Описание (черновик)

Определения:

1) Измеритель – устройство для измерения поверхности образца (трубы) изнутри, отправки измеренных данных на ВУ и взаимодействия с ВУ через некоторый интерфейс управления.

2) ВУ (Верхний уровень) – ПО, осуществляющее взаимодействие с измерителем, а также обработку, сохранение и вывод результатов измерения.

3) Хранилище – БД для хранения результатов измерения с целью их последующего просмотра и обработки (например, для построения некоторой статистики).

4) Внешний клиент – некоторая система для получения данных с хранилищ ВУ и их последующего просмотра и обработки.

5) ПУ или поток управления – протокол для взаимодействия между измерителем и ВУ. Данный протокол является двусторонним (т.е. работает в режиме запрос-ответ) и надежным (осуществляется с помощью взаимодействия по TCP).

6) ПД или поток данных – протокол для передачи данных от измерителя к ВУ. Данный протокол является односторонним (т.е. мы не передаем какие-либо данные от ВУ на измеритель) и потоковым (осуществляется с помощью взаимодействия по UDP).

7) ПХр или поток взаимодействия ВУ с хранилищем – протокол для взаимодействия ВУ с хранилищем (для передачи данных из ВУ и сохранения их в хранилище).

8) ПВнеш или поток взаимодействия внешнего клиента с хранилищем/ВУ – протокол для взаимодействия внешнего клиента с хранилищем/ВУ (для запроса данных внешним клиентом из хранилища/ВУ).

Стадии работы:

1) Ввод данных/выбор режима работы

2) Получение данных + контроль потерь (контроль неупорядоченности пакетов)

3) Калибровка сканера

4) Калибровка положения

5) Обработка данных

6) Вывод результатов обработки

7) Сравнение с эталоном

Варианты работы

1) Измерение данных по упрощенной схеме (на пересечениях двух перпендикулярных плоскостей и трубы):

* Ввод данных/выбор режима работы
* Калибровка сканера
* Калибровка положения
* Начало измерений
* Получение данных + контроль потерь
* Вывод полученных данных (результатов обработки)
* Сравнение с эталоном

2) Измерение данных по полной схеме (последовательное измерение круговых сечений):

* Ввод данных/выбор режима работы
* Калибровка сканера
* Калибровка положения
* Начало измерений
* Получение данных + контроль потерь
* Обработка данных
* Вывод результатов обработки
* Сравнение с эталоном

3) Взаимодействие с внешним клиентом:

* Запрос данных у ВУ

Ошибочные ситуации во время работы

1) Отклонение данных контролем потерь (слишком много потерь и/или слишком велика неупорядоченность пакетов):

* Ввод данных/выбор режима работы
* Калибровка сканера
* Калибровка положения
* Начало измерений
* Получение данных + контроль потерь
* Останов работы из-за отклонения данных контролем потерь
* Сообщением о данном событии ВУ

2) Уход температуры измеряемого образца из диапазона температур, при которых проходила калибровка сканера (диапазон температур определяется как температура калибровки плюс-минус некоторая дельта):

* Ввод данных/выбор режима работы
* Калибровка сканера
* Калибровка положения
* Начало измерений
* Получение данных + контроль потерь
* Получение сигнала об уходе температуры измеряемого образца
* Останов работы из-за ухода температуры измеряемого образца из диапазона температур, при которых проходила калибровка сканера
* Сообщением о данном событии ВУ

3) Удар датчика (сканера) о поверхность измеряемого образца

* Ввод данных/выбор режима работы
* Калибровка сканера
* Калибровка положения
* Начало измерений
* Получение данных + контроль потерь
* Получение сигнала об ударе
* Останов работы из-за удара датчика (сканера) о поверхность измеряемого образца
* Сообщением о данном событии ВУ

Поток данных/управления

Обозначения:

* ПУ или поток управления – протокол для взаимодействия между измерителем и ВУ
* ПД или поток данных – протокол для передачи данных от измерителя к ВУ
* ПХр или поток взаимодействия ВУ с хранилищем – протокол для взаимодействия ВУ с хранилищем
* ПВнеш или поток взаимодействия внешнего клиента с хранилищем/ВУ – протокол для взаимодействия внешнего клиента с хранилищем/ВУ

1) Измерение данных по упрощенной схеме:

* Ввод данных/выбор режима работы: ВУ--(ПУ)-->Измеритель
* Калибровка сканера: ВУ--(ПУ)-->Измеритель--(ПУ)-->ВУ
* Калибровка положения: ВУ--(ПУ)-->Измеритель--(ПУ)-->ВУ
* Начало измерений: ВУ--(ПУ)-->Измеритель
* Получение данных + контроль потерь: Измеритель--(ПД)-->ВУ
* Вывод полученных данных (результатов обработки): ВУ--(ПХр)-->Хранилище

