

# Fourier Analysis of Discrete-Time Systems

DTFS를 이해하기 전에 Fourier Series를 복습하고자 한다.

Fourier Series : 주기함수  $x(t)$ 에 대하여 Time domain을 Frequency domain에서의 급수로 표현

$$x(t) = \sum a_k \exp[j\omega_k t/T]$$

이는 Discrete 한 상태에서도 동일하다. Discrete한 Fourier Series를 DTFS라 정의하고자 한다.

$$x[n] = \sum a_k \exp[j\omega_k n] \quad (\omega_k = 2\pi k/N)$$

$$a_k = 1/N \sum x[n] \exp[-j\omega_k n]$$

직관적으로 이게 무슨 의미를 하는지 정확히 이해를 해보자.

설명하기에 앞서  $\exp[j2\pi k/N]$ 의 기하학적 의미를 설명하고자 한다. 이 때  $k$ 는 0~N-1까지 가진다.

우선  $\exp[j2\pi k/N]$ 는 복소 평면 상 단위 원 위에 존재하고 있고  $2\pi/N$ 은 단위 원을 N등분 한거라고 생각할 수 있다.

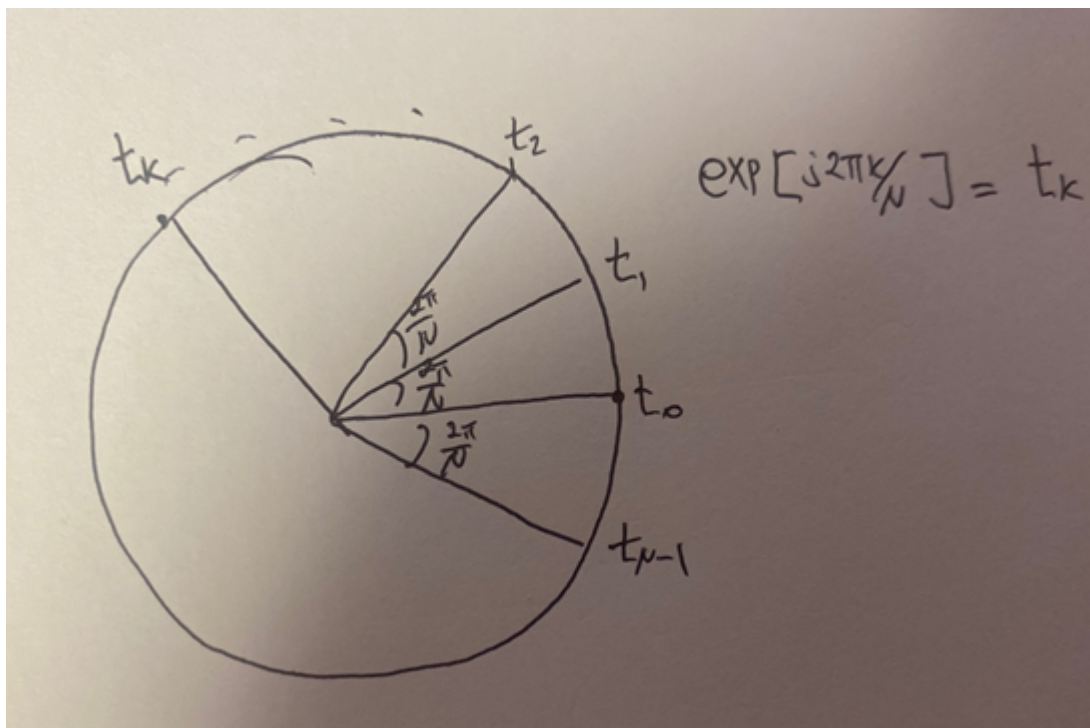
일반화된 상태로 설명을 우선 하도록 하겠다.  $\exp[j\theta]$ 는 반지름이  $r$ 이고 각도가  $\theta$ 인 원 위에 존재한다는 의미이다.

