Санкт-Петербургский государственный университет

Группа 23.Б12-мм

Линейный фильтр изображений.

Куклин Илья Николаевич

Студенческий проект

Преподаватель: ассистент кафедры теоретической и прикладной механики, Γ . А. Нестерчук

Оглавление

Введение		3	
1.	Постановка задачи Описание кода		5 6
2.			
	2.1.	Структура Ріхеі	6
	2.2.	Чтение изображения. Перевод в двумерный массив	6
	2.3.	Запись двумерного массива обратно в изображение	8
	2.4.	Фильтр: Повышение яркости	10
	2.5.	Фильтр: Черно-белое изображение	10
	2.6.	Фильтр: Размытие	11
	2.7.	Вызов фильтров в main	13
3.	При	имеры	15
За	Заключение		

Введение

Мой пэт-проект представляет из себя линейный фильтр изображения, который работает с изображением, переведенным в двумерный массив и после применяющий к этому массиву три разных фильтра, изменяя само изображение, но не изменяя его размер. Не смотря на то, что фильтры для фотографий довольно распространенная практика, применяемая в всевозможных соц.сетях, не все знают как это работает на практике.

Ещё в середине XX века обработка изображений была по большей части аналоговой и выполнялась оптическими устройствами. Подобные оптические методы до сих пор важны, в таких областях как, например, голография. Тем не менее, с резким ростом производительности компьютеров, эти методы всё в большей мере вытеснялись методами цифровой обработки изображений. Методы цифровой обработки изображений обычно являются более точными, надёжными, гибкими и простыми в реализации, нежели аналоговые методы. В цифровой обработке изображений широко применяется специализированное оборудование, такое как процессоры с конвейерной обработкой инструкций и многопроцессорные системы. В особенной мере это касается систем обработки видео. Обработка изображений выполняется также с помощью программных средств компьютерной математики, например, МАТLAB, Маthcad, Maple, Mathematica и др. Для этого в них используются как базовые средства, так и пакеты расширения Image Processing.

Большинство методов обработки одномерных сигналов (например, медианный фильтр) применимо и к двухмерным сигналам, которыми являются изображения. Некоторые из этих одномерных методов значительно усложняются с переходом к двухмерному сигналу. Обработка изображений вносит сюда несколько новых понятий, таких как связность и ротационная инвариантность, которые имеют смысл только для двухмерных сигналов. В обработке сигналов широко используются преобразование Фурье, а также вейвлет-преобразование и фильтр Габора. Обработку изображений разделяют на обработку в пространственной

области (преобразование яркости, гамма коррекция и т. д.) и частотной (преобразование Фурье, и т. д.). Преобразование Фурье дискретной функции (изображения) пространственных координат является периодическим по пространственным частотам с периодом 2рі.

Возможно, кто-то мог представлять себе просто перекрашивание всех пикселей, или работа с их цветами и насыщенностью как в графическом редакторе, по типу Paint. Однако, математика вновь всему голова. Ниже представлена программа, работающая с изображениями формата ВМР, которая переводит видимое изображение в двумерный массив, применяет к каждому элементу массива определенное правило и затем переводя массив в уже изменённое изображение.

1. Постановка задачи

Моя программа должна брать изображение, формата ВМР, из папки с этой программой и после создавать сразу три изображения.

- 1. Чтение изображения из общей папки с программой. Перевод изображения в двумерный массив, элементы которого, это пиксели в изображении.
- 2. Программа применяет три функции (фильтра) к полученному массиву.
- 3. Программа должна переводить двумерный массив после каждого примененного фильтра, что в сумме даёт три разных вариации одного изображения.

