

ISTx1002 Usikkerhet og støy i målinger

Grunnlager om usikkerhet og støy i målinger

Stefanie Muff, Institutt for matematiske fag, NTNU Trondheim

Oktober 23 og 24, 2023

Hva dreier seg denne modulen om?

- Kan vi stole på resultatet av en måling?
- Hvor stor er usikkerheten eller feilen i en måling?
- Kan statistikk hjelpe oss til å handtere det?



Tema 1: Grunnlager om usikkerhet og støy i målinger → 2 timer

Tema 2: Feilforplantning i målesystemer, kalibrering → 2 timer

Tema 3: Usikkerhet og feil i variabler i lineær regresjon → 2 timer

Læringsmål (av modulen)

Etter du har gjennomført denne modulen skal du:

- ha forståelse for usikkerhet og feil i målinger av enkle variabler av interesse, og hvordan man kvantifiserer og rapporterer denne usikkerheten på en meningsfull måte.
- kjenne til de mest grunnleggende feilfordelingene og hvordan man beregner deres varianser.
- vite hvordan man håndterer og beregner usikkerhet for transformerte variabler.
- kjenne til hvordan man håndterer og beregner usikkerhet ved lineære og ikke-lineære kombinasjoner av feilmalte variabler (feilpropagering).
- være i stand til å utføre de nødvendige beregningene.
- forstå grunnlager om kalibrering og kunne gjennomføre en enkel kalibrering selv.
- forstå effekten av usikkerhet/målefeil i kovariater i lineære regresjonsmodeller.
- være i stand til å korrigere parameterestimatene i lineær regresjon når kovariater med målefeil brukes.

Organisasjon

- Forelesninger på zoom mandag 15.15-16.00 og tirsdag 14.15-16.00 (første to uker) → 6 timer totalt, 2 for hvert tema
- Temavideoer
- Øvingstimer – se på kurssiden
- Gruppearbeid (3-6)
- Innleveringsfrist prosjektoppgave: **mandag 20. november 2023 kl 12.00**

Den eksterne kurssiden:

<https://wiki.math.ntnu.no/istx1002/2023h/start>

Prosjektoppgaven

- Vi ser hvor informasjonen ligger på Blackboard og på den eksterne nettsiden:

<https://wiki.math.ntnu.no/istx1002/2023h/start>

- Vi ser på prosjektoppgaven på <https://github.com/imfdrift/istx100y2023>.
- Karakteren teller 30% til den endelige karakteren.
- Vi bruker prosentvurderingsmetoden: Konverterer poengene i en % (heltall, avrundet) og så bruker vi følgende skala:



Karakterskala for prosentvurderingsmetoden #	
A:	89–100 poeng
B:	77–88 poeng
C:	65–76 poeng
D:	53–64 poeng
E:	41–52 poeng
F:	0–40 poeng

Hvem er vi?

- **Studentene:** 8 studieprogram, omtrent 600 studenter totalt.
- **Faglig ansvarlig** for innholdet i modulen er Stefanie Muff (stefanie.muff@ntnu.no).
- I **veilederteamet** (for prosjektet) inngår i tillegg
 - Trondheim: øvingslærer Kenneth Aase og studentassistent Oscar Ovanger
 - Gjøvik: Stine Marie Berge
 - Ålesund: Siebe B. van Albada

Pensum og læringsressurser

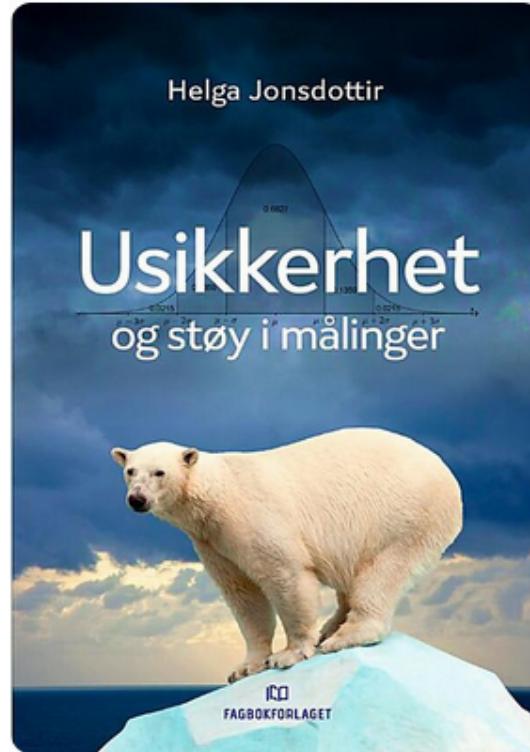
Pensum og læringsressurser del 1:

- **Korte videoer:** (by Charles H. A. Curry)
 - || • Standardusikkerhet (4:35 min)
 - || • Fordelinger (3:28 min)
 - || • Relative usikkerheter (3:42 min)
- Denne forelesningen
- **Disse slides** med alle notatene og beregningene som er vist fram

Alt ligger på den eksterne kurssiden:

<https://wiki.math.ntnu.no/istx1002/2023h/start>

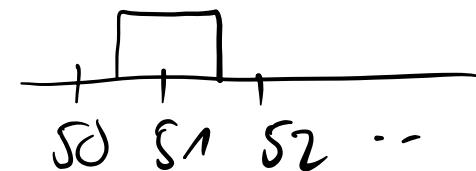
I tillegg vil jeg bruke litt materialier fra denne boken:



- Dere trenger ikke å kjøpe boken.
- Alt dere trenger blir diskutert i forelesningen.

