



Operativni sistemi 2012

Sistemsko programiranje

Sinhronizacija procesa

Katedra za računarstvo Elektronski fakultet u Nišu

Prof. dr Dragan Stojanović mr Aleksandar Stanimirović mr Bratislav Predić





- System V semafor
- Primer





- System V semafor
- Primer





Pojam

- Uslovne promenljive, mutex i POSIX semafori se koriste samo za sinhronizaciju niti. Izuzetak su POSIX semafori koji se mogu koristiti i za sinhronizaciju procesa (tu primenu nećemo obrađivati tokom kursa).
- Za sinhronizaciju procesa se obično koriste IPC System V semafori.
- Sinhronizacija procesa je znatno kompleksnija jer procesi imaju nezavistan adresni prostor a objekti koji se koriste za sinhronizaciju moraju biti vidljivi i kod jednog i kod drugog procesa.
- Objekti koji se koriste za sinhronizaciju procesa se obično kreiraju u jezgru operativnog sistema i postoje nezavisno od procesa u kojima se koriste.





Karakteristike

- System V semafori predstavljaju implementaciju generalnog koncepta semafora.
- Osnovne karakteristike ove implementacije su:
 - ► System V semafor ne predstavlja samo jednu celobrojnu vrednost već predstavlja niz celobrojnih vrednosti. Broj ovih vrednosti se specificira prilikom kreiranja System V semafora.
 - ► Kreiranje semafora i njegova inicijalizaciju su dva odvojena procesa. To može da dovede do problema da procesi pristupaju semaforu koji još uvek nije inicijalizovan.
 - ▶ Broj System V semafora u sistemu je ograničen tako da svaki semafor treba eksplicitno uništiti kada prestane potreba za njim.
- Sistemski pozivi za rad sa System V semaforima su definisani u zaglavlju <system/sem.h>





Kreiranje semafora

```
#include <sys/sem.h>
int semget (key_t key, int nsems, int flag);
```

- Sistemski poziv koji kreira novi System V semafor.
- Prvi argument **key** predstavlja jedinstveni identifikator System V semafora na nivou čitavog sistema. Mora biti poznat svim procesima koji žele da koriste određeni semafor.
- Drugi argument nsems specificira broj celobrojnih vrednosti koje semafor sadrži.





- Vrednost trećeg argumenta **flag** se definiše kao rezultat OR operacije nad različitim vrednostima i određuje :
 - ▶ prava pristupa semaforu (koristićemo vrednost 0666 koja svim korisnicima dodeljuje sve privilegije nad semaforom)
 - ▶ mod kreiranja semafora. Neke od mogućih vrednosti su:
 - IPC_CREAT sistemski poziv kreira semafor ukoliko on već ne postoji u sistemu.
 - IPC_EXCL koristi se u kombinaciji sa IPC_CREAT i zahteva da semafor sa zadatim identifikatorom ne postoji u sistemu.
- Sistemski poziv vraća celobrojni identifikator (referencu) semafora a u slučaju greške vraća (-1). Dobijeni identifikator (referenca) je važeći samo kod procesa koji je izvršio sistemski poziv i kod njegove dece.
- Ukoliko u sistemu ne postoji semafor sa zadatim identifikatorom a specificiran je flag IPC_CREAT kreira se novi System V semafor.
- Ukoliko u sistemu već postoji semafor sa zadatim identifikatorom (a nije specificiran flag IPC_CREAT | IPC_EXCL) ne kreira se novi semafor već se samo vraća referenca na postojeći System V semafor.





```
#include <sys/types.h>
#include <sys/sem.h>

int main()
{
    int sid;

sid = semget((key_t)333, 1, 0666 | IPC_CREAT);

if (sid < 0)
{
    perror("Greska prilikom kreiranja semafora 333");
    exit(1);
}
</pre>
```





Operacije nad semaforom

```
#include <sys/sem.h>
int semop (int semid, struct sembuf * semops, int nsops);
```

- Prvi argument **semid** predstavlja identifikator (referencu) System V semafora koji je dobijen pozivom funkcije **semget**.
- Drugi argument **semops** predstavlja niz operacija koje treba izvršiti nad celobrojnim vrednostima System V semafora. Svaka operacija je zadata kao **sembuf** struktura.
- Treći argument nsops predstavlja broj elemenata niza sa operacijama.