2. Описание кода

2.1. Структура Ріхеl

```
struct Pixel
the s
```

2.2. Чтение изображения. Перевод в двумерный массив.

```
struct Pixel** readBMP(const char* filename, unsigned int* width, unsigned
       int* height)
  {
       //Здесь создается указатель на файл file, инициализируемый значением
       \rightarrow 0x0 (равное NULL), а так же открываем файл в режиме чтения
       → бинарного файла.
       FILE* file = 0x0;
       fopen_s(&file, filename, ''rb'');
       if (!file)
       ₹
           fprintf(stderr, 'Невозможно прочитать файл %s\n', filename);
           return NULL;
       }
10
11
       //Создается массив header из 54 элементов типа unsigned char, куда
       → будут считываться первые 54 байта информации из файла ВМР (это
         заголовок ВМР).
       unsigned char header [54];
13
       //Считываем первые 54 байта из файла в массив header, чтобы получить
       → информацию из заголовка ВМР.
       fread(header, sizeof(unsigned char), 54, file);
16
17
       //Сохраняем ширину и высоту изображения, которая находится в 18-м и
18
       \rightarrow 22-м байте заголовка (4 байта muna unsigned int).
       *width = *(unsigned int*)&header[18];
       *height = *(unsigned int*)&header[22];
```

```
21
       //Выделяется память под указатель на указатель ітаде, который будет
99
        → представлять изображение.
       struct Pixel** image = (struct Pixel**)malloc(*height * sizeof(struct
           Pixel*));
       for (unsigned int i = 0; i < *height; i++)</pre>
24
       {
25
            image[i] = (struct Pixel*)malloc(*width * sizeof(struct Pixel));
       }
       //Вычисляется необходимое дополнение (padding) для каждой строки
29
          изображения, так как длина строки в ВМР-файле должна быть кратна
        \hookrightarrow
          4.
       unsigned int padding = (*width * 3) % 4;
30
       if (padding != 0)
31
       {
32
           padding = 4 - padding;
       }
       for (unsigned int y = 0; y < *height; y++)</pre>
35
36
           for (unsigned int x = 0; x < *width; x++)</pre>
37
            {
                fread(&image[*height - 1 - y][x], sizeof(struct Pixel), 1,
                    file);
            }
40
            fseek(file, padding, SEEK_CUR);
41
       }
       //Закрываем файл и возвращаем указатель на двумерный массив ітаде,
44
        → содержащий все пиксели изображения.
       fclose(file);
45
       return image;
   }
48
```

2.3. Запись двумерного массива обратно в изображение.

```
void writeBMP(const char* filename, unsigned int width, unsigned int
      height, struct Pixel** image)
  {
      FILE* file = 0x0;
       fopen_s(&file, filename, ''wb'');
       if (!file)
       {
           fprintf(stderr, 'Невозможно записать файл %s\n'', filename);
      }
       // Создается массив header из 54 байт, начальные значения которого
           представляют стандартный заголовок для файла ВМР.
       unsigned char header [54] =
12
       {
13
               0x42, 0x4D,
                                       // Буквы 'ВМ' (mun файла)
               0, 0, 0, 0,
                                       // Размер файла (пока неизвестен)
15
               0, 0,
                                        // Зарезервированные байты
16
               0, 0,
                                        // Зарезервированные байты
17
               54, 0, 0, 0,
                                        // Смещение данных пикселей в файле
18
               40, 0, 0, 0,
                                        // Размер заголовка BITMAPINFOHEADER
               width & OxFF, width >> 8 & OxFF, width >> 16 & OxFF, width >>
20
                   24 & ОхFF, // Ширина изображения
               height & OxFF, height >> 8 & OxFF, height >> 16 & OxFF, height
21
               → >> 24 & 0xFF, // Высота изображения
                                        // Количество цветовых плоскостей (1)
               1, 0,
               24, 0,
                                        // Битов на пиксель (24 бита)
               0, 0, 0, 0,
                                       // Tun сжатия (нет сжатия)
24
               0, 0, 0, 0,
                                        // Размер данных изображения (пока
25
                → неизвестен)
               0, 0, 0, 0,
                                        // Горизонтальное разрешение пикселей

→ в метрах (пока неизвестно)
                                        // Вертикальное разрешение пикселей в
               0, 0, 0, 0,
27
                → метрах (пока неизвестно)
                                        // Количество цветов в палитре (пока
               0, 0, 0, 0,
                \rightarrow не используется)
```

```
0, 0, 0, 0
                                         // Количество важных цветов (пока не
29
                → используется)
30
       };
32
       //Вычисляем padding (дополнение до кратности 4) и общий размер данных
33
       → изображения.
       unsigned int padding = (width * 3) % 4;
       if (padding != 0)
       {
37
           padding = 4 - padding;
       }
       //Обновляем значения в заголовке файла ВМР для размера файла и размера
41
           данных.
       unsigned int dataSize = (width * 3 + padding) * height;
       *(unsigned int*)&header[2] = 54 + dataSize;
       *(unsigned int*)&header[34] = dataSize;
45
       //Записываем заголовок файла в начало файла.
47
       fwrite(header, sizeof(unsigned char), 54, file);
       //Записываем данные пикселей изображения в файл с учетом padding для
50
          каждой строки.
       for (unsigned int y = 0; y < height; y++)</pre>
       {
           for (unsigned int x = 0; x < width; x++)
53
54
               fwrite(&image[height - 1 - y][x], sizeof(struct Pixel), 1,
                   file);
           }
56
57
           unsigned char pad = 0;
           for (unsigned int p = 0; p < padding; p++)</pre>
61
               fwrite(&pad, sizeof(unsigned char), 1, file);
62
           }
63
```

```
64 }
65 66 fclose(file);
67 }
```

