Acest document este similar sectiunii 2.7 din Cristian Giumale, "Introducere în analiza Algoritmilor", continutul fiind extins cu:

- 1. Specificarea formală a tipului T Ring
- Verificarea corectitudinii specificației T Ring
   Verificarea implementării tipului T Ring ca o pereche de liste T List
- 4. Rescrierea Haskell a specificației T Ring și implementarea

5. T Ring = Abs<sub>p</sub>(T List, T List)

6. Dezvoltarea unui algoritm corect pentru sortarea unei liste de chei folosind un inel.

## 2.7 Analiză amortizată

Tehnica de analiză a complexității, așa cum a fost discutată în secțiunile precedente, nu tine seama de posibila comportare neuniformă a algoritmului studiat. Analiza este realizată punctual, pentru un singur pachet de date, și, de regulă, pentru cazul cel mai defavorabil. Este însă posibil ca un algoritm să fie ineficient în cazurile defavorabile, dar performant în celelalte cazuri. Dacă situatiile defavorabile apar relativ rar, atunci pe ansamblu, pentru o multime de pachete de date, algoritmul poate avea o comportare acceptabilă, iar costul secvenței de operații efectuate de algoritm poate rezulta scăzut. Astfel, devine interesant studiul costurilor secventelor posibile de operații ce pot fi efectuate de algoritm, cu condiția ca secvențele să acopere cazurile defavorabile. Analiza complexității amortizate (sau pe scurt analiza amortizată) a unui algoritm are exact acest scop: determinarea marginii superioare a costului unei secvențe oarecare de operații și, totodată, calculul costului mediu al operațiilor algoritmului.

Costul mediu  $\operatorname{cost}_{\mathbf{a}}(\operatorname{op})$  al unei operații  $\operatorname{op}$ , calculat pentru o secvență oarecare  $\mathbf{S}$  de operații ce acoperă cazurile cele mai defavorabile, se numește  $\operatorname{cost}$  amortizat al operației, iar suma  $\sum_{\operatorname{opes}} \operatorname{cost}_{\mathbf{a}}(\operatorname{op})$  este o margine superioară a costului secvenței  $\mathbf{S}$ .

## 2.7.1 Inel unidirecțional

Ca bază pentru discutarea metodelor de analiză amortizată, se alege un inel unidirecțional cu elemente de tip  $extbf{t}$ . Un inel nevid este caracterizat printr-un vârf ce poate fi deplasat prin inel element cu element astfel încât doar elementul de la vârful inelului este accesibil. Evident, după parcurgerea tuturor elementelor din inel, vârful ajunge în poziția inițială. Considerăm că operațiile inelului sunt:

```
- void: → T Ring Construieşte inelul vid.
```

- ins: T × T Ring → T Ring. ins (e,R) inserează elementul e la vârful inelului R.
- del:T Ring\{void}  $\rightarrow$  T Ring. del(R) elimină elementul de la vârful inelului nevid R. Vârful este poziționat pe următorul element, dacă acesta există.
- $\text{top:TRing} \setminus \text{void} \rightarrow \text{T. top}(R)$  este elementul de la vârful inelului nevid R.
- -move: T Ring\{void} → T Ring. Prin move(R) vârful inelului nevid R este deplasat spre dreapta, peste elementul curent.
- empty:  $T Ring \rightarrow bool = \{0,1\}$ . empty (R) testează dacă inelul R este vid.

Descrierea informală de mai sus corespunde următoarei specificații algebrice a tipului T Ring.

```
T Ring ::= void | ins(T, T Ring)

empty: T Ring → bool
top: T Ring \{void} → T
del: T Ring\{void} → T Ring
move: T Ring\{void} → T Ring

(1) empty(void) = 1
(2) empty(ins(e,X)) = 0
(3) top(ins(e,X)) = e
(4) del(ins(e,X)) = X
(5) move(ins(e,void)) = ins(e,void)
(6) move(ins(e,ins(e',X))) = ins(e',move(ins(e,X)))
```

Cum verificăm dacă specificația corespunde într-adevăr unui inel unidirecțional? Cu alte cuvinte, cum putem proba corectitudinea specificației? O posibilitate constă în alegerea unei proprietăți reprezentative inelului şi în a o verifica folosind specificația. De exemplu,  $\forall i \in N, x \in T$  Ring |  $\neg \text{empty}(x) \cdot \text{top}(\text{move}^i(x)) = \text{element}(i,x)$ , unde  $\text{move}^i(x)$  reprezintă aplicarea de i ori a operației move pornind cu inelul x, element(i,x) reîntoarce elementul i modulo size(x) din x, iar size(x) reîntoarce numărul elementelor din x. Un asemenea exercițiu este efectuat în secțiunea 2.4.5.

Inelul poate fi implementat ca o listă circulară, iar prelucrarea este banală dacă limbajul de programare folosit lucrează direct cu pointerii din celulele listei. În acest caz toate operațiile sunt în  $\Theta(1)$ . Să considerăm însă că limbajul de programare folosit nu lucrează în mod direct cu pointeri ci dispune de tipul  $\mathtt{T}$  List (listă unidirecțională cu elemente de tip  $\mathtt{T}$ ), cu operatorii și specificația formală de mai jos, unde:

- nil este lista vidă.
- cons (e, L) construiește din lista L o listă care are ca prim element e.
- head (L) reîntoarce elementul de la vârful listei nevide L.
- tail (L) reîntoarce lista rezultată prin decuparea elementului de la vârful lui L.
- null (L) testează dacă lista L este vidă.

```
T List ::= nil | cons(T, T List)
head: T List\{nil} → T
tail: T List\{nil} → T List
null: T List → bool

(1L) head(cons(e,L)) = e
(2L) tail(cons(e,L)) = L
(3L) null(nil) = 1
(4L) null(cons(e,L)) = 0
```

O implementare posibilă a tipului  $\mathtt{T}$  Ring folosind tipul  $\mathtt{T}$  List consideră un inel nevid ca abstractizarea  $\mathtt{Abs}_p\langle\mathtt{L},\mathtt{R}\rangle$  a unei perechi  $\langle\mathtt{L},\mathtt{R}\rangle$  de liste unidirecționale  $\mathtt{L}$  și  $\mathtt{R}$ . Lista  $\mathtt{R}$  conține elementele din inel situate între vârful curent și "ultimul" element al inelului, iar  $\mathtt{L}$  conține elementele, aranjate în ordine inversă, aflate între poziția inițială și poziția curentă a vârfului inelului. Inelul vid este abstractizat prin  $\mathtt{Abs}_p\langle\mathtt{nil},\mathtt{nil}\rangle$ . Reprezentarea este ilustrată în figura 2.8.

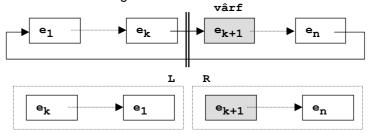


Figura 2.8 Un inel unidirecțional reprezentat prin două liste unidirecționale

Fie inelul  $x = \mathtt{Abs}_p(\mathtt{L},\mathtt{R})$ . Convenim ca lista  $\mathtt{R}$  să fie vidă doar dacă inelul  $\mathtt{x}$  este vid. O astfel de reprezentare a inelului o vom numi normalizată şi poate fi obținută prin operația:

```
(norm) normalize\langle L,R \rangle = if null(R) then \langle nil,reverse(L) \rangle else \langle L,R \rangle
```

unde operația reverse (L) construiește inversa listei L. Dacă inversarea unei liste este fi definită conform axiomelor

atunci complexitatea operației reverse(L) este  $\Theta(n)$ , n fiind numărul de elemente din lista L. Așadar, în cazul cel mai defavorabil, complexitatea operației normalize(L,R) este proporțională cu numărul de elemente din inelul  $Abs_{D}(L,R)$ .

Operațiile inelului presupun un inel cu reprezentare normalizată şi conduc la un inel cu reprezentare normalizată, fiind implementate conform ecuațiilor următoare, numite axiome de implementare:

```
 \begin{array}{lll} (1i) & void = Abs_p\langle nil, nil \rangle \\ (2i) & ins (e, Abs_p\langle L, R \rangle) = Abs_p\langle L, cons (e, R) \rangle \\ (3i) & del (Abs_p\langle L, R \rangle) = Abs_p (normalize\langle L, tail (R) \rangle) \\ (4i) & move (Abs_p\langle L, R \rangle) = Abs_p (normalize\langle cons (head (R), L), tail (R) \rangle) \\ (5i) & top (Abs_p\langle L, R \rangle) = head (R) \\ (6i) & empty (Abs_p\langle L, R \rangle) = null (R) \\  \end{array}
```

