第五章 线性微分方程组

§ 5.2 线性微分方程组的一般理论

齐次与非齐次

$$\frac{d\mathbf{x}}{dt} = \mathbf{x}' = \mathbf{A}(t)\mathbf{x} + \mathbf{f}(t)$$
 (5.14)

如果 $f(t) \neq 0$, 则(5.14)称为非齐次线性的.

$$\mathbf{x}' = \mathbf{A}(t)\mathbf{x} \tag{5.15}$$

如果 $f(t) \equiv 0$, 则方程 (5.15)称为齐次线性的.

$$x' = Ax$$

若A(t)为常数矩阵,则称为常系数线性方程组.

5.2.1 齐次线性方程组——定理

$$x' = A(t)x \tag{5.15}$$

定理2(叠加原理) 如果 u(t)和 v(t)是(5.15)的解,

则它们的线性组合 $\alpha u(t) + \beta v(t)$ 也是(5.15)的解.

证明:
$$[\alpha \mathbf{u}(t) + \beta \mathbf{v}(t)]' = \alpha \mathbf{u}'(t) + \beta \mathbf{v}'(t)$$

$$= \alpha A(t)u(t) + \beta A(t)v(t) = A(t)[\alpha u(t) + \beta v(t)]$$

如果 $x_1(t), x_2(t), \dots, x_n(t)$ 是(5.15)的解,则

$$c_1 x_1(t) + c_2 x_2(t) + \dots + c_n x_n(t)$$
 也是(5.15)的解.

可验证

$$\mathbf{x}_1(t) = \begin{bmatrix} \sin t \\ \cos t \end{bmatrix}, \mathbf{x}_2(t) = \begin{bmatrix} \cos t \\ -\sin t \end{bmatrix}$$

是方程组
$$x' = \begin{vmatrix} \mathbf{0} & \mathbf{1} \\ -\mathbf{1} & \mathbf{0} \end{vmatrix} x$$
 的解,则

$$x(t) = C_1 \begin{bmatrix} \sin t \\ \cos t \end{bmatrix} + C_2 \begin{bmatrix} \cos t \\ -\sin t \end{bmatrix}$$
 也是方程组的解.

$$x' = A(t)x \tag{5.15}$$

(5.15)的所有解的集合构成一个线性空间.



线性空间的<mark>维数</mark>是多少呢?

5.2.1 齐次线性方程组——线性相关性

定义在区间 $a \le t \le b$ 上的向量函数

$$\boldsymbol{x}_1(t), \boldsymbol{x}_2(t), \dots, \boldsymbol{x}_m(t)$$

是线性相关的,如果存在不全为零的常数

 c_1, c_2, \dots, c_m ,使得

$$c_1 x_1(t) + c_2 x_2(t) + \dots + c_m x_m(t) = 0, \quad a \le t \le b$$

成立;否则, $x_1(t), x_2(t), \dots, x_m(t)$ 为线性无关的.



与函数线性相关和线性无关的区别

5.2.1 齐次线性方程组——线性相关性

$$\emptyset$$
 $(\cos^2 t, 0, \dots, 0)^T, (\sin^2 t - 1, 0, \dots, 0)^T$

线性相关

例
$$\begin{bmatrix} 1 & t & t^k \\ 0 & 0 & 0 \\ \vdots & 0 & 0 \end{bmatrix}$$
 $\begin{bmatrix} t^k & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$ $\begin{bmatrix} -\infty < t < \infty \\ 0 & 3 \end{bmatrix}$ 线性无关

纯量函数的朗斯基行列式

定义在 $a \le t \le b$ 区间上的 k个可微 k-1次的函数 $x_1(t), x_2(t), \dots, x_k(t)$ 所作成的行列式

$$W[x_{1}(t), x_{2}(t), \cdots, x_{k}(t)] = \begin{vmatrix} x_{1}(t) & x_{2}(t) & \cdots & x_{k}(t) \\ x'_{1}(t) & x'_{2}(t) & \cdots & x'_{k}(t) \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ x_{1}^{(k-1)}(t) & x_{2}^{(k-1)}(t) & \cdots & x_{k}^{(k-1)}(t) \end{vmatrix}$$

称为这些函数的朗斯基行列式.

$$W[\cos \omega t, \sin \omega t] = \begin{vmatrix} \cos \omega t & \sin \omega t \\ -\omega \sin \omega t & \omega \cos \omega t \end{vmatrix} = \omega \neq 0$$

5.2.1 齐次线性方程组——向量函数的朗斯基行列式

设有 n 个定义在区间 $a \le t \le b$ 上的向量函数

$$\boldsymbol{x}_{1}(t) = \begin{bmatrix} x_{11}(t) \\ x_{21}(t) \\ \vdots \\ x_{n1}(t) \end{bmatrix}, \quad \boldsymbol{x}_{2}(t) = \begin{bmatrix} x_{12}(t) \\ x_{22}(t) \\ \vdots \\ x_{n2}(t) \end{bmatrix}, \dots, \boldsymbol{x}_{n}(t) = \begin{bmatrix} x_{1n}(t) \\ x_{2n}(t) \\ \vdots \\ x_{nn}(t) \end{bmatrix}$$

