

# Алгоритмы и структуры данных

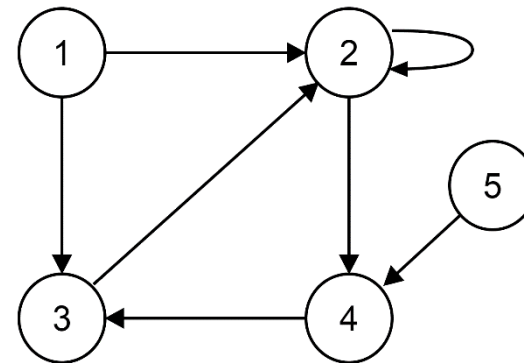
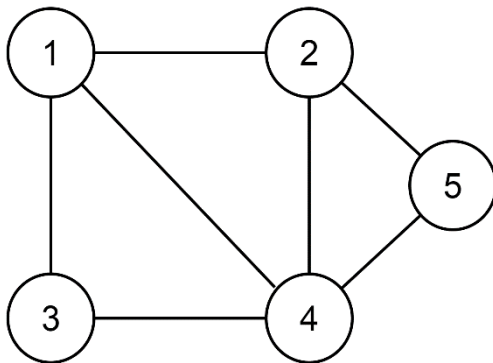
Косяков Михаил Сергеевич  
к.т.н., доцент кафедры ВТ

# Содержание курса

- Введение в теорию алгоритмов
- Алгоритмы сортировок
- Структуры данных
  - Линейные структуры
  - Бинарные деревья поиска
  - Хеши и хеш-функции
- **Алгоритмы на графах**
  - **Обходы графов в ширину и глубину**
  - Минимальные остовные деревья
  - Поиск кратчайших путей в графе

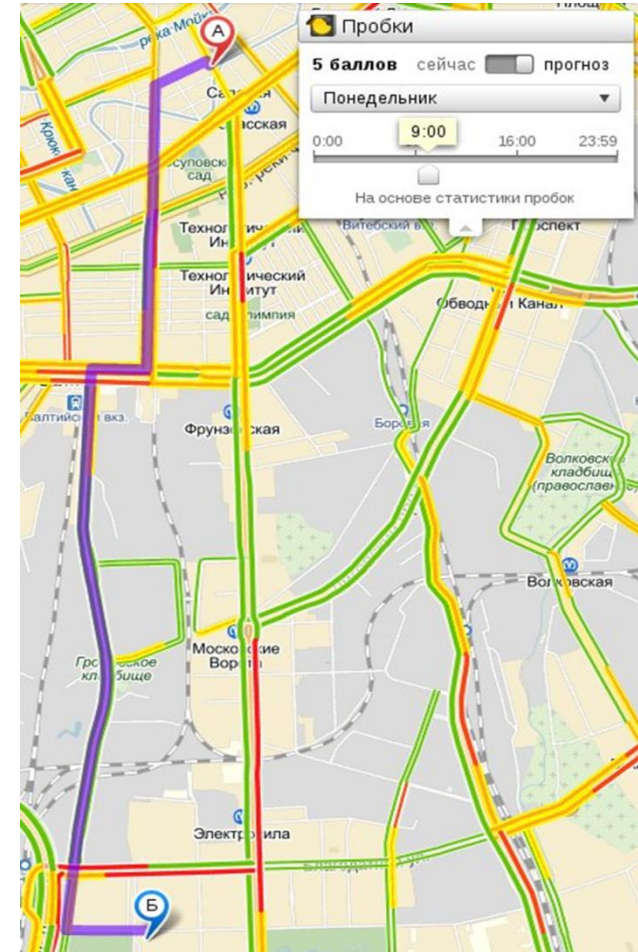
# Графы

- Граф  $G(V, E)$  описывает бинарное отношение на (непустом) множестве объектов
- Объекты: множество вершин  $V$
- Отношение: множество ребер  $E$  (ребро = пара вершин)
  - неупорядоченные пары (неориентированный граф)
  - упорядоченные пары (ориентированный граф)



# Примеры: что есть вершины / ребра?

- Транспортные сети
  - кратчайшие пути
  - максимальная пропускная способность



# Примеры: что есть вершины / ребра?

- Интернет
  - задача о СВЯЗНОСТИ
  - ПОИСКОВЫЕ СИСТЕМЫ



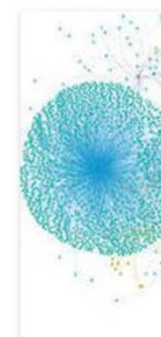
Google

graphs  
graphs  
graphs **data structure**  
graphs **in excel**  
graphs **and charts**

About 31,200,000 results (0.35 seconds)

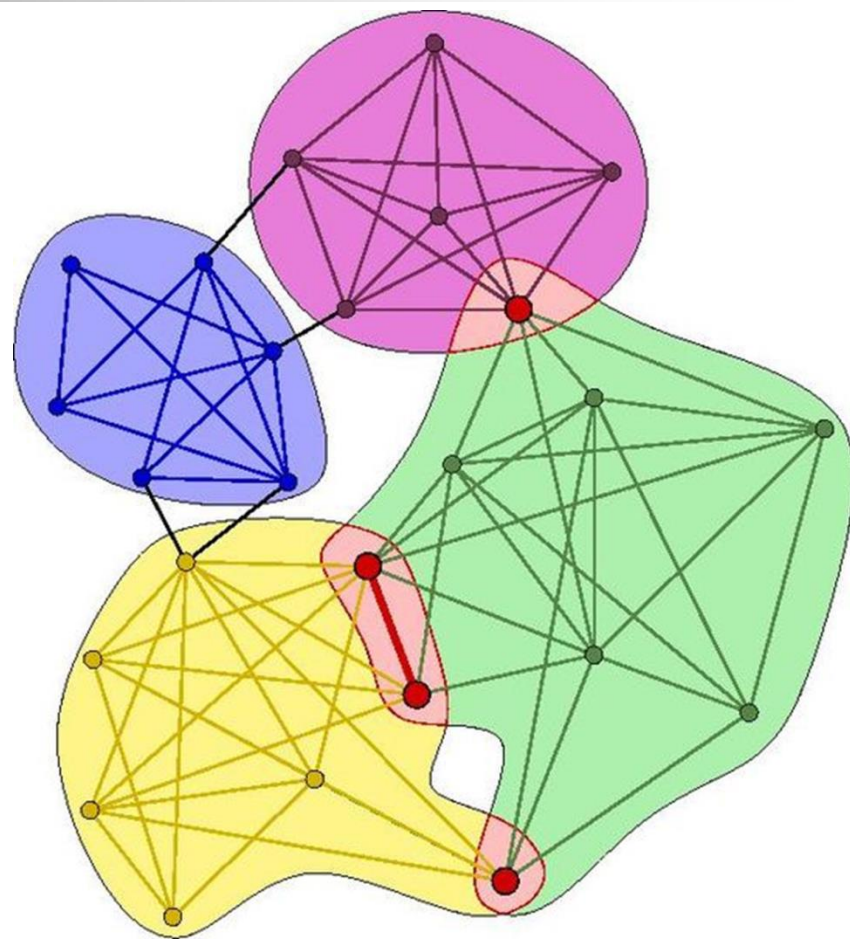
**Graph (mathematics)** - Wikipedia, the free encyclopedia  
[en.wikipedia.org/wiki/Graph\\_\(mathematics\)](https://en.wikipedia.org/wiki/Graph_(mathematics)) ▼  
In mathematics, and more specifically in **graph** theory, a **graph** is a representation of a set of objects where some pairs of objects are connected by links.  
[Definitions](#) · [Types of graphs](#) · [Properties of graphs](#) · [Examples](#)