2) Измерение данных по полной схеме:

* Ввод данных/выбор режима работы: ВУ--(ПУ)-->Измеритель
* Калибровка сканера: ВУ--(ПУ)-->Измеритель--(ПУ)-->ВУ
* Калибровка положения: ВУ--(ПУ)-->Измеритель--(ПУ)-->ВУ
* Начало измерений: ВУ--(ПУ)-->Измеритель
* Получение данных + контроль потерь: Измеритель--(ПД)-->ВУ
* Обработка данных: происходит внутри ВУ
* Вывод результатов обработки: ВУ--(ПХр)-->Хранилище

3) Отклонение данных контролем потерь (слишком много потерь и/или слишком велика неупорядоченность пакетов):

* Ввод данных/выбор режима работы: ВУ--(ПУ)-->Измеритель
* Калибровка сканера: ВУ--(ПУ)-->Измеритель--(ПУ)-->ВУ
* Калибровка положения: ВУ--(ПУ)-->Измеритель--(ПУ)-->ВУ
* Начало измерений: ВУ--(ПУ)-->Измеритель
* Получение данных + контроль потерь: Измеритель--(ПД)-->ВУ
* Останов работы из-за отклонения данных контролем потерь: ВУ--(ПУ)-->Измеритель
* Сообщением о данном событии ВУ: ВУ--(ПХр)-->Хранилище

4) Уход температуры измеряемого образца из диапазона температур, при которых проходила калибровка сканера:

* Ввод данных/выбор режима работы: ВУ--(ПУ)-->Измеритель
* Калибровка сканера: ВУ--(ПУ)-->Измеритель--(ПУ)-->ВУ
* Калибровка положения: ВУ--(ПУ)-->Измеритель--(ПУ)-->ВУ
* Начало измерений: ВУ--(ПУ)-->Измеритель
* Получение данных + контроль потерь: Измеритель--(ПД)-->ВУ
* Получение сигнала об уходе температуры измеряемого образца: Измеритель--(ПД)-->ВУ
* Останов работы из-за ухода температуры измеряемого образца из диапазона температур, при которых проходила калибровка сканера: ВУ--(ПУ)-->Измеритель
* Сообщением о данном событии ВУ: ВУ--(ПХр)-->Хранилище

5) Удар датчика (сканера) о поверхность измеряемого образца:

* Ввод данных/выбор режима работы: ВУ--(ПУ)-->Измеритель
* Калибровка сканера: ВУ--(ПУ)-->Измеритель--(ПУ)-->ВУ
* Калибровка положения: ВУ--(ПУ)-->Измеритель--(ПУ)-->ВУ
* Начало измерений: ВУ--(ПУ)-->Измеритель
* Получение данных + контроль потерь: Измеритель--(ПД)-->ВУ
* Получение сигнала об ударе: Измеритель--(ПД)-->ВУ
* Останов работы из-за удара датчика (сканера) о поверхность измеряемого образца: ВУ--(ПУ)-->Измеритель
* Сообщением о данном событии ВУ: ВУ--(ПХр)-->Хранилище

6) Взаимодействие с внешним клиентом:

* Запрос данных у ВУ: Внешний клиент--(ПВнеш)-->ВУ--(ПВнеш)-->Внешний клиент

Функциональные требования к ВУ

Функциональные требования:

* Поддержка обработки измеренных данных по упрощенной схеме (см. ниже).
* Поддержка обработки измеренных данных по полной схеме (см. ниже).
* Взаимодействие с измерителем через ПУ или поток управления.
* Получение данных от измерителя через ПД или поток данных (формат см. ниже).

Нефункциональные требования к ВУ

Нефункциональные требования:

* Поддержка кросплатформенности на уровне сборки исходного кода: один и тот же код должен собираться под разные платформы (минимум под MS Windows и Linux).
* Суммарное время на измерение и обработку данных не должно превышать некоторого заданного значения. Предварительно известно, что должно изготовляться приблизительно 30 труб в час. Следовательно, примерно за 2 минуты мы должны измерить и обработать все данные. Отсюда возникает требование начинать обработку данных как можно раньше, не дожидаясь окончания этапа измерения. Также, по возможности следует распараллелить обработку измеренных данных.
* Возможность конфигурирования на лету. Для этого ВУ должен быть разработан с использованием архитектуры на базе plugin'ов.
* Реализация должна быть осуществлена на языке C++ (стандарт C++11) с помощью библиотеки Qt.
* Наличие тестов.

Обработка данных, измеренных по упрощенной схеме

блаблабла

Обработка данных, измеренных по полной схеме

блаблабла