Este interesant de observat că funcția  $\mathtt{Abs_p}$  este definită peste clase de echivalență ale perechilor  $(\mathtt{L},\mathtt{R})$ . Într-adevăr, în cursul prelucrărilor, se pot obține implementări diferite — dar echivalente — ale aceluiași inel. Spunem că reprezentarea  $(\mathtt{L},\mathtt{R})$  este echivalentă cu reprezentarea  $(\mathtt{L}',\mathtt{R}')$  a unui inel, cu alte cuvinte spunem că  $\mathtt{Abs_p}(\mathtt{L},\mathtt{R})$  și  $\mathtt{Abs_p}(\mathtt{L}',\mathtt{R}')$  reprezintă același inel și scriem  $\mathtt{Abs_p}(\mathtt{L},\mathtt{R}) = \mathtt{Abs_p}(\mathtt{L}',\mathtt{R}')$ , dacă  $\mathtt{R}$  @ (reverse L) = R' @ (reverse L'), unde @ reprezintă concatenarea listelor. Dacă z și w sunt valori de tipul  $\mathtt{T}$  List, iar e este un element de tip  $\mathtt{T}$ , concatenarea poate fi implementată conform axiomelor:

```
nil @ Z = Z cons(e,W) @ Z = cons(e, W @ Z)  
Folosind relația de echivalență  
Abs_{D}\langle L,R\rangle = Abs_{D}\langle L',R'\rangle \Leftrightarrow R @ (reverse L) = R' @ (reverse L'),
```

se poate verifica că implementarea conformă ecuațiilor de mai sus respectă axiomele din specificarea algebrică a tipului  $\mathtt{T}$   $\mathtt{Ring}$ , deci că implementarea este corectă. De exemplu, fie  $\mathtt{X} = \mathtt{Abs}_{\mathtt{D}}(\mathtt{L},\mathtt{R})$  și axioma

```
move(ins(e,ins(e',X))) = ins(e',move(ins(e,X)))
```

Prin rescrierea celor doi termeni ai axiomei, conform axiomelor tipurilor T Ring, T List și ecuațiilor de implementare, se ajunge la același inel.

```
\begin{split} & \text{move} \left( \text{ins} \left( \text{e',ins} \left( \text{e',X} \right) \right) \right) \\ &= \text{move} \left( \text{ins} \left( \text{e',Abs}_{p} \langle \text{L,R} \rangle \right) \right) \\ &- 2\text{i} \rightarrow \text{move} \left( \text{ins} \left( \text{e,Abs}_{p} \langle \text{L,cons} \left( \text{e',R} \right) \rangle \right) \right) \\ &- 2\text{i} \rightarrow \text{move} \left( \text{Abs}_{p} \langle \text{L,cons} \left( \text{e,cons} \left( \text{e',R} \right) \right) \right) \\ &- 4\text{i},1\text{L,2L} \rightarrow \text{Abs}_{p} \left( \text{normalize} \langle \text{cons} \left( \text{e,L} \right), \text{cons} \left( \text{e',R} \right) \right) \right) \\ &- \text{norm} \rightarrow \text{Abs}_{p} \langle \text{cons} \left( \text{e,L} \right), \text{cons} \left( \text{e',R} \right) \rangle \\ &= \text{X'} \end{split}
```

```
\begin{array}{l} ins (e', move (ins (e, X)) \\ &= ins (e', move (ins (e, Abs_p \langle L, R \rangle))) \\ &- 2i \rightarrow ins (e', move (Abs_p \langle L, cons (e, R) \rangle)) \\ &- 4i, 1L, 2L \rightarrow ins (e', Abs_p (normalize \langle cons (e, L), R \rangle)) \\ \\ Caz 1. R &= nil, L &= nil \\ &- norm \rightarrow ins (e', Abs_p \langle nil, cons (e, nil) \rangle) \\ &- 2i \rightarrow Abs_p \langle nil, cons (e', cons (e, nil)) \rangle \\ &= X'' \\ \\ Dar, \hat{n} \ accest \ Caz, \ X' &= Abs_p \langle cons (e, nil), cons (e', nil) \rangle, \ iar \ cons (e', nil) \\ e \ reverse (cons (e, nil)) &= cons (e', cons (e, nil)). \ Deci \ X' &= X''. \\ \\ Caz 2. R &\neq nil \\ &- norm \rightarrow ins (e', Abs_p \langle cons (e, L), R \rangle) \\ &- 2i \rightarrow Abs_p \langle cons (e, L), cons (e', R) \rangle \\ &= X' \end{array}
```

#### 2.7.2 Analiză de ansamblu

Costul operațiilor del şi move este O(n) în cazul cel mai defavorabil, unde n este lungimea inelului, dar cazul cel mai defavorabil nu apare mereu. Dificultatea stabilirii exacte a complexității operațiilor rezidă în interdependența dintre frecvența cazurilor defavorabile, când normalizarea are loc efectiv, şi secvența de operații aplicate inelului. Prin urmare o asemenea complexitate exactă, absolută, este imposibil de calculat. Ce se poate calcula este costul mediu al unei secvențe oarecare de operații. Luând ca operație critică deplasarea unui element al inelului între listele l şi R, un raționament posibil este următorul.

Aparent, pornind de la un inel vid, după o secvență s de m operații oarecare fiecare element din inel poate fi deplasat între  $\mathtt{L}$  și  $\mathtt{R}$  de cel mult  $\mathtt{O}(\mathtt{m})$  ori. Deplasarea  $\mathtt{L}{\text{->}\mathtt{R}}$  are loc în timpul unei normalizări, iar deplasarea  $\mathtt{R}{\text{->}\mathtt{L}}$  are loc în prima fază a unei operații  $\mathtt{move}$ , înaintea eventualei normalizări. Inelul poate conține cel mult  $\mathtt{m}$  elemente, deci costul celor  $\mathtt{m}$  operații este  $\mathtt{cost}(\mathtt{S}) \leq \mathtt{m} \ \mathtt{O}(\mathtt{m}) = \mathtt{O}(\mathtt{m}^2)$ . Prin urmare, costul amortizat al unei operații din cele  $\mathtt{m}$  este  $\mathtt{O}(\mathtt{m}^2)/\mathtt{m} = \mathtt{O}(\mathtt{m})$ . Totuși, acest rezultat reprezintă o margine superioară mult mai largă decât cea reală. Normalizările efective, deci transferurile  $\mathtt{L}{\text{->}\mathtt{R}}$  nu au loc pentru fiecare operație din cele  $\mathtt{m}$ . De asemenea, dacă inelul conține  $\mathtt{m}$  elemente atunci nici o operație nu poate fi  $\mathtt{move}$  sau de1.

Pentru o estimare mai exactă a costului amortizat al operațiilor din secvența s, să observăm că numărul de deplasări L->R de elemente nu poate fi mai mare ca numărul operațiilor move din s. Într-adevăr, un element trebuie să fie în lista L pentru a putea fi transferat în R şi numai operațiile move încarcă lista L. De asemenea, numărul deplasărilor R->L este egal cu numărul operațiilor move din s. Prin urmare, numărul total de deplasări de elemente între listele L şi R ale inelului nu poate depăși dublul

numărului operațiilor din s. Costul cumulat al acestor deplasări (ca efect al operațiilor move și del din s) este O(2m). La costul deplasărilor de elemente se adaugă costul inserărilor elementelor în R, ca efect al operațiilor ins, costul eliminărilor elementelor din R, ca efect al operațiilor del și costul operațiilor top și empty. Costul tuturor acestor operații este O(m). Rezultă cost(s) = O(m) + O(2m) = O(m), iar costul amortizat al unei operații a inelului este O(m)/m = O(1).

Metoda utilizată mai sus pentru a estima costul mediu al unei operații a inelului unidirecțional poartă numele de analiză de ansamblu (în engleză metoda este întâlnită sub denumirea aggregate method). Se urmărește contorizarea execuțiilor tuturor suboperațiilor ce formează operațiile unei structuri de date în raport cu lungimea unei secvențe oarecare de astfel de operații. Metoda calculează un singur cost amortizat (cost mediu al operațiilor unei secvențe oarecare de operații care acoperă cazurile cele mai defavorabile) pentru toate operațiile unui algoritm, chiar dacă operațiile au costuri amortizate diferite.

#### 2.7.3 Metoda creditelor

O analiză amortizată mai fină impune diferențierea costurilor diverselor operații efectuate de algoritm. O astfel de analiză poate folosi metoda creditelor (în engleză metoda este întâlnită sub denumirea accounting method).

Presupunem că algoritmul execută o secvență de operații s asupra unei structuri de date  $\mathtt{D}$ . Fiecărei operații  $\mathtt{op}$  din s i se asociază un cost amortizat  $\mathtt{cost}_{\mathtt{a}}(\mathtt{op})$ , costul real al operației fiind notat  $\mathtt{cost}(\mathtt{op}(\mathtt{D}))$ . Valoarea  $\mathtt{cost}_{\mathtt{a}}(\mathtt{op})$  este costul mediu al  $\mathtt{op}$ , cost care acoperă cazurile cele mai defavorabile, în timp ce  $\mathtt{cost}(\mathtt{op}(\mathtt{D}))$  poate varia în funcție de istoria prelucrării și de elementele prelucrate ale structurii  $\mathtt{D}$ . Atunci când  $\mathtt{cost}_{\mathtt{a}}(\mathtt{op}) > \mathtt{cost}(\mathtt{op}(\mathtt{D}))$  diferența  $\mathtt{cost}_{\mathtt{a}}(\mathtt{op}) - \mathtt{cost}(\mathtt{op}(\mathtt{D}))$  reprezintă un credit care mărește creditul  $\mathtt{credit}(\mathtt{e})$  deja asociat elementelor  $\mathtt{eeD}$  implicate în operația  $\mathtt{op}$ . Creditul este utilizat pentru a compensa costul real al acelor operații  $\mathtt{op}$  din s care satisfac  $\mathtt{cost}(\mathtt{op}(\mathtt{D})) > \mathtt{cost}_{\mathtt{a}}(\mathtt{op})$ .

