班级



首页 新闻

闻 博问

专区 闪存

代码改变世界

Q 注册 登录

韩昊

博客园 首页 新随笔 联系 管理 订阅 🚾

随笔-42 文章-0 评论-33 阅读-64788

目标检测中的precision, recall, AP, mAP计算详解

交并比IoU衡量的是两个区域的重叠程度,是两个区域重叠部分面积占二者总面积(重叠部分只计算一次)的比例。如下图,两个矩形框的IoU是交叉面积(中间图片红色部分)与合并面积(右图红色部分)面积之比。





 $IoU = \frac{\text{area of overlap}}{\text{area of union}}$



lou的定义

在目标检测任务中,如果我们模型输出的矩形框与我们人工标注的矩形框的IoU值大于某个阈值时(通常为0.5)即认为 我们的模型输出了正确的

精准率与召回率(Precision & Recall)

大雁与飞机

假设现在有这样一个测试集,测试集中的图片只由大雁和飞机两种图片组成,如下图所示:



假设你的分类系统最终的目的是:能取出测试集中所有飞机的图片,而不是大雁的图片。

现在做如下的定义:

True positives:飞机的图片被正确的识别成了飞机。

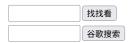
2022年3月 В 五 六 27 12 6 10 11 13 14 15 16 17 18 19 20 21 22 23 24 25 26 27 28 29 30 31 9

搜索

昵称: 韩昊 园龄: 2年6个月

粉丝: 4

关注: 3 +加关注



常用链接

我的随笔 我的随呼给 我的神术 我的神术 我的神术 我的神术 我的神术 医多链

随笔档案

2021年1月(2) 2020年10月(3) 2020年8月(1) 2020年7月(1) 2020年6月(3) 2020年4月(5) 2020年3月(2) 2020年2月(3) 2019年12月(1) 2019年11月(3) 2019年10月(4) 2019年9月(14)

阅读排行榜

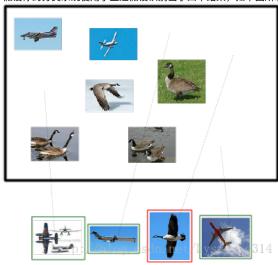
1. pycharm中导入模块错误时提示Tr y to run this command from the sys tem terminal. Make sure that you u se the...(18143)

True negatives: 大雁的图片没有被识别出来,系统正确地认为它们是大雁。

False positives: 大雁的图片被错误地识别成了飞机。

False negatives: 飞机的图片没有被识别出来,系统错误地认为它们是大雁。

假设你的分类系统使用了上述假设识别出了四个结果,如下图所示:



那么在识别出的这四张照片中:

True positives:有三个,画绿色框的飞机。 False positives:有一个,画红色框的大雁。

没被识别出来的六张图片中:

True negatives:有四个,这四个大雁的图片,系统正确地没有把它们识别成飞机。 False negatives:有两个,两个飞机没有被识别出来,系统错误地认为它们是大雁。

Precision 与 Recall

Precision其实就是在识别出来的图片中,True positives所占的比率:

$$\text{precision} = \frac{tp}{tp + fp} \cong \frac{tp}{n}$$

其中的n代表的是(True positives + False positives),也就是系统一共识别出来多少照片 。 在这一例子中,True positives为3,False positives为1,所以Precision值是 3/(3+1)=0.75。 意味着在识别出的结果中,飞机的图片占75%。

Recall 是被正确识别出来的飞机个数与测试集中所有飞机的个数的比值:

recall =
$$\frac{tp}{tp+fn}$$
, 通常tp+fntp+fn在目标检测中指groundTruth中的真实目标数量,

Recall的分母是(True positives + False negatives),这两个值的和,可以理解为一共有多少张飞机的照片。在这一例子中,True positives为3,False negatives为2,那么Recall值是 3/(3+2)=0.6。 意味着在所有的飞机图片中,60%的飞机被正确的识别成飞机。

Precision 和 Recall最早是信息检索中的概念,用来评价一个信息检索系统的优劣。Precision 就是检索出来的条目中(比如:文档、网页等)有多大比例是我们需要的,Recall就是所有我们需要的网页的条目有多大比例被检索出来了。 用到目标检测领域,假设我们有一组图片,里面有若干待检测的目标,Precision就代表我们模型检测出来的目标有多打 比例是真正的目标物体,Recall就代表所有真实的目标有多大比例被我们的模型检测出来了。

