### 第十八讲

Binary Search Tree

薛浩

2023年6月6日

www.stickmind.com

#### 今日话题

- **话题 1:编程基础** 初学编程的新手,一般应该熟练使用函数和库处理字符串相关的编程任务。
- **话题** 2: **抽象数据类型的使用** 在尝试实现抽象数据类型之前,应该先熟练使用这些工具解决问题。
- **话题** 3: **递归和算法分析** 递归是一种强有力的思想,一旦掌握就可以解决很多看起来非常 难的问题。
- 话题 4: 类和内存管理 使用 C++ 实现数据抽象之前,应先学习 C++ 的内存机制。
- **话题** 5**: 常见数据结构** 在熟练使用抽象数据类型解决常见问题之后,学习如何实现它们是一件很自然的事情。

1

#### 话题 5: 常见数据结构

在熟练使用抽象数据类型解决常见问题之后,学习如何实现它们是一件很自然的事情。

- ・链表
- ・动态数组
- ・二叉堆
- ・二叉搜索树

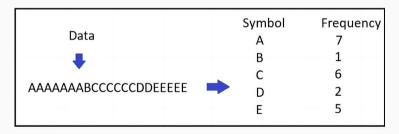


Figure 1: 数据结构和算法

# 如何用树实现映射和集合?

#### 目录

- 1. 复习: 链表 Linked List
- 2. 树的概念 Tree
- 3. 二叉搜索树 BST
- 4. BST 实现

# 复习:链表 Linked List

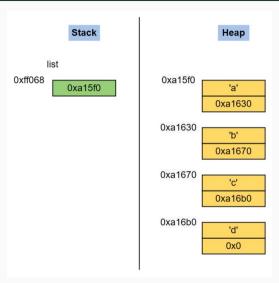
#### 链表 Linked List

链表(LinkedList)是由节点(node)组成的链式数据结构。节点可以使用类似如下递归结构体来表示:

```
struct Node {
    char ch;
    Node* next;
};
```

利用链表实现 Stack 和 Queue 这种无需遍历的线性容器可以得到常数时间的插入和删除操作。但是,当涉及线性搜索和访问时,时间复杂度并不理想。

#### 链表 LinkedList

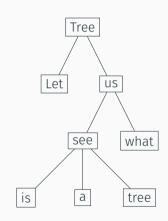


利用数组索引之间的关系,可以模拟出二叉堆这样的数据结构,改进了动态数组的某些缺点。利用指针,在链表的基础上同样可以模拟出一种层次关系结构,我们称之为**树**(tree)。树由节点构成,其特性如下:

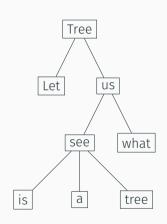
- · 树必须有一个根节点 (root), 位于最顶层
- · 每个节点和根节点有且只有一条出路

#### 树由节点构成, 其特性如下:

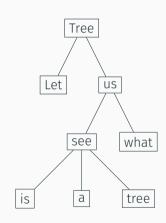
- · 树必须有一个根节点(root node),位于 最顶层
- · 每个节点和根节点有且只有一条出路



- · us, see 等称为父节点 (parent node), what, is 等称为子节点 (child node)
- ·每个节点可以有多个子节点,但只能有一个父节点
- · is,a 拥有同一个父节点,称为兄弟节点 (sibling nodes)

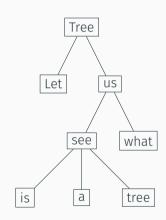


- · what, is 等没有子节点的称为叶子节点 (leaf node)
- · see, us 既不是根节点也不是叶子节点, 称为内部节点(interior node)
- · 从根节点到叶子节点的最长路径,称为高 度(height)



#### 树的递归属性 Recursive Tree

类似链表结构,树也有天然的递归属性。 树的每个节点都可以看作以其为根的子树。

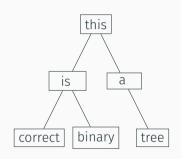


# 二叉搜索树 BST

#### 二叉树 Binary Tree

在树的基础上,增加如下约定就得到了**二叉树** (binary tree):

- · 每个节点最多只能有两个子节点
- ·子节点要么是左节点(left child),要么 是右节点(right child)



#### 二叉搜索树 BST

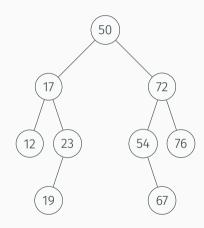
二叉树的这种几何关系,有助于构造一种有序的特殊结构,称为二叉搜索树 (binary search tree):

- · 每个节点包含一个称为键 (key) 的值
- · 每个键值都是唯一的
- ・ 节点的键值满足: left child < root node < right child

尝试根据规则,创建如下键值构造的 BST 树:

{50, 17, 72, 12, 76, 54, 23, 67, 19}

### 二叉搜索树 BST



#### 二叉搜索树动机

- · 二叉搜索树的特性适用于二分查找算法
- ·基于此结构存储的元素集,可以实现对数级插入、删除和查找
- ·元素的遍历访问仍然是 O(N),但提供了有序访问的特性
- · 有利于实现 Map 和 Set 这样的容器

## BST **实现**

#### 节点的表示

为了表示树的结构,在链表节点的基础上,增加了一个指针用于区分左右节点:

```
struct Node {
    value_type key;
    Node* left;
    Node* right;
};
```

```
class BST {
public:
   using value type = int:
   BST():
   ~BST():
   void add(value type key);
                            // O(log N)
   bool containsKey(value type key); // O(log N)
   void clear();
                                     // O(N)
   void print();
                                     // O(N)
   void remove(value type key); // O(log N)
private:
   Node* root;
```