Să impunem restricția  $\mathtt{credit}(e) \geq 0$ , pentru orice moment de timp în cursul operațiilor din s și pentru orice element din p. Să notăm cu  $\mathtt{credit}_{\mathtt{f}}(e)$  creditul folosit pentru a compensa costul amortizat al operațiilor  $\mathtt{opes}$  care satisfac  $\mathtt{cost}_{\mathtt{a}}(\mathtt{op}) < \mathtt{cost}(\mathtt{op}(\mathtt{D}))$ , și cu  $\mathtt{credit}_{\mathtt{C}}(e)$  creditul cumulat al unui element e din p, obținut în urma operațiilor  $\mathtt{opes}$  cu cost amortizat  $\mathtt{cost}_{\mathtt{a}}(\mathtt{op}) > \mathtt{cost}(\mathtt{op}(\mathtt{D}))$ . Putem scrie:

$$\sum_{\mathbf{e} \in \mathbf{D}} \mathtt{credit}_{\mathbf{C}}(\mathbf{e}) - \sum_{\mathbf{e} \in \mathbf{D}} \mathtt{credit}_{\mathbf{f}}(\mathbf{e}) = \sum_{\mathbf{op} \in \mathbf{S}} \mathtt{cost}_{\mathbf{a}}(\mathbf{op}) - \sum_{\mathbf{op} \in \mathbf{S}} \mathtt{cost}(\mathbf{op}(\mathbf{D})) \ge 0$$

Astfel, se poate garanta că pentru orice secvență s de operații există inegalitatea  $\mathtt{cost_a(s)} = \sum_{\mathtt{op} \in S} \mathtt{cost(op(D))} = \mathtt{cost(s)}$ , adică suma  $\mathtt{op} \in S$ 

costurilor amortizate ale operațiilor din secvență reprezintă o limită superioară a costului real al secventei.

Pentru inelul unidirecțional costurile reale ale operațiilor ins, top și empty sunt O(1) și, pentru simplitate, sunt considerate 1. De asemenea, considerăm 1 costul unei operații de deplasare a unui element între listele L și R ale inelului. Costul real pentru move depinde de starea inelului și variază între 1 și 1+n, unde n este numărul de elemente din inel. Pentru del costul real este între 1 și n. Alocăm costurile amortizate:

```
\label{eq:cost} \begin{split} & \operatorname{cost}_{\mathbf{a}}\left(\operatorname{void}\right) = & \operatorname{cost}_{\mathbf{a}}\left(\operatorname{ins}\right) = & \operatorname{cost}_{\mathbf{a}}\left(\operatorname{del}\right) = & \operatorname{cost}_{\mathbf{a}}\left(\operatorname{top}\right) = & \operatorname{cost}_{\mathbf{a}}\left(\operatorname{empty}\right) = 1 \\ & \operatorname{cost}_{\mathbf{a}}\left(\operatorname{move}\right) = 2 \end{split}
```

Să asociem fiecărui element e din inel un credit credit (e) astfel încât creditul inițial să fie 0. Doar operatorii del şi move pot să modifice creditul elementelor unui inel. De exemplu, după operația move (x) fără normalizare creditul elementului top(x) crește cu diferența dintre  $cost_a(move)-cost(move(x))$ , adică cu 1. Distribuția creditelor elementelor unui inel este precizată de invariantul:

```
I\left(\texttt{Abs}_{\texttt{D}}\langle\texttt{L},\texttt{R}\rangle\right) \; =_{\texttt{def}} \; (\forall \texttt{e} \in \texttt{L} \; \bullet \; \texttt{credit}(\texttt{e}) = \texttt{1}) \; \land \; (\forall \texttt{e} \in \texttt{R} \; \bullet \; \texttt{credit}(\texttt{e}) = \texttt{0})
```

Invariantul arată că pentru orice element din inel creditul rămâne mereu pozitiv. În ipoteza în care operațiile ce nu modifică inelul nu modifică nici creditele elementelor, iar costurile amortizate asociate operațiilor care modifică inelul respectă invariantul, adică

```
I(\text{void}) \land (\forall X \in T \text{ Ring } \bullet I(X) \Rightarrow (\forall \text{op} \in \{\text{ins}, \text{del}, \text{move}\} \bullet I(\text{op}(X))),
```

putem admite că, pentru orice secvență de operații şi pentru orice inel, costul mediu al unei operații op este  $\mathtt{cost}_\mathtt{a}(\mathtt{op})$ . Pentru constructorii  $\mathtt{void}$ ,  $\mathtt{ins}$ ,  $\mathtt{move}$  şi  $\mathtt{del}$  demonstrația este prin inducție structurală.

**Propoziția 2.6** Costurile amortizate ale constructorilor inelului  $\mathtt{Abs}_p(\mathtt{L},\mathtt{R})$  mențin invariantul  $\mathtt{I}$  ( $\mathtt{Abs}_p(\mathtt{L},\mathtt{R})$ ).

Caz de bază.  $x = void = Abs_p(nil,nil)$ , iar invariantul i(x) este satisfăcut banal. În plus,  $cost_a$  (void) =cost (void) şi deci nu există credit ce trebuie distribit.

Pas de inducție. Să considerăm că pentru inelul  $x = \mathtt{Abs}_p(\mathtt{L},\mathtt{R})$ ,  $\mathtt{R}\neq\mathtt{nil}$ , cu n elemente, invariantul  $\mathtt{I}(\mathtt{x})$  este satisfăcut (ipoteza inductivă). Să arătăm că invariantul este satisfăcut după orice operație  $\mathtt{ins}$ , del sau  $\mathtt{move}$  aplicată lui  $\mathtt{x}$ .

- Pentru operația ins(e,x) inelul devine  $Abs_p(L,cons(e,R))$ . Costul amortizat  $cost_a(ins)$  este 1 exact cât cost(ins(e,x)) astfel încât credit(e)=0 şi, conform ipotezei inductive, invariantul I  $(Abs_p(L,cons(e,R)))$  este satisfăcut.
- Pentru operația  $move(x) = Abs_p(L',R')$  fie e elementul de la vârful lui x, anume e = top(x) = head(R).

Caz 1: tail (R)  $\neq$ nil. Operația move are o singură fază: deplasarea lui e din R în L, astfel încât L'= cons(e,L) Şi R'= tail (R). Costul real al operației move (X) este 1, iar diferența cost<sub>a</sub> (move) -cost (move(X)) = 2-1 = 1 este adăugată creditului elementului e. Conform ipotezei inductive, înaintea operației move avem credit (e) =0, astfel încât credit (e) =1 după move (X). Invariantul I (Abs<sub>D</sub>(L',R')) este satisfăcut.

Caz 2: tail (R) = nil. Operația move are două faze: transferul lui e din R în L şi apoi normalizarea efectivă a inelului, astfel încât L' = nil şi R' = reverse(cons (e,L)).

- a) Elementul e este mutat din R în L. Ca urmare a ipotezei inductive, creditul lui e devine credit(e)=1, iar elementele din L au creditul 1. Invariantul I (Absp(cons (e,L),nil) este satisfăcut după această primă fază.
- b) Inelul este normalizat. Toate elementele din cons(e,L) sunt deplasate în R'. Costul deplasării unui element e este 1 şi este suportat din creditul credit(e)=1, astfel încât, odată ajuns în R', elementul e are credit(e)=0. Invariantul I (Absp(nil,reverse(cons(e,L)))=I (move(X)) este satisfăcut.

În cazul (2) există n-1 elemente în lista L și un singur element în lista R, iar costul real al operației move(x) este 1+n. Deși  $cost_a(move)=2$ , diferența n-1 este suportată din creditele elementelor aflate în L înaintea operației move.

• Pentru del (x) =  $Abs_p(L',R')$ , notăm e = top(x) = head(R). Ca şi pentru move(x) există două cazuri.

Caz 1: tail (R)  $\neq$ nil. Operația del are o singură fază: eliminarea lui e din R. Rezultă L'= L Şi R'= tail (R). Costul real al operației del (x) este 1 exact cât costul amortizat, deci nu au loc modificări de credite. Conform ipotezei inductive, invariantul I (Abs<sub>D</sub>(L, tail (R))) este satisfăcut.

Caz 2: tail (R) =nil. Operația del are două faze: eliminarea elementului e din R şi normalizarea efectivă a inelului. Rezultă L'=nil şi R'= reverse (L).

- a) Elementul e este eliminat din R. Operaţia costă 1 exact cât costul amortizat
   costa (del). Nu au loc modificări de credite şi, conform ipotezei inductive,
   invariantul I (Absp(L,nil)) este satisfăcut.
- b) Inelul este normalizat. Elementele din L sunt deplasate în R'. Costul deplasării unui element e este 1 şi este suportat din creditul credit (e) =1, astfel încât, odată ajuns în R', elementul e are credit (e) =0. Invariantul I (Absp(nil, reverse (L))) = I (del (X)) este satisfăcut.

În cazul (2) costul real al operației del(x) este n. Deşi  $cost_a(del)=1$ , diferența n-1 este suportată din creditele celor n-1 elemente aflate în L înaintea operației.

Deoarece suma creditelor elementelor din inel este întotdeauna pozitivă, rezultă că pentru o secvență oarecare s de m operații ce pleacă cu un inel vid x avem:

$$cost(S) = \sum_{op \in S} cost(op(D)) \le \sum_{op \in S} cost_a(op) \le 2m = O(m)$$

Costul mediu al unei operații  $_{op}$  a inelului, cost ce acoperă cazurile cele mai defavorabile, este  $_{cost_a}(_{op}) = O(1)$ , deși costul real poate varia neuniform așa cum se ilustrează în figura 2.9. Totodată, analiza complexității amortizate este independentă în raport cu starea inițială  $\mathbf{x}_0 = \mathbf{abs_p} \langle \mathbf{L}_0 \,, \mathbf{R}_0 \rangle$  a inelului, cu condiția ca invariantul  $\mathbf{I}(\mathbf{abs_p} \langle \mathbf{L}_0 \,, \mathbf{R}_0 \rangle)$  să fie satisfăcut.