由这n个向量函数构成的行列式

$$W[\mathbf{x}_{1}(t), \mathbf{x}_{2}(t), \cdots, \mathbf{x}_{n}(t)] \equiv W(t) \equiv \det \begin{bmatrix} x_{11}(t) & x_{12}(t) & \cdots & x_{1n}(t) \\ x_{21}(t) & x_{22}(t) & \cdots & x_{2n}(t) \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ x_{n1}(t) & x_{n2}(t) & \cdots & x_{nn}(t) \end{bmatrix}$$

称为这些向量函数的朗斯基行列式.

5.2.1 齐次线性方程组——朗斯基行列式

例
$$\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} t \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}, \dots, \begin{bmatrix} t^{n-1} \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} \quad -\infty < t < \infty$$
 线性无关 朗斯基行列式?

$$W[x_1(t), x_2(t), \dots, x_n(t)] = W(t) = \det \begin{bmatrix} 1 & t & \cdots & t^{n-1} \\ 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 \end{bmatrix} = 0$$

5.2.1 齐次线性方程组——定理

 $c_1 x_{n1}(t) + c_2 x_{n2}(t) + \dots + c_n x_{nn}(t) = 0$

定理3 如果向量函数 $x_1(t), x_2(t), \dots, x_n(t)$ 在区间

 $a \le t \le b$ 上线性相关,则它们的朗斯基行列式

$$W(t) \equiv 0, \quad a \le t \le b$$

证明 由假设,存在不全为零的常数 C_1, C_2, \dots, C_n 使得

$$c_1 x_1(t) + c_2 x_2(t) + \dots + c_n x_n(t) = 0, \quad a \le t \le b$$
 (5.16)

 $W(t) \equiv 0$ $a \le t \le b$

$$\begin{cases} c_1 x_{11}(t) + c_2 x_{12}(t) + \dots + c_n x_{1n}(t) = 0 \\ c_1 x_{21}(t) + c_2 x_{22}(t) + \dots + c_n x_{2n}(t) = 0 \\ \dots & W(t) \end{cases}$$

定理3 如果向量函数 $x_1(t), x_2(t), \dots, x_n(t)$ 在区间

 $a \le t \le b$ 上线性相关,则它们的朗斯基行列式

$$W(t) \equiv 0, \quad a \le t \le b$$



定理反过来对吗? 不一定

$$W[x_1(t), x_2(t), \dots, x_n(t)] = W(t) = \det \begin{bmatrix} 1 & t & \dots & t^{n-1} \\ 0 & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 \end{bmatrix} = 0$$
 $W(t) = 0$, 但线性无关

5.2.1 齐次线性方程组——定理

定理4 如果(5.15)的解 $x_1(t), x_2(t), \dots, x_n(t)$

线性无关,那么它们的朗斯基行列式

$$W(t) \neq 0$$
, $a \leq t \leq b$.

证明 用反证法

设有某一个 t_0 , $a \le t_0 \le b$ 使得 $W(t_0) = 0$.

考虑下面的齐次线性方程组:

$$c_1 x_1(t_0) + c_2 x_2(t_0) + \dots + c_n x_n(t_0) = 0,$$
 (5.17)

它的系数行列式 $W(t_0) = 0$, 所以(5.17)有非零解

5.2.1 齐次线性方程组——定理证明

所以(5.17)有非零解 $\tilde{c}_1, \tilde{c}_2, \dots, \tilde{c}_n$,

$$\tilde{c}_1 x_1(t_0) + \tilde{c}_2 x_2(t_0) + \dots + \tilde{c}_n x_n(t_0) = 0$$
 (5.17)

以这个非零解作向量函数

$$\chi(t) = \widetilde{c}_1 \mathbf{x}_1(t) + \widetilde{c}_2 \mathbf{x}_2(t) + \dots + \widetilde{c}_n \mathbf{x}_n(t)$$
 (5.18)

易知 x(t) 是(5.15)的解, 且满足初始条件

$$x(t_0) = 0 (5.19)$$

而在 $a \le t \le b$ 上恒等于零的向量函数 0 也是(5.15)的

满足初始条件(5.19)的解.

5.2.1 齐次线性方程组——定理证明

由解的唯一性,知道x(t) = 0,即

$$\tilde{c}_1 x_1(t) + \tilde{c}_2 x_2(t) + \dots + \tilde{c}_n x_n(t) = 0, \quad a \le t \le b$$

因为 $\tilde{c}_1, \tilde{c}_2, \dots, \tilde{c}_n$ 不全为零,这就与

 $x_1(t), x_2(t), \dots, x_n(t)$ 线性无关矛盾. 证毕.

