

Εθνικό Μετσόβιο Πολυτεχνείο Σχολή Ηλεκτρολόγων Μηχ. και Μηχανικών Υπολογιστών Εργαστήριο Υπολογιστικών Συστημάτων

Παράλληλος προγραμματισμός: Σχεδίαση και υλοποίηση παράλληλων προγραμμάτων

Συστήματα Παράλληλης Επεξεργασίας 9° Εξάμηνο



Σύνοψη παρουσίασης

- Παράλληλες υπολογιστικές πλατφόρμες
 - Ο PRAM: Η ιδανική παράλληλη πλατφόρμα
 - Ο Η ταξινόμηση του Flynn
 - Ο Συστήματα κοινής μνήμης
 - Ο Συστήματα κατανεμημένης μνήμης
- Ανάλυση παράλληλων προγραμμάτων
 - Ο Μετρικές αξιολόγησης επίδοσης
 - Ο Ο νόμος του Amdahl
 - Ο Μοντελοποίηση παράλληλων προγραμμάτων
- Σχεδίαση παράλληλων προγραμμάτων
 - Κατανομή υπολογισμών σε υπολογιστικές εργασίες (tasks)
 - Ο Ορισμός ορθής σειράς εκτέλεσης (χρονοδρομολόγηση)
 - Ο Οργάνωση πρόσβασης στα δεδομένα (συγχρονισμός / επικοινωνία)
 - Ο Ανάθεση εργασιών (απεικόνιση) σε οντότητες εκτέλεσης (processes, threads)



Σύνοψη παρουσίασης

- Παράλληλα προγραμματιστικά μοντέλα
 - Ο Κοινού χώρου διευθύνσεων
 - Ο Ανταλλαγής μηνυμάτων
- Παράλληλες προγραμματιστικές δομές
 - O SPMD
 - O fork / join
 - task graphs
 - parallel for
- Γλώσσες και εργαλεία
 - O POSIX threads, MPI, OpenMP, Cilk, Cuda, Γλώσσες PGAS
- Αλληλεπίδραση με το υλικό
 - Ο Συστήματα κοινής μνήμης
 - Ο Συστήματα κατανεμημένης μνήμης και υβριδικά



«Μιλώντας» παράλληλα

- Πρώτο βήμα: σχεδιασμός παράλληλων προγραμμάτων = σκέψη
- Δεύτερο βήμα: υλοποίηση παράλληλων προγραμμάτων = ομιλία
- Όπως και στις φυσικές γλώσσες, η σκέψη και η ομιλία είναι δύο στενά συνδεδεμένες λειτουργίες
- Ερώτημα 1: Τι προγραμματιστικές δομές χρειάζομαι για να μιλήσω παράλληλα; Πώς μπορώ να περιγράψω το γράφο εξαρτήσεων που δημιούργησα στο βήμα του σχεδιασμού; Πώς δημιουργώ και τερματίζω εργασίες (tasks) και οντότητες εκτέλεσης (processes, threads); Τι προγραμματιστικές δομές υπάρχουν για το χαρακτηρισμό των δεδομένων, τον έλεγχο πρόσβασης, το συγχρονισμό και την επικοινωνία ανάμεσα στις εργασίες/οντότητες εκτέλεσης;
- Ερώτημα 2: Τι υποστήριξη χρειάζεται (από την αρχιτεκτονική, το λειτουργικό, τη γλώσσα προγραμματισμού, τη βιβλιοθήκη χρόνου εκτέλεσης της γλώσσας) για να υλοποιηθούν οι παραπάνω δομές με αποδοτικό τρόπο;
- 2 κρίσιμα ζητήματα απόδοσης
 - Ο Υψηλή επίδοση του παραγόμενου κώδικα (performance)
 - Ο Γρήγορη και εύκολη υλοποίηση (productivity)



Προγραμματιστικά μοντέλα

- Κοινού χώρου διευθύνσεων
 - Ο Υποστηρίζει κοινά δεδομένα ανάμεσα στα νήματα
 - Ο Επιταχύνει τον προγραμματισμό
 - Ο Μπορεί να οδηγήσει σε δύσκολα ανιχνεύσιμα race conditions
 - Ο Δεν μπορεί να υλοποιηθεί αποδοτικά σε πλατφόρμες που δεν παρέχουν πρόσβαση σε κοινή μνήμη στο υλικό
 - Κατάλληλο για συστήματα κοινής μνήμης
 - Περιορισμένος συνολικός αριθμός νημάτων
- Ανταλλαγής μηνυμάτων
 - Ο Κάθε διεργασία (νήμα) βλέπει μόνο τα δικά της δεδομένα
 - Ο Τα δεδομένα μπορεί να είναι μόνο distributed ή replicated
 - Ο Οδηγεί σε χρονοβόρο προγραμματισμό ακόμα και για απλά προγράμματα (fragmented κώδικας)
 - Ο Μπορεί να υποστηριχθεί από πολύ μεγάλης κλίμακας συστήματα
- Υβριδικό: συνδυασμός των παραπάνω 2



