# Práctica 6

**Programando** 

Objetivos de la práctica: que el alumno

- Realice el diseño de programas utilizando instrucciones del MSX88.
- Comprenda la utilidad y funcionamiento de las subrutinas.

#### Bibliografía:

- Apunte 4 de la cátedra, "Lenguaje Assembler".
- Manual del simulador MSX88.
- Set de Instrucciones de MSX88.

### ..... con algunos ejercicios resueltos

Para cada programa propuesto, deberá editar el archivo fuente con extensión **asm** (ej: ejer1.asm), luego ensamblarlo usando asm88.exe (comando: asm88 ejer1.asm) y enlazarlo con link88.exe (comando: link88 ejer1.o). Cada archivo obtenido con extensión **eje** (ej: ejer1.eje) deberá ser cargado y ejecutado en el simulador MSX88.

1. Escribir un programa que sume dos números representados en Ca2 de 32 bits almacenados en memoria de datos y etiquetados NUM1 y NUM2 y guarde el resultado en RESUL (en este caso cada dato y el resultado ocuparán 4 celdas consecutivas de memoria). Verifique el resultado final y almacene 0FFH en la celda BIEN en caso de ser correcto o en otra MAL en caso de no serlo. Recordar que el MSX88 trabaja con números en Ca2 pero tener en cuenta que las operaciones con los 16 bits menos significativos de cada número deben realizarse en BSS.

#### A RESOLVER POR ALUMNO

2. Escribir un programa que efectúe la suma de dos vectores de 6 elementos cada uno (donde cada elemento es un número de 32 bits) almacenados en memoria de datos y etiquetados TAB1 y TAB2 y guarde el resultado en TAB3. Suponer en primera instancia que no existirán errores de tipo aritmético (ni carry ni overflow), luego analizar y definir los cambios y agregados necesarios que deberían realizarse al programa para tenerlos en cuenta.

#### RESUELTO

```
; Memoria de Datos
      ORG 1000H
 TAB1 DW 1, 12, 5, 10
                         ; Los num de tabla 1 parte baja y seguido parte alta
      DW 25, 48, 12, 25
      DW 51, 20, 1, 4
 TAB2 DW 4, 26, 25, 42
                         ; Los num de tabla 2 parte baja y parte alta
      DW 23, 7, 2, 56
      DW 14, 3, 14, 74
 TAB3 DW 12 DUP (?)
                         ; en TAB3 se quarda la suma de TAB1 y TAB2, con DUP
                         ; dejamos 12 lugares
 CANT DB 12
 DIR3 DW ?
      ; Memoria de Instrucciones
      ORG 2000H
     MOV AX, OFFSET TAB1 ; quarda en AX la dirección del comienzo de TAB1
     MOV CX, OFFSET TAB2 ; guarda en CX la dir de comienzo de TAB2
     MOV DIR3, OFFSET TAB3 ; guardo en DIR la dir de comienzo de TAB3
LAZO: MOV BX, AX
                      ; copia en BX el valor que contiene el registro AX
     MOV DX, [BX]
                      ; copia en DX el valor del num que está en la dir BX
      MOV BX, CX
                      ; copia en BX el valor que contiene el registro CX
     ADD DX, [BX]
                      ; Suma el contenido de DX, con el valor del num que
                       ; está en la dir BX
      MOV BX, DIR3
                      ; copia en BX enl valor de DIR3
      MOV [BX], DX
                      ; copia en la dirección contenida en el registro BX,
                       ; el valor de DX
                      ; suma 2 al registro AX
      ADD AX, 2
                      ; suma 2 al registro CX
      ADD CX, 2
      ADD DIR3, 2
                      ; suma 2 al valor contenido en DIR3
      DEC CANT
                      ; CANT controla la cantidad de veces que se repite el lazo
      JNZ LAZO
                      ; Si flag Z no es cero, se repite el lazo
      HLT
      END
```

Se deben analizar los cambios para tener en cuenta errores aritméticos (carry y overflow).

