AlexNet 调研报告

一、AlexNet 架构及原理

AlexNet属于深层卷积神经网络(CNN), 2015年在ImageNet图像识别挑战赛中大放异彩,具有里程碑意义。区别于此前的网络,有如下特性:

算法	作用
ReLU & 多个GPU	提高训练速度
重叠池化	提高精度、不易发生过拟合
局部归一化	提高精度
数据扩充 & Dropout	减少过拟合

● ReLU作为激活函数。

ReLU为非饱和函数,论文中验证其效果在较深的网络超过了SIgmoid,成功解决了SIgmoid在网络较深时的梯度弥散问题。

● Dropout避免模型过拟合

在训练时使用Dropout随机忽略一部分神经元,以避免模型过拟合。在alexnet的最后几个全连接层中使用了Dropout。

● 重叠的最大池化

之前的CNN中普遍使用平均池化,而Alexnet全部使用最大池化,避免平均池化的模糊化效果。并且, 池化的步长小于核尺寸,这样使得池化层的输出之间会有重叠和覆盖,提升了特征的丰富性。

● 提出LRN层

提出LRN层,对局部神经元的活动创建竞争机制,使得响应较大的值变得相对更大,并抑制其他反馈较小的神经元,增强了模型的泛化能力。

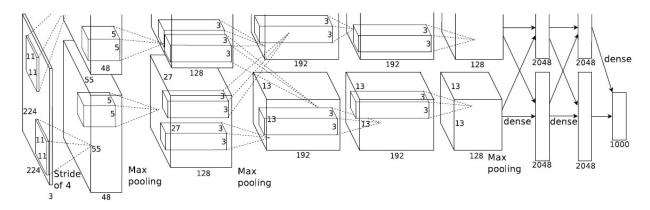
● GPU加速

将卷积池化部分分成两组交给两个GPU完成, 利用 GPU 计算能力增加计算速度

• 数据增强

随机从256*256的原始图像中截取224*224大小的区域(以及水平翻转的镜像),相当于增强了(256-224) *(256-224)* 2=2048倍的数据量。使用了数据增强后,减轻过拟合,提升泛化能力。避免因为原始数据量的大小使得参数众多的CNN陷入过拟合中。

结构

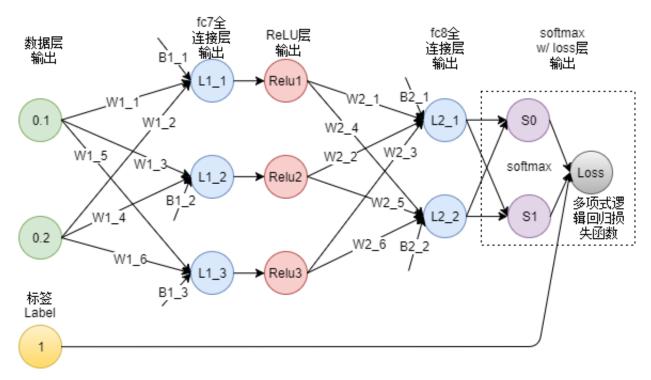


输入 \to 卷积层1 \to ReLU 池化层1 \to 卷积层2 \to ReLU 池化层2 \to 卷积层3,4,5 \to 池化层3 \to ReLU 全连接层1,2 \to SoftMax 输出

数据

输入图像224 x 224 x 3 (RGB) \to 卷积核大小11x11,步长是 4 \to 得到 55x55 大小的特征矩阵,经 ReLU激活 \to 最大池化,得27x27大小矩阵 \to 卷积…

简化版本:



理论推导

基于上述的简化版本进行理论推导,对更复杂网络同理。

参数 & 输入

输入数据以及在 L1、L2 两层的权重和偏置, 用矩阵表示如下

$$\left\{egin{aligned} W(weight) &= egin{pmatrix} w_{11} & w_{12} & \cdots w_{1n} \ w_{21} & w_{22} & \cdots w_{2n} \ dots & dots \ w_{m1} & w_{m2} & \cdots w_{mn} \end{pmatrix}
ight. \ \left\{egin{aligned} x(input) &= egin{pmatrix} x_1 \ x_2 \ dots \ x_n \end{pmatrix} b(bias) &= egin{pmatrix} b_1 \ b_2 \ dots \ b_m \end{pmatrix}
ight. \end{aligned}
ight.$$

函数

下面是会用到的函数,以及其导数

ReLU

$$\left\{egin{aligned} ReLU(x) &= max\{0,x\} \ ReLU'(x) &= \left\{egin{aligned} 0 & if \ x < 0 \ 1 & if \ x > 0 \end{aligned}
ight.$$