Αρχιτεκτονικές και Προγραμματιστικά Μοντέλα από την οπτική του προγραμματιστή

		Αρχιτεκτονική	
		Κοινής μνήμης (shared memory)	Κατανεμημένης μνήμης (distributed memory)
Προγραμματιστικό μοντέλο	Κοινός χώρος διευθύνσεων (shared address space)	+ Ευκολία υλοποίησης + Προγραμματιστική ευκολία + Υψηλή επίδοση	+ Προγραμματιστική ευκολία - Δυσκολία υλοποίησης - Χαμηλή επίδοση
	Ανταλλαγή μηνυμάτων (message-passing)	+ Ευκολία υλοποίησης + Υψηλή επίδοση - Προγραμματιστική δυσκολία	+ Ευκολία υλοποίησης + Υψηλή επίδοση - Προγραμματιστική δυσκολία



Παράλληλες προγραμματιστικές δομές

- Με αύξουσα ανάγκη σε υποστήριξη από το run-time σύστημα της γλώσσας
 - **OSPMD**
 - Oparallel for
 - Ofork / join
 - Otask graphs



SPMD

- SPMD = Single program multiple data
- Όλες οι διεργασίες εκτελούν το ίδιο τμήμα κώδικα
- Κάθε διεργασία έχει το δικό της σύνολο δεδομένων
- Το αναγνωριστικό της διεργασίας χρησιμοποιείται για να διαφοροποιήσει την εκτέλεσή της
- Αποτελεί ευρύτατα διαδεδομένη προγραμματιστική τεχνική για παράλληλα προγράμματα
- Έχει υιοθετηθεί από το MPI



SPMD

- Ταιριάζει σε εφαρμογές όπου εκτελούνται όμοιες λειτουργίες σε διαφορετικά δεδομένα (data parallelism)
- Απαιτεί σχήματα συγχρονισμού και ανταλλαγής δεδομένων μεταξύ των διεργασιών
 - Ο Σε πρωτόγονο επίπεδο τα παραπάνω παρέχονται από το λογισμικό συστήματος
 - Ο Το μοντέλο SPMD μπορεί να υλοποιηθεί χωρίς επιπρόσθετη υποστήριξη
 - Παρόλα αυτά το MPI διευκολύνει τον προγραμματισμό παρέχοντας μη πρωτόγονες ρουτίνες και ανεξαρτησία από την πλατφόρμα εκτέλεσης
- Θεωρείται κοπιαστική προσέγγιση (non-productive) καθώς τα αφήνει (σχεδόν) όλα στον προγραμματιστή
- Μπορεί να οδηγήσει σε υψηλή επίδοση καθώς ο προγραμματιστής έχει τον (σχεδόν) πλήρη έλεγχο της υλοποίησης



Βήματα υλοποίησης στο σχήμα SPMD

- Αρχικοποίηση
- Λήψη αναγνωριστικού
- [Κατανομή δεδομένων σε προγραμματιστικό μοντέλο ανταλλαγής μηνυμάτων]
- Εκτέλεση του ίδιου κώδικα σε όλους τους κόμβους και διαφοροποίηση ανάλογα με το αναγνωριστικό
 - Ο Εναλλακτικές ροές ελέγχου
 - Ο Ανάληψη διαφορετικών επαναλήψεων σε βρόχο
- Τερματισμός



Παράδειγμα: εξίσωση θερμότητας σε κοινό χώρο διευθύνσεων

Homework: εξίσωση θερμότητας με ανταλλαγή μηνυμάτων



parallel for

- Η παραλληλοποίηση των for-loops αποτελεί σημαντικότατη προσέγγιση στο σχεδιασμό και την υλοποίηση ενός παράλληλου προγράμματος
- Όπως είδαμε, μπορεί να επιτευχθεί στο μοντέλο SPMD αλλά για
 προγραμματιστική ευκολία έχει ενσωματωθεί σε γλώσσες και εργαλεία:
 - O OpenMP
 - O Cilk
 - O TBBs
 - O PGAS
- Χρειάζεται υποστήριξη από το σύστημα
 - Ο Αυτόματη μετάφραση του parallel for σε κώδικα
 - Ο Διαχείριση των δεδομένων
 - Ο Δρομολόγηση των νημάτων/εργασιών
- Είναι ευθύνη του προγραμματιστή να αποφασίσει αν ένα loop είναι παράλληλο



automatic parallelization

- Η εύρεση των παράλληλων for αποτελεί τον κυριότερο στόχο της αυτόματης παραλληλοποίησης
- Ειδικά περάσματα optimizing compilers αναζητούν:
 - Αν ένα loop είναι παράλληλο
 - Ο Αν αξίζει να παραλληλοποιηθεί
- Η "απόδειξη" της παραλληλίας ενός loop είναι δύσκολη και βασίζεται στα λεγόμενα dependence tests



dependence analysis

- Πότε ένα loop είναι παράλληλο;
 - Ο Όταν δεν υπάρχουν εξαρτήσεις ανάμεσα στις επαναλήψεις του
- Τέλεια φωλιασμένοι βρόχοι:

```
for i_1 = 1 to U_1 for i_2 = 1 to U_2 ... for i_n = 1 to U_n
```

