Санкт-Петербургский Государственный Университет Saint-Petersburg State University

ЛАБОРАТОРИЯ ПРОЧНОСТИ МАТЕРИАЛОВ

ОТЧЕТ

По лабораторной работе 2

«Измерение модуля Юнга и коэффициента Пуассона»

По дисциплине «Лабораторный практикум, лабораторная работа»

Выполнили:

Баталов С. А. Хайретдинова Д. Д.

 $ext{Санкт-} \Pi ext{етербург} \\ 2021$

1 Цель работы

Механизм упругого деформирования материалов состоит в обратимых смещениях атомов из положений равновесия в кристаллической решетке. Чем больше величина смещения каждого атома, тем больше упругая деформация тела. Величина упругой деформации невелика и для металлов и для их сплавов меньше 1%.

Поведение материалов при упругой деформации описывается законом Гука, который определяет прямую пропорциональную зависимость между компонентами тензоров деформации и напряжения.

В данной лабораторной работе производится исследование образцов на растяжение с измерением деформаций и определением постоянных, характеризующих упругие свойства образца — модуля Юнга E и коэффициента Пуассона ν . При измерении деформаций используют проволочные тензодатчики сопротивления (ТД).

2 Теоретические исследования

Рассмотрим стержень длины l=150 мм, ширины a=28.7 мм и толщины b=2.2 мм. Площадь сечения пластины равна $S_0=63$ мм², стержень растягивается силой P.

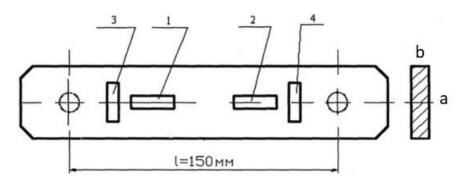


Рис. 1: Испытательная пластина.

Пусть ось Ox системы координат совпадает с осью стержня. Стержень будет находиться в состоянии одноосного растяжения, то есть напряжения в нем будут равны:

$$\sigma_{xx} = \frac{P}{S_0}; \quad \sigma_{yy} = \sigma_{zz} = \sigma_{xy} = \sigma_{xz} = \sigma_{yz} = 0.$$
 (1)

Знаем, что поведение материалов при упргой деформации описывается законом Гука, в общем случае закон Гука записывается следующим образом:

$$\varepsilon_{xx} = \frac{1}{E} \left(\sigma_{xx} - \nu (\sigma_{yy} + \sigma_{zz}) \right); \quad \sigma_{xy} = \frac{E}{1 + \nu} \varepsilon_{xy};
\varepsilon_{yy} = \frac{1}{E} \left(\sigma_{yy} - \nu (\sigma_{xx} + \sigma_{zz}) \right); \quad \sigma_{yz} = \frac{E}{1 + \nu} \varepsilon_{yz};
\varepsilon_{zz} = \frac{1}{E} \left(\sigma_{zz} - \nu (\sigma_{yy} + \sigma_{xx}) \right); \quad \sigma_{xz} = \frac{E}{1 + \nu} \varepsilon_{xz}.$$
(2)

Подставив (1) в (2), получим, что при данном поле напряжений относительные удлинения по всем осям будут отличны от нуля, а сдвиги будут равны нулю:

$$\varepsilon_{xx} = \frac{1}{E}\sigma_{xx}; \quad \varepsilon_{yy} = \varepsilon_{zz} = -\frac{\nu}{E}\sigma_{xx}; \quad \varepsilon_{xy} = \varepsilon_{yz} = \varepsilon_{xz} = 0.$$
(3)

Отсюда получим, что экспериментальным путем модуль Юнга и коэффициент Пуассона может быть получен по следующим формулам:

$$E = \frac{P}{S_0} \frac{1}{\varepsilon_{xx}}; \quad \nu = -\frac{\varepsilon_{yy}}{\varepsilon_{xx}}.$$
 (4)

Относительные удлинения ε_{xx} и ε_{yy} стержня в данной работе находим прямым измерением при помощи тензодатчиков.

3 Экспериментальная установка

В данной лабораторной работе деформации измеряются посредством тензодатчиков, которые установлены в продольном и поперечном направлениях. Тензодатчик (рис. 2) состоит из зигзагообразно уложенной проволоки (решетки) 1, наклеенной на подложку (тонкую бумагу) 2. К концам проволочной решетки припаяны медные выводы 3. Сверху решетка покрыта защитным слоем бумаги или лака. Тензодатчик измеряет относительное удлинение в направлении, обозначенном стрелками (рис. 2).

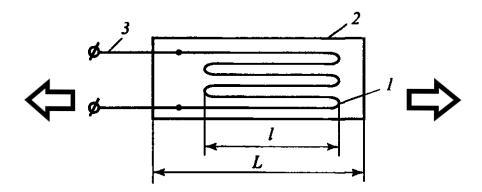


Рис. 2: Схема тензодатчика.

