# Introduction to Digital Image Processing

### Homework 3

## 0510002 袁鈺勛

### A. 基礎修改

- 1. Activation function
  - a. Tanh

保持不變原本每個 model 的 activation

## model.add(Activation('tanh'))

得到的 accuracy 結果如下

Over Acu: 0.7678309858475615

b. ReLU

將每個 model 的 activation 改成'relu'

# model.add(Activation('relu'))

得到的 accuracy 結果如下

Over Acu: 0.23116197569875174

c. Sigmoid

將每個 model 的 activation 改成'sigmoid'

# model.add(Activation('sigmoid'))

得到的 accuracy 結果如下

### Over Acu: 0.7638986369518703

tanh	ReLU	Sigmoid
0.768	0.231	0.764

以以上三個結果,所以後面採用原先的 tanh

### 2. 深度

a. 3 層

不更改原先的 code

得到的結果如下

Over Acu: 0.7665604517718305

b. 4 層

將網路結構改成 4 層

得到的 accuracy 結果如下

Over Acu: 0.7668933192238192

### c. 5 層

將網路結構改成5層

```
border_mode='same',
input_shape=(train_params['max_size'], 3),
bias=True))
model.add(Activation('tanh'))
model.add(MaxPooling1D(pool_size=2))
model.add(Conv1D(nb_filter=10,
               filter_length-20,
init-'glorot_uniform',
border_mode-'same',
               bias=True))
model.add(Activation('tanh'))
model.add(MaxPooling1D(pool_size=2))
model.add(Conv1D(nb_filter=20,
               filter_length=20,
init='glorot_uniform',
border_mode='same',
bias=True))
model.add(Activation('tanh'))
model.add(MaxPooling1D(pool_size=2))
model.add(Conv1D(nb_filter-20,
	filter_length=20,
	init-'glorot_uniform',
	border_mode-'same',
	bias=True))
model.add(Activation('tanh'))
model.add(MaxPooling1D(pool_size=2))
model.add(MaxPooling1D(pool_size=2))
```

得到的 accuracy 結果如下

Over Acu: 0.7659119247675089

3層	4 層	5層
0.7666	0.7669	0.7659

以以上三個結果,後面採用 4 層的網路結構

#### 3. Pooling function

a. Max pooling

不更動原先的 pooling function

model.add(MaxPooling1D(pool\_size=2))

### 得到的 accuracy 結果如下

### Over Acu: 0.7641088236323329

b. Average pooling

將每個 model 的 pooling function 改成 AveragePooling1D

### model.add(AveragePooling1D(pool\_size=2))

得到的 accuracy 結果如下

### Over Acu: 0.7657828206937505

Max pooling	Average pooling
0.764	0.766

以以上兩個結果,後面採用 average pooling

### B. 網路架構

### 1. 架構

Type	Size/Stride	Number of channels	
Input	M	3	
Conv1D, tanh	10 x 1	5	
AveragePool	2 x 1/2 x 1	-	
Conv1D, tanh	20 x 1	10	
AveragePool	2 x 1/2 x 1	-	
Conv1D, tanh	20 x 1	20	
AveragePool	2 x 1/2 x 1	-	
Conv1D, tanh	20 x 1	20	
AveragePool	2 x 1/2 x 1	-	
Global-avg-pool	-	-	
Fully-con, tanh	20	-	
Dropout (0.3)	-	-	
Fully-con, Softmax	2	-	

### 2. Epoch

a. 5 epochs

更改 epoch 數目為 5

更改 test 所使用的 h5 檔案

## model = load\_model('model\_4.h5')

得到的 accuracy 結果如下

Over Acu: 0.7657828206937505

b. 10 epochs

更改 epoch 數目為 10

更改 test 所使用的 h5 檔案

```
model = load_model('model_9.h5')
```

得到的 accuracy 結果如下

Over Acu: 0.7657828206937505

c. 15 epochs

更改 epoch 數目為 15

更改 test 所使用的 h5 檔案

## model = load\_model('model\_14.h5')

得到的 accuracy 結果如下

Over Acu: 0.7686456470284244

d. 20 epochs

更改 epoch 數目為 20

更改 test 所使用的 h5 檔案

## model = load\_model('model\_19.h5')

得到的 accuracy 結果如下

Over Acu: 0.7673463301609267

5 epoch	10 epoch	15 epoch	20 epoch
0.7658	0.7658	0.7686	0.7673

以以上四個結果, accuracy 會隨著 epoch 上升而上升

#### C. 心得

這次調整各種參數進行訓練,訓練出來的結果有些都有點奇怪,像是調整不同的 activation function,被廣泛使用且效果較好的 ReLU 卻是最差的結果,而

tanh 和 sigmoid 基本上是差不多的圖形,所以結果差不多不太意外。還有在調整層數方面,資料量很大,應該還不至於 overfitting,可是 accuracy 卻沒有呈現上升趨勢,4 層比 5 層還優秀。在 pooling 方面,針對邊緣偵測,應該是 max pooling 的效果會比 average pooling 還要好,但得到的結果卻是 average pooling 比較好,感覺很奇怪。完成網路架構後,要測試不同 epoch 數目所訓練出來的網路 accuracy,從結果來看還算正常,隨著 epoch 數量上升,理論上應該要學習的更精確。在一開始做這個作業並完成第一次的訓練後,我想用 test 測試 accuracy 如何,結果卻跳出了 true\_divide 遇到了 invalid value,而且 np.where(pred == pred.max())[1][0]也遇到了 index error,沒有 0 這個 index,接下來我開始一步一步確認問題,首先發現了 np.where(pred == pred.max())[1]是空的 list,再來又確認到了 np.where(pred == pred.max())是一個有兩個空 list 的 list,所以知道了在 true\_divide 的 invalid value 一定有大問題,然後用 np.count\_nonzero 確認到 given\_rep 裡全都是 0,這才發現 true\_divide 是因為用 0 來除其他 element,難怪會出問題。