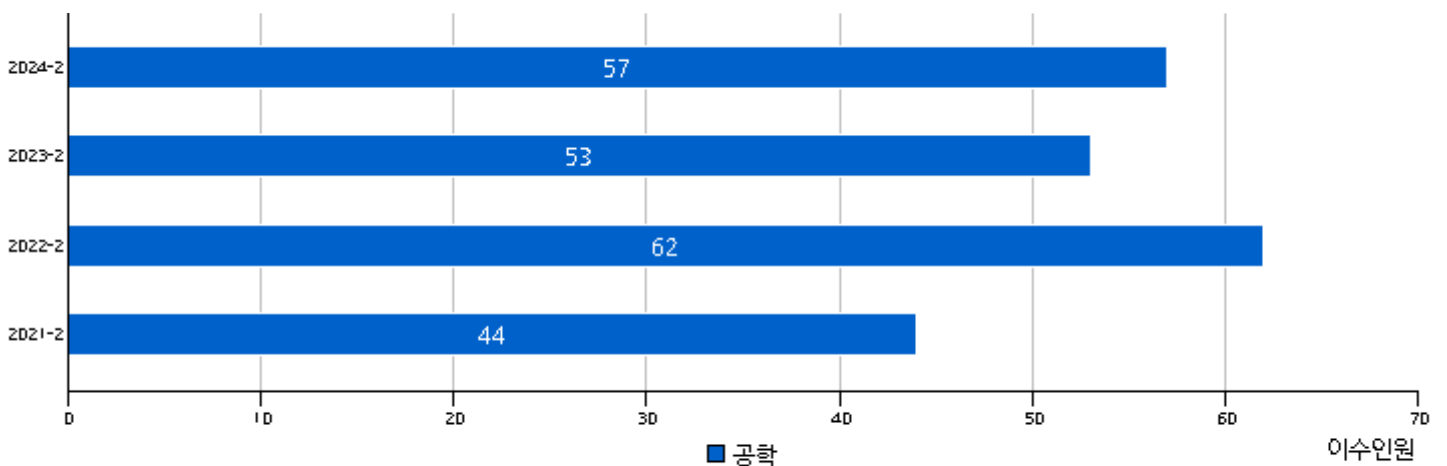
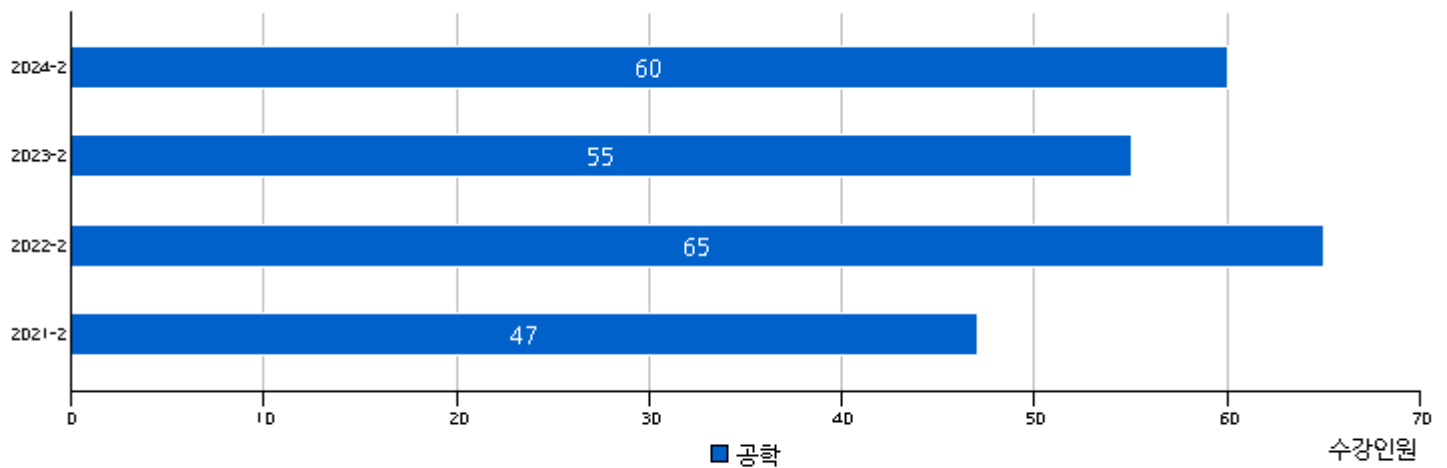
