## Corrigé : Feuille de travaux dirigés 1

## Solution Exercice 1

1. On observe n réplications  $X_1, \ldots, X_n$  de la v.a. à valeurs dans  $\Omega = \mathbb{R}$ 

$$X = \mu + \delta + \epsilon$$
,

où  $\delta = 0.1$ ,  $\mu$  est le paramètre d'intérêt,  $\epsilon$  représente l'erreur de mesure, de variance supposée connue  $\sigma > 0$ . L'espace des observations est  $\mathcal{X} = \mathbb{R}$ . Un échantillon de taille n est un vecteur de  $\mathcal{X}^n$ , le modèle pour une observation X (n = 1) est

$$\mathcal{P} = \{ P : \mathbb{E}_{P}(X) = \delta + \mu, \mathbb{V}ar_{P}(X) = \sigma^{2}, \mu \in \mathbb{R} \},$$

avec  $\sigma^2$  et  $\delta$  connus,  $\mu$  inconnu. Les  $X_n$  sont i.i.d., comme les bruits de mesure associés  $\epsilon_1, \ldots, \epsilon_n$ . Le modèle pour un échantillon i.i.d.de taille n est

$$\mathcal{P}_n = \{ \mathbf{P}^{\otimes n} : \mathbf{P} \in \mathcal{P} \},$$

voir le poly pour un rappel sur les lois produits.

- 2. Le modèle statistique est non paramétrique dans la mesure où les paramètres (inconnus et connus) ne caractérisent pas la distribution de l'observation X: l'ensemble de toutes les lois de probabilité de variance donnée ne peut pas être paramétré par un ouvert d'un espace de dimension finie. Par exemple à paramètre  $\mu > 0$  fixé, loi des observations est de moyenne  $\mu + 0.1$  et de variance  $\sigma^2$ , comme le sont par exemple les lois  $\mathcal{N}(\mu + 0.1; \sigma^2)$  et  $\Gamma((\mu + 0.1)^2/\sigma^2, \sigma/(\mu + 0.1))$ .
- 3. Lorsque le biais  $\delta$  est connu, le paramètre  $\mu$  est identifiable. En effet, deux lois identiques ont même moyenne, donc si  $P_1$  et  $P_2$  sont deux lois de paramètres respectifs  $\mu_1$  et  $\mu_2$  avec  $\mu_1 \neq \mu_2$ , alors on a  $\mathbb{E}_{P_1}(X) = \mu_1 + \delta \neq \mu_2 + \delta = \mathbb{E}_{P_2}(X)$ , donc  $P_1 \neq P_2$ .
- 4. Si le biais est inconnu, on considère alors un couple de paramètres  $(\mu, \delta)$ . Le modèle devient

$$\mathcal{P} = \{ P : \mathbb{E}_P(X) = \delta + \mu , \mathbb{V}ar_P(X) = \sigma^2, \mu \in \mathbb{R}, \delta \in \mathbb{R}. \},$$

Le couple n'est alors pas identifiable, toutes les valeurs appartenant à la droite  $\mu+\delta=c$ , pour une constante c donnée définissent la même loi de probabilité. Par contre, si le biais est connu mais pas  $\sigma^2$ , on vérifie que le vecteur de paramètre  $(\mu, \sigma^2)$  est identifiable en utilisant le fait que deux lois égales ont même espérance et même variance.

Solution Exercice 2 1. Le modèle statistique relatif à l'observation X, à valeurs dans  $\mathcal{X} = \{0, 1\}$ , s'écrit

$$(\{0,1\}, \mathcal{P}(\{0,1\}), Ber(q), q \in (0,1)).$$

L'espace des actions est  $\mathcal{A} = \{a_0, a_1\}$ . Il y a  $(\#\mathcal{A})^{\#\mathcal{X}}$  règles de décisions  $\delta : \mathcal{X} \to \mathcal{A}$  possibles.

