

## **Цель**

Решение задачи поиска в пространстве состояний. Реализовать стратегии неинформированного (слепого) поиска. В работе рассматривается решение задачи «Головоломка 8-ка».

Начальное состояние:

3	6	4
2	5	8
7	1	

Целевое состояние:

	1	2
3	4	5
6	7	8

Поиск в глубину, с ограничением глубины.

## **Постановка задачи**

Рассматривается задача «Головоломка 8-ка».

Задана доска с 8 пронумерованными фишками и с одним пустым участком.

Фишка, смежная с пустым участком, может быть передвинута на этот участок. Требуется достичь указанного целевого состояния.

Начальное состояние:

3	6	4
2	5	8
7	1	

Целевое состояние:

	1	2
3	4	5
6	7	8

**Состояния.** Описание состояния определяет местонахождение каждой из этих 8 фишек и пустого участка на одном из 9 квадратов.

**Начальное состояние** задано.

**Функция последователей.** Эта функция формирует допустимые состояния, которые являются результатом попыток осуществления указанных четырех действий теоретически возможных ходов (Left, Right, Up или Down).

**Проверка цели.** Она позволяет определить, соответствует ли данное состояние целевой конфигурации, которая задана (см. вариант задания).

**Стоимость пути.** Каждый этап имеет стоимость 1, поэтому стоимость пути равна количеству этапов пути.

Рассматриваются методы поиска, в которых используется явно заданное **дерево поиска**, создаваемое с помощью начального состояния и функции последователей, которые совместно задают пространство состояний.

## **Описание выбранных структур данных (классов), представление функции определения последователей**

Описание структур данных и функций выполнено в псевдокоде

Был использован формализованный обобщенный алгоритм поиска, на основе которого были построены поиск в ширину, в глубину, с ограничением глубины.

Формализованный обобщенный алгоритм поиска представлен в виде функции GeneralSearch:

**GeneralSearch (Problem, CheckerCycle, Queuing) {**

```

nodes;
startNode = CreateNode(null, problem.initState, 0);
nodes.add(startNode);
while (true) {
    if (nodes.isEmpty()) return failure;
    tmpNode = nodes.pop();
    if(problem.goalTest(tmpNode.state))return Solution(tmpNode, startNode);
    nodes.Queuing (nodes,
expend(CheckerCycle ,tmpNode,problem.operations(tmpNode.state))
    );
}

```

**Expend**(CheckerCycle, node, operations) – функция раскрытия вершин, генерирует множество ее последователей с использованием операторов Operators;

**CheckerCycle** – проверка цикла, используется в Expend;

**nodes** – очередь вершин, ожидающих раскрытия (кайма), **add** – добавление в конец;

**goalTest**(State) – проверка состояния на соответствие целевому;

**Queuing** (Queue, Elements) – добавляет в очередь Queue множество элементов Elements;

**CreateNode**(Parent, State, depth) – функция, создает вершину с родителем Parent, состоянием State, глубиной depth;

**Operations**(State) – возвращает допустимые состояния из состояния State, которые являются результатом попыток осуществления указанных четырех действий теоретически возможных ходов (Left, Right, Up или Down).

## Описание алгоритмов

Поиск в глубину – раскрывает одну из вершин на самом глубоком уровне дерева. Останавливается, когда достигнута цель или заходит в тупик – ни одна вершина нижнего уровня не может быть раскрыта.

Временная сложность –  $O(b^m)$ , емкостная сложность –  $O(b \cdot m)$ , где  $b$  – число вершин-последователей,  $m$  – максимальная глубина пространства поиска.

