### 0.1 Legge di Coulomb

- Legge di Coulomb
  - Forma scalare  $F = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{q_1q_2}{r^2}$
  - Forma vettoriale  $\vec{F} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{q_1q_2}{r^2} \hat{r}$
- Costante dielettrica del vuoto  $\epsilon_0 = 8.85 \cdot 10^{-12} F/m \; (F = Farad)$
- Legge di Coulomb in un mezzo dielettrico  $F = \frac{1}{4\pi\epsilon_0\epsilon_r} \cdot \frac{q_1q_2}{r^2}$  $\epsilon_r$  costante dielettrica relativa (es.  $\epsilon_{H_2O} = 81$ )

## 0.2 Campo elettrico

- Forma scalare  $E = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{Q}{r^2}$  quindi F = qE
- Forma vettoriale  $\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{Q}{r^2} \hat{r}$  quindi  $\vec{F} = q\vec{E}$

## 0.3 Flusso di un campo

Il flusso  $\phi$  é il prodotto scalare tra vettore campo  $\vec{E}$  e vettore superficie  $\vec{S} = S\hat{n}$ . Il vettore superficie é definito come quel vettore la cui lunghezza é pari all'area S della superficie e la cui direzione  $\hat{n}$  é perpendicolare alla superficie stessa. Il flusso si applica sia al campo elettrico  $\vec{E}$  che al campo magnetico  $\vec{B}$ 

- $\bullet \ \phi(\vec{E}) = \vec{E} \cdot \vec{S}.$
- $\bullet \ \phi(\vec{B}) = \vec{B} \cdot \vec{S}.$

## 0.4 Flusso del campo elettrico (Prima Legge di Maxwell)

Noto come Teorema di Gauss.

Il flusso del campo elettrico attraverso una superficie chiusa é pari

alla somma delle cariche interne alla superficie diviso per la costante dielettrica  $\epsilon_0^{\ 1}$ 

• 
$$\phi(\vec{E}) = \frac{Q_i n}{\epsilon_0}$$

Questa definizione di flusso é valido per campi elettrici costanti e superfici piane. Quando una di queste condizioni cade, allora é necessario definire il fluosso per mezzo dell'integrale

$$\phi(\vec{E}) = \int_{\tau} \cdot \vec{E} dS$$

#### 0.5 Distribuzione di carica

- $\lambda = \frac{\Delta Q}{\Delta l}$  distribuzione di carica lineare
- $\sigma = \frac{\Delta Q}{\Delta S}$  distribuzione di carica di superficie
- $\tau = \frac{\Delta Q}{\Delta V}$  distribuzione di carica di volume

## 0.6 Campo elettrico indotto da una distribuzione piana di superficie

Dal Teorema di Gauss applicato ad una superficie cilindrica con asse di simmetria perpendicolare alla superficie stessa il campo elettrico é

• 
$$E = \frac{\sigma}{2\epsilon_0}$$

La direzione di  $\vec{E}$  é perpendicolare alla superficie stessa e il verso é uscente per distribuzione di carica positiva e entrante per distribuzione di carica negativa

 $<sup>^1</sup>$ Ovviamente, se il sistema é immerso in un mezzo dielettrico, allora  $\epsilon_0$  va sostituito con il prodotto  $\epsilon_0\epsilon_r$ 

### 0.7 Energia potenziale e potenziale elettrostatico

- Energia potenziale elettrostatica  $U = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q_1 q_2}{r}$  (si misura in Joule)
- Potenziale elettrostatico  $V = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{r}$  (si misura in Volt)
- Differenza di potenziale dovuto a una carica puntiforme  $\Delta V = V_A V_B = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \cdot \left(\frac{1}{r_A} \frac{1}{r_B}\right)$

#### 0.8 Condensatore

Due lastre metalliche (armature) disposte molto vicine tra di loro. Funge da accumulatore di cariche: se si accumulano cariche positive in una delle due, sull'altra si accumulano cariche negative. In un condensatore a faccie piane e parallele si ha

- $E = \frac{\sigma}{\epsilon_0}$  tra le due lastre
- E = 0 fuori dalle lastre

La grandezza che caratterizza un condensatore é la sua capacitá

•  $C = \frac{Q}{\Delta V}$  Si esprime in Farad (F)

Due condensatori possono esser collegati in serie o in parallelo

- Serie  $\frac{1}{C_{eq}} = \frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2}$
- Parallelo  $C_{eq} = C_1 + C_2$

Densitá di energia di volume accumulata da un condensatore (si considera un esperimento ideale in cui le cariche elettriche si fanno viaggiare da "infinitamente lontano" fino alle armature del condensatore stesso e, per ciascuna di esse, si calcola il lavoro necessario).

