

# Trasformate di Laplace e calcolo della FDT

Esempio 1 Dato S:  $\begin{cases} \dot{x}_1 = -x_1 + u \\ \dot{x}_2 = -x_2 + 3u \\ y = x_1 + x_2 \end{cases}$

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}, \quad C = \begin{pmatrix} 1 & 1 \end{pmatrix}, \quad D = 0$$

a) Calcolare la FDT da u a y (deve essere sempre specificato il legame impianto/uscita per la FDT)

2 modi: a.1) formula

a.2) proprietà della trasformata di L.

$$\text{a.1)} \quad G(s) = \frac{Y(s)}{U(s)} = C(sI - A)^{-1} B + D = \begin{pmatrix} 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} s+1 & 0 \\ 0 & s+1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \end{pmatrix} \frac{1}{(s+1)^2} \begin{pmatrix} s+1 & 0 \\ 0 & s+1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{(s+1)^2} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{(s+1)^2} \begin{pmatrix} 10 & 1 \\ 10 & 1 \end{pmatrix} = \frac{10}{s+1} \quad \text{1 polo!}$$

Ma il sistema di partenza è del 2° ordine  $\Rightarrow$  c'è un autov. nascosto

a.2) Scriviamo S nel dominio delle trasformate:

$$\mathcal{L}[x_i(t)](s) = s \underline{\mathcal{L}[x_i(t)](s)} - x_i(0) \quad \text{d cond. iniz. forzata}$$

$$\begin{cases} sX_1(s) = -X_1(s) + U(s) \\ sX_2(s) = -X_2(s) - 3U(s) \\ Y(s) = X_1(s) + X_2(s) \end{cases}$$

$$G(s) = \frac{Y(s)}{U(s)}, \quad Y(s) = G(s)U(s)$$

Dobbiamo trovare  $X_1(s)$  e  $X_2(s)$ :  $X_1(s) = \frac{1}{s+1} U(s)$   
 $X_2(s) = \frac{3}{s+1} U(s)$

$$\begin{aligned} Y(s) &= X_1(s) + X_2(s) = \frac{1}{s+1} U(s) + \frac{3}{s+1} U(s) \\ &= \frac{10}{s+1} U(s) \end{aligned}$$

$$Y(s) = G(s)U(s) \quad \rightarrow \quad G(s) = \frac{10}{s+1}$$

$$v(t) = at^k e^{pt} \leftrightarrow V(s) = a \frac{k!}{(s-p)^{k+1}}$$

b) Determinare il mov. forzato dell' uscita quando  $u(t) = 2e^{-3t}, t \geq 0$

$$y_f(t) \leftrightarrow Y(s) \leftrightarrow Y(s) = G(s)U(s) \leftrightarrow U(s) \leftrightarrow u(t) \quad ||$$

$$U(s) = 2 \cdot \frac{1}{s+3}$$

$$\begin{aligned} \text{Quindi } Y(s) &= G(s)U(s) = \frac{10}{s+1} \cdot \frac{2}{s+3} = \frac{20}{(s+1)(s+3)} \quad \text{non moltiplicare, scrive in forma fattorizzata} \\ &= \frac{A}{s+1} + \frac{B}{s+3} \quad \frac{A(s+3) + B(s+1)}{(s+1)(s+3)} \end{aligned}$$

$$\begin{cases} A + B = 20 \\ As + Bs = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} B = 20 - A \\ As + 20s - As = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} s(A - 3A) = -20s \\ B = 20 - 3A \end{cases} \quad \begin{cases} -2A = -20 \rightarrow A = 10 \\ B = -10 \end{cases}$$

$$Y(s) = \frac{10}{s+1} - \frac{10}{s+3}$$

$$\mathcal{L}^{-1}[Y(s)](t) = \mathcal{L}^{-1}\left[\frac{10}{s+1} - \frac{10}{s+3}\right](t) = \mathcal{L}^{-1}\left[\frac{10}{s+1}\right](t) - \mathcal{L}^{-1}\left[\frac{10}{s+3}\right](t) =$$

$$y_f(t) = 10e^{-t} - 10e^{-3t}, \quad t \geq 0$$

X cosa provare a farlo con la formula di Lagrange

c) Verificare  $y_f(t)$  con TVI, TVF (teorema val. iniz. e teo. val. fin.