我们如何来计算Precision和Recall的值呢。

	检测出的矩形框大于置信度阈 值的 (Positive)	检测出的矩形框小于置信度阈 值的 (Negative)			
与数据集中某个目标框iou值大于0.5的 (True)	TP	TN			
与数据集中所有目标框iou值均大于0.5 的、重复检测的 (False)	FP	FN 知乎 @韩冰			

目标检测TP,FP, TN, FN含义

- 2. 目标检测中的precision, recall,
- AP, mAP计算详解(7674)
- 3. 将py文件打包为exe文件方法(729
- 8)
- 4. 目标检测中的AP计算(5199)
- 5. Windows系统下Pytorch与python 版本不匹配导致模块包导入错误(441 3)

评论排行榜

- 1. 将py文件打包为exe文件方法(6)
- 2. 韩昊 20190919-2 功能测试(4)
- 3. 目标检测中的precision,recall,
- AP, mAP计算详解(3)
- 4. 总结报告(3)
- 5. 关于四个定义的理解(3)

推荐排行榜

- 1. 目标检测中的precision,recall,
- AP,mAP计算详解(2)
- 2. 韩昊 20190905-2 博客作业(1)

最新评论

1. Re:pycharm python3.7成功安装d lib库

好人一生平安

--盈握之璧

2. Re:pycharm python3.7成功安装d lib库

感谢博主!!

--爱错了

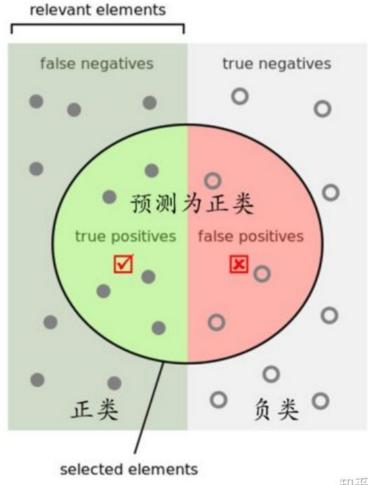
- 3. Re:目标检测中的precision,recall,AP,mAP计算详解 请问TP,FP那个表格左下角那一栏, 应该是"与数据集中所有目标框iou 值均小于0.5"吧?
 - --HLXYH
- 4. Re:目标检测中的precision,recall,AP,mAP计算详解 @仕瑞_japina 为了提高计算准确度,防止过拟合...

--韩昊

5. Re:目标检测中的precision,recal l,AP,mAP计算详解 谢谢博主好文章,有一处不明白的地方,麻烦您请教。 "在实际应用中, 我们并不直接对该PR曲线进行计算, 而是对PR曲线进行平滑处理。" 这里 的原因是什么呀? 为什么不直接对PR 曲线进行计算? 貌似可以计算得出 来…

--仕瑞_japina

Copyright © 2022 韩昊 Powered by .NET 6 on Kubernetes



知乎 @韩冰

冬

释TP, FP, TN, FN

首先我们根据上图的规则计算出TP,FP,TN的值,则Precision,Recall可表示为

$$Precision = rac{TP}{TP + FP}$$

$$Recall = rac{TP}{TP + FN}$$

PR曲线

我们当然希望检测的结果P越高越好,R也越高越好,但事实上这两者在某些情况下是矛盾的。比如极端情况下,我们只检测出了一个结果,且是准确的,那么Precision就是100%,但是Recall就很低;而如果我们把所有结果都返回,那么必然Recall必然很大,但是Precision很低。

因此在不同的场合中需要自己判断希望P比较高还是R比较高。如果是做实验研究,可以绘制Precision-Recall曲线来帮助分析。

这里我们举一个简单的例子,假设我们的数据集中共有五个待检测的物体,我们的模型给出了10个候选框,我们按照模型给出的置信度由高到低对候选框进行排序。

Rank	Correct?	Precision	Recall	
1	True	1.0	0.2	
2	True	1.0	0.4	
3	False	0.67	0.4	
4	False	0.5	0.4	
5	False	0.4	0.4	
6	True	0.5	0.6	
7	True	0.57	0.8	
8	False	0.5	0.8	
9	False	0.44	0.8	
10	True	0.5	1.0 知乎 @韩冰	