Semantika

Struktura sembuf je deklarisana u zaglavlju <sys/sem.h> i ima sledeći izgled:

```
struct sembuf
{
   ushort sem_num;
   short sem_op;
   short sem_flg;
};
```

- Polje **sem_num** specificira indeks celobrojne vrednosti na koju se operacija odnosi.
- Polje **sem_op** definiše operaciju koja se obavlja. Moguće vrednosti su:
 - ► > 0 pozitivne vrednosti se dodaju odgovarajućoj celobrojnoj vrednosti semafora odnosno ekvivalent je V operacija
 - ▶ < 0 negativne vrednosti se oduzimaju od odgovarajuće celobrojne vrednosti semafora odnosno ekvivalent je P operacija. Nijedna celobrojna vrednost ne može biti negativna.
 - ▶ 0 proces koji je izvršio sistemski poziv se blokira dok odgovarajuća celobrojna vrednost ne dobije vrednost 0.
- Polje **sem_flag** definiše način na koji se operacija obavlja. Najčešće ima vrednost **NULL** (kada se prihvata podrazumevani način izvršavanja operacije). Vrednost IPC_NOWAIT sprečava blokiranje procesa koji je izvršio sistemski poziv.
- Sistemski poziv vraća 0 ukoliko su sve operacije uspešno izvršene odnosno -1 ako je došlo do greške prilikom izvršavanja neke od operacija.





```
#include <sys/types.h>
#include <sys/ipc.h>
#include <sys/sem.h>
int main()
  int sid;
                                                                       Kreira se System V semafor čiji je identifikator
  struct sembuf sem_lock = { 0, -1, NULL};
                                                                       333. Semafor ima samo jednu celobrojnu
                                                                       vrednost.
  sid = semget((key_t)333, 1, 0666 | IPC_CREAT);
  if (sid < 0)
    perror("Greska prilikom kreiranja semafora 333");
    exit(1);
                                                             P operacija nad System V semaforom.
                                                            Operacija se izvršava nad celobrojnom
                                                             vrednošću semafora na poziciji 0.
  if((semop(sid, \&sem\_lock, 1) == -1)
    perror("Greska prilikom P operacija");
    exit(1);
```





Kontrola semafora

#include <sys/sem.h>
int semctl (int semid, int semnum, int cmd, union semun arg);

- Prvi argument **semid** predstavlja identifikator (referencu) System V semafora koji je dobijen pozivom funkcije **semget**.
- Drugi argument **semnum** predstavlja indeks celobrojne vrednosti na koju se operacija odnosi.
- Treći argument **cmd** definiše operaciju koju treba izvršiti nad semaforom. predstavlja broj elemenata niza sa operacijama.
- Četvrti argument **arg** omogućava definisanje parametara neophodnih za operaciju i definiše se kao unija semun.





Semantika

• Unija semun je deklarisana u zaglavlju <sys/sem.h> i ima sledeći izgled:

```
union semun
{
  int val;
  struct semid_ds *buf;
  ushort *array;
  struct seminfo * __buf;
  void * __pad;
};
```

