



第四章 高阶微分方程

§ 4.2 常系数线性微分方程的解法

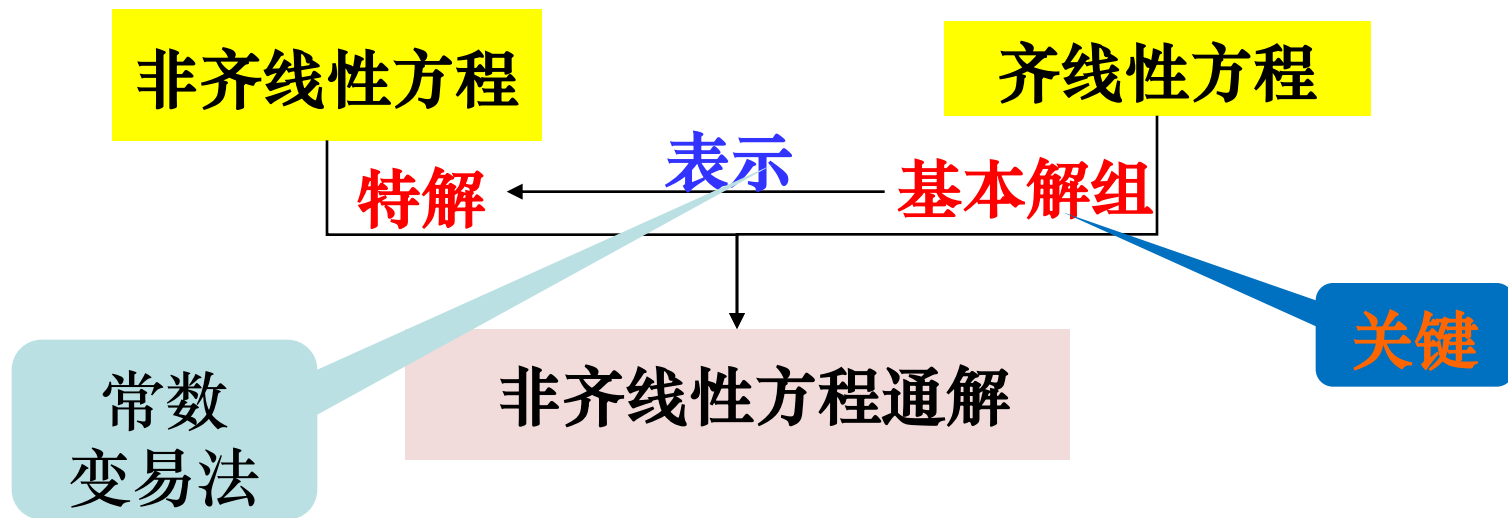
$$x^{(n)} + a_1(t)x^{(n-1)} + \cdots + a_{n-1}(t)x' + a_n(t)x = 0 \quad (4.2)$$

- ♣ n 阶齐次线性方程的所有解构成一个 n 维线性空间；
- ♣ 方程(4.2)的一组 n 个线性无关解称为它的一个基本解组；

结构

- ♣ 齐次线性方程的通解可由其基本解组线性表示；
- ♣ 非齐线性方程的通解等于对应齐次方程的通解与自身的一个特解之和。

内容回顾



4.2.1 复值函数与复值解——复值函数

实变量的复值函数定义

$$z(t) = \varphi(t) + i\psi(t) \quad \text{实数 } t \in [a, b]$$

$\varphi(t), \psi(t)$ 是定义在 $[a, b]$ 上的实函数.

极限
$$\lim_{t \rightarrow t_0} z(t) = \lim_{t \rightarrow t_0} \varphi(t) + i \lim_{t \rightarrow t_0} \psi(t) \quad t_0 \in [a, b]$$


连续
$$\lim_{t \rightarrow t_0} z(t) = z(t_0) = \varphi(t_0) + i\psi(t_0) \quad t_0 \in [a, b]$$


导数
$$\lim_{t \rightarrow t_0} \frac{z(t) - z(t_0)}{t - t_0} = \lim_{t \rightarrow t_0} \frac{\varphi(t) - \varphi(t_0)}{t - t_0} + i \lim_{t \rightarrow t_0} \frac{\psi(t) - \psi(t_0)}{t - t_0}$$


$$\lim_{t \rightarrow t_0} \frac{z(t) - z(t_0)}{t - t_0} = z'(t_0) = \left. \frac{dz}{dt} \right|_{t=t_0} = \left. \frac{d\varphi}{dt} \right|_{t=t_0} + i \left. \frac{d\psi}{dt} \right|_{t=t_0}$$

4.2.1 复值函数与复值解——复值函数

实变量的复值函数性质


$$\frac{d}{dt}(z_1(t) + z_2(t)) = \frac{dz_1(t)}{dt} + \frac{dz_2(t)}{dt}$$



$$\frac{d}{dt}[cz_1(t)] = c \frac{dz_1(t)}{dt} \quad (c \text{ 是复值常数})$$


$$\frac{d}{dt}(z_1(t) \cdot z_2(t)) = \frac{dz_1(t)}{dt} z_2(t) + z_1(t) \frac{dz_2(t)}{dt}$$

♣ 实变量的复值函数的求导公式与实变量的实值函数的求导公式完全类似。

4.2.1 复值函数与复值解——复值函数

实变量的复值函数性质证明


$$\frac{d}{dt}(z_1(t) + z_2(t)) = \frac{dz_1(t)}{dt} + \frac{dz_2(t)}{dt}$$

设 $z_j(t) = \varphi_j(t) + i\psi_j(t)$, $j = 1, 2$, $t \in [a, b]$

$$\begin{aligned}\frac{d}{dt}(z_1(t) + z_2(t)) &= \frac{d}{dt}(\varphi_1(t) + i\psi_1(t) + \varphi_2(t) + i\psi_2(t)) \\ &= \frac{d}{dt}\{[\varphi_1(t) + \varphi_2(t)] + i[\psi_1(t) + \psi_2(t)]\} \\ &= \frac{d}{dt}[\varphi_1(t) + \varphi_2(t)] + i \frac{d}{dt}[\psi_1(t) + \psi_2(t)] \\ &= \left(\frac{d\varphi_1}{dt} + i\frac{d\psi_1}{dt}\right) + \left(\frac{d\varphi_2}{dt} + i\frac{d\psi_2}{dt}\right) = \frac{dz_1(t)}{dt} + \frac{dz_2(t)}{dt}\end{aligned}$$