Práctica 6 1/5

3. Los siguientes programas realizan la misma tarea, en uno de ellos se utiliza una **instrucción de transferencia de control con retorno**. Analícelos y compruebe la equivalencia funcional. A RESOLVER POR ALUMNO

```
; Memoria de Datos
      ORG 1000H
NUM1
      DB
             5 H
             ЗН
NUM2
      DB
      ; Memoria de Instrucciones
      ORG 2000H
      MOV
            AL, NUM1
             AL, 0
      CMP
             FIN
      JΖ
      MOV
             AH, 0
      VOM
             DX, 0
      VOM
             CL, NUM2
LOOP: CMP
             CL, 0
      JΖ
             FIN
      ADD
             DX, AX
      DEC
             CL
             LOOP
      JMP
      HLT
FIN:
      END
```

```
; Memoria de Datos
      ORG 1000H
NUM1
      DB
             5H
      DB
             ЗН
NUM2
      ; Memoria de Instrucciones
      ORG 3000H
                   ; Subrutina SUB1
SUB1: CMP
            AL, 0
      JΖ
             FIN
      CMP
             CL,
      JΖ
             FIN
      MOV
            AH, 0
      MOV
            DX, 0
LAZO: ADD
            DX, AX
      DEC
             CX
      JNZ
             LAZO
      RET
FIN:
      ORG 2000H
                   ; Programa principal
      MOV
            AL, NUM1
             CL, NUM2
      MOV
            SUB1
      CALL
      HLT
      END
```

#### Responder:

- 1) ¿Cuál es la tarea realizada por ambos programas?
- 2) ¿Dónde queda almacenado el resultado?
- 3) ¿Cuál programa realiza la tarea más rápido? ¿El tiempo de ejecución de la tarea depende de los valores almacenados en NUM1, en NUM2, en ambos lugares o en ninguno?

Explicar detalladamente:

- a) Todas las acciones que tienen lugar al ejecutarse la instrucción CALL SUB1.
- b) ¿Qué operación se realiza con la instrucción RET?, ¿cómo sabe la CPU a qué dirección de memoria debe retornar desde la subrutina al programa principal?
- 4. El siguiente programa es otra forma de implementación de la tarea del punto anterior (ejercicio 3). Analizar y establecer las diferencias con las anteriores, en particular las relacionadas a la forma de 'proveer' los operandos a las subrutinas.

```
; Memoria de datos
      ORG 1000H
NUM1
            5 H
                  ; NUM1 y NUM2 deben ser mayores que cero
NUM2
      DM
            ЗН
      ; Memoria de Instrucciones
                 ; Subrutina SUB2
      ORG 3000H
SUB2: MOV
            DX, 0
                        ; Mueve a DX un 0
            BX, AX
LAZO: MOV
                        ; Mueve a BX AX. En AX está la dir de NUM1
                        ; Suma a DX el valor que apunta BX, que es 5H
      ADD
            DX, [BX]
                        ; Apila el valor de DX. A SP se le resta dos. Pasa de 7FFEH a
            DX
      PUSH
                        ; 7FFCH. Y en esa dirección se guarda el valor de DX.
                        ; Mueve a BX el valor en CX que es la dir de NUM2
      MOV
            BX, CX
                        ; Mueve a DX el valor que apunta BX. En la primera iteración
      MOV
            DX, [BX]
                  ; será 3H. DX se convierte en un registro de ayuda para procesar los
                  ; datos que hay en la pila y donde se calculan las iteraciones
                  ; restantes y el valor acumulado de la multiplicación.
      DEC
            DX
                        ; Decrementa el valor de DX
      MOV
            [BX], DX
                        ; Guarda en NUM2 el valor de DX.
      POP
                  ; Desapila en DX la suma de DX y [BX] anterior. A SP se le suma dos.
                  ; Pasa de 7FFCH a 7FFEH. En DX queda el valor apuntado por esa direc-
                  ; ción. Notar que SP se decrementa e incrementa en cada iteración.
      JNZ
                 ; Si DEC DX dio como resultado valor distinto a 0 en DX salta a LAZO.
      RET
                  ; sino retorna al programa principal.
                  ; Dejando en DX, el valor de NUM1 multiplicado por NUM2
```