На рисунке 1 представлена иллюстрация поиска в глубину:

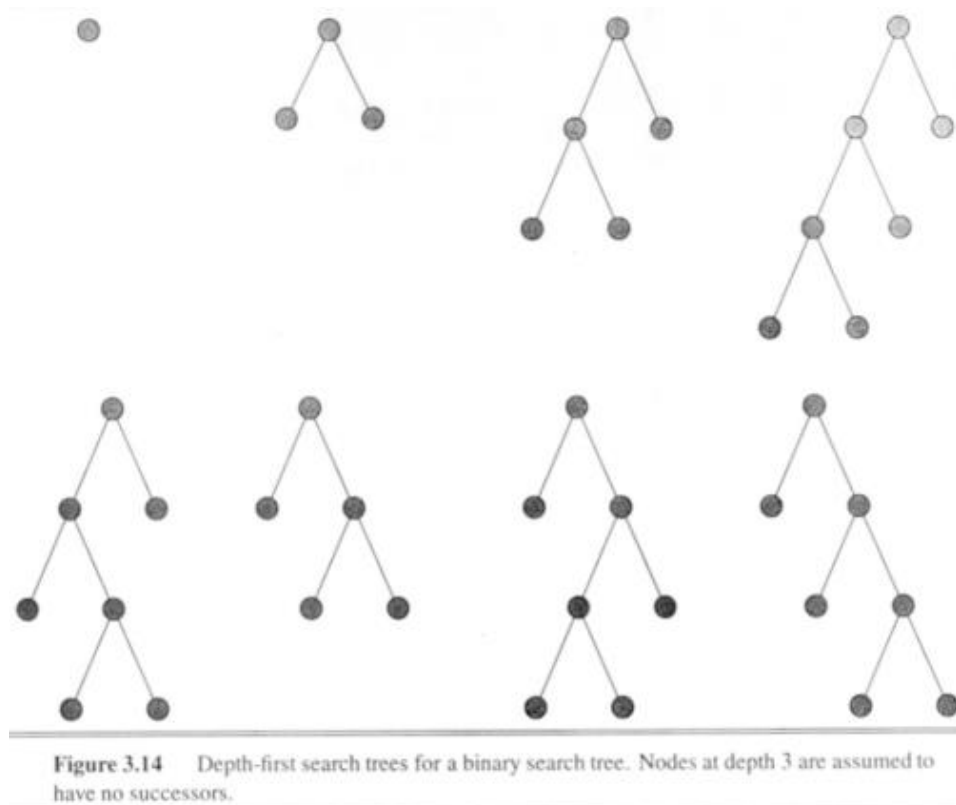


Рисунок 1.

Ограниченный по глубине поиск – поиск в глубину, при котором накладываются ограничения на максимальную глубину пути (чтобы избежать недостатков поиска в глубину).

Временная сложность –  $O(b^L)$ , емкостная сложность –  $O(b \cdot L)$ , где  $b$  – число вершин-последователей,  $L$  – ограничение глубины пространства поиска.

## Описание алгоритмов для решения проблемы заикливания

1. Исключить попадание в состояние, из которого только что вышли. функция раскрытия должна блокировать генерацию потомка в дереве поиска решений, если его состояние совпадает с состоянием родителя
2. Исключить циклы в дереве поиска: функция раскрытия вершин должна блокировать генерацию последователя, состояние которого совпадает с состоянием любого предка данной вершины
3. Блокировать генерацию состояний, ранее сгенерированных в дереве поиска. **Авторское решение:** ранее сгенерированные вершины сохранять в Хэш-таблицу, для общего случая временная сложность:  $O(1)$ , емкостная:  $O(b^d)$ .