- Polje **val** se koristi za zadavanje vrednosti prilikom inicijalizacije celobrojne vrednosti semafora.
- Neke od mogućih operacija koje se mogu izvršiti nad System V semaforom:
 - ► SETVAL definiše vrednost odgovarajuće celobrojne vrednosti System V semafora
 - ▶ IPC RMID brisanje System V semafora iz sistema.





```
#include <sys/types.h>
#include <sys/ipc.h>
#include <sys/sem.h>
int main()
  int sid;
  union semun semopts;
                                                                          Kreira se System V semafor čiji je identifikator
  semopts.val = 1;
                                                                          333. Semafor ima samo jednu celobrojnu
                                                                          vrednost.
  sid = semget((key_t)333, 1, 0666 | IPC_CREAT);
  if (sid < 0)
    perror("Greska prilikom kreiranja semafora 333");
    exit(1);
                                                                          Celobrojna vrednost semafora na poviciji 0 se
                                                                          inicijalizuje na vrednost 1.
  if ((semctl(sid, 0, SETVAL, semopts) == -1)
    perror("Greska prilikom postavljanja vrednosti semafora");
    exit(1);
                                                        Semafor se briše iz sistema.
  semctl(sid, 0, IPC_RMID, 0);
```





- System V semafor
- Primer





```
//INIT.H
#include <sys/types.h>
#include <sys/ipc.h>
#include <sys/sem.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
#define MUTEX KEY 10101
#define EMPTY KEY 10102
#define FULL KEY 10103
#define N 10
//INIT.C
#include "init.h"
int main()
  int mutexid, emptyid, fullid;
  union semun semopts;
  //KREIRANJE SEMAFORA
  mutexid = semget((key_t)MUTEX_KEY, 1, 0666 |
IPC_CREAT);
  emptyid = semget((key_t)EMPTY_KEY, 1, 0666 |
IPC CREAT);
  fullid = semget((key_t)FULL_KEY, 1, 0666 | IPC_CREAT);
```

```
//INICIJALIZACIJA SEMAFORA
  semopts.val = 1;
  semctl(mutexid, 0, SETVAL, semopts);
  semopts.val = N;
  semctl(emptyid, 0, SETVAL, semopts);
  semopts.val = 0;
  semctl(mutexid, 0, SETVAL, semopts);
//POKRETANJE PROIZVODJACA
  if(fork() == 0)
    execl("proizvodjac", "proizvodjac", NULLL);
//POKRETANJE POTROSACA
   if(fork() == 0)
     execl("potrosac", "potrosac", NULLL);
wait(NULL);
wait(NULL);
//BRISANJE SEMAFORA
  semctl(mutexid, 0, IPC_RMID, 0);
  semctl(emptyid, 0, IPC_RMID, 0);
  semctl(fullid, 0, IPC_RMID, 0);
```





```
//PROIZVODJAC.C
#include "init.h"
int main()
  int mutexid, emptyid, fullid;
  struct sembuf sem_lock = { 0, -1, NULL};
  struct sembuf sem_unlock = { 0, 1, NULL};
  //PRIBAVLJANJE REFERENCE SEMAFORA
  mutexid = semget((key_t)MUTEX_KEY, 1, 0666);
  emptyid = semget((key_t)EMPTY_KEY, 1, 0666);
  fullid = semget((key_t)FULL_KEY, 1, 0666);
  while(TRUE)
    semop(emptyid, &sem_lock, 1);
    semop(mutexid, &sem_lock, 1);
    //UPISIVANJE U BAFER
   semop(mutexid, &sem_unlock, 1);
   semop(fullid, &sem_unlock, 1);
```

```
//POTROSAC.C
#include "init.h"
int main()
  int mutexid, emptyid, fullid;
  struct sembuf sem_lock = { 0, -1, NULL};
  struct sembuf sem_unlock = { 0, 1, NULL};
  //PRIBAVLJANJE REFERENCE SEMAFORA
  mutexid = semget((key_t)MUTEX_KEY, 1, 0666);
  emptyid = semget((key_t)EMPTY_KEY, 1, 0666);
  fullid = semget((key_t)FULL_KEY, 1, 0666);
  while(TRUE)
    semop(fullid, &sem_lock, 1);
    semop(mutexid, &sem_lock, 1);
    //CITANJE IZ BAFERA
   semop(mutexid, &sem_unlock, 1);
   semop(emptyid, &sem_unlock, 1);
```