**Graph theory** - Wikipedia, the free encyclopedia  
[en.wikipedia.org/wiki/Graph\\_theory](https://en.wikipedia.org/wiki/Graph_theory) ▼  
In mathematics and computer science, **graph** theory is the study of **graphs**, which are mathematical structures used to model pairwise relations between objects.  
You visited this page on 4/6/14.



# Примеры: что есть вершины / ребра?

- Социальные сети
  - выявление сообществ
  - анализ распространения информации
- Топологическая сортировка (графы зависимостей)
  - порядок компиляции и компоновки при сборке (GNU make)
  - порядок загрузки и инициализации разделяемых библиотек
  - граф вызовов





# Неориентированные графы

## Некоторые определения



- Смежные вершины (соседи)
- Ребро инцидентно этим вершинам
- Степень  $\deg(u)$  вершины  $u$  = число ребер, инцидентных этой вершине
- Лемма о рукопожатиях:  $\sum \deg(u) = ?$



# Неориентированные графы

## Некоторые определения



- Путь в графе – последовательность вершин, в которой каждая следующая вершина является смежной с предыдущей (путь из одной вершины?)
- Длиной пути называется количество составляющих его ребер (путь длиной ноль?)
- Путь называется простым, если ни одно ребро и ни одна вершина не посещается дважды (за исключением начала и конца)
- Циклом графа называется простой путь, у которого первая и последняя вершина одна и та же (запретили ходить по одному ребру туда-обратно)
- Граф называется ациклическим, если не содержит циклов





# Связность в неориентированных графах

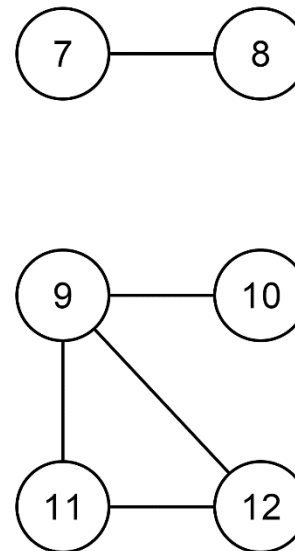
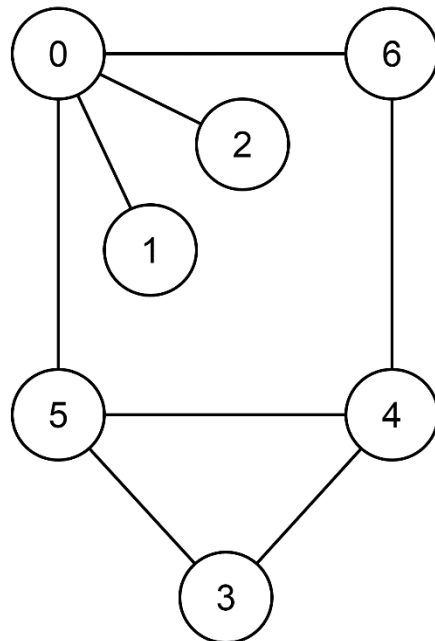


- Достижимость вершин
  - $v$  достижима из  $u \Rightarrow u$  достижима из  $v$  (симметричность)
  - $v$  достижима из  $u$ ,  $w$  достижима из  $v \Rightarrow w$  достижима из  $u$  (транзитивность)
  - $u$  достижима сама из себя?
- Компонент связности – максимальное множество вершин, где каждая вершина достижима из каждой (класс эквивалентности по отношению достижимости)
- Связный граф – один компонент связности
- Несвязный граф – множество компонент связности
  - если нет ребер – граф связный?



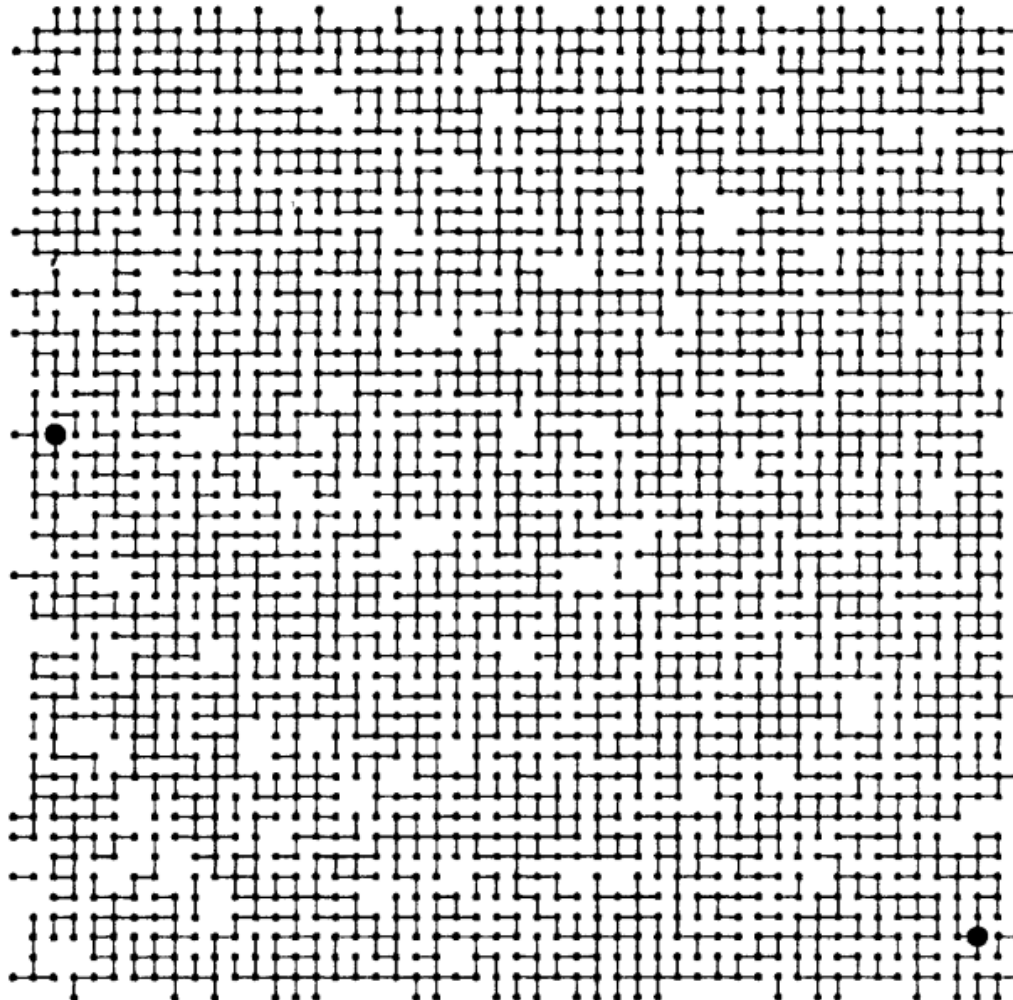
# Неориентированные графы

- Сколько компонент связности? Какого размера?
- Вершина 10 достижима из вершины 3?
- Сколько циклов?