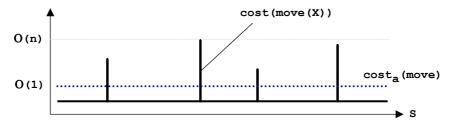


Figura 2.9 Costul real şi costul amortizat pentru operaţia move (n este lungimea maximă a inelului în cursul operaţiilor s)

# 2.7.4 Metoda potențialului

Metoda potențialului derivă din cea a creditelor prin centralizarea acestora. În loc de a asocia credite elementelor structurii de date prelucrate de algoritm, putem asocia un singur credit întregii structuri de date. În acest caz creditul joacă rolul unei energii potențiale care poate folosi pentru compensarea operațiilor mai costisitoare. Metoda rezultată este denumită metoda potențialului.

Structurii de date  $\mathtt{p}$  i se asociază o funcție  $\Phi : \mathtt{p} \to \mathtt{R}_+$ , care măsoară energia potențială a întregii structuri la un moment dat. Fie  $\mathtt{s} = \mathtt{op_1}, \ \mathtt{op_2}, \ \ldots, \mathtt{op_m}$  o secvență de  $\mathtt{m}$  operații executate de un algoritm asupra structurii  $\mathtt{p}$ . Fie  $\mathtt{p_0}$  structura inițială, înaintea aplicării operației  $\mathtt{op_1}, \ \mathtt{si} \ \mathtt{p_i}$  structura rezultată după aplicarea primelor  $\mathtt{i}$  operații asupra lui  $\mathtt{p_0}$ . De asemenea, notăm cu  $\Phi_\mathtt{i}$  energia potențială a lui  $\mathtt{p_i}$ .

$$\begin{array}{l} {\rm D_{i}} \ =_{\rm def} \ {\rm op_{i}} \, ({\rm op_{i-1}} \, ( \, \ldots \, {\rm op_{1}} \, ({\rm D_{0}}) \, \ldots) \, ) \ = \ {\rm op_{i}} \, ({\rm D_{i-1}}) \, , \, {\rm i=1} \, , {\rm m} \\ \Phi_{\rm i} \ =_{\rm def} \ \Phi \, ({\rm D_{i}}) \, , \, {\rm i=0} \, , {\rm m} \end{array}$$

Fie  $cost(op_i)$  costul real al operației  $op_i(D_{i-1})$ , iar  $cost_a(op_i)$  costul amortizat al operației  $op_i$  relativ la  $\Phi$ , cost definit prin:

$$cost_a(op_i) =_{def} cost(op_i) + \Phi_i - \Phi_{i-1}$$
, i=1,m

Costul amortizat al operației  $op_{i}(D_{i-1})$  adaugă costului real variația de potențial a structurii de date D, variație indusă de operație. Însumând, obținem:

$$\sum_{i=1}^{m} \operatorname{cost}_{a}(\operatorname{op}_{i}) = \sum_{i=1}^{m} (\operatorname{cost}(\operatorname{op}_{i}) + \Phi_{i} - \Phi_{i-1}) = \sum_{i=1}^{m} \operatorname{cost}(\operatorname{op}_{i}) + \Phi_{m} - \Phi_{0}$$

Dacă  $\Phi_{\rm m} \geq \Phi_0$  atunci  $\sum_{i=1}^{\rm m} {\rm cost}_{\rm a}({\rm op}_i) \geq \sum_{i=1}^{\rm m} {\rm cost}({\rm op}_i)$  şi, deoarece costul

secvenței  ${\bf s}$  este suma costurilor operațiilor din  ${\bf s}$ , rezultă

$$cost(S) \le \sum_{i=1}^{m} cost_{a}(op_{i}) = cost_{a}(S).$$

Dorim păstrarea inegalității  $cost(s) \le cost_a(s)$  pentru orice secvență s, implicit, pentru orice m și impunem inegalitatea  $\Phi_{i} \ge \Phi_{0}$  pentru orice i. Cu alte cuvinte, energia potențială a structurii i la un moment diferit celui inițial trebuie să fie mai mare decât energia inițială. Pentru cazul particular  $\Phi_{0}=0$ , este necesar ca  $\Phi_{i}\ge 0$ . Această ultimă inegalitate este naturală, din moment ce energia nu poate fi consumată în lipsă.

Ca exemplu, să reconsiderăm inelul unidirecțional reprezentat printr-o pereche de liste, ca în figura 2.8. Definim funcția  $\Phi$  asociată inelului  $\mathbf{x} = \mathtt{Abs}_{\mathbf{p}}(\mathtt{L},\mathtt{R})$  prin  $\Phi(\mathbf{x}) = \mathtt{\#L}$ , unde  $\mathtt{\#L}$  desemnează numărul de elemente din lista  $\mathtt{L}$ . Funcția de potențial respectă restricțiile:

```
\Phi(x) = 0 pentru un inel vid x = Abs_p(nil,nil)

\Phi(x) \ge 0 pentru un inel oarecare x = Abs_p(L,R)
```

Putem calcula acum costurile amortizate ale operațiilor ce modifică inelul x. Suma acestor costuri pentru o secvență de operații s, aplicată pe un inel inițial vid (sau pe un inel cu # L=0), constituie o margine superioară a costului real al secvenței. Notăm  $x_i=Abs_p\langle L_i,R_i\rangle$  inelul x obținut după a i-a operație din secvența s.

• Presupunând că ins este a i-a operație din secvența de operații s executate asupra inelului x, anume  $x_i = ins(e, x_{i-1})$ , avem:  $cost(ins(e, x_{i-1})) = 1$ ,  $x_i = Abs_p\langle L_{i-1}, cons(e, R_{i-1}) \rangle$ , Şi  $\Phi_i = \#L_i = \#L_{i-1} = \Phi_{i-1}$ . Rezultă,

$$cost_a(ins) = cost(ins(e, X_{i-1})) + \Phi_i - \Phi_{i-1} = 1$$

• Presupunând că move este a i-a operație din secvența de operații s, anume  $x_i = move(x_{i-1})$ , există două cazuri posibile.

 $\begin{array}{c} \text{Caz $\#$R$}_{i-1} > 1. \text{ Operația $move(X$}_{i-1})$ constă în transferul primului element din $R$}_{i-1}$ astfel încât $L$}_{i=\text{cons}(\text{top}(R$}_{i-1}),L$}_{i-1})$ și $R$}_{i}=\text{tail}(R$}_{i-1})$.$ 

```
\begin{aligned} & \cos t (move(X_{i-1})) &= 1 \\ & \Phi_i &= \#L_{i} &= \#L_{i-1} + 1 \\ & \Phi_{i-1} &= \#L_{i-1} \\ & \cos t_a (move) &= \cos t (move(X_{i-1})) + \Phi_i - \Phi_{i-1} &= 2 \end{aligned}
```

Caz  $\#R_{i-1} = 1$ . După transferul unicului element  $e = top(R_{i-1})$  din  $R_{i-1}$  are loc normalizarea efectivă a inelului  $x' = Abs_p(cons(e, L_{i-1}), nil)$ . Rezultă,  $Abs_p(L_i, R_i) = Abs_p(nil, reverse(cons(e, L_{i-1}))$ . Normalizarea inelului x' costă  $\#L_{i-1} + 1$ .

```
\begin{aligned} & \cos t(\mathsf{move}\,(X_{i-1})) \; = \; 1 \; + \; \mathsf{cost\_normalizare}\,(X') \; = \; 1 \; + \; \# L_{i-1} \; + \; 1 \\ & \Phi_i \; = \; \# L_i \; = \; \# \mathrm{nil} \; = \; 0 \\ & \Phi_{i-1} \; = \; \# L_{i-1} \\ & \cos t_a \, (\mathsf{move}) \; = \; \mathsf{cost}\,(\mathsf{move}\,(X_{i-1})) \; + \; \Phi_i \; - \; \Phi_{i-1} \; = \; 2 \end{aligned}
```

• Presupunând că del este a i-a operație din secvența de operații s, anume  $x_i = del(x_{i-1})$ , există două cazuri posibile.

