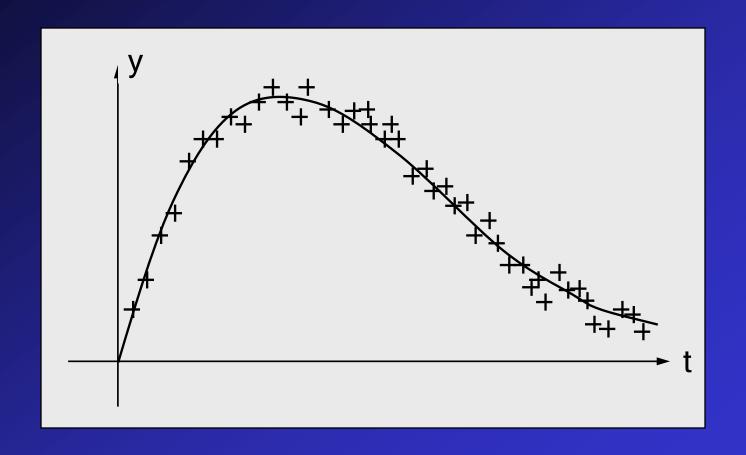
Aproximación de funciones

Cuadrados Mínimos

Dra. Nélida Beatriz Brignole

Data fitting – Ajuste de datos



Cuadrados mínimos

Encontrar x tal que

$$\|Ax-y\|_2$$

sea tan pequeño como sea posible

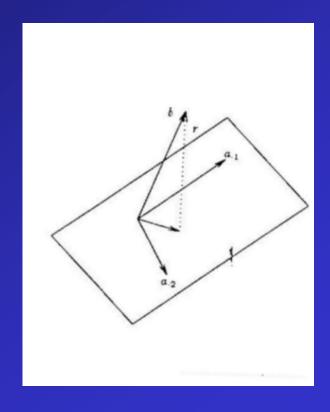
Interpretación geométrica: cuadrados mínimos

En un problema sobredeterminado, encontrar x tal que

$$\|b-Ax\|_2$$

sea tan pequeño como sea posible.

=> r normal



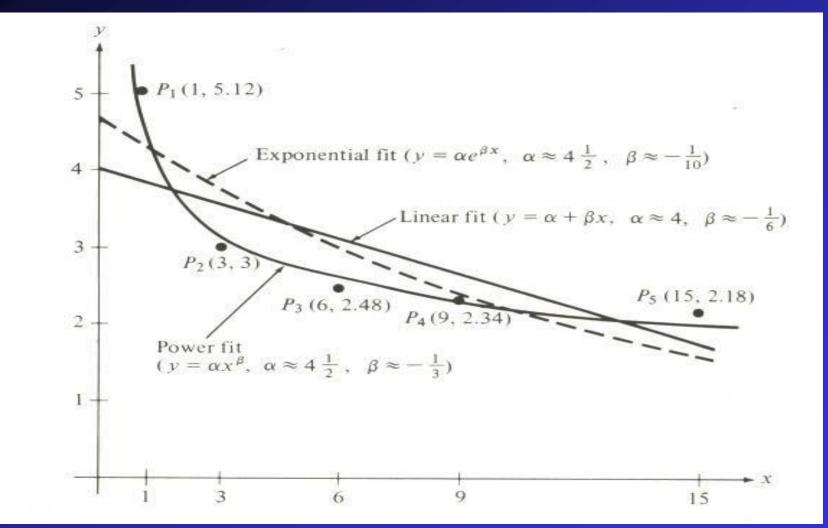
Cuadrados Mínimos ... Continuación

Se puede elegir la función de aproximación g(x)Objetivo: minimizar los residuos δ_i Para m puntos experimentales $x_1, x_2, ..., x_m$ buscamos g(x) tal que se minimice:

$$\sum_{i=1}^{m} \delta_i^2 = R$$

Donde $\delta_i = f(x_i) - g(x_i)$

Cuadrados Mínimos ... Continuación



Cuadrados Mínimos Lineales

Tomamos:

$$f(x) \approx g(x) = a_1 \varphi_1(x) + a_2 \varphi_2(x) + \dots + a_n \varphi_n(x) = \sum_{i=1}^n a_i \varphi_i(x)$$

Si queremos dar distinta importancia a los datos experimentales de acuerdo a su calidad, podemos minimizar la función de error:

$$R = \sum_{i=1}^{m} \omega_i (f(x_i) - g(x_i))^2$$

En este caso tenemos:

$$R = \sum_{i=1}^{m} [f(x_i) - p_n(x_i)]^2$$

$$p_n(x) = a_0 \underbrace{1 + a(x) + a_2(x^2) + \dots + a_n(x^n)}^{\Phi_1(x)}$$

Minimizar el residuo ⇒ encontrar un punto crítico

$$\Rightarrow \frac{\partial R}{\partial a_0} = \frac{\partial R}{\partial a_1} = \dots = \frac{\partial R}{\partial a_n} = 0$$

<u>Sistema de</u> <u>ecuaciones normales</u>

∃n n+1 ecuaciones normales que se resuelven para los n+1 coeficientes incógnitas.