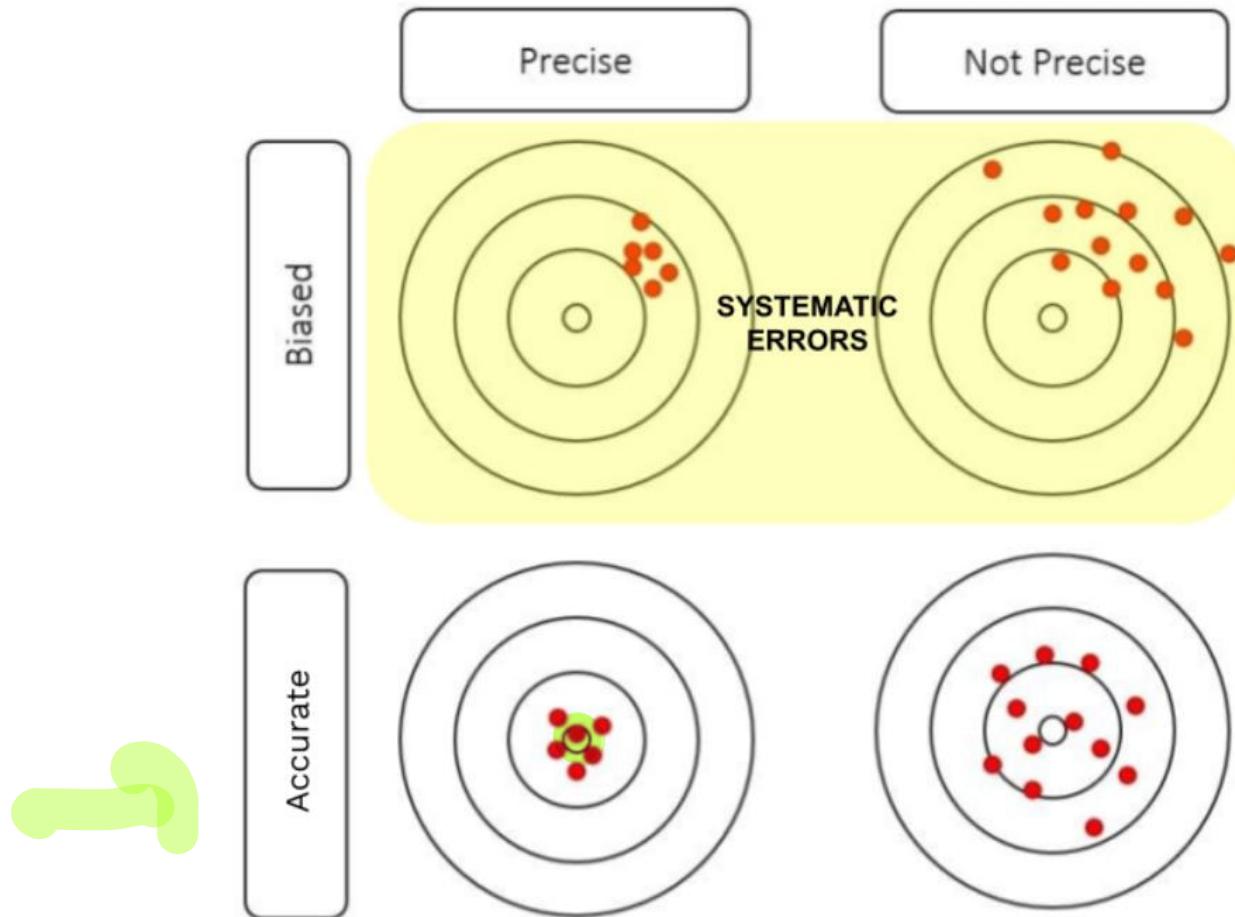
Kilder til måleusikkerhet / målefeil

- **Uprecise målinger** i feltarbeid eller labor (lengde, vekt, blodtrykk...)
- Upresisjon i apparater/instrumenter.
- Feil grunnet **ufullstendige eller skjeve observasjoner** (for eksempel selvrapporterte kostvaner, helsehistorie).
- Skjeve observasjoner grunnet **preferansebasert utvalg** eller gjentatte observasjoner.
- **Avrundingsfeil, sifferpreferanse.**
- ...



Hvilke av de er systematiske feil, og hva er tilfeldig variasjon?

Systematisk vs tilfeldig variasjon



<https://www.biologyforlife.com/error-analysis.html>

Målinger

Hvis vi har eliminert alle systematiske påvirkninger, står vi igjen med *tilfeldig variasjon*.

En eller flere målinger

Vi kan måle

- én gang, eller 
- flere ganger. 