# Неориентированные графы

- Сколько компонент связности? Какого размера?



# Деревья и лес

- Деревом называется ациклический связный граф
- Лес – множество деревьев
- Пень – одна вершина, ребер нет
- Остовное дерево связного графа – подграф, который содержит все вершины и представляет собой единое дерево
- Остовный лес – подграф, который содержит все вершины и является лесом

# Деревья и лес

- Граф с  $n$  вершинами есть дерево тогда и только тогда, когда он удовлетворяет одному из четырех условий:
- граф имеет  $n - 1$  ребер и является связным (почему?)
- граф имеет  $n - 1$  ребер и ни одного цикла
- ровно один простой путь соединяет каждую пару вершин в графе (почему?)
- граф является связным, но перестает быть таковым при удалении любого ребра

# Ориентированные графы

## Некоторые определения

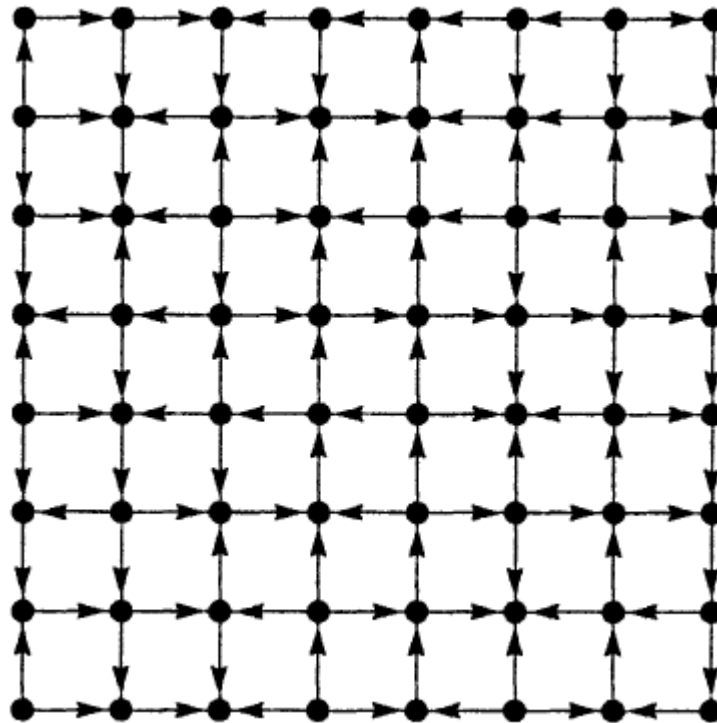


- «Однонаправленная» смежность: из начала ребра в конец ребра (не означает, что есть обратный переход)
- Исходящая (полу)степень  $\deg^-(u)$  и входящая (полу)степень  $\deg^+(u)$  вершины  $u$
- Петля (как влияет на степени вершины?)
- Лемма о рукопожатиях:  $\sum \deg^-(u) = \sum \deg^+(u) = ?$
- Ориентированный путь в орграфе – последовательность вершин, в которой каждая следующая вершина соединена ориентированным ребром с предыдущей (путь из одной вершины?)
- Направленный цикл (ациклический орграф – не дерево!)



# Ориентированные графы

- Сколько циклов?
- Сколько компонент связности? Какого размера?





# Связность в ориентированных графах

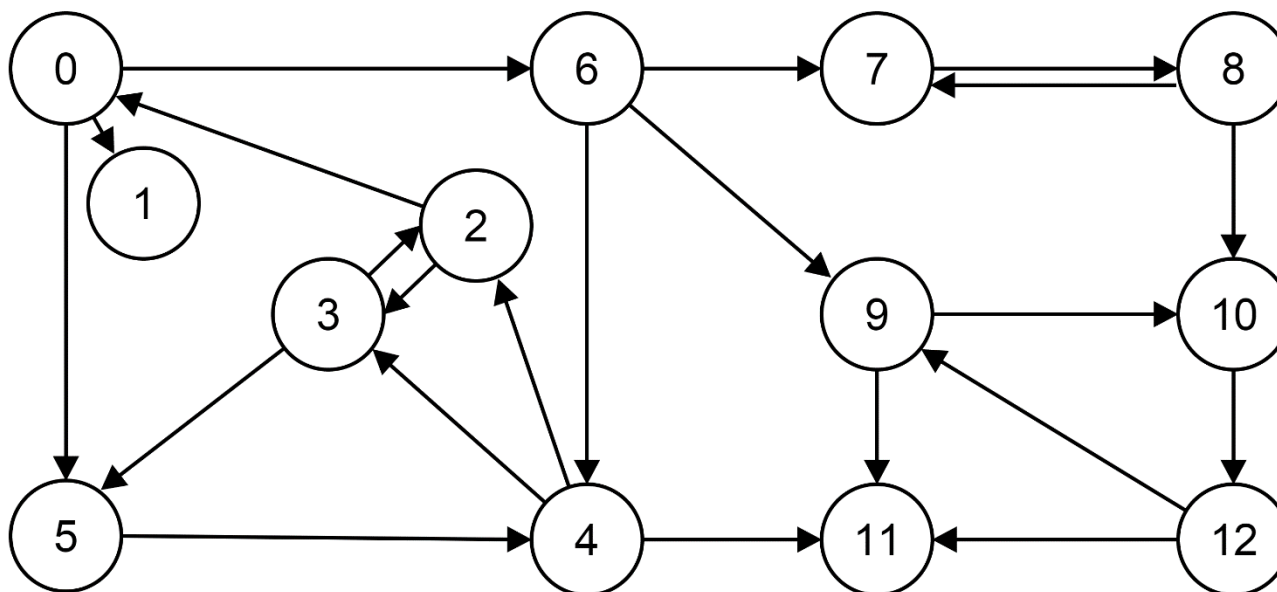


- Достижимость вершин в неориентированных графах
  - $v$  достижима из  $u \Rightarrow u$  достижима из  $v$  (симметричность) – не выполняется для орграфов!
  - ...
- В орграфах достижимые вершины не обязательно разбиваются на компоненты (могут пересекаться)
- Орграф называется сильно связанным, если каждая его вершина достижима из любой другой вершины
- Орграф содержит набор сильно связанных компонент и **набор ориентированных ребер**, идущих от одной компоненты к другой



# Связность в ориентированных графах

- Сколько сильно связных компонент? Какого размера?



