Grundlagen

TensorFlow ist ein frei verfügbares Framework für dataflow programming und wird insbesondere im machine learning eingesetzt, beispielsweise zur Spracherkennung.

Installation

pip3 install -upgrade pip pip3 install numpy scipy joblib keras \ tensorflow pip3 install -U scikit-learn

Imports

import numpy as np import nputils import tensorflow as tf from sklearn.datasets import load iris from keras.utils import to_categorical from sklearn.model selection import \ train test split from sklearn.preprocessing import \ MinMaxScaler from keras.models import Sequential from keras.layers import Dense, DropOut from sklearn.metrics import \ confusion_matrix, classification_report from keras.models import load model from keras.datasets import mnist

Keras Iriskategorie I

Keras ist eine frei verfügbare Bibliothek mit Komponenten für den Entwurf komplexer NNs und wird häufig mit TensorFlow eingesetzt.

Datensatz laden

iris = load iris() print(iris.DESCR)

X = iris.data

y = iris.target y = to categorical(y)

Trainingsdaten aufteilen

X_train, X_test, y_train, y_test = \ train_test_split(X, y, test_size=0.33, random state=42)

test size ist der Anteil der exklusiv zur Evaluierung genutzten Daten und random_state der Startwert des Zufallsgenerators.

Daten standardisieren

scaler object = MinMaxScaler() scaler object.fit(X train) scaled X train = \ scaler_object.transform(X_train) scaled X test = \

scaler_object.transform(X_test)

Optimierung mit NNs



Keras Iriskategorie II

NN mit Keras einrichten

model = Sequential() model.add(Dense(8, input dim=4, activation='relu')) model.add(Dense(8, input_dim=4, activation='relu')) model.add(Dense(3, activation='softmax')) model.compile(loss='categorical crossentropy', optimizer='adam', metrics=['accuracy'])

Modell trainieren

model.fit(scaled_X_train, y_train, epochs=150, verbose=2)

epochs bestimmt die Anzahl der Durchläufe des Trainings. Werden bei einem Training zu schlechte Resultate erzeugt, kann es sich lohnen, **epochs** hochzusetzen.

Modell speichern und laden

model.save('meinmodel.h5') newmodel = load model('meinmodel.h5') newmodel.predict classes(X test)

Neue Daten klassifizieren

model.predict classes(scaled X test)

Leistungsevaluation

model.evaluate(x=scaled_X_test, y=y_test) predictions = \ model.predict classes(scaled X test) y test.argmax(axis=1) confusion matrix(y test.argmax(axis=1), predictions) print(classification_report()

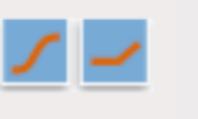
y_test.argmax(axis=1),predictions))

Layertypen





Hängt ein dichtverknüpftes Layer an die Ausgabe



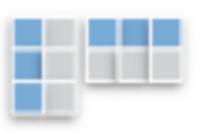
layer activation() Wendet eine Aktivierungsfunktion auf die Ausgabe an



layer_dropout() Wendet Dropout auf die **Eingabe an**



layer reshape() Formt eine Ausgabe um

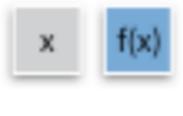


layer permute() **Permutiert die Dimensionen** einer Eingabe



layer repeat()





layer lambda(object, f) Stellt einen beliebigen Ausdruck als Layer dar



layer activity()

Aktualisiert die auf der **Kostenfunktion basierte** Eingabeaktivität

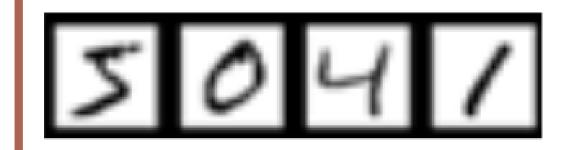


layer masking() Maskiert eine Sequenz, z.B. nur bestimmte Zeitpunkte



layer_flatten() **Verflacht eine Eingabe**

Keras Bilderkennung I



Eingabelayer

Training mit Bildern des MNIST-Datensatzes: (X_train, y_train), (X_test, y_test) = \ mnist.load data()

Verformen und skalieren X train = X train.reshape(X_train.shape[0], 1, 28, 28)

X test = X test.reshape(X_test.shape[0], 1, 28, 28)

X_train = X_train.astype('float32')

X_test = X_test.astype('float32')

X train /= 255 X test /= 255

Y_train = np_utils.to_categorical(

y train, 10)