## Исходный код

Был выбран объектно-ориентированный язык Java. Важное понятие: **интерфейс** в языке программирования Java — это абстрактный тип, который используется для объявления поведения, которое должны реализовать классы. Это позволяет обобщенному алгоритму поиска `generalSearch` работать с разной реализацией проблем (интерфейс `Problem`), состояний (`State`) и т.д. В данной работе классы (`ProblemPuzzleEight`, `StatePuzzleEight`) реализованы только для решения «Игры в восьмерку», но ту же самую функцию `generalSearch` можно использовать для решения других задач (не меняю функцию поиска `generalSearch`), если для этих задач реализовать классы проблемы и состояния.

```
import java.util.*;

public class GeneralSearch {
    CheckerCycle checkerCycle;
    public Solution generalSearch(Problem problem, CheckerCycle
checkerCycle, Queuing queuing) {
        this.checkerCycle = checkerCycle;
        LinkedList<Node> nodes = new LinkedList<>();
        Node startNode = new Node(null, problem.initState, 0);
        nodes.add(startNode);
    }
}
```

```

        while (true) {
            if (nodes.isEmpty()) return null;
            //Uncomment for step-by-step output
            /*Scanner scan=new Scanner(System.in);
            scan.nextLine();
            System.out.println("Fringer: ");
            for (Node node : nodes)
                System.out.println(node.state + "\n");*/

            Node tmpNode = nodes.pop();
            //Uncomment for step-by-step output
            /*System.out.println("Current node: ");
            System.out.println(tmpNode.state);*/

            if (problem.goalTest(tmpNode.state)) return new
Solution(tmpNode, startNode);
            queuing.setQueue(nodes, expend(tmpNode,
problem.operations(tmpNode.state)));
        }
    }

    public List<Node> expend(Node node, List<State> newStates) {
        List<Node> newNodes = new LinkedList<>();
        for (State state: newStates) {
            Node newNode = new Node(node, state, node.depth + 1);
            if (checkerCycle.check(newNode, node.parent))
newNodes.add(newNode);
            //Uncomment for step-by-step output
            //else System.out.println("Cycle prevented: \n" +
newNode.state);

        }
        //Uncomment for step-by-step output
        /*System.out.println("Added nodes: ");
        for (Node addedNode : newNodes)
            System.out.println(addedNode.state + "\n");*/
        return newNodes;
    }
}

interface Queuing {
    void setQueue(LinkedList<Node> queue, List<Node> nodes);
}

class DFSQueuing implements Queuing{
    public void setQueue(LinkedList<Node> queue, List<Node> nodes) {
        for (Node node : nodes) {
            queue.add(0, node);
        }
    }
}

class BFSQueuing implements Queuing{
    public void setQueue(LinkedList<Node> queue, List<Node> nodes) {
        queue.addAll(nodes);
    }
}

```

```

    }
}

class DFSLimQueuing implements Queuing{
    int depthMax;

    public DFSLimQueuing(int depthMax) {
        this.depthMax = depthMax;
    }

    public void setQueue(LinkedList<Node> queue, List<Node> nodes) {
        for (Node node : nodes) {
            if (node.depth < depthMax)
                queue.add(0, node);
            else
                break;
        }
    }
}

class Node {
    Node parent;
    State state;
    int depth;

    public Node(Node parent, State state, int depth) {
        this.parent = parent;
        this.state = state;
        this.depth = depth;
    }
}

interface State {
}

class StatePuzzleEight implements State {
    byte[] positionNumber = new byte[9];
    byte zeroPosition;

    StatePuzzleEight (byte ... positionNumber) {
        for (byte i = 0; i < 9; i++) this.positionNumber[i] =
positionNumber[i];
        for (byte i = 0; i < 9; i++) if (positionNumber[i] == 0)
zeroPosition = i;
    }

    @Override
    public boolean equals(Object o) {
        if (this == o) return true;
        if (o == null || getClass() != o.getClass()) return false;

        StatePuzzleEight state = (StatePuzzleEight) o;

        if (zeroPosition != state.zeroPosition) return false;
        return Arrays.equals(positionNumber, state.positionNumber);
    }
}

