

089020 - Progetto di Ingegneria Informatica

# Post Quantum Cryptography Relazione Finale

Autore: Stefano Formicola Docente supervisore: Alessandro Barenghi Docente responsabile: Stefano Zanero

Anno Accademico 2018/2019

# Indice

1	Introduzione	2
	1.1 LEDAcrypt	
	1.2 Scopo del progetto	2
<b>2</b>	L'algoritmo	3
3	Trasposta di una matrice AVX2	6
4	Risultati	10
5	Competenze acquisite	12

#### 1 Introduzione

Il progetto Post Quantum Cryptography inizia a Ottobre 2018, col professor Alessandro Barenghi del DEIB (Dipartimento di Elettronica, Informazione e Bioingegneria) come docente supervisore.

#### 1.1 LEDAcrypt

Il progetto è basato sull'implementazione pubblica di **LEDAcrypt**, un algoritmo crittografico a chiave pubblica la cui robustezza e confidenzialità sono garantite dalla difficoltà della decodifica, che appartiene alla classe dei problemi *NP-hard*. Questo tipo di problemi risulta difficile da risolvere anche con computer quantistici, macchine che sfruttano i fenomeni della meccanica quantistica per risolvere problemi matematici difficili o intrattabili per i computer tradizionali, come la fattorizzazione degli interi.

Quest'ultimo, ad esempio, è alla base dell'infrastruttura crittografica a chiave pubblica moderna e, in futuro, computer quantistici sufficientemente potenti saranno capaci di comprometterne il funzionamento, minando la confidenzialità e l'integrità delle comunicazioni digitali.

#### 1.2 Scopo del progetto

L'obiettivo didattico del progetto consiste nell'ottimizzazione della funzione di decoding, scritta in linguaggio C, per architetture di processori x86-64 che supportano il set di istruzioni SIMD Advanced Vector Extensions 2 (AVX2), sfruttando le *compiler intrinsics* di Intel.

Inoltre, il progetto mi ha consentito di migliorare ed approfondire la capacità di comprendere ed analizzare del codice prodotto da altri autori nonché ragionare su come migliorarlo ed ottimizzarlo, sfruttando la possibilità di eseguire determinati calcoli in parallelo su registri a 256 bit del processore.

# 2 L'algoritmo

L'algoritmo da ottimizzare rappresenta una procedura di decoding conosciuta col nome di  $Bit\ Flipping\ (BF)$ . Gli algoritmi di Bit Flipping eseguono delle iterazioni su una matrice H, detta di parity-check, per dedurre quali bit di una parola affetta da errori devono essere invertiti in modo che la decodifica abbia successo.

La procedura di riferimento di questo progetto consiste in un algoritmo QDecode che lavora su un vettore s detto sindrome, la matrice sparsa H e la matrice di trasformazione Q. Le operazioni compiute su questi parametri in ingresso sono finalizzate a ricostruire il vettore d'errore e della sindrome s.

Il collo di bottiglia dell'implementazione iniziale consisteva nelle prime istruzioni dell'algoritmo, ovvero quelle in cui QDecode calcola il numero di unsatisfied parity checks presenti nella sindrome s e di seguito rappresentate.

```
Input: s: sindrome, vettore di dimensione p
           Htr: rappresentazione in forma sparsa della matrice trasposta H
  upc \leftarrow [0|...|0]; // upc di dimensione \mathbb{N}_0 * p
  currSyndrome \leftarrow s;
  for i = 0 to n_0 - 1 do
3
      for valueIdx = 0 to p - 1 do
4
          for HtrIdx = 0 to d_v - 1 do
5
              if get\_coeff(currSyndrome, (Htr[i]/HtrIdx]+valueIdx mod p) = 1 then
6
                 upc[i*p + valueIdx] = upc[i*p + valueIdx] + 1;
7
              end
8
          end
9
      end
10
  \mathbf{end}
11
```

Algorithm 1: Calcolo degli UPC della sindrome s

L'idea alla base dell'ottimizzazione consiste nello sfruttare il fatto che gli upc sono rappresentati in 8 bit, e quindi è possibile eseguire un caricamento vettoriale di 8 unsatisfied parity checks nei moderni processori con parole di memoria da 64 bit. Per implementarla, la matrice upc passa da una dimensione  $n_0 * p$  a  $n_0 * p'$  con p' uguale a p approssimato al più vicino multiplo del numero di byte della parola di memoria del processore sfruttata per vettorizzare il calcolo (8 B per i processori a 64 bit). Nel caso dei processori AVX2, è stato possibile sfruttare registri del processore della dimensione di 256 bit (32 Byte). Inoltre, la funzione  $get\_coeff$  restituirà una rappresentazione "impacchettata" dei bit corrispondenti ai coefficienti

nel range dall'indice passato per parametro ai successivi 64 (o, nell'implementazione AVX2, 256).