$rexp[j\theta]$ 의 각을 2배, 3배 씩 늘려보자.

$rexp[j2\theta], rexp[j3\theta]$ 가 된다. 이는 마찬가지로 반지름이  $r$ 이고 각도가 각각  $2\theta, 3\theta$  위에 존재한다는 것을 확인할 수 있다. 즉  $\theta$ 를 늘리면 똑같은 원 위에 존재한다는 것이다.

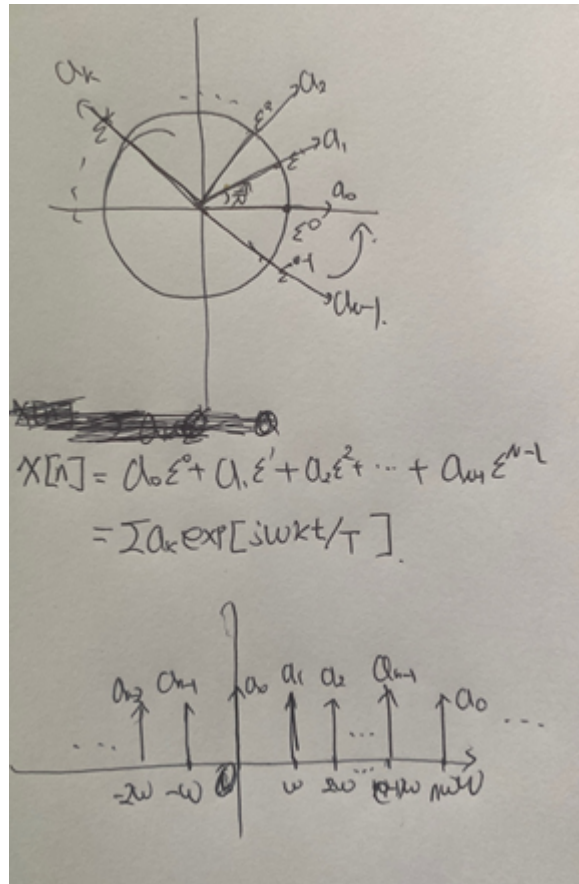
이제  $exp[j2\pi k/N]$ 가 어떠한 의미를 하는지 확인할 수 있다.

$exp[j2\pi k/N]$ 는 단위 원을  $N$ 등분한 점들 중  $(1,0)$ 을 기준으로  $k$ 번 이동한 점을 의미한다는 것을 확인할 수 있다.



이를 바탕으로 이제 본론으로 들어간다.

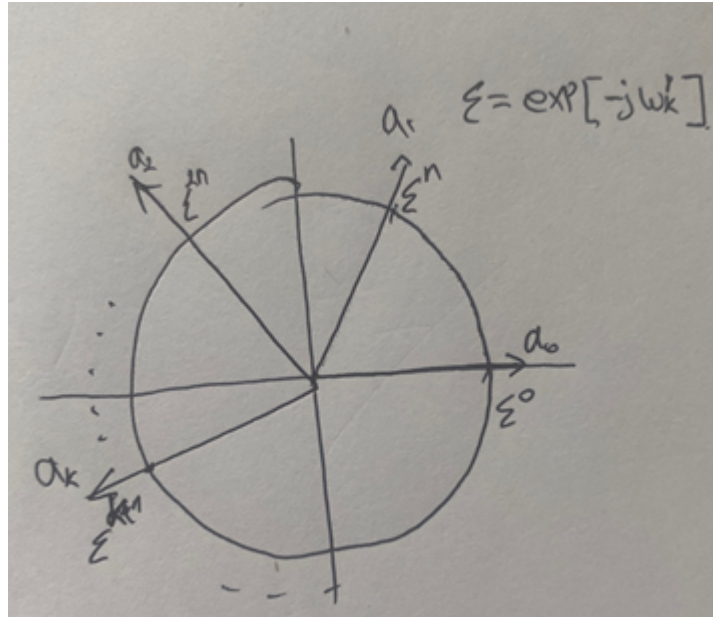
앞에서 말했듯이  $exp[j\omega_k]$ 는 복소평면상 단위 원 위에  $N$ 등분 한 점들 중에서  $k$ 번째 점을 의미한다.