Softmax

$$\left\{egin{aligned} Softmax(x_i) &= rac{e^{x_i}}{\Sigma_{j=1}^n e^{x_j}} \ Softamx'(x_i) &= rac{e^{x_i}(\Sigma_{j=1}^n e^{x_j} - e^{x_i})}{(\Sigma_{j=1}^n e^{x_j})^2} \end{aligned}
ight.$$

逻辑回归损失函数(MLL)

$$\left\{egin{aligned} Loss &= -rac{1}{N}\sum_{i=1}^{n}ln(S_{i}|i=Lable)\ rac{\partial Loss}{\partial S_{i}} &= -rac{1}{NS_{i}} \end{aligned}
ight.$$

前向传播

在两个全连接层, 计算该层输出结果使用如下公式:

$$L_{i+1} = W_i L_i + b_i$$

对于 ReLIU 和 Softmax 层,函数作用在矩阵上的方式为作用在矩阵的每个元素上

输出层

$$\left\{egin{aligned} S(softmax\ layer) &= Softmax(W_2 \cdot (ReLU(W_1 \cdot x + b_1) + b_2) \ Loss &= -ln(rac{e^{S_i - t}}{\sum_{i=0}^n e^{S_i - t}} | i = Lable),\ N = 1 \ t &= max\{S_i\} \end{aligned}
ight.$$

梯度下降

计算每层输出对于输入的梯度:

$$egin{aligned} egin{aligned}
abla_S Loss &= \left(rac{\partial Loss}{\partial S0} rac{\partial Loss}{\partial S1}
ight) = \left(-rac{1}{S0} - rac{1}{S1}
ight) \
abla_{L_2} S &= \left(rac{\partial S_0}{\partial L 2_1} rac{\partial S_0}{\partial L 2_2}
ight) = \left(\cdots
ight) \
abla_{ReLU} L 2 &= \left(rac{\partial L 2_1}{\partial ReL U_1} rac{\partial L 2_1}{\partial ReL U_2} rac{\partial L 2_1}{\partial ReL U_3}
ight) \
abla_{L_2} rac{\partial L 2_2}{\partial ReL U_1} rac{\partial L 2_2}{\partial ReL U_2} rac{\partial L 2_2}{\partial ReL U_3}
ight) \
abla_{L_1} ReLU &= \left(1 \ 1 \ 1 \
ight) \end{aligned}$$

由链式法则:

$$rac{\partial Loss}{\partial LP_{ij}} = rac{\partial Loss}{\partial L_i} \cdots rac{\partial L_j}{\partial LP_{ij}}$$