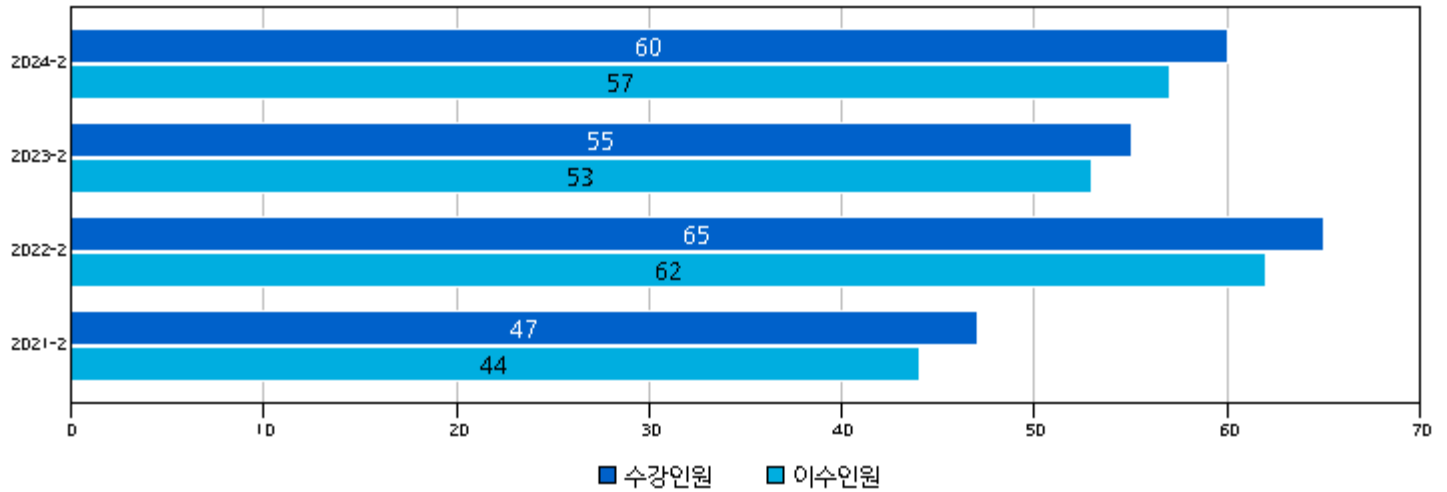


