```
In [1]: import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
```

Постановка задачи

Задание 11

Дано:

$$\{x^1,\ldots,x^M\}\in R^2$$
 $\{y^1,\ldots,y^N\}\in R^2$

Обозначим:

$$X=\{x^1,\ldots,x^M\}\in R^2$$
 $Y=\{y^1,\ldots,y^N\}\in R^2$

Пусть conv(X), conv(Y) - выпуклые оболочки множеств X и Y

Найти: множество крайних точек

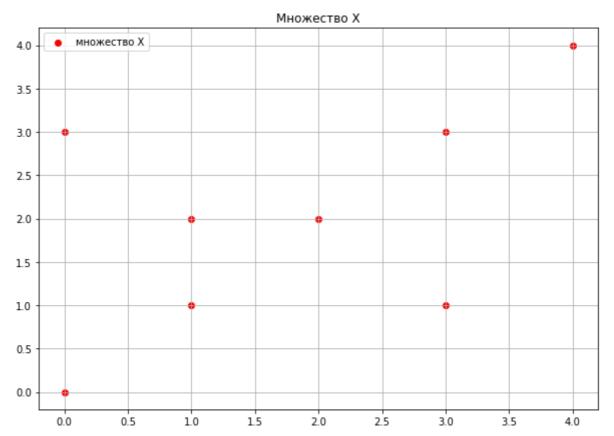
$$Ext(conv(X) + conv(Y))$$

Python

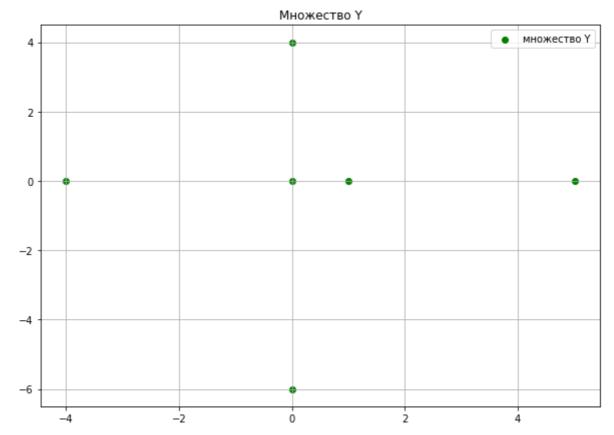
Входные данные

Зададим множество X

```
In [3]: %matplotlib inline
  plt.figure(figsize=(10,7))
  plt.title('MHOXECTBO X')
  plt.scatter(X[:, 0], X[:, 1], c='red', label = 'MHOXECTBO X')
  plt.legend()
  plt.grid()
```



Зададим множество Y



Алгебраическая сумма Минковского

Согласно лемме:

$$conv(X) + conv(Y) = conv\{x^i + y^j, i = 1 \dots M, j = 1 \dots N\}$$

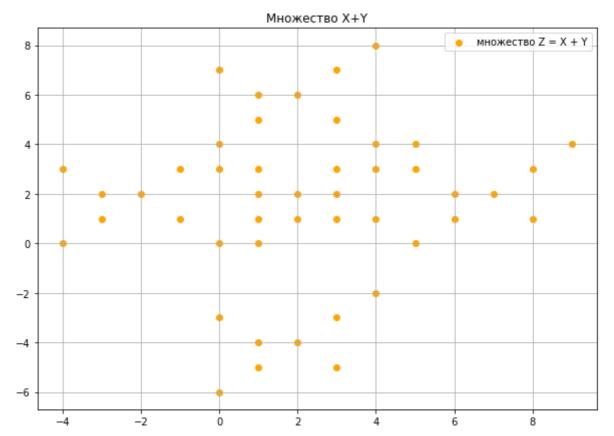
Вычислим алгебраическую сумму Минковского двух множеств:

```
In [6]:
        def Minkovsky_sum(X, Y):
             result = []
             for x in X:
                  for y in Y:
                      result.append((x + y))
             return np.unique(np.array(result.copy()), axis=0)
        Z = Minkovsky_sum(X, Y)
In [7]:
         Ζ
Out[7]: array([[-4, 0],
               [-4, 3],
               [-3, 1],
               [-2,
               [-1,
               [-1,
               [ 0, -6],
               [ 0, -3],
               [ 0,
               [ 0,
               [ 0,
```

4],

[1, -5], [1, -4], [1, 0], [1, 1], [1, 2], [1, 3], į 1, 5], [1, 6], [2,-4], [2, 1], [2, 2], [2, 6], [3, -5], [3, -3], [3, 1], [3, 2], [3, 3], [3, 5], [3, 7], [4, -2], [4, 1], 4, 3], 4, 4], 4, 8], 5, 0], [5, 3], [5, 4], [6, 1], [6, 2], [7, [8, 2], 1], [8, 3], [9, 4]])

```
In [8]: %matplotlib inline
  plt.figure(figsize=(10,7))
  plt.title('MHOXECTBO X+Y')
  plt.scatter(Z[:, 0], Z[:, 1], c='orange', label = 'MHOXECTBO Z = X + Y')
  plt.legend()
  plt.grid()
```



Алгортим QuickHull2D

Множество точек разбивается на два подмножества, каждое из которых будет содержать одну из ломаных, соединение которых дает многоугольник выпуклой оболочки.