# Алгоритмы на графах

- Как описать время работы алгоритма на графах?
  - Что такое размер задачи ?
  - Что лучше  $O(m^2)$  или  $O(n^3)$  ?
- Пусть неориентированный связный граф состоит из  $n = |V|$  вершин. Какое минимальное и максимальное число ребер  $m = |E|$  возможно в таком графе?
  - $(n - 1)$  и  $n^2$
  - $n$  и  $n^n$
  - $n$  и  $2^n$
  - $(n - 1)$  и  $n(n - 1) / 2$
- Почему?



# Представление графов в программе



- Плотный (dense) граф:  $m \sim n^2$
- Матрица смежности (число вершин невелико)
  - $A_{uv} = 1$ , если между  $u$  и  $v$  существует ребро, иначе  $A_{uv} = 0$
  - $A_{uv} = w$ , где  $w$  – вес ребра
  - $A_{uv} = 1$ , если ребро направлено от  $u$  к  $v$   
 $A_{uv} = -1$ , если ребро направлено от  $v$  к  $u$
- Какая структура у матрицы смежности неориентированного графа?



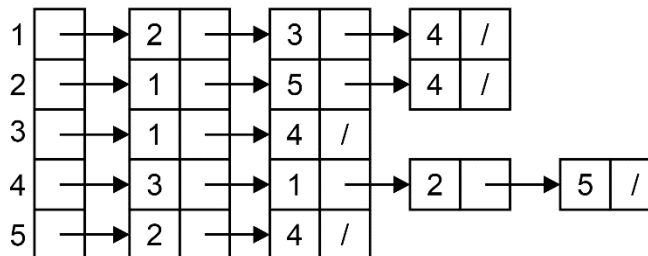
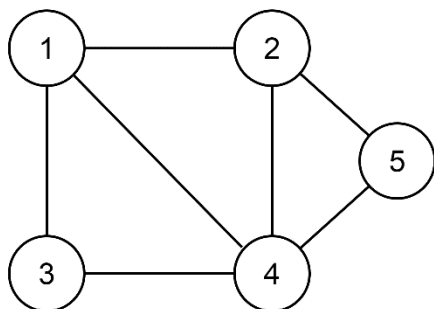
# Представление графов в программе



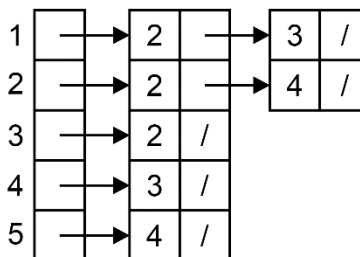
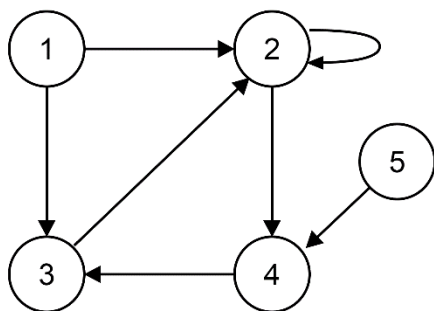
- Разреженный (sparse) граф:  $m \sim n$
- Списки смежных вершин
  - Массив Adj из  $n$  списков (или мультисписок / мультистек: какого размера?)
  - Для каждой вершины  $u$  список Adj[ $u$ ] содержит все смежные с  $u$  вершины
  - Вес  $w$  ребра  $(u, v)$  хранится вместе с  $v$
- Произвольный порядок вершин в списке => порядок обработки вершин зависит от конкретного представления
- Орграфы: два списка для вершины (дети и родители)



# Представление графов в программе



|   | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 |
|---|---|---|---|---|---|
| 1 | 0 | 1 | 1 | 1 | 0 |
| 2 | 1 | 0 | 0 | 1 | 1 |
| 3 | 1 | 0 | 0 | 1 | 0 |
| 4 | 1 | 1 | 1 | 0 | 1 |
| 5 | 0 | 1 | 0 | 1 | 0 |



|   | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 |
|---|---|---|---|---|---|
| 1 | 0 | 1 | 1 | 0 | 0 |
| 2 | 0 | 1 | 0 | 1 | 0 |
| 3 | 0 | 1 | 0 | 0 | 0 |
| 4 | 0 | 0 | 1 | 0 | 0 |
| 5 | 0 | 0 | 0 | 1 | 0 |

- Что будет, если транспонировать матрицу смежности?



# Представление графов в программе



- Сколько памяти требуется для хранения матрицы смежности?
  - $\Theta(n)$
  - $\Theta(m)$
  - $\Theta(n + m)$
  - $\Theta(n^2)$
- Как быстро можно проверить наличие ребра между вершинами в матрице смежности?
  - $O(n)$
  - $O(m)$
  - $O(1)$
  - $O(n^2)$





# Представление графов в программе



- Сколько памяти требуется для списков смежности?
  - $\Theta(n)$
  - $\Theta(m)$
  - $\Theta(n + m)$
  - $\Theta(n^2)$
- Как быстро можно проверить наличие ребра между вершинами в списках смежности?
  - $O(n)$
  - $O(m)$
  - $O(1)$
  - $O(n^2)$



# Обход графов в ширину и в глубину

# Поиск на графе

- Поиск путей и изучение структуры графа по мере продвижения по нему
  - Поиск связных компонент
  - Поиск двухсвязных компонент
  - Поиск циклов
  - Поиск остовных деревьев
  - Поиск кратчайших путей
  - и т.д.

# Поиск на графе

- Примеры использования:
  - Проверка связности компьютерной / телефонной сети (можем ли мы связаться с любой точкой из любой точки)
  - Нахождение числа Исенбаева (linkedin и т.п.)
  - Поиск выхода из лабиринта, оптимального маршрута, достижимости в транспортных сетях
  - Поиск последовательности решений, приводящей из начального состояния в желаемое конечное (например, при решении головоломки)
  - Кластеризация (ставим ребро только если объекты «сильно похожи»)
  - И т.д.