Caz  $\#R_{i-1} > 1$ . Operația  $del(x_{i-1})$  se limitează la eliminarea primului element din  $R_{i-1}$ . Lista  $L_{i-1}$  nu este modificată.

```
\begin{aligned} & \cot(\det(\mathbf{X_{i-1}})) &= 1 \\ & \Phi_{\mathbf{i}} &= \#\mathbf{L_{i}} &= \#\mathbf{L_{i-1}} \\ & \Phi_{\mathbf{i-1}} &= \#\mathbf{L_{i-1}} \\ & \cot_{\mathbf{a}}(\det) &= \cot(\det(\mathbf{X_{i-1}})) \; + \; \Phi_{\mathbf{i}} \; - \; \Phi_{\mathbf{i-1}} \; = \; 1 \end{aligned}
```

Caz  $\#\mathtt{R_{i-1}} = 1$ . După eliminarea unicului element din  $\mathtt{R_{i-1}}$  are loc normalizarea inelului  $\mathtt{X'} = \mathtt{Abs_p}(\mathtt{L_{i-1}},\mathtt{nil})$  astfel încât  $\mathtt{Abs_p}(\mathtt{L_i},\mathtt{R_i}) = \mathtt{Abs_p}(\mathtt{nil},\mathtt{reverse}(\mathtt{L_{i-1}}))$ . Normalizarea inelului  $\mathtt{X'}$  costă  $\#\mathtt{L_{i-1}}$ .

```
\begin{aligned} & \cos t(\det (\mathbf{X_{i-1}})) \; = \; 1 \; + \; \cot _{\mathbf{normalizare}}(\mathbf{X'}) \; = \; 1 \; + \; \# \mathbf{L_{i-1}} \\ & \Phi_{\mathbf{i}} \; = \; \# \mathbf{L_{i}} \; = \; \# \mathbf{L_{i-1}} \\ & \Phi_{\mathbf{i-1}} \; = \; \# \mathbf{L_{i-1}} \\ & \cot _{\mathbf{a}}(\det ) \; = \; \cot (\det (\mathbf{X_{i-1}})) \; + \; \Phi_{\mathbf{i}} \; - \; \Phi_{\mathbf{i-1}} \; = \; 1 \end{aligned}
```

Pentru operațiile op  $\in \{ \texttt{top,empty} \}$ , care nu modifică inelul și, implicit, conservă potențialul  $\Phi$ , avem  $\texttt{cost}_a(\texttt{op}) = \texttt{cost}(\texttt{op}) = 1$ . În ceea ce privește cazul particular void, se asigură  $\Phi(\texttt{void}) = 0$ , iar  $\texttt{cost}_a(\texttt{void}) = \texttt{cost}(\texttt{void}) = 1$ .

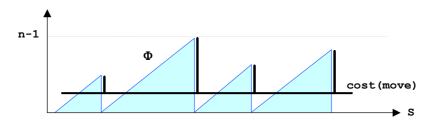


Figura 2.10 Costul real al operației move și variația potențialului inelului n este lungimea maximă a inelului în cursul operațiilor s

În figura 2.10 este ilustrată variația potențialului inelului în cursul unei secvențe s de operații asupra unui inel cu cel mult  $\mathbf n$  elemente. Curba  $\mathbf \Phi$  este în dinți de fierăstrău. Potențialul  $\mathbf \Phi$  crește pentru fiecare operație  $\mathbf move$  care nu conduce la normalizarea inelului. Pentru o operație  $\mathbf move$  urmată de normalizarea inelului  $\mathbf \Phi$  cade

la 0, energia acumulată fiind folosită pentru deplasarea elementelor inelului din lista  ${\tt L}$  în  ${\tt R}$ . Inițial, pentru inelul vid  ${\tt \Phi}$ =0.

S-au obținut aceleași costuri amortizate ca și în cazul analizei bazate pe credite. Deoarece  $cost_a(op) = O(1)$  pentru orice  $ope\{void, ins, del, move, top, empty\}$ , costul oricărei secvențe s de m operații pentru inelul unidirecțional (inițial vid) este:

$$cost(S) \le \sum_{i=1}^{m} cost_{a}(op_{i}) = O(m)$$

Metoda potențialului a fost aplicată mai sus pentru cazul particular  $\Phi(D_0)=0$ . Următoarea proprietate arată că analiza conduce la aceleași rezultate și pentru  $\Phi(D_0)>0$  cu condiția ca  $\Phi(D_i)\geq\Phi(D_0)$ , i=1,m.

**Propoziția 2.7** Dacă  $\Phi(D_0) > 0$  Şi  $\Phi(D_i) \ge \Phi(D_0)$ , i=1,m, atunci există o funcție de potențial  $\Phi'$  astfel încât:

- 1.  $\Phi'(D_0) = 0 \text{ §i } \Phi'(D_i) \ge 0, i=1, m$
- 2. Costurile amortizate  $\cos t_a'(op_i)$ , i=1,m, calculate pentru funcția de potențial  $\Phi'$ , sunt aceleași ca și costurile amortizate  $\cos t_a(op_i)$  calculate pentru  $\Phi$ .

Să construim  $\Phi$  astfel încât  $\Phi$  ( $D_i$ ) =  $\Phi$  ( $D_i$ ) -  $\Phi$  ( $D_0$ ), i=0,m. Se verifică relațiile de potențial:

$$\begin{array}{l} \Phi'(D_0) = \Phi(D_0) - \Phi(D_0) = 0 \\ \Phi'(D_i) = \Phi(D_i) - \Phi(D_0) \geq 0 \\ \\ \cos t_a'(op_i) = \cos t(op_i) + \Phi'(D_i) - \Phi'(D_{i-1}) \\ &= \cos t(op_i) + \Phi(D_i) - \Phi(D_0) - \Phi(D_{i-1}) + \Phi(D_0) \\ &= \cos t(op_i) + \Phi(D_i) - \Phi(D_{i-1}) \\ &= \cos t_a(op_i). \end{array}$$

Pentru funcția  $\Phi(\mathtt{Abs_p}(\mathtt{L},\mathtt{R})) = \mathtt{\#L}$ , din analiza inelului unidirecțional, propoziția (2.7) nu poate fi aplicată deoarece precondiția  $\Phi(\mathtt{D_i}) \geq \Phi(\mathtt{D_0})$  necesară aplicării nu este satisfăcută pentru orice  $\mathtt{i=1}$ , $\mathtt{m}$ . Într-adevăr,  $\Phi(\mathtt{D_0}) > \mathtt{0}$  arată că inelul nu este vid la începutul operațiilor din secvența s. Este uşor de observat că după o normalizare efectivă impusă de operatorul  $\mathtt{op_i}$  rezultă  $\Phi(\mathtt{D_i}) = \mathtt{0}$ , iar relația  $\Phi(\mathtt{D_i}) \geq \Phi(\mathtt{D_0})$  nu este satisfăcută.

În cazuri similare cu cel de mai sus, unde  $\Phi(D_0)>0$ ,  $\Phi(D_i)\geq 0$  pentru i=1,m, şi există  $j\in 1...n$  astfel încât  $\Phi(D_j)<\Phi(D_0)$ , calculul costurilor amortizate poate fi efectuat considerând o secvență s

$$s' = p_0' - op_1' \rightarrow p_1' - \dots \rightarrow p_{m-1}' - op_m' \rightarrow p_m' - op_{m+1}' - \dots \rightarrow op_{m+n}' \rightarrow p_{m+n}'$$

care satisface restricțiile:

$$\Phi(D_0') = 0$$

$$D_{m+i}' = D_i \text{ $i$ op}_{m+i}' = op_i, \text{ pentru } i=1, n$$

$$D_m' = D_0$$

Secvența s este sufixul  $op'_{m+1}$  ...  $op'_{m+n}$  al secvenței s', secvență în raport cu care funcția de potențial  $\Phi$  este corectă. Pentru i=1,n avem:

$$\begin{split} \cos t_{a}(op_{i}) &= \cos t_{a}(op_{m+1}^{'}) \\ &= \cos t(op_{m+1}^{'}(D_{m+i-1}^{'})) + \Phi(D_{m+i}^{'}) - \Phi(D_{m+i-1}^{'}) \\ &= \cos t(op_{i}(D_{i-1})) + \Phi(D_{i}) - \Phi(D_{i-1}) \end{split}$$

Costurile amortizate  $cost_a(op_i)$ , i=1,n, sunt exact cele obținute pornind cu o secvență de operații aplicate unei structuri cu potențial inițial nul și care, la un moment dat, atinge potențialul nenul  $\Phi_0$ .

Rezultatul nu este surpinzător, deoarece costul amortizat al unei operații este independent în raport cu secvența de operații care o conține. Astfel, metoda potențialului aplicată unei structuri de date cu potențial inițial nul, este relevantă pentru orice alt caz particular, implict pentru cazurile în care structura de date se află într-o stare inițială validă, dar cu potențial nenul.

În cazul inelului cu starea inițială  $\mathbf{D_0} = \mathbf{Abs_p} \langle \mathbf{L_0}, \mathbf{R_0} \rangle$ ,  $\mathbf{L_0} \neq \mathbf{nil}$ , funcția de potențial  $\Phi(\mathbf{D_i}) = \#\mathbf{L_i}$ ,  $\mathbf{i} = 0$ ,  $\mathbf{n}$ , permite obținerea costurilor amortizate calculate pornind de la un inel inițial vid, care trece prin starea  $\mathbf{D_0}$  în cursul prelucrărilor. Aceste costuri amortizate sunt relevante pentru orice secvență de operații și pentru orice stare inițială a inelului.

# 2.7.5 Verificarea unor proprietăți ale inelului

```
Să verificăm proprietatea \forall i \in N, X \in T \text{ Ring } | \neg \text{empty}(X) \bullet \text{Prop}(i, X), \text{ unde}
\text{Prop}(i, X) =_{\text{def}} \text{top}(\text{move}^{i}(X)) = \text{element}(i, X)
```

Proprietatea este reprezentativă unui inel unidirecțional şi arată că după i deplasări succesive ale vârfului unui inel nevid, elementul de la vârf este al i-lea element din inelul inițial. În acest fel, se precizează că deplasarea vârfului păstrează ordinea elementelor din inel. Proprietatea folosește următorii operatori auxiliari:

- element:  $N \times (T Ring \setminus \{void\}) \rightarrow T$  element(i,X) reîntoarce elementul i mod size(X) din inelul nevid X.
- elm:  $N \times (T \text{Ring} \setminus \{void\}) \rightarrow T elm(i, x)$  reîntoarce elementul din poziția i,  $0 \le i < size(x)$ , din inelul nevid x.
- $size: T Ring \rightarrow N size(i,x)$  este numărul de elemente din inelul x. Pentru a scurta scrierea, adoptăm #x ca notație alternativă a lui size(x).

