

# TD 9-Indications

## 