2.4. Фильтр: Повышение яркости.

```
//Функция increaseBrightness, которая принимает ширину и высоту
       изображения, двумерный массив пикселей image и значение яркости value,
       на которое нужно увеличить яркость каждого пикселя.
  void increaseBrightness(unsigned int width, unsigned int height, struct
      Pixel** image, unsigned char value)
  {
       //Двойной цикл for, который проходит по всем пикселям изображения по
           строкам (у) и столбцам (х). Увеличиваем значение каждого канала
           (r,g,b) пикселя на значение value, но если результат превышает
           255, то оставляем значение равным 255 (максимальное значение для
           канала).
       for (unsigned int y = 0; y < height; y++)</pre>
       {
           for (unsigned int x = 0; x < width; x++)
               image[y][x].r = image[y][x].r + value > 255 ? 255 :
                   image[y][x].r + value;
               image[y][x].g = image[y][x].g + value > 255 ? 255 :
                   image[y][x].g + value;
               image[y][x].b = image[y][x].b + value > 255 ? 255 :
11
                   image[y][x].b + value;
           }
      }
  }
```

2.5. Фильтр: Черно-белое изображение.

```
// функция применения черно-белого фильтра к изображению
void applyGrayscaleFilter(unsigned int width, unsigned int height, struct
→ Pixel** image)

for (unsigned int y = 0; y < height; y++)
```

```
{
           for (unsigned int x = 0; x < width; x++)</pre>
           {
                image[y][x] = convertToGrayscale(image[y][x]);
           }
       }
10
  }
11
   struct Pixel convertToGrayscale(struct Pixel pixel)
   {
13
       struct Pixel grayscale_pixel;
14
15
       //Вычисление среднего значения каналов (r,g,b) цветов текущего
16
       → пикселя, чтобы получить значение оттенка серого.
       unsigned char average = (pixel.r + pixel.g + pixel.b) / 3;
17
       grayscale_pixel.r = average;
19
       grayscale_pixel.g = average;
       grayscale_pixel.b = average;
       return grayscale_pixel;
  }
```