# Поиск на графе: общий алгоритм

ITIVITI

- Дано:
  - граф  $G$
  - стартовая вершина  $s$
- Задача:
  - найти все вершины, достижимые из заданной стартовой вершины  $s$ , т.е. те, для которых есть (направленный) путь из  $s$
  - не посещать никакую вершину дважды – время  $O(n + m)$  при представлении графа в виде списков смежности



# Поиск на графе: общий алгоритм

отметить  $s$ , как посещенную, остальные вершины еще не посетили;

while (true)

{

выбрать ребро  $(u, v)$ , в котором вершина  $u$  из числа посещенных,  $v$  – еще не посещали, если такого ребра нет, прекратить выполнение;

отметить вершину  $v$ , как посещенную;

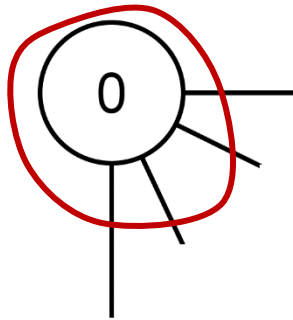
}



# Поиск на графе: общий алгоритм



ITIVITI

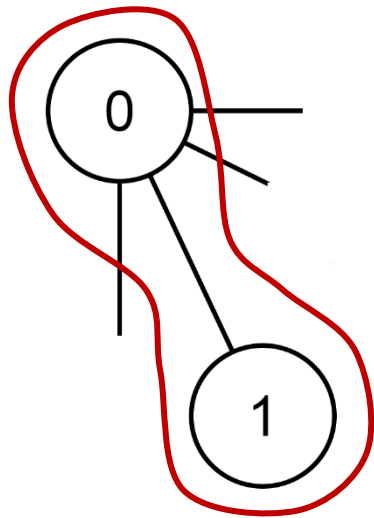




# Поиск на графе: общий алгоритм

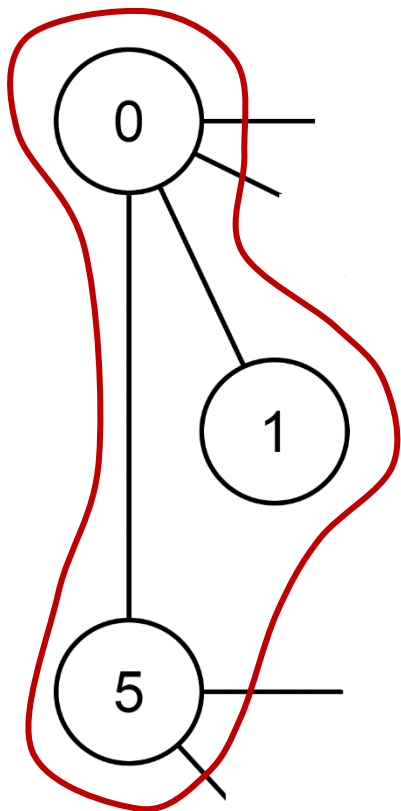


ITIVITI





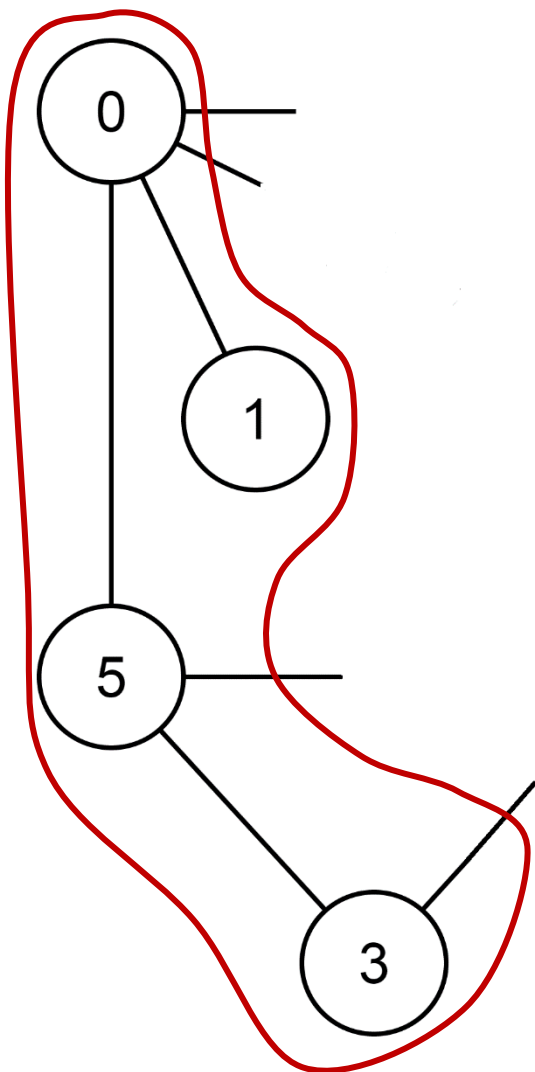
# Поиск на графе: общий алгоритм





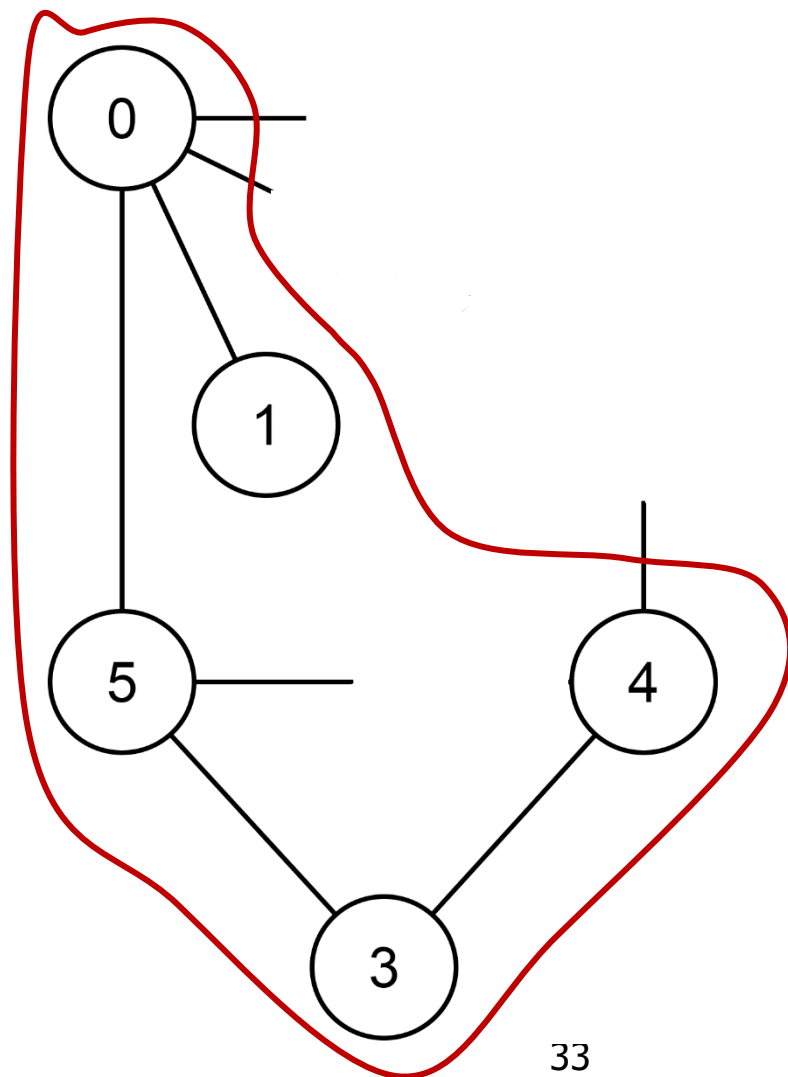
# Поиск на графе: общий алгоритм

ITIVITI



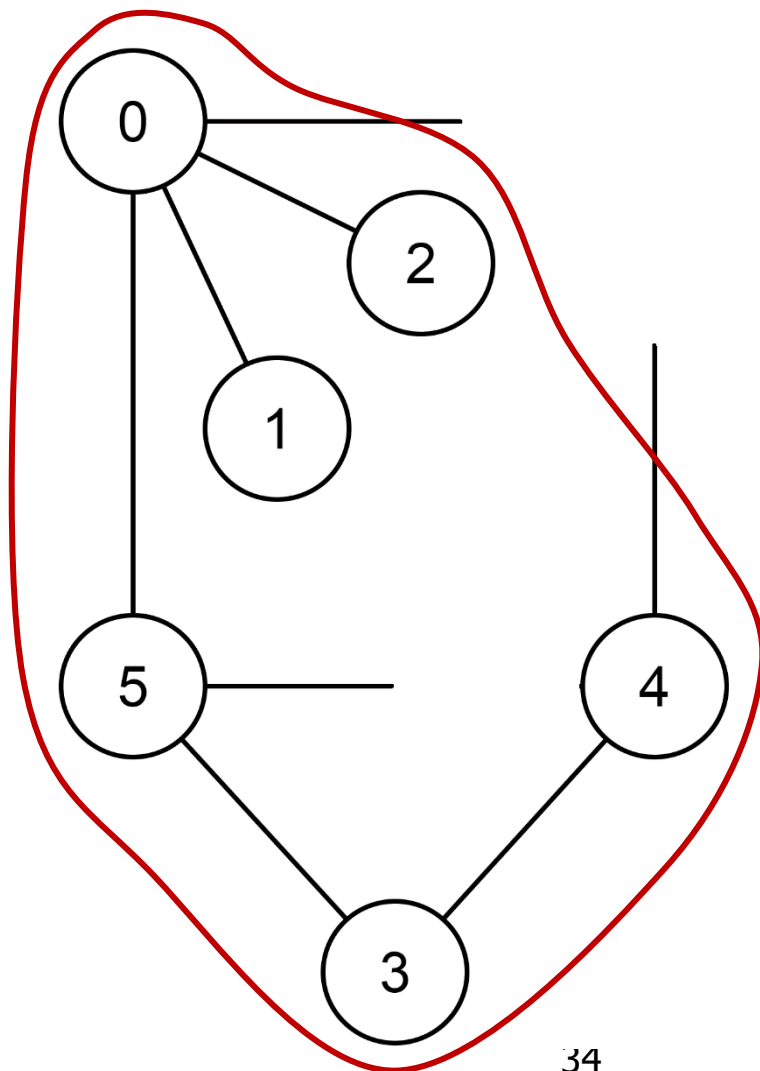


# Поиск на графе: общий алгоритм



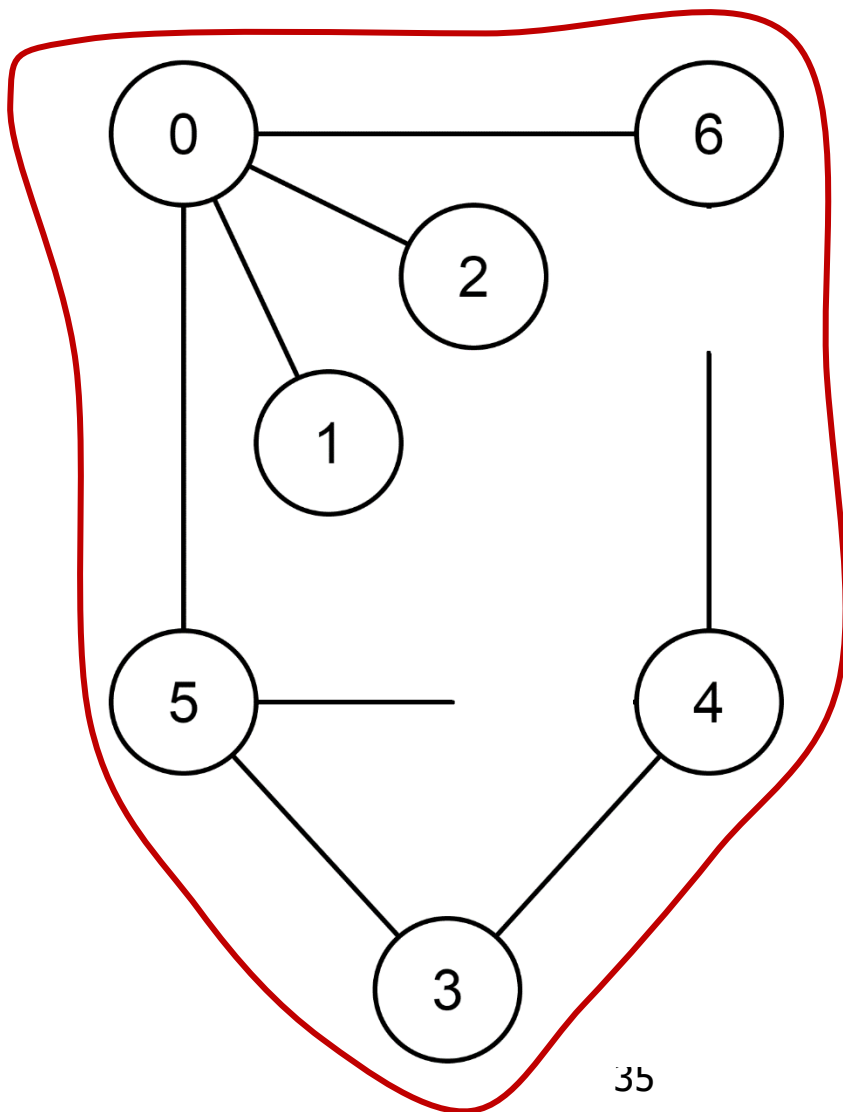


# Поиск на графе: общий алгоритм





# Поиск на графе: общий алгоритм



# Поиск на графе: общий алгоритм



ITIVITI

Почему любая вершина  $v$  будет  
отмечена как посещенная тогда и  
только тогда когда существует путь из  
 $s$  в  $v$ ?

... по правилу останова алгоритма

Т.о. найдем, все что можно найти, и  
ничего не пропустим!