Hva er fordelen med de to strategiene?

Gjentatte målinger former et punktsverm rundt sentrum (se forrige folie).

- Det vi måler er alltid en *tilfeldig variabel*, vanligvis betegnet som X .
- Det betyr at X har en sannsynlighetsfordeling som ikke alltid er kjent (men vi ser på noen av de vanligste her).
- Hvis vi har n uavhengige målinger x_1, x_2, \dots, x_n , kan vi bruke gjennomsnittet som estimator for μ og den empiriske variansen som estimator for σ^2 :

estimates til μ og σ^2

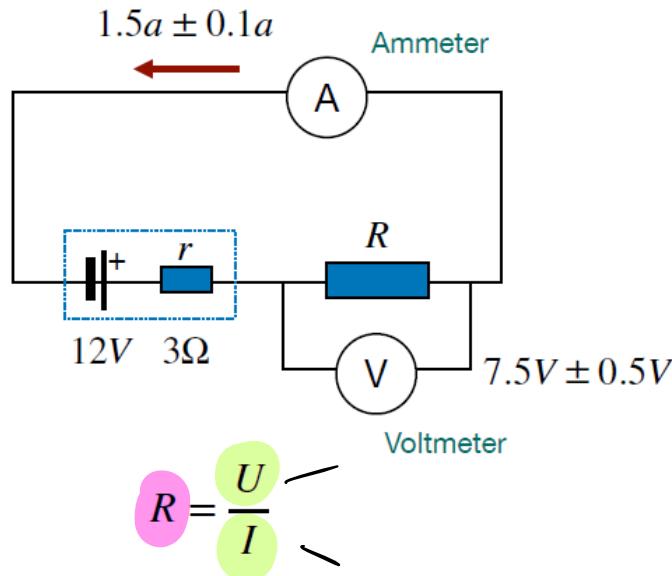
$$\left\{ \begin{array}{l} \hat{\mu} = \bar{x} = \frac{\sum_{i=1}^n x_i}{n} \\ \hat{\sigma}^2 = s^2 = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2 \end{array} \right.$$



Husk! Det er alltid lurt å lagre verdiene til gjentatte målinger!!
(Hvorfor?)

Direkte og indirekte målinger

- **Direkte målinger:** Vi mäter storrelsen vi önsker direkta, för exempel en vikt, temperatur, elektrisk motstand osv.
- **Indirekta målinger:** Vi mäter flera storrelser och kombinerar de till en storrelse vi egentliga vil mäta (vi an mälefunktion).
Eksempel:



Andre exemplar?

Med indirekta målinger snakker vi om **målesystemer** (ikke i dag).

Måleusikkerhet

$$M = 52 \text{ kg} \quad u(M) = 0.5 \text{ kg}$$

Litt terminologi...

- **Standard usikkerhet:** Et annet ord for "standardavvik", nemlig i fordelingen til en *målestørrelse \tilde{M}* . Vi skriver

$$\underline{u(\tilde{M})}, \rightarrow \mathcal{Z}(M)$$

men det er også greit (og jeg foretrekker egentlig) å bruke $\sigma(M)$.

- **Dekningsfaktor k :** Ofte gir vi et intervall omkring måleresultatet som et multiplum k av standardusikkerhet. Usikkerhet gis da som $k \cdot u(M)$.

$$M \pm \underbrace{2 \cdot u(M)}_k$$

- **Relativ standard usikkerhet:**

$$\frac{0.5}{52} \approx 1\%$$

$$\left\{ \frac{u(M)}{M} \right\}$$

$$(M - 2u(M), M + 2u(M))$$

Vi går til **www.menti.com**

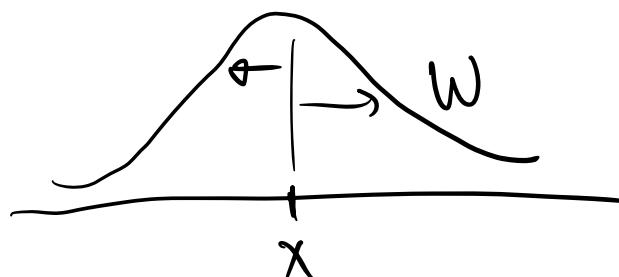
- Vi har målt en spenning på $U = 100V$ og det angis et intervall mellom 90V og 110V med en deknigsfaktor $k = 2$. Hva er da standard usikkerheten u i målingen?
- Vi mäter lengden til et objekt med $l = 1m$ og vet at $u(l) = 2cm$. Hva är den *relative usikkerheten* i denne målingen?

Hvordan (be)skriver vi usikkerheten?

- En typisk måte å skrive usikkerheten er jo som sagt ved bruk av $u(M) = \sigma(M)$, eller som et intervall $M \pm k \cdot u(M)$ med dekningsfaktor k .
- Men en annen måte som vi kanskje bruker mer i statistikk er å skrive en observasjon W som en summe av den egentlige størrelsen (X) plus støy/feil (U):

$$W = \boxed{X} + U, \quad U \sim \mathcal{N}(0, \sigma_u^2)$$

hvor vi kan anta en egnet fordeling til U (se tema “fordelinger” senere).