TVI:  $y_f(0) = \lim_{s \rightarrow +\infty} sY(s) = \lim_{s \rightarrow \infty} s \frac{20}{(s+1)(s+3)} = 0$

$$TVF: y_f(\infty) = \lim_{s \rightarrow 0} s Y(s) = \lim_{s \rightarrow 0} \frac{s}{(s+1)(s+3)} = 0$$

→ poli tutti Re < 0

$$y_f(0) = 10e^0 - 10e^{-3 \cdot 0} = 10 - 10 = 0$$

$$y_f(\infty) = 0$$

$$\tilde{u}(t) = 2e^{3t}$$

$$\tilde{y}(t) = 10e^{-t} - 10e^{-3t}$$

d) Calcolare  $y(t) = ?$  con  $x(s) = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$ ,  $u(t) = e^{-3t}$   $t \geq 0$

$$y(t) = \underline{y_f(t)} + y_f(t)$$

$$C \frac{dx}{dt} = x$$

$$3x =$$

$$= 5e^t - 5e^{-3t}$$

$$y(t) = 8e^t - 5e^{-3t}$$

Notiamo che  $\tilde{u}(t)$  di prima è  $2e^{-3t}$ , quindi il nuovo ingresso è la metà dell'ingresso di prima. Poiché il sistema è lineare, l'uscita  $y_f$  è  $\frac{1}{2} \tilde{y}_f(t)$

Es. 2 Dato la rete elettrica



$$C \frac{dv}{dt} = i = \frac{u - v}{R} \quad \frac{dv}{dt} = -\frac{1}{RC} v + \frac{1}{RC} u$$

$$x = v$$

$$y = v$$

$$\begin{cases} \dot{x} = -\frac{1}{RC} x + \frac{1}{RC} u \\ y = x \end{cases}$$

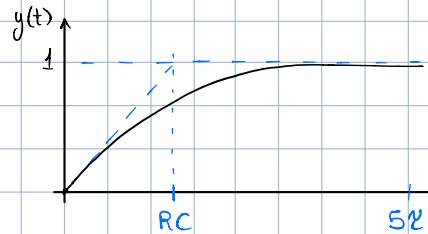
1) Calcolare la FdT del sistema (da  $u$  a  $y$ )

$$sX(s) = -\frac{1}{RC} X(s) + \frac{1}{RC} U(s), \quad Y(s) = X(s)$$

$$X(s) = \frac{1/RC}{s + 1/RC} \quad Y(s) = U(s) \Rightarrow G(s) = \frac{1/RC}{s + 1/RC}$$

2) Calcolare l'andamento qualitativo della risposta a scalo del sistema

Dobbiamo tracciare un grafico dell'uscita quando  $u(t) = \text{sca}(t) \cdot A$  con  $A=1$  (scalo omotetico)



Applichiamo TVF e TVI

$$TVF: y(\infty) = \lim_{s \rightarrow 0} [s Y(s)] = s G(s) \cdot U(s) = s G(s) \frac{1}{s} = \frac{1/RC}{s + 1/RC} = 1$$

$$TVI: y(0) = \lim_{s \rightarrow \infty} [s Y(s)] = s G(s) \frac{1}{s} = \frac{1/RC}{s + 1/RC} = 0$$

P posso calcolare  $\dot{y}(0)$ , derivata iniziale:  $\mathcal{L}[y(t)](s) = s \cdot \mathcal{L}[y(t)](s) - y(0) = s Y(s)$

$$TVI: \dot{y}(0) = \lim_{s \rightarrow \infty} [s \mathcal{L}[y(t)](s)] = s \cdot s \cdot Y(s) = \lim_{s \rightarrow \infty} \left[ s^2 G(s) U(s) = s G(s) \right] = \frac{s/RC}{s + 1/RC} = \frac{1}{RC}$$

Pendenza iniziale

$$\lambda = -\frac{1}{RC} \quad \gamma = -\frac{1}{\lambda} = RC$$

3) Espressione analitica  $y(t)$  FORZATO!