```

```

@Override
public int hashCode() {
    int result = Arrays.hashCode(positionNumber);
    result = 31 * result + (int) zeroPosition;
    return result;
}

@Override
public String toString() {
    return positionNumber[0] + " " + positionNumber[1] + " " +
positionNumber[2] + "\n" +
        positionNumber[3] + " " + positionNumber[4] + " " +
positionNumber[5] + "\n" +
        positionNumber[6] + " " + positionNumber[7] + " " +
positionNumber[8];
}
}

abstract class Problem {
    State initState;
    State goalState;

    public Problem(State initState) {
        this.initState = initState;
    }

    public Problem(State initState, State goalState) {
        this.initState = initState;
        this.goalState = goalState;
    }

    abstract boolean goalTest(State state);

    abstract LinkedList<State> operations(State state);
}

class ProblemPuzzleEight extends Problem {

    public ProblemPuzzleEight(State initState) {
        super(initState);
        this.goalState = new StatePuzzleEight(new byte[] {1, 2, 3, 4,
5, 6, 7, 8, 0});
    }

    public ProblemPuzzleEight(State initState, State goalState) {
        super(initState, goalState);
    }

    public boolean goalTest(State state) {
        return state.equals(this.goalState);
    }

    @Override
    public LinkedList<State> operations(State state) {
        StatePuzzleEight statePuzzleEight = (StatePuzzleEight) state;
        byte zeroPosition = statePuzzleEight.zeroPosition;
        byte[] positionNumber = statePuzzleEight.positionNumber;

```



```

        LinkedList<State> newStates = new LinkedList<>();

        //swap zero and left number
        if (zeroPosition % 3 != 0)
            newStates.add(new
StatePuzzleEight(swap(positionNumber.clone(), zeroPosition, (byte)
(zeroPosition - 1))));

        if (zeroPosition % 3 != 2)
            newStates.add(new
StatePuzzleEight(swap(positionNumber.clone(), zeroPosition, (byte)
(zeroPosition + 1))));

        //swap zero and top number
        if (zeroPosition / 3 != 0)
            newStates.add(new
StatePuzzleEight(swap(positionNumber.clone(), zeroPosition, (byte)
(zeroPosition - 3))));

        //swap zero and bottom number
        if (zeroPosition / 3 != 2)
            newStates.add(new
StatePuzzleEight(swap(positionNumber.clone(), zeroPosition, (byte)
(zeroPosition + 3))));

        return newStates;
    }

    public byte[] swap(byte[] positionNumber, byte firstPosition, byte
secondPosition) {
        byte tmp = positionNumber[firstPosition];
        positionNumber[firstPosition] =
positionNumber[secondPosition];
        positionNumber[secondPosition] = tmp;
        return positionNumber;
    }
}

interface CheckerCycle {
    boolean check(Node node, Node parent);
}

class CheckerCycleLastParent implements CheckerCycle {
    public boolean check(Node node, Node parent) {
        return parent == null || !node.state.equals(parent.state);
    }
}

class CheckerCycleParents implements CheckerCycle {
    public boolean check(Node node, Node parent) {
        Node tmpNode = parent;
        while (tmpNode != null) {
            if (node.state.equals(tmpNode.state)) return false;
            tmpNode = tmpNode.parent;
        }
        return true;
    }
}

```

```

    }
}

class CheckerCycleMemory implements CheckerCycle {
    Set<State> previous = new HashSet<>();

    public boolean check(Node node, Node parent) {
        if (previous.contains(node.state)) return false;
        previous.add(node.state);
        return true;
    }
}

class Solution {
    LinkedList<Node> solutionNodes;

    public Solution(Node goalNode, Node startNode) {
        this.solutionNodes = new LinkedList<>();
        Node tmpNode = goalNode;
        solutionNodes.add(tmpNode);
        while (tmpNode != startNode) {
            tmpNode = tmpNode.parent;
            solutionNodes.addFirst(tmpNode);
        }
    }

    @Override
    public String toString() {
        StringBuilder solutionString = new StringBuilder();
        for (Node node: solutionNodes)
            solutionString.append(node.state).append("\n\n");
        return "Depth: " + solutionNodes.get(solutionNodes.size()-1).depth + "\n" +
            "Solution: \n" + solutionString;
    }

    public String toString(int firstN, int lastN) {
        StringBuilder solutionString = new StringBuilder();

        solutionString.append("First ").append(firstN).append("\n");
        int i = 0;
        for (Node node: solutionNodes) {
            solutionString.append(node.state).append("\n\n");
            i++;
            if (i >= firstN) break;
        }

        solutionString.append("Last ").append(firstN).append("\n");
        List<Node> solutionNodesReversed =
            solutionNodes.subList(solutionNodes.size()-lastN,
            solutionNodes.size());
        i = 0;
        for (Node node: solutionNodesReversed) {
            solutionString.append(node.state).append("\n\n");
            i++;
            if (i >= lastN) break;
        }
    }
}