- Διανύσματα εξαρτήσεων d εκφράζουν τις εξαρτήσεις σε κάθε επίπεδο του φωλιάσματος
- Πίνακας εξαρτήσεων D, περιέχει κατά στήλες τα διανύσματα εξάρτησης
- Διανύσματα απόστασης (distance vectors)
 - Ο Στοιχεία του πίνακα D d_{ii} είναι σταθεροί ακέραιοι αριθμοί
- Διανύσματα κατεύθυνσης (direction vectors):
 - > (υπάρχει εξάρτηση από προσβάσεις στη μνήμη προηγούμενων επαναλήψεων)
 - Ο < (υπάρχει εξάρτηση από προσβάσεις στη μνήμη επόμενων επαναλήψεων)
 - Ο * (υπάρχει εξάρτηση από προσβάσεις στη μνήμη προηγούμενων ή επόμενων επαναλήψεων)



Παράδειγμα: εξίσωση θερμότητας

$$D = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -1 \end{bmatrix}$$



Παράδειγμα: Floyd-Warshall

```
for (k=0; k<N; k++)
  for (i=0; i<N; i++)
  for (j=0; j<N, j++)
    A[(k+1)%2][i][j] = min(A[k%2][i][j], A[k%2][i][k] + A[k%2][k][j])</pre>
```

$$D = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & * \\ 0 & * & 0 \end{bmatrix}$$



Κανόνες παραλληλίας Ιοορ

- Ένας βρόχος στο επίπεδο *i* ενός φωλιασμένου βρόχου είναι παράλληλος αρκεί να ισχύει οτιδήποτε από τα παρακάτω:
 - 1. το i-οστό στοιχείο **ΟΛΩΝ** των διανυσμάτων εξάρτησης είναι **0**
 - 2. ΟΛΑ τα υποδιανύσματα από 0 εως *i-1* να είναι λεξικογραφικά ΘΕΤΙΚΑ (= το πρώτο μη μηδενικό στοιχείο είναι θετικό)
- Επισήμανση: Για τον εξωτερικότερο βρόχο (i=0) μπορεί να εφαρμοστεί μόνο ο πρώτος κανόνας (δεν υπάρχουν υποδιανύσματα από 0 εως -1)
- Άσκηση: Ποια loops παραλληλοποιούνται στην εξίσωση θερμότητας και στον αλγόριθμο FW?



Παράδειγμα: LU decomposition

```
//LU decomposition kernel
for (k = 0; k < N-1; k++)
  for(i = k+1; i < N; i++) {
    A[i][k] = A[i][k] / A[k][k];
    for(j = k+1; j < N; j++)
        A[i][j] = A[i][j] - A[i][k] * A[k][j];
}</pre>
```



Παράδειγμα: LU decomposition

```
//LU decomposition kernel
for (k = 0; k < N-1; k++)
  for(i = k+1; i < N; i++) {
    for(j = k+1; j < N; j++)
        A[i][j] = A[i][j] - A[i][k] / A[k][k] * A[k][j];
}</pre>
```

$$D = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & < & < \\ 0 & < & < & 0 \end{bmatrix}$$



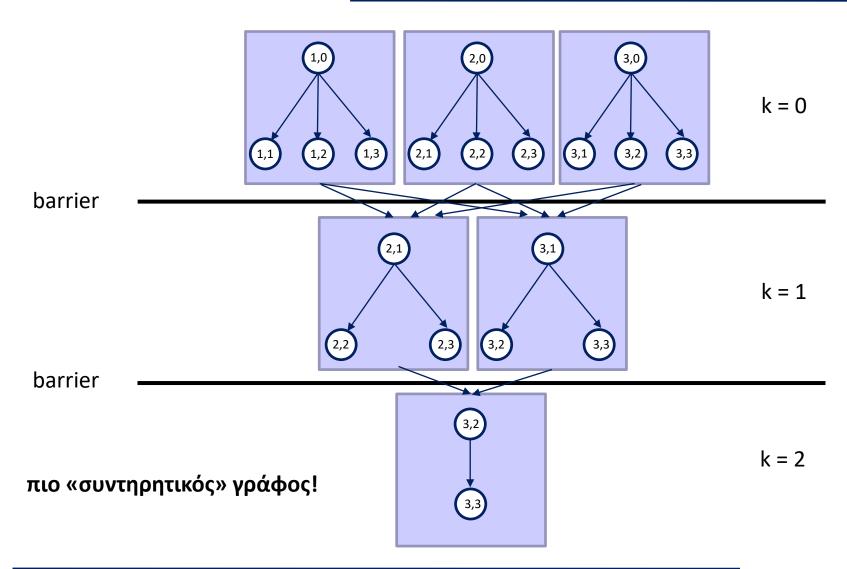
Παράδειγμα: LU decomposition

```
//LU decomposition kernel
for (k = 0; k < N-1; k++)
    parallel for(i = k+1; i < N; i++) {
        A[i][k] = A[i][k] / A[k][k];
        for(j = k+1; j < N; j++)
              A[i][j] = A[i][j] - A[i][k] * A[k][j];
}</pre>
```