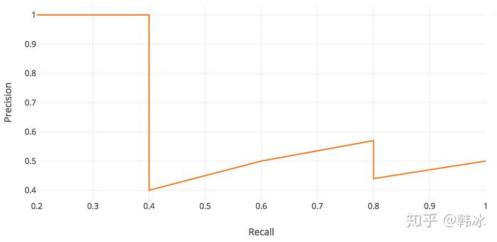
表格第二列表示该候选框是否预测正确(即是否存在某个待检测的物体与该候选框的iou值大于0.5)第三列和第四列表示以该行所在候选框置信度为阈值时,Precision和Recall的值。我们以表格的第三行为例进行计算:

$$TP = 2 FP = 1 TN = 3$$

$$Precision = \frac{2}{2+1} = 0.67$$

$$Recall = rac{2}{2+3} = 0.4$$

由上表以Recall值为横轴,Precision值为纵轴,我们就可以得到PR曲线。我们会发现,Precision与Recall的值呈现负相关,在局部区域会上下波动。



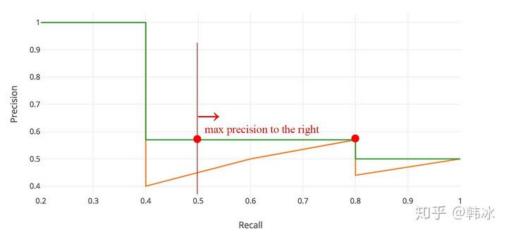
PR曲线

AP(Average Precision)

顾名思义AP就是平均精准度,简单来说就是对PR曲线上的Precision值求均值。对于pr曲线来说,我们使用积分来进行计算。

$$AP=\int_0^1 p(r)dr$$

在实际应用中,我们并不直接对该PR曲线进行计算,而是对PR曲线进行平滑处理。即对PR曲线上的每个点,Precision的值取该点右侧最大的Precision的值。



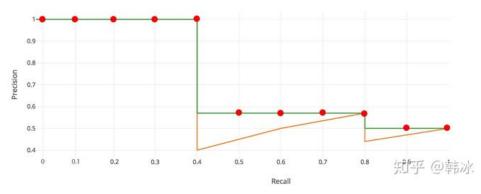
PR曲线的平滑处理

$$P_{smooth}(r) = \max_{r'>=r} P(r')$$
用公式来描述就是 。用该公式进行平滑后再用上述公式计算AP的值。

Interplolated AP(Pascal Voc 2008 的AP计算方式)

Pascal VOC 2008中设置IoU的阈值为0.5,如果一个目标被重复检测,则置信度最高的为正样本,另一个为负样本。在平滑处理的PR曲线上,取横轴0-1的10等分点(包括断点共11个点)的Precision的值,计算其平均值为最终AP的值。

$$AP = rac{1}{11} \sum_{0,0.1...1.0} P_{smooth}(i)$$



Pascal Voc 2008 AP计算方式

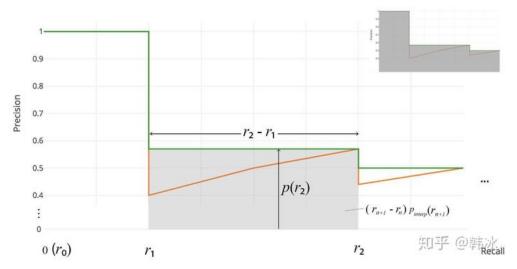
在我们的例子里

$$AP = \frac{1}{11}(5 \times 0.1 + 4 \times 0.57 + 2 \times 0.5) = 0.753$$

Area under curve

上述方法有两个缺陷,第一个是使用11个采样点在精度方面会有损失。第二个是,在比较两个AP值较小的模型时,很难体现出两者的差别。所以这种方法在2009年的Pascalvoc之后便不再采用了。在Pascal voc 2010之后,便开始采用这种精度更高的方式。绘制出平滑后的PR曲线后,用积分的方式计算平滑曲线下方的面积作为最终的AP值。

$$AP = \int_0^1 p_{smooth}(r) dr$$



Pascal voc 2010-2012 AP 计算方式

COCO mAP

最新的目标检测相关论文都使用coco数据集来展示自己模型的效果。对于coco数据集来说,使用的也是Interplolated AP的计算方式。与Voc 2008不同的是,为了提高精度,在PR曲线上采样了100个点进行计算。而且lou的阈值从固定的 0.5调整为在 0.5 - 0.95 的区间上每隔0.5计算一次AP的值,取所有结果的平均值作为最终的结果。