Extinsă cu acești operatori, specificația tipului T Ring devine:

```
T Ring ::= void | ins(T, T Ring)
top: T Ring \setminus \{void\} \rightarrow T
move: T Ring \setminus \{void\} \rightarrow T Ring
\texttt{del} \colon \, \texttt{T Ring} \backslash \{\texttt{void}\} \, \to \, \texttt{T Ring}
empty: T Ring \rightarrow bool
element: N \times (T \text{Ring } \setminus \{void\}) \rightarrow T
elm: N \times (T Ring \setminus \{void\}) \rightarrow T
\mathtt{size} \colon \mathtt{T} \ \mathtt{Ring} \to N
 (1) empty(void) = 1
 (2) empty(ins(e,X)) = 0
 (3) top(ins(e,X)) = e
 (4) del(ins(e,X)) = X
 (5) move(ins(e,void)) = ins(e,void)
 (6) move(ins(e,ins(e',X))) = ins(e',move(ins(e,X)))
 (7) element(i,X) = elm(i mod size(X),X)
 (8) elm(0,X) = top(X)
 (9) elm((i+1), ins(e,X)) = elm(i,X), pentru i < size(X)
(10) size(void) = 0
(11) size(ins(e,X)) = 1+size(X)
```

Pentru verificarea Prop(i,x), sunt utile următoarele două propoziții, demonstrate prin inducție structurală.

```
Propoziția 2.8 \forall X \in T \text{ Ring } | \neg \text{empty } (X) \bullet P_1(X), CU P_1(X) =_{def} \# \text{move } (X)) = \# X
       Caz de bază. x = ins(e, void).
       \#move(ins(e,void)) - 5 \rightarrow \#ins(e,void)
       Pas de inducție. x = ins(e,ins(e',x')). Ca ipoteză inductivă considerăm
adevărată proprietatea ∀e∈T • P<sub>1</sub> (ins(e,X')).
       #move(ins(e,ins(e',X')))
          -6 \rightarrow \#ins(e',move(ins(e,X')))
          -11 \rightarrow 1+ \#move(ins(e,X'))
          — ip.ind \rightarrow 1+#ins(e,X')
          -11 \rightarrow 2+\#X'
       #ins(e,ins(e',X'))
          -11 \rightarrow 1+\#ins(e',X')
          - 11 \rightarrow 2+#X'
      Propoziția 2.9 \forall i \in \mathbb{N}, X \in \mathbb{T} \text{ Ring } | \neg \text{empty}(X) \bullet P_2(i, X), \text{ Unde }
               P_2(i,X) = def element(i,move(X)) = element(i+1,X)
       Caz de bază. x = ins(e, void). Să verificăm P_2(i, x), pentru i \in N ales
arbitrar.
       element(i,move(ins(e,void)))
          -5 \rightarrow element(i, ins(e, void))
          -7 \rightarrow elm(i mod #ins(e,void),ins(e,void))
          -11,10 \rightarrow elm(i mod 1, ins(e,void))
           - mod \rightarrow elm(0, ins(e,void))
          -8,3 \rightarrow e
       element(i+1,X)
          -7 \rightarrow elm((i+1) \mod \#ins(e,void),ins(e,void))
          -11,10 \rightarrow elm((i+1) \mod 1, ins(e,void))
          -\mod \rightarrow elm(0, ins(e, void))
          -8,3 \rightarrow e
       Pas de inducție. x = ins(e,ins(e',x')). Ca ipoteză inductivă considerăm că
este adevărată proprietatea ∀e∈T • P2(i,ins(e,X')), pentru i∈N ales arbitrar. Să
arătăm că proprietatea P2 (i,x) este adevărată. Notăm:
      LHS = element(i,move(X))
      RHS = element(i+1,X)
      LHS = element(i,move(ins(e,ins(e',X'))))
          -6 \rightarrow element(i,ins(e',move(ins(e,X'))))
           - 7,11,P_1 \rightarrow elm(i mod (2+\#X'),ins(e',move(ins(e,X'))))
```

```
Caz (a): i mod (2+\#x')=0. Atunci, avem (i+1) mod (2+\#x')=1.
LHS = elm(0, ins(e', move(ins(e,X')))) — 8,3 \rightarrow e'
RHS = element(i+1,ins(e,ins(e',X')))
   — 7,11 \rightarrow elm((i+1) mod (2+\#X'), ins(e,ins(e',X')))
   — [(i+1) mod (2+\#X') = 1] → elm(1, ins(e,ins(e',X')))
   -9 \rightarrow elm(0,ins(e'X'))
   -8,3 \rightarrow e'
Caz (b): i \mod (2+\#x')>0. Atunci, i>0 §i i \mod (2+\#x')=(i-1) \mod (2+\#x')+1.
LHS = elm((i-1) mod (2+\#X')+1, ins(e', move(ins(e,X'))))
   -9 \rightarrow elm((i-1) \mod (2+\#X'), move(ins(e,X')))
   -- [(i-1) \mod (2+\#X') < 1+\#X'] \rightarrow
            elm(((i-1) mod (2+#X')) mod (1+#X'), move(ins(e,X')))
   - P<sub>1</sub>,7 → element((i-1) mod (2+#X'), move(ins(e,X')))
   — ip.ind \rightarrow element((i-1) mod (2+#X')+1, ins(e,X'))
   — [i mod (2+\#X') = (i-1) mod (2+\#X')+1] →
                 element(i mod (2+#X'), ins(e,X'))
Caz (b1): i mod (2+\#x') = 1+\#x'
LHS = element(1+\#X', ins(e,X'))
   - 7 \rightarrow elm((1+#X') mod ins(e,X'), ins(e,X'))
   -11 → elm((1+#X') mod (1+#X'), ins(e,X'))
   -\mod \rightarrow elm(0, ins(e,X'))
   -8,3 \rightarrow e
Totodată, i mod (2+\#x') = 1+\#x' \Rightarrow (i+1) \mod (2+\#x') = 0
RHS = element(i+1, ins(e,ins(e',X')))
    -7,11 \rightarrow elm((i+1) \mod (2+\#X'), ins(e,ins(e',X'))) 
   — [(i+1) mod (2+\#X') = 0] → elm(0, ins(e,ins(e',X')))
   -8,3 \rightarrow e
Caz (b2): i mod (2+#x') < 1+#x'
LHS = element(i mod (2+\#X'), ins(e,X'))
   -7,11 → elm((i mod (2+#X')) mod (1+#X'), ins(e,X'))
   - mod \rightarrow elm(i mod (2+#X'), ins(e,X'))
   -- 9,[0 < i mod (2+#X') < 1+#X'] \rightarrow elm(i mod (2+#X')-1, X')
RHS = element(i+1, ins(e,ins(e',X')))
   -7,11 \rightarrow elm((i+1) \mod (2+\#X'), ins(e,(ins(e',X')))
   -- [(i+1) \mod (2+\#X') = (i \mod (2+\#X'))+1] \rightarrow
                elm((i mod (2+#X'))+1, ins(e,(ins(e',X')))
   -9 \rightarrow elm(i mod (2+\#X'), ins(e',X'))
    -9,[0 < i \mod (2+\#X') < 1+\#X'] → elm(i mod (2+\#X')-1, X')
```

**Propoziția 2.10** Există proprietatea  $\forall i \in \mathbb{N}, x \in \mathbb{T} \text{ Ring } | \neg \text{empty}(x) \bullet \text{Prop}(i, x),$  unde

$$Prop(i,X) = def top(move^{i}(X)) = element(i,X).$$

Demonstrația este prin inducție după i.

```
Caz de bază. i=0.

top(move^{0}(X)) = top(X)

element(0,X)

-7 \rightarrow elm(0 mod #X,X)

-mod \rightarrow elm(0,X)

-8 \rightarrow top(X)
```

Pas de inducție.  $i\geq 0$ . Ipoteza inductivă este  $\forall x\in T \ Ring \mid \neg empty(X) \bullet Prop(i,X)$ . Să arătăm că Prop(i+1,X) este adevărată, adică

```
top(move^{i+1}(X)) = element(i+1,X)
top(move^{i+1}(X)) = top(move^{i}(move(X)))
-- ip.ind \rightarrow element(i,move(X))
-- P_2 \rightarrow element(i+1,X)
```

## 2.7.6 O implementare Haskell a inelului

Deşi codificarea directă – într-un limbaj de programare funcțională – a specificațiilor tipurilor de date și implementărilor abstracte depăşeşte cadrul acestei cărți, o incursiune superficială și succintă în acest domeniu este interesantă. Este scopul acestei secțiuni care prezintă:

- Codificarea Haskell [Tho 96] a specificației T Ring.
- Implementarea efectivă a inelului conform T Ring = Abs(T List, T List).
- O aplicație a inelului pentru sortarea unei liste de chei.