Τυπικά το parallel for επιβάλει καθολικό συγχρονισμό στο τέλος του (barrier)



Παράδειγμα: Παραλληλοποίηση LU με parallel for



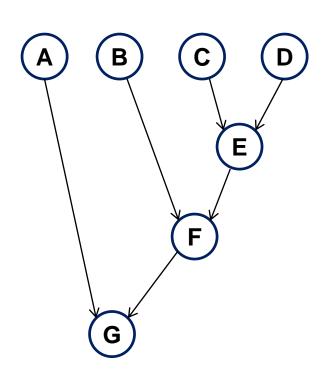


fork / join

- Αφορά εφαρμογές με δυναμική ανάγκη για δημιουργία / τερματισμό tasks
- Τα tasks δημιουργούνται (fork) και τερματίζονται (join) δυναμικά
- Π.χ. αλγόριθμος σχεδιασμένος με την Divide and Conquer στρατηγική
- OpenMP tasks
 - O #pragma omp task
 - O #pragma omp taskwait
 - O #pragma omp taskgroup
- Cilk
 - O spawn
 - O sync



Παράδειγμα fork - join



```
#pragma omp parallel
  #pragma omp single
      #pragma omp task A();
      #pragma omp task if (0)
             #pragma omp task B();
             #pragma omp task if (0)
                #pragma omp task C();
                D();
                #pragma omp taskwait
                E();
             #pragma omp taskwait
             F();
      #pragma omp taskwait
      G();
```

Χρονοδρομολόγηση εργασιών

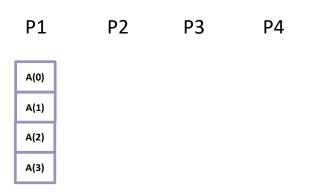
- Αριθμός εργασιών Τ
- Αριθμός διεργασιών / νημάτων P
- Κάθε εργασία μπορεί:
 - Ο Να παράξει άλλες εργασίες
 - Ο Να περιμένει τα παιδιά της
- Στόχοι χρονοδρομολογητή:
 - Ο Ισοκατανομή φορτίου
 - Ο Αποδοτική χρήση των πόρων
 - Ο Μικρή επιβάρυνση



Χρονοδρομολόγηση εργασιών

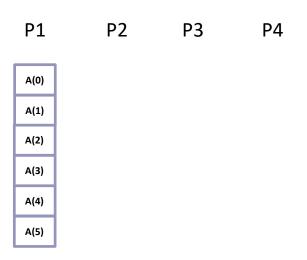
- Δύο βασικές στρατηγικές:
 - Work sharing: Όταν δημιουργούνται νέες εργασίες ο ΧΔ προσπαθεί να τις "στείλει" σε ανενεργούς επεξεργαστές.
 - Work stealing: Οι ανενεργοί επεξεργαστές προσπαθούν να "κλέψουν" εργασίες.
- Γενικά προτιμάται η τακτική work stealing
 - Ο καλύτερο locality
 - Ο μικρότερη επιβάρυνση συγχρονισμού
 - Ο βέλτιστη θεωρητικά όρια ως προς χρόνο, χώρο [Blumofe and Leiserson '99]





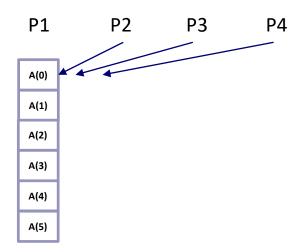
task creation





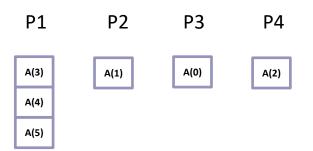
task creation





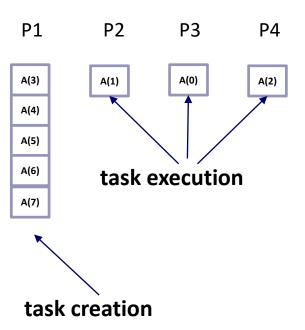
work stealing: τυχαία επιλογή μη κενής ουράς (εδώ υπάρχει μόνο μία) ανάγκη συγχρονισμού για ορθή αφαίρεση αφαίρεση αφαίρεση από την κορυφή (παλαιότερες εργασίες –σεβασμός τοπικότητας της διεργασίας)



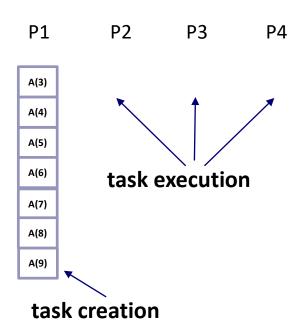


work stealing: τυχαία επιλογή μη κενής ουράς (εδώ υπάρχει μόνο μία)
ανάγκη συγχρονισμού για ορθή αφαίρεση
αφαίρεση από την κορυφή (παλαιότερες εργασίες –σεβασμός
τοπικότητας της διεργασίας)

