



think
THE OPEN WAY

Challenge Objets Connectés

- Partie BTP
- Partie Informatique



BTP

- Bêche



- Gaine annelée



- Couronne de câble



Tranchée



Raccordement électrique



Informatique

- Caméra RTSP



- Raspberry (Tomato PI:-)

- Boîtier CPL



Choix

- Non utilisation de TensorFlow
- Caméra RTSP
- Python

Développement Python

- 1 photo toute les 10 minutes (crontab)
- Traitement de la photo(cv2, canny, erode, dilate)
- Détection des objets sur la photo
(FindContour)

Photo



Traitement de la photo

- Crop
- Canny
- Erode / dilate

Crop



Canny



Erode / Dilate



Détection des Objets



OK-rec_frame2022-11-11-09-29-55-4.jpg 09

Résultat

- Notifications
- Page Html

Tests / Exemples





KO-Rec_frame2022-11-11-11-19-15-1.jpg 11

Erreurs



?

Mon poulailler Connecté 2.0