结论 由(5.15) 的解 $x_1(t), x_2(t), \dots, x_n(t)$ 作成的

朗斯基行列式W(t)或者恒等于零,或者恒不等于零.

5.2.1 齐次线性方程组——定理

定理5 (5.15)一定存在 n 个线性无关的解.

$$\boldsymbol{x}_{1}(t_{0}) = \begin{bmatrix} 1\\0\\\vdots\\0 \end{bmatrix}, \quad \boldsymbol{x}_{2}(t_{0}) = \begin{bmatrix} 0\\1\\\vdots\\0 \end{bmatrix}, \quad \dots \quad \boldsymbol{x}_{n}(t_{0}) = \begin{bmatrix} 0\\0\\\vdots\\1 \end{bmatrix}$$

$$\boldsymbol{x}_{1}(t), \quad \boldsymbol{x}_{2}(t), \quad \dots \quad \boldsymbol{x}_{n}(t)$$

$$W(t_0) = 1 \neq 0$$
, $x_1(t)$, $x_2(t)$, ..., $x_n(t)$ 线性无关.

5.2.1 齐次线性方程组——定理

定理6 如果 $x_1(t), x_2(t), \dots, x_n(t)$ 是 (5.15) 的n 个线性无关的解,则(5.15)的任一解 x(t) 均可表示为

$$\mathbf{x}(t) = c_1 \mathbf{x}_1(t) + c_2 \mathbf{x}_2(t) + \dots + c_n \mathbf{x}_n(t)$$

这里 c_1, c_2, \dots, c_n 是相应的确定常数.

证明 任取(5.15)的任一解 x(t), 它满足

$$\boldsymbol{x}(t_0) = \boldsymbol{x}_0 \quad t_0 \in [a, b]$$

上式看作是以 c_1, c_2, \dots, c_n 为未知量的线性方程组,

5.2.1 齐次线性方程组——定理证明

系数行列式就是 $W(t_0)$,因为 $x_1(t), x_2(t), \dots, x_n(t)$ 线性无关,则 $W(t_0) \neq 0$, (5.20)有唯一解

$$\widetilde{c}_1, \widetilde{c}_2, \dots, \widetilde{c}_n$$
 使得 $\widetilde{c}_1 \mathbf{x}_1(t_0) + \widetilde{c}_2 \mathbf{x}_2(t_0) + \dots + \widetilde{c}_n \mathbf{x}_n(t_0) = \mathbf{x}(t_0)$

作向量函数 $\widetilde{c}_1 \mathbf{x}_1(t) + \widetilde{c}_2 \mathbf{x}_2(t) + \cdots + \widetilde{c}_n \mathbf{x}_n(t)$

它显然是(5.15)的解,且满足条件

$$\widetilde{c}_1 \mathbf{x}_1(t_0) + \widetilde{c}_2 \mathbf{x}_2(t_0) + \dots + \widetilde{c}_n \mathbf{x}_n(t_0) = \mathbf{x}(t_0)$$

x(t)与 $\tilde{c}_1 x_1(t) + \tilde{c}_2 x_2(t) + \cdots + \tilde{c}_n x_n(t)$ 具有相同的

初始条件,因此由解的存在唯一性条件可知

$$x(t) = \tilde{c}_1 x_1(t) + \tilde{c}_2 x_2(t) + \dots + \tilde{c}_n x_n(t) \qquad \text{if }$$

5.2.1 齐次线性方程组——通解验证

验证向量函数
$$u(t) = c_1 \begin{bmatrix} e^t \\ 0 \end{bmatrix} + c_2 \begin{bmatrix} te^t \\ e^t \end{bmatrix}$$
 是方程组 $x' = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} x$

先验证 u(t) 是给定方程的解。

的通解。

$$\boldsymbol{u}'(t) = c_1 \begin{bmatrix} e^t \\ 0 \end{bmatrix} + c_2 \begin{bmatrix} e^t + te^t \\ e^t \end{bmatrix} \qquad \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} c_1 \begin{bmatrix} e^t \\ 0 \end{bmatrix} + c_2 \begin{bmatrix} te^t \\ e^t \end{bmatrix} \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c_1 e^t + c_2 te^t \\ c_2 e^t \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} c_1 e^t + c_2 (t+1) e^t \\ c_2 e^t \end{bmatrix} \qquad = \begin{bmatrix} c_1 e^t + c_2 (t+1) e^t \\ c_2 e^t \end{bmatrix}$$



5.2.1 齐次线性方程组——通解验证

再验证任意常数的独立性。

$$\mathbf{u}(t) = c_1 \begin{bmatrix} e^t \\ 0 \end{bmatrix} + c_2 \begin{bmatrix} te^t \\ e^t \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} c_1 e^t + c_2 te^t \\ c_2 e^t \end{bmatrix}$$

$$\frac{\partial(u_1, u_2)}{\partial(c_1, c_2)} = \begin{vmatrix} e^t & te^t \\ 0 & e^t \end{vmatrix} = e^{2t} \neq 0$$

因此 u(t) 是给定方程的通解。

推论1(5.15)的线性无关解的最大个数等于n.