To typer usikkerheter

I noen situasjoner er usikkerheten til et måleinstrument kjent, men i andre situasjoner må vi selv vurdere og kvantifisere usikkerheten i målingene vi gjør.

Type A: Usikkerheten finnes ved gjentatte målinger og det ukjente standardavviket kan da estimeres som

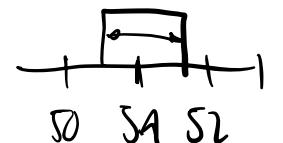
$$\hat{u}(x) = \sqrt{s^2} = \sqrt{\frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})},$$

som kalles for *standard usikkerhet* i måleteknikk.

Type B: Vi kjenner usikkerheten $u(x)$ presist, enten via

- antakelser
- kunnskap om variasjon (for eksempel når det gjelder avlesningsusikkerhet)
- informasjon i bruksanvisning

→ Ingen gjentatte målinger nødvendig.



Når vi har en type A usikkerhet, så må vi ikke bare måle verdien, men også usikkerheten selv.

Hvordan kan vi gjøre det?

Når vi har en type A usikkerhet, så må vi ikke bare måle verdien, men også usikkerheten selv.

Hvordan kan vi gjøre det?

Idé: Standard usikkerheten finnes ved å ta gjentatte målinger og å bruke det empiriske standardavviket som estimator.

Eksempel: Vi måler vår reaksjonstid!

- For en legeattest vil vi måle din typiske reaksjonstid, men det er jo mye støy i en sånn måling. Her får du litt tid for å gjennomføre fem målinger av din reaksjonstid. Test det én eller flere runder før du noterer de fem målte tidene (i millisekunder) i google sheetsen under.
- Til slutt ønsker vi at du noterer et anslag for hvor mange timer so sov i natt.

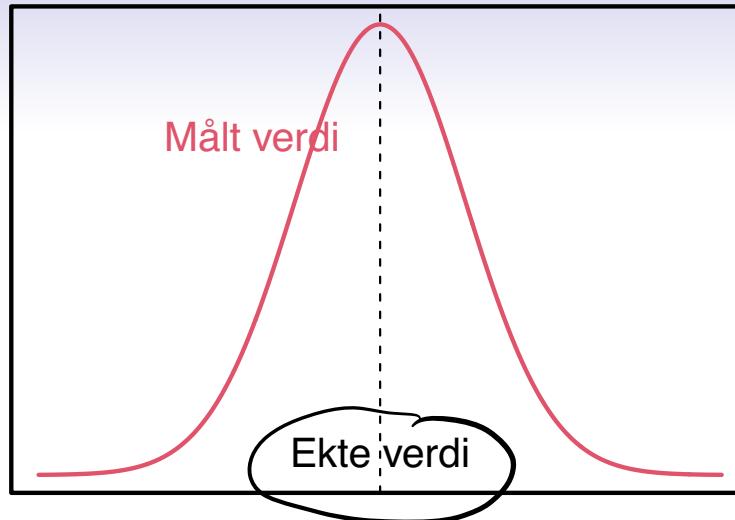
<https://www.mathsisfun.com/games/reaction-time.html>

Og så må de rapportere resultatene her:

<https://docs.google.com/spreadsheets/d/1jswtNl8zmIdWwjuuRKSnKzAN-M5DLFISrnCIXl17w10/edit#gid=0>

Tenk over det:

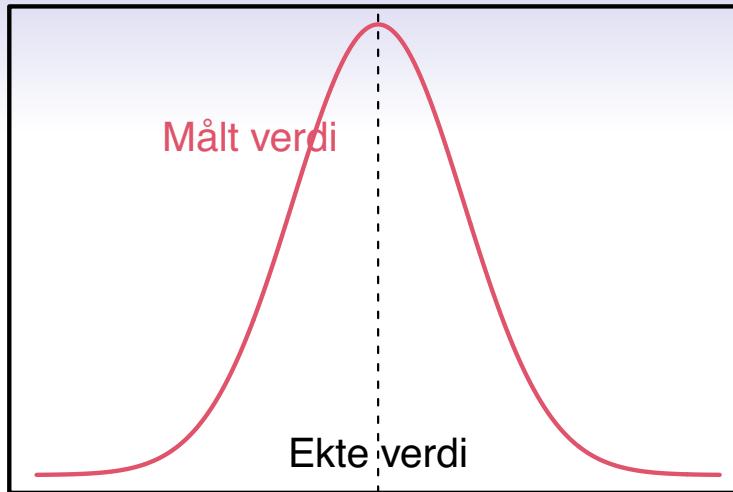
- Hva er et godt estimat for din typiske reaksjonstid?
- Har du en intuitiv forståelse av hvordan de målte verdiene sprer seg rundt den “ekte” verdien (μ)?



Alle må beregne

$$\mu$$

- gjennomsnitt \rightarrow
 - standardavvik \rightarrow
- til sine egne resultater.