Y_test = np_utils.to_categorical(**y_test**, **10**)

Modell und Layer definieren

model = Sequential() model.add(Convolution2D(32, 3, 3, activation='relu', input_shape=(1,28,28))) model.add(Convolution2D(32, 3, 3, activation='relu'))

model.add(

MaxPooling2D(pool_size=(2,2)))

model.add(Dropout(0.25)) model.add(Flatten())

model.add(Dense(128, activation='relu')) model.add(Dropout(0.5))

model.add(Dense(10, activation='softmax'))

Kompilieren

model.compile(loss='categorical crossentropy', optimizer='adam', metrics=['accuracy'])

Trainieren

model.fit(X_train, Y_train, batch_size=32, nb epoch=10, verbose=1)

Evaluieren und Klassifizieren

model.evaluate(x_test, y_test)) model.predict classes(x test))



TensorFlow Merkblatt-2/2

Glossar

Neuronales Netzwerk (NN)

Ein Neuronales Netzwerk besteht aus einer beliebigen Anzahl untereinander verbundener, künstlicher Neuronen, die in Layern organisiert sind. Neuronen stellen dabei die Kanten und deren Verbindungen die Linien im Graph des Netzwerks dar. Dabei ist jede Verbindung mit einer Gewichtung versehen, welches erlernt wird und das Verhalten des Netzwerks bedingt. Dabei existieren ein- oder mehrschichtige NNs, die Informationen nur nach oben weiterleiten (feedforward) sowie rekurrente NNs, die Informationen auch nach unten weiterleiten (feedback, Rückkopplung).

Einrichtung eines NNs:

Layerstruktur bestimmen

Train (Trainieren)

Evaluate (Evaluieren)

Predict (Vorhersagen)

Layer (Ebene)

Layer werden die Ebenen eines NNs genannt. Die Anzahl der Layers hat einen große Einfluss auf die Komplexität, die ein NN abbilden kann. Beispielsweise ist ein einschichtiges NN nicht dazu in der Lage, das XOR-Problem zu lösen.

Deep Learning

Deep Learning bezeichnet auf NN basierende Optimierungsverfahren mit einer Vielzahl von Layers und Neuronen. Infolge des komplexen erlernten Verhaltens entwickelt das NN eine komplexe Innenstruktur.

Rückverfolgung (Backpropagation)

Bei der Backpropagation wird der errechnete Fehler der Vorwärtspropagation einer bekannten Eingabe durch ein NN anteilig an die beteiligten Neuronen zurückgereicht, die ihre Gewichte entsprechend anpassen.

Train (trainieren)

Der Trainingsdatensatz, der bei Supervised Learning zur Verfügung steht, wird üblicherweise in (mindestens) zwei gleich große Teile aufgeteilt. Der eine Teil wird für das eigentliche Training genutzt, der andere zur Evaluierung der Ergebnisse des Trainings. Beim Training wird die Gewichtung der Verbindungen der Neuronen, z.B. über Backpropagation, auf die Trainingsdaten optimiert.

Recurrent Neural Network (RNN)

Ein RNN nutzt die Ausgabe von Neuronen als Eingaben, um Rückkopplungsprozesse zu schaffen.

Feedback-Typen

direct (direkt)

Ein Neuron nutzt die eigene Ausgabe als Eingabe

indirect (indirekt)

Die Ausgabe eines Neurons führt zu einem Neuron eines vorherigen Layers

lateral

Die Ausgabe eines Neurons führt zu einem Neuron in derselben Schicht

general (allgemein)

Die Ausgabe eines Neurons führt zu allen anderen Neuronen

Kanäle

Weiterhin werden RNNs anhand der Anzahl der Eingabe- und Ausgabekanäle unterschieden:

one-to-one - Bildklassifikation

Eingabebild erzeugt Ausgabeklassifikation

one-to-many - Bildcharakteristiken

Eingabebild erzeugt mehrere Ausgabe-Charakteristiken

many-to-one - Gefühlsanalyse Serie von Eingabedaten (Text) erzeugt

Gefühlsklassifikation

many-to-many - Maschinenübersetzung Serie von Eingabedaten wird zu einer Serie von Ausgabedaten

Convolutional Neural Network (CNN

Ein CNN ist aus folgenden Layertypen aufgebaut:

Convolutional Layer

Das Convolutional Layer wird auf die Eingabe angewendet und versucht, Features zu finden. Das Ergebniss ist eine Feature Map.