4.2.1 复值函数与复值解——复指数函数

e^{kt} $k = \alpha + i\beta$ α, β 为实数, t 为实变量

定义 $e^{i\beta t} = \cos \beta t + i \sin \beta t$ $\cos \beta t = \frac{1}{2}(e^{i\beta t} + e^{-i\beta t})$

$$e^{-i\beta t} = \cos \beta t - i \sin \beta t \quad \sin \beta t = \frac{1}{2i}(e^{i\beta t} - e^{-i\beta t})$$

$$e^{kt} = e^{(\alpha+i\beta)t} = e^{\alpha t} e^{i\beta t} = e^{\alpha t} (\cos \beta t + i \sin \beta t)$$

$$e^{(\alpha-i\beta)t} = e^{\alpha t} (\cos \beta t - i \sin \beta t)$$

$\bar{k} = \alpha - i\beta$ 表示 $k = \alpha + i\beta$ 的共轭复数

$$\begin{aligned} e^{\bar{k}t} &= e^{\overline{(\alpha+i\beta)t}} = e^{(\alpha-i\beta)t} = e^{\alpha t} (\cos \beta t - i \sin \beta t) \\ &= \overline{e^{\alpha t} (\cos \beta t + i \sin \beta t)} = \overline{e^{kt}} \end{aligned}$$

4.2.1 复值函数与复值解——复指数函数

实变量的复指数函数性质

$$1) e^{(k_1+k_2)t} = e^{k_1t} \cdot e^{k_2t}$$

$$2) \frac{de^{kt}}{dt} = ke^{kt}$$

$$3) \frac{d^n e^{kt}}{dt^n} = k^n e^{kt}$$

结论 ♣ 实变量的复指数函数的性质与求导公式与实变量的实指数函数的结论完全类似.

4.2.1 复值函数与复值解——复指数函数

实变量的复指数函数性质证明

$$1) e^{(k_1+k_2)t} = e^{k_1t} \cdot e^{k_2t}$$

$$k_i = \alpha_i + i\beta_i \quad i=1,2$$

$$e^{(k_1+k_2)t} = e^{(\alpha_1+i\beta_1+\alpha_2+i\beta_2)t} = e^{[\alpha_1+\alpha_2+i(\beta_1+\beta_2)]t}$$

$$= e^{(\alpha_1+\alpha_2)t} e^{i(\beta_1+\beta_2)t} = e^{(\alpha_1+\alpha_2)t} [\cos(\beta_1+\beta_2)t + i \sin(\beta_1+\beta_2)t]$$

$$= e^{(\alpha_1+\alpha_2)t} [(\cos \beta_1 t \cos \beta_2 t - \sin \beta_1 t \sin \beta_2 t) + i(\sin \beta_1 t \cos \beta_2 t + \cos \beta_1 t \sin \beta_2 t)]$$

$$= e^{(\alpha_1+\alpha_2)t} [(\cos \beta_1 t + i \sin \beta_1 t) \cos \beta_2 t + (-\sin \beta_1 t + i \cos \beta_1 t) \sin \beta_2 t]$$

$$= e^{(\alpha_1+\alpha_2)t} [(\cos \beta_1 t + i \sin \beta_1 t) \cos \beta_2 t + i(i \sin \beta_1 t + \cos \beta_1 t) \sin \beta_2 t]$$

$$= e^{(\alpha_1+\alpha_2)t} (\cos \beta_1 t + i \sin \beta_1 t)(\cos \beta_2 t + i \sin \beta_2 t) = e^{(\alpha_1+\alpha_2)t} e^{i\beta_1 t} e^{i\beta_2 t}$$

$$= e^{(\alpha_1+i\beta_1)t} e^{(\alpha_2+i\beta_2)t} = e^{k_1t} e^{k_2t}$$

4.2.1 复值函数与复值解——复指数函数

实变量的复指数函数性质证明

$$2) \quad \frac{de^{kt}}{dt} = ke^{kt} \quad k = \alpha + i\beta$$

$$\frac{de^{kt}}{dt} = \frac{d}{dt} e^{(\alpha+i\beta)t} = \frac{d}{dt} [e^{\alpha t} (\cos \beta t + i \sin \beta t)]$$

$$= \frac{d}{dt} [e^{\alpha t} \cos \beta t] + i \frac{d}{dt} [e^{\alpha t} \sin \beta t]$$

$$= [\alpha e^{\alpha t} \cos \beta t - e^{\alpha t} \beta \sin \beta t] + i[\alpha e^{\alpha t} \sin \beta t + e^{\alpha t} \beta \cos \beta t]$$

$$= \alpha e^{\alpha t} (\cos \beta t + i \sin \beta t) + i e^{\alpha t} \beta (i \sin \beta t + \cos \beta t)$$

$$= (\alpha + i\beta) e^{\alpha t} (\cos \beta t + i \sin \beta t) = ke^{kt}$$

4.2.1 复值函数与复值解——复值解

复值解定义

如果定义在 $[a, b]$ 上的实变量复值函数 $x = z(t)$ 满足方程

$$\frac{d^n x}{dt^n} + a_1(t) \frac{d^{n-1} x}{dt^{n-1}} + \cdots + a_{n-1}(t) \frac{dx}{dt} + a_n(t)x = f(t), \quad (4.1)$$

则称 $x = z(t)$ 为方程的一个**复值解**.

例1 验证实变量的复值函数 $x = \cos t + i \sin t$ 是方程

$$\frac{d^2 x}{dt^2} + x = 0$$

一个复值解。

解: $x' = -\sin t + i \cos t \quad x'' = -\cos t - i \sin t$

$$x'' + x = -\cos t - i \sin t + \cos t + i \sin t = 0$$

$x = \cos t + i \sin t$ 为该方程的一个复值解。

4.2.1 复值函数与复值解——复值解

$$\frac{d^n x}{dt^n} + a_1(t) \frac{d^{n-1} x}{dt^{n-1}} + \cdots + a_{n-1}(t) \frac{dx}{dt} + a_n(t)x = 0 \quad (4.2)$$

定理8 如果方程(4.2)中所有系数 $a_i(t)(i = 1, 2, \cdots, n)$ 都是实值函数, 而 $x = z(t) = \varphi(t) + i\psi(t)$ 是方程的复值解, 则 $z(t)$ 的实部 $\varphi(t)$, 虚部 $\psi(t)$ 和共轭复数函数 $\overline{z}(t)$ 也是方程(4.2)的解.