Alle må beregne

- gjennomsnitt
 - standardavvik
- til sine egne resultater.

$$S = \frac{1}{n-1} ((x_1 - \bar{x})^2 + \dots + (x_n - \bar{x})^2)$$

Her kan vi jobbe med mine tider: 256, 287, 257, 302, 299 ms.

$$\hat{\mu} = \bar{x} = \frac{256 + 287 + 257 + 302 + 299}{5} = 280.2$$

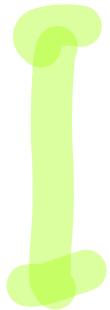
$$\hat{\sigma} = \sqrt{\frac{1}{4} ((256 - 300.2)^2 + (287 - 300.2)^2 + \dots)} = 22.35$$

Har vi blitt enige om at normalfordelingen er vel en realistisk
approximasjon til feilfordelingen i måling av reaksjonstiden?

Oppgave: Finn flere situasjoner hvor en lik feilfordeling er realistisk.

Usikkerhet i én vs flere målinger

Tenk over hvordan standard usikkerheten hadde forandret seg om vi hadde tatt



- Bare én måling
- Ti målinger

Forskjellen mellom

- Usikkerheten i en eneste måling
- Usikkerheten i gjennomsnittet av flere målinger

Noen beregninger...

Usikkerheten i en enkel måling vs gjennomsnitt

• Standardavvik i én måling $\text{SD}(X) = \sigma$

i et utvalg $s = \sqrt{\frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2}$

• $\bar{x} = \frac{x_1 + \dots + x_n}{n}$ $\text{SD}(\bar{x}) = ?$

$$\text{Var}(\bar{x}) = \text{Var}\left(\underbrace{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i}_{a \cdot Y}\right) = \underbrace{a^2}_{\frac{1}{n^2}} \cdot \underbrace{\text{Var}\left(\sum_{i=1}^n x_i\right)}_{=\sum_{i=1}^n \text{Var}(x_i)}$$

$$= \frac{1}{n^2} \cdot n \cdot \text{Var}(X) = \frac{\text{Var}(X)}{n} = \frac{\sigma^2}{n}$$

$$\text{Var}(\bar{X}) = \frac{\text{Var}(X)}{n} = \frac{s^2}{n}$$

$$\Rightarrow \text{SD}(\bar{X}) = \frac{s}{\sqrt{n}}$$

$$n=2$$

$$\frac{s}{\sqrt{2}}$$

$$n=4$$

$$\frac{s}{\sqrt{4}} = \frac{s}{2}$$

Oppgave – mentimeter

$$\text{var}(M) = \sigma^2$$

$$\text{SD}(M) = \sigma$$

En målevariabel er antatt $M \sim N(0, \sigma^2)$. Hvor mange uavhengige målinger må tas for at gjennomsnittet av målingene blir normalfordelt med standardavvik $\sigma/2$?

www.menti.com

Standardavvik vs standardfeil

Hva er forskjellen?

- **Standardavvik** (σ): et mål til *spredning i en populasjon.*
- **Standardfeil (SE)** = Standardavvik i en estimator = Standard usikkerhet. Høres det for teoretisk ut?

Eksempel: Vår estimator er $\hat{\mu} = \bar{x}$, det vil si at vi tar gjennomsnittet av flere målinger for å estimere μ .

- Estimer standardavviket (spredningen) ved å bruke alle målingene. $\rightarrow S = \hat{\sigma}$
- Estimer standardfeilen i gjennomsnittet av de fem målingene.

$$SD(\bar{x}) = \frac{s}{\sqrt{n}} = SE(\bar{x})$$

Spredningsintervaller

- Vi ønsker ofte å angi et intervall slik at det for eksempel dekker den ekte verdien i 95% av tilfellene.
- I den første delen av kurset var det gjennomsnittet i en populasjon dere var interessert i.
- Her bytter vi “populasjon” med en størrelse som har en “riktig verdi”, men som er vanskelig å måle. Vi tar gjentatte målinger for å få informasjon om spredningen og hvordan målingene fordeler seg rundt den ekte verdien.

For en normalfordelt størrelse $X \sim N(\mu, \sigma^2)$ kan vi beregne et $1 - \alpha$ konfidensintervall som:

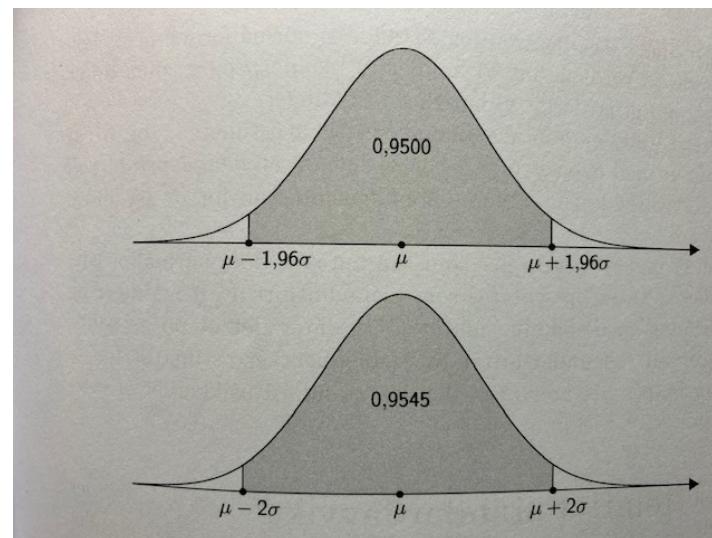
$$[\mu - z_{\alpha/2} \cdot \sigma, \mu + z_{\alpha/2} \cdot \sigma]. \rightarrow 95\% \text{ KI}$$