Programele de mai jos corespund aproape ad-litteram specificației T Ring sau ecuațiilor de implementare și, evident, sunt executabile. În particular, programul corespunzător specificației T Ring poate fi considerat ca o implementare "abstractă" a inelului. Totuși, în programele Haskell apar următoarele diferențe minore sau variante de notație în raport cu textul din carte:

Program Haskell	Specificație T Ring
Ring t	T Ring
e:1	cons(e,1)
[]	ni1 (lista vidă)
(f x)	f(x)

## Rescrierea Haskell a specificației inelului

```
module T Ring where
-- Constructorii de bază: Void și Ins
-- Limbajul impune nume ce încep cu litere mari
data Ring t = Void
            | Ins (t, Ring t) deriving (Eq,Show)
-- Funcții corespunzătoare constructorilor de bază, utile
-- pentru compatibilitate deplină cu implementarea inelului
void = Void
ins(e,x) = Ins(e,x)
-- Axiomele operatorilor (signaturile sunt sintetizate automat)
empty(Void) = True
empty(Ins(_,_)) = False
top(Ins(e,_)) = e
del(Ins(,x)) = x
move(Ins(e,Void)) = Ins(e,Void)
move(Ins(e,Ins(e',x))) = Ins(e',move(Ins(e,x)))
-- Axiomele operatorilor necesari proprietăților P1,P2 și Prop
element(i,x) = elm(i `mod` size(x), x)
elm(0,x) = top(x)
elm(i+1,Ins(_,x)) = elm(i,x)
size(Void) = 0
size(Ins(_,x)) = 1+size(x)
-- Proprietatile P1, P2 și Prop din secțiunea 2.7.5, unde
-- move_i(n,x) este move aplicat de n ori inelului x
p1 x = size(x) == size(move(x))
p2(i,x) = element(i,move(x)) == element(i+1,x)
prop(i,x) = top(move_i(i,x)) == element(i,x)
            where move_i(0,x) = x
                  move_i(i+1,x) = move_i(i,move(x))
-- Funcție care construiește un inel cu cheile unei liste
make_ring [] = Void
make ring (e:1) = Ins(e,make ring 1)
-- Un inel
x = make\_ring [1,2,3,4,5,6,7,8]
```

Aplicaţiile p1 (x), p2 (i,x) şi prop (i,x) reîntorc valoarea True pentru orice i≥0 si orice inel nevid x.

## Codificarea Haskell a implementării inelului

```
module Ring where
-- O implementare a tipului T Ring in Haskell, ca o pereche de liste
-- Reprezentarea inelului ca pereche de liste cu elemente de tip t
data Ring t = Abs([t],[t]) deriving (Eq,Show)
normalize(1,r) = if r==[] then ([],(reverse 1)) else (1,r)
-- Ecuațiile de implementare a operatorilor inelului
void = Abs([],[])
ins (e,Abs(l,r)) = Abs(l,e:r)
del (Abs(1,r)) = Abs(normalize(1,(tail r)))
move (Abs(l,r)) = Abs(normalize((head r):l, (tail r)))
top (Abs(1,r)) = head r
empty (Abs(1,r)) = r == []
-- Axiomele operatorilor necesari proprietăților P1,P2 și Prop
size(x) = if empty(x) then 0 else 1+size(del(x));;
elm(0,x) = top(x)
elm(i+1,x) = elm(i,del(x))
element(i,x) = elm(i `mod` size(x), x)
  Axioma elm(i+1,ins(e,x))) = elm(i,x) este rescrisa în stilul
  elm(i+1,y) = elm(i,del(y)) folosind schimbarea de variabilă
  y = ins(e,x) \Rightarrow x = del(y).
  La fel s-a procedat și pentru axioma size(ins(e,x)) = 1+size(x)
   scrisă size(x) = 1+size(del(x))
-- Proprietatile P1, P2 și Prop din secțiunea 2.7.5, unde
-- move_i(i,x) este move aplicat de i ori inelului x
p1 x = size(x) == size(move(x))
p2(i,x) = element(i, move(x)) == element(i+1,x)
prop(i,x) = top(move_i(i,x)) == element(i,x)
move_i(0,x) = x
move_i(i+1,x) = move_i(i,move(x))
-- Funcție care construiește un inel cu cheile unei liste
make ring [] = void
make ring (e:1) = ins(e,make ring 1)
-- Un inel
x = make_ring [1,2,3,4,5,6,7,8]
```

Aplicațiile p1(x), p2(i,x) şi prop(i,x) reîntorc valoarea True pentru orice i≥o şi orice inel nevid x. Evident, din moment ce implementarea respectă axiomele specificației T Ring, ea conservă şi proprietățile inelului.

## O aplicație: sortare pe bază de inel

Sortarea unei liste unidirecționale folosind un inel de tip T Ring se aseamănă cu sortarea prin inserție directă a unui vector. Pentru simplitate, considerăm sortarea nedescrescătoare a unei liste cu chei întregi, deci presupunem că tipul generic T din specificațiile T List Şi T Ring este particularizat la tipul de date int.

O variantă simplă de sortare a unei liste nevide 1 constă în construirea unui nou inel sortat prin inserția elementului head(1) într-un inel sortat în aceeași manieră și care conține elementele listei tail(1). Evident, pentru o listă vidă, inelul sortat este vid. Operația de bază a sortării este

Să arătăm că, pentru xeint Ring deja sortat nedescrescător, put(e,x) produce un inel sortat nedescrescător. Pentru că avem nevoie de formalizarea noțiunii de inel sortat nedescrescător, definim următoarele predicate:

```
min: int \times (int Ring) \rightarrow bool

astfel încât:

(o1) ord(void) = 1
(o2) ord(ins(e,X)) = min(e,X) \wedge ord(X)

(m1) min(e,void) = 1
(m2) min(e,ins(e',X)) = e \leq e' \wedge min(e,X)
```

De asemenea, considerăm adevărate proprietățile

ord: int Ring → bool Şİ

```
\forall x \in \text{int Ring}, \ e \in \text{int,e'} \in \text{int} \bullet \ P'(e,e',X)
\forall x \in \text{int Ring}, \ e \in \text{int,e'} \in \text{int} \bullet \ P''(e,e',X)
```

unde,

```
\begin{array}{ll} P'(e,e',X) &=_{\displaystyle \text{def}} \min(e,\text{put}(e',X)) &= e \leq e' \wedge \min(e,X) \\ P''(e,e',X) &=_{\displaystyle \text{def}} e \leq e' \wedge \min(e',X) \implies \min(e,X) \end{array}
```

Demonstrațiile sunt prin inducție structurală, fiind lăsate ca exercițiu.

Folosind ord, proprietatea esențială pe care se bazează procesul de sortare poate fi formulată  $\forall x \in int Ring, e \in int P(e, X), CU$ 

```
P(e,X) = def ord(X) \Rightarrow ord(put(e,X))
```

**Propoziția 2.11** ∀x∈int Ring • P(x). Demonstrația este prin inducție structurală.

Caz de bază: x = void. Să alegem eet arbitrar.

```
P(e,void) = ord(void) \Rightarrow ord(put(e,void))
- o1 \rightarrow 1 \Rightarrow ord(put(e,void))
- p1 \rightarrow 1 \Rightarrow ord(ins(e,void))
- o2 \rightarrow 1 \Rightarrow min(e,void) \land ord(void)
- m1,o1 \rightarrow 1 \Rightarrow 1
= 1
```

Pas de inducție: x = ins(e',x'), unde  $e' \in int$  şi  $x' \in int$  Ring sunt valori alese arbitrar. Ca ipoteză inductivă, considerăm adevărată proprietatea P(e,x') pentru  $e \in int$  ales arbitrar. Să arătăm că proprietatea P(e,x) este adevărată, anume că:

```
ord(ins(e',X')) \Rightarrow ord(put(e,ins(e',X')))
```

Dacă termenul ord(ins(e',x')) este fals, implicația este adevărată banal. Să considerăm că ord(ins(e',x')) este adevărat. Atunci, conform axiomei (o2) avem următoarele concluzii:

```
(c1) min(e',X') = 1
(c2) ord(X') = 1
```

Pentru ca implicația P(e,x) să fie adevărată trebuie ca termenul ord(put(e,ins(e',x'))) să fie adevărat.

<sup>1</sup> Termenul min (e,X') este adevărat conform implicației P" (e,e',X')

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Termenul ord(put(e,X')) este adevărat conform implicației P(e,X')

Considerând lista de sortat  $1 = cons(l_1, cons(l_2, ..., cons(l_n, nil)...))$ , atunci, prin inducție după n şi conform propoziției (2.11), inelul

```
r = put(l_1, put(l_2, ..., put(l_n, void)...)
```

rezultă sortat nedescrescător. Funcția care care construiește inelul r este:

```
ring_sort: int List \rightarrow int Ring
ring_sort(nil) = void
ring_sort(cons(e,L)) = put(e,ring_sort(L))
```

Dacă dorim ca rezultatul sortării să fie o listă, inventăm o funcție care descarcă elementele unui inel (indiferent de tipul elementelor) într-o listă inițial vidă.

```
ring_to_list: T Ring \rightarrow T List
ring_to_list(void) = nil
ring_to_list(ins(e,X)) = cons(e,ring_to_list(X))
```

În final, funcția de sortare este reprezentată de compunerea funcțiilor ring sort Şi ring to list:

Transcrierea Haskell a sortării, impune modificarea axiomelor funcțiilor put şi  $ring_{to_list}$ . Prima axiomă a funcției put este transformată prin schimbarea de variabilă x = void, impunând restricția empty(x). Cea de a doua axiomă a lui put este transformată folosind schimbarea de variabilă x = ins(e', x) şi observând, pe baza axiomelor din specificația inelului, că: e' = top(x) şi x = del(x). Se obține:

```
| ins(e,void), daCă empty(X) 
put(e,X) = | ins(e,X), daCă \neg empty(X) \land e < top(X) 
| ins(top(X), put(e,del(X))), daCă \neg empty(X) \land e \ge top(X)
```

Similar, sunt transformate şi axiomele funcției ring to list:

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup> Motivul îl constituie definirea constructorilor void şi ins ca funcții implementate pe baza constructorului Abs. Haskell nu acceptă ca parametrii formali ai funcțiilor să fie specificați în forma unor aplicații de funcții, așa cum cer axiomele nemodificate ale lui put şi ring\_to\_list. Totodată, codificarea din modulul RingSort are un avantaj: funcționează corect cu ambele implementări ale inelului, conforme modulelor T\_Ring Şi RingImpl.