$$R(a_0, ..., a_n) = \sum_{i=1}^{m} \omega_i [f(x_i) - (a_0 \varphi_0(x_i) + ... + a_k \varphi_k(x_i) + ... + a_n \varphi_n(x_i))]^2$$

 $k=0,\ldots,n$

$$\frac{\partial R}{\partial a_k} = -2\sum_{i=1}^m \omega_i [f(x_i) - (a_0 \varphi_0(x_i) + \dots + a_k \varphi_k(x_i) + \dots + a_n \varphi_n(x_i))] \varphi_k(x_i) = 0$$

$$\sum_{i=1}^{m} \omega_{i} \varphi_{k}(x_{i}) f(x_{i}) = \sum_{i=1}^{m} \omega_{i} (a_{0} \varphi_{0}(x_{i}) \varphi_{k}(x_{i})) + a_{1} \varphi_{1}(x_{i}) \varphi_{k}(x_{i}) + \dots$$

...+
$$a_k \varphi_k(x_i) \varphi_k(x_i) + ... + a_n \varphi_n(x_i) \varphi_k(x_i)$$

Aproximación Polinomial (caso

(caso particular)

Separando la sumatoria nos queda:

$$\sum_{i=1}^{m} \omega_{i} \varphi_{k}(x_{i}) f(x_{i}) = a_{0} \sum_{i=1}^{m} \omega_{i} \varphi_{0}(x_{i}) \varphi_{k}(x_{i}) + a_{1} \sum_{i=1}^{m} \omega_{i} \varphi_{1}(x_{i}) \varphi_{k}(x_{i}) + \dots$$

$$A_{kk}$$

$$\dots + a_k \sum_{i=1}^m \omega_i \varphi_k(x_i) \varphi_k(x_i) + \dots + a_n \sum_{i=1}^m \omega_i \varphi_n(x_i) \varphi_k(x_i)$$

con i=1,...,m y k=0,...,n

Esto puede notarse en forma matricial como:

$$\underline{\underline{A}}a = \underline{b}$$

donde

$$A_{kj} = \sum_{i=1}^{m} \omega_i \varphi_k(x_i) \varphi_j(x_i)$$

sin ponderar $\Rightarrow \omega_i=1$ para i=1,...,m

$$\Rightarrow$$
 $A_{kj} = \langle \varphi_k, \varphi_j \rangle$ $y b_k = \langle \varphi_k, f \rangle$

Notando:

$$\varphi_k^T = [\varphi_k(x_1), \varphi_k(x_2), ..., \varphi_k(x_m)]$$
 Para $k = 1,..., n$

$$\underline{f}^T = [f(x_1), f(x_2), ..., f(x_m)]$$

$$a^T = [a_1, a_2, ..., a_n]$$

OBS: si se elige un conjunto $\{\phi_k\}$ ortogonal:

$$\Rightarrow <\phi_k, \phi_j>=0 \qquad \forall \quad i\neq j$$

\Rightarrow A es diagonal

Ejemplo

t	y=f(t)
0	2,9
0,5	2,7
1	4,8
1,5	5,3
2	7,1
2,5	7,6
3	7,7
3,5	7,6
4	9,4
4,5	9
5	9,6
5,5	10
6	10,2
6,5	9,7
7	8,3
7,5	8,4
8	9
8,5	8,3
9	6,6
9,5	6,7
10	4,1

$$p(t) = a_1 1 + a_2 t + a_3 t^2$$

$$\varphi_1 = 1$$

$$\varphi_2 = t$$

$$\varphi_3 = t^2$$

$$m = 21$$
$$n = 3$$

Desarrollo

Sistema de Ecs. Normales: Ca = b

$$b_k = \langle \varphi_k, f \rangle = \varphi_k^T f \qquad k = 1, ..., 3$$

$$C_{k,j} = \langle \varphi_k, \varphi_j \rangle = \varphi_k^T \varphi_j \qquad j = 1, ..., 3$$

$$C = \begin{bmatrix} 21 & 105 & 717.5 \\ 105 & 717.5 & 5512.5 \\ 717.5 & 5512.5 & 45166.625 \end{bmatrix}$$

 $b^T = \begin{bmatrix} 155 & 830.05 & 5511.35 \end{bmatrix}$

$$a^T = \begin{bmatrix} 2.1681 & 2.6752 & -0.2389 \end{bmatrix}$$

SOLUCIÓN
$$\Rightarrow$$
 $p(t) = 2.17 + 2.68 t - 0.239 t^2$

$$p(t) = 2.17 + 2.68 t - 0.239 t^2$$

Notemos que:

$$\underline{\underline{A}}a = \underline{b}$$
(m,n+1)x(n+1,1)=(m,1)

Sistema no cuadrado

$$A^{T}Aa = A^{T}b$$
 Sist. de ecs. normales

$$(n+1,n+1)x(n+1,1)=(n+1,1)$$

Cálculo A^TA para solución Errores inaceptables

Perturbación en coeficientes -> gran error en el resultado

Lectura obligatoria

Gerald C.F., Wheatley P.O. Applied Numerical Analysis, Addison Wesley, 7a Ed., 2004 - págs 199-209