교과목 포트폴리오 (APA4010 기구학)

1. 교과목 수강인원



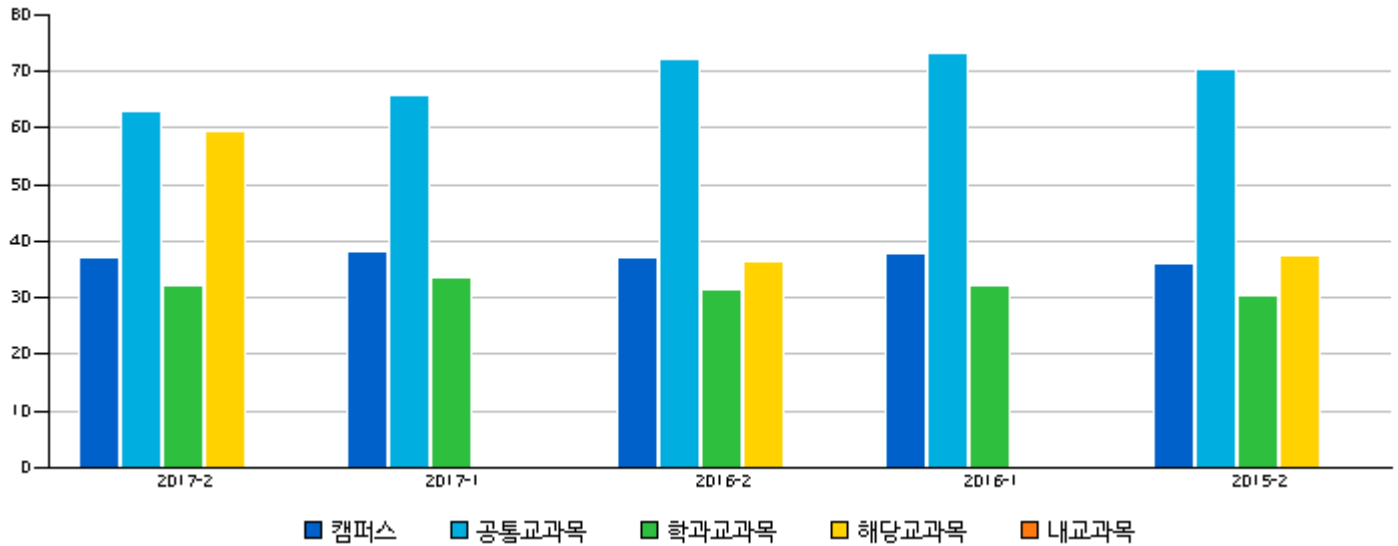
교과목 포트폴리오 (APA4010 기구학)

수업년도	수업학기	계열구분	수강인원	이수인원
2021	2	공학	47	44
2022	2	공학	65	62
2023	2	공학	55	53
2024	2	공학	60	57



교과목 포트폴리오 (APA4010 기구학)

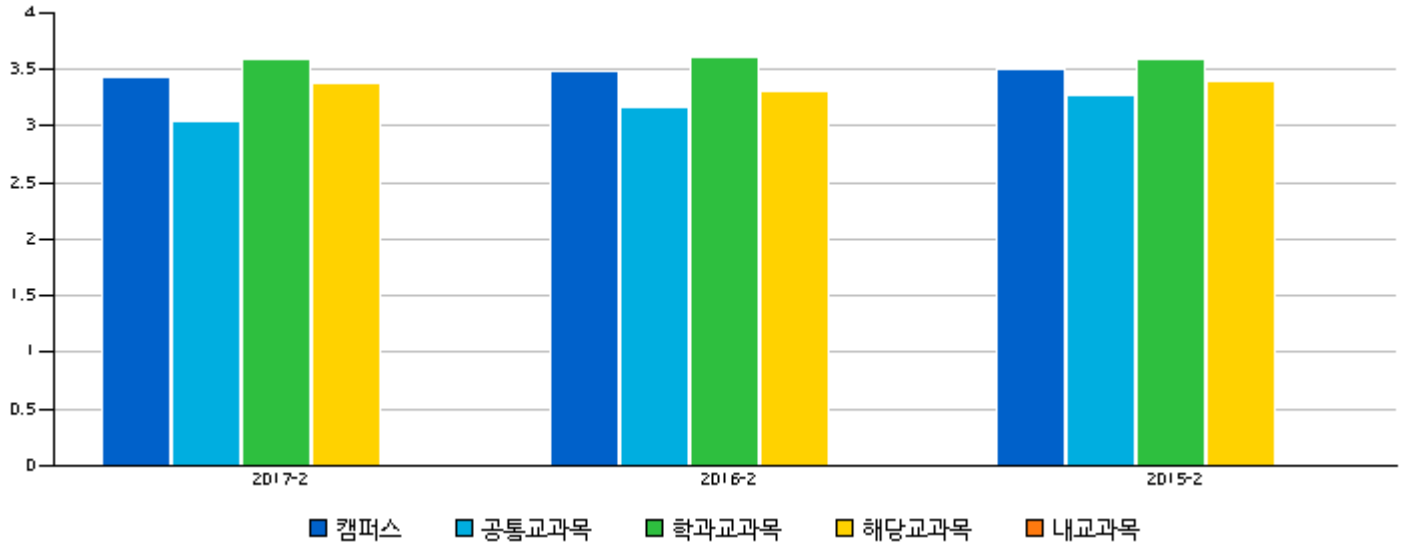
2. 평균 수강인원



수업년도	수업학기	캠퍼스	공통교과목	학과교과목	해당교과목	내교과목
2017	2	37.26	63.09	32.32	59.5	
2017	1	38.26	65.82	33.5		
2016	2	37.24	72.07	31.53	36.5	
2016	1	37.88	73.25	32.17		
2015	2	36.28	70.35	30.36	37.5	