#### BST 类: add

由于子节点可以看作是以当前节点为根节点的子树,所以该过程符合递归范式:

- ·如果当前 tree 为 nullptr,则直接添加为 root 节点
- ·如果不是 root 节点,则根据键值大小判断插入左树 tree->left 还是右树 tree->right

需要注意的是,辅助函数需要使用引用传递,否则无法修改参数;另外,如果键值等于当前 节点,则不作处理。

```
void BST::insertNode(Node*& tree, value type key) {
    if (tree == nullptr) {
        tree = new Node(kev):
    } else {
        if (key < tree->key) {
            insertNode(tree->left. kev);
        } else if (kev > tree->kev) {
            insertNode(tree->right, key);
void BST::add(value_type key) {
    insertNode(root, kev);
```

#### BST 类: clear

#### 清空操作也可以使用递归处理:

- ·如果 tree 为 nullptr,则不作处理
- · 否则,先分别递归清空左树 tree->left 和右树 tree->right,最后删除当前节点

需要注意的是,delete 操作后记得将 root 指针设置为 nullptr 以防二次访问。

```
void BST::freeTree(Node* tree) {
    if (tree != nullptr) {
        freeTree(tree->left):
        freeTree(tree->right);
        delete tree;
void BST::clear() {
    freeTree(root);
    root = nullptr;
```

#### BST **类**: containsKey

#### 查询操作过程也同样适用于递归:

- · 如果 tree 为 nullptr, 返回 false
- ·如果当前 node 就是所查询的 key,返回 true
- · 递归处理左树 tree->left 和右数 tree->right

```
bool BST::findNode(Node* tree, value type key) {
    if (tree == nullptr)
        return false;
    if (kev == tree->kev)
        return tree;
    if (kev < tree->kev) {
        return findNode(tree->left. kev):
    } else {
        return findNode(tree->right. kev);
bool BST::containsKey(value type key) {
    return findNode(root. kev):
```

#### BST 类: print

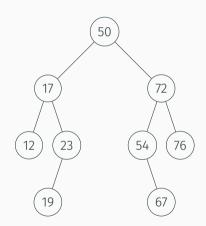
遍历操作和清空非常相似,但处理节点的顺序形成了三种不同的遍历方式:

先序遍历 Pre-order 先处理父节点,再依次处理左子节点、右子节点(中-左-右)中序遍历 In-order 先处理左子节点,再处理父节点,最后处理右子节点(左-中-右)后序遍历 Post-order 先处理左子节点,再处理右子节点,最后处理父节点(左-右-中)

```
void BST::listTree(Node* tree) {
    if (tree != nullptr) {
        listTree(tree->left);
        std::cout << tree->key << std::endl;</pre>
        listTree(tree->right);
void BST::print() {
    listTree(root);
```

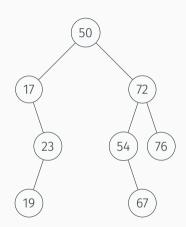
删除叶子节点相对简单,例如 12, 只需要使用 nullptr 替换该节点。

```
Node* oldNode = tree;
tree = nullptr;
delete oldNode;
```



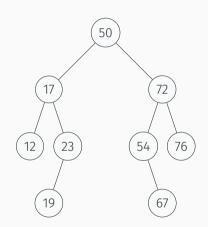
删除叶子节点相对简单,例如 12,只需要使用 nullptr 替换该节点。

```
Node* oldNode = tree;
tree = nullptr;
delete oldNode;
```



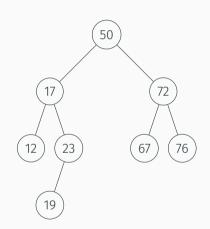
删除仅包含一个子节点的父节点也比较简单,例如 23 或 54,只需要使用非空子节点替换该节点即可。

```
Node* oldNode = tree;
if (tree->left != nullptr)
    tree = tree->left;
else
    tree = tree->right;
delete oldNode;
```

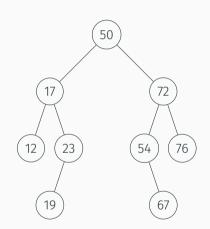


删除仅包含一个子节点的父节点也比较简单,例如 23 或 54,只需要使用非空子节点替换该节点即可。

```
Node* oldNode = tree;
if (tree->left != nullptr)
    tree = tree->left;
else
    tree = tree->right;
delete oldNode;
```

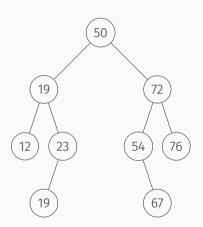


删除既有左树又有右树的节点相对复杂,这里采用的策略是使用右树最小节点替换当前节点。



这时,右树的最小节点发生冗余。从递归的角度看,接下来的任务是删除右树最小节点。

tree->key = findMin(tree->right)->key;
removeNode(tree->right, tree->key);



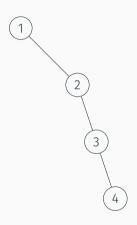
#### One more thing: 平衡二叉树

如果按顺序插入元素,最后形成的树很像一个链表,效 率将会退化和链表一致。

真正能达到理想效率的是平衡的二叉树结构,常见的 平衡算法有:

- · AVL 树
- · Red/Black 树

. .....



# 如何用树实现映射和集合?