意义: 

给出了已知方程的复值解, 如何得到它的实值解的方法.

4.2.1 复值函数与复值解——复值解

$$\frac{d^n x}{dt^n} + a_1(t) \frac{d^{n-1} x}{dt^{n-1}} + \cdots + a_{n-1}(t) \frac{dx}{dt} + a_n(t)x = 0 \quad (4.2)$$

定理8 如果方程(4.2)中所有系数 $a_i(t) (i = 1, 2, \cdots, n)$ 都是实值函数, 而 $x = z(t) = \varphi(t) + i\psi(t)$ 是方程的复值解, 则 $z(t)$ 的实部 $\varphi(t)$, 虚部 $\psi(t)$ 和共轭复数函数 $\overline{z}(t)$ 也是方程(4.2)的解.

例2 已知实变量的复值函数 $x = \cos t + i \sin t$ 是方程

$$\frac{d^2 x}{dt^2} + x = 0$$

一个复值解, 易验证 $\cos t, \sin t, \cos t - i \sin t$ 都是方程的解。

4.2.1 复值函数与复值解——复值解

证明

$$\frac{d^n x}{dt^n} + a_1(t) \frac{d^{n-1} x}{dt^{n-1}} + \cdots + a_{n-1}(t) \frac{dx}{dt} + a_n(t)x = 0 \quad (4.2)$$

$x = z(t) = \varphi(t) + i\psi(t)$ 是方程的复值解

$$\frac{d^n}{dt^n} [\varphi(t) + i\psi(t)] + a_1(t) \frac{d^{n-1}}{dt^{n-1}} [\varphi(t) + i\psi(t)] + \cdots + a_{n-1}(t) \frac{d}{dt} [\varphi(t) + i\psi(t)] + a_n(t) [\varphi(t) + i\psi(t)] = 0$$

$$\begin{aligned} & \left[\frac{d^n}{dt^n} \varphi(t) + a_1(t) \frac{d^{n-1}}{dt^{n-1}} \varphi(t) + \cdots + a_{n-1}(t) \frac{d}{dt} \varphi(t) + a_n(t) \varphi(t) \right] + \\ & i \left[\frac{d^n}{dt^n} \psi(t) + a_1(t) \frac{d^{n-1}}{dt^{n-1}} \psi(t) + \cdots + a_{n-1}(t) \frac{d}{dt} \psi(t) + a_n(t) \psi(t) \right] = 0 \end{aligned}$$

$$\frac{d^n}{dt^n} \varphi(t) + a_1(t) \frac{d^{n-1}}{dt^{n-1}} \varphi(t) + \cdots + a_{n-1}(t) \frac{d}{dt} \varphi(t) + a_n(t) \varphi(t) = 0$$

$$\frac{d^n}{dt^n} \psi(t) + a_1(t) \frac{d^{n-1}}{dt^{n-1}} \psi(t) + \cdots + a_{n-1}(t) \frac{d}{dt} \psi(t) + a_n(t) \psi(t) = 0$$

4.2.1 复值函数与复值解——复值解

定理9 若方程 $\frac{d^n x}{dt^n} + a_1(t) \frac{d^{n-1} x}{dt^{n-1}} + \cdots + a_{n-1}(t) \frac{dx}{dt} + a_n(t)x = u(t) + iv(t)$ 有复值解 $x = U(t) + iV(t)$, 这里 $a_i(t) (i = 1, 2, \dots, n)$, $u(t)$ 及 $v(t)$ 都是实函数, 那么这个解的实部 $U(t)$ 和虚部 $V(t)$ 分别是方程

$$\frac{d^n x}{dt^n} + a_1(t) \frac{d^{n-1} x}{dt^{n-1}} + \cdots + a_{n-1}(t) \frac{dx}{dt} + a_n(t)x = u(t)$$

和

$$\frac{d^n x}{dt^n} + a_1(t) \frac{d^{n-1} x}{dt^{n-1}} + \cdots + a_{n-1}(t) \frac{dx}{dt} + a_n(t)x = v(t)$$

的解.

4.2.1 复值函数与复值解——复值解

证明

$$\frac{d^n x}{dt^n} + a_1(t) \frac{d^{n-1} x}{dt^{n-1}} + \cdots + a_{n-1}(t) \frac{dx}{dt} + a_n(t)x = u(t) + iv(t)$$

有复值解 $x = U(t) + iV(t)$

$$\frac{d^n}{dt^n}[U(t) + iV(t)] + a_1(t) \frac{d^{n-1}}{dt^{n-1}}[U(t) + iV(t)] + \cdots + a_{n-1}(t) \frac{d}{dt}[U(t) + iV(t)] + a_n(t)[U(t) + iV(t)] = u(t) + iv(t)$$

$$\begin{aligned} & \left[\frac{d^n}{dt^n} U(t) + a_1(t) \frac{d^{n-1}}{dt^{n-1}} U(t) + \cdots + a_{n-1}(t) \frac{d}{dt} U(t) + a_n(t) U(t) \right] + \\ & i \left[\frac{d^n}{dt^n} V(t) + a_1(t) \frac{d^{n-1}}{dt^{n-1}} V(t) + \cdots + a_{n-1}(t) \frac{d}{dt} V(t) + a_n(t) V(t) \right] = u(t) + iv(t) \end{aligned}$$

$$\frac{d^n}{dt^n} U(t) + a_1(t) \frac{d^{n-1}}{dt^{n-1}} U(t) + \cdots + a_{n-1}(t) \frac{d}{dt} U(t) + a_n(t) U(t) = u(t)$$

$$\frac{d^n}{dt^n} V(t) + a_1(t) \frac{d^{n-1}}{dt^{n-1}} V(t) + \cdots + a_{n-1}(t) \frac{d}{dt} V(t) + a_n(t) V(t) = v(t)$$

4.2.2 常系数齐次线性方程

n 阶常系数齐次线性方程

$$L[x] \equiv \frac{d^n x}{dt^n} + a_1 \frac{d^{n-1} x}{dt^{n-1}} + \cdots + a_{n-1} \frac{dx}{dt} + a_n x = 0, \quad (4.19)$$

其中 a_1, a_2, \dots, a_n 为实常数.