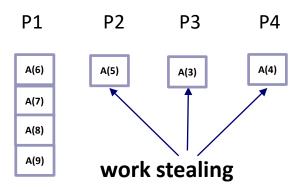




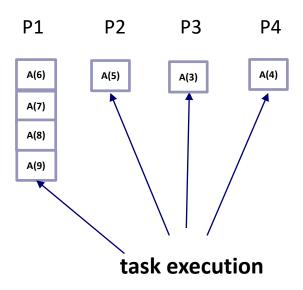




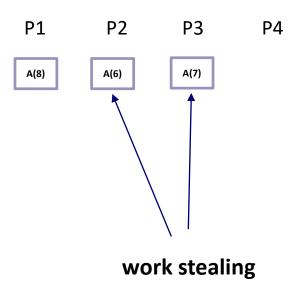




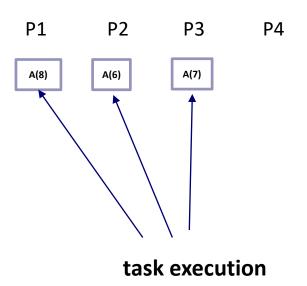






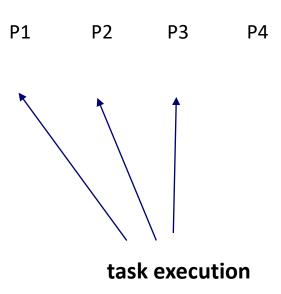








work stealing





work stealing

Παράλληλη δημιουργία tasks



work stealing

- Για να υποστηρίζεται η κλοπή εργασίων πρέπει η κάθε εργασία να μπορεί να μεταφερθεί σε διαφορετικό επεξεργαστή
- Τι χρειάζεται η κάθε εργασία για να εκτελεστεί;
 - Ο Κώδικα (πχ δείκτη σε συνάρτηση)
 - Ο Θέση στον κώδικα
 - Ο Δεδομένα:
 - 🕨 Στοίβα
 - Σωρός



Παράδειγμα: LU decomposition με tasks

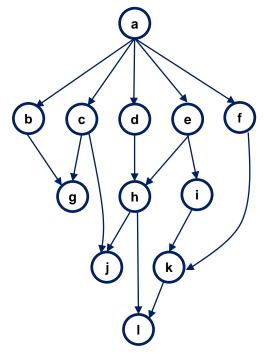
```
//LU decomposition kernel
for (k = 0; k < N-1; k++) {
    for (i = k+1; i < N; i++)
      task {
         A[i][k] = A[i][k] / A[k][k];
         for (j = k+1; j < N; j++)
         A[i][j] = A[i][j] - A[i][k] * A[k][j];
    taskwait
```

Ποιος γράφος εκτελείται σε αυτή την περίπτωση;



Task graphs

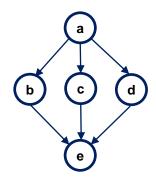
 Η fork-join δομή δεν μπορεί να περιγράψει όλα τα task graphs. Π.χ. η υλοποίηση του παρακάτω γράφου με fork-join οδηγεί σε πιο περιοριστική εκτέλεση.



Όταν ένα task graph είναι γνωστό στατικά, τότε μπορούμε να το περιγράψουμε ρητά



- Η fork-join δομή δεν είναι κατάλληλη για την περιγραφή οποιουδήποτε task graph
- Επιβάλλει να υπάρχει ένα σημείο συγχρονισμό για κάθε task (ή ομάδα tasks)

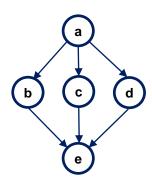




- Η fork-join δομή δεν είναι κατάλληλη για την περιγραφή οποιουδήποτε task graph
- Επιβάλλει να υπάρχει ένα σημείο συγχρονισμό για κάθε task (ή ομάδα tasks)

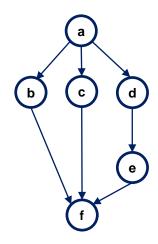
```
a();
task b();
task c();
task d();
taskwait();
task d();
```

OK





- Η fork-join δομή δεν είναι κατάλληλη για την περιγραφή οποιουδήποτε task graph
- Επιβάλλει να υπάρχει ένα σημείο συγχρονισμό για κάθε task (ή ομάδα tasks)

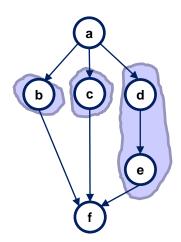




- Η fork-join δομή δεν είναι κατάλληλη για την περιγραφή οποιουδήποτε task graph
- Επιβάλλει να υπάρχει ένα σημείο συγχρονισμό για κάθε task (ή ομάδα tasks)

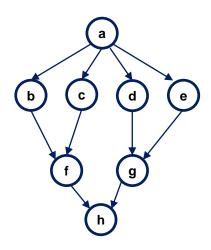
```
a();
task b();
task c();
task {d(); e()}
taskwait();
task f();
```