(5.15)所有解的集合构成一个 n 维线性空间.

基本解组: (5.15)的 n 个线性无关解.

解矩阵: 由(5.15) 的n 个解作为列构成的矩阵.

基解矩阵: 由(5.15) n 个线性无关解作为列构成的矩阵.

标准基解矩阵: $\det \Phi(t) \neq 0$ $\Phi(t_0) = E$

5.2.1 齐次线性方程组——定理

定理1* (5.15)一定存在基解矩阵 $\Phi(t)$; 若 $\psi(t)$ 是(5.15) 的任一解,则 $\psi(t) = \Phi(t)$ c. $\psi(t) = c_1 x_1(t) + c_2 x_2(t) + \dots + c_n x_n(t)$

定理2* 一个解矩阵是基解矩阵的充要条件是

 $\det \mathbf{\Phi}(t) \neq 0 \quad (a \leq t \leq b)$

而且, 如果对某一个 $t_0 \in [a,b]$, $\det \Phi(t_0) \neq 0$,

则 $\det \Phi(t) \neq 0, a \leq t \leq b.$

5.2.1 齐次线性方程组——例题

例 验证
$$\Phi(t) = \begin{vmatrix} e^t & te^t \\ 0 & e^t \end{vmatrix}$$
 是下列方程组的基解矩阵.

$$\boldsymbol{x}' = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \boldsymbol{x}, \ \boldsymbol{\sharp} \boldsymbol{+} \ \boldsymbol{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$$

解 首先证明 $\Phi(t)$ 是解矩阵.令 $\varphi_1(t)$ 表示 $\Phi(t)$ 的第一列, $\varphi_2(t)$ 表示 $\Phi(t)$ 的第二列.

$$\boldsymbol{\varphi}_{1}'(t) = \begin{bmatrix} e^{t} \\ 0 \end{bmatrix} \qquad \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \boldsymbol{\varphi}_{1}(t) = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} e^{t} \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} e^{t} \\ 0 \end{bmatrix}$$

5.2.1 齐次线性方程组——例题

$$\mathbf{\Phi}(t) = \begin{bmatrix} e^t & te^t \\ 0 & e^t \end{bmatrix} \qquad x' = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} x$$

$$\boldsymbol{\varphi}_{2}'(t) = \begin{bmatrix} e^{t} + te^{t} \\ e^{t} \end{bmatrix} \qquad \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \boldsymbol{\varphi}_{2}(t) = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} te^{t} \\ e^{t} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} e^{t} + te^{t} \\ e^{t} \end{bmatrix}$$

这表示 $\varphi_1(t)$, $\varphi_2(t)$ 是方程组的解,因此

$$\mathbf{\Phi}(t) = [\boldsymbol{\varphi}_1(t), \boldsymbol{\varphi}_2(t)]$$

是解矩阵.

又因为 $\det \Phi(t) = e^{2t} \neq 0$,所以 $\Phi(t)$ 是基解矩阵.

结论 X(t)是方程组(5.15)

$$\mathbf{x}' = \mathbf{A}(t)\mathbf{x}$$
 $a \le t \le b$

的解矩阵的充要条件是 X(t)必满足关系

$$X'(t) = A(t)X(t)$$
 $a \le t \le b$

证明
$$X'(t) = (x_1(t), x_2(t), \dots, x_n(t))'$$

$$= (x_1'(t), x_2'(t), \dots, x_n'(t))$$

$$= (A(t)x_1, A(t)x_2, \dots, A(t)x_n)$$

$$= A(t)(x_1, x_2, \dots, x_n) = A(t)X(t)$$

推论1* 如果 $\Phi(t)$ 是(5.15)在区间 $a \le t \le b$ 上的 基解矩阵,C 是非奇异 $n \times n$ 常数矩阵,那么, $\Phi(t)$ C也是(5.15)在区间 $a \le t \le b$ 上的基解矩阵.

证明
$$\Rightarrow \Psi(t) \equiv \Phi(t)C$$
 $(a \le t \le b)$

$$\Psi'(t) \equiv \Phi'(t)C \equiv A(t)\Phi(t)C \equiv A(t)\Psi(t)$$

 $\Psi(t)$ 是解矩阵.

$$\det \Psi(t) = \det \Phi(t) \cdot \det C \neq 0$$
 $a \leq t \leq b$

 $\Psi(t)$ 即 $\Phi(t)$ C是(5.15)的基解矩阵.

