

# Метод Монте-Карло на марковских цепях в задачах оценивания малых вероятностей

Логинов Андрей Сергеевич, группа 18.Б04-мм

Санкт-Петербургский государственный университет

Прикладная математика и информатика

Вычислительная стохастика и статистические модели

Научный руководитель: к. ф.-м. н., доцент Коробейников А. И.

Рецензент: программист-исследователь Зенкова Н В.

8 июня 2022г.

$X$  — вещественная случайная величина.

Рассмотрим задачу оценки следующей вероятности:

$$p = \mathbb{P}(X \geq a).$$

При достаточно больших  $a$  вероятность  $p \rightarrow 0$ .

Событие  $\{X \geq a\}$  будем называть **редким**, а вероятность  $p$  — **малой**.

## Примеры:

- Задачи молекулярной динамики
- Цифровые водяные знаки
- Задачи, связанные с выравниванием последовательностей в биоинформатике

$\mathbb{S}^{(n)}$  — множество строк длины  $n$  над алфавитом  $\mathcal{A}$  мощности  $l$ .

- Рассмотрим расстояние  $d : \mathbb{S}^{(n)} \times \mathbb{S}^{(n)} \rightarrow \mathbb{Z}^+$   
 $s_0 \in \mathbb{S}^{(n)}$  — фиксированная строка  
 $s \in \mathbb{S}^{(n)}$  — случайная строка
- Представляет интерес задача оценки вероятности  $p$  события

$$A = \{d(s_0, s) \geq a\}.$$

- Частный случай — расстояние Хэмминга:

$$d_{\mathcal{H}}(s_0, s) = \sum_{k=1}^n [s_0^k = s^k].$$

Формула для нахождения  $p$  известна, что может быть полезно при отладке.

$(X_i)_{i \in \mathbb{N}}$  — последовательность независимых одинаково распределенных случайных величин.

- Для любого  $N \in \mathbb{N}$  определена несмещенная оценка  $p$ :

$$\hat{p}_{MC} = \frac{1}{N} \sum_{k=1}^N [X_k \geq a].$$

- Относительная ошибка:

$$\text{RE}(\hat{p}_{MC}) = \frac{\sqrt{\mathbb{D}\hat{p}_N}}{p} = \sqrt{\frac{1-p}{Np}}.$$

- При  $p \approx 10^{-6}$  для достижения относительной ошибки  $\varepsilon = 1\%$  требуется объем выборки  $N \sim 10^9$ .

## Проблемы оценивания малых вероятностей

- Необходимо добиться уменьшения дисперсии при фиксированном объеме выборки.
- Множество  $\mathbb{S}^{(n)}$  дискретно, поэтому не все существующие методы уменьшения дисперсии применимы, например, алгоритм адаптивного многоуровневого расщепления (Bréhier, Lelievre и Rousset 2014).

## Задача:

- Исследовать некоторые подходы метода Монте-Карло на марковских цепях для оценивания малых вероятностей событий вида  $d(s_0, s) \geq a$ .

Пусть  $\mathcal{G}$ ,  $\mathcal{Q}$  — распределения на  $\mathbb{S}^{(n)}$ :

- $g$ ,  $q$  — их плотности относительно считающей меры,
- $\mathcal{G} \prec \mathcal{Q}$ .

Рассмотрим выборку  $s_1, \dots, s_N \sim \mathcal{Q}$  и фиксированную строку  $s_0 \in \mathbb{S}^{(n)}$ .

Оценка вероятности  $p = \mathbb{P}(d(s_0, s) \geq a)$  по методу существенной выборки:

$$\hat{p}_{IS} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \frac{g(s_i)}{q(s_i)} [d(s_0, s_i) \geq a].$$

В качестве моделирующего рассмотрим распределение с плотностью вида

$$q(s) = \frac{1}{Z} \tilde{q}(s) = \frac{1}{Z} g(s) w(s),$$

где  $Z$  — нормирующая константа,  $w(s) = \exp\{\gamma \cdot d(s_0, s)\}$  — весовая функция.