- 2. On définit  $\delta_1(x) \equiv a_0$ ,  $\delta_2(x) \equiv a_1$ ,  $\delta_3(x) = a_0 \mathbb{I}\{x = 0\} + a_1 \mathbb{I}\{x = 1\}$  et  $\delta_4(x) = a_0 \mathbb{I}\{x = 1\} + a_1 \mathbb{I}\{x = 0\}$ . En utilisant la matrice de coût  $(C(\theta_i, a_i))_{i=0, 1}$ n vérifie que  $R(\theta_0, \delta_1) = C(\theta_0, a_0) = 100$  et  $R(\theta_1, \delta_1) = C(\theta_1, a_0) = 100$ ,  $R(\theta_0, \delta_2) = C(\theta_0, a_1) = 200$  et  $R(\theta_1, \delta_2) = C(\theta_1, a_1) = 0$ ,  $R(\theta_0, \delta_3) = C(\theta_0, a_0)(1 q) + C(\theta_0, a_1)q = 120$  et  $R(\theta_1, \delta_3) = C(\theta_1, a_0)(1 p) + C(\theta_1, a_1)p = 20$ ,  $R(\theta_0, \delta_4) = C(\theta_0, a_0)q + C(\theta_0, a_1)(1 q) = 180$  et  $R(\theta_1, \delta_4) = C(\theta_1, a_0)p + C(\theta_1, a_1)(1 p) = 80$ .
- 3. Le risque maximum est 100 pour la règle  $\delta_1$  (obtenu que le paramètre vaille  $\theta_0$  ou  $\theta_1$ ), 200 pour  $\delta_2$  (lorsque  $\theta = \theta_0$ ), 120 pour  $\delta_3$  (lorsque  $\theta = \theta_0$ ) et 180 pour  $\delta_4$  (lorsque  $\theta = \theta_0$ ). La règle minimisant le risque maximum est donc  $\delta_1$ , consistant à ne jamais forer, quelque soit la valeur observée pour X.
- 4. Si l'on dispose d'une information a priori (i.e. avant l'observation de X) sur la probabilité d'occurence des valeurs du paramètre  $\theta$ , il est naturel de ne considérer le risque associé à une valeur que pondéré par la probabilité de se trouver dans l'état décrit par cette valeur. Ici,  $\mathbb{P}\{\theta=\theta_0\}=\mathbb{P}\{\theta=\theta_1\}=1/2$ . Un critère naturel de risque pour une règle  $\delta$  devient alors :

$$\rho(\delta) = R(\theta_0, \delta)/2 + R(\theta_1, \delta)/2.$$

Le risque Bayesien des règles envisageables est donné par :  $\rho(\delta_1) = 100 = \rho(\delta_2)$ ,  $\rho(\delta_3) = 70$  et  $\rho(\delta_4) = 130$ . La règle de moindre risque de Bayes est alors  $\delta_3$ .

## Solution Exercice 3

1. L'observation peut s'écrire de façon vectorielle  $Y = \theta_1 A + V$  où  $A = (x_1, \ldots, x_n)$  est un vecteur déterministe et  $V = (V_1, \ldots, V_n)$  est un vecteur Gaussien (ses composantes sont des Gaussiennes i.i.d.  $\mathcal{N}(0, \sigma^2)$ ) centré de matrice de covariance  $\sigma^2 I_n$ ,  $I_n$  désignant la matrice  $n \times n$  unité. La vraisemblance du modèle statistique (dominé par la mesure de Lebesgue) s'écrit donc :

$$p_{\theta}(Y) = \frac{1}{(2\pi\sigma^2)^{n/2}} \exp\left(-\frac{1}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^{n} (Y_i - x_i \theta_1)^2\right).$$

2. On maximise la log-vraisemblance. Les equations de score s'écrivent :

$$0 = \frac{\partial}{\partial \sigma^2} \log p_{\theta}(Y) = -\frac{n}{2} \frac{1}{\sigma^2} + \frac{1}{2\sigma^4} \sum_{i=1}^n (Y_i - \theta_1 x_i)^2,$$
  
$$0 = \frac{\partial}{\partial \theta_1} \log p_{\theta}(Y) = \frac{1}{\sigma^2} \sum_{i=1}^n x_i (Y_i - \theta_1 x_i).$$

La solution (on vérifiera qu'il s'agit d'un maximum global en calculant la hessienne) est donc :

$$\widehat{\theta}_1 = \frac{\sum_{i=1}^n Y_i x_i}{\sum_{i=1}^n x_i^2},$$

$$\widehat{\sigma}^2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (Y_i - \widehat{\theta}_1 x_i)^2.$$

3. On vérifie que le maximum de  $p((0, \sigma^2), Y)$  est atteint en  $\tilde{\sigma}^2 = (1/n) \sum_{i=1}^n Y_i^2$ , ainsi le rapport de vraisemblance est

$$Z = \frac{p(\widehat{\theta}, Y)}{p((0, \widetilde{\sigma}^2), Y)} = \left(\frac{\widetilde{\sigma}^2}{\widehat{\sigma}^2}\right)^{n/2}$$

Le test basé sur le rapport de vraisemblance généralisée s'écrit

$$\delta(Y) = \mathbb{1}_{\frac{\widetilde{\sigma}^2}{\widehat{\sigma}^2} > c}$$

où c est une constante (qu'il n'est pas demandé de calculer), telle que  $\mathbb{P}_{H_0}(Z>c)=\alpha$ .