ΕΤΟΣ:4ο

ΜΕΡΟΣ Α: Μελέτη Ομόδυνου Ζωνοπερατού Συστήματος Μ-ΡΑΜ

Για την διεκπεραίωση της εργασίας αρχικά κατασκευάζουμε τη συνάρτηση **erotima_a** στην οποία αρχικά με την randsrc δημιουργούμε ένα διάνυσμα 10000 στοιχείων από 0 και 1 τα οποία θα εμφανίζονται ισοπίθανα.

Στη συνέχεια, μέσα στη loop που έχουμε κατασκευάσει θα καλούμε την συνάρτηση m_pam_BER (εξηγούμε παρακάτω) η οποία θα μας επιστρέψει τα Bit Error Rate (BER_για M=2, M=8 χωρις κωδικοποίηση Gray. Οι τιμές επιστρέφονται σε μεταβλητές που έχουμε ήδη αρχικοποιήσει, και στη συνέχεια για M=8 γίνεται η ίδια κλήση με την διαφορά ότι έχουμε κωδικοποίηση Gray. Ακόμα το script για M=2 και M=8 χωρις κωδικοποίηση Gray καλεί την συνάρτηση m_pam_SER η οποία θα μας υπολογίσει το Symbol Error Rate(SER) για καθεμία από τις 2 τιμές του Μ.

m_pam_BER:

Σκοπός αυτής της συνάρτησης είναι να μας υπολογίζει το BER για το σύστημα διαμόρφωσης M=2,8-pam. Πρώτα, μετράμε το μέγεθος της εισόδου (διάνυσμα που παράχθηκε από την randsrc) και το χρησιμοποιούμε για να καθορίσουμε, διαιρώντας με το πλήθος των δυαδικών ψηφίων που έχουμε κάθε φορά, τον πινάκα αντιστοίχησης όπου θα αποθηκευτούν τα σύμβολα που θα αντιστοιχούν σε log2M δυαδικά ψηφία. Αν είμαστε στην περίπτωση των M=8 και ζητηθεί κωδικοποίηση Gray χρησιμοποιούμε την συνάρτηση bin2gray. Για δυαδικό Pam δεν έχουμε κωδικοποιηση Gray οπότε κάθε 1 που παίρνουμε ως εισοδο το αντιστοιχίζουμε σε 1 και κάθε 0 σε -1.

Επόμενο βήμα του script είναι η διαμόρφωση. Αν έχουμε δυαδικό PAM τότε από τον τύπο που μας έχει δοθεί το A=1 ενώ για B-PAM είναι B-PAM είνα B-PAM είνα B-PAM είναι B-PAM είνα B-PAM είνα B-PAM εί

```
s(i,t)=(2*m-(M+1))*A*palmos*cos(2*pi*fc*t);
```

Στο προσθέτουμε στο σήμα μας AWGNoise τον οποίο δημιουργήσαμε με την χρήση της: thorybos=sqrt(s2)*randn(length(out)*40,1);

Στη συνέχεια, φτανουμέ στον αποδιαμορφωτη ο οποίος με την χρηση της φέρουσας και του πάλμου μας παράγει μια εκτιμηση της τιμης του τρέχοντος συμβολού πανώ στο αστερισμό του PAM. Η εκτιμηση αυτή υστέρα θα παεί στον φωρατή όπου θα εκτιμηθεί σε ποίο συμβολο βρισκεται εγγύτερα. Πριν γίνει αυτό όμως το \mathbf{r} (εκτιμηθείτσα τίμη) θα πρέπει να γίνει μονοδιαστατό διανυσμά ετσι λοίπον βάζοντας αυτή τη γράμμη στον κωδικά: $\mathbf{r}_{=}\mathbf{r}_{(:)}$; προκύπτει η ζητουμένη μετατρόπη. Το μονοδιαστάστο πλέον διανυσμά εισέρχεται στον φωρατή ο οποίος με την χρήση της νόρμας \mathbf{r} υπολογίζει την μικρότερη αποστάση του \mathbf{r} από το διανύσμα \mathbf{r} και το συμβολό αυτό αντίστοιχει και στο συμβολό που σταλθήκε.

Τέλος ο demapper κανεί την αντιστροφή αντιστοιχίση από συμβολά σε δυαδικά ψηφία και υπολογίζεται το BER το οποία ισουταί με το πλήθος των δυαδικών ψηφίων που είναι διαφορετικά από αυτά που σταλθήκαν προς το πλήθος της δυαδικών ψηφίων της εισοδού.

m_pam_SER: Κανεί την ιδία ακρίβως διαδικασία και ακολούθει το ίδιο μοτίβο με την m_pam_BER με την μονή διαφορά ότι πριν φτάσει το κάθε συμβολό με την μικρότερη αποστάση

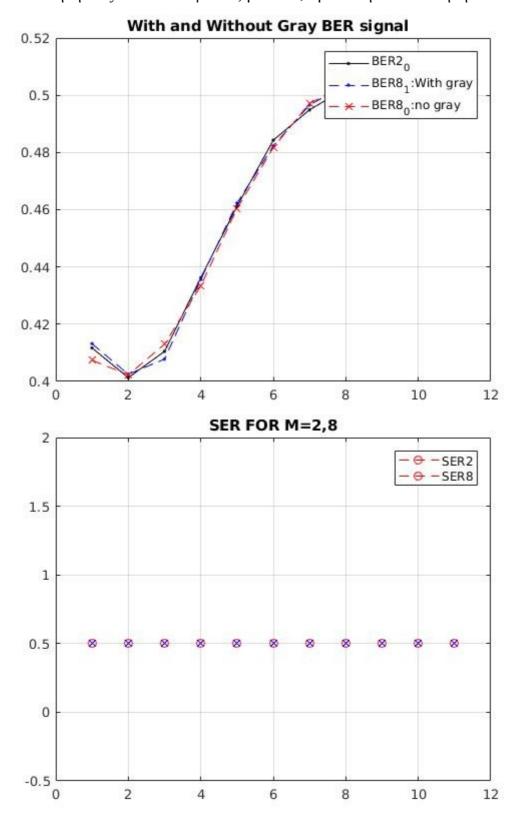
στον demapper για να γινει τη αντιστοιχηση απο συμβολα σε δυαδικα ψηφια, προσθετουμε ενα μικρο τμημα κωδικα-----> το οποιο για καθε συμβολο με μικροτερη αποσταση

```
sum=0;
errorsym=0;
for i=1:length(symb)
    sum=sum+1;
    if symb(i)~=out(i)
        errorsym=errorsym+1;
    end
end
```

ΕΤΟΣ:4ο

το r_ που ειναι διαφορετικο απο το αρχικο συμβολο πριν γινει η κωδικοποιηση τοτε βαζουμε εναν μετρητη και στο τελος του script παιρνουμε το SER διαιρωντας το πληθος αυτων τον διαφορετικων συμβολων με το πληθος ολων των συμβολων που σταλθηκαν.