$$Y(s) = G(s) \frac{1}{s} = \frac{1/RC}{s(s + 1/RC)} = \frac{A}{s} + \frac{B}{s + 1/RC} = \frac{A(s + 1/RC) + Bs}{s(s + 1/RC)}$$

$$= \frac{1}{s} - \frac{1}{s + 1/RC} \quad \leftrightarrow \quad y(t) = \mathcal{L}^{-1} \left[ \frac{Y(s)}{s} \right](t) = \frac{\text{sca}(t) - e^{-t/RC}}{1 - e^{-t/RC}} \quad t \geq 0$$

$$\begin{cases} A/RC = 1/RC \rightarrow A = 1 \\ As + Bs = 0 \rightarrow B = -A \end{cases}$$

Eso. 3

$$G(s) = \frac{1}{(s+1)(s+10)}$$

Rappresenta un sistema del II ordine  
autovalori

TIP: tutti i poli sono autovalori ma non viceversa  
⇒ non autovalori nascosti

1) Risposta (forzata) allo scalino unitario ( $u(t) = \text{sgn}(t)$   $t \geq 0$ )

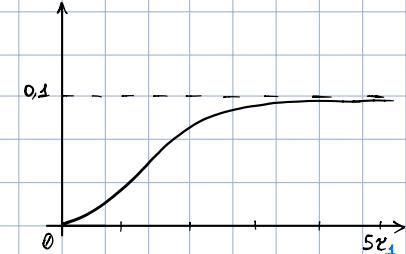
$$U(s) = \frac{1}{s} \quad Y(s) = G(s) U(s)$$

$$\text{TVF: } y(\infty) = \lim_{s \rightarrow 0} \left[ s Y(s) = s G(s) \frac{1}{s} \right] = \lim_{s \rightarrow 0} \frac{1}{(s+1)(s+10)} = \frac{1}{10}$$

$$\text{TVI: } y(0) = \lim_{s \rightarrow \infty} \left[ s Y(s) = \frac{1}{(s+1)(s+10)} \right] = 0$$

$$\text{TVI: } \dot{y}(0) = \lim_{s \rightarrow \infty} \left[ s \cdot L[\dot{y}(t)](s) = s^2 Y(s) = s^2 G(s) = \frac{s^2}{(s+1)(s+10)} \right] = 0$$

$$\text{TVI: } \ddot{y}(0) = \lim_{s \rightarrow \infty} \left[ s L[\ddot{y}(t)](s) = s^3 Y(s) = s^2 G(s) = \frac{s^2}{(s+1)(s+10)} \right] = \frac{1}{10} > 0$$



$$\lambda_1 = -1 \quad \gamma_1 = -\frac{1}{\lambda_1} = 1 \quad \text{c.d.t. dominante}$$

$$\lambda_2 = -10 \quad \gamma_2 = -\frac{1}{\lambda_2} = \frac{1}{10}$$

Per tracciare il grafico:

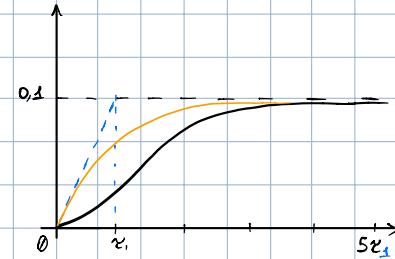
- TVF a regime
- TVI + derivate per l'inizio
- costante di tempo

2) Dato  $\tilde{G}(s) = \frac{\mu}{1+s^2}$  determinare  $\mu, \gamma$  t.c.  $\tilde{y}(t)$  sia simile a  $y(t)$

$$\text{TVF: } \tilde{y}(\infty) = \lim_{s \rightarrow 0} \left[ s \tilde{Y}(s) = s \tilde{G}(s) \frac{1}{s} = \frac{\mu}{1+\mu^2} \right] = \mu = 0.1$$

$$\text{TVI: } \tilde{y}(0) = \lim_{s \rightarrow \infty} \left[ s \tilde{Y}(s) = \frac{1}{1+\mu^2} \right] = 0$$

$$\text{TVI: } \tilde{y}'(0) = \lim_{s \rightarrow \infty} \left[ s^2 \tilde{Y}(s) = \frac{\mu s}{1+\mu^2} \right] = \frac{\mu}{2} \quad \text{non parte più con pendenza } \phi$$