교과목 포트폴리오 (APA4010 지구학)

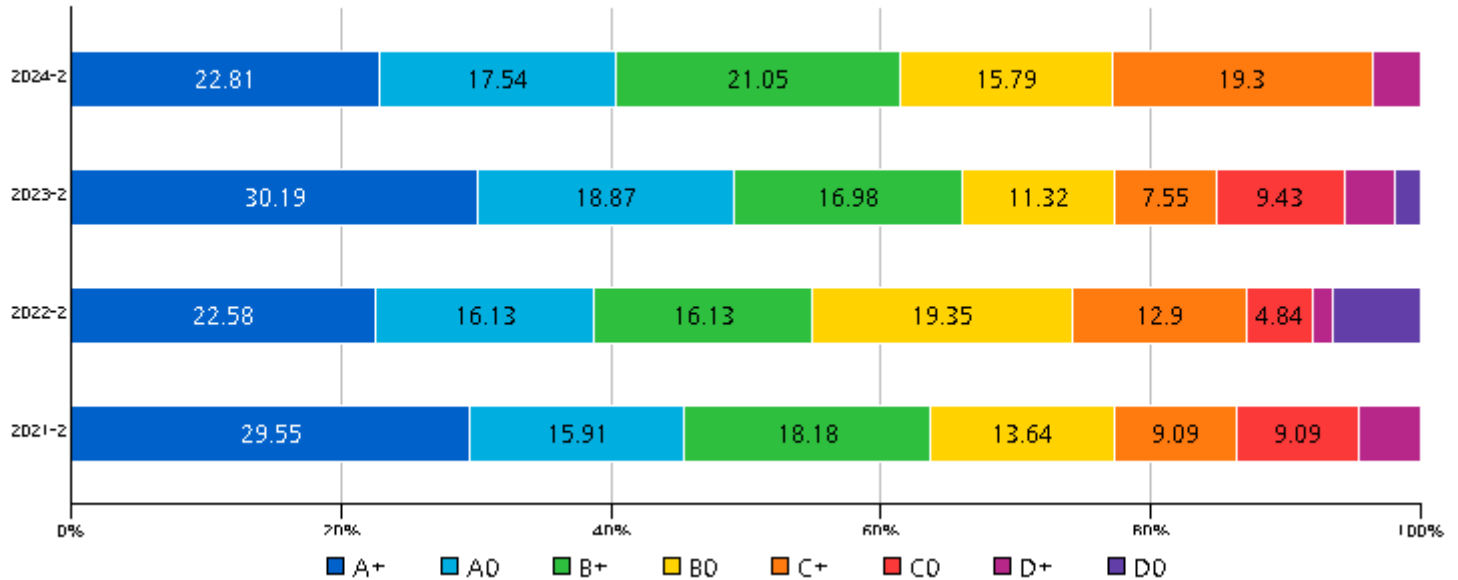
3. 성적부여현황(평점)



수업년도	수업학기	캠퍼스	공통교과목	학과교과목	해당교과목	내교과목
2017	2	3.44	3.05	3.59	3.38	
2016	2	3.49	3.16	3.61	3.31	
2015	2	3.51	3.28	3.6	3.39	

교과목 포트폴리오 (APA4010 기구학)