■ Στη συνεχεια παραθετουμε τις καμπυλες BER για M=2,8 για απλη κωδικοποιηση, M=8 για κωδικοποιηση Gray και SER καμπυλες για M=2,8 για απλη κωδικοποιηση.:



ΕΤΟΣ:4ο

ΜΕΡΟΣ Β: Κωδικοποίηση διακριτής με την μέθοδο DPCM

my_quantizer.m-----%

Στο 2ο ΜΕΡΟΣ η άσκηση μας ζητάει να κατασκευάσουμε το my_quantizer.m το οποίο είναι ένας ομοιόμορφος κβαντιστής. Σαν είσοδο του δίνουμε το διάνυσμα t (διάνυσμα εισόδου) το οποίο έχουμε φορτώσει στο dpcm με την χρήση της load source.mat το οποίο περιέχει 20000 στοιχεία, το πλήθος των χρησιμοποιούμενων δυαδικών ψηφίων(N) που θα του δίνουμε κάθε φορά και τέλος την max & min τιμή που αποδέχεται ο κβαντιστής στην έξοδό του.

Συνολικά, η κλήση θα είναι: function [y] = my_quantizer(t, N, min_value, max_value). Αναλυτικά τα βήματα που ακολουθούμε είναι τα εξής:

- 1. Υπολογίζουμε το qDelta(βήμα κβάντισης)
- 2. Υπολογίζουμε τα άκρα των περιοχών κβάντισης (quant_akra). Συγκεκριμένα παίρνουμε τη min_value και προσθέτουμε το βήμα κβάντισης σε κάθε ενδιάμεσο άκρο μέχρι να φτάσουμε στην τιμή του max_value. Για να υπολογίσουμε τα κέντρα των περιοχών κβάντισης (centers_quant) χρησιμοποιούμε την συνάρτηση mean η οποία παίρνει σαν όρισμα τα quant_akra.
- 3. Το τελευταίο μέρος του my_quantizer κάνει την αντιστοίχηση των δειγμάτων στις αντίστοιχες περιοχές κβάντισης που ανήκουν.

%	
dpcm.m	%

Στη συνέχεια, η άσκηση μας ζητάει να υλοποιήσουμε το σύστημα DPCM. Το script μας (dpcm.m) παίρνει σαν όρισμα το N (βλέπε my_quantizer) καθώς και τον αριθμό p που καθορίζει τα άκρα της δυναμικής μας περιοχής [-p,p]. Η συνάρτηση τελικά μας δίνει το ανακατασκευασμένο σήμα ,δηλαδή αυτό που θα λάβει ο δέκτης (ydekti), το σφάλμα πρόβλεψης(ypredict) καθώς και τους συντελεστές του φίλτρου πρόβλεψης (a).

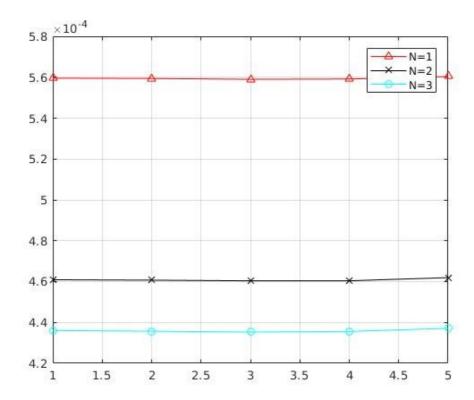
Αναλυτικα τα βήματα που ακολουθούμε είναι τα εξής:

- 1. Πρώτα υπολογίζουμε το διάνυσμα αυτοσυσχέτισης r (διαστάσεις και σχέση υπάρχουν στην εκφώνηση) και στη συνέχεια υπολογίζουμε το Ra=r.
- 2. Έπειτα, κβαντίζουμε τους συντελεστές φίλτρου πρόβλεψης δηλαδή το διάνυσμα a με την χρήση της my_quantizer. Χρησιμοποιούμε σύμφωνα με την εκφώνηση ένα κβαντιστή των 8-bits και με δυναμική περιοχή [-2,2].
- 3.Μετά, υπολογίζουμε το σφάλμα κβάντισης y και κάθε yi πολλαπλασιάζεται με το φίλτρο πρόβλεψης παίρνοντας τελικά το y'.
- 4. Τέλος ο πομπός υπολογίζει το ανακατασκευασμένο σήμα.

%	
mse m	

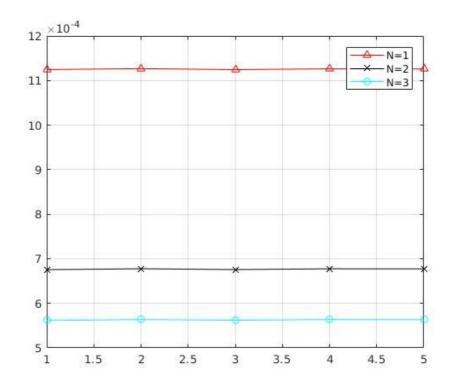
Καλούμαστε τώρα να αξιολογήσουμε το σύστημα που υλοποιήσαμε (dpcm) ως προς τα Ν. Για το λόγο αυτό κατασκευάζουμε νέο script (mse.m). Δουλειά της mse είναι να υπολογίσει το σφάλμα πρόβλεψης (ο τύπος δίνεται στην εκφώνηση) ως προς το Ν για p=5,10. Χρησιμοποιώντας την αντίστοιχη συνάρτηση που έχει η MATLAB (immse) υπολογίζουμε το σφάλμα:

• Για 20000 δειγματα:



• Για 1:5000 δείγματα:

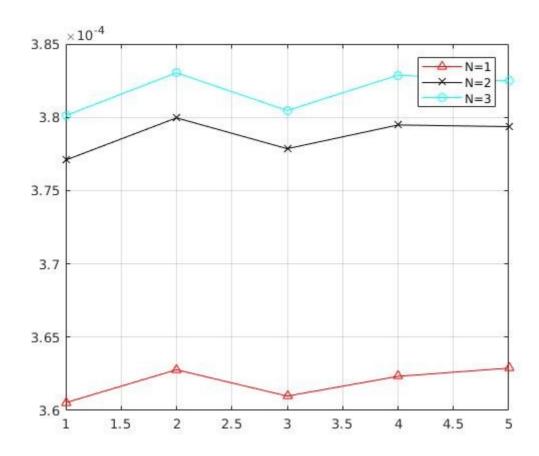
ΕΤΟΣ:4ο



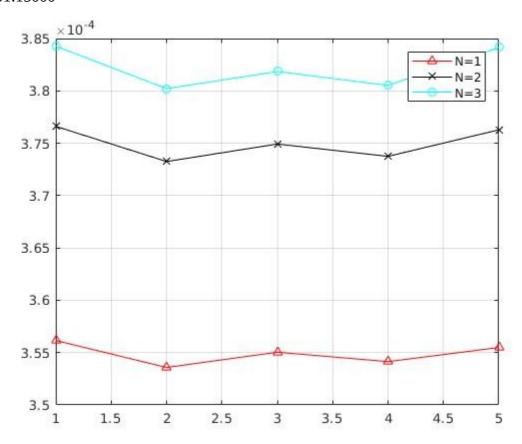
Για

5000:10000

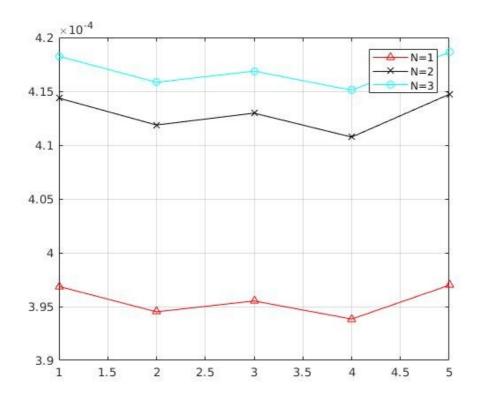
ΕΤΟΣ:4ο



Για 10001:15000



• Για 15001:20000 δείγματα:



Συμπερασμα απο τα παραπανω ειναι οτι οι γραφικες παραστασεις των bit κβαντισης διαφερουν ως προς την ομαλοτητα αν χωρισουμε το αρχικο δειγμα των 20000 τιμων σε υποσυνολα των 5000 ανεξαρτητα μεταξυ τους. Ενω στα 20000 η καμπυλη του εκαστοτε bit κβαντισης δινεται ως μια σχεδον ομαλη ευθεα αυτο αλλαζει αν τα δειγματα ειναι μικροτερης κλιμακας. Επίσης, παρατηρούμε λοιπόν ότι όσο αυξάνεται η τιμή των bits κβάντισης τόσο καλύτερη προσέγγιση έχουμε αλλά αυξάνεται και η απόδοση του συστήματος ενώ παράλληλα μειώνεται το σφάλμα.

Τιμές συντελεστών προβλεπτή:

11x8 double									
	1	2	3	4	5	6	7	8	
1	1.0078	1.0078	1.0078	1.0078	1.0078	1.0078	1.0078	0.9922	
2	0.0078	-0.0078	-0.0078	-0.0078	-0.0078	0.0078	-0.0078	-0.0078	
3	0.0078	-0.0078	0.0078	0.0078	0.0078	-0.0078	0.0078	0.0078	
4	0.0078	0.0078	-0.0078	-0.0078	-0.0078	0.0078	-0.0078	0.0078	
5	0	-0.0078	0.0078	0.0078	0.0078	-0.0078	0.0078	0.0078	
6	0	0	-0.0078	-0.0078	-0.0078	0.0078	0.0078	-0.0078	
7	0	0	0	0.0078	0.0078	-0.0078	-0.0078	0.0078	
8	0	0	0	0	-0.0078	0.0078	0.0078	-0.0078	
9	0	0	0	0	0	-0.0078	-0.0078	0.0078	
10	0	0	0	0	0	0	0.0078	-0.0078	
11	0	0	0	0	0	0	0	-0.0078	

ΕΤΟΣ:4ο

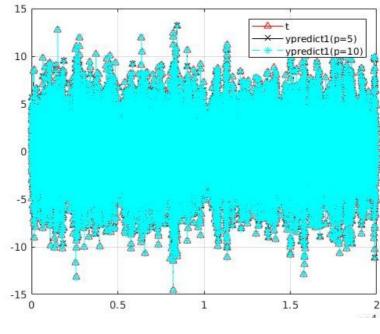
Για όλες τις τιμές του N,p εμφανίζεται το ίδιο αποτέλεσμα. Αυτό που παρατηρείται είναι ότι ο πρώτος συντελεστής έχει τιμή πολύ κοντά στο 1 ενώ οι άλλοι πολύ μικρότερη τιμή. Πράγμα και λογικό αν σκεφτούμε ότι ο πρώτος συντελεστής είναι ο συντελεστής του αμέσως προηγούμενου σημείου.

ερωτηση2+4-----

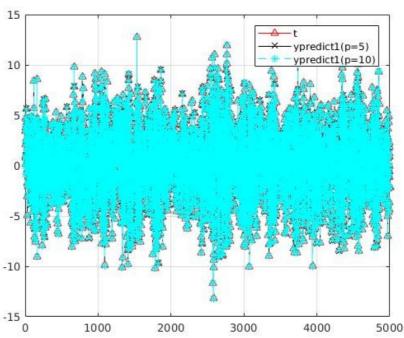
Για την ερώτηση 2 χρησιμοποιώ τα :erotimaDPCM_2_ypred1/2/3.m είναι 3 ίδια script αλλά το καθένα κάνει plot για διαφορετικές τιμές κβάντισης N.

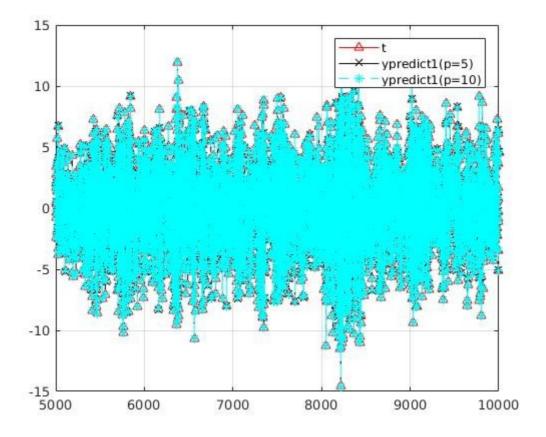
Για p=5 και p=10 εκτελώ το κάθε script.