(for eksempel

Ofte bruker vi $\alpha = 0.05$ og får et 95% konfidensintervall med

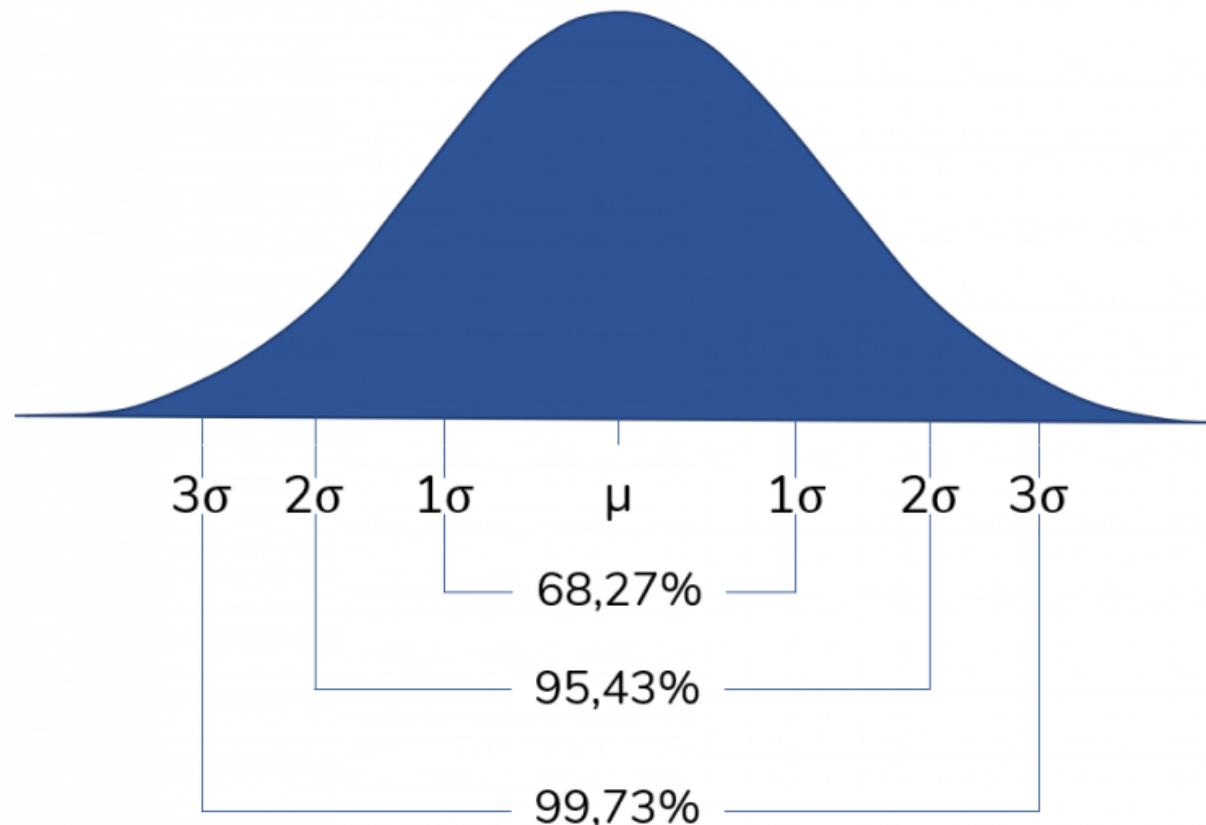
$$[\mu - 1.96 \cdot \sigma, \mu + 1.96 \cdot \sigma],$$

men vi bruker egentlig heller $1.96 \approx 2$.



Dekningsfaktor k

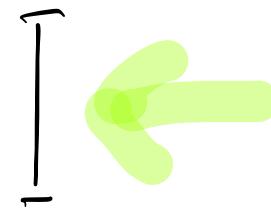
- k er tallet vi ganger standard usikkerheten med for å få forskjellige spredningsintervaller.
- Typisk $k = 1, 2, 3$:



Beregn 95% konfidensintervallet til din estimerte reaksjonstiden

- Husk at $\bar{X} \sim N(\mu, \frac{\sigma^2}{n})$ $SD(\bar{X}) = \frac{\sigma}{\sqrt{n}}$
- Derfor er et 95% konfidensintervall gitt som

$$[\mu - z_{0.975} \frac{\sigma}{\sqrt{n}}; \mu + z_{0.975} \frac{\sigma}{\sqrt{n}}]$$



- Men: vi vet jo ikke μ og σ !
- Vi har derfor estimert de to: $\hat{\mu}$ og $\hat{\sigma}$, og 95% konfidensintervallet er dermed gitt som

$$[\bar{x} - t_{0.975, n-1} \frac{s}{\sqrt{n}}; \bar{x} + t_{0.975, n-1} \frac{s}{\sqrt{n}}],$$

hvor s er standardavviket i vårt utvalg av n gjentatte målinger.