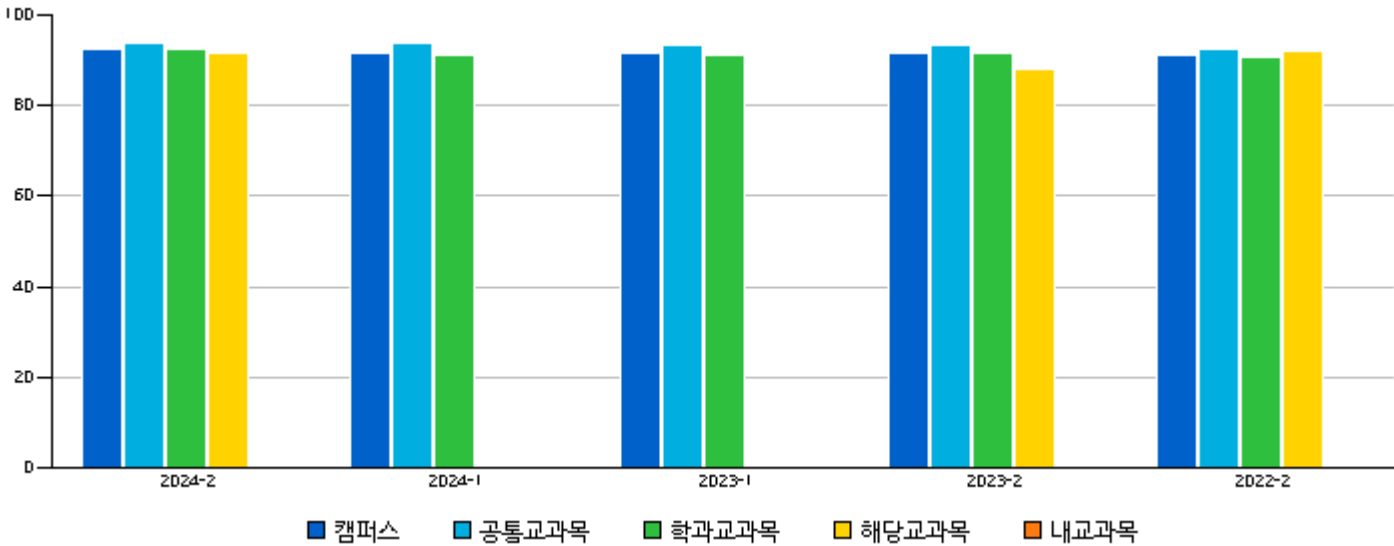
4. 성적부여현황(등급)



수업년도	수업학기	등급	인원	비율	수업년도	수업학기	등급	인원	비율
2021	2	A+	13	29.55	2023	2	C0	5	9.43
2021	2	A0	7	15.91	2023	2	D+	2	3.77
2021	2	B+	8	18.18	2023	2	D0	1	1.89
2021	2	B0	6	13.64	2024	2	A+	13	22.81
2021	2	C+	4	9.09	2024	2	A0	10	17.54
2021	2	C0	4	9.09	2024	2	B+	12	21.05
2021	2	D+	2	4.55	2024	2	B0	9	15.79
2022	2	A+	14	22.58	2024	2	C+	11	19.3
2022	2	A0	10	16.13	2024	2	D+	2	3.51
2022	2	B+	10	16.13					
2022	2	B0	12	19.35					
2022	2	C+	8	12.9					
2022	2	C0	3	4.84					
2022	2	D+	1	1.61					
2022	2	D0	4	6.45					
2023	2	A+	16	30.19					
2023	2	A0	10	18.87					
2023	2	B+	9	16.98					
2023	2	B0	6	11.32					
2023	2	C+	4	7.55					

교과목 포트폴리오 (APA4010 지구학)

5. 강의평가점수



수업년도	수업학기	캠퍼스	공통교과목	학과교과목	해당교과목	내교과목
2024	2	92.56	93.8	92.33	91.5	
2024	1	91.5	93.79	91.1		
2023	1	91.47	93.45	91.13		
2023	2	91.8	93.15	91.56	88	
2022	2	90.98	92.48	90.7	92	

교과목 포트폴리오 (APA4010 기구학)

6. 강의평가 문항별 현황

번호	평가문항	본인 평 균 (가중 치적용)	소속학과,대학평균과의 차이 (+초과,-:미달)				점수별 인원분포				
							매우 그렇 치않 다	그렇 치않 다	보통 이다	그렇 다	매우 그렇 다
		5점 미만	학과		대학		1점	2점	3점	4점	5점
			차이	평균	차이	평균					
	교강사:										

No data have been found.