```

```

        return "Depth: " + solutionNodes.get(0).depth + "\n" +
               "Solution: \n" + solutionString;
    }
}

class BFS {
    GeneralSearch generalSearch;
    CheckerCycle checkerCycle;
    Queuing queuing;

    BFS() {
        this.generalSearch = new GeneralSearch();
        this.checkerCycle = new CheckerCycleMemory();
        this.queuing = new BFSQueuing();
    }

    BFS(CheckerCycle checkerCycle) {
        this.generalSearch = new GeneralSearch();
        this.checkerCycle = checkerCycle;
        this.queuing = new BFSQueuing();
    }

    public Solution search(Problem problem) {
        return generalSearch.generalSearch(problem, checkerCycle,
queuing);
    }
}

class DFS {
    GeneralSearch generalSearch;
    CheckerCycle checkerCycle;
    Queuing queuing;

    DFS() {
        this.generalSearch = new GeneralSearch();
        this.checkerCycle = new CheckerCycleLastParent();
        this.queuing = new DFSQueuing();
    }

    DFS(CheckerCycle checkerCycle) {
        this.generalSearch = new GeneralSearch();
        this.checkerCycle = checkerCycle;
        this.queuing = new DFSQueuing();
    }

    public Solution search(Problem problem) {
        return generalSearch.generalSearch(problem, checkerCycle,
queuing);
    }
}

class DFSLim {
    GeneralSearch generalSearch;
    CheckerCycle checkerCycle;
    Queuing queuing;

    DFSLim(int depthMax) {
        this.generalSearch = new GeneralSearch();

```

```

        this.checkerCycle = new CheckerCycleParents();
        this.queuing = new DFSLimQueuing(depthMax);
    }

    DFSLim(CheckerCycle checkerCycle, int depthMax) {
        this.generalSearch = new GeneralSearch();
        this.checkerCycle = checkerCycle;
        this.queuing = new DFSLimQueuing(depthMax);
    }

    public Solution search(Problem problem) {
        return generalSearch.generalSearch(problem, checkerCycle,
        queuing);
    }
}

```

**Результат работы, включая экспериментальные оценки временной (количества шагов) и емкостной (единиц памяти) сложности для своего варианта.**

В соответствии с вариантом 2, найдем решение при помощи DFS и с использованием проверки всех предков - CheckerCycleParents. В конструктор ProblemPuzzleEight передается два состояния - начальное и целевое.

```

Problem problem = new ProblemPuzzleEight(
    new StatePuzzleEight(new byte[] {3, 6, 4, 2, 5, 8, 7, 1, 0}),
    new StatePuzzleEight(new byte[] {0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8}));

DFS dfs = new DFS(new CheckerCycleParents());
Solution solutionDFS = dfs.search(problem);
System.out.println(solutionDFS);

```

Нет решения. Также нет решения и по теореме существования решения ([https://e-maxx.ru/algo/15\\_puzzle](https://e-maxx.ru/algo/15_puzzle), доказательство см. там же) (рисунок 2):

### Существование решения

Здесь мы рассмотрим такую задачу: по данной позиции на доске сказать, существует ли последовательность ходов, приводящая к решению, или нет.

