



第五章 二次型

第一节 认识二次型 定义 矩阵表示

几何意义下的认识

一行一列的矩阵与其所对应的

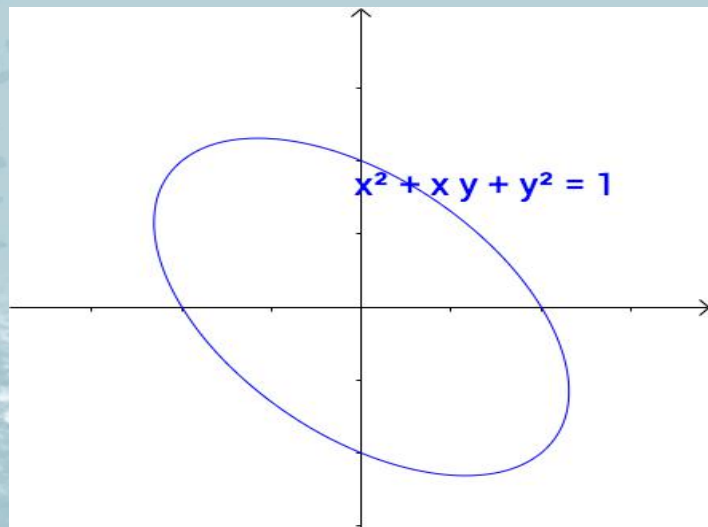
元素之间一一对应

$$(a) \longleftrightarrow a,$$

在意义明确的情况下, 用元素来表示 该一行一列的矩阵

$$\text{左边} = x^2 + y^2 = (x^2 + y^2) = [x, y] \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \quad (a) = a$$

$$X = \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}, \quad \text{左边} = x^2 + y^2 = [x, y] \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = X^T \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} X.$$



$$\text{左边} = x^2 + xy + y^2$$

$$= (x^2 + xy + y^2)$$

$$= [x, y] \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$

$$= [x, y] \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$

$$= [x, y] \begin{bmatrix} 1 & -a \\ a+1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$

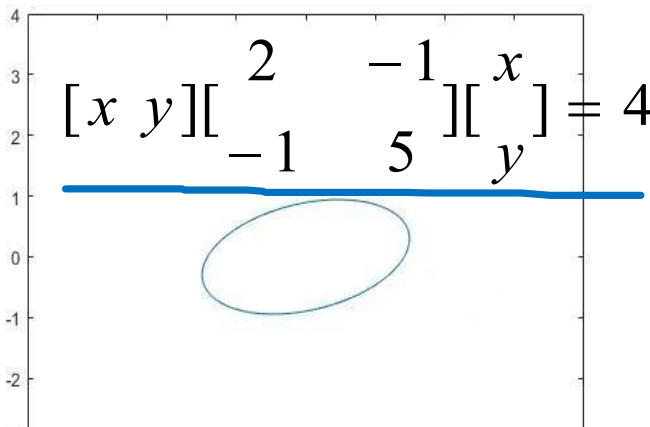
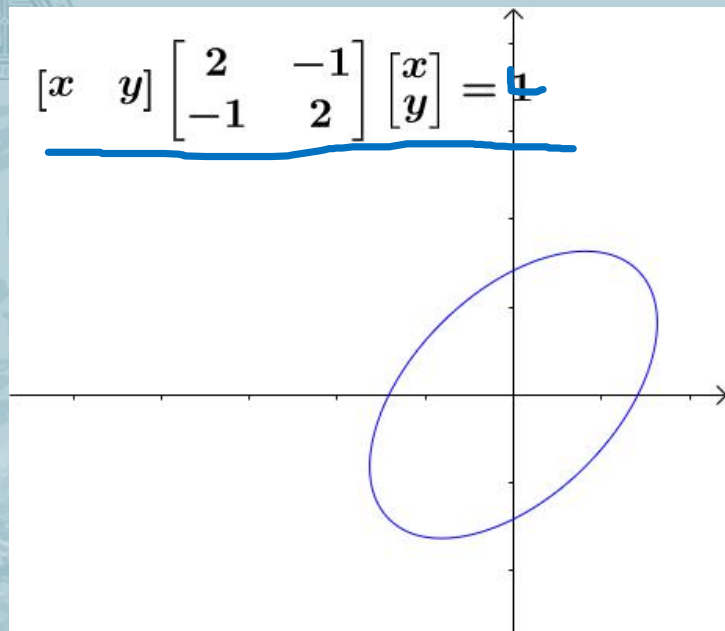
$$= [x, y] \begin{bmatrix} 1 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$