Una prima versione ottimizzata dell'algoritmo è rappresentata dallo pseudocodice seguente.

```
upc \leftarrow [0|...|0]; // upc di dimensione N_0 * p'
  currSyndrome[1] \leftarrow s;
  currSyndrome[0] \leftarrow s[p-1];
   for i = 0 to n_0 - 1 do
       for valueIdx = 0 to p - 1 do
\mathbf{5}
          for HtrIdx = 0 to d_v - 1 do
6
              basePos = Htr[i][HtrIdx] + valueIdx mod p;
7
              packedSynBits ←get_64_coeff(currSyndrome, basePos)
8
               for upcMatRow = 0 to 7 do
                  upcMat[upcMatRow] ←packedSynBits &VEC_COMB_MASK;
9
                  packedSynBits = packedSynBits >> 1;
10
              end
11
              upcMat \leftarrow transpose(upcMat);
12
              for upcMatRow = 0 to 7 do
13
                  upc[i][valueIdx+8*upcMatCol] \leftarrow upcMat[upcMatRow];
14
              end
15
          end
16
          valueIdx \leftarrow valueIdx + VECTORIZED\_READ\_BITS;
17
       end
18
   \mathbf{end}
19
   for i = 0 to n_0 - 1 do
20
       for j = 0 to 31 do
\mathbf{21}
          \operatorname{upc}[i][p+j] = \operatorname{upc}[i][j];
22
       end
23
  end
24
```

Algorithm 2: Algoritmo 1 vettorizzato a 64 bit

A partire dall'Algoritmo 2 è possibile ottenere un'ottimizzazione 4 volte superiore se, invece di calcolare 64 bit di indici, se ne calcolano 256 bit, sfruttando le operazioni vettoriali offerte dalle Intrinsics di Intel per i processori della famiglia AVX2.

Così, è possibile caricare in un registro \_m256 quattro parole della sindrome, su cui poi è possibile svolgere operazioni logiche ed aritmetiche. Un esempio è l'operazione aritmetica di modulo, la quale nelle versioni non ottimizzate è implementata come

una serie di divisioni con resto. Una versione ottimizzata e che sfrutta gli operatori logici, invece, è la seguente:

```
unsigned int logicalModulo(uint32_t a, uint32_t b) {
   return a - ( ( (signed int)(b) - (signed int)(a) ) >> 31) & b );
}
```

Il corrispettivo vettorizzato, invece, è mostrato nel codice seguente e calcola il modulo b di 4 interi a 32 bit contenuti nel registro a:

```
__m256i avx2_epi32_Modulo(__m256i a, uint32_t b) {
    __m256i base = _mm256_set1_epi32(b);

    __m256i t0 = _mm256_sub_epi32(base, a);
    __m256i t1 = _mm256_srai_epi32(t0, 0x1F);
    __m256i t2 = _mm256_and_si256 (t1, base);

return _mm256_sub_epi32(a, t2);
}
```

Complessivamente, le istruzioni vettoriali usate per l'implementazione del progetto sono istruzioni di INSERT ed EXTRACT nei registri a 256 bit, AND e OR vettoriale, SHIFT intra-word dei registri, LOAD e STORE vettoriale e operazioni aritmetiche come la ADD e la SUB.

## 3 Trasposta di una matrice AVX2

Ad ogni calcolo degli UPCs, questi andranno salvati nella matrice di UPC nel giusto ordine. Essenzialmente, la matrice di UPCs deve essere trasposta e poi ogni riga sarà salvata nell'opportuna posizione del vettore unsatisfiedParityChecks.

Per ottenere ciò ho utilizzato le intrinsics di permutazione dei registri. La situazione iniziale si presenta come in figura 1, dove ad ogni alternanza di colore corrisponde un registro, letto da sinistra verso destra dall'alto in basso.



Figura 1: Situazione iniziale della matrice di UPC, rappresentata nell'implementazione come 8 vettori da 256 bit, ovvero 8x32 uint8<sub>-</sub>t

La prima operazione per ottenere la matrice trasposta consiste nell'istruzione:

```
__m256    __t0 = _mm256_unpacklo_ps(row0, row1);
__m256    __t1 = _mm256_unpackhi_ps(row0, row1);
```

Ovvero l'interleaving della metà inferiore (e, nella seconda istruzione, superiore) di ciascun registro di 128 bit dei due operandi, il cui risultato è mostrato in figura 2.

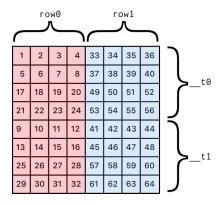


Figura 2: Interleaving di row0 e row1

La stessa operazione è stata applicata alle coppie di registri (row2, row3), (row4, row5), (row6, row7). In figura 3 è mostrato il contenuto di \_\_t2 e \_\_t3.