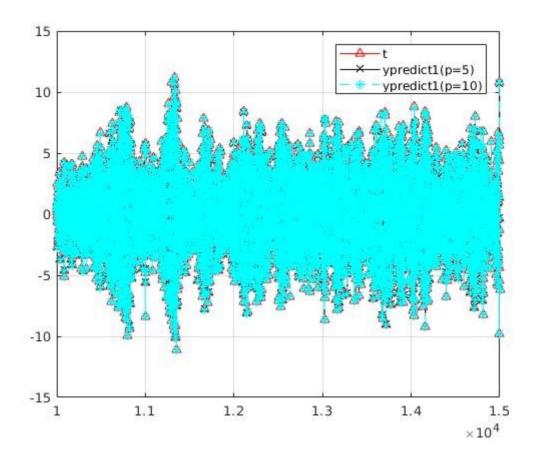
Για 20000 δειγματα πρωτα:

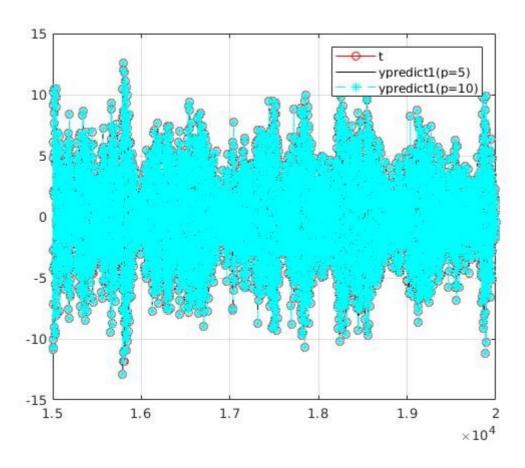


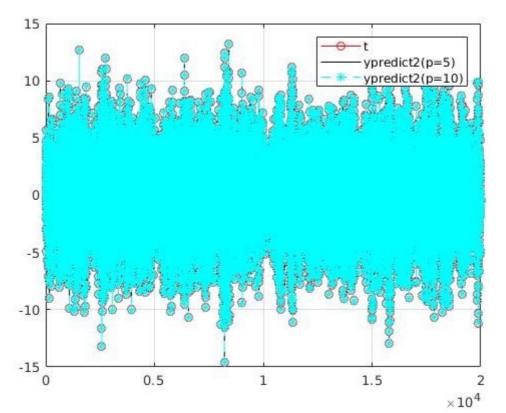
Στον αξονα χ καθε εικονας παρακάτω φαινεται το πληθος και η περιοχη των δειγματων που πηραμε:

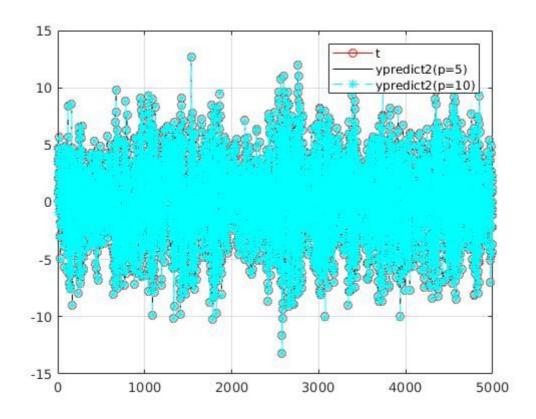


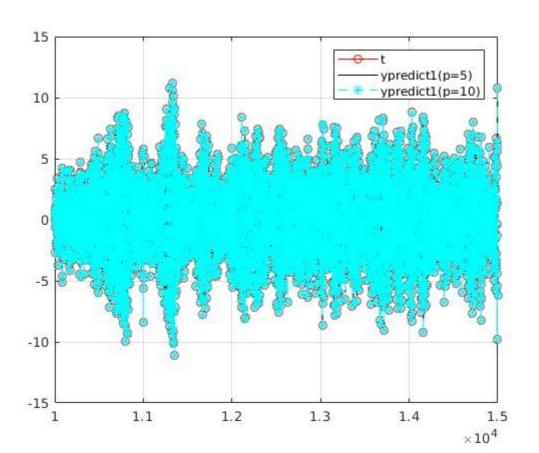


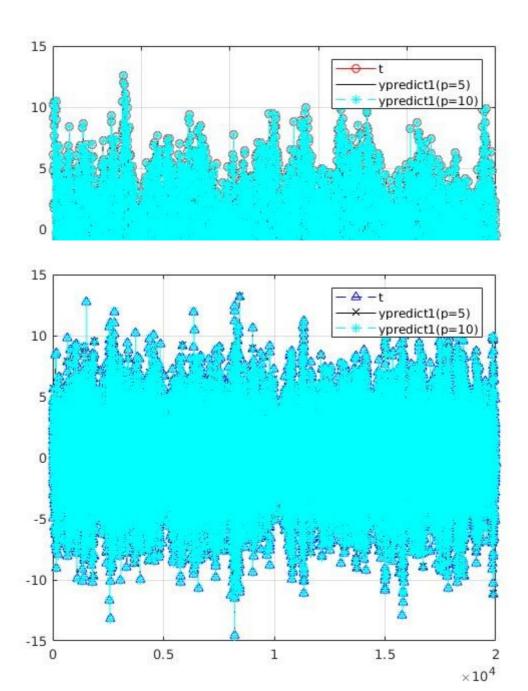


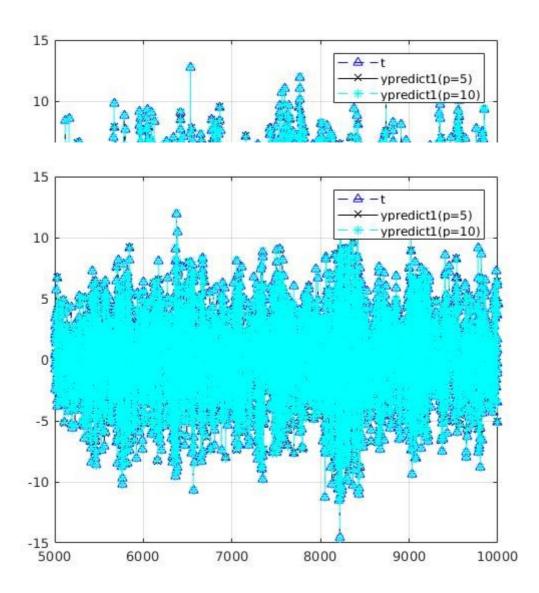


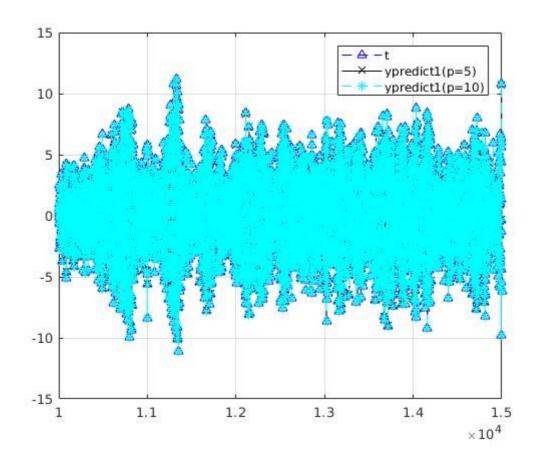


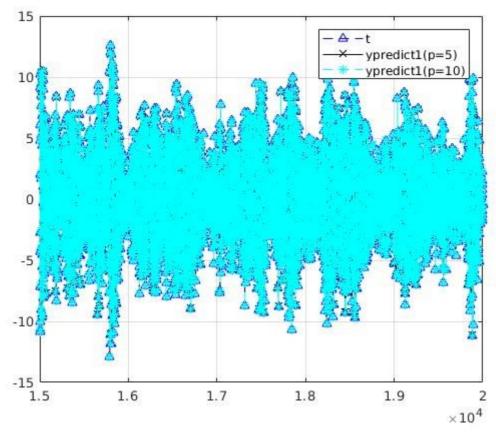








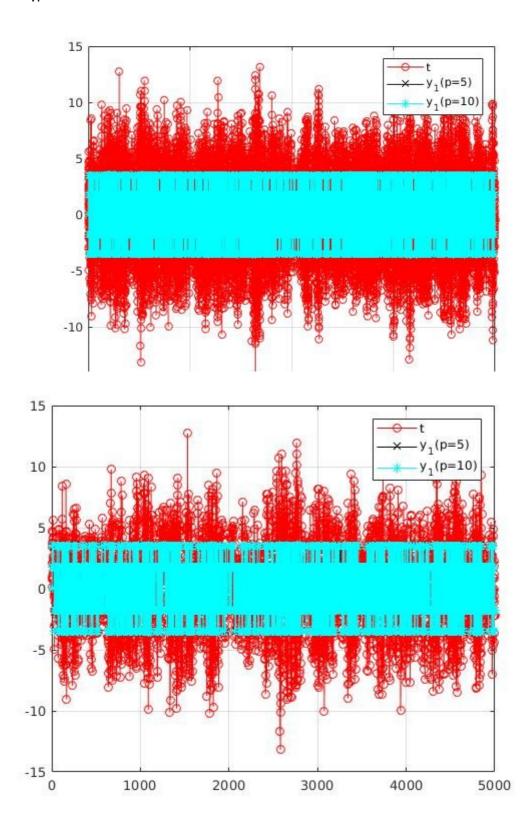


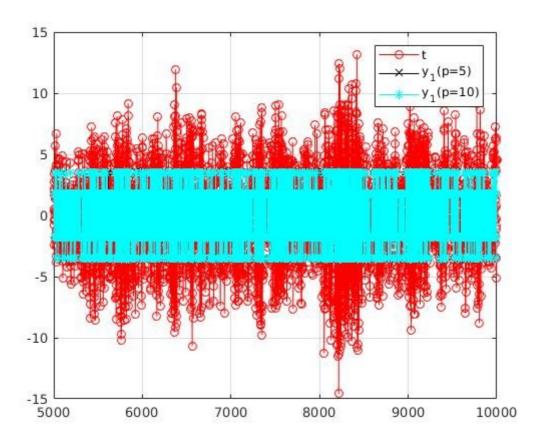


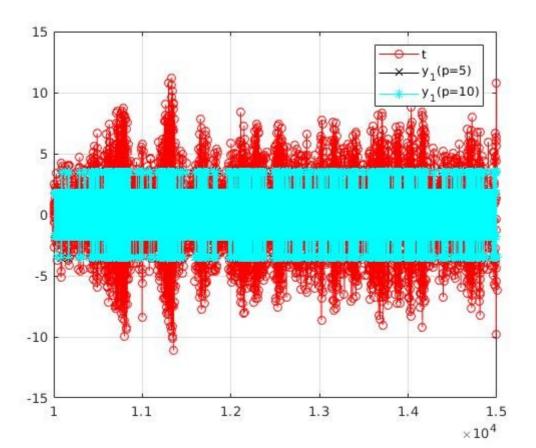
ερώτηση 4. Για την ερώτηση 4 χρησιμοποιώ τα :erotima DPCM_4_y1/2/3.m είναι 3 ίδια script αλλά το καθένα κάνει plot για διαφορετικές τιμές κβάντισης N. Για p=5 και p=10 εκτελώ το κάθε script.