7. 개설학과 현황

학과	2025/2	2024/2	2023/2	2022/2	2021/2
기계공학부	1강좌(3학점)	2강좌(6학점)	2강좌(6학점)	2강좌(6학점)	2강좌(6학점)

8. 강좌유형별 현황

강좌유형	2021/2	2022/2	2023/2	2024/2	2025/2
일반	2강좌(47)	2강좌(65)	2강좌(55)	2강좌(60)	0강좌(0)

9. 교과목개요

교육과정	관장학과	국문개요	영문개요	수업목표
학부 2024 - 2027 교육과정	서울 공과대학 기계공학부	모든 기계는 입력이 주어지면 운동 및 힘을 전달하는 기구 또는 기구들의 조합에 의하여 사용자가 원하는 출력을 주도록 고안되어 있다. 본 교과목에서는 기구들에 대한 일반적 지식들을 숙지하고, 기구의 운동해석을 위한 위치 및 변위해석방법, 속도해석방법, 그리고 가속도해석방법을 배운다. 또한 실제의 기구들의 운동해석 및 설계에 관한 제반 이론들을 학습한다. 또한 정적 하중으로 인하여 각 링크에 발생하는 정적 하중 해석방법과 운동으로 유발된 동적 하중으로 인하여 각 링크에 발생하는 동적 하중 해석방법을 배운다	Kinematics of Mechanisms Every machine is devised to produce the output desired through the mechanism or the combination of mechanisms transmitting motions and forces for the given input. This course deals first with what a mechanism is, what a mechanism can do, how it can be classified, and its limitations. Then, various methods of analyzing the motions of mechanisms are presented. This course also treats the engineering problems involving the selection, the specifications, the design, and the sizing of cam mechanisms to accomplish specific motion objectives. Finally, this course presents the methods and applications of static force analysis and dynamic force analysis.	

교과목 포트폴리오 (APA4010 기구학)