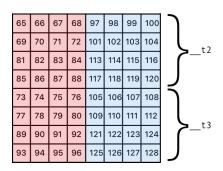


Figura 3: Interleaving di row2 e row3

Prendendo come riferimento i registri \_t0, \_t1, \_t2, \_t3, al termine dell'interleaving i valori sono riordinati con la intrinsic \_mm256\_shuffle\_ps, la quale li tratta come elementi da 32 bit.

```
__m256    __tt0 = _mm256_shuffle_ps(__t0,__t2, 0x44);

__m256    __tt1 = _mm256_shuffle_ps(__t0,__t2, 0xEE);

__m256    __tt2 = _mm256_shuffle_ps(__t1,__t3, 0x44);

__m256    __tt3 = _mm256_shuffle_ps(__t1,__t3, 0xEE);
```

La prima shuffle produce un risultato intermedio che alterna 64 bit inferiori (partendo dai primi 128 bit) del primo operando all'altro. Il risultato della seconda istruzione, invece, contiene i 64 bit superiori (partendo dei primi 128 bit) del primo operando alternati a quelli del secondo.

I risultati intermedi delle prime 6 shuffle sono mostrati nelle figure 4, 5, 6.

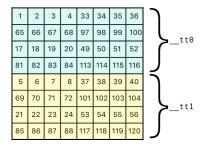


Figura 4: \_mm256\_shuffle\_ps(\_\_t0,\_\_t2) con maschere 0x44 e 0xEE

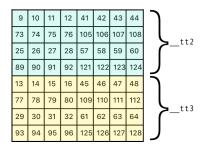


Figura 5: \_mm256\_shuffle\_ps(\_\_t1,\_\_t3) con maschere 0x44 e 0xEE

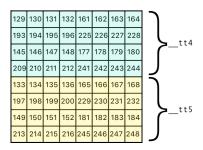


Figura 6: \_mm256\_shuffle\_ps(\_\_t4,\_\_t6) con maschere 0x44 e 0xEE

Il passo finale per ottenere la trasposta della matrice di \_m256i è composto da altre due funzioni sui registri intermedi ottenuti finora.

```
row0 = _mm256_permute2f128_ps(__tt0, __tt4, 0x20);
row1 = _mm256_permute2f128_ps(__tt1, __tt5, 0x20);
row2 = _mm256_permute2f128_ps(__tt2, __tt6, 0x20);
row3 = _mm256_permute2f128_ps(__tt3, __tt7, 0x20);
row4 = _mm256_permute2f128_ps(__tt0, __tt4, 0x31);
row5 = _mm256_permute2f128_ps(__tt1, __tt5, 0x31);
row6 = _mm256_permute2f128_ps(__tt2, __tt6, 0x31);
row7 = _mm256_permute2f128_ps(__tt3, __tt7, 0x31);
```

Le istruzioni di permutazione con maschera 0x20 compongono un registro da 256 bit con i 128 bit di parte alta del secondo operando e 128 bit di parte bassa del primo.

La maschera 0x31, invece, permette di comporre un registro il cui risultato contiene i 128 bit di parte alta del primo operando come parte bassa e 128 bit di parte alta del secondo operando come parte alta.

Il risultato, per il registro row0, è illustrato in figura 7.

1	2	3	4	33	34	35	36
65	66	67	68	97	98	99	100
129	130	131	132	161	162	163	164
193	194	195	196	225	226	227	228

Figura 7: \_mm256\_permute2f128\_ps(\_\_tt0,\_\_tt4) con maschere 0x20

La trasposta della matrice, trattata come una 8x8 float, è finita. Ora occorre solo permutare gli elementi interni ad ogni registro per ottenere la vera matrice trasposta, una 8x32 unsigned char. La funzione che permette di ottenere questo risultato è la seguente, il cui risultato è mostrato in figura 8.

1	2	3	4	33	34	35	36
65	66	67	68	97	98	99	100
129	130	131	132	161	162	163	164
193	194	195	196	225	226	227	228

Figura 8: permute\_row(row0)

#### 4 Risultati

I risultati del progetto, in termini di performance, sono piuttosto notevoli e mostrano un decremento dei tempi fino a 20 volte rispetto all'implementazione originale.

Nella tabella di seguito sono rappresentati, per ogni categoria di sicurezza e valori di N0, i tempi in millisecondi di un benchmark di 100 test, compresa la varianza.

Alla colonna **Bench 0** corrisponde l'implementazione originale dell'algoritmo, senza ottimizzazione, mentre **Bench 1** rappresenta i risultati del benchmark eseguito sulla prima implementazione vettorizzata dell'algoritmo, a 64 bit.