一行一列
矩阵的转
置保持不
变

$$\begin{bmatrix} 1 & a+1 \\ -a & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & -a \\ a+1 & 1 \end{bmatrix}$$

得到了一个对称矩阵



$$2x^2 - 2xy + 2y^2 = 1$$

$$\begin{bmatrix} x & y \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & -3 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = 4,$$

$$\begin{bmatrix} x & y \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & a \\ b & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = 4, \quad a + b = -2$$

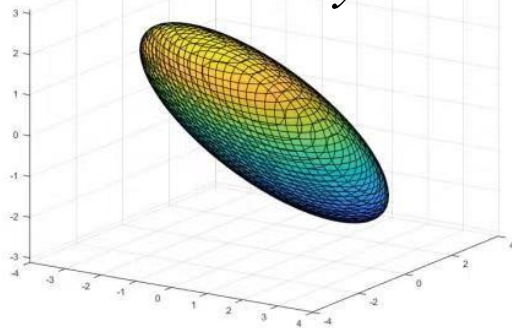
$$2x^2 - 2xy + 5y^2 = 4$$

$$\begin{bmatrix} x & y & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & a & c \\ b & 2 & e \\ d & f & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = 4,$$

$$a + b = 2, c + d = 2, e + f = 4$$

$$\begin{bmatrix} x & y & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = 4$$

$$2x^2 + 2y^2 + 3z^2 + 2xy + 2xz + 4yz = 4$$



- 总结:**
- 1.方程的左边的多项式中每一个单项式的变量次数之和均为2
 - 2.将该多项式可以写成如下的形式

$$X^T A X$$

A为对称矩阵

数域P上的n元二次齐次多项式

$$\begin{aligned} f(x_1, x_2, \dots, x_n) = & a_{11}x_1^2 + a_{12}x_1x_2 + a_{13}x_1x_3 + \dots + a_{1n}x_1x_n \\ & + a_{21}x_2x_1 + a_{22}x_2^2 + \dots + a_{2n}x_2x_n \\ & \vdots \\ & + a_{n1}x_nx_1 + a_{n2}x_nx_2 + \dots + a_{nn}x_n^2. \end{aligned}$$

数域P上的
n元二次型

$$= [x_1, x_2, \dots, x_n] \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \mathbf{x}' \mathbf{A} \mathbf{x} = \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x}$$

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = (a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n) \cdot x_1$$

$$+ (a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n) \cdot x_2$$

$$\vdots$$

$$+ (a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n) \cdot x_n$$

$$= x_1(a_{11}x_1 + \dots + a_{1n}x_n) + \dots + x_n(a_{n1}x_1 + \dots + a_{nn}x_n)$$

$$= (x_1, x_2, \dots, x_n) \begin{pmatrix} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n \\ \vdots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n \end{pmatrix}$$

$$\vec{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

$$= (x_1, x_2, \dots, x_n)$$

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & a_{n3} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

$a_{ij}x_i x_j$ 构成.

$$= (x_1 \ x_2 \ \dots \ x_n) \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \vec{x}^T \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \vec{x}.$$



西北大学

$$= [x_1, x_2, \dots, x_n] \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \mathbf{x}' \mathbf{A} \mathbf{x} = \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x}$$





合并同类项，可写成

$$x_i x_j = x_j x_i,$$

$$\begin{aligned} \text{原式} &= a_{11}x_1^2 + \underline{(a_{12} + a_{21})x_1x_2} + (a_{13} + a_{31})x_1x_3 + \cdots + (a_{1n} + a_{n1})x_1x_n \\ &\quad + a_{22}x_2^2 + \underline{(a_{23} + a_{32})x_2x_3} + \cdots + \underline{(a_{2n} + a_{n2})x_2x_n} \\ &\quad + a_{33}x_3^2 + (a_{34} + a_{43})x_3x_4 + \cdots + (a_{3n} + a_{n3})x_3x_n \\ &\quad \vdots \\ &\quad + a_{n-1n-1}x_{n-1}^2 + (a_{n-1n} + a_{nn-1})x_{n-1}x_n \\ &\quad + a_{nn}x_n^2 \end{aligned}$$





$$a_{ij} + a_{ji} = d_{ij} + d_{ji} \ (i \neq j), \quad d_{ij} = d_{ji}, \quad a_{ii} = d_{ii}$$

