Построение и исследование локально-оптимальных планов на основе функционального подхода

Ким Эрик Евгеньевич, гр.18.Б04-мм

Уровень образования: бакалавриат
Направление 01.03.02 «Прикладная математика и информатика»
Основная образовательная программа СВ.5004.2018 «Прикладная математика и информатика»
Профессиональная траектория «Вычислительная стохастика и

Научный руководитель: д. ф.-м. н., профессор Мелас В.Б., Рецензент: доктор технических наук, профессор Григорьев Ю. Д.

статистические модели»

Санкт-Петербург 2022г.

Введение

- Актуальная задача: задача нахождения локально D-оптимального плана
- В некоторых случаях возможно построить явные формулы для планов во всей допустимой области
- Иной подход функциональный подход, подход к исследованию и построению локально-оптимальных планов, основанный на представлении точек плана как неявно заданных функций параметров.
- Эмпирическая оценка радиуса сходимости определяет область действия формул, полученных на основе этого подхода, с заданной точностью.

Постановка задачи

Задача:

- Применить функциональный подход к задаче нахождения локально D-оптимального плана для экспоненциальной и дробно-рациональной моделей с 4 параметрами и построить соответствующие формулы для планов
- Нахождение эмпирической оценки радиуса сходимости ряда Тейлора неявной функции параметров для полученных формул

Задача нахождения локально D-оптимального плана

Рассмотрим нелинейную по параметрам регрессионную модель

$$\eta(x,\theta) = \sum_{i=1}^{k} \theta_i \eta_i(x,\theta_{i+k}),$$

где $\theta = (\theta_1, \dots, \theta_{2k})$ — вектор параметров.

Определение

Приближенным планом эксперимента называется дискретная вероятностная мера

$$\xi = \begin{pmatrix} x_1, & \dots, & x_n \\ \omega_1, & \dots, & \omega_n \end{pmatrix},$$

где n — некоторое натуральное число, $\omega_i>0, x_i\in X, i=1,\dots,n$ и $\sum_{i=1}^n\omega_i=1, x_1<\dots< x_n, X\subset \ \mathbb{R}$ — множество планирования.

Задача нахождения локально D-оптимального плана

Определение

Пусть $f(x,\theta)=\left[\frac{\partial \eta(x,\theta)}{\partial \theta_1},\ldots,\frac{\partial \eta(x,\theta)}{\partial \theta_{2k}}\right]^{\mathbb{T}}$. Тогда информационной матрицей плана называется

$$M(\xi, \theta) = \int_X f(x, \theta) f^{\mathbb{T}}(x, \theta) d\xi(x).$$

Задача нахождения локально D-оптимального плана

$$(\det M(\xi,\theta))^{\frac{1}{2k}} \to \max_{\xi \in \Xi, \theta = \theta_0},$$

где θ_0 — некий заданный вектор параметров, $M(\xi,\theta)$ — информационная матрица приближенного плана ξ для данной функции регрессии,

 Ξ — некоторое множество приближенных планов эксперимента.

Подход к решению данной задачи — функциональный подход.

Функциональный подход (Melas 2006)

Пусть задана функция $g(au,z):\mathbb{R}^{s+k}\to\mathbb{R}^s$ непрерывно-дифференциируемая в окрестности $U\subset\mathbb{R}^s imes\mathbb{R}^k.$ Необходимо решить относительно au при различных z:

$$g(\tau, z) = 0$$

По теореме о неявной функции при выполнении следующих условий:

- $q(\tau_0, z_0) = 0$
- ullet det J
 eq 0, где $J(au,z) = \left(rac{\partial}{\partial au_i} g_j\left(au,z
 ight)
 ight)_{i,j=1}^k \Big|_{ au= au_0,z=z_0}$
- g вещественно-аналитическая

в некоторой окрестности $W\subset U$ задана неявная функция, то есть существует единственная непрерывная функция $\tau=\tau(z)$ такая, что $g(\tau,z)=0$ при $\tau=\tau(z)$, более того — она вещественно-аналитическая.

Рекуррентные формулы для коэффициентов ряда Тейлора

Пусть $l=(l_1,\dots,l_k), l_i\geq 0$ — заданный вектор целых чисел. Предположим, что функция g имеет вид

$$g(\tau, z) = (z_1 - z_{1(0)})^{l_1} \dots (z_k - z_{k(0)})^{l_k} \tilde{g}(\tau, s),$$

причём $\det \tilde{J}(\tau_{(0)},z_{(0)})\neq 0$ и $\det J(\tau_{(0)},z_{(0)})=0$, где $\tilde{J}(\tau_{(0)},z_{(0)})=rac{\partial}{\partial \tau}\tilde{g}(\tau,z).$

Тогда (Melas 2006) при $z_i \neq z_j (i \neq j), z_i \neq z_{i(0)}, i, j = 1, \ldots, k$ неявно задана вещественно-аналитическая функция $\tau^*(z)$, удовлетворяющая исходному уравнению.

$$\tau^*(z) = \tau_{(0)} + \sum_{t=1}^{\infty} \sum_{s \in S_t} \tau_{(s)}^* (z_1 - z_{1(0)})^{s_1} \dots (z_k - z_{k(0)})^{s_k}.$$

Рекуррентные формулы для коэффициентов ряда Тейлора

Пусть I — произвольное множество индексов вида $s=(s_1,\ldots,s_k)$, $s_i\geq 0,\ i=1,\ldots,k.$ Обозначения:

•
$$\tau_{< I>}^*(z) = \sum_{s \in I} \tau_{(s)}^* (z_1 - z_{1(0)})^{s_1} \dots (z_k - z_{k(0)})^{s_k},$$

•
$$f_{(s)} = (f(z))_{(s)} = \frac{1}{s_1! \dots s_k!} \frac{\partial^{s_1}}{\partial z_1^{s_1}} \dots \frac{\partial^{s_k}}{\partial z_k^{s_k}} f(z) \Big|_{z=z_0}$$

•
$$J_{(l)} = (J(\tau_{(0)}, z))_{(l)},$$

•
$$S_t = \{s = (s_1, \dots, s_k); s_i \ge 0, \sum_{i=1}^k s_i = t\}, t = 0, 1, \dots$$

В работе В.Б.Меласа (Melas 2006) были введены рекуррентные формулы для коэффициентов ряда Тейлора:

Рекуррентные формулы для коэффициентов ряда Тейлора

$$au_{(s)}^* = -J_{(l)}^{-1} g(au_{< I>}^*(z), z)_{(s+l)},$$
 где $s \in S_t, I = \cup_{j=0}^{t-1} S_j, t = 1, 2, \dots$

Эмпирическая оценка радиуса сходимости

- Ряды Тейлора неявной функции явные формулы в окрестности теоретического радиуса сходимости ряда.
- Отрезки ряда длины n являются ими с заданной точностью δ в окрестности точки z_0 , характеризующейся **эмпирической оценкой радиуса сходимости** $-r(\delta,n,z_0)$.

Обозначим для некоторой вектор-функции f(z) в качестве i-ой компоненты — $f^{(i)}(z)$.

$$r(\delta, n, z_0) = \max\{||z - z_0|| : \forall z^* \in U, ||z^* - z_0|| \le ||z - z_0|| : |\tau_{< n>}^{(i)}(z^*) - \tau^{*(i)}(z^*)| < \delta,$$

$$i = 1, \dots, s\},$$

где $au_{< n>}(z)$ — отрезок из первых n+1 членов ряда Тейлора около точки $z_0,\ au^*(z)$ — неявная функция параметра.

Ключевая задача: найти эмпирическую оценку радиуса сходимости

Дробно-рациональная модель

Рассмотрим функцию регрессии вида:

$$\eta(x,\theta) = \frac{\theta_1}{x+\theta_2} + \frac{\theta_3}{x+\theta_4},$$

где $\theta=(\theta_1,\theta_2,\theta_3,\theta_4)$ — вектор параметров, $x\in[0;d),d$ — велико.

По теореме из работы (Мелас 1999) вид локально D-оптимального плана:

$$\xi^* = \begin{pmatrix} 0 & x_2 & x_3 & x_4 \\ \frac{1}{4} & \frac{1}{4} & \frac{1}{4} & \frac{1}{4} \end{pmatrix},$$

где при $\lambda = -(\theta_2 + \theta_4 + 3) - \sqrt{(\theta_2 + \theta_4 + 3)^2 + 24}$:

$$x_1 = 0, x_2 = \frac{\sqrt{\theta_2 \theta_4}}{2} \left(-\frac{\lambda}{2} - 1 + \sqrt{(\lambda/2 + 1)^2 - 4} \right),$$

$$x_3 = \sqrt{\theta_2 \theta_4}, x_4 = \frac{\sqrt{\theta_2 \theta_4}}{2} \left(-\frac{\lambda}{2} - 1 - \sqrt{(\lambda/2 + 1)^2 - 4} \right).$$

Известный результат:

Задача нахождения локально D-оптимального плана для данной модели эквивалентна (Мелас 1999):

$$g_i(x,\theta) = \frac{1}{x_i} + \sum_{i \neq j} \frac{1}{x_i - x_j} - 2\frac{Q'(x_i)}{Q(x_i)} = 0, i = 2, 3, 4,$$

где
$$Q(y)=(y+\theta_2)(y+\theta_4), x=(x_2,x_3,x_4), \theta=(\theta_2,\theta_4).$$

Осуществим замену переменных $a=\theta_2+\theta_4, b=\theta_2\theta_4$ и примем b=1:

$$g_i(x,a) = \frac{1}{x_i} + \sum_{i \neq j} \frac{1}{x_i - x_j} - 2\frac{2x_i + a}{x_i^2 + ax_i + 1} = 0, i = 2, 3, 4.$$

Полученные результаты:

Используя явные формулы, получим, что для $a^*=5$ точки плана равны $x^*=(7.5581,1,0.1323)$. Заметим, что для x^*,a^* справедливо:

- $g_i(x^*, a^*) = 0, i = 2, 3, 4$ по выбору x^* ;

То есть можно применить функциональный подход. Разложение неявной функции в ряд Тейлора:

$$\tilde{x}(a) = x_{(0)} + \sum_{i=1}^{\infty} x_{(i)} (a - a^*)^i.$$

По рекуррентным формулам были подсчитаны первые 10 коэффициентов ряда Тейлора функции $\tilde{x}(a)$ около точки a^* .

Исследование для дробно-рациональной модели

Наличие явной формулы для нахождения опорных точек плана дает возможность найти эмпирическую оценку радиуса сходимости.

n=10, Точность $\delta=0.0001$, обозначение: f(a) — явное отображение, сопоставляющее параметру a ненулевые опорные точки локально D-оптимального плана, $a^*=5$.

•
$$a = 9$$

$$f(a) = \begin{pmatrix} 11.3930 \\ 1 \\ 0.0878 \end{pmatrix}, x_{<10>}(a) = \begin{pmatrix} 11.3930 \\ 1 \\ 0.0877 \end{pmatrix}.$$

Получен результат с точностью 0.0001.

•
$$a = 8.9$$

$$f(a) = \begin{pmatrix} 11.2960 \\ 1 \\ 0.0885 \end{pmatrix}, x_{<10>}(a) = \begin{pmatrix} 11.2960 \\ 1 \\ 0.0885 \end{pmatrix}.$$

• a = 1.1

$$f(a) = \begin{pmatrix} 3.9937 \\ 1 \\ 0.2504 \end{pmatrix}, x_{<10>}(a) = \begin{pmatrix} 3.9939 \\ 1 \\ 0.2503 \end{pmatrix}.$$

Получен результат с точностью 0.0002. Продолжаем сужать радиус.

• a = 1.3

$$f(a) = \begin{pmatrix} 4.1694 \\ 1 \\ 0.2398 \end{pmatrix}, x_{<10>}(a) = \begin{pmatrix} 4.1694 \\ 1 \\ 0.2398 \end{pmatrix}.$$

Получен результат с необходимой точностью.

В результате: $r(\delta, n, a^*) \approx 3.7$.

Экспоненциальная модель

Рассмотрим функцию регрессии вида:

$$\eta(x,\theta) = \theta_1 e^{-\theta_3 x} + \theta_2 e^{-\theta_4 x},$$
 где $x \in X, X = [0; +\infty).$

Пусть $\theta_1 \neq 0, \theta_2 \neq 0, \theta_2 > \theta_1, \theta_i > \epsilon, i = 1 \dots k$, где ϵ — некоторое бесконечно малое число.

Вид локально D-оптимального плана известен из работы (Melas 2006):

$$\xi^* = \begin{pmatrix} 0 & x_2 & x_3 & x_4 \\ \frac{1}{4} & \frac{1}{4} & \frac{1}{4} & \frac{1}{4} \end{pmatrix}.$$

Более того он не зависит от параметров, линейно входящих в рассматриваемую модель.

Известные результаты:

• Задача нахождения локально D-оптимального плана эквивалентна системе ур-й (Melas 2006):

$$g_i(\tau, z) = \frac{\partial}{\partial \tau_i} \det \mathcal{F}(\zeta_\tau, z) = 0, i = 1, 2, 3$$

где при
$$au_0=0, (au_1, au_2, au_3)=(x_2,x_3,x_4), z=(z_1,z_2)=(heta_3, heta_4)$$

$$F(\zeta_{\tau}, z) = \left(e^{-z_1 \tau_s}, -\tau_s e^{-z_1 \tau_s} e^{-z_2 \tau_s} - \tau_s e^{-z_2 \tau_s}\right)_{s=0}^{3}$$

• Известно решение при $z_1 \to \alpha, z_2 \to \alpha, \alpha > 0$ (там же): $\tau_0 = (\frac{\gamma_1}{2\alpha}, \frac{\gamma_2}{2\alpha}, \frac{\gamma_3}{2\alpha})$, где $\gamma_1, \gamma_2, \gamma_3$ — корни многочлена Лаггера 3-его порядка с параметром 0

Полученные результаты:

Осуществим замену переменных $z^*=\frac{z_1-z_2}{2}$, приняв $z_1+z_2=2$. Тогда система уравнений примет вид:

$$g_i^*(\tau, z^*) = \frac{\partial}{\partial \tau_i} \det F(\zeta_\tau, 1 + z^*, 1 - z^*) = 0, i = 1, 2, 3,$$

 $z^* = 0 \iff z_1 = 1, z_2 = 1.$

Примем $z_0^* = 0$.

lacktriangledown Вектор-функция $g^*(au,z)$ представима в следующем виде:

$$g^*(\tau,z^*) = z^{*4} \tilde{g^*}(\tau,z^*).$$

Можно применить функциональный подход и рекуррентные формулы. По ним были найдены первые 7 ненулевых коэфф-тов ряда Тейлора.

Исследование для экспоненциальной модели

В предыдущих работах (Мелас 1981) были найдены численными методами локально D-оптимальные планы для исследуемой модели для различных значений параметра $z^*=\frac{z_1-z_2}{2}$.

Пусть n=12, точность $\delta=0.02$, обозначим τ_{z^*} — известные значения ненулевых точек локально D-оптимального плана, соответствующего параметру z^* , $z_0^*=0$. Значения точек плана даны с точностью в 2 знака после запятой.

•
$$z^* = 0.1$$

$$\tau_{z^*} = \begin{pmatrix} 0.47 \\ 1.66 \\ 3.91 \end{pmatrix}, \tau_{<12>}^*(z^*) = \begin{pmatrix} 0.47 \\ 1.66 \\ 3.90 \end{pmatrix}.$$

Получен результат с необходимой точностью.

•
$$z^* = 0.2$$

$$\tau_{z^*} = \begin{pmatrix} 0.47 \\ 1.66 \\ 3.97 \end{pmatrix}, \tau_{<12>}^*(z^*) = \begin{pmatrix} 0.47 \\ 1.67 \\ 3.96 \end{pmatrix}.$$

Получен результат с необходимой точностью.

•
$$z^* = 0.3$$

$$\tau_{z^*} = \begin{pmatrix} 0.48 \\ 1.69 \\ 4.08 \end{pmatrix}, \tau_{<12>}^*(z^*) = \begin{pmatrix} 0.47 \\ 1.69 \\ 4.08 \end{pmatrix}.$$

Получен результат с необходимой точностью.

•
$$z^* = 0.4$$

$$\tau_{z^*} = \begin{pmatrix} 0.48 \\ 1.70 \\ 4.23 \end{pmatrix}, \tau_{<12>}^*(z^*) = \begin{pmatrix} 0.47 \\ 1.72 \\ 4.26 \end{pmatrix}.$$

Результат с необходимой точностью не получен.

Таким образом, $r(\delta, n, z_0^*) \approx 0.3$.

Заключение

- Применен функциональный подход к задаче нахождения локально D-оптимального плана для двух моделей с 4 параметрами и построены формулы для опорных точек плана в виде отрезков ряда Тейлора неявных функций около некоторой точки
- Найдена эмпирическая оценка радиуса сходимости для данных формул с заданной точностью δ около некоторых заданных точек
- Полученные результаты показывают возможность использования приближений неявных функций, полученных в результате применения функционального подхода, как явных формул для построения локально D-оптимальных планов в нелинейных по параметрам регрессионных моделях