Filtergröße: Größe des Suchfensters

Stride: Größe der Suchfensterverschiebung

Pooling Layer

Vereinfacht die Ausgabedaten der Convolutional Layer, so dass nur wichtige Features verfolgt und gelernt werden.

Pooling-Dimensionen:

1D: Vektoren, z.B. Zeitreihen

2D: Matritzen, z.B. 2-D-Bild Farbraum

3D: Zeit-räumliche Daten, z.B. MRT

Fully connected Layer

Als letzte Ebene folgt das fully connected Layer, welches Eingaben von allen Neuronen des Netzwerks empfängt. Das Fully connected Layer ermittelt beispielsweise den Score einer Bildklassifizierung.

Datentypen

Tensor

Ein Tensor ist der grundlegende Datentyp von TensorFlow und Instanz eines hochdimensionalen Arrays. Tensoren können mit Platzhaltern zwischen Sessions persistent gehalten werden.

Graph

Ein Graph ist eine Liste zum Speichern von Tensoren, Variablen und Operationen. Dabei ist immer nur ein Graph aktiv. Wird ein Optimierer erzeugt und eine Minimierung vorgenommen wird, so wird deren Ergebnis ebenfalls im Graph gespeichert.

Sessions (Sitzungen)

Zwar speichern Graphen Operationen, ausführen können sie diese jedoch nicht. Stattdessen muss eine Session erzeugt und ihre run-Methode mit einem Tensor oder einer Operation aufgerufen werden.

Optimizers (Optimierer)

Optimierung im machine learning bezeichnet die schrittweise mathematische Modellierung eines realen Sachverhaltes mit dem Ziel der genauestmöglichen Näherung. Tensorflow unterstützt vielfältige Optimizer in Form von Klassen, die über Methoden zur Minimierung verfügen.

Variables (Variablen)

Eine Instanz der Klasse Variable dient der Aufbewahrung von Daten während des Optimierungsprozesses, beispielsweise die Form einer Trennlinie in einem Clusterverfahren. Variablen müssen vor ihrer Verwendung initialisiert werden.

Estimators (Schätzer)

Anstatt der Verwendung niedrigleveliger Datenstrukturen wie Session und Graph kann machine learning mit der Estimator-API von Tensorflow durchgeführt werden, die viele verschiedene Estimators bereitstellt. So kann viel Konfigurationsaufwand erspart bleiben. Bei einem Estimator werden immer diese drei Schritte durchgeführt:

train, evaluate und predict.

Glossar

Evaluate (evaluieren)

Bei der Evaluierung des Trainings wird die Qualität des Trainings anhand eines nicht für das Training genutzten Teil der Trainingsdaten gemessen. Zur Fehlermessung kann unter anderem die Abweichung zum Mittelwert aller Neuronen, der R2-Score oder bei Clusterverfahren beispielsweise die Homogenität dienen.

Predict (vorhersagen)

Nachdem das NN erfolgreich trainiert und evaluiert wurde, ist es in der Lage, Vorhersagen zu machen. Neue, nicht im Trainingsdatensatz enthaltene Daten werden in das Netz eingespeist, welches eine Klassifikation vornimmt.

Supervised Learning (überwachte Lernverfahren)

Bei Supervised Learning liegen Daten zum Trainieren des NNs bereit. Z.B. kann mit einem großen Datensatz von Bildern ein NN effektiv auf das Erkennen von Hunden in Fotos trainiert werden, da der Erfolg eines Trainingsschrittes klar gemessen werden kann.

Unsupervised Learning (unüberwachte Lernverfahren)

Unüberwachte Lernverfahren haben keine Daten zur Bewertung des Trainingserfolges und dienen der Suche nach Mustern in nichtklassifizierten Daten, beispielsweise bei Clusterverfahren.

Optimierungsverfahren

Softmax

Softmax-Regression (auch multinomiale logistische Regression) ist ein häufig eingesetztes Optimierungsverfahren. Bei Softmax wird der Score der Zugehörigkeit zu einer Kategorie in eine Wahrscheinlichkeit umgewandelt und die Kategorie mit der höchsten Wahrscheinlichkeit als Zuordnung ausgegeben. Damit kann der Fehler eines NNs gemessen werden, woraufhin die Gewichte angepasst werden können.

Adam

Adam (adaptive moment estimation) ist eine für NNs hervorragend geeignete Optimierungsfunktion. Die Lernrate von Adam ist adaptiv und wird an das erste und zweite Momentum des Graphen für jeden Parameter angepasst.