При больших  $\gamma$  выше вероятность попасть в область с высоким  $d(s_0, s)$ , но выше ошибка от оценки нормирующей константы  $Z$ .

Оценка по методу существенной выборки примет вид

$$\hat{p}_{IS} = \frac{\sum_{i=1}^N [s_i \in A] (w(s_i))^{-1}}{\sum_{i=1}^N (w(s_i))^{-1}}.$$

Для построения оценки  $\hat{p}_{IS}$  необходимо моделировать распределение  $Q$  с плотностью специального вида.

- Алгоритм Метрополиса-Гастингса позволяет строить цепь Маркова, стационарное распределение которой есть нужное  $Q$ .
- Чтобы построить такую марковскую цепь, достаточно знать плотность распределения  $Q$  с точностью до нормирующей константы.

Обозначим  $\hat{p}_{MH}$  оценку вероятности  $p$ , построенную с помощью алгоритма Метрополиса-Гастингса.



- Параллельно моделируются  $r$  траекторий  $S_0, \dots, S_{r-1}$  марковской цепи, весовые функции стационарного распределения которых отличаются только значением  $\gamma_i$ .
- Каждые  $T$  итераций случайным образом производится попарный обмен текущих состояний цепей, как шаг алгоритма Метрополиса-Гастингса.
- В конце по траектории  $S_0$  строится оценка.
- Нормирующая константа  $Z$  оценивается по независимой одномерной цепи.
- Обозначим  $\hat{p}_{MCZ}$  оценку вероятности  $p$ , построенную с использованием метода зацепления.

- Описанные ранее методы были реализованы на языке R.
- Для определения оптимальных параметров метода зацепления было необходимо провести большой объем моделирования, требующий много времени.
- Ввиду специфики рассматриваемых методов и языка R добиться на нем существенного сокращения времени не представлялось возможным.
- Использование языка C++ и библиотеки Rcpp (Eddelbuettel и François 2011; Eddelbuettel 2013; Eddelbuettel и Balamuta 2018) для реализации алгоритма Метрополиса-Гастингса и метода зацепления позволило значительно увеличить производительность.

Для определения оптимальных параметров было проведено моделирование для оценки вероятностей  $\mathbb{P}(d_{\mathcal{H}}(s_0, s) \geq 15)$  и  $\mathbb{P}(d_{\mathcal{H}}(s_0, s) \geq 18)$ , где  $s_0, s \in \mathbb{S}^{(20)}$ ,  $l = 4$ .

Выводы:

- Среднеквадратичная ошибка и относительная ошибка убывают с ростом  $r$ .
- Частота обмена состояний не оказывает существенного влияния на точность.
- Свойства оценок сильно зависят от набора параметров  $(\gamma_j)_{j=1}^r$ .
- Оптимальным является выбор всех  $\gamma_j$  равными, причем для оцениваемых вероятностей оптимальное значение  $\gamma$  различно.

- Оценка дисперсии  $\hat{p}_{MC2}$  с помощью метода batch means (Jones и др. 2006):

$$\text{Var}(\hat{p}_{MC2}) = \frac{\hat{\sigma}_{BM}^2}{N} = \frac{v}{(u-1)N} \sum_{j=1}^u (p_j - \hat{p}_{MC2})^2,$$

где  $u \cdot v = N$ , а  $p_j$  находится по формуле:

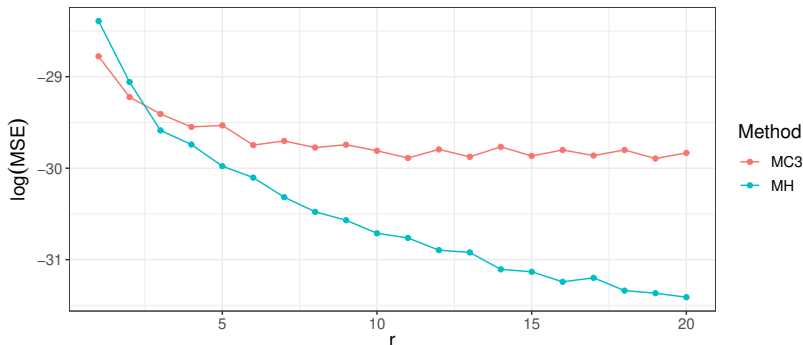
$$p_j = \frac{1}{v} \sum_{i=(j-1)v}^{jv-1} \frac{g(s_i)}{q(s_i)} [s_i \in A],$$

- Доверительные интервалы получаются из нормальности оценки (Owen 2013).