比如我们看一下YOLOv3的作者在论文中展示的在coco数据集上的实验结果

	backbone	AP	AP50	AP75	AP_S	AP_M	AP_L
Two-stage methods							
Faster R-CNN+++ [3]	ResNet-101-C4	34.9	55.7	37.4	15.6	38.7	50.9
Faster R-CNN w FPN [6]	ResNet-101-FPN	36.2	59.1	39.0	18.2	39.0	48.2
Faster R-CNN by G-RMI [4]	Inception-ResNet-v2 [19]	34.7	55.5	36.7	13.5	38.1	52.0
Faster R-CNN w TDM [18]	Inception-ResNet-v2-TDM	36.8	57.7	39.2	16.2	39.8	52.1
One-stage methods							
YOLOv2 [13]	DarkNet-19 [13]	21.6	44.0	19.2	5.0	22.4	35.5
SSD513 [9, 2]	ResNet-101-SSD	31.2	50.4	33.3	10.2	34.5	49.8
DSSD513 [2]	ResNet-101-DSSD	33.2	53.3	35.2	13.0	35.4	51.1
RetinaNet [7]	ResNet-101-FPN	39.1	59.1	42.3	21.8	42.7	50.2
RetinaNet [7]	ResNeXt-101-FPN	40.8	61.1	44.1	24.1	44.2	51.2
YOLOv3 608 × 608	Darknet-53	33.0	57.9	34.4	18.3	35.4	41.9

COCO for YOLOv3

我们发现除了AP,还有 AP_{50} , AP_{75} 等值,这些事代表什么意思呢?

AP₅₀: IoU阈值为0.5时的AP测量值

AP_{75: loU}阈值为0.75时的测量值

 $AP_{S:}$ 像素面积小于 32^2 的目标框的AP测量值

 $AP_{M:}$ 像素面积在 32^2 - 96^2 之间目标框的测量值

 $AP_{L:}$ 像素面积大于 96^2 的目标框的AP测量值

注:通常来说AP是在单个类别下的,mAP是AP值在所有类别下的均值。在这里,在coco的语境下AP便是mAP,这里的AP已经计算了所有类别下的平均值,这里的AP便是mAP。



« 上一篇: <u>转:图像分类、物体检测、物体分割、实例分割、语义分割</u>

» 下一篇: <u>AlexNet、VGG、NIN、GoogLeNet、ResNet</u>

posted @ 2020-03-05 20:28 韩昊 阅读(7674) 评论(3) 编辑 收藏 举报 刷新评论 刷新页面 返回顶部

登录后才能查看或发表评论,立即 <u>登录</u> 或者 <u>逛逛</u> 博客园首页

【推荐】百度智能云2022开年大促0.4折起,企业新用户享高配优惠

【推荐】开发者必读:华为 2022 年移动应用趋势洞察白皮书

编辑推荐:

- 记我第一次做线下技术分享的那些事
- ・ 换个数据结构,一不小心节约了 591 台机器!
- [ASP.NET Core] MVC 模型绑定: 非规范正文内容的处理
- · 全面认识数据指标体系
- 项目开发中对成长的一些思考

2022年移动应用趋势洞察白皮书 文明通報

最新新闻

- ・理想L9官方剧透:全自研旗舰级智能驾驶系统,4月16日正式发布
- ・ 晶圆代工厂争相 "砸钱" 扩产 中芯国际预计资本支出50亿美元
- 美媒:波音会不会失去中国市场?
- 2.7亿人每天听2.5小时,喜马拉雅竟还在亏钱
- 在俄罗斯,Google为什么没有赢过Yandex?

7 of 7