Category	N0	Bench 0	Bench 1
1	2	3.617 (+,- 0.491)	0.833 (+,- 0.141)
1	3	4.438 (+,- 0.383)	1.020 (+,- 0.111)
1	4	4.629 (+,- 0.492)	1.087 (+,- 0.161)
3	2	9.694 (+,- 0.934)	2.072 (+,- 0.271)
3	3	16.098 (+,- 1.023)	2.106 (+,- 0.252)
3	4	18.327 (+,- 1.029)	2.320 (+,- 0.180)
5	2	13.487 (+,- 0.708)	2.703 (+,- 0.222)
5	3	19.215 (+,- 1.612)	3.344 (+,- 0.344)
5	4	20.009 (+,- 1.468)	3.732 (+,- 0.397)

Per quanto riguarda l'implementazione finale, ottimizzata per le architetture AVX2, sono state prese in considerazione due implementazioni dell'algoritmo.

La prima, **Bench 2**, fa uso del modulo aritmetico per calcolare singolarmente gli indici rimanenti della sindrome, non multipli del fattore di coalescenza 256.

La seconda implementazione, **Bench 3**, calcola il modulo di questi indici inserendoli in un unico registro \_m256i e poi ne esegue le operazioni, effettuando così più operazioni di insert.

Category	N0	Bench 2	Bench 3
1	2	0.183 (+,- 0.021)	0.176 (+,- 0.032)
1	3	0.290 (+,- 0.047)	0.433 (+,- 0.054)
1	4	0.532 (+,- 0.065)	1.509 (+,- 0.082)
3	2	0.468 (+,- 0.078)	$0.456 \ (+,-0.066)$
3	3	0.490 (+,- 0.050)	0.429 (+,- 0.037)
3	4	1.286 (+,- 0.106)	1.305 (+,- 0.098)
5	2	0.762 (+,- 0.109)	0.674 (+,- 0.054)
5	3	0.721 (+,- 0.059)	1.343 (+,- 0.103)
5	4	1.055 (+,- 0.100)	2.084 (+,- 0.132)

### 5 Competenze acquisite

I risultati didattici del progetto sono stati numerosi e mi hanno permesso di approfondire meglio diverse fasi dello sviluppo di un progetto in C.

Ovviamente, grande importanza è attribuita alla capacità di "vettorizzare" un algoritmo e a comprendere le diverse istruzioni offerte dalle compiler intrinsics di Intel, riuscendo anche a combinare istruzioni appartenenti a famiglie di processori più vecchie, come le SSE. Altri tipi di ottimizzazioni, che ho imparato durante l'implementazione AVX2 dell'algoritmo, sono legate al tipo e al numero di bit scelti per rappresentare i dati in memoria, riuscendo ad aggregare fino a 32 iterazioni di un for-loop su dati a 8 bit in un'unica istruzione operante su registri a 256 bit.

Altre competenze che ho acquisito sin dall'inizio del progetto riguardano l'utilizzo delle direttive al preprocessore come la define di una macro, le direttive condizionali o il token-pasting operator, ma anche i benefici legati all'utilizzo dell'inlining delle funzioni. Un altro strumento molto utile e che prima dell'inizio del progetto non avevo mai usato è *GNU make*, col quale ho avuto modo di modificare diversi parametri legati alla fase di compilazione, sia in fase di debug che di rilascio del codice.

Una fase molto importante in fase di sviluppo dell'implementazione è stata quella di debug: ho avuto modo di approfondire l'utilizzo di diversi suite per il debug come Valgrind ed il suo strumento per il profiling Callgrind, il cui output è stato visualizzato con Qcachegrind per macOS. Avendo lavorato al progetto interamente da macOS, inizialmente ho riscontrato difficoltà nell'installare Valgrind sull'ultima versione dell'OS, Mojave, a causa dell'incompatibilità con alcune librerie a 32-bit, il cui supporto è cessato. Questo mi ha portato a studiare ed imparare a configurare un ambiente di sviluppo Linux basato su Docker, utile per le prime fasi di compilazione e debug da linea di comando, riducendo i tempi necessari per l'avvio di una VM da VirtualBox. Successivamente, ho avuto modo di interagire con la community di Homebrew su GitHub e di risolvere una issue per l'installazione di Valgrind su macOS, riuscendo a fare debugging senza l'utilizzo di un Docker container.

Uno strumento molto utile e degno di nota, che ho avuto modo di apprezzare imparando ad usarlo, è il debugger LLDB, attraverso il quale ho potuto confrontare i valori in bit degli unsatisfied parity checks ed altri parametri del decoder tra la versione di riferimento e quella in fase di sviluppo, così come ho potuto analizzare il codice una riga alla volta attraverso l'uso semplificato dei breakpoint, condizionali e non.