Для оценок  $\hat{p}_{MC3}$  аналогичные результаты в данной работе были получены экспериментально.

# Численные эксперименты. Сравнение метода зацепления и алгоритма Метрополиса-Гастингса

Сравнение  $\hat{p}_{MC3}$  и  $\hat{p}_{MH}$  при  $N = 10^5$  и  $r \in \{1, \dots, 20\}$  для  $p \approx 3.81 \cdot 10^{-6}$  по выборкам оценок объема  $M = 1000$ .



- При одинаковой трудоемкости метод зацепления существенно уступает алгоритму Метрополиса-Гастингса в точности.

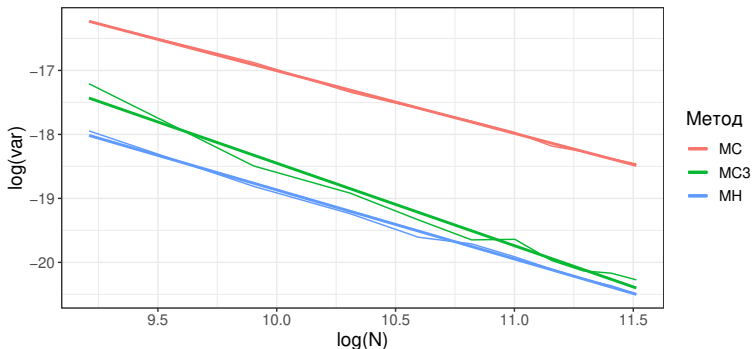
Для оценок построенных при одинаковом порядке трудоемкости:

$p$	$RE\hat{p}_{MC}$	$RE\hat{p}_{MH}$	$RE\hat{p}_{MC3}$
$1.84 \cdot 10^{-4}$	0.239	0.054	0.060
$2.95 \cdot 10^{-5}$	0.591	0.080	0.091
$3.81 \cdot 10^{-6}$	1.337	0.127	0.147
$3.87 \cdot 10^{-7}$	3.659	0.227	0.269
$2.96 \cdot 10^{-8}$	-	0.238	0.280
$1.61 \cdot 10^{-9}$	-	0.535	0.671
$9.10 \cdot 10^{-13}$	-	2.389	8.489

- Метод зацепления, хотя и уступает в точности алгоритму Метрополиса-Гастингса, но значительно превосходит стандартный метод Монте-Карло при оценивании малых вероятностей.

# Сравнение скорости убывания дисперсии

Зависимость дисперсии оценок от объема выборки (трудоемкости в случае  $\hat{p}_{MC3}$ ):



- Скорости убывания дисперсий оценок с ростом объема выборок имеют одинаковый порядок, однако метод Монте-Карло на марковских цепях существенно выигрывает в точности.

В работе был изучен метод зацепления и его применение для оценивания малых вероятностей в дискретном случае.

- Алгоритм Метрополиса-Гастингса и метод зацепления были реализованы на языках R и C++.
- Экспериментально проверена асимптотическая нормальность построенных оценок.
- Экспериментально проверена состоятельность batch means, как метода оценивания дисперсии оценок, использующих метод зацепления.
- Алгоритм Метрополиса-Гастингса при фиксированной трудоемкости позволяет добиться большей точности в сравнении с методом зацепления.
- Использование обоих рассмотренных методов обеспечивает заметный выигрыш в точности в сравнении со стандартным методом Монте-Карло.