OK





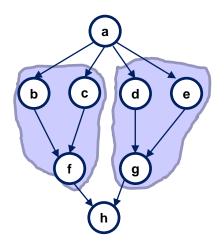
- Η fork-join δομή δεν είναι κατάλληλη για την περιγραφή οποιουδήποτε task graph
- Επιβάλλει να υπάρχει ένα σημείο συγχρονισμό για κάθε task (ή ομάδα tasks)





- Η fork-join δομή δεν είναι κατάλληλη για την περιγραφή οποιουδήποτε task graph
- Επιβάλλει να υπάρχει ένα σημείο συγχρονισμό για κάθε task (ή ομάδα tasks)

```
a();
task {
   task b();
   task c();
   taskwait;
   f();
}
task {
   task d();
   task e();
   taskwait;
   g();
}
taskwait;
h();
```

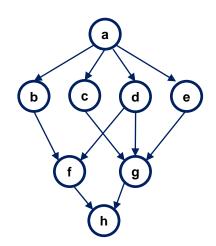


OK



- Η fork-join δομή δεν είναι κατάλληλη για την περιγραφή οποιουδήποτε task graph
- Επιβάλλει να υπάρχει ένα σημείο συγχρονισμό για κάθε task (ή ομάδα tasks)

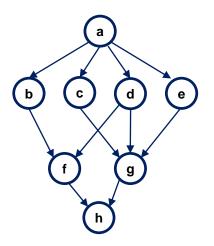
?



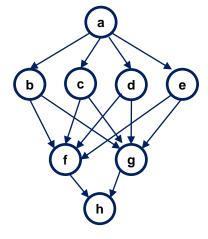


- Η fork-join δομή δεν είναι κατάλληλη για την περιγραφή οποιουδήποτε task graph
- Επιβάλλει να υπάρχει ένα σημείο συγχρονισμό για κάθε task (ή ομάδα tasks)

```
a();
task b();
task c();
task d();
task e();
taskwait;
task f();
task g();
taskwait;
h();
```







Γράφος fork/join



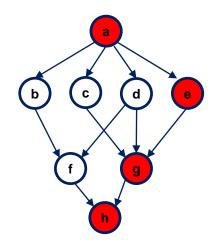
 Η fork-join δομή δεν είναι κατάλληλη για την περιγραφή οποιουδήποτε task graph

Επιβάλλει να υπάρχει ένα σημείο συγχρονισμό για κάθε task (ή ομάδα tasks)

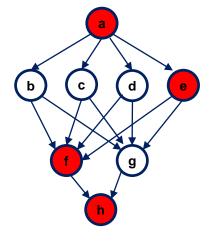
tasks)

```
a();
task b();
task c();
task d();
task e();
taskwait;
task f();
task g();
taskwait;
h();
```

Av
$$a = b = c = d = g = 1$$
,
 $e = f = 100$



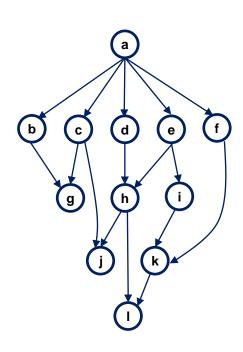
Αρχικός γράφος Κρίσιμο μονοπάτι: **103**



Γράφος fork/join Κρίσιμο μονοπάτι: **202**



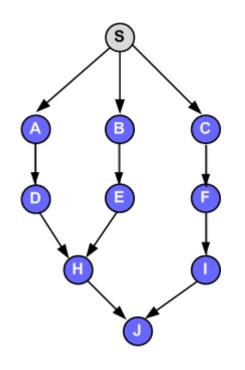
- Υπάρχουν πολλές περιπτώσεις γράφων με σύνθετες εξαρτήσεις, όπου το fork-join μοντέλο οδηγεί σε περιοριστική εκτέλεση
- Όταν ένα task graph είναι γνωστό στατικά, τότε μπορούμε να το περιγράψουμε άμεσα
- Υπάρχουν εργαλεία παράλληλου προγραμματισμού που επιτρέπουν την έκφραση task graphs με δήλωση του γράφου
 - Ο Τα tasks δηλώνονται ως κορυφές του γράφου
 - Ο Οι εξαρτήσεις μεταξύ των tasks δηλώνονται ως ακμές του γράφου
- Η βιβλιοθήκη των Threading Building Blocks προσφέρει τη διεπαφή flow graph για την παραλληλοποίηση οποιουδήποτε task graph





```
graph g;
source node s; //source node
//each node executes a different function body
node a( g, body A() );
node b( g, body B() );
node c( g, body C() );
node d( g, body D() );
node e( g, body E() );
node f( g, body F() );
node h( g, body H() );
node i( g, body I() );
node j( g, body J() );
//create edges
make edge( s, a );
make edge( s, b );
make edge( s, c );
make edge( a, d );
make_edge( b, e );
make edge( c, f );
make edge( d, h );
make edge( e, h );
make edge(f, i);
make edge( h, j );
make edge( i, j );
s.start(); // start parallel execution of task graph
g.wait for all(); //wait for all to complete
    52
```