$$L = \frac{d^n}{dt^n} + a_1 \frac{d^{n-1}}{dt^{n-1}} + \cdots + a_{n-1} \frac{d}{dt} + a_n \quad n \text{ 阶线性微分算子}$$

$$x'' + 3x' + 2x = 0 \quad x(t) = e^{\lambda t} \quad \lambda = ?$$

$$\lambda^2 e^{\lambda t} + 3\lambda e^{\lambda t} + 2e^{\lambda t} = 0$$

$$\lambda^2 + 3\lambda + 2 = 0$$

$$\lambda = -1, \lambda = -2,$$

$$x_1(t) = e^{-2t} \quad x_2(t) = e^{-t}$$

$$\text{基本解组} \quad \begin{vmatrix} e^{-2t} & e^{-t} \\ -2e^{-2t} & -e^{-t} \end{vmatrix} = e^{-3t} \neq 0$$

$$\text{通解:} \quad x(t) = c_1 e^{-2t} + c_2 e^{-t}.$$

4.2.2 常系数齐次线性方程——欧拉待定指数函数法

n 阶常系数齐次线性方程

$$L[x] \equiv \frac{d^n x}{dt^n} + a_1 \frac{d^{n-1} x}{dt^{n-1}} + \cdots + a_{n-1} \frac{dx}{dt} + a_n x = 0 \quad \text{.....(4.19)}$$

为了求方程(4.19)的通解, 只需求出它的基本解组.

$$x = e^{\lambda t}$$

$$L[e^{\lambda t}] = e^{\lambda t} F(\lambda)$$

$$x = e^{\lambda t}$$

$$L[e^{\lambda t}] \equiv \lambda^n e^{\lambda t} + a_1 \lambda^{n-1} e^{\lambda t} + \cdots + a_{n-1} \lambda e^{\lambda t} + a_n e^{\lambda t} = 0$$

$$e^{\lambda t}$$

$$F(\lambda) = \lambda^n + a_1 \lambda^{n-1} + \cdots + a_{n-1} \lambda + a_n = 0 \quad \text{.....(4.21)}$$

$$e^{\lambda t}$$

$$F(\lambda) = 0 \leftarrow \lambda \text{ 满足}$$

特征方程

特征根


结论: $x = e^{\lambda t}$ 是方程(4.19)的解的充要条件 λ 满足 $F(\lambda) = 0$.

常系数线性方程的求解问题转化为代数方程的求根问题.


4.2.2 常系数齐次线性方程

$$L[x] \equiv \frac{d^n x}{dt^n} + a_1 \frac{d^{n-1} x}{dt^{n-1}} + \cdots + a_{n-1} \frac{dx}{dt} + a_n x = 0 \quad \dots\dots(4.19)$$

$$F(\lambda) = \lambda^n + a_1 \lambda^{n-1} + \cdots + a_{n-1} \lambda + a_n = 0 \quad \dots\dots(4.21)$$

 $x'' - x' - 2x = 0$

$$F(\lambda) = \lambda^2 - \lambda - 2 = 0 \quad \lambda_1 = -1, \quad \lambda_2 = 2$$

 $\frac{d^2 x}{dt^2} + \omega^2 x = 0$

$$F(\lambda) = \lambda^2 + \omega^2 = 0 \quad \lambda_{1,2} = \pm \omega i$$

4.2.2 常系数齐次线性方程

$$L[x] \equiv \frac{d^n x}{dt^n} + a_1 \frac{d^{n-1} x}{dt^{n-1}} + \cdots + a_{n-1} \frac{dx}{dt} + a_n x = 0 \quad \dots\dots(4.19)$$

$$F(\lambda) = \lambda^n + a_1 \lambda^{n-1} + \cdots + a_{n-1} \lambda + a_n = 0 \quad \dots\dots(4.21)$$

代数基本定理

任何复系数一元 n 次多项式 方程在复数域上有且只有 n 个根(重根按重数计算).

分析思路

1 特征根均为单根

2 特征根有重根

4.2.2 常系数齐次线性方程——单根

$$F(\lambda) = \lambda^n + a_1\lambda^{n-1} + \cdots + a_{n-1}\lambda + a_n = 0 \dots\dots(4.21)$$

1)特征根均为单根的情形

设 $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ 是特征方程 (4.21) 的 n 个互不相等的根,
则方程 (4.19) 有如下 n 个解

$$e^{\lambda_1 t}, e^{\lambda_2 t}, \dots, e^{\lambda_n t}.$$

这 n 个解在区间 $-\infty < t < +\infty$ 上线性无关, 从而组成方程
的基本解组.

4.2.2 常系数齐次线性方程——单根

$$W(t) \equiv \begin{vmatrix} e^{\lambda_1 t} & e^{\lambda_2 t} & \cdots & e^{\lambda_n t} \\ \lambda_1 e^{\lambda_1 t} & \lambda_2 e^{\lambda_2 t} & \cdots & \lambda_n e^{\lambda_n t} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ \lambda_1^{n-1} e^{\lambda_1 t} & \lambda_2^{n-1} e^{\lambda_2 t} & \cdots & \lambda_n^{n-1} e^{\lambda_n t} \end{vmatrix}$$
$$= e^{(\lambda_1 + \lambda_2 + \cdots + \lambda_n)t} \begin{vmatrix} 1 & 1 & \cdots & 1 \\ \lambda_1 & \lambda_2 & \cdots & \lambda_n \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ \lambda_1^{n-1} & \lambda_2^{n-1} & \cdots & \lambda_n^{n-1} \end{vmatrix} = e^{(\lambda_1 + \lambda_2 + \cdots + \lambda_n)t} \prod_{n \geq i > j \geq 1} (\lambda_i - \lambda_j) \neq 0$$

范德蒙德行列式 $\lambda_i \neq \lambda_j$
($i \neq j$)

$e^{\lambda_1 t}, e^{\lambda_2 t}, \cdots, e^{\lambda_n t}$ 是方程的基本解组.

方程(4.19)的通解可表示为 $x = c_1 e^{\lambda_1 t} + c_2 e^{\lambda_2 t} + \cdots + c_n e^{\lambda_n t}$.

4.2.2 常系数齐次线性方程——单根

例 $x'' - 5x' + 6x = 0$

解 特征方程为 $\lambda^2 - 5\lambda + 6 = 0$,

解得 $\lambda_1 = 2, \lambda_2 = 3$.

由此得基本解组为 e^{2t}, e^{3t} .

通解为 $x = c_1 e^{2t} + c_2 e^{3t}$.

例 求方程 $\frac{d^4 x}{dt^4} - x = 0$ 的通解.