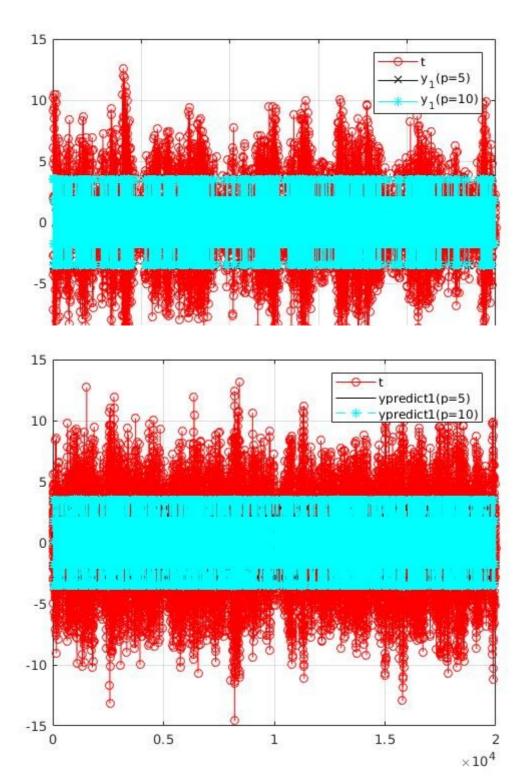
ΕΤΟΣ:4ο

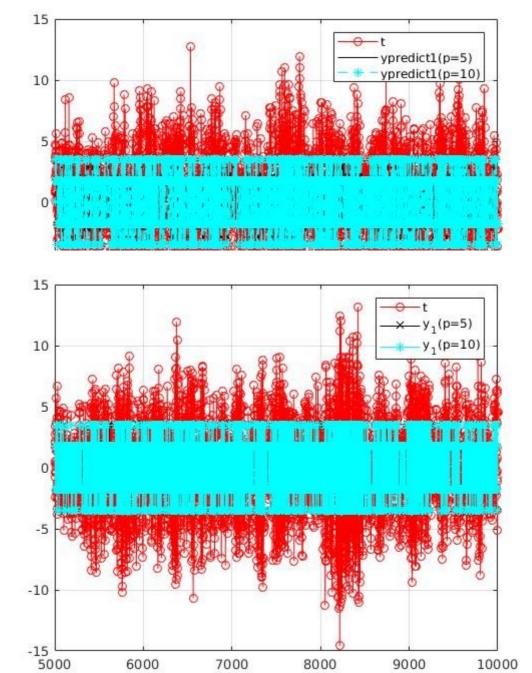
Για 20000 δειγματα

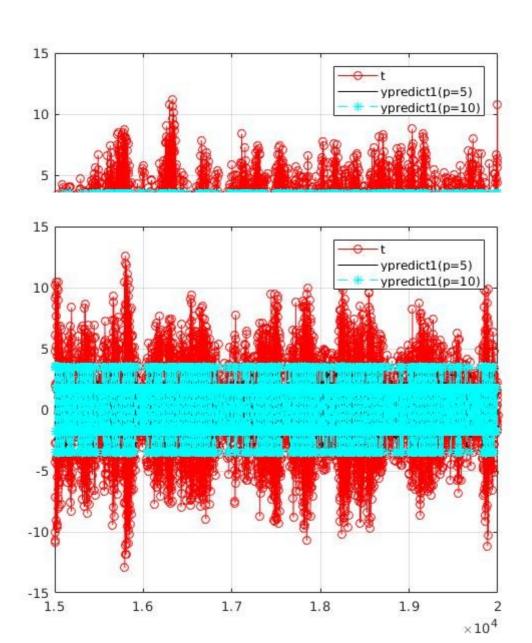


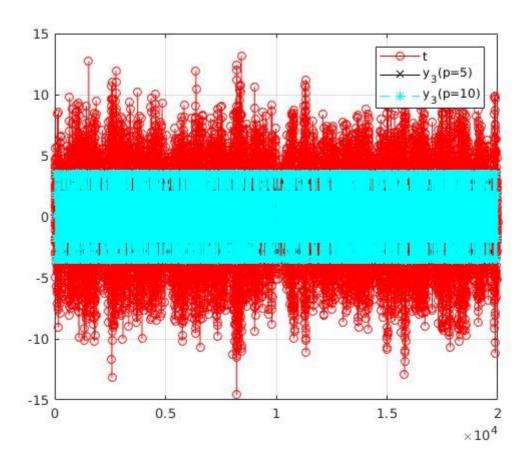


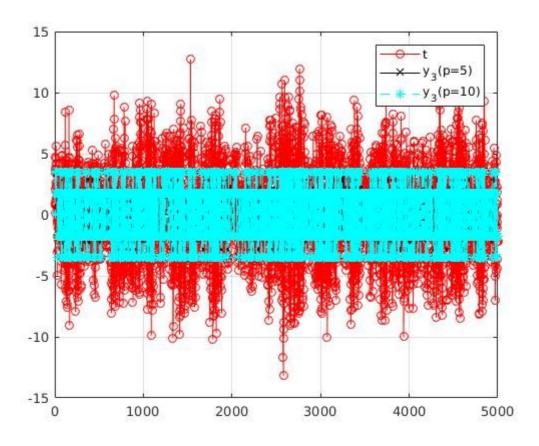


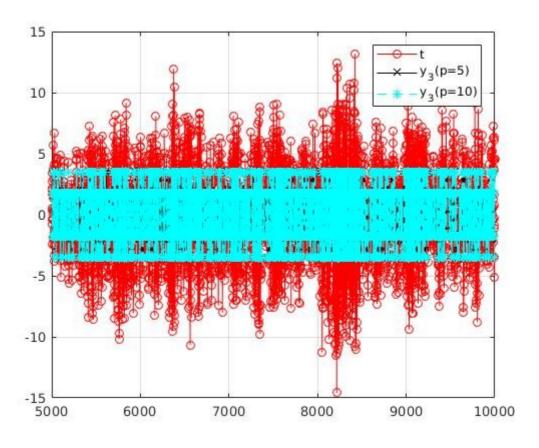


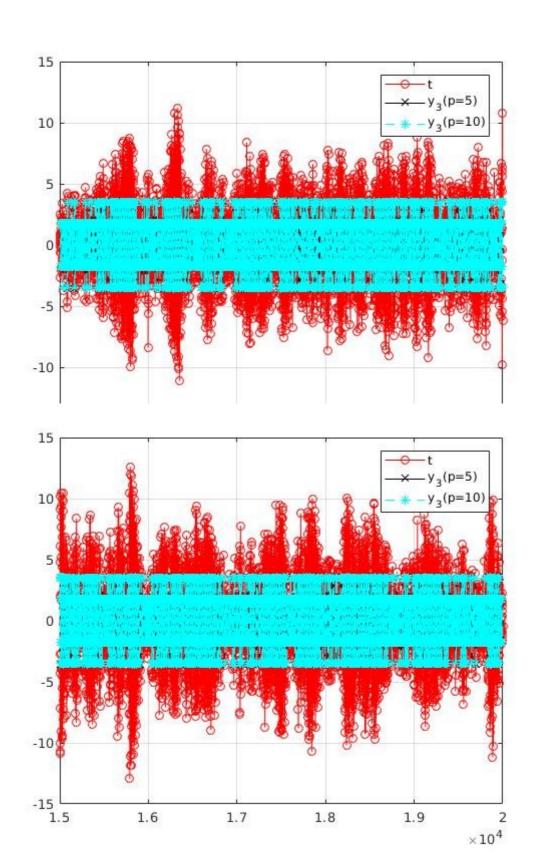












ΕΤΟΣ:4ο

Απο τις παραπανω εικονες και μετρησεις καταλαβαινουμε οτι οσο αυξανουμε τα bit κβαντισης εχουμε και περισσοτερες περιοχες κβαντισης αν κανουμε zoom μπορουμε να το διαπιστωσουμε. Το σημαντικοτερο συμπερασμα ομως ειναι οτι εντός του ευρους [-3.5,3.5] της δυναμικής περιοχής αντιπροσωπεύονται με μεγαλυτερη ακριβεια οι τιμες που εκπροσωπουν το σφαλμα προβλεψης απο οτι οι αλλες τιμες του αξονα y.

```
ΠΑΡΑΡΤΗΜΑ με κωδικες matlab:
MEPOΣ A:
function [] = erotima_a()
BER2 0=zeros(11,1);
BER80=zeros(11,1);
BER8 1=zeros(11,1);
SER 2=zeros(11,1);
SER 8=zeros(11,1);
Lin=randsrc(1,10000,[0 1;0.5 0.5]);
for M=2 :6:8
k=0;
l=1:
for i=0:2:20
  SNR=i;
  Gray=k;
  [BER2_0(I)]= m_pam_BER(Lin,M,SNR,Gray);
  [BER8_0(I)]= m_pam_BER(Lin,M,SNR,Gray);
end
end
M=8;
k=1;
l=1:
for i=0:2:20
  SNR=i:
  Gray=k;
  [BER8 1(I)]= m pam BER(Lin,M,SNR,Gray);
  |=|+1;
end
```