推论2* 如果 $\Phi(t)$, $\Psi(t)$ 在区间 $a \le t \le b$ 上是方程组 (5.15)的两个基解矩阵, 那么, 存在一个非奇异 $n \times n$ 常数矩阵C,使得在区间 $a \le t \le b$ 上 $\Psi(t) = \Phi(t)C$

证明 $\Phi(t)$ 基解矩阵, $\Phi^{-1}(t)$ 存在,

 $\Psi(t) = \Phi(t)C$ $C = \Phi^{-1}(t)\Psi(t)$ 非奇异.

推论3 如果 $\Phi(t)$ 在区间 $a \le t \le b$ 上是某一阶线性 齐次方程组的基解矩阵,那么,这个方程组为

$$\mathbf{x}' = \mathbf{\Phi}'(t)\mathbf{\Phi}^{-1}(t)\mathbf{x} \qquad a \le t \le b$$

证明 设所求方程组为x' = A(t)x

则
$$\Phi'(t) = A(t)\Phi(t)$$
 $a \le t \le b$

故
$$A(t) = \Phi'(t)\Phi^{-1}(t)$$
 $a \le t \le b$

$$\mathbf{x}' = \mathbf{\Phi}'(t)\mathbf{\Phi}^{-1}(t)\mathbf{x} \qquad a \le t \le b$$

已知一个一阶线性齐次方程组的基解矩阵为

$$\mathbf{\Phi}(t) = \begin{bmatrix} e^{2t} & te^{2t} \\ 0 & e^{2t} \end{bmatrix}, 求该方程组.$$

$$\Phi^{-1}(t) = \frac{1}{e^{4t}} \begin{vmatrix} e^{2t} & -te^{2t} \\ 0 & e^{2t} \end{vmatrix}$$

$$A(t) = \Phi'(t)\Phi^{-1}(t) = \frac{1}{e^{4t}} \begin{bmatrix} 2e^{2t} & e^{2t} + 2te^{2t} \\ 0 & 2e^{2t} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} e^{2t} & -te^{2t} \\ 0 & e^{2t} \end{bmatrix}$$
$$= \begin{bmatrix} 2 & 1+2t \\ 0 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -t \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$$

所求方程组为
$$x' = \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 2 \end{vmatrix} x$$

5.2.2 非齐次线性方程组——性质1

$$x' = A(t)x + f(t)$$
 (5.14)

$$x' = A(t)x \tag{5.15}$$

性质1 如果 $\varphi(t)$ 是(5.14)的解, $\psi(t)$ 是对应齐次

方程组(5.15)的解,则 $\varphi(t)+\psi(t)$ 是(5.14)的解.

$$[\boldsymbol{\varphi}(t) + \boldsymbol{\psi}(t)]' = \boldsymbol{\varphi}'(t) + \boldsymbol{\psi}'(t)$$

$$= A(t)\boldsymbol{\varphi}(t) + f(t) + A(t)\boldsymbol{\psi}(t)$$

$$= A(t)[\boldsymbol{\varphi}(t) + \boldsymbol{\psi}(t)] + f(t)$$

5.2.2 非齐次线性方程组——性质2

性质2 如果 $\tilde{\varphi}(t)$ 和 $\bar{\varphi}(t)$ 是(5.14)的任意两个解, 则 $\tilde{\varphi}(t)$ — $\bar{\varphi}(t)$ 是(5.14)对应齐次线性方程组 (5.15)的解.

$$[\widetilde{\boldsymbol{\varphi}}(t) - \overline{\boldsymbol{\varphi}}(t)]'$$

$$= [\mathbf{A}(t)\widetilde{\boldsymbol{\varphi}}(t) + \mathbf{f}(t)] - [\mathbf{A}(t)\overline{\boldsymbol{\varphi}}(t) + \mathbf{f}(t)]$$

$$= \mathbf{A}(t) [\widetilde{\boldsymbol{\varphi}}(t) - \overline{\boldsymbol{\varphi}}(t)]$$

5.2.2 非齐次线性方程组——定理7

定理7 设 $\Phi(t)$ 是(5.15)的基解矩阵, $\overline{\varphi}(t)$ 是

(5.14)的某一解,则(5.14)的任一解 $\varphi(t)$ 都可以

表示为:
$$\varphi(t) = \Phi(t)c + \overline{\varphi}(t)$$
 (5.23)

这里 c 是确定的常数列向量.