解 特征方程为 $\lambda^4 - 1 = 0$,

解得 $\lambda_{1,2} = \pm 1, \lambda_{3,4} = \pm i$.

4.2.2 常系数齐次线性方程——单根

如果特征方程有复根, 则因方程的系数是实常数, 复根将成对共轭出现. 设 $\lambda_1 = \alpha + i\beta$ 是方程的一个特征根, 则

$\lambda_2 = \alpha - i\beta$ 也是一个特征根.

故方程 (4.19) 有两个复值解

$$e^{(\alpha+i\beta)t} = e^{\alpha t} (\cos \beta t + i \sin \beta t)$$

$$e^{(\alpha-i\beta)t} = e^{\alpha t} (\cos \beta t - i \sin \beta t)$$

对应两个实值解

$$e^{\alpha t} \cos \beta t, e^{\alpha t} \sin \beta t$$

4.2.2 常系数齐次线性方程——单根例题

例 求方程 $\frac{d^4 x}{dt^4} - x = 0$ 的通解.

解 第一步：求特征根

$$F(\lambda) = \lambda^4 - 1 = 0 \quad \lambda_{1,2} = \pm 1, \quad \lambda_{3,4} = \pm i$$

第二步：求出基本解组

$$e^t, e^{-t}, \cos t, \sin t$$

第三步：写出通解

$$x(t) = c_1 e^t + c_2 e^{-t} + c_3 \cos t + c_4 \sin t.$$

4.2.2 常系数齐次线性方程——单根例题

例 求方程 $\frac{d^3 x}{dt^3} + x = 0$ 的通解.

解 第一步：求特征根

$$F(\lambda) = \lambda^3 + 1 = 0 \quad \lambda_1 = -1, \quad \lambda_{2,3} = \frac{1}{2} \pm i \frac{\sqrt{3}}{2}$$

第二步：求出基本解组

$$e^{-t}, \quad e^{\frac{1}{2}t} \cos \frac{\sqrt{3}}{2} t, \quad e^{\frac{1}{2}t} \sin \frac{\sqrt{3}}{2} t$$

第三步：写出通解

$$x(t) = c_1 e^{-t} + c_2 e^{\frac{1}{2}t} \cos \frac{\sqrt{3}}{2} t + c_3 e^{\frac{1}{2}t} \sin \frac{\sqrt{3}}{2} t.$$

4.2.2 常系数齐次线性方程——0, 重根

2) 特征根有重根的情形

$$L[x] \equiv \frac{d^n x}{dt^n} + a_1 \frac{d^{n-1} x}{dt^{n-1}} + \cdots + a_{n-1} \frac{dx}{dt} + a_n x = 0 \quad \text{.....(4.19)}$$

$$F(\lambda) = \lambda^n + a_1 \lambda^{n-1} + \cdots + a_{n-1} \lambda + a_n = 0 \quad \text{.....(4.21)}$$

设 $\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_m$ 是特征方程 (4.21) 的 m 个互不相等的根.

重数 k_1, k_2, \cdots, k_m $k_1 + k_2 + \cdots + k_m = n, \quad k_i \geq 1$

I. 设 $\lambda_1 = 0$ 是 k_1 重特征根

$$F(0) = F'(0) = \cdots F^{(k_1-1)}(0) = 0, F^{(k_1)}(0) \neq 0$$

$$a_n = a_{n-1} = \cdots = a_{n-k_1+1} = 0, a_{n-k_1} \neq 0$$

$$\lambda^n + a_1 \lambda^{n-1} + \cdots + a_{n-k_1} \lambda^{k_1} = 0$$

4.2.2 常系数齐次线性方程——0, 重根

$$\lambda^n + a_1 \lambda^{n-1} + \cdots + a_{n-k_1} \lambda^{k_1} = 0 \quad \frac{d^n x}{dt^n} + a_1 \frac{d^{n-1} x}{dt^{n-1}} + \cdots + a_{n-k_1} \frac{d^{k_1} x}{dt^{k_1}} = 0$$

显然 $1, t, t^2, \cdots, t^{k_1-1}$ 是方程的 k_1 个线性无关的解.

方程(4.19)有 k_1 重零特征根

方程恰有 k_1 个线性无关的解 $1, t, t^2, \cdots, t^{k_1-1}$

例 求方程 $x^{(4)} - x'' = 0$ 的通解.

解 第一步: 求特征根 $F(\lambda) = \lambda^4 - \lambda^2 = 0$ $\lambda_{1,2} = 0, \lambda_{3,4} = \pm 1$

第二步: 写出基本解组 $1, t, e^{-t}, e^t$

第三步: 写出通解 $x(t) = c_1 + c_2 t + c_3 e^{-t} + c_4 e^t$.

4.2.2 常系数齐次线性方程——非零重根

II. 设 $\lambda_1 \neq 0$ 是 k_1 重特征根

$$\text{令 } x = ye^{\lambda_1 t}$$

$$L[x] \equiv \frac{d^n x}{dt^n} + a_1 \frac{d^{n-1} x}{dt^{n-1}} + \cdots + a_{n-1} \frac{dx}{dt} + a_n x = 0 \quad \text{.....(4.19)}$$

$$(uv)^{(m)} = \sum_{k=0}^m C_m^k u^{(m-k)} v^{(k)} \quad \text{莱布尼茨公式}$$

$$x^{(m)} = (ye^{\lambda_1 t})^{(m)} =$$

$$y^{(m)} e^{\lambda_1 t} + \lambda_1 m y^{(m-1)} e^{\lambda_1 t} + \frac{m(m-1)}{2!} \lambda_1^2 y^{(m-2)} e^{\lambda_1 t} + \cdots + \lambda_1^m y e^{\lambda_1 t}$$

$$L[ye^{\lambda_1 t}] = e^{\lambda_1 t} (y^{(n)} + b_1 y^{(n-1)} + b_2 y^{(n-2)} + \cdots + b_{n-1} y' + b_n y) = 0$$