1.Возьмем две крайние точки множества S — левую L и правую R. Проведем прямую через них. Обозначим через S1 подмножество точек, расположенных выше или на прямой, проходящей через точки L и R, а через S2 — подмножество точек, расположенных ниже или на той же прямой.

2.Рассмотрим верхнее подмножество S1. Выберем точку P_i , имеющую наибольшее расстояние от прямой LR (треугольник LP_iR имеет наибольшую площадь). Если таких точек несколько, выбираем ту, у которой угол P_iLR наибольший. Точка P_i является вершиной выпуклой оболочки множества.

В самом деле, если через точку P_i провести прямую, параллельную прямой ЛП, то выше этой прямой не окажется ни одной точки множества S. Возможно, на построенной прямой окажутся другие точки, но, согласно сделанному выбору, P_i из них самая левая. Т. о. Точка P_i не может быть представлена выпуклой комбинацией двух других точек множества S .Построим прямые LP_i и P_iR . Точки, расположенные справа от обеих прямых, могут быть исключены из дальнейшего рассмотрения, поскольку они являются внутренними точками треугольника LP_iR , то есть не принадлежат CH(S) — границе выпуклой оболочки.

3.Теперь рассмотрим подмножество точек S11, расположенных слева от прямой LP_i или на ней, и подмножество точек S12, расположенных слева от прямой P_iR или на ней. Для каждого из подмножеств строим выпуклую оболочку. Выпуклая оболочка множества S1 образуется склейкой упорядоченных списков вершин CH(S11) и CH(S12).

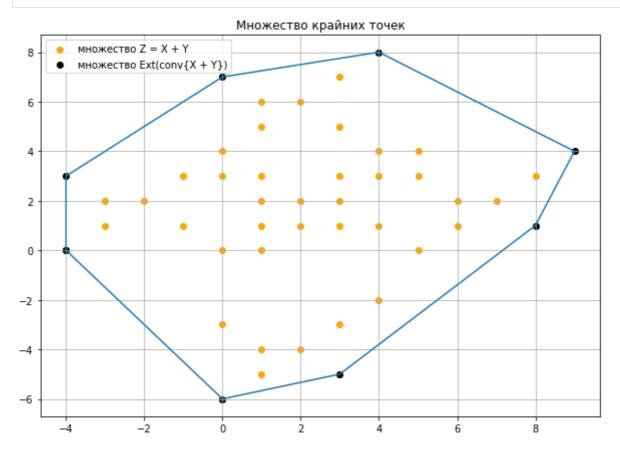
4.Решаем задачу для S2.

def qhull(S):

In [9]:

```
link = lambda a,b: np.concatenate((a,b[1:]))
             edge = lambda a,b: np.concatenate(([a],[b]))
             def dome(S,base):
                 L, R = base # левая и правая крайние точки
                 dists = np.dot(S-L, np.dot(((0,-1),(1,0)),(R-L))) # вычисялем
         расстояния
                 outer = np.repeat(S, dists>0, axis=0) # βерхнее по∂множество
                 if len(outer):
                      Pi = S[np.argmax(dists)] # точка Рi с наибольшим расстоянием
                      # считаем слева от прямой LP_i и справа от P_iR
                      return link(dome(outer, edge(L, Pi)),
                                  dome(outer, edge(Pi, R)))
                 else:
                      return base
             if len(S) > 2:
                 axis = S[:,0]
                 base = np.take(S, [np.argmin(axis), np.argmax(axis)], axis=0) #
         береём две крайние точки мн-ва S
                 # решаем сначала для подмножества S1, потом для S2 (выше и ниже
         прямой)
                 return link(dome(S, base),
                              dome(S, base[::-1]))
             else:
                 return('Not possible, here must be at least three points to form
         a hull')
In [10]:
         hull = qhull(Z)
         hull[:-1]
Out[10]: array([[-4,
                    0],
               [-4,
                    3],
               [ 0,
                    7],
                4,
                    8],
                9,
                    41,
               [8,
                    1],
               [ 3,
                   -5],
               [ 0, -6]])
In [11]:
        %matplotlib inline
         plt.figure(figsize=(10,7))
         plt.title('Множество крайних точек')
         plt.scatter(Z[:, 0], Z[:, 1], c='orange', label = 'множество Z = X + Y')
```

```
plt.scatter(hull[:, 0], hull[:, 1], c='black', label = 'множество
Ext(conv{X + Y})')
plt.plot(hull[:, 0], hull[:, 1])
plt.legend()
plt.grid()
```



Cgal

Библиотека на с++

Алгортим QuickHull2D

```
In [12]: from CGAL.CGAL_Kernel import Point_2
from CGAL import CGAL_Convex_hull_2
```