Práctica 6 2/5

```
ORG 2000H
            ; Programa principal
                       ; Se carga en AX la dir de NUM1. Con valor 1000H
MOV
      AX, OFFSET NUM1
                        ; Se carga en CX la dir de NUM2. Con valor 1002H
MOV
      CX, OFFSET NUM2
                  ; Se invoca la subrutina SUB2. Si SP, que es el puntero a
CALL
     SUB2
                  ; la pila "STACK POINTER", está en 8000H se le resta 2.
      ; Esto es debido a que la pila sólo almacena datos de 16 bits.
      ; Observe que la pila crece a direcciones de memoria mas chicas.
      ; Entonces en la dir apuntada por SP (7FFEH) se guarda la dirección de
      ; retorna a la siguiente instrucción (HLT)
HLT
END
```

#### Explicar detalladamente:

- a) Todas las acciones que tienen lugar al ejecutarse las instrucciones PUSH DX y POP DX.
- b) Cuáles son los dos usos que tiene el registro DX en la subrutina SUB2.
- 5. Escribir un programa que sume 2 vectores de 6 elementos (similar al realizado en el ejercicio 2), de modo tal que utilice una subrutina que sume números de 32 bits (similar al programa escrito en ejercicio 1). A RESOLVER
- 6. Escriba una subrutina que reciba la mantisa entera en BSS y el exponente en BSS de un número en los registros AH y AL respectivamente y devuelva, en ellos, una representación equivalente del mismo pero con el exponente disminuido en 1 y la mantisa ajustada. De no ser posible el ajuste, BL debe contener 0FFH en vez de 00H en el retorno.

```
Listado Fuente: P6Ej6.lst
Programa Fuente en: P6Ej6.asm
Fecha: Sun Jun 21 10:02:19 2020
                  Linea Codigo en lenguaje ensamble
Dir. Cod. Maq.
                   1
                          ORG 1000h
                               DB 11000010B
1000 C2
                   2 MANTISA
1001 03
                   3 EXPONENTE DB 3
                   5
                          ORG 3000H
                        ; Disminuye el exponente (en AL) en 1 y ajusta la
                   7
                        ; mantisa (en AH) moviendola un bit a la izquierda.
                       ; BL = 00H si se pudo ajustar, BL = 0FFH caso contrario
                  9 AJUSTAR: DEC AL
3000 FE C8
3002 02 E4
                          ADD AH, AH
                                        ; Mover a la izq. es multiplicar x2
                  10
3004 72 05
                          JC NO AJUSTA; Si da carry, se fué de rango (no ajustado)
                  11
3006 B3 00
                          MOV BL, 00H
                                        ; Indicador de que pudo ajustar la mantisa
                  12
3008 E9 0D 30
                  13
                          JMP FIN
                                         ; Vuelve de la subrutina
                  14 NO AJUSTA: MOV BL, OFFH ; Indica mantisa NO ajustada
300B B3 FF
300D C3
                  15 FIN: RET
                  16
                  17
                          ORG 2000H
2000 8A 26 00 10
                  18
                          MOV AH, MANTISA
2004 8A 06 01 10
                  19
                          MOV AL, EXPONENTE
2008 E8 00 30
                  20
                          CALL AJUSTAR
200B F4
                  21
                          HLT
                  22
                          END
S I M B O L O S:
Nombre:
            Tipo:
                        Valor:
                        1000h
MANTISA
            Byte
            Byte
                        1001h
EXPONENTE
AJUSTAR
                        3000h
            Label
NO AJUSTA
            Label
                        300Bh
FIN
            Label
                        300Dh
```

Práctica 6 3/5

7. Escriba una subrutina que reciba como parámetro un número en el formato IEEE 754 de simple precisión y analice/verifique las características del mismo devolviendo en el registro CL un valor igual a 0 si el número está sin normalizar, 1 en caso de ser +/- infinito, 2 si es un NAN, 3 si es un +/- cero y 4 si es un número normalizado. La subrutina recibe en AX la parte alta del número y en BX la parte baja.