4.2.2 常系数齐次线性方程——非零重根

$$L[ye^{\lambda_1 t}] = e^{\lambda_1 t} (y^{(n)} + b_1 y^{(n-1)} + b_2 y^{(n-2)} + \cdots + b_{n-1} y' + b_n y) = 0$$

$$L_1[y] = y^{(n)} + b_1 y^{(n-1)} + b_2 y^{(n-2)} + \cdots + b_{n-1} y' + b_n y = 0 \quad \dots\dots(4.23)$$

$$L[ye^{\lambda_1 t}] = e^{\lambda_1 t} L_1[y]$$

特征方程 $G(\mu) = \mu^n + b_1 \mu^{n-1} + \cdots + b_{n-1} \mu + b_n = 0 \dots\dots(4.24)$

$$L_1[e^{\mu t}] = e^{\mu t} G(\mu) \quad L[e^{\lambda t}] = e^{\lambda t} F(\lambda)$$

$$\begin{aligned} F(\mu + \lambda_1) e^{(\mu + \lambda_1)t} &= L[e^{(\mu + \lambda_1)t}] = L[e^{\mu t} e^{\lambda_1 t}] = e^{\lambda_1 t} L_1[e^{\mu t}] \\ &= e^{(\lambda_1 + \mu)t} G(\mu) \end{aligned}$$

$$F(\mu + \lambda_1) = G(\mu) \quad \frac{dF^j(\mu + \lambda_1)}{d\mu^j} = \frac{dG^j(\mu)}{d\mu^j}, \quad j = 1, 2, \dots, k_1$$

4.2.2 常系数齐次线性方程——非零重根

$$F(\mu + \lambda_1) = G(\mu) \quad F^{(j)}(\mu + \lambda_1) = G^{(j)}(\mu), \quad j = 1, 2, \dots, k_1$$

$$F(\lambda_1) = 0; \quad F^{(j)}(\lambda_1) = 0, \quad j = 1, 2, \dots, k_1 - 1; \quad F^{(k_1)}(\lambda_1) \neq 0$$

$$G(0) = 0; \quad G^{(j)}(0) = 0, \quad j = 1, 2, \dots, k_1 - 1; \quad G^{(k_1)}(0) \neq 0$$

(4.19)的 k_1 重特征根 λ_1 \longleftrightarrow (4.23)的 k_1 重特征根零

$$x = ye^{\lambda_1 t}$$

方程(4.23)恰有 k_1 个线性无关的解 $1, t, t^2, \dots, t^{k_1-1}$

方程(4.19)恰有 k_1 个线性无关的解 $e^{\lambda_1 t}, te^{\lambda_1 t}, t^2 e^{\lambda_1 t}, \dots, t^{k_1-1} e^{\lambda_1 t}$

4.2.2 常系数齐次线性方程——非零重根

$$\left. \begin{array}{lll} \lambda_1 & k_1 & e^{\lambda_1 t}, te^{\lambda_1 t}, t^2 e^{\lambda_1 t}, \dots, t^{k_1-1} e^{\lambda_1 t} \\ \lambda_2 & k_2 & e^{\lambda_2 t}, te^{\lambda_2 t}, t^2 e^{\lambda_2 t}, \dots, t^{k_2-1} e^{\lambda_2 t} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ \lambda_m & k_m & e^{\lambda_m t}, te^{\lambda_m t}, t^2 e^{\lambda_m t}, \dots, t^{k_m-1} e^{\lambda_m t} \end{array} \right\} \text{基本解组} \quad (4.26)$$

$$k_1 + k_2 + \dots + k_m = n, \quad k_i \geq 1$$

线性无关

例 求方程 $\frac{d^3 x}{dt^3} - 3\frac{d^2 x}{dt^2} + 3\frac{dx}{dt} - x = 0$ 的通解.

解 第一步：求特征根 $F(\lambda) = \lambda^3 - 3\lambda^2 + 3\lambda - 1 = 0$ $\lambda_{1,2,3} = 1$

第二步：求出基本解组 $e^t, te^t, t^2 e^t$

第三步：写出通解 $x(t) = c_1 e^t + c_2 te^t + c_3 t^2 e^t$

4.2.2 常系数齐次线性方程——非零重根

$$\left. \begin{array}{lll} \lambda_1 & k_1 & e^{\lambda_1 t}, te^{\lambda_1 t}, t^2 e^{\lambda_1 t}, \dots, t^{k_1-1} e^{\lambda_1 t} \\ \lambda_2 & k_2 & e^{\lambda_2 t}, te^{\lambda_2 t}, t^2 e^{\lambda_2 t}, \dots, t^{k_2-1} e^{\lambda_2 t} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ \lambda_m & k_m & e^{\lambda_m t}, te^{\lambda_m t}, t^2 e^{\lambda_m t}, \dots, t^{k_m-1} e^{\lambda_m t} \end{array} \right\} \begin{array}{l} \text{基本} \\ \text{解组} \end{array} \quad (4.26)$$

$$k_1 + k_2 + \dots + k_m = n, \quad k_i \geq 1$$

线性无关

练习 一个7阶常系数齐次线性方程，特征根分别为1 (2重)，-2 (4重)，5 (1重)，求通解.

$$x = (c_1 + c_2 t)e^t + (c_3 + c_4 t + c_5 t^2 + c_6 t^3)e^{-2t} + c_7 e^{5t}$$

4.2.2 常系数齐次线性方程——非零复重根

$\lambda_1 = \alpha + i\beta$ 方程的一个 k 重特征根

$\lambda_2 = \alpha - i\beta$ 也是一个 k 重特征根

它们对应 $2k$ 个线性无关的实解:

$$e^{\alpha t} \cos \beta t, te^{\alpha t} \cos \beta t, \dots, t^{k-1} e^{\alpha t} \cos \beta t,$$

$$e^{\alpha t} \sin \beta t, te^{\alpha t} \sin \beta t, \dots, t^{k-1} e^{\alpha t} \sin \beta t.$$

例 求方程 $\frac{d^4 x}{dt^4} + 2\frac{d^2 x}{dt^2} + x = 0$ 的通解.