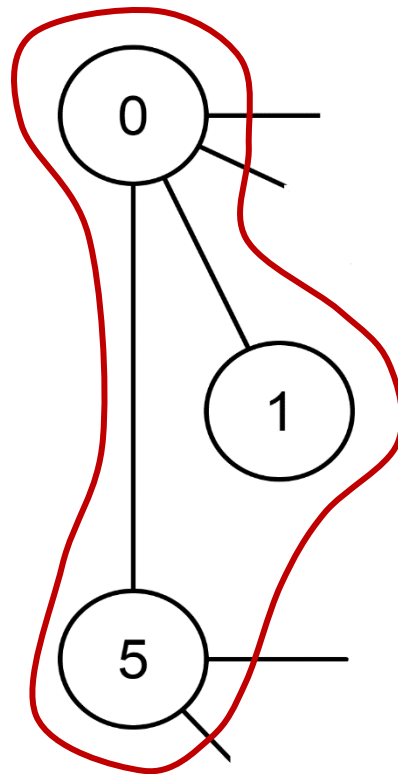


УНИВЕРСИТЕТ ИТМО



# BFS vs DFS

Какое ребро из совокупности ребер, пересекающих фронт, выбрать следующим?

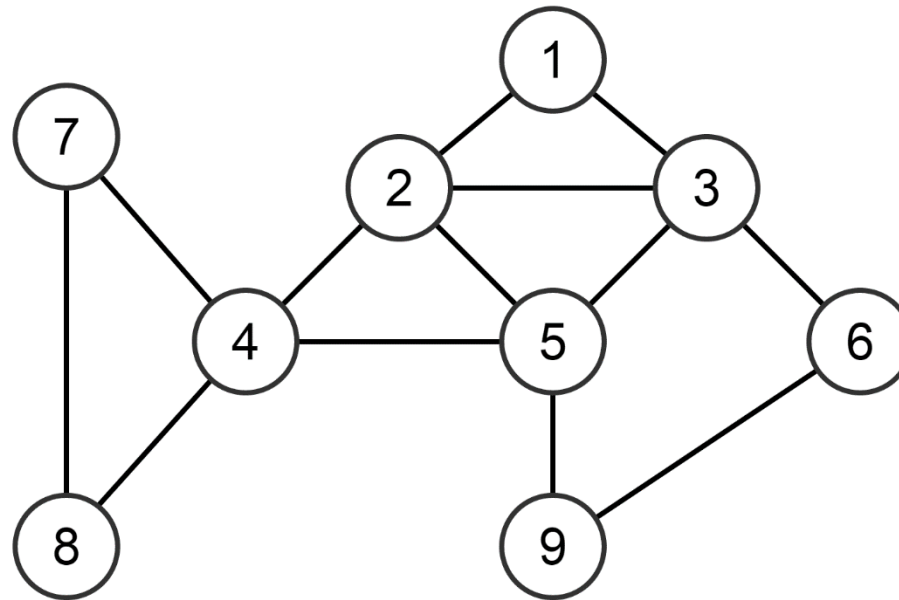


- Посещаем вершины по «уровням»
- Уровень  $L_0$  – вершина  $s$
- Уровень  $L_1$  – все соседи  $s$
- Уровень  $L_{k+1}$  – вершины, не принадлежащие предыдущим уровням и смежные с вершинами из  $L_k$ 
  - С вершинами каких уровней могут быть смежными вершины из  $L_k$  ?

# BFS: реализация

```
01: typedef std::vector<int> EdgeVec;
02: typedef std::vector<EdgeVec> Graph;
03:
04: // Assumes nodes are numbered starting from zero
05: void BFS(const Graph & g, int s)
06: {
07:     std::vector<int> visited(g.size()); visited[s] = 1;
08:     Queue queue; queue.enqueue(s);
09:     while (!queue.empty()) {
10:         int u = queue.dequeue();
11:         for (int i = 0; i < g[u].size(); ++i) {
12:             int v = g[u][i];
13:             if (visited[v] == 0) {
14:                 visited[v] = 1; queue.enqueue(v);
15:             }
16:         }
17:     }
18: }
```

# BFS: пример процесса поиска и изменения очереди



- Если  $u \in L_i$  и  $v \in L_j$  и в графе  $G$  существует ребро  $(u, v)$ , то как соотносятся  $i$  и  $j$ ?
- Какие вершины находятся в очереди queue?
- Как формировать уровни  $L_k$ ?

# BFS: кратчайшие пути

```
01: class Node {
02: public:
03:     Node() : d(-1), predecessor(-1), visited(false) { /* */ }
04:     int d;
05:     int predecessor;
06:     bool visited;
07: };
08:
09: typedef std::vector<int> EdgeVec;
10: typedef std::vector<EdgeVec> Graph;
11: typedef std::vector<Node> VisitedMap;
12:
```

# BFS: кратчайшие пути

```
13: // Assumes nodes are numbered starting from zero
14: void BFS(const Graph & g, int s, VisitedMap & vmap)
15: {
16:     vmap[s].d = 0; vmap[s].predecessor = s; vmap[s].visited = true;
17:     Queue queue; queue.enqueue(s);
18:     while (!queue.empty()) {
19:         int u = queue.dequeue();
20:         for (int i = 0; i < g[u].size(); ++i) {
21:             int v = g[u][i];
22:             if (!vmap[v].visited) {
23:                 vmap[v].d = vmap[u].d + 1; vmap[v].predecessor = u;
24:                 vmap[v].visited = true; queue.enqueue(v);
25:             }
26:         }
27:     }
28: }
```

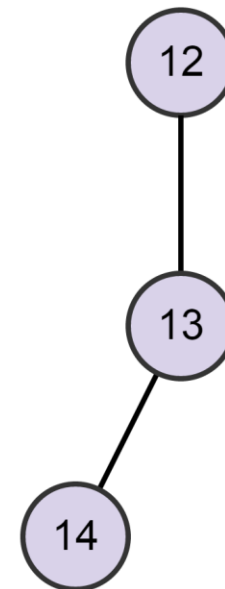
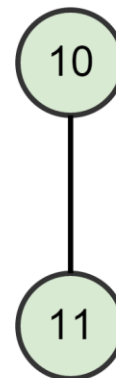
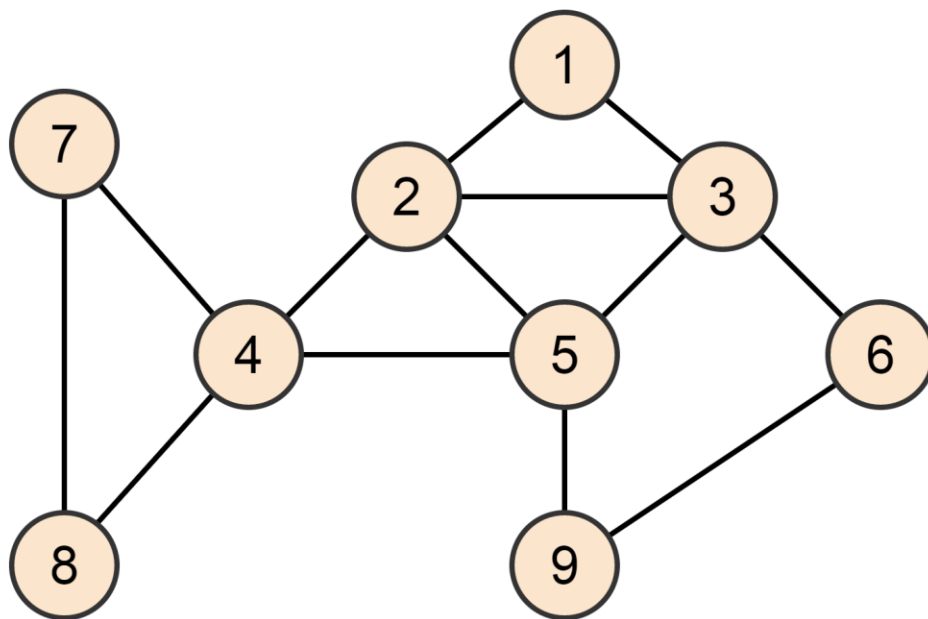
# Основные свойства BFS