证明 $\varphi(t)$ 是(5.14)的任一解, $\varphi(t) - \overline{\varphi}(t)$

是齐次方程组(5.15)的解,因此存在常列向量c,

使得
$$\varphi(t) - \overline{\varphi}(t) = \Phi(t)c$$

$$\varphi(t) = \Phi(t)c + \overline{\varphi}(t)$$

5.2.2 非齐次线性方程组

为了寻求(5.14)的通解,只要知道(5.14) 对应的齐次线性方程组(5.15)的基解矩阵和自身的一个解即可.已知(5.15)的基解矩阵 $\Phi(t)$,则可用常数变易法求(5.14)的特解 $\varphi(t)$

假设(5.14)存在形如 $\varphi(t) = \Phi(t)c(t)$ (5.24)

的解,则

$$\Phi'(t)c(t) + \Phi(t)c'(t) = A(t)\Phi(t)c(t) + f(t)$$

而
$$\Phi'(t) = A(t)\Phi(t)$$

$$\Phi(t)c'(t) = f(t)$$
 (5.25)

5.2.2 非齐次线性方程组

$$\boldsymbol{\Phi}(t)\boldsymbol{c}'(t) = \boldsymbol{f}(t) \qquad (5.25)$$

$$\boldsymbol{c}'(t) = \boldsymbol{\Phi}^{-1}(t)\boldsymbol{f}(t)$$

$$\boldsymbol{c}(t) = \int_{t_0}^{t} \boldsymbol{\Phi}^{-1}(s)\boldsymbol{f}(s)ds, \quad t_0, t \in [a,b]$$

$$c(t_0) = 0$$
 这样, $\varphi(t) = \Phi(t)c(t)$ (5.24) 变为

$$\varphi(t) = \Phi(t) \int_{t_0}^{t} \Phi^{-1}(s) f(s) ds \quad t_0, t \in [a, b]$$
 (5.26)

如果(5.14)有一个形如(5.24)的解 $\varphi(t)$,则 $\varphi(t)$

由(5.26)决定. 反之易证明由(5.26)决定的向量函数

$$\varphi(t)$$
 一定是(5.14)的解.

5.2.2 非齐次线性方程组

反之易证明由(5.26)决定的向量函数 $\varphi(t)$

一定是(5.14)的解.

$$\varphi(t) = \Phi(t) \int_{t_0}^{t} \Phi^{-1}(s) f(s) ds \quad t_0, t \in [a, b]$$
 (5.26)

$$\boldsymbol{\varphi}'(t) = \boldsymbol{\Phi}'(t) \int_{t_0}^t \boldsymbol{\Phi}^{-1}(s) f(s) ds + \boldsymbol{\Phi}(t) \boldsymbol{\Phi}^{-1}(t) f(t)$$

$$\boldsymbol{\varphi}'(t) = \boldsymbol{A}(t) \left(\boldsymbol{\Phi}(t) \int_{t_0}^t \boldsymbol{\Phi}^{-1}(s) \boldsymbol{f}(s) ds\right) + \boldsymbol{f}(t)$$

$$\varphi'(t) = A(t)\varphi(t) + f(t) \quad \varphi(t_0) = 0$$

5.2.2 非齐次线性方程组——定理8

定理8 如果 $\Phi(t)$ 是(5.15)的基解矩阵,则向量函数

$$\boldsymbol{\varphi}(t) = \boldsymbol{\Phi}(t) \int_{t_0}^{t} \boldsymbol{\Phi}^{-1}(s) \boldsymbol{f}(s) ds \qquad (5.26)$$

是(5.14)的解,且满足初始条件 $\varphi(t_0) = 0$.

(5.14) 通解

$$\boldsymbol{\varphi}(t) = \boldsymbol{\Phi}(t)\boldsymbol{c} + \boldsymbol{\Phi}(t)\int_{t_0}^t \boldsymbol{\Phi}^{-1}(s)\boldsymbol{f}(s)ds$$

(5.14) 满足初始条件 $\varphi(t_0) = \eta$ 的解是

$$\varphi(t) = \Phi(t)\Phi^{-1}(t_0)\eta + \Phi(t)\int_{t_0}^{t}\Phi^{-1}(s)f(s)ds$$
 (5.27)

例 试求下面初值问题的解

$$\boldsymbol{x}' = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \boldsymbol{x} + \begin{bmatrix} e^{-t} \\ 0 \end{bmatrix}, \quad \sharp \boldsymbol{+} \quad \boldsymbol{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} \quad \boldsymbol{x}(0) = \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{cases} x_1' = x_1 + x_2 + e^{-t} \\ x_2' = x_2 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x_1' = x_1 + x_2 \\ x_2' = x_2 \end{cases} \begin{cases} x_1 = c_1 e^t + c_2 t e^t \\ x_2 = c_2 e^t \end{cases}$$

$$\begin{cases} x_1 = c_1 e^t + c_2 t e^t \\ x_2 = c_2 e^t \end{cases}$$

$$c_1 = 1 \qquad \begin{bmatrix} e^t \\ c_2 = 0 \end{bmatrix} \qquad c_1 = 0 \qquad \begin{bmatrix} te^t \\ e^t \end{bmatrix}$$

基解矩阵
$$\Phi(t) = \begin{vmatrix} e^t & te^t \\ 0 & e^t \end{vmatrix}$$

$$\boldsymbol{\varphi}(t) = \boldsymbol{\Phi}(t)\boldsymbol{\Phi}^{-1}(t_0)\boldsymbol{\eta} + \boldsymbol{\Phi}(t)\int_{t_0}^t \boldsymbol{\Phi}^{-1}(s)f(s)ds$$

$$\boldsymbol{\Phi}(t) = \begin{bmatrix} e^t & te^t \\ 0 & e^t \end{bmatrix}$$

$$\boldsymbol{\Phi}^{-1}(s) = \frac{1}{e^{2s}}\begin{bmatrix} e^s & -se^s \\ 0 & e^s \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -s \\ 0 & 1 \end{bmatrix}e^{-s} \quad \boldsymbol{\Phi}^{-1}(0) = E$$

$$\boldsymbol{\varphi}(t) = \begin{bmatrix} e^t & te^t \\ 0 & e^t \end{bmatrix} \left\{ \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix} + \int_0^t \begin{bmatrix} 1 & s \\ 0 & 1 \end{bmatrix} e^{-s} \cdot \begin{bmatrix} e^{-s} \\ 0 \end{bmatrix} ds \right\}$$

$$= \begin{bmatrix} e^t & te^t \\ 0 & e^t \end{bmatrix} \left\{ \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix} + \int_0^t \begin{bmatrix} e^{-2s} \\ 0 \end{bmatrix} ds \right\}$$

$$= \begin{bmatrix} e^{t} & te^{t} \\ 0 & e^{t} \end{bmatrix} \left\{ \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix} + \int_{0}^{t} \begin{bmatrix} e^{-2s} \\ 0 \end{bmatrix} ds \right\}$$

$$= \begin{bmatrix} e^{t} & te^{t} \\ 0 & e^{t} \end{bmatrix} \left\{ \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -\frac{1}{2}e^{-2t} + \frac{1}{2} \\ 0 \end{bmatrix} \right\}$$

$$= \begin{bmatrix} e^{t} & te^{t} \\ 0 & e^{t} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -\frac{1}{2}(e^{-2t} + 1) \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} te^{t} - \frac{1}{2}(e^{t} + e^{-t}) \\ e^{t} \end{bmatrix}$$

$$\boldsymbol{\varphi}(t) = \begin{bmatrix} te^{t} - \frac{1}{2}(e^{t} + e^{-t}) \\ e^{t} \end{bmatrix}$$

5.2.2 非齐次线性方程组——分析常数变易法

分析常数变易法

$$\boldsymbol{\varphi}(t) = \boldsymbol{\Phi}(t)\boldsymbol{c}(t) = \boldsymbol{x}_1(t)\boldsymbol{c}_1(t) + \boldsymbol{x}_2(t)\boldsymbol{c}_2(t) + \dots + \boldsymbol{x}_n(t)\boldsymbol{c}_n(t)$$
$$\boldsymbol{\Phi}(t)\boldsymbol{c}'(t) = \boldsymbol{f}(t) \tag{5.25}$$

$$\begin{bmatrix} x_{11}(t) & x_{12}(t) & \cdots & x_{1n}(t) \\ x_{21}(t) & x_{22}(t) & \cdots & x_{2n}(t) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_{n1}(t) & x_{n2}(t) & \cdots & x_{nn}(t) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c'_1(t) \\ c'_2(t) \\ \vdots \\ c'_n(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} f_1(t) \\ f_2(t) \\ \vdots \\ f_n(t) \end{bmatrix}$$

$$\tilde{W}_{k}(t) = \det \begin{bmatrix} x_{11}(t) & \cdots & f_{1}(t) & \cdots & x_{1n}(t) \\ x_{21}(t) & \cdots & f_{2}(t) & \cdots & x_{2n}(t) \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ x_{n1}(t) & \cdots & f_{n}(t) & \cdots & x_{nn}(t) \end{bmatrix}$$

5.2.2 非齐次线性方程组——分析常数变易法

$$c'_k(t) = \frac{\widetilde{W}_k(t)}{W(t)} \qquad k = 1, 2, \dots, n$$

$$c_k(t) = \int_{t_0}^t \frac{\widetilde{W}_k(s)}{W(s)} ds \qquad k = 1, 2, \dots, n$$

$$\varphi(t) = \Phi(t)c(t) = x_1(t)c_1(t) + x_2(t)c_2(t) + \dots + x_n(t)c_n(t)$$

$$\boldsymbol{\varphi}(t) = \sum_{k=1}^{n} \boldsymbol{x}_{k}(t) \int_{t_{0}}^{t} \frac{W_{k}(s)}{W(s)} ds$$

是(5.14)的满足 $\varphi(t_0) = 0$ 的解.

应用到n阶线性方程

$$x^{(n)} + a_1(t)x^{(n-1)} + \dots + a_n(t)x = 0$$
 (5.21)

$$x^{(n)} + a_1(t)x^{(n-1)} + \dots + a_n(t)x = f(t)$$
 (5.28)

推论3 如果 $a_1(t), a_2(t), \dots, a_n(t), f(t)$ 是区间 $a \le t \le b$

上的连续函数, $x_1(t), x_2(t), \dots, x_n(t)$ 是对应齐次方程

的基本解组,那么,非齐次线性方程(5.28)

满足初始条件

$$\varphi(t_0) = 0, \varphi'(t_0) = 0, \dots, \varphi^{(n-1)}(t_0) = 0 \quad t_0 \in [a, b]$$

的解为

$$\varphi(t) = \sum_{k=1}^{n} x_k(t) \int_{t_0}^{t} \{ \frac{W_k[x_1(s), x_2(s), \dots, x_n(s)]}{W[x_1(s), x_2(s), \dots, x_n(s)]} \} f(s) ds$$
 (5.29)

$$W(t) = \det \begin{bmatrix} x_1(t) & x_2(t) & \cdots & x_n(t) \\ x'_1(t) & x'_2(t) & \cdots & x'_n(t) \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ x_1^{(n-1)}(t) & x_2^{(n-1)}(t) & \cdots & x_n^{(n-1)}(t) \end{bmatrix}$$

$$W_k(t) = \det \begin{bmatrix} x_{11}(t) & \cdots & \mathbf{0} & \cdots & x_{1n}(t) \\ x_{21}(t) & \cdots & \mathbf{0} & \cdots & x_{2n}(t) \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ x_{n1}(t) & \cdots & \mathbf{1} & \cdots & x_{nn}(t) \end{bmatrix}$$

(5.28)的常数变易公式是

(5.29)

$$\varphi(t) = \sum_{k=1}^{n} x_k(t) \int_{t_0}^{t} \left\{ \frac{W_k[x_1(s), x_2(s), \dots, x_n(s)]}{W[x_1(s), x_2(s), \dots, x_n(s)]} \right\} f(s) ds$$

(5.28)的通解可以表示为

$$x = c_1 x_1(t) + c_2 x_2(t) + \dots + c_n x_n(t) + \varphi(t)$$

当n=2时,公式(5.29)就是

$$\varphi(t) = x_1(t) \int_{t_0}^t \frac{W_1[x_1(s), x_2(s)]}{W[x_1(s), x_2(s)]} f(s) ds$$

$$+ x_2(t) \int_{t_0}^t \frac{W_2[x_1(s), x_2(s)]}{W[x_1(s), x_2(s)]} f(s) ds$$

$$\varphi(t) = x_1(t) \int_{t_0}^t \frac{W_1[x_1(s), x_2(s)]}{W[x_1(s), x_2(s)]} f(s) ds$$

$$+ x_2(t) \int_{t_0}^t \frac{W_2[x_1(s), x_2(s)]}{W[x_1(s), x_2(s)]} f(s) ds$$

$$W_1[x_1(s), x_2(s)] = \begin{vmatrix} 0 & x_2(s) \\ 1 & x_2'(s) \end{vmatrix} = -x_2(s)$$

$$W_2[x_1(s), x_2(s)] = \begin{vmatrix} x_1(s) & 0 \\ x_1'(s) & 1 \end{vmatrix} = x_1(s)$$

$$\varphi(t) = \int_{t_0}^t \frac{x_2(t)x_1(s) - x_1(t)x_2(s)}{W[x_1(s), x_2(s)]} f(s) ds$$

因此, 当n=2时常数变易公式变为

$$\varphi(t) = \int_{t_0}^{t} \frac{x_2(t)x_1(s) - x_1(t)x_2(s)}{W[x_1(s), x_2(s)]} f(s)ds$$
 (5.31)

通解是
$$x = c_1 x_1(t) + c_2 x_2(t) + \varphi(t)$$
 (5.32)

这里 c_1, c_2 为任意常数.

例 试求方程 $x'' + x = \tan t$ 的一个特解.

解 易知对应的齐线性方程 x'' + x = 0的基本解组为,

$$x_1(t) = \cos t, x_2(t) = \sin t$$

利用公式(5.31)来求方程的一个解:

$$W[x_1(t), x_2(t)] = \begin{vmatrix} \cos t & \sin t \\ -\sin t & \cos t \end{vmatrix} \equiv 1$$

$$\varphi(t) = \int_0^t \frac{x_2(t)x_1(s) - x_1(t)x_2(s)}{W[x_1(s), x_2(s)]} f(s) ds$$

$$= \int_0^t (\sin t \cos s - \cos t \sin s) \tan s ds$$

$$\int_0^t (\sin t \cos s - \cos t \sin s) \tan s ds$$

$$= \sin t \int_0^t \sin s ds - \cos t \int_0^t \sin s \tan s ds$$

$$= \sin t (1 - \cos t) + \cos t (\sin t - \ln|\sec t + \tan t|)$$

$$= \sin t - \cos t \ln \left| \sec t + \tan t \right|$$

注意,因为sint是对应的齐线性方程的解,所以函数

$$\overline{\varphi}(t) = -\cos t \ln \left| \sec t + \tan t \right|$$

也是原方程的一个解.