解 第一步: 求特征根 $F(\lambda) = \lambda^4 + 2\lambda^2 + 1 = 0$ **二重根** $\lambda_{1,2} = \pm i$

第二步: 求出基本解组 $\cos t, t \cos t, \sin t, t \sin t$

第三步: 写出通解 $x(t) = c_1 \cos t + c_2 t \cos t + c_3 \sin t + c_4 t \sin t$

4.2.2 常系数齐次线性方程——非零复重根

$\lambda_1 = \alpha + i\beta$ 方程的一个 k 重特征根

$\lambda_2 = \alpha - i\beta$ 也是一个 k 重特征根

它们对应 $2k$ 个线性无关的实解:

$$e^{\alpha t} \cos \beta t, te^{\alpha t} \cos \beta t, \dots, t^{k-1} e^{\alpha t} \cos \beta t,$$

$$e^{\alpha t} \sin \beta t, te^{\alpha t} \sin \beta t, \dots, t^{k-1} e^{\alpha t} \sin \beta t.$$

练习 设一个6阶常系数齐次线性方程的特征根分别为

$\lambda_1 = 1$ (2重), $\lambda_2 = 1 + i$ (2重), $\lambda_3 = 1 - i$ (2重), 求基本解组.

$$e^t, te^t; \quad e^t \cos t, te^t \cos t; \quad e^t \sin t, te^t \sin t$$

4.2.2 常系数齐次线性方程——小结

特征根与方程解之关系

$F(\lambda)=0$ 的根	微分方程的解
单实根 λ	$e^{\lambda t}$
一对单复根 $\lambda = \alpha \pm i\beta$	$e^{\alpha t} \cos \beta t, e^{\alpha t} \sin \beta t$
k 重实根 λ	$e^{\lambda t}, te^{\lambda t}, t^2 e^{\lambda t}, \dots, t^{k-1} e^{\lambda t}$
k 重复根 $\lambda = \alpha \pm i\beta$	$e^{\alpha t} \cos \beta t, te^{\alpha t} \cos \beta t, \dots, t^{k-1} e^{\alpha t} \cos \beta t$ $e^{\alpha t} \sin \beta t, te^{\alpha t} \sin \beta t, \dots, t^{k-1} e^{\alpha t} \sin \beta t$

4.2.2 欧拉方程

可化为常系数齐次线性方程的方程 -----欧拉(Euler) 方程

$$x^n \frac{d^n y}{dx^n} + a_1 x^{n-1} \frac{d^{n-1} y}{dx^{n-1}} + \cdots + a_{n-1} x \frac{dy}{dx} + a_n y = 0 \quad (4.29)$$

其中 a_1, a_2, \dots, a_n 为实常数.



变系数
次数与阶数相同

引进自变量的变换 $x = e^t \quad \ln x = t \quad dx = e^t dt$

$$\frac{dy}{dx} = \frac{dy}{dt} \cdot \frac{dt}{dx} = e^{-t} \frac{dy}{dt} = \frac{1}{x} \cdot \frac{dy}{dt}$$

$$\begin{aligned} \frac{d^2 y}{dx^2} &= \frac{d}{dx} \left(e^{-t} \frac{dy}{dt} \right) = \left(-e^{-t} \frac{dy}{dt} + e^{-t} \frac{d^2 y}{dt^2} \right) \frac{dt}{dx} = e^{-2t} \left(\frac{d^2 y}{dt^2} - \frac{dy}{dt} \right) \\ &= \frac{1}{x^2} \left(\frac{d^2 y}{dt^2} - \frac{dy}{dt} \right) \end{aligned}$$

4.2.2 欧拉方程

假设对自然数 m 有以下关系式成立: $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{m-1}$ 为常数

$$\frac{d^m y}{dx^m} = \frac{1}{x^m} \left(\frac{d^m y}{dt^m} + \alpha_1 \frac{d^{m-1} y}{dt^{m-1}} + \dots + \alpha_{m-1} \frac{dy}{dt} \right)$$

$$\frac{d^{m+1} y}{dx^{m+1}} = \frac{d}{dx} \left[\frac{1}{x^m} \left(\frac{d^m y}{dt^m} + \alpha_1 \frac{d^{m-1} y}{dt^{m-1}} + \dots + \alpha_{m-1} \frac{dy}{dt} \right) \right]$$

$$= \frac{d}{dt} \left[e^{-mt} \left(\frac{d^m y}{dt^m} + \alpha_1 \frac{d^{m-1} y}{dt^{m-1}} + \dots + \alpha_{m-1} \frac{dy}{dt} \right) \right] \cdot \frac{dt}{dx}$$

$$= \left[-me^{-mt} \left(\frac{d^m y}{dt^m} + \alpha_1 \frac{d^{m-1} y}{dt^{m-1}} + \dots + \alpha_{m-1} \frac{dy}{dt} \right) + \right.$$

$$\left. e^{-mt} \frac{d}{dt} \left(\frac{d^m y}{dt^m} + \alpha_1 \frac{d^{m-1} y}{dt^{m-1}} + \dots + \alpha_{m-1} \frac{dy}{dt} \right) \right] e^{-t}$$

$$= \frac{1}{x^{m+1}} \left(\frac{d^{m+1} y}{dt^{m+1}} + \beta_1 \frac{d^m y}{dt^m} + \dots + \beta_m \frac{dy}{dt} \right)$$

4.2.2 欧拉方程

对一切自然数 m 均有以下关系式成立:


$$\frac{d^m y}{dx^m} = \frac{1}{x^m} \left(\frac{d^m y}{dt^m} + \alpha_1 \frac{d^{m-1} y}{dt^{m-1}} + \cdots + \alpha_{m-1} \frac{dy}{dt} \right)$$

$$x^m \frac{d^m y}{dx^m} = \frac{d^m y}{dt^m} + \alpha_1 \frac{d^{m-1} y}{dt^{m-1}} + \cdots + \alpha_{m-1} \frac{dy}{dt}$$

$$x^n \frac{d^n y}{dx^n} + a_1 x^{n-1} \frac{d^{n-1} y}{dx^{n-1}} + \cdots + a_{n-1} x \frac{dy}{dx} + a_n y = 0 \quad (4.29)$$

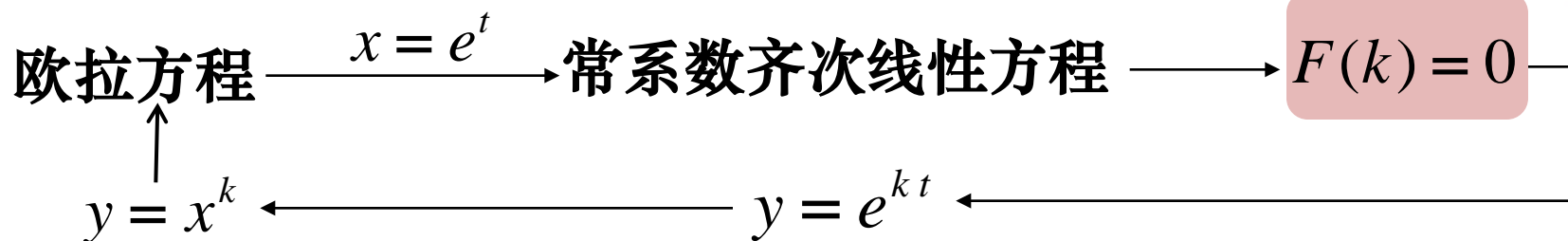
可化为常系数齐次线性方程

$$x = e^t$$


$$\frac{d^n y}{dt^n} + b_1 \frac{d^{n-1} y}{dt^{n-1}} + \cdots + b_{n-1} \frac{dy}{dt} + b_n y = 0 \quad (4.30)$$