Пусть дана некоторая позиция на доске:

$a_1$	$a_2$	$a_3$	$a_4$
$a_5$	$a_6$	$a_7$	$a_8$
$a_9$	$a_{10}$	$a_{11}$	$a_{12}$
$a_{13}$	$a_{14}$	$a_{15}$	$a_{16}$

где один из элементов равен нулю и обозначает пустую клетку  $a_z = 0$ .

Рассмотрим перестановку:

$a_1 a_2 \dots a_{z-1} a_{z+1} \dots a_{15} a_{16}$

(т.е. перестановка чисел, соответствующая позиции на доске, без нулевого элемента)

Обозначим через  $N$  количество инверсий в этой перестановке (т.е. количество таких элементов  $a_i$  и  $a_j$ , что  $i < j$ , но  $a_i > a_j$ ).

Далее, пусть  $K$  — номер строки, в которой находится пустой элемент (т.е. в наших обозначениях  $K = (z - 1) \div 4 + 1$ ).

Тогда, **решение существует тогда и только тогда, когда  $N + K$  чётно.**

Рисунок 2

$$N + K = 12 + 3 = 15 - \text{нечетно}$$

Изменим начальное состояние (поменяем 7 и 0 местами) и найдем для него решение.

```
Problem problem = new ProblemPuzzleEight(
    new StatePuzzleEight(new byte[] {3, 6, 4, 2, 5, 8, 0, 1, 7}),
    new StatePuzzleEight(new byte[] {0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8}));

DFS dfs = new DFS(new CheckerCycleParents());
Solution solutionDFS = dfs.search(problem);
System.out.println(solutionDFS.toString(3, 3));
```

Проверка заикливания последнего предка и проверка всех предков оказалась неэффективной – в течение нескольких минут алгоритм не мог найти решение. При этом, если проверять заикливание при помощи сохранения вершин в Хэш-таблицу, решение найдется меньше, чем за секунду.

Глубина, на которой нашлось решение – 63196. Вывод в консоль - первые три шага и последние три шага, представлены на рисунке 3:

```
"C:\Program F
Depth: 63196
Solution:      Last 3
First 3       1 2 0
3 6 4         3 4 5
2 5 8         6 7 8
0 1 7
              1 0 2
3 6 4         3 4 5
0 5 8         6 7 8
2 1 7
              0 1 2
0 6 4         3 4 5
3 5 8         6 7 8
2 1 7
```

Рисунок 3

Временная сложность –  $O(b^m)$ , емкостная сложность –  $O(b \cdot m)$ .  $O()$  – это верхняя граничная оценка сложности алгоритма.  $b = 2, 3, 4$ . Экспериментально емкостная сложность, действительно, имеет кол-во единиц

памяти  $b \cdot 63196$ , а вот временная сложность далека от своей верхней оценки, иначе решение со с количеством шагов  $b^{63196}$  не было найдено. Скорее всего, количество шагов совпадает или близко с количеством единиц затраченной памяти, если учитывать то, что решение найдено быстро.

Решение не оптимальное по стоимости пути, если считать, что каждое перемещение ячейки имеет стоимость 1 ед.

Найдем оптимальное решение при помощи BFS (поиска в ширину), и затем приблизимся к оптимальному при помощи DFS, ограниченного по глубине.

```
BFS bfs = new BFS(new CheckerCycleMemory());
Solution solutionBFS = bfs.search(problem);
System.out.println(solutionBFS);
```

Оптимальное решение, найденное при помощи BFS, имеет количество шагов (глубину) – 24. Решение представлено на рисунке 4.