그럼 각  $\exp[jw_k]$ 에 대응하는 Magnitude들이 벡터 형태로 표현되는 것을 확인할 수 있다.

$x[n]$ 은 이 선형 결합을  $n$ 배만큼 shifting을 시키는 것을 의미한다. 각속도를  $n$ 배 한거라 생각하면 된다.

다음과 같은 그림으로 설명할 수 있다.



$k$ 가  $N$ 보다 커지게 되면 단위 원을 기준으로 한 바퀴를 다 돌게 되므로 다시  $a_0$ 로 돌아오는 것을 확인할 수 있다.

이를 통해 주기가  $N$ 임을 확인할 수 있다.

수식적으로도  $k$ 가  $N$ 이상일 때 magnitude는 다음과 같은 성질을 띈다.

$$a_k = a_j \quad (j = k + N)$$

즉 magnitude란  $\exp[j2\pi k/N]$ 에 대한 성분의 크기를 의미하고 이에 해당하는 각을 Phase라고 정의할 수 있다.

3장 Continuous Time Domain에서의 Fourier Series에서 부터 시작된 Magnitude와 Phase의 개념과 유사하다는 것을 확인할 수 있다.

또한 주기성을 지니므로 유한 개의  $k$ 에 대해서 더하기만 하면 되므로 급수는 항상 수렴한다.

그럼 역은 어떻게 될지 생각해보고자 한다. 위 사진과는 반대로  $x[n]$ 의 성분이 시계 방향으로 움직인다는 것을 확인할 수 있다.



$$\begin{aligned}
 Na_k &= x[0] + x[1] \exp[j\omega_k] + x[2] \exp[j\omega_k 2] + \dots + x[N-1] \exp[j(N-1)\omega_k] \\
 X_0 = Na_0 &= x[0] + x[1] + x[2] + \dots + x[N-1] \\
 X_1 = Na_1 &= x[0] + x[1] \exp[j\frac{2\pi}{N}] + x[2] \exp[j\frac{4\pi}{N}] + \dots + x[N-1] \exp[j\frac{2(N-1)\pi}{N}] \\
 X_2 = Na_2 &= x[0] + x[1] \exp[j\frac{4\pi}{N}] + x[2] \exp[j\frac{8\pi}{N}] + \dots + x[N-1] \exp[j\frac{4(N-1)\pi}{N}] \\
 &\vdots \\
 X_{N-1} = Na_{N-1} &= x[0] + x[1] \exp[j\frac{2(N-1)\pi}{N}] + x[2] \exp[j\frac{4(N-1)\pi}{N}] + \dots + x[N-1] \exp[j\frac{2(N-1)^2\pi}{N}]
 \end{aligned}$$

각 값에 대응하는 주파수 도메인이 Discrete 하다는 것을 확인할 수 있다.

이렇게 주파수 도메인이 Discrete하게 Sampling 된 것을 DFT(Discrete Fourier Transform)이라고 정의한다.

Discrete Time Fourier Series를 통해 얻어가는 것들이 있다.

- Sampling을 하여 얻어진 선형 결합을 무한대로 보내면 DTFT가 된다.
- Sampling 값을 단순히 나열하게 된다면 DFT가 된다.

추가로 입력 신호가 특이할 때 impulse response의 Fourier Transform이 Transfer Function으로 작용할 때에도 있다.

입력이  $a_k \exp[j(2\pi/N)kn]$  일 때 LTI시스템에 대한 출력은 다음과 같다.

$$y_k(n) = a_k H(2\pi k/N) \exp[j(2\pi/N)kn]$$

이 때 H는 impulse response를 Fourier Transform(DTFT)한 형태로, Transfer Function의 역할을 한다.