这样可以得到偏差对于每层输入的梯度

更新参数

$$LP_{ij}^{new} = LP_{ij} - \eta \cdot rac{\partial Loss}{\partial LP_{ij}}$$

其中 η 为 学习率

卷积与池化

采用重叠卷积池化的方法,步长小于卷积核的尺寸。

AlexNet中两个卷积层移动步长是4个像素,分成两组在两个 GPU 上计算。

RuLU 后的像素层再经过池化运算,池化运算的尺寸为3×3。

池化后的像素层再进行归一化处理,归一化运算的尺寸为5×5,归一化后的像素规模不变,同样分成两组在两个 GPU 上计算。

二、AlexNet 具体实现

代码示例

```
//输入: 8x8(每个像素点0-255,__u8)(只有一层的灰度图)
// __u8 image[8][8];
//卷积核, 大小暂定5*5
// __u8 filter[5][5]= random_initial(); //随机初始化

//卷积:
__u8 ** Convolution(__u8 *image[],__u8 *filter[]){
    //卷积核 大小5x5, 步长1, 这样卷积出来的结果是一个4x4的矩阵
```

```
//卷积核中25个参数是要训练得到的
       __u8 conv_result[4][4]
   for(int i=0;i<16){ //卷积核移动
       //矩阵乘法
       for(int j=0;j<5;j++){
           for(int k=0; k<5; k++){
               result[i/4][i%4]+=filter[j][k]*image[i/4+k][i%4+j];
       }
 return conv_result;
//ReLU 激活函数
__u8** ReLU(__u8 *x[],int n){
    __u8 result[n][n];
   for(int i=0;i<n;i++){
       for(int j=0;j<n;j++){</pre>
           result[i][j]=(x[i][j]>0)?x[i][j]:0;
       }
   return result;
}
//池化: AlexNet中采用最大值池化
//卷积的结果是一个4x4的矩阵, 池化后变成2x2的
__u8 ** Pooling(__u8 *conv_result[]){
   u8 pool result[2][2];
   for(int i=0;i<2;i++){
       for(int j=0;j<2;j++){
           pool_result[i][j]=max(
           conv_result[2*i][2*j],
           conv_result[2*i+1][2*j],
           conv_result[2*i][2*j+1],
           conv result[2*i+1][2*j+1]);
       }
   return pool_result;
}
//全连接层,返回值是一维数组
__u8 *FullConnectLayer(__u8 *pool_result[],__u8 FCL_filter0* [], __u8
FCL_filter2* [], ..., __u8 FCL_filter9* [], ){
   //全连接层应该有10个神经元:对应数字识别
   __u8 neuron[10];
   for(i=0;i<10;i++){
    Neuron[i]=**Convolution(pool_result,FCL_filter{i});
   return neuron;
}
```

```
//Softmax层,输出0-9的识别概率
int *Softmax(__u8 neuron[]){
   int probability[10];
   int sum=0;
   for(int i=0;i<10;i++){
       sum+=exp(neuron[i]);
   for(int i=0;i<10;i++){</pre>
       probability[i]=exp(neuron[i])/sum;
   return probability;
//选出概率最大的作为预测结果
int Argmax(int x[],int n){
   int max=0,arg;
   for(int i=0;i<n;i++){
       if(x[i]>max) {max=x[i]; arg=i;}
   }
   return arg;
}
int main(){
   //一张图片
   __u8 image[8][8];
   /* input image */
   //偏置,是不需要训练(?)的参数,先设置为0.1
   __u8 Bias[4][4]={0.1,...};
   //学习率, 超参数, 人为设定, 比如说0.4
   const u8 eta=0.4;
   //卷积核初始化,可以全赋值为1
   __u8 filter[5][5]= random_initial();
   __u8 FCL_filter1,...9[2][2]= random_initial();
   //若对数字识别: result=0,1,2,...,9
   //搭建神经网络:
   int result=Argmax(
       Softmax(
       FullConnectLayer(
       Pooling(ReLU(Convolution(image,filter)+Bias,4))
     FCL_filter0,...,FCL_filter9)),10
       );
   /*训练: 进行验证, 误差反向传播, 使用BP算法训练参数
      (这里可能很难实现,看需求,需要进一步调研)*/
   //误差可以采用均方误差(交叉熵要用log, 算了)
   //每训练一组(batch),一组n张图,计算一次loss,然后用BP算法调参
```

```
double loss=(求和(result-true_value)*(result-true_value))/n

//BP 算法, 我们得事先把偏导式子都算好

//这里要调的参有: 卷积核5x5=25 + FCL卷积核 10x2x2=40 =65个参数
wi-=eta*(A*wi+B*wj+C*wk+...);

printf("Pridiction is %d",result);
}
```

实现思路

Agilio SmartNIC 上有很多相对独立的流处理核心,可以给每个核心分配不同的计算任务,使其充当上述神经网络中某一个节点或者计算对应的梯度(偏导数),并且给 L1、L2 层分配一定的存储空间来储存权重矩阵和偏置参数以及中间数据。此外还应有整体控制模块,用来发出信号,控制每个核心的工作顺序。

计算节点在接收到信号后开始从固定位置获取信息,并完成该节点的计算任务,然后在合适的时间存储,以供下一层节点使用。

整个迭代过程分为输入数据,向前传播,计算梯度,更新参数。其中后面三个阶段均会涉及到多个处理核心之间的通信,以及核与存储之间大量数据读写。

存在的问题

将会遇到的问题包括:

- 真正的AlexNet有7层,650K个神经元,60M个参数,630M次连接,复现极为复杂
- AlexNet训练过程中为了防止过拟合使用了诸如Dropout这样的trick,这个实现起来比较麻烦
- 涉及大量矩阵运算,不知道网卡对这个支持怎么样,栈很可能爆炸
- 输出时使用非线性函数如Softmax,对于不支持浮点数的ebpf来说实现起来比较麻烦
- 最大的问题可能还是参数的训练,一般的训练方法是使用基于梯度下降误差反向传播算法(BP算法),涉及到求偏导,这个在网络比较小时,可以采用提前求好算式把其写在程序里的方式凑合,但是网络大时这种方式不可行。
- Agilio SmartNIC 上程序大小受到严格限制,存储能力有限,并且多核间通信以及保持数据一致性 是一个很大的问题
- 需要相对准确的时序控制来保证多个核心之间的正常协作,需要考虑给多核分配不同的任务,并且 在合适的时间进行计算与记录

三、参考文献

- 1. ImageNet Classification with Deep Convolutional Neural Networks
- 2. 实例详解神经网络的back propagation过程
- 3. 多类别神经网络 (Multi-Class Neural Networks): Softmax