Într-o primă variantă, codificarea Haskell a sortării urmăreşte îndeaproape specificarea funcției sort.

```
module RingSort where
import RingImpl

sort l = (ring_to_list . ring_sort) l
    where -- f . g este compunerea lui f cu g
        ring_sort [] = void
        ring_sort (e:l) = put(e,ring_sort(l))

put(e,x)
        | empty(x) = ins(e,void)
        | e < top(x) = ins(e,x)
        | otherwise = ins(top(x),put(e,del(x)))

ring_to_list x
        | empty(x) = []
        | otherwise = (top x):(ring_to_list (del x))</pre>
```

O variantă mai sofisticată folosește o prelucrare interesantă, dar comună în limbajele de programare funcționale. Prelucrarea corspunde următoarei funcții:

```
foldr: ((T \times T') \rightarrow T') \times T' \times (T \text{ List}) \rightarrow T' \text{ foldr}(f,X,\text{nil}) = X \text{ foldr}(f,X,\text{cons}(e,L)) = f(e,\text{foldr}(f,X,L))
```

Prin urmare, aplicația foldr(put,void,1), unde 1 =  $cons(l_1,cons(l_2,...,cons(l_n,nil)...))$ , este echivalentă cu  $put(l_1,put(l_2,...,put(l_n,void)...)$ , adică are efectul ring\_sort(1).

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup> foldr cere ca put să fie o funcție binară. În Haskell, put (e,x) definește o funcție cu un singur parametru din mulțimea produs int x int Ring, în timp ce put e x descrie o funcție binară cu primul parametru de tip int și al doilea parametru de tip int Ring. Diferența este mai subtilă: o funcție binară poate fi aplicată parțial. Aplicarea asupra primului parametru produce o funcție unară care așteaptă cel de al doilea parametru. Din program, se vede că însăși foldr este o funcție ternară care are proprietăți similare.

La încărcarea și execuția programului, se poate obține un rezultat de forma:

```
RingSort> sort [5,1,2,7,1,2,5,6,4] [1,1,2,2,4,5,5,6,7] :: [Integer]
```

Modulele Haskell de mai sus implementează mai mult decât sortarea unei liste de întregi. Ele descriu sortarea unei liste cu elemente de orice tip peste care este definită o relație de ordine. Generalitatea este vizibilă din signatura Haskell a funcției sort, sintetizată automat, anume:

```
RingSort> :type sort
sort :: Ord t => [t] -> [t]
```

Signatura arată că tipul t trebuie să facă parte din clasa ora, clasa tipurilor peste care este definită o relație de ordine. Astfel, se poate scrie:

```
RingSort> sort [True,False]
[False,True] :: [Bool]
RingSort> sort [2.1,3.0,3.14,0.1,4.5]
[0.1,2.1,3.0,3.14,4.5] :: [Double]
```

Complexitatea amortizată a sortării, anume c(n) = T(n) + D(n) + R(n), unde n este numărul de chei din lista de sortat, ține cont de complexitatea T(n) a comparării cheilor, de complexitatea amortizată D(n) a operațiilor del efectuate în cursul sortării și de complexitatea amortizată R(n) a descărcării inelului sortat în lista rezultat. La inserția celei de a i-a chei în inel se efectuează cel mult i-1 comparații, iar lungimea secvenței de operații del este i. Descărcarea inelului implică o secvență de n operatii del, celelalte operatii ale descărcării având complexitate O(1). Deci,

$$T(n) \le \Theta(1) \sum_{i=1}^{n} (i-1), D(n) = \sum_{i=1}^{n} O(i) \S i R(n) = O(n)$$

Rezultă  $c(n) = O(n^2)$ .

#### Comentarii

Conţinutul secţiunii 2.7.6 depăşeşte cadrul strict al analizei algoritmilor, fiind la intersecţia următoarelor domenii: metode formale, programare funcţională, analiza algoritmilor. Dar morala este vizibilă şi importantă: este mai sigur şi, în unele cazuri, mai uşor să se dezvolte teoretic un algoritm corect decât să fie construit un algoritm "intuitiv" care, ulterior, trebuie verificat. Totodată, dezvoltarea elaborată, pornind de la specificaţii, poate salva timp şi efort în procesul implementării algoritmului şi validării programului. Concluzia capătă greutate mai ales pentru aplicaţiile critice, acolo unde o anomalie a algoritmului poate fi extrem de costisitoare.

Cine doreşte să afle mai mult despre Haskell poate consulta situl <a href="http://www.haskell.org">http://www.haskell.org</a>, unde se găsesc medii de programare Haskell, inclusiv documentație Haskell (manual de referință).

Exercitii

```
Propoziția 2.12 \forall x \in \text{Int Ring}, e \in \text{Int}, e' \in \text{Int} \bullet P'(e,e',X), unde
P'(e,e',X) =_{\text{def}} \min(e,put(e',X)) = e \leq e' \land \min(e,X)
```

Demonstrația este prin inducție structurală. Alegem eet, e'et și xet ring la întâmplare și notăm:

```
LHS = min(e,put(e',X))
RHS = e \le e' \land min(e,X)
```

Caz de bază. x = void.

```
LHS = min(e,put(e',void))

-p2 \rightarrow e \leq e' \land min(e,void)

-m1 \rightarrow e \leq e'

RHS = e \leq e' \land min(e,void)

-m1 \rightarrow e \leq e' = LHS
```

Pas de inducție. Alegem ca ipoteză inductivă P'(e,e',x) şi demonstrăm că proprietatea P'(e,e',ins(e",x)) este adevărată, pentru e"eT ales la întâmplare.

```
RHS = e \le e' \land min(e,ins(e'',X))
            — m2 \rightarrow e \leq e' \land e \leq e'' \land min(e,X)
Caz 1. e' < e"
LHS = min(e,put(e',ins(e",X)))
           - p2 \rightarrow min(e,ins(e',ins(e'',X)))
           - m2 \rightarrow e \leq e' \wedge min(e,ins(e",X))
           — m2 \rightarrow e \leq e' \land e \leq e'' \land min(e,X)
           — Caz 1 \rightarrow e \leq e' \wedge min(e,X)
RHS = e \le e' \land min(e,ins(e'',X))
           — m2 \rightarrow e \leq e' \land e \leq e'' \land min(e,X)
           — Caz 1 \rightarrow e \leq e' \wedge min(e,X) = LHS
Caz 2. e' ≥ e"
LHS = min(e,put(e',ins(e",X)))
           -p2 \rightarrow min(e,ins(e'',put(e',X)))
           -m2 \rightarrow e \leq e'' \wedge min(e,put(e',X))
           — ip.iduct. \rightarrow e \leq e" \wedge e \leq e' \wedge min(e,X)
           — Caz 2 \rightarrow e \leq e" \wedge min(e,X)
RHS = e \le e' \land min(e, ins(e'', X))
           — m2 \rightarrow e \leq e' \land e \leq e'' \land min(e,X)
           — Caz 2 \rightarrow e \leq e" \wedge min(e,X) = LHS
```

Propoziția 2.13 ∀x∈int Ring, e∈int,e'∈int • P"(e,e',X), Unde

$$P''(e,e',X) =_{def} e \le e' \land min(e',X) \Rightarrow min(e,X)$$

Demonstrația este prin inducție structurală. Alegem  $e \in T$ ,  $e' \in T$  și  $x \in T$  Ring la întâmplare și notăm:

LHS = 
$$e \le e' \land min(e',X)$$
  
RHS =  $min(e,X)$ 

Caz de bază. x = void.

LHS = 
$$e \le e' \land min(e',void)$$
  
 $-m1 \rightarrow e \le e'$   
RHS =  $min(e,void)$   
 $-m1 \rightarrow 1$ 

S-a obținut tautologia e ≤ e' ⇒ 1.

Pas de inducție. Alegem ca ipoteză inductivă pu (e,e',x) și demonstrăm că proprietatea pu (e,e',ins(e',x)) este adevărată, pentru e'eT ales la întâmplare.

```
LHS = e \le e' \land min(e',ins(e'',X))

-m2 \rightarrow e \le e' \land e' \le e'' \land min(e',X)
```

Să considerăm că LHS = 1. Atunci,

- (c1) Conform ipotezei inductive, min(e, x) = 1 §i
- (c2) e ≤ e"

RHS = 
$$min(e, ins(e'', X))$$
  
 $- m2 \rightarrow e \leq e'' \land min(e, X)$   
 $- c1, c2 \rightarrow 1$