$$\begin{aligned} \text{原式} &= d_{11}x_1^2 + (d_{12} + d_{21})x_1x_2 + (d_{13} + d_{31})x_1x_3 + \cdots + (d_{1n} + d_{n1})x_1x_n \\ &\quad + d_{22}x_2^2 + (d_{23} + d_{32})x_2x_3 + \cdots + (d_{2n} + d_{n2})x_2x_n \\ &\quad + d_{33}x_3^2 + (d_{34} + d_{43})x_3x_4 + \cdots + (d_{3n} + d_{n3})x_3x_n \\ &\quad \vdots \\ &\quad + d_{n-1n-1}x_{n-1}^2 + (d_{n-1n} + d_{nn-1})x_{n-1}x_n \\ &\quad + d_{nn}x_n^2 \end{aligned}$$

$$x_i x_j = x_j x_i,$$





西北
大学


$$\begin{aligned} f(x_1, x_2, \dots, x_n) &= d_{11}x_1^2 + d_{12}x_1x_2 + d_{13}x_1x_3 + \dots + d_{1n}x_1x_n \\ &\quad + d_{21}x_2x_1 + d_{22}x_2^2 + \dots + d_{2n}x_2x_n \\ &\quad \vdots \\ &\quad + d_{n1}x_nx_1 + d_{n2}x_nx_2 + \dots + d_{nn}x_n^2. \end{aligned}$$

$$= [x_1, x_2, \dots, x_n] \begin{bmatrix} d_{11} & d_{12} & \dots & d_{1n} \\ d_{21} & d_{22} & \dots & d_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ d_{n1} & d_{n2} & \dots & d_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x}$$

$$\mathbf{A}^T = \mathbf{A}$$

A 称为二次型的矩阵




$$\mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x} = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij} x_i x_j = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n b_{ij} x_i x_j = \mathbf{x}^T \mathbf{B} \mathbf{x}$$

则 $\mathbf{A} = \mathbf{B}$.

证 先取 \mathbf{x} 为单位向量 $\mathbf{e}_i = (0, \dots, 1, \dots, 0)^T$
(第 i 个分量为 1, 其余为 0), 代入上式得

$$a_{ii} = b_{ii} \quad (i=1, 2, \dots, n)$$

再取 \mathbf{x} 为向量 $\mathbf{e}_{ij} = (0, \dots, 1, \dots, 1, \dots, 0)^T$
(第 i, j 个分量为 1, 其余为 0), 代入上式得

$$a_{ij} = b_{ij} \quad (i \neq j)$$



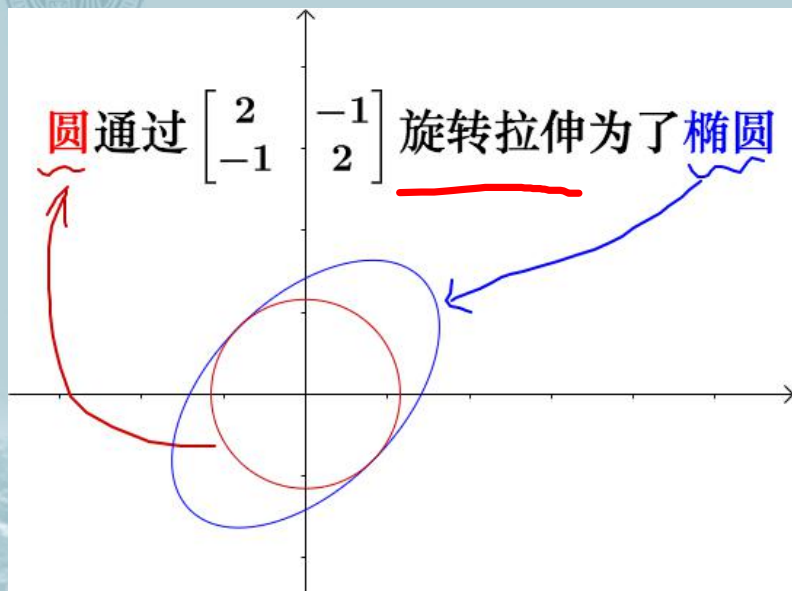

由此可见,二次型与对称矩阵之间存在一一对应的关系,即任给一个二次型,唯一地确定一个对称矩阵;反之,任给一个对称阵,唯一确定一个二次型.

$$f(x_1, x_2, x_3, x_4) = 2x_1^2 + x_1x_2 + 2x_1x_3 + 4x_2x_4 + x_3^2 + 5x_4^2$$

则它对应的矩阵为

$$A = \begin{bmatrix} 2 & \frac{1}{2} & 1 & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & 0 & 2 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 5 \end{bmatrix}$$