else

```
ΕΤΟΣ:4ο
for M=2:6:8
k=0;
l=1;
for i=0:2:20
  SNR=i;
  Gray=k;
  [SER_2]= m_pam_SER(Lin,M,SNR,Gray);
  [SER 8]= m pam SER(Lin,M,SNR,Gray);
end
end
BER2_0;
BER8 0;
BER8 1;
SER_2;
SER_8;
figure
i=[1:11];
plot(i,BER2_0, 'k.-', i,BER8_1, 'b.--',i,BER8_0,'rX--');
legend('BER2 0', 'BER8 1:With gray', 'BER8 0:no gray');
grid on;
title('With and Without Gray BER signal');
figure
i=[1:11];
plot(i,SER_2, 'rO--', i,SER_8, 'bX--');
legend('SER2', 'SER8');
grid on;
title('SER FOR M=2,8');
end
function [SER] = m_pam_SER(lin,M,SNR,Gray)
%------MAPPER-----
lb=length(lin);
out=zeros(round(lb/log2(M)),1);
if M==8
  out=lin;
 if Gray==1
    out=bin2gray(out,'pam',M);
  end
elseif M==2
    for i=1:lb
       if (lin(i)==1)
         out(i)=1;
```

```
ΕΤΟΣ:4ο
        out(i)=-1;
      end
    end
end
%------Modulation PAM------
Tsymbol=40;
Tc=4;
Tsample=Tc/4;
fc=1/Tc;
%orthogwnios palmos
palmos=sqrt(2*Es/Tsymbol);
samples=Tsymbol/Tsample;
s=zeros(length(out),samples);
if M==2
  A=1;
elseif M==8
  A=1/sqrt(21);
end
for i=1 : length(out)
  m=out(i);
  for t=1 :samples
  s(i,t)=(2*m-(M+1))*A*palmos*cos(2*pi*fc*t); %leipei to A
  end
end
counter=1;
%------AWGN------
No=Es/(log2(M)*power(10,SNR/10));
s2=No/2;
thorybos=sqrt(s2)*randn(length(out)*40,1);
thorybos=reshape(thorybos,length(out),samples);
r=s+thorybos;
%-----demodulation-----
siz=size(r);
r = zeros(siz(1),1);
for i=1:siz(1)
  for t=1: samples
    r(i,1)=r(i,1)+r(i,t)*palmos*cos(2*pi*fc*t);
  end
end
r_=r_(:);
%------Decision D-->foraths-----
Am=zeros(M,1);
for m=1:M
  Am(m)=(2*m-(M+1))*A;
end
apostasi=zeros(M,1);
symb=zeros(1,siz(1));
for i=1:siz(1)
```

```
ΕΤΟΣ:4ο
  for t=1:M
    apostasi(t)=norm((r_(i,1)-Am(t)));
  [a, b] =min(apostasi);
  symb(i)=b-1;
  sum=0;
  errorsym=0;
  for i=1:length(symb)
    sum=sum+1;
    if symb(i) \sim = out(i)
      errorsym=errorsym+1;
    end
  end
%-----
             -----demapper-----
if Gray==1
  symb=gray2bin(symb,'pam',M);
lout=zeros(1,length(symb)*log2(M));
if M==8
  lout=symb;
elseif M==2
  for i=1 : length(symb)
    if symb(i) = -1
      lout((i-1)+1)=0;
    elseif symb(i)==1
      lout((i-1)+1)=1;
   end
  end
end
  SER=errorsym/sum;
end
function [BER] = m_pam_BER(lin,M,SNR,Gray)
%------MAPPER-----
lb=length(lin);
out=zeros(round(lb/log2(M)),1);
if M==8
  out=lin;
 if Gray==1
    out=bin2gray(out,'pam',M);
  end
elseif M==2
  for i=1:lb
      if (lin(i)==1)
         out(i)=1;
```

```
ΕΤΟΣ:4ο
        out(i)=-1;
      end
    end
end
%------Modulation PAM------
Es=1:
Tsymbol=40;
Tc=4;
Tsample=Tc/4;
fc=1/Tc:
%orthogwnios palmos
palmos=sqrt(2*Es/Tsymbol);
samples=Tsymbol/Tsample;
s=zeros(length(out),samples);
if M==2
  A=1;
elseif M==8
  A=1/sqrt(21);
end
for i=1 : length(out)
  m = out(i);
  for t=1 :samples
  s(i,t)=(2*m-(M+1))*A*palmos*cos(2*pi*fc*t);
  end
end
%-----AWGN------
No=Es/(log2(M)*power(10,SNR/10));
s2=No/2;
thorybos=sqrt(s2)*randn(length(out)*40,1);
thorybos=reshape(thorybos,length(out),samples);
r=s+thorybos;
%-----demodulation-----demodulation-----
siz=size(r);
r = zeros(siz(1),1);
for i=1:siz(1)
  for t=1 : samples
    r_{(i,1)}=r_{(i,1)}+r_{(i,t)}*palmos*cos(2*pi*fc*t);
  end
end
r_=r_(:);
%------Decision D-->foraths-----
Am=zeros(M,1);
for m=1:M
  Am(m)=(2*m-(M+1))*A;
end
%euresh mikroterhs apostashs
apostasi=zeros(M,1);
symb=zeros(1,siz(1));
```

```
ΕΤΟΣ:4ο
for i=1:siz(1)
  for t=1:M
    apostasi(t) = norm((r_(i,1)-Am(t)));
  [a, b] =min(apostasi);
  symb(i)=b-1;
%-----demapper-----
if Gray==1
  symb=gray2bin(symb,'pam',M);
lout=zeros(1,length(symb)*log2(M));
if M==8
  lout=symb;
elseif M==2
  for i=1 : length(symb)
    if symb(i) = -1
      lout((i-1)+1)=0;
    elseif symb(i) = = 1
      lout((i-1)+1)=1;
   end
  end
end
k=lin(lin\sim=lout);
BER=length(k)/lb;
end
```

```
MEPOΣ B function [ydekti,ypredict,a] = dpcm(N,p) % fortwma dothentwn deigmatwn ths phghs load('source.mat'); % arxikopoihsh synarthshs autosysxetishs R_x = zeros(p,1); % megethos tou input dianusmatos in_vector=size(t,1); for l=1:p for c=p+1:in_vector R_x(I) = t(c)*t(c-I); end R_x(I) = R_x(I)/(in_vector-p);
```

```
ΕΤΟΣ:4ο
```

```
end
```

```
R=toeplitz(R x);
r=R_x;
a = R r;
for I=1:p
  %kbantish dianusmatos a pou periexei tou suntelestes tou filtrou
  %problepsis
  %times p=8 kai -2,2 zhtountai apo thn ekfwnhsh
  a(I) = my quantizer(a(I),8,-2,2);
y(1) = t(1); y(1) = my_quantizer(y(1), N, -3.5, 3.5);
ypredict(I) = t(1);
for I=2:p
  for c=1:I-1
     ynew(l) = a(c)*y(l-c);
  end
  y(l)=t(l)-ynew(l);
  ypredict(I) = y(I);
  y(I) = my_quantizer(y(I), N, -3.5, 3.5);
end
for l=p+1:in vector
  for c=1:p
ynew(l) = a(c)*y(l-c);
y(I) = t(I) - ynew(I); ypredict(I) = y(I);
y(I) = my_quantizer(y(I), N, -3.5, 3.5);
end
y=y';
ypredict=ypredict';
ydekti(1) = y(1);
for I=2:p
  for c=1:l-1
     ynew2(I) = a(c)* ydekti(I-c);
  ydekti(I) = y(I) + ynew2(I);
end
for l=p+1:in_vector
  for c=1:p
  ynew2(I) = a(c)* ydekti(I-c);
  ydekti(I) = y(I) + ynew2(I);
end
ydekti=ydekti';
end
ypredict1= zeros(20000,5); a1=zeros(8,5); sfalma 1=zeros(5);
ypredict2 = zeros(20000,5); a2 = zeros(8,5); sfalma 2 = zeros(5);
ypredict3= zeros(20000,5); a3=zeros(8,5); sfalma_3=zeros(5);
```

```
ΨΗΦΙΑΚΕΣ ΤΗΛΕΠΙΚΟΙΝΩΝΙΕΣ ΆΣΚΗΣΗ 1
ΦΟΙΤΗΤΗΣ: ΣΟΥΚΑΡΑΣ ΣΩΤΗΡΙΟΣ
ΕΤΟΣ:4ο
for p=4:11
[\sim,ypredict1(:,p-3),a1(1:p,p-3)] = dpcm(1,p);
[\sim,ypredict2(:,p-3),a2(1:p,p-3)] = dpcm(2,p);
[\sim,ypredict3(:,p-3),a3(1:p,p-3)] = dpcm(3,p);
load ('source.mat');
k=10001:15000; %allazei enaloga to synolo twn deigmatwn pou theloume
for i=1:5
sfalma 1(i) = immse(t(k),ypredict1(k,i));
sfalma 2(i) = immse(t(k),ypredict2(k,i));
sfalma 3(i) = immse(t(k), ypredict3(k, i));
end
i=1:5;
plot(i,sfalma 1(i),'r^-',i,sfalma 2(i),'kX-',i,sfalma 3(i),'cO-')
legend('N=1'', 'N=2', 'N=3');
grid on;
function [ y ] = my quantizer( t, N, min value, max value )
%ypologismos tou bhmatos kbantishs
qDelta = (max value - min value)/2^N;
%paragwgh akrwn twn perioxwn kbantishs
quant akra=[min value:qDelta:max value-qDelta;min value+qDelta:qDelta:max value]';
s=size(quant akra, 1);
centers quant = mean( quant akra' )';
centers quant=flipud(centers quant);
if( t<min_value )</pre>
  y = min value;
elseif( t>max value )
  y = max value;
 else
  for i = 1:s
     y(t \ge quant akra(i,1) \& t \le quant akra(i,2)) = s-i+1;
  end
  y = centers quant(y);
end
end
function [] = erotimaDPCM_2_ypre1()
%arxikopoihsh pinakwn gia 1,2,3 bits antistoixa
y 1 = zeros(20000,2); ypredict1 = zeros(20000,2);
p = 5;
[y_1(:,1),ypredict1(:,1)] = dpcm(1,p);
p = 10;
[y 1(:,2),ypredict1(:,2)] = dpcm(1,p);
i=10001:15000;
```