Enlace a video con explicación P6ej7: https://youtube.com/watch?v=IQ-MJETXwTI

```
ORG 1000h
     DW
          0
UNOl
                ; El numero 1.0
UNOh DW
            03F80h ; 0 01111111 0000000 00000000 00000000
           0FFFFh
SN11 DW
                       ; El mas grande sin normalizar
         7Fh ; 0 00000000 1111111 11111111 11111111
SN1h DW
SN21 DW 1
                ; El mas chico sin normalizar
SN2h DW
          0
                 ; 0 00000000 0000000 00000000 00000001
NAN11 DW
           1
                 ; Un NaN
NAN1h DW 7F80h; 0 11111111 0000000 00000000 00000001
NAN21 DW 0
              ; Otro NaN
NAN2h DW 7F81h; 0 11111111 0000001 00000000 00000000
ZERO1 DW 0
ZEROh DW 0
INF1 DW
           Ω
                ; + infinito
INFh DW 7f80h; 0 11111111 0000000 00000000 00000000
    ; esto esta a partir de la direccion de memoria 101Ch
RESuno DB ? ; finaliza en 4
           DB ?
                       ; finaliza en 0
RESsn1
RESsn2 DB ?
                      ; finaliza en 0
RESnan1 DB ? ; finaliza en 2
RESnan2 DB ? ; finaliza en 2
RESzero DB ? ; finaliza en 3
RESinf DB ? ; finaliza
                       ; finaliza en 1
     ORG 3000h
TIPO IEEE: MOV DX, AX
      AND DX, 7F80h
                      ; 01111111 10000000
      JZ E\_CERO ; si Z = 1, el exponente es cero
      XOR DX, 7F80h
      JZ E UNOS ; si Z = 1, el exponente es todos unos
      MOV \subset L, 4 ; si el exponente no es ni 0 y 255 es un numero normalizado
      RET
E CERO: MOV DX, AX
      AND AX, 7Fh; 00000000 01111111
      {\tt JNZ} SIN NOR ; si la mantisa no es cero, es un numero denormalizado
      MOV DX, BX
      AND DX, OFFFFh
      JNZ SIN NOR; si la mantisa no es cero, es un numero denormalizado
      MOV CL, 3; la mantisa es cero, y el exponente tambien, es +/-0.
E UNOS: MOV DX, AX
      AND DX, 7Fh
      JNZ N a N ; si la mantisa no es cero, es un NaN
      MOV DX, BX
      AND DX, OFFFFh
      JNZ N a N ; si la mantisa no es cero, es un NaN
                ; si el exponente es 255 y la mantisa es cero, es +/- Inf
      RET
SIN NOR: MOV CL, 0
      RET
N a N: MOV CL, 2
      RET
```

Práctica 6 4/5

```
ORG 2000h
MOV BX, UNO1
MOV AX, UNOh
CALL TIPO IEEE
MOV RESuno, CL
MOV BX, SN11
MOV AX, SN1h
CALL TIPO IEEE
MOV RESsn1, CL
MOV BX, SN21
MOV AX, SN2h
CALL TIPO IEEE
MOV RESsn2, CL
MOV BX, NAN11
MOV AX, NAN1h
CALL TIPO IEEE
MOV RESnan1, CL
MOV BX, NAN21
MOV AX, NAN2h
CALL TIPO IEEE
MOV RESnan2, CL
MOV BX, ZEROl
MOV AX, ZEROh
CALL TIPO IEEE
MOV RESzero, CL
MOV BX, INFl
MOV AX, INFh
CALL TIPO IEEE
MOV RESinf, CL
HLT
END
```

8. Modifique la subrutina del ejercicio 6 para el caso en que la mantisa y el exponente estén representados en BCS.

**A RESOLVER** 

#### Datos útiles:

- Las subrutinas siempre se escriben antes que el programa principal, aunque su dirección de comienzo sea más alta.
- Las etiquetas de subrutinas y bucles van seguidas de dos puntos (:).
- Los operandos en hexadecimal terminan en H y los que comienzan con una letra van precedidos por un cero (0) para no ser confundidos con etiquetas (por ejemplo, 0A4H en lugar de A4H).
- Se pueden incluir comentarios en los programas, anteponiendo siempre un punto y coma (;).
- El direccionamiento indirecto solo está implementado con el registro BX.
- Cada celda de memoria almacena un byte. Los datos de dos bytes (words) se almacenan de la siguiente manera: primero la parte baja (byte menos significativo) y luego la parte alta. Esto se corresponde con la idea de que la parte baja del dato se almacena en la dirección más baja y la parte alta, en la dirección más alta.

Práctica 6 5/5