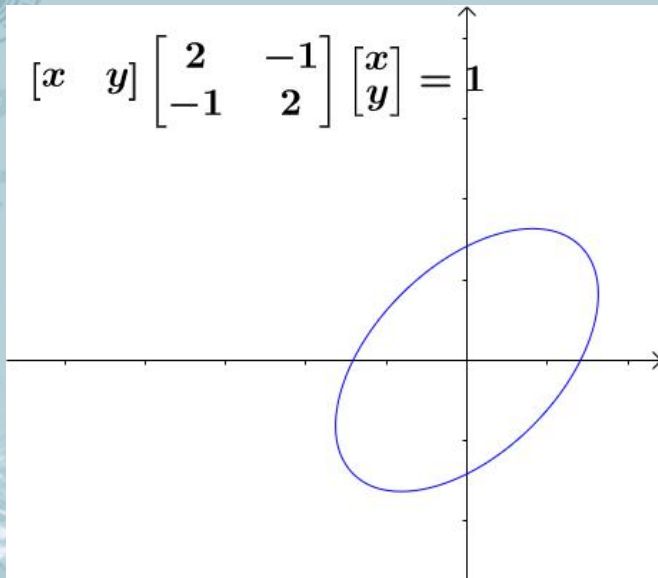
$$x^2 + y^2 = 1$$

$$\begin{bmatrix} x & y \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = 1$$

旋转和拉伸

$$\begin{bmatrix} x & y \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = 1$$

誠
勤
樸



$$2x^2 - 2xy + 2y^2 = 1$$

$$\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \frac{1}{2} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x^* \\ y^* \end{bmatrix}$$

坐标变换

$$2x^{*2} + \frac{3}{2}y^{*2} = 1$$

椭圆方程

如何通过非退化的线性替换，将二次型化为
只含有平方项的二次型？

高斯、勒让德，西尔维斯特



西北大学

线性替换可以用它的系数矩阵来表示. 令

$$X = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}, Y = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix},$$

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} c_{11} & c_{12} & \cdots & c_{1n} \\ c_{21} & c_{22} & \cdots & c_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ c_{n1} & c_{n2} & \cdots & c_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix},$$

即

$$X = CY.$$



$$Y = C^{-1}X,$$

设

$$C^{-1} = \begin{bmatrix} c'_{11} & c'_{12} & \dots & c'_{1n} \\ c'_{21} & c'_{22} & \dots & c'_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ c'_{n1} & c'_{n2} & \dots & c'_{nn} \end{bmatrix},$$

那么 y_1, y_2, \dots, y_n 也可以由 x_1, x_2, \dots, x_n 表出:

[illegible]

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X. \quad X = CY.$$



$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X = (CY)^T A (CY) = Y^T C^T A C Y = Y^T (C^T A C) Y = Y^T B Y.$$

容易看出, 矩阵 $C^T A C$ 也是对称的. 事实上,

$$(C^T A C)^T = C^T A^T C = C^T A C.$$

由此, 即得

$$B = C^T A C.$$

这就是前后两个二次型的矩阵的关系. 与之相应, 我们引入

定义 2 数域 P 上 $n \times n$ 矩阵 A, B 称为合同的, 如果有数域 P 上的可逆 $n \times n$ 矩阵 C , 使

$$B = C^T A C.$$

由矩阵 A 到矩阵 $C^T A C$ 的变换称为矩阵的一个合同变换.

合同是矩阵之间的一个关系. 不难看出, 合同关系具有

1. 自反性: $A = E^T A E$;
2. 对称性: 由 $B = C^T A C$ 即得 $A = (C^{-1})^T B C^{-1}$;
3. 传递性: 由 $A_1 = C_1^T A C_1$ 和 $A_2 = C_2^T A_1 C_2$ 即得

$$A_2 = (C_1 C_2)^T A (C_1 C_2).$$

因之, 经过非退化线性替换, 新二次型的矩阵与原二次型的矩阵是合同的. 这样, 我们就把二次型的变换通过矩阵表示出来, 为以下的讨论提供了有力的工具.

最后指出, 在变换二次型时, 我们总是要求所作的线性替换是非退化的. 从几何上看, 这一点是自然的, 因为坐标变换一定是非退化的. 一般地, 当线性替换

$$X = CY$$

是非退化时, 由上面的关系即得

$$Y = C^{-1} X.$$

这也是一个线性替换, 它把所得的二次型还原. 这样就使我们从所得二次型的性质可以推知原来二次型的一些性质.



西北大学

P 是初等 (列)矩阵

$$B = P^T A P$$

意义是什么呢?