4.2.2 欧拉方程

求解欧拉方程的过程



$$x^n \frac{d^n y}{dx^n} + a_1 x^{n-1} \frac{d^{n-1} y}{dx^{n-1}} + \cdots + a_{n-1} x \frac{dy}{dx} + a_n y = 0 \quad (4.29)$$

设 $y = x^k$ 是欧拉方程的解

$$x^m \frac{d^m y}{dx^m} = x^m k(k-1)\cdots(k-m+1)x^{k-m} = k(k-1)\cdots(k-m+1)x^k$$

$$k(k-1)\cdots(k-n+1)x^k + \cdots + a_{n-2}k(k-1)x^k + a_{n-1}kx^k + a_n x^k = 0$$

4.2.2 欧拉方程

$$k(k-1)\cdots(k-n+1)x^k + \cdots + a_{n-2}k(k-1)x^k + a_{n-1}kx^k + a_n x^k = 0$$

$$[k(k-1)\cdots(k-n+1) + a_1(k-1)\cdots(k-n+2) + \cdots + a_{n-1}k + a_n]x^k = 0$$

$$k(k-1)\cdots(k-n+1) + a_1k(k-1)\cdots(k-n+2) + \cdots + a_{n-1}k + a_n = 0$$

欧拉方程的特征方程

$$F(k) = k(k-1)\cdots(k-n+1) + a_1k(k-1)\cdots(k-n+2) + \cdots + a_{n-1}k + a_n = 0$$

$$x^m \frac{d^m y}{dx^m} \rightarrow k(k-1)\cdots(k-m+1)$$

$$x^3 \frac{d^3 y}{dx^3} \rightarrow k(k-1)(k-2)$$

$$x^2 \frac{d^2 y}{dx^2} \rightarrow k(k-1)$$

$$x \frac{dy}{dx} \rightarrow k$$

$$y \rightarrow 1$$

4.2.2 欧拉方程——实重根

$$k(k-1)\cdots(k-n+1) + a_1 k(k-1)\cdots(k-n+2) + \cdots + a_{n-1}k + a_n = 0 \quad (4.31)$$

m 重实根 $k = k_0$

$$\frac{d^n y}{dt^n} + b_1 \frac{d^{n-1} y}{dt^{n-1}} + \cdots + b_{n-1} \frac{dy}{dt} + b_n y = 0 \quad (4.30)$$

有解 $e^{k_0 t}, te^{k_0 t}, t^2 e^{k_0 t}, \dots, t^{m-1} e^{k_0 t}$

$x = e^t, t = \ln|x|$

$$x^n \frac{d^n y}{dx^n} + a_1 x^{n-1} \frac{d^{n-1} y}{dx^{n-1}} + \cdots + a_{n-1} x \frac{dy}{dx} + a_n y = 0 \quad (4.29)$$

有解 $x^{k_0}, x^{k_0} \ln|x|, x^{k_0} \ln^2|x|, \dots, x^{k_0} \ln^{m-1}|x|$

4.2.2 欧拉方程——例题

例 求方程 $x^2 \frac{d^2 y}{dx^2} - x \frac{dy}{dx} + y = 0$ 的通解.

解 第一步：写出特征方程, 并求特征根

$$F(k) = k(k-1) - k + 1 = 0 \quad k_{1,2} = 1$$

第二步：求出基本解组

$$e^t, te^t \xrightarrow{x=e^t} x, x \ln|x|$$

第三步：写出通解

$$y = c_1 x + c_2 x \ln|x|$$

4.2.2 欧拉方程——复重根

$$k(k-1)\cdots(k-n+1) + a_1 k(k-1)\cdots(k-n+2) + \cdots + a_{n-1}k + a_n = 0 \quad (4.31)$$

m 重复根 $k = \alpha + i\beta$

m 重复根 $k = \alpha - i\beta$

$$\frac{d^n y}{dt^n} + b_1 \frac{d^{n-1} y}{dt^{n-1}} + \cdots + b_{n-1} \frac{dy}{dt} + b_n y = 0 \quad (4.30)$$

有解 $e^{\alpha t} \cos \beta t, te^{\alpha t} \cos \beta t, \cdots, t^{m-1} e^{\alpha t} \cos \beta t,$
 $e^{\alpha t} \sin \beta t, te^{\alpha t} \sin \beta t, \cdots, t^{m-1} e^{\alpha t} \sin \beta t.$

$$x = e^t, t = \ln |x|$$

$$x^n \frac{d^n y}{dx^n} + a_1 x^{n-1} \frac{d^{n-1} y}{dx^{n-1}} + \cdots + a_{n-1} x \frac{dy}{dx} + a_n y = 0 \quad (4.29)$$

有解 $x^\alpha \cos(\beta \ln |x|), x^\alpha \ln |x| \cos(\beta \ln |x|), \cdots, x^\alpha \ln^{m-1} |x| \cos(\beta \ln |x|),$
 $x^\alpha \sin(\beta \ln |x|), x^\alpha \ln |x| \sin(\beta \ln |x|), \cdots, x^\alpha \ln^{m-1} |x| \sin(\beta \ln |x|).$

4.2.2 欧拉方程——例题

例 求方程 $x^2 \frac{d^2 y}{dx^2} + 3x \frac{dy}{dx} + 5y = 0$ 的通解.

解 第一步：写出特征方程, 并求特征根

$$F(k) = k(k-1) + 3k + 5 = 0 \quad k^2 + 2k + 5 = 0$$

$$k_{1,2} = -1 \pm 2i$$

第二步：求出基本解组

$$e^{-t} \cos 2t, e^{-t} \sin 2t \xrightarrow{x=e^t} \frac{1}{x} \cos(2 \ln |x|), \frac{1}{x} \sin(2 \ln |x|)$$

第三步：写出通解

$$y = \frac{1}{x} [c_1 \cos(2 \ln |x|) + c_2 \sin(2 \ln |x|)].$$