• 
$$u = \frac{1}{2}\epsilon_0 E^2$$

Questa espressione viene utilizzata, piú in generale, come densitá di energia del campo elettrico ed ha applicazioni interessanti nelle onde elettromagnetiche.

#### 0.9 Resistenze elettriche

- Prima Legge di Ohm V = Ri
  - -V = Tensione, si esprime in Volt (V)
  - $-R = Resistenza elettrica, si esprime in Ohm (<math>\Omega$ )
  - i = Intensitá di corrente elettrica, si esprime in Ampere (A)
- $\bullet\,$  Seconda Legge di Ohm $R=\rho\frac{l}{A}$ 
  - -R = Resistenza elettrica
  - $-\rho=$ Resistivitá, diversa per ogni materiale
  - l = lunghezza
  - -A = Sezione
- Serie  $R_{eq} = R_1 + R_2$
- Parallelo  $\frac{1}{R_{eq}} = \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2}$
- Prima Legge di Kirchhoff: in un *nodo* la somma delle correnti entranti é uguale alla somma delle correnti uscenti
- Seconda Legge di Kirchhoff: in una *maglia* la somma delle cadute di potenziale é nulla

#### 0.10 Circuitazione

Come il flusso, cosí anche la circuitazione si applica sia al campo elettrico  $\vec{E}$  che al campo magnetico  $\vec{B}$ .

Si considera un circuito chiuso C, lo si divide in tanti intervalli "infinitesimi"  $\Delta s_i$ , in modo tale che ciascuno di essi possa esser considerato lineare. Per il generico intervallo i-esimo si calcola il numero

$$C(\vec{E}_i) = \vec{E}_i \cdot \Delta \vec{s}_i$$

La circuitazione é la somma di questi  $C_i$  e si esprime

• 
$$C(\vec{E}) = \sum_{i} \vec{E}_{i} \cdot \Delta \vec{s}_{i}$$

Nel limite che questi elementi  $\Delta s_i$  diventino infinitamente piccoli, la suddetta sommatoria diventa un integrale e viene scritta cosí

$$C(\vec{E}) = \oint_C \vec{E} \cdot \vec{s}$$

### 0.11 Forza magnetica

- $F = \frac{\mu_0}{2\pi} \frac{i_1 i_2 l}{d}$ 
  - F = forza
  - $-\mu_0 = 4\pi \cdot 10^{-7} H/m$  costande diamagnetica del vuoto
  - $-i_1$  corrente del primo filo
  - $-i_2$  corrente del secondo filo
  - l = lunghezza dei due fili
  - d = distanza tra i due fili
- $C = \frac{Q}{\Delta V}$  Si esprime in Farad (F)

### 0.12 Campo magnetico

- $B = \frac{\mu_0}{2\pi} \frac{i_0}{d}$  campo magnetico generato da un filo percorso da corrente  $i_0$
- $\bullet$  F=iBl Forza su un filo percorso da corrente i, dovuto alla presenza di un campo magnetico B perpendicolare

5

Il campo magnetico é un campo vettoriale

$$\bullet \ \vec{F} = q\vec{v} \times \vec{B}$$

## 0.13 Forza magnetica e campo magnetico in un mezzo materiale

Le equazioni sono le stesse, soltanto che  $\mu_0$  viene sostituita con  $\mu_0\mu_r$ , ove  $\mu_r$  é la costante diamagnetica relativa

$$\bullet \ F = \frac{\mu_0 \mu_r}{2\pi} \frac{i_1 i_2 l}{d}$$

$$\bullet \ B = \frac{\mu_0 \mu_r}{2\pi} \frac{i_0}{d}$$

I materiali si distinguono in

- diamagnetici  $\mu_r < 0$
- paramagnetici  $\mu_r > 0$
- ferromagnetici (calamite)

## 0.14 Campo magnetico generato da un solenoide di n spire

• 
$$B = \mu_0 ni$$

# 0.15 Flusso del campo magnetico (Seconda Legge di Maxwell)

Data una superficie chiusa, il flusso del campo magnetico é sempre nullo

$$\bullet \ \phi(\vec{B}) = 0$$

## 0.16 Circuitazione del campo magnetico (Terza Legge di Maxwell)

•  $C(\vec{B}) = \mu_0 i$  dato un circuito  $\gamma$ , la circuitazione del campo magnetico é proporzionale alla somma delle correnti  $concatenate^2$ 

 $<sup>^2\</sup>mathrm{L'equazione}$ in questione solo parziamente costituisce la  $\mathit{Terza}$   $\mathit{Equazione}$  di  $\mathit{Maxwell}$