Merk at z-verdien har blitt byttet med t-verdien.

Beregn 95% konfidensintervallet til din estimerte reaksjonstiden

$$\bar{x} = 280.2 \text{ ms}, s = 22.35$$

$$\left[280.2 - 2.78 \cdot \frac{22.35}{\sqrt{5}}, 280.2 + 2.78 \cdot \frac{22.35}{\sqrt{5}} \right]$$
$$\left[252.4, 308.0 \right]$$

Eksempel

$$\left[10 - \underbrace{0.000135}_{z_{0.995} \cdot \mu(R_s)}, 10 + 0.000135 \right]$$

En standard motstand viser måleverdien på $R_s = 10\Omega$ (ohm). Produsenten angir at verdien da ligger i et 99% konfidensintervall $\pm 135\mu\Omega$.

- Hvis vi antar at måleusikkerheten sprer seg normalfordelt, hva er standard usikkerheten i målingen da?
- Hva er den relative standardusikkerheten?

$$135\mu\Omega = \frac{z_{0.005} = -z_{0.995}}{2.576} \cdot \mu(R_s) \Rightarrow \mu(R_s) = \frac{135}{2.576} = 52\mu\Omega$$

$$\frac{\mu(R_s)}{R_s} = \frac{52\mu\Omega}{10\Omega} = 0.00052\%$$

Fordelinger

Nå har vi sett eksempler for tilfeldig støy hvor den tilfeldige målevariablen X kan bli antatt normalfordelt:

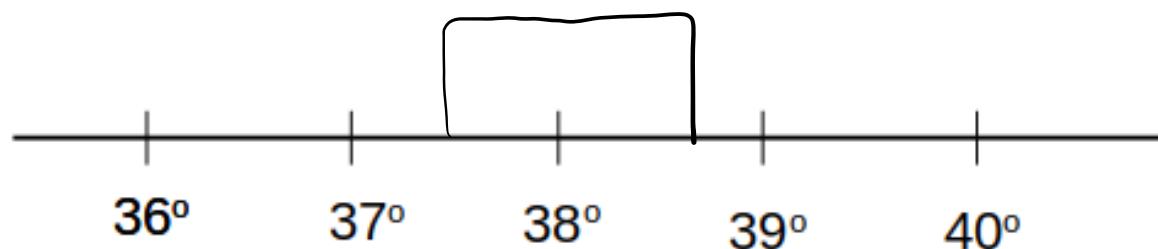
$$X \sim \mathbb{N}(\mu, \sigma^2) ,$$

med en sann, ukjent verdi for μ og σ^2 .

Men hva med avlesningsusikkerhet?

Avlesningsusikkerhet

Eksempel: Vi måler temperatur med en måler som gir temperatur i hele grader.

