G-18/17 013.25														
작업 위험성평가(JSA)											안전환경팀			
<u></u> 발주부서		설비명			설비위치(장소)			설비책임자			<u> </u>	대표 작업자		
광학출루션 OE선행개발	! I Uni	versal lens calibrati	on			1층 LTS 실		송영식 (교명)			이동건 (연)		이동건 (인)	
1. 작업 내용		***					L						- 😀	
LiDAR Rx len	ıs Calibration													
2. 작업 절차	(단계)													
	작업순서		작업내용								2 보기	-111-6-	—, ⁻	
	1	LiDAR module	거치 및 7	터워 연결	7 8 7 10 7	7 8710					안전조치사항 설비 전원 off 상태에서 진행			
2			PC 구동 및 module software 실험								2-1 0.0 011 0	-11 11 7 C 6 2 X		
	3	Software 에서 :											-	
	4	설비 Door close												
	5	설정된 위치로 6	축 moto	- 이동										
	6	각 위치마다 ima	ge 저장											
	7	6축 위치 원위치											_	
	8	LiDAR module									-			
	9	PC 소프트웨어 등	종료 및 P	C 전원 off										
	10	설비 전원 off												
	11													
L	14												!	
※ 장면 대산 9	발차다기 Valve	등 조작부 위치가 기업!	되고사 5	며 처브 한 거										
	단계)별 위험성		201-	-C	 							-		
	의해서거지												Ι	
작업 절차 (단계)		작업	작업 절차(단계)별 위험요인			현재 안전조치		강도 위험도			개선사항 ·		확인	
-2	전원 인가	강전			전원부 하단 배치		1	1			·			
-1	모터 작동	끼임 사고			Emergency switch 및 Door open 시 강제 중지		1	1	1 1		ν.			
0														
1												_		
2	-													
3														
4				·										
5			-											
		결정 기준 시트 참조			<u> </u>							<u> </u>	•	
			한개선대	내책을 성실히 이행하	여 안전사고 예방에 만전	을 기하겠습	ት니다. -							
	성평기(JSA) I			1	T						···,			
NO	성명	서명	NO	성명	서명	NO	성명	_	서명	NO	성명	서명	!	
1	미동건	li.	4	1		7				10				
NO	성명	서명	NO	성명	서명	NO	성명	+	서명	NO	성명	서명	\vdash	
2		<u> </u>	5		1	8				11	 			
	HC.	/tel			<u> </u>			\perp						
NO	성명	서명	NO	성명	서명	NO	성명		서명	NO	성명	서명		
3 l		1	6	1	1	9				12	1		l	

THE TRANSPORT OF PERSONS ASSESSED TO THE PROPERTY OF THE PERSONS ASSESSED TO ASSESSED TO ASSESSED ASSESSED ASSESSED.