

# Metody numeryczne zadanie 2

Bartosz Kucypera

19 listopada 2023

Niech  $A \in \mathbb{R}^{N \times N}$  będzie nieosobliwą macierzą trójdziagonalną.

## Rozkład QR macierzy A przekształceniami Householdera

Wykorzystam zwykły algorytm znajdujący rozkład  $QR$  macierzy (o którego poprawności wiemy już z ćwiczeń) i wykorzystam specyficzną strukturę  $A$  by działał on w  $O(N^2)$ .

### Wyzerowanie pierwszej kolumny pod diagonalą

Niech  $e = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}$ ,  $\|\cdot\|$  normą euklidesową i  $x$  to zerowana kolumna.

Wyliczamy przekształcenie Householdera:

$$\alpha = -\|x\| * \text{sign}(x_1)$$

$$u = x - \alpha e$$

$$v = \frac{u}{\|u\|}$$

$$Q_1 = I - 2vv^T$$

Wektor  $x$  miał co najwyżej dwie niezerowe współrzędne (pierwszą i drugą), czyli macierz  $2vv^T$  ma co najwyżej niezerowy kwadrat  $2 \times 2$  w lewym górnym rogu.

W takim razie domnożenie  $Q_1$  do innej macierzy możemy robić liniowym kosztem.

Po domnożeniu, zmieniają się co najwyżej dwa wiersze (lub dwie kolumny w zależności z której strony domnażamy).

Macierzy  $Q_1$  nie potrzebujemy do niczego innego niż do domnażania jej (raz do macierzy na której pracujemy by uzyskać  $R$  i raz na boku by uzyskać całe złożenie przekształceń Householdera,  $Q$ ), możemy więc trzymać tylko cztery elementy macierzy  $-2vv^T$  które mogą być niezerowe i przy domnażaniu odpowiednio modyfikować macierz.

## Algorytm

Zerujemy pierwszą kolumnę przekształceniem  $Q_1$ .

$$P = Q_1 \cdot A$$

$$P = \left( \begin{array}{c|ccc} a_{11} & * & \cdots & * \\ \hline 0 & & P' & \end{array} \right)$$

$P'$  dalej jest trójdzielna (zmienić mógł jej się tylko pierwszy element na diagonalu), więc możemy znaleźć rekurencyjnie jej rozkład  $QR$ .

Niech  $P' = Q'R'$ .

Wtedy macierz

$$\left( \begin{array}{c|ccc} a_{11} & * & \cdots & * \\ \hline 0 & & R' & \end{array} \right)$$

jest szukaną macierzą  $R$ , a macierz

$$Q_1 \cdot \left( \begin{array}{c|c} 1 & 0 \\ \hline 0 & Q' \end{array} \right)^T$$

jest szukaną macierzą  $Q$ .

Macierz  $R$  możemy wyliczać w miejscu, a macierz  $Q$  możemy na początku ustawić jako identyczność i w trakcie wykonywania algorytmu na bieżąco domnażać do niej kolejne przekształcenia Householdera.

Wykonujemy wtedy  $N$  kroków i w każdym z nich dwa razy domnażamy macierz przekształcenia Householdera do innej macierzy w czasie  $O(N)$  (dzięki jej specyficznej strukturze), co łącznie daje nam czas działania  $O(N^2)$ .

Kod w matlabie:

```
% QR Factorization by Householder reflections for strongly Tri Diagonal matrix
function [Q, R] = QRFHTD(A)
    N = size(A, 1);
    Q = eye(N);
    R = A;

    % zapominamy już o rekurencji, żeby łatwiej się implementowało
    % wszystkie przekształcenia wyliczamy od razu w pełnym wymiarze i na bieżąco domnażamy do Q
    % w komentarzach nomenklatura z opisu algorytmu, żeby było widać co się dzieje
    for i = 1:(N-1)
        % wyliczenie wektora v
        alf = -sqrt(R(i, i).^2 + R(i+1, i).^2)*sign(R(i,i));
        uii = R(i, i) - alf;
        uji = R(i+1, i);
        nrm_u = sqrt(uii.^2 + uji.^2);
        uii = uii/nrm_u; % pierwsza współrzędna wektora v
        uji = uji/nrm_u; % druga współrzędna wektora v

        % zmienia nam się tylko sześć komórek w tym jedna z macierzy P' (P' z opisu algorytmu)
        for j = i:min(N, i+2)
            % zmiana komórek wierszy
            ch1 = -2 * (R(i, j)*uii*uii + R(i+1, j)*uii*uji);
            ch2 = -2 * (R(i, j)*uji*uii + R(i+1, j)*uji*uji);
            R(i, j) += ch1;
            R(i+1, j) += ch2;
        end

        % to samo tylko tym razem domnażamy przekształcenie Householdera z drugiej strony macierzy
        % czyli zmieniają nam się kolumny
        % tym razem może zmieniać się więcej komórek ale nie więcej niż O(N)
        for k = 1:N
            ch1 = -2 * (Q(k, i)*uii*uii + Q(k, i+1)*uji*uii);
            ch2 = -2 * (Q(k, i)*uii*uji + Q(k, i+1)*uji*uji);
            Q(k, i) += ch1;
            Q(k, i+1) += ch2;
        end
    end
end
end
```