# Санкт-Петербургский Государственный Университет Saint-Petersburg State University

#### ЛАБОРАТОРИЯ ПРОЧНОСТИ МАТЕРИАЛОВ

#### ОТЧЕТ

#### По лабораторной работе 3

«Определение главных напряжений при совместном действии изгиба и кручения»

По дисциплине «Лабораторный практикум, лабораторная работа»

Выполнили:

Баталов С. А. Хайретдинова Д. Д.

 ${
m Caнкт-}\Pi{
m erep}{
m fypr}$  2021

#### 1 Цель работы

Напряжения на площадке, проходящей через заданную точку нагруженного тела, зависят от ее ориентации. С поворотом площадки меняются в определенной зависимости и напряжения. Совокупность напряжений, возникающих на множестве площадок, проходящих через рассматриваемую точку, называется напряженным состоянием в точке. Напряженное состояние в точке характеризуется тензором напряжений, компоненты которого представляют собой проекции векторов напряжений, действующих на трех площадках, перпендикулярных координатным осям. Диагональные компоненты тензора представляют собой нормальные составляющие напряжений, недиагональные – касательные.

Тензор напряжений, ввиду отсутствия моментов сил, является симметричным, а это означает, что его можно диагонализовать. Оси тензора, в которых он имеет диагональный вид, называют главными осями. Соответствующие им взаимно перпендикулярные площадки называются главными площадками, а нормальные напряжения на них – главными напряжениями.

Цель работы заключается в экспериментальном определении посредством электротензометрии положения главных осей и значений главных напряжений при плоском напряженном состоянии и сравнение результатов эксперимента с теоретическими расчетами.

## 2 Теоретические исследования

При кручении тонкостенного полого стержня с одновременным изгибом, в точках сечения возникают нормальное и касательное напряжения, наибольшие значения которых определяются по формулам:

$$\sigma_{max} = \frac{M_x}{W_x} = \frac{4Fl}{\pi d^2 h} \tag{1}$$

$$\tau_{max} = \frac{M_k}{W_p} = \frac{2Fa}{\pi d^2 h} \tag{2}$$

Здесь  $M_x$  и  $M_k$  – изгибающий и крутящий моменты в сечении,  $W_x$  и  $W_p$  – моменты сопротивления сечения изгибу и кручению, F – сила, действующая на рычаг, a – длина рычага ( $a=300\,\mathrm{mm}$ ), l – расстояние от рычага до исследуемого сечения ( $l=260\,\mathrm{mm}$ ), d – средний диаметр сечения тонкостенного стержня ( $d=41\,\mathrm{mm}$ ), h – толщина стенки стержня ( $h=1\,\mathrm{mm}$ ).

Главные напряжения и угол наклона  $\beta$  одной из главных осей к оси стержня вычисляются по формулам:

$$\sigma_{1,3} = \frac{\sigma_{max}}{2} \pm \sqrt{\frac{\sigma_{max}^2}{2} + \tau_{max}^2} \tag{3}$$

$$tg2\beta = \frac{2\tau}{\sigma} \tag{4}$$

Если же нам известны деформации в данной точке сечения в направлении трех осей (u, z, v), расположенных под углом 45° друг к другу, то главные деформации  $\varepsilon_1$ ,  $\varepsilon_3$  и угол  $\alpha$  между осью стержня и главными осями можно вычислить по формулам:

$$\varepsilon_{1,3} = \frac{\varepsilon_u + \varepsilon_v}{2} \pm \sqrt{\frac{1}{2} \left[ (\varepsilon_u - \varepsilon_z)^2 + (\varepsilon_v - \varepsilon_z)^2 \right]}$$
 (5)

$$tg2\beta = \frac{2\varepsilon_z - (\varepsilon_u + \varepsilon_v)}{\varepsilon_u - \varepsilon_v} \tag{6}$$

$$\alpha = 45^{\circ} - \beta \tag{7}$$

Значения главных напряжений в соответствии с законом Гука (связь тензора напряжений и тензора малых деформаций) будем вычислять по формулам:

$$\sigma_1 = E \cdot \frac{\varepsilon_1 + \nu \varepsilon_3}{1 - \nu^2} \tag{8}$$

$$\sigma_3 = E \cdot \frac{\varepsilon_3 + \nu \varepsilon_1}{1 - \nu^2} \tag{9}$$

### 3 Экспериментальная установка

Установка (1) выполнена в настольном исполнении и состоит из опорных стоек 1 и 2, корпуса 3, ступенчатого вала (образца) 4, закрепленного центральным невыпадающим болтом 5 рукоятки 6, рычага 9 и подвески 13 с гирями 14. Для снятия показаний тензорезисторов 15, наклеенных на ступень большого диаметра образца 4, измеритель деформации ИДТЦ-01 подключается к разъему 16.

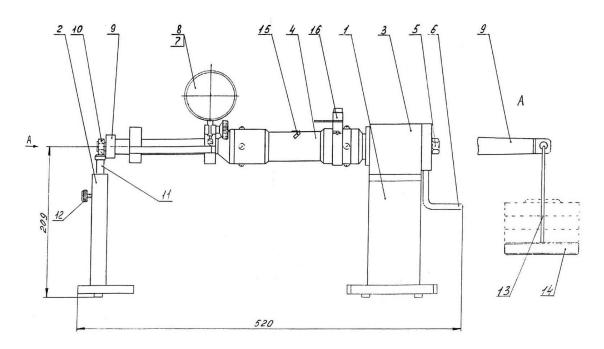


Рис. 1: Схема установки.

Для работы используется образец большего диаметра с наклеенными в среднем сечении тремя тензорезисторами (один вдоль оси, а два других под углом  $45^{\circ}$  к ней). Для создания в сечении образца совместного кручения и изгиба необходимо опустить упор 11 стойки 2 так, чтобы он не касался подшипника 10. Положение упора фиксируется винтом 12.

# 4 Эксперимент

В данной работе при плоском напряженном состоянии проводится определение главных осей тензоров напряжений и деформаций посредством электротензометрии, также определяются соответствующие главные напряжения. Важно отметить, что все вычисления и построения производились с помощью пакета Matlab, с исходным кодом программы можно ознакомиться отдельно. Начальные данные представлены в таблице 1.

| Величина | Значение         | Размерность |
|----------|------------------|-------------|
| a        | 300              |             |
| l        | 260              | MM          |
| d        | 41               |             |
| h        | 1                |             |
| E        | $0.7 \cdot 10^5$ | МПа         |
| ν        | 0.33             | _           |

Таблица 1: Начальные данные.

# 5 Выводы