교육과정	관장학과	국문개요	영문개요	수업목표
학부 2020 - 2023 교육과정	서울 공과대학 기계공학부	모든 기계는 입력이 주어지면 운동 및 힘을 전달하는 기구 또는 기구들의 조합에 의하여 사용자가 원하는 출력을 주도록 고안되어 있다. 본 교과목에서는 기구들에 대한 일반적 지식들을 숙지하고, 기구의 운동해석을 위한 위치 및 변위해석방법, 속도해석방법, 그리고 가속도해석방법을 배운다. 또한 실제의 기구들의 운동해석 및 설계에 관한 제반 이론들을 학습한다. 또한 정적 하중으로 인하여 각 링크에 발생하는 정적 하중 해석방법과 운동으로 유발된 동적 하중으로 인하여 각 링크에 발생하는 동적 하중 해석방법을 배운다	Kinematics of Mechanisms Every machine is devised to produce the output desired through the mechanism or the combination of mechanisms transmitting motions and forces for the given input. This course deals first with what a mechanism is, what a mechanism can do, how it can be classified, and its limitations. Then, various methods of analyzing the motions of mechanisms are presented. This course also treats the engineering problems involving the selection, the specifications, the design, and the sizing of cam mechanisms to accomplish specific motion objectives. Finally, this course presents the methods and applications of static force analysis and dynamic force analysis.	
학부 2016 - 2019 교육과정	서울 공과대학 기계공학부	모든 기계는 입력이 주어지면 운동 및 힘을 전달하는 기구 또는 기구들의 조합에 의하여 사용자가 원하는 출력을 주도록 고안되어 있다. 본 교과목에서는 기구들에 대한 일반적 지식들을 숙지하고, 기구의 운동해석을 위한 위치 및 변위해석방법, 속도해석방법, 그리고 가속도해석방법을 배운다. 또한 실제의 기구들의 운동해석 및 설계에 관한 제반 이론들을 학습한다. 또한 정적 하중으로 인하여 각 링크에 발생하는 정적 하중 해석방법과 운동으로 유발된 동적 하중으로 인하여 각 링크에 발생하는 동적 하중 해석방법을 배운다	Kinematics of Mechanisms Every machine is devised to produce the output desired through the mechanism or the combination of mechanisms transmitting motions and forces for the given input. This course deals first with what a mechanism is, what a mechanism can do, how it can be classified, and its limitations. Then, various methods of analyzing the motions of mechanisms are presented. This course also treats the engineering problems involving the selection, the specifications, the design, and the sizing of cam mechanisms to accomplish specific motion objectives. Finally, this course presents the methods and applications of static force analysis and dynamic force analysis.	
학부 2013 - 2015 교육과정	서울 공과대학 기계공학부	모든 기계는 입력이 주어지면 운동 및 힘을 전달하는 기구 또는 기구들의 조합에 의하여 사용자가 원하는 출력을 주도록 고안되어 있다. 본 교과목에서는 기구들에 대한 일반적 지식들을 숙지하고, 기구의 운동해석을 위한 위치 및 변위해석방법, 속도해석방법, 그리고 가속도해석방법을 배운다. 또한 실제의 기구들의 운동해석 및 설계에 관한 제반 이론들을 학습한다. 또한 정적 하중으로 인하여 각 링크에 발생하는 정적 하중 해석방법과 운동으로 유발된 동적 하중으로 인하여 각 링크에 발생하는 동적 하중 해석방법을 배운다	Kinematics of Mechanisms Every machine is devised to produce the output desired through the mechanism or the combination of mechanisms transmitting motions and forces for the given input. This course deals first with what a mechanism is, what a mechanism can do, how it can be classified, and its limitations. Then, various methods of analyzing the motions of mechanisms are presented. This course also treats the engineering problems involving the selection, the specifications, the design, and the sizing of cam mechanisms to accomplish specific motion objectives. Finally, this course presents the methods	

교과목 포트폴리오 (APA4010 기구학)