					1 4 2
					6 3 5
					0 7 8
Depth: 24					
Solution:					
3 6 4	3 6 4	3 6 4	0 3 4	1 4 0	1 4 2
2 5 8	2 0 5	1 2 5	1 6 2	6 3 2	0 3 5
0 1 7	1 7 8	7 8 0	7 8 5	7 8 5	6 7 8
3 6 4	3 6 4	3 6 4	1 3 4	1 4 2	1 4 2
2 5 8	0 2 5	1 2 0	0 6 2	6 3 0	3 0 5
1 0 7	1 7 8	7 8 5	7 8 5	7 8 5	6 7 8
3 6 4	3 6 4	3 6 4	1 3 4	1 4 2	1 0 2
2 5 8	1 2 5	1 0 2	6 0 2	6 3 5	3 4 5
1 7 0	0 7 8	7 8 5	7 8 5	7 8 0	6 7 8
3 6 4	3 6 4	3 0 4	1 0 4	1 4 2	0 1 2
2 5 0	1 2 5	1 6 2	6 3 2	6 3 5	3 4 5
1 7 8	7 0 8	7 8 5	7 8 5	7 0 8	6 7 8

Рисунок 4

Теперь при помощи DFS с ограничением глубины 25 найдем такое же решение.

```
DFSLim dfsLim = new DFSLim(new CheckerCycleParents(), 25);  
Solution solutionDFSLim = dfsLim.search(problem);  
System.out.println(solutionDFSLim);
```

Решение нашлось и с использованием проверки только предков вершины. Решение совпадает с решением на рисунке 4.

Экспериментальная временная и емкостная сложности совпадает с теоретической. Емкостная сложность  $b \cdot 24$  единиц памяти и временная  $b^{24}$  количество шагов.

Примечание: программа позволяет провести пошаговый анализ работы; для этого необходимо запустить код программы и раскомментировать фрагменты, отмеченные как «//Uncomment for step-by-step output». Пример фрагмента вывода при пошаговой работе приведен на рис.5.

Fringer:		
6 5 4		
3 0 8		
2 1 7		
6 4 0		
3 5 8		
2 1 7		
3 6 4		
5 0 8		
2 1 7		
3 6 4	Current node:	Cycle prevented:
2 5 8	6 5 4	6 0 4
1 0 7	3 0 8	3 5 8
	2 1 7	2 1 7

Added nodes:
6 5 4
0 3 8
2 1 7
6 5 4
3 8 0
2 1 7
6 5 4
3 1 8
2 0 7

Рисунок 5.

```

Main
lab2
  GeneralSearch.java
  lab2.rar
Main
AI-LR1.iml
External Libraries
Scratches and Consoles

9      DFS dfs = new DFS(new CheckerCycleMemory());
10
11      Solution solutionDFS = dfs.search(problem);
12      System.out.println(solutionDFS.toString(3, 3));
13      System.out.println(dfs.generalSearch.count);
14      /*DFSLim dfsLim = new DFSLim(new CheckerCycleLas
15      Solution solutionDFSLim = dfsLim.search(problem)
16      System.out.println(solutionDFSLim);*/
17      }
18  }
19

Main x
Main
2
3 4 5
6 7 8

219763
```

```

Main
AI-LR1.iml
External Libraries
Scratches and Consoles

14      DFSLim dfsLim = new DFSLim(new CheckerCycleLastParent(), depthMax: 25);
15      Solution solutionDFSLim = dfsLim.search(problem);
16      System.out.println(solutionDFSLim);
17      System.out.println(dfsLim.generalSearch.count);
18  }
19  }
20

Main x
Main
2
3 4 5
6 7 8

1714054

Process finished with exit code 0
```

```

Main
AI-LR1.iml
External Libraries
Scratches and Consoles

14      DFSLim dfsLim = new DFSLim(new CheckerCycleMemory(), depthMax: 201);
15      Solution solutionDFSLim = dfsLim.search(problem);
16      System.out.println(solutionDFSLim);
17      System.out.println(dfsLim.generalSearch.count);
18  }
19  }
20

Main x
Main
2
3 4 5
6 7 8

17498

Process finished with exit code 0
```



## **Вывод**

В результате работы были закреплены на практике понимания общих идей поиска в пространстве состояний и стратегий слепого поиска.