Proviamo  $\gamma = \gamma_1 = 1$

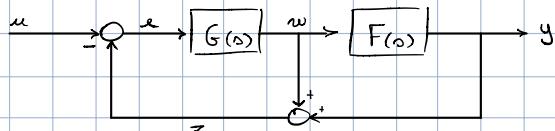
$$\tilde{G}(s) = \frac{0.1}{s+1}$$

↑  
approssimazione a  
polo dominante di  $G(s)$

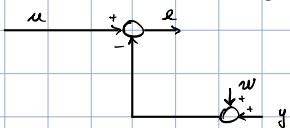
Dato un sistema complesso,

calcolo il polo dominante e l'approssimazione deve avere  
stesso valore a regime e costante di tempo dominante

Esercizio 4 Dato lo schema a blocchi

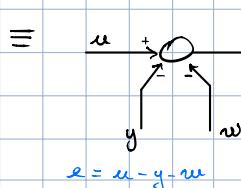


1) Calcolare la FdT da  $u$  a  $y$



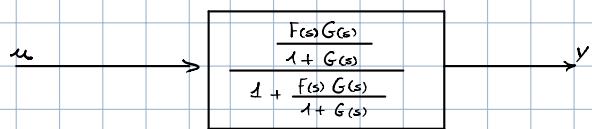
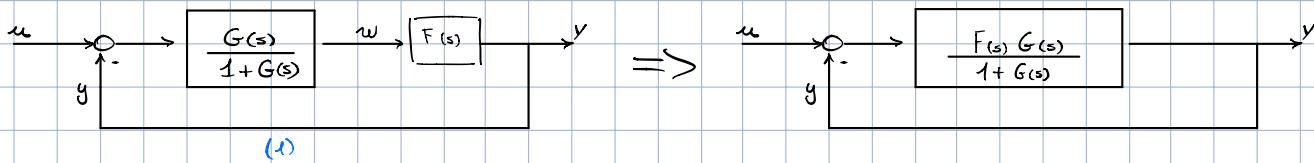
$$e = u - (w + y)$$

$$= u - w - y$$



$$e = u - y - w$$

$$= (u - y) - w$$



$$e = u - z = u - w - y = u - w - F(s)w = u - (1 + F(s))w = u - \underbrace{(1 + F(s))G(s)}_{\text{Consiglio:}} \cdot e$$

$$w = G(s) \cdot e$$

$$y = F(s) \cdot w$$

$$\therefore \frac{F(s)G(s)}{1 + (1 + F(s))G(s)} e = \frac{F(s)G(s)}{1 + (1 + F(s))G(s)} u$$

$$\left[ 1 + (1 + F(s))G(s) \right] e = u \Rightarrow e = \frac{1}{1 + (1 + F(s))G(s)} u$$

Consiglio:  
All'inizio  
in questo modo,  
con i seguenti

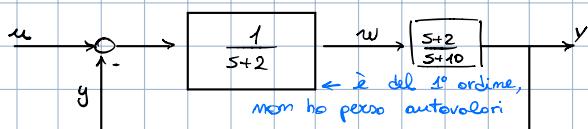
$$S(s) = \frac{F(s)G(s)}{1 + (1 + F(s))G(s)}$$

2)  $G(s) = \frac{1}{s+1}$   $F(s) = \frac{s+2}{s+10}$  sis. lin I ordine, discutere stab. di  $S(s)$

$$S(s) = \frac{\frac{s+2}{(s+1)(s+10)}}{1 + \left[ 1 + \frac{s+2}{s+10} \right] \frac{1}{s+1}} = \frac{\frac{s+2}{(s+1)(s+10)}}{1 + \frac{2(s+6)}{(s+10)(s+1)}} = \dots = \frac{s+2}{(s+1)(s+10)} \cdot \frac{(s+1)(s+10)}{s^2 + 13s + 22} = \frac{1}{s^2 + 13s + 22}$$

Abbiamo perso un autovettore  $\Rightarrow$  la FdT ha un polo solo

Possiamo risalire a un passaggio nello schema a blocchi, il (1) da cui ottieniamo:



L'autovettore mancante è -2 che ho perso nel calcolo della cascata.

$\Rightarrow$  L'altro polo è -2, il sistema è A.S.