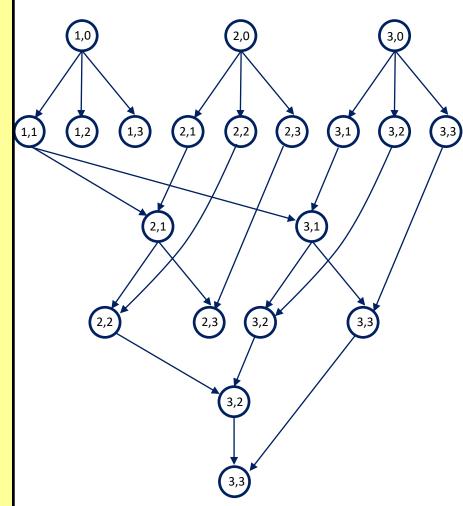
Παράδειγμα task graph





Παράδειγμα: Task graph για LU decomposition με Threading Building Blocks (ψευδοκώδικας)

```
namespace tbb::flow
graph g;
broadcast node s; //source node
                   //to start execution
for (k = 0 ; k < N - 1 ; k++)
  for (i = k+1 ; i < N ; i++) {
      node(k,i,j) = new continue node {g,
         A[i][k] = A[i][k]/A[k][k];
      if (k == 0)
         make edge(s, node(k,i,j));
      else {
         make edge (node (k-1,i,k), node (k,i,k));
         make edge (node (k-1,k,k), node (k,i,k));
      for (j = k+1 ; j < N ; j++) {
         node(k,i,j) = new continue node {g,
            A[i][j] -= A[i][k]*A[k][j];
         make edge(node(k,i,k), node(k,i,j)
         if (k > 0)
            make edge (node (k-1,i,j), node (k,i,j));
                //fire!
 s.try put();
 g.wait for all(); //and wait for everything
```





POSIX threads

- Αποτελούν πρωτόγονο τρόπο πολυνηματικού προγραμματισμού για systems programming
- Συνδυαζόμενα με TCP/IP sockets αποτελούν την πιο βασική πλατφόρμα εργαλείων για παράλληλο προγραμματισμό
- SPMD ή Master / Slave
- + : ο χρήστης έχει απόλυτο έλεγχο της εκτέλεσης
- : ιδιαίτερα κοπιαστικός και επιρρεπής σε σφάλματα τρόπος προγραμματισμού



MPI

- Μοντέλο ανταλλαγής μηνυμάτων για συστήματα κατανεμημένης μνήμης
- Αποτελεί τον de facto τρόπο προγραμματισμού σε υπερυπολογιστικά συστήματα
- SPMD (και Master / Slave)
- Απλοποιεί την υλοποίηση της επικοινωνίας σε σχέση με τη βιβλιοθήκη των sockets καθώς υποστηρίζει μεγάλο αριθμό από χρήσιμες ρουτίνες
- Βελτιστοποιεί την επικοινωνία (κυρίως σε collective επικοινωνία)
- Ο χρήστης αναλαμβάνει το διαμοιρασμό των δεδομένων και την επικοινωνία μέσω μηνυμάτων
 - Ο "fragmented" τρόπος προγραμματισμού



OpenMP

- Προγραμματιστικό εργαλείο που βασίζεται σε οδηγίες (directives) προς το μεταγλωττιστή
- Αφορά κατά κύριο λόγο αρχιτεκτονικές κοινής μνήμης
- Μπορεί να αξιοποιηθεί για την εύκολη παραλληλοποίηση ήδη υπάρχοντος σειριακού κώδικα
- Παρέχει ευελιξία στο προγραμματιστικό στυλ:
 - O SPMD
 - O Master / Workers
 - O parallel for
 - Fork / Join (ενσωμάτωση των tasks, 2008)



- Πολυνηματικός προγραμματισμός για αρχιτεκτονικές κοινής μνήμης
- Επεκτείνει τη C με λίγες επιπλέον λέξεις κλειδιά
- Κάθε πρόγραμμα γραμμένο σε Cilk έχει ορθή σειριακή σημασιολογία (μπορεί να εκτελεστεί σωστά σειριακά)
- Σχεδιασμός προγραμμάτων με χρήση αναδρομής
- Σχήμα Fork / Join
- Υποστήριξη parallel for
- Βασικές λέξεις κλειδιά: cilk, spawn, sync

```
C
```

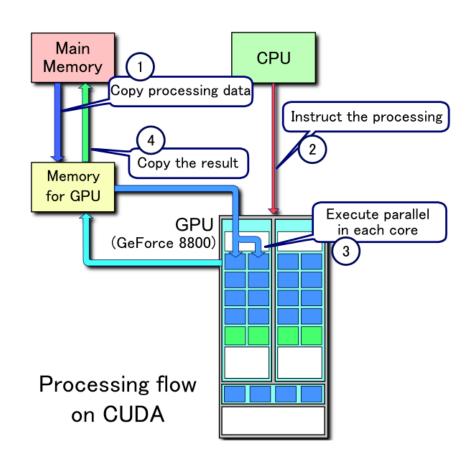
```
void vadd (real *A, real *B, int n) {
  int i; for (i=0; i<n; i++) A[i]+=B[i];
}</pre>
```