교육과정	관장학과	국문개요	영문개요	수업목표
학부 2009 - 2012 교육과정	서울 공과대학 기계공학부	<p>모든 기계는 입력이 주어지면 운동 및 힘을 전달하는 기구 또는 기구들의 조합에 의하여 사용자가 원하는 출력을 주도록 고안되어 있다. 본 교과목에서는 기구들에 대한 일반적 지식들을 숙지하고, 기구의 운동해석을 위한 위치 및 변위해석방법, 속도해석방법, 그리고 가속도해석방법을 배운다. 또한 실제의 기구들의 운동해석 및 설계에 관한 제반 이론들을 학습한다. 또한 정적 하중으로 인하여 각 링크에 발생하는 정적 하중 해석방법과 운동으로 유발된 동적 하중으로 인하여 각 링크에 발생하는 동적 하중 해석방법을 배운다</p>	<p>and applications of static force analysis and dynamic force analysis.</p> <p>Kinematics of Mechanisms</p> <p>Every machine is devised to produce the output desired through the mechanism or the combination of mechanisms transmitting motions and forces for the given input. This course deals first with what a mechanism is, what a mechanism can do, how it can be classified, and its limitations. Then, various methods of analyzing the motions of mechanisms are presented. This course also treats the engineering problems involving the selection, the specifications, the design, and the sizing of cam mechanisms to accomplish specific motion objectives. Finally, this course presents the methods and applications of static force analysis and dynamic force analysis.</p>	
학부 2005 - 2008 교육과정	서울 공과대학 기계공학부	<p>APA 410 기구학</p> <p>모든 기계는 입력이 주어지면 운동 및 힘을 전달하는 기구 또는 기구들의 조합에 의하여 사용자가 원하는 출력을 주도록 고안되어 있다. 본 교과목에서는 기구들에 대한 일반적 지식들을 숙지하고, 기구의 운동해석을 위한 위치 및 변위해석방법, 속도해석방법, 그리고 가속도해석방법을 배운다. 또한 실제의 기구들의 운동해석 및 설계에 관한 제반 이론들을 학습한다. 또한 정적 하중으로 인하여 각 링크에 발생하는 정적 하중 해석방법과 운동으로 유발된 동적 하중으로 인하여 각 링크에 발생하는 동적 하중 해석방법을 배운다</p>	<p>APA410 Kinematics of Mechanisms</p> <p>Every machine is devised to produce the output desired through the mechanism or the combination of mechanisms transmitting motions and forces for the given input. This course deals first with what a mechanism is, what a mechanism can do, how it can be classified, and its limitations. Then, various methods of analyzing the motions of mechanisms are presented. This course also treats the engineering problems involving the selection, the specifications, the design, and the sizing of cam mechanisms to accomplish specific motion objectives. Finally, this course presents the methods and applications of static force analysis and dynamic force analysis.</p>	
학부 2001 - 2004 교육과정	서울 공과대학 기계공학부	<p>APA 410 기구학</p> <p>일반적으로 기계시스템은 여러 개의 기구들로 구성되어 있으며, 그 기능은 구성기구들의 운동과 밀접한 연관을 갖는다. 따라서 좋은 기계시스템을 설계하기 위해서는 그를 구성하는 기구들의 운동을 해석하고 설계할 수 있어야 한다. 본 교과목에서는 여러 가지 기구들의 종류와 특징 및 성능을 숙지하며, 구성링크의 각속도 및 각가속도 그리고 링크상의 임의점들의 위치, 속도, 가속도를 구할 수 있는 해석능력을 배양하게 한다. 본 교과목은 기구운동의 가능성과 형태에 내용의 초점을 두며, 역학적인 특성은 직접 다루지 않는다</p>	<p>APA410 Kinematics of Mechanisms</p> <p>Kinematics of machines is the study of the relative motion of machine parts and is one of the first considerations of the designer in the design of a machine. As prerequisites to this course, a course in college physics and mathematics through calculus are sufficient.</p> <p>This course deals first with what a mechanism is, what a mechanism can do, how it can be classified, and its limitations. Then, all the various methods of analyzing the motions of mechanisms are presented. This course also treats the engineering</p>	

교과목 포트폴리오 (APA4010 기구학)

교육과정	관장학과	국문개요	영문개요	수업목표
			problems involving the selection, the specifications, the design, and the sizing of mechanisms to accomplish specific motion objectives.	
학부 1997 - 2000 교육과정	서울 공과대학 기계공학부	<p>APA 410 기구학</p> <p>일반적으로 기계시스템은 여러 개의 기구들로 구성되어 있으며, 그 기능은 구성기구의 운동과 밀접한 연관을 갖는다. 따라서 좋은 기계시스템을 설계하기 위해서는 그를 구성하는 기구들의 운동을 해석하고 설계할 수 있어야 한다. 본 과목에서는 여러 가지 기구들의 종류와 특정 및 성능을 숙지하며, 구성링크의 각속도 및 각가속도 그리고 링크상의 임의점들의 위치, 속도, 가속도 등을 구할 수 있는 해석능력을 배양하게 한다. 본 교과목은 기구운동의 가능성과 형태에 내용의 초점을 두며, 역학적인 특면은 직접 다루지 않는다</p>	<p>APA410 Kinematics of Mechanisms</p> <p>Kinematics of machines is the study of the relative motion of machine parts and is one of the first considerations of the designer in the design of a machine. As prerequisites to this course, a course in college physics and mathematics through calculus are sufficient.</p> <p>This course deals first with what a mechanism is, what a mechanism can do, how it can be classified, and its limitations. Then, all the various methods of analyzing the motions of mechanisms are presented.</p> <p>This course also treats the engineering problems involving the selection, the specifications, the design, and the sizing of mechanisms to accomplish specific motion objectives.</p>	

10. CQI 등록내역

No data have been found.