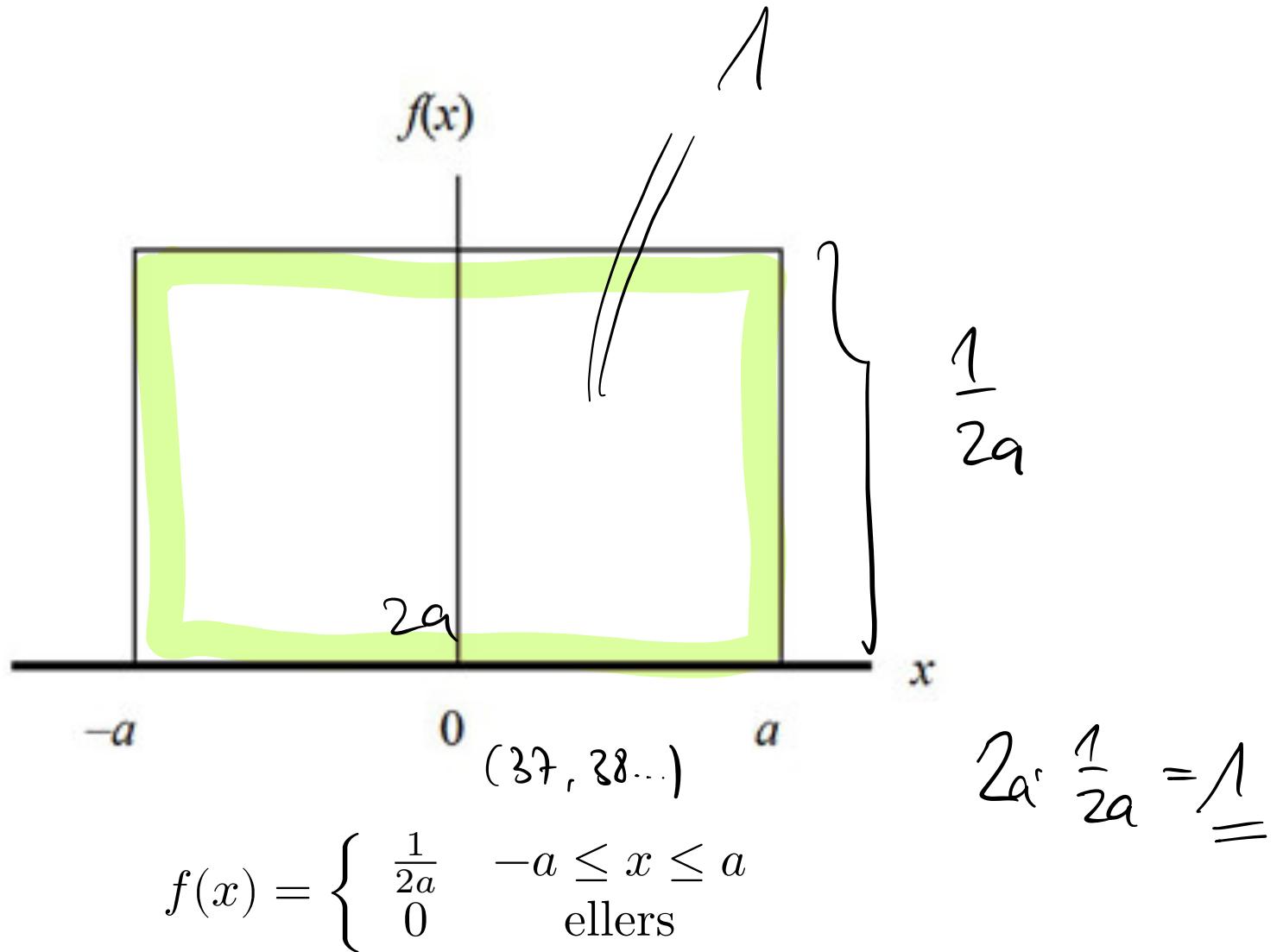


- Hva vet du når du, for eksempel, måler $38\frac{7}{10}$ grad?
- Hva er oppløsningen?
- Hva er standard usikkerhet (standardavvik)?

$$u(T) = ?$$

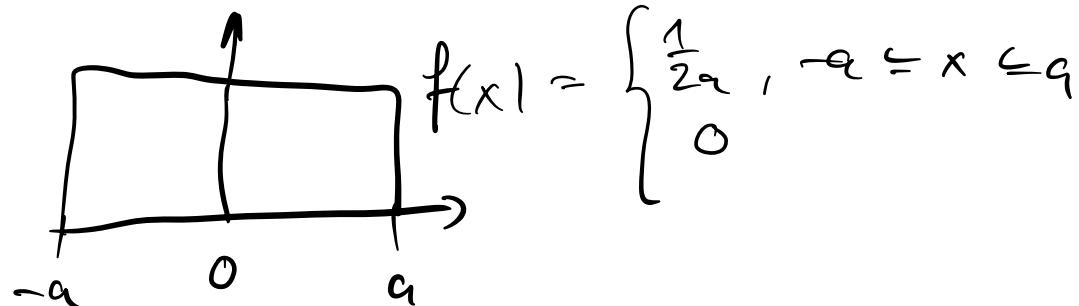
Firkantfordeling

For å forstå hvordan man får standard usikkerheten, må vi se på firkantfordelingen:



Firkantfordeling

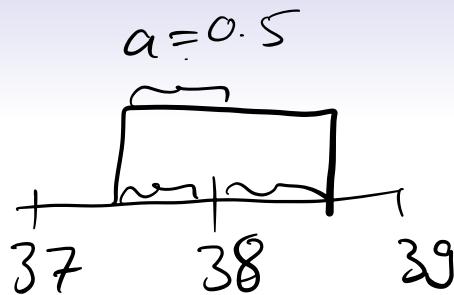
Forventningsverdi og varians (σ^2); standardavvik (σ):



$$\underline{\underline{E[f(x)]}} = \int_{-a}^a x \cdot f(x) dx = \int_{-a}^a x \cdot \frac{1}{2a} dx = \left[\frac{x^2}{2} \right]_{-a}^a = \frac{a^2}{4} - \frac{-a^2}{4} = 0$$

$$\underline{\underline{\text{Var}(f(x))}} = \int_{-a}^a x^2 \underbrace{f(x)}_{\frac{1}{2a}} dx = \frac{1}{2a} \left[\frac{x^3}{3} \right]_{-a}^a = \frac{1}{2a} \underbrace{\left[\frac{a^3}{3} - \frac{(-a)^3}{3} \right]}_{\frac{2a^3}{3}}$$
$$= \frac{a^2}{3} \quad \Rightarrow \underline{\underline{u(f(x)) = Z = \frac{a}{\sqrt{3}}}}$$

Temperatureksempelet:



$$f(t) = \begin{cases} 1, & 37.5 \leq t \leq 38.5, \\ 0, & \text{ellers.} \end{cases}$$

$$\text{var}(f(t)) = \frac{a^2}{3} = \frac{0.5^2}{3}$$

$$\int \Gamma$$

$$\underline{\mu(f(t))} = \frac{0.5}{\sqrt{3}} = \underline{\underline{0.289}}$$