Cilk

```
cilk void vadd (real *A, real *B, int n) {
  if (n<=BASE) {
    int i; for (i=0; i<n; i++) A[i]+=B[i];
  } else {
    spawn vadd (A, B, n/2;
    spawn vadd (A+n/2, B+n/2, n-n/2;
  } sync;
}</pre>
```

CUDA

- Compute Unified Device Architecture
 - Ο Παράλληλη αρχιτεκτονική που προτάθηκε από την NVIDIA
 - Βασίζεται σε GPUs (GP-GPUs = General Purpose-Graphical processing Units)
- Προγραμματισμός: C extensions για αρχιτεκτονικές CUDA
- Ανάθεση υπολογιστικά απαιτητικών τμημάτων του κώδικα στην κάρτα γραφικών
- GPU = accelerator
- massively data parallel
- Manycore system





Προγραμματισμός σε περιβάλλον CUDA

- SIMT = Single Instruction Multiple Threads
- Τα threads δρομολογούνται σε ομάδες που λέγονται warps
- Το κόστος δρομολόγησης των threads είναι μηδενικό
- Σε κάθε κύκλο όλα τα threads εκτελούν την ίδια εντολή
 - Ο Εκτελούνται όλα τα control paths
 - Ο Τα μη έγκυρα control paths ματαιώνονται (aborted) στο τέλος
- Οι αλγόριθμοι πρέπει να σχεδιάζονται με data parallel λογική
 - Ο Τα branches και ο συγχρονισμός κοστίζουν
- Η χωρική τοπικότητα αξιοποιείται κατά μήκος των threads και όχι εντός μιας CPU όπως γίνεται στους συμβατικούς επεξεργαστές
- Αρκετά «σκιώδη» ζητήματα επηρεάζουν την επίδοση και χρήζουν ιδιαίτερης προσοχής
 - Ο Παραλληλισμός
 - Ο Πρόσβαση στα δεδομένα
 - Ο Συγχρονισμός



Γλώσσες PGAS

- Partitioned Global Address Space
- Προσπαθεί να έχει τα θετικά και από τους δύο κόσμους:
 - Ο Προγραμματιστική ευκολία όπως το μοντέλο του κοινού χώρου διευθύνσεων
 - Ο Επίδοση και κλιμακωσιμότητα όπως το μοντέλο της ανταλλαγής μηνυμάτων
- Υποθέτει καθολικό χώρο διευθύνσεων (global address space) που κατανέμεται (partitioned) στις τοπικές μνήμες των επεξεργαστών ενός συστήματος κατανεμημένης μνήμης
- Απαιτεί πολύ ισχυρό run-time σύστημα
- Για προσβάσεις σε δεδομένα που βρίσκονται σε απομακρυσμένη μνήμη χρησιμοποιεί 1-sided communication
- Υλοποιήσεις:
 - O UPC
 - O Fortress
 - O Co-array Fortrean
 - O X10
 - O Chapel



Languages and tools

	SPMD	Task graph	parallel for	fork / join
MPI	V			
OpenMP	$\sqrt{}$		V	$\sqrt{}$
Cilk			√ (Cilk++)	V
ТВВ	V	V	V	V
CUDA	$\sqrt{}$			



Βελτιστοποίηση: μερικές παρατηρήσεις

Σχεδιασμός:

- Ο Η πολυπλοκότητα (συνολικός αριθμός πράξεων work) παίζει πρωταρχικό ρόλο (μην ξεχνάμε τα βασικά!)
- Ο Οι εξαρτήσεις ανάμεσα στα tasks (task graph) φανερώνει τις προοπτικές του παραλληλισμού
- Ο Η πρόσβαση στη μνήμη και η επικοινωνία κοστίζουν (πολύ!). Προσοχή στο operational intensity και τα data movements

Υλοποίηση και εκτέλεση:

- Ο Είναι σημαντικό κατά την υλοποίηση να μη χάνουμε τον παραλληλισμό που αναδείξαμε κατά το σχεδιασμό
- Ο Προσοχή στον τρόπο πρόσβασης στα δεδομένα! (locality awareness)
 - Μείωση του reuse distance ανάμεσα σε δύο προσβάσεις σε μία θέση μνήμης
 - πρόσδεση (pinning) threads/processes σε πυρήνες
 - tradeoff ανάμεσα σε στατικά (λιγότερος παραλληλισμός καλύτερο locality) και δυναμικά (περισσότερος παραλληλισμός – χειρότερο locality) allocations
- Ο Γιατί το πρόγραμμά μου δεν κλιμακώνει; Θυμηθείτε το Νόμο του Amdahl!



Ερωτήσεις;