- **Свойство 1:** после выполнения алгоритма, вершина  $v$  будет отмечена, как посещенная, тогда и только тогда, когда существует путь от  $s$  к  $v$
- **Свойство 2:** время выполнения  $O(n_s + m_s)$
- **Свойство 3:** BFS позволяет найти кратчайшие пути от  $s$  ко всем достижимым из  $s$  вершинам
- **Свойство 4:** BFS позволяет найти связные компоненты неориентированного графа





# BFS: поиск компонент связности

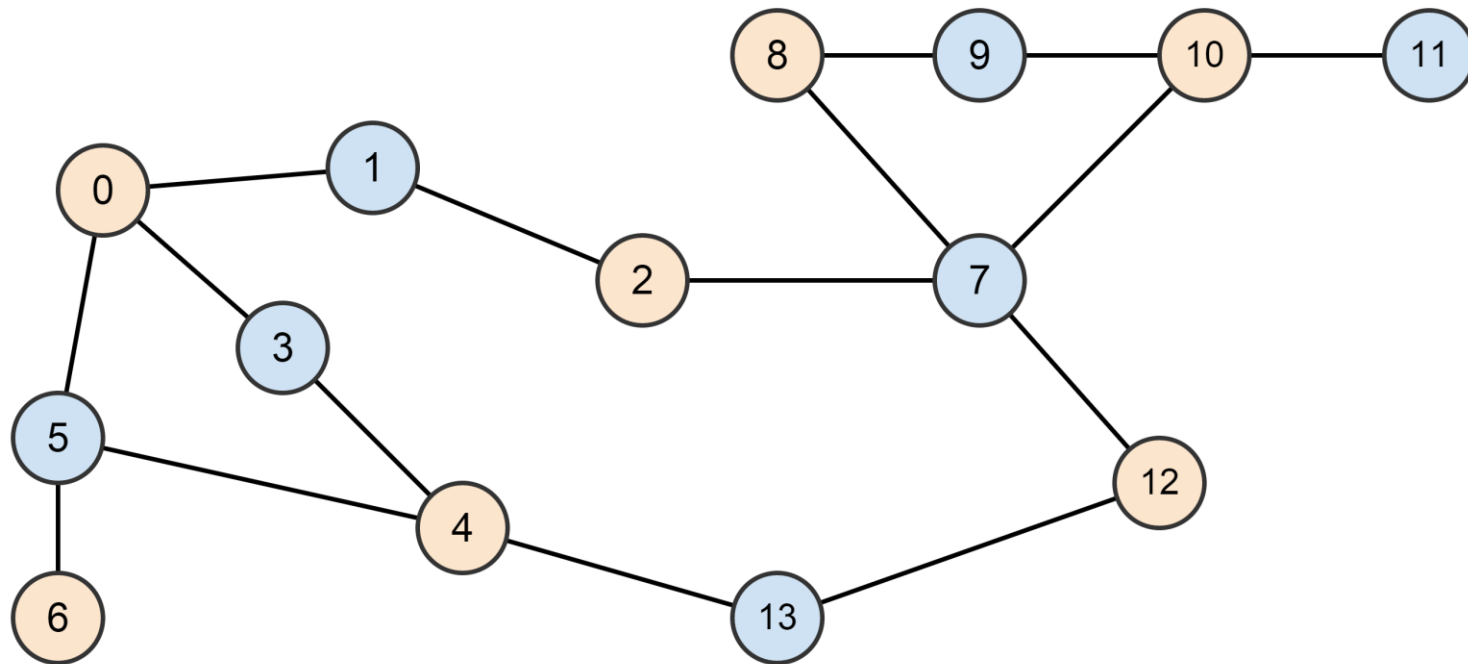


- Как найти все компоненты связности с помощью BFS?
- Какое будет время выполнения?





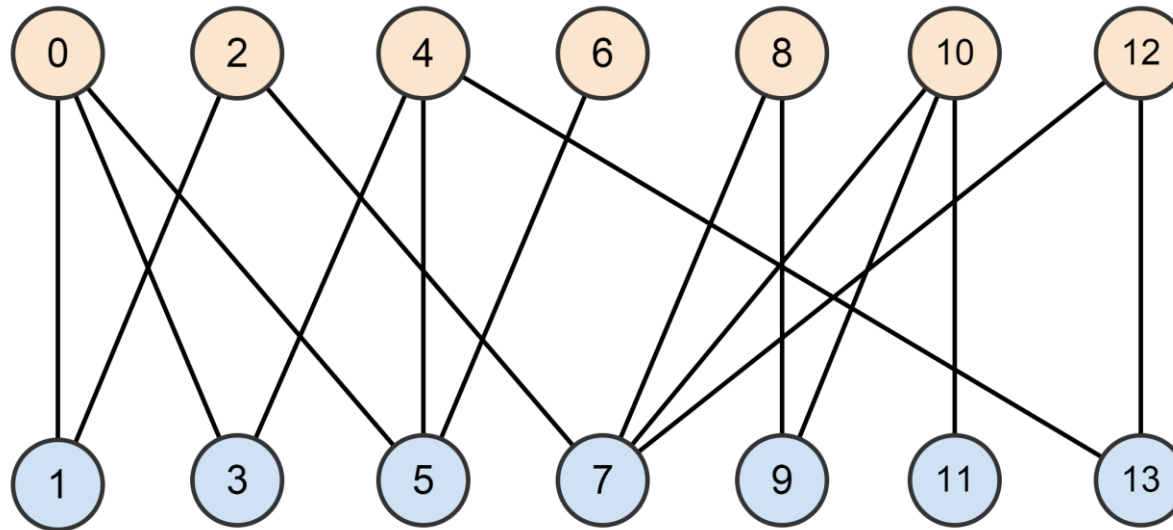
# BFS: проверка на двудольность



- Может ли граф, содержащий цикл нечетной длины, быть двудольным?
- Цикл нечетной длины – единственное препятствие для двудольности?



# BFS: проверка на двудольность



- Как проверить на двудольность с помощью BFS?
  - Чередуем раскраску уровней
  - Проверяем есть ли ребро с вершинами одного цвета
  - Если да, значит у нас есть цикл нечетной длины! Почему?



Спасибо за  
внимание!