На рисунке (1) тензодатчики 1 и 2 измеряют продольное удлинение, 3 и 4 поперечное. Тензодатчики подключены к электронному измерителю деформации. Чувствительность датчика характеризуется коэффициентом $K=6.4\cdot 10^{-7}$.

Лабораторная работа выполняется на универсальном лабораторном стенде по сопротивлению материалов (рис. 3), здесь 1 – образец, 2 – нагружающее устройство, 3 – силоизмерительное устройство.

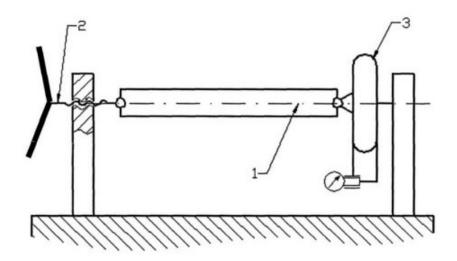


Рис. 3: Схема экспериментальной установки.

4 Эксперимент

При выполнении работы расчеты производились с помощью инструментов пакета Matlab. Образец нагружали последовательно силой P до 500 H с шагом 50 H, на каждом шаге фиксировались показания измерителя деформаций для всех тензорезистров. Подсчитали разность показаний прибора для ступени $\Delta P = 50$ H и занесли в таблицу 1. Все показания были усреднены. Для каждого шага были вычислены постоянные ν и E. Относительные деформации ε_{xx} , ε_{yy} , соответствующие приращениям силы, были определены по следующим формулам:

$$\varepsilon_{xx} = \Delta n_x \cdot K; \quad \varepsilon_{yy} = \Delta n_y \cdot K.$$
 (5)

Далее построим график зависимости напряжения σ_{xx} от величины продольной деформации ε_{xx} . Построим прямую методом наименьших квадратов.

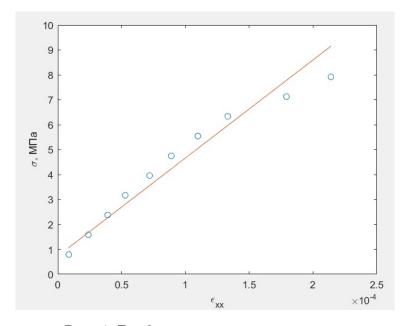


Рис. 4: График зависимости σ_{xx} от ε_{xx} .

Считая, что в двух последних шагах результаты не являются достоверными, были вычислены конечные значения коэффициента Пуассона ν и модуля Юнга E. Все погрешности и окончательные результаты измерений модуля Юнга и коэффициента Пуассона представлены в следующей таблице:

| Величина | Значение | Размерность | | |
|-----------------------------|----------|-------------|--|--|
| E | 51 | ГПа | | |
| ΔE | 12 | 1 11a | | |
| ν | 0.32 | | | |
| Δu | 0.01 | _ | | |
| $\Delta E/E$ | 23 | % | | |
| $\Delta E/E$ $\Delta u/ u$ | 2 | 70 | | |

5 Выводы

В проделанной работе мы исследовали на практике одноосное растяжение стержня, измеряя деформации при помощи тензодачиков, подключенных к измерителю деформаций. Познакомились с принципом работы тезодатчиков сопротивления, их преимуществами и недостатками. Исследовав изменение продольной деформации при увеличении нагрузки, убедились в линейной зависимости продольной деформации от напряжения. Вычислили модуль Юнга и коэффициент Пуассона. Оценили относительные и абсолютные погешности результатов.

| P | Δn_x | Δn_y | $arepsilon_{xx}$ | $arepsilon_{yy}$ | σ_{xx} | ν | E |
|-----|--------------|--------------|------------------|------------------|---------------|------|-------|
| Н | де | л. | 10 | -6 | МПа | _ | ГПа |
| 50 | 14 | -6 | 8.96 | -3.84 | 0.79 | 0.43 | 88.38 |
| 100 | 24 | -7 | 15.36 | -4.48 | 1.58 | 0.29 | 51.56 |
| 150 | 24 | -9 | 15.36 | -5.76 | 2.38 | 0.37 | 51.56 |
| 200 | 22 | -5 | 14.08 | -3.2 | 3.17 | 0.23 | 56.24 |
| 250 | 30 | -11 | 19.2 | -7.04 | 3.96 | 0.37 | 41.24 |
| 300 | 27 | -8 | 17.28 | -5.12 | 4.75 | 0.3 | 45.83 |
| 350 | 33 | -9 | 21.12 | -5.76 | 5.54 | 0.27 | 37.49 |
| 400 | 37 | -10 | 23.68 | -6.4 | 6.34 | 0.27 | 33.44 |
| 450 | 72 | -23 | 46.08 | -14.72 | 7.13 | 0.32 | 17.19 |
| 500 | 55 | -16 | 35.2 | -10.24 | 7.92 | 0.29 | 22.5 |

Таблица 1: Экспериментальные и расчетные данные.