load source.mat;

grid on;

 $plot(i,t(i),'r^-',i,ypredict1(i,1),'kX-',i,ypredict1(i,2),'c^*--');$

legend('t', 'ypredict1(p=5)', 'ypredict1(p=10)');

ΕΤΟΣ:4ο

end

```
function [] = erotimaDPCM 2 vpre2()
%arxikopoihsh pinakwn gia 1,2,3 bits antistoixa
y = zeros(20000,2); ypredict2 = zeros(20000,2);
p = 5;
[y_2(:,1),ypredict2(:,1)] = dpcm(1,p);
p = 10;
[y_2(:,2),ypredict2(:,2)] = dpcm(1,p);
i=1:5000; %choose a smaller area for clearer results
load source.mat;
plot(i,t(i),'ro-',i,ypredict2(i,1),'k-',i,ypredict2(i,2),'c*--');
legend('t', 'ypredict2(p=5)', 'ypredict2(p=10)');
grid on;
end
function [] = erotimaDPCM_2_ypre3()
%arxikopoihsh pinakwn gia 1,2,3 bits antistoixa
y = zeros(20000,2); ypredict3 = zeros(20000,2);
[y_3(:,1),ypredict3(:,1)] = dpcm(1,p);
p = 10;
[y \ 3(:,2),ypredict3(:,2)] = dpcm(1,p);
i=15001:20000; %choose a smaller area for clearer results
load source.mat:
plot(i,t(i),'b^{--},i,ypredict3(i,1),'kX-',i,ypredict3(i,2),'c^{*--});
legend('t', 'ypredict3(p=5)', 'ypredict3(p=10)');
grid on
end
function [] = erotimaDPCM_4_y1()
%arxikopoihsh pinakwn gia 1,2,3 bits antistoixa
y_1 = zeros(20000,2); ypredict1 = zeros(20000,2);
p = 5;
[y 1(:,1),ypredict1(:,1)] = dpcm(1,p);
p = 10;
[y 1(:,2),ypredict1(:,2)] = dpcm(1,p);
i=1:20000; %choose a smaller area for clearer results
load source.mat;
plot(i,t(i),'ro-',i,y 1(i,1),'kX-',i,y 1(i,2),'c*-');
legend('t', 'y_1(p=5)', 'y_1(p=10)');
grid on;
end
```

```
function [] = erotimaDPCM 4 y2()
%arxikopoihsh pinakwn gia 1,2,3 bits antistoixa
y_2 = zeros(20000,2); ypredict2 = zeros(20000,2);
p = 5;
[y_2(:,1),ypredict2(:,1)] = dpcm(1,p);
p=10;
[y \ 2(:,2),ypredict2(:,2)] = dpcm(1,p);
i=1:20000; %choose a smaller area for clearer results
load source.mat;
plot(i,t(i),'ro-',i,y_2(i,1),'k-',i,y_2(i,2),'c*--');
legend('t', 'ypredict1(p=5)', 'ypredict1(p=10)');
grid on;
end
function [] = erotimaDPCM_4_y3()
%arxikopoihsh pinakwn gia 1,2,3 bits antistoixa
y_3 = zeros(20000,2); ypredict3 = zeros(20000,2);
[y \ 3(:,1),ypredict3(:,1)] = dpcm(1,p);
p = 10;
[y_3(:,2),ypredict3(:,2)] = dpcm(1,p);
i=15001:20000; %choose a smaller area for clearer results
load source.mat;
plot(i,t(i),'ro-',i,y_3(i,1),'kX-',i,y_3(i,2),'c*--');
legend('t', 'y_3(p=5)', 'y_3(p=\overline{10})');
grid on;
end
```