

## 諸定義

**定義 1.**  $f_1, \dots, f_k$  を s-t 点素パスの集合とする。  $U = (u_1, \dots, u_k)$  および  $W = (w_1, \dots, w_k)$  を  $(f_1, \dots, f_k)$  に関するスライスとし、すべての  $1 \leq i \leq k$  について、 $u_i$  は  $f_i$  における  $w_i$  の前者または  $u_i = w_i$  とする。この時  $U$  は  $W$  より  $S$  に近いと言い、 $U \preceq W$  と書く。もし  $1 \leq i \leq k$  に対して、さらに  $u_i \neq w_i$  ならば、 $U$  は  $W$  より厳密に  $s$  に近いと言い、 $U \prec W$  と書く。同様に、 $W$  は  $U$  より厳密に  $t$  に近いと言う。便宜上、タプル  $(s, s, \dots, s)$  と  $(t, t, \dots, t)$  についても同様に上記を定義。したがって、例えば、 $(s, s, \dots, s)$  はどのスライスよりも  $s$  に近いと言える。” $\preceq$ ” は一般的な順序の合計を定義するものではない。

**定義 2.**  $U$  を任意のカットとする。 $s$  を含む  $G[V \setminus U]$  の連結成分の頂点セットとして  $V_s(U)$  を定義し、 $t$  を含む  $G[V \setminus U]$  の連結成分の頂点セットとして  $V_t(U)$  を定義し、 $V_r$  を  $G[V \setminus U]$  の残りの連結成分の頂点集合の和集合として定義する。すなわち、 $s$  も  $t$  も含まないものである（したがって、 $V_r(U)$  は空であり得る）。

**定義 3.**  $(f_1, \dots, f_k)$  に関して  $U$  をスライスとする。  $U \preceq X$  であり、かつ  $U \preceq X' \prec X$  を満たすカット  $X'$  が存在しないようなカットを  $X$  とする。この時  $U^+ := X$  を定義する。

上記のような  $X$  が存在しない場合は、 $U^+ := (t, t, \dots, t)$  とする。

同様に、 $Y \preceq U$  かつ  $U \preceq Y' \prec Y$  を満たすカット  $Y'$  が存在しないようなカットを  $Y$  とする。この時、 $U^- := Y$  を定義する。

上記のような  $Y$  が存在しない場合は  $U^- := (s, s, \dots, s)$  とする

**定義 4 (Subgraph Aggregation).**  $G = (V, E)$  をネットワークグラフとし、 $\mathcal{P} = (P_1, \dots, P_{|\mathcal{P}|})$  を part の集合とし、各  $P_i$  について  $H_i$  を  $P_i$  のノード上の  $G$  の連結部分グラフとする。必ずしもグラフ  $G[P_i]$  から誘導されるとは限らない。各部分グラフ  $H_i$  について、 $V(H_i)$  内のすべてのノードが部分グラフ  $H_i$  内の隣接ノードを認識し、それ以外は何も知らないと仮定する。すべてのノード  $v \in \bigcup_i P_i$  が  $O(\log n)$  ビットの整数  $x_v$  を持ち、 $\oplus$  を長さ  $O(\log n)$  の整数に作用する結合関数とする。 $P_i$  内の各ノードは値  $\bigoplus_{v \in P_i} x_v$ 、すなわち  $P_i$  内のすべての値  $x_v$  の集合  $\oplus$  を知りたいとする。このようなタスクをオペレーター  $\oplus$  における Subgraph Aggregation と呼ぶ。

## アルゴリズム 1

---

**Algorithm 1**  $U^+$  の計算

---

初期設定:

点素 s-t パス  $f_1, \dots, f_k$

スライス  $U = (u_1, \dots, u_k)$

集合  $X = \{\}, x \in X$

$w_i := u_i$

▷

```
1: for  $i = 1$  to  $k$  do
2:    $w_i$  の前にあるノードをすべて  $X$  に入れる    ▷  $X$  は  $V_s(U^+)$  の候補
3: end for
4:  $Y := V \setminus (X \cup U), y \in Y$ 
5: while  $\{x, y\} \in E$  がなくなるまで do
6:   if  $y = t$  then
7:     return  $(t, t, \dots, t)$ 
8:   else if  $y$  が  $f_i$  に属している then
9:      $X$  に  $f_i$  上で  $y$  より前にある頂点を加える
10:     $Y$  から  $X$  に加えた頂点を削除
11:     $w_i = y$ 
12:   else
13:     頂点  $y$  を  $X$  にを入れて  $Y$  から削除する
14:   end if
15: end while
16: return  $(w_1, \dots, w_k)$ 
```

---

$U^+$  と  $U^-$  の計算時間は  $O(m)$

## 分散案

1. 点素パス上の各頂点が隣接頂点にパス上のインデックスをブロードキャスト
2. 各点素パスの頂点を含まない  $G$  の連結成分内 (仮  $C$ ) で, 受け取ったパスのインデックスの最大値最小値を収集 (2kSA ラウンド)
3. スライス  $U$  のインデックスを各点素パス上のノードが知る (kSA ラウンド)
4. パス上の各頂点がスライス  $U$  のインデックスを隣接頂点にブロードキャスト (k ラウンド)
5. 各  $C$  内の頂点が点素パスの情報を 2 つ以上知っているとき
  - 各  $C$  内で受け取ったスライスのインデックスと大小比較
  - どれか一つでもスライスのインデックスより小さい時,  $C$  を  $X$  に追加
  - $X$  内でパスの最大値を収集 (kSA ラウンド)
6. loop 一番長い点素パスの長さ  $\ell$  分だけ繰り返す可能性
7. 収集したインデックスの最大値 (仮  $w_i$ ) の 1 つ前までのパスの頂点を  $X$  に追加
8. 最小値が  $x_i$  より小さい  $C$  を  $X$  に追加
9. 最大値収集,  $w_i$  を更新

$\ell$ kSA ラウンド