2.6. Фильтр: Размытие.

```
void applyLinearFilter(unsigned int width, unsigned int height, struct

→ Pixel** image) {

// Копия картинки в памяти

struct Pixel** filtered_image = (struct Pixel**)malloc(height *

→ sizeof(struct Pixel*));

for (unsigned int i = 0; i < height; i++)

{

filtered_image[i] = (struct Pixel*)malloc(width * sizeof(struct → Pixel));

}

// Сама фильтрация изображения

for (unsigned int y = 0; y < height; y++)

{

for (unsigned int x = 0; x < width; x++)

{
```

```
// Усреднение как критериальная функция с увеличенным радиусом
14
                unsigned int sum_r = 0;
15
                unsigned int sum_g = 0;
                unsigned int sum_b = 0;
17
                unsigned int count = 0;
18
19
                for (int dy = -5; dy \le 5; dy++)
20
                 {
21
                     for (int dx = -5; dx \le 5; dx++)
22
                     {
23
                          int nx = x + dx;
24
                          int ny = y + dy;
25
                          if (nx >= 0 \&\& nx < width \&\& ny >= 0 \&\& ny < height)
27
                          {
28
                              sum_r += image[ny][nx].r;
29
                              sum_g += image[ny][nx].g;
                              sum_b += image[ny][nx].b;
31
                              count++;
32
                          }
33
                     }
34
                 }
35
                 // Усредняем и пишем в отфильтрованное изображение
36
                filtered_image[y][x].r = sum_r / count;
37
                filtered_image[y][x].g = sum_g / count;
38
                filtered_image[y][x].b = sum_b / count;
39
            }
       }
41
42
43
       // отфильтрованное -> исходное
44
       for (unsigned int i = 0; i < height; i++)</pre>
        {
46
            for (unsigned int j = 0; j < width; j++)</pre>
47
            {
48
                 image[i][j] = filtered_image[i][j];
49
            }
       }
51
52
        // Чистим память: отфильтрованное изображение уже не нужно
53
```

```
for (unsigned int i = 0; i < height; i++)

for (unsigned int i = 0; i < height; i++)

free(filtered_image[i]);

free(filtered_image);

free(filtered_image);

free(filtered_image);

free(filtered_image);
</pre>
```

2.7. Вызов фильтров в main

```
int main(int argc, char* argv[])
  {
       unsigned int width, height;
       //Вызывается функция readBMP, которая считывает изображение из файла

→ "input.bmp".

       struct Pixel** image = readBMP("input.bmp", &width, &height);
       if (!image)
       {
           return 1;
       }
12
       //устанавливаем значение, на которое мы увеличиваем яркость.
13
       unsigned char v = 100;
       increaseBrightness(width, height, image, v);
       //Записывается обработанное изображение в файл "output1.bmp".
17
       writeBMP(''output1.bmp'', width, height, image);
       //Освобождаем память.
       for (unsigned int i = 0; i < height; i++)</pre>
       {
22
           free(image[i]);
       }
       free(image);
       image = readBMP("input.bmp", &width, &height);
       applyGrayscaleFilter(width, height, image);
       writeBMP("output2.bmp", width, height, image);
```

```
for (unsigned int i = 0; i < height; i++)</pre>
31
       {
32
           free(image[i]);
33
       }
       free(image);
35
       image = readBMP(''input.bmp'', &width, &height);
37
       //Вызов функции осуществляется несколько раз, для более эффектного
        → размытия.
       applyLinearFilter(width, height, image);
40
       applyLinearFilter(width, height, image);
41
       applyLinearFilter(width, height, image);
       applyLinearFilter(width, height, image);
43
       writeBMP("output3.bmp", width, height, image);
44
45
       return 0;
  }
47
```

3. Примеры



Рис. 1: Исходное изображение



Рис. 2: Резльтат Фильтра повышения яркости.



Рис. 3: Результат черно-белого фильтра

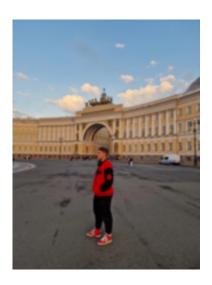


Рис. 4: Результат фильтра размытие

Заключение

Пусть мой проект не являлся чем-то особо уникальным, однако делать его было особо интересно. Раньше, как проходила работа изменения изображения, меня особо не интересовало, ибо важным был лишь результат фильтрации фото. Мой проект является альтернативным взглядом обычного пользователя на столь обыденную функцию телефонов, социальных сетей и графических редакторах.