liste) : boolean Debut | Fonction liste_vide ( II :Liste) : boolean debut |
| Si (II.premier=NiI) alors<br>liste_vide ← vrai    | Si ((II.premier=NiI) et (II.dernier=NiI) ) alors |
| Sinon   | liste_vide← vrai                                 |
| liste_vide ← faux<br>finsi                        | Sinon<br>liste vide← faux                        |
| fin Fn  | finsi  |
|   | fin Fn   |

La solution (2) est cohérente par rapport à la réalisation de créer liste

- V. Matérialisation de liste chainée à 2 points d'entrée V.3 Processus d'adjonction ou d'insertion
- > On distingue quatre types d'insertions :
  - insérer après un élément référencée
  - insérer avant un élément référencée
  - insérer avant premier
  - insérer après dernier

15

### Ch1: Les Listes Linéaires

V. Matérialisation de liste chainée à 2 points d'entrées V.3 Processus d'adjonction ou d'insertion

```
/*insertion après élément référencée*/
procedure inserer_apres (info:entier ; var p:^Cellule)
var
q:^Cellule
debut
Allouer(q)
q^.cle←info
q^.suiv←p^.suiv
/*mise à jour du successeur de p*/
p^.suiv←q
fin proc
```

# V. Matérialisation de liste chainée à 2 points d'entrée

V.3 Processus d'adjonction ou d'insertion

### Ch1: Les Listes Linéaires

# V. Matérialisation de liste chainée à 2 points d'entrée V.3 Processus d'adjonction ou d'insertion

/\*insertion avant le premier élément\*/

procedure inserer\_avant\_premier (info:entier; var II:Liste)

var

q:^Cellule

debut

si (liste\_vide (II)) alors

Allouer(q)

q^.cle←info

q^.suiv←Nil

II.premier←q

II.dernier←q

sinon

Allouer(q)

q^.cle←info

q^.suiv←II.premier

II.premier←q

finsi fin proc

### Ch1: Les Listes Linéaires Matérialisation de liste chainée à 2 points d'entrée V.3 Processus d'adjonction ou d'insertion /\*insertion après le dernier\*/ procedure inserer apres dernier (info:entier; var II:Liste) var a:^Cellule debut si (liste\_vide (II)) alors sinon Allouer(q) Allouer(q) q^.cle←info q^.cle←info a^.suiv←Nil q^.suiv←Nil (II.dernier)^.suiv←q II.dernier←q II.premier←q finsi II.dernier←q fin proc 19

### Ch1: Les Listes Linéaires

V. Matérialisation de liste chainée à 2 points d'entrée V.4 Parcours d'une lise chaînée

La procédure itérative suivante permet de parcourir et afficher les éléments d'une liste chaînée.

Procédure AffichListe\_itér (II : Liste)

Var
P: ^Cellule

Début
p^ ←(II.premier)^

TantQue (P # NiI) Faire

Ecrire(P^.cle)
P^← (P^.Suiv)^

FinTQ

Fin Proc

V. Matérialisation de liste chainée à 2 points d'entrée

V.4 Recherche d'un élément dans une lise chaînée

Fonction recherche (x : Entier ; II: Liste) : Booléen

Var

P:^Cellule

Trouve: Booléen

Début

Trouve←Faux

P^ ←(II.premier)^

TantQue (P # Nil) ET (Trouve = Faux) Faire

Trouve  $\leftarrow$  (P^.cle = x)

P^←(P^.suiv)^

FinTQ

recherche ←Trouve

Fin Fn

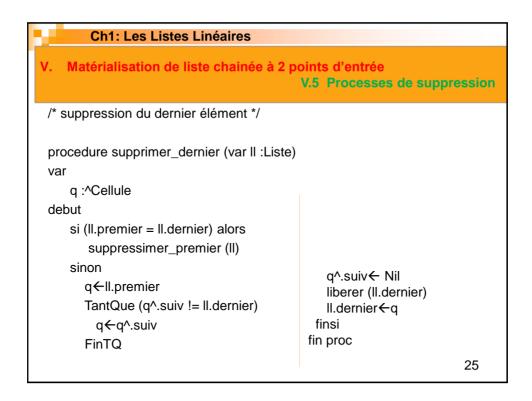
21

### Ch1: Les Listes Linéaires

- V. Matérialisation de liste chainée à 2 points d'entrée V.5 Processes de suppression
  - > On distingue trois types de suppression:
    - supprimer un élément référencée,
    - supprimer le premier
    - supprimer le dernier

# Ch1: Les Listes Linéaires Matérialisation de liste chainée à 2 points d'entrée V.5 Processes de suppression /\* suppression d'un élément référencée \*/ procedure supprimer elem (var p:^Cellule) var q:^Cellule debut /\* on suppose que p admet un successeur\*/ Assure (p^.suiv != Nil) /\* la méthode assert de la bibliothèque assert.h en C \*/ q←p^.suiv p^←q^ liberer (a) fin proc 23

# V. Matérialisation de liste chainée à 2 points d'entrée V.5 Processes de suppression /\* suppression du premier élément \*/ procedure supprimer\_premier (var II :Liste) var q :^Cellule debut q←II.premier II.premier←q.suiv liberer (q) si (II.premier= NiI) alors II.dernier←NiI finSi fin proc



VI. Matérialisation de liste chainée à un seul point d'entrée

### **Exercice d'application:**

Implémenter la SD LL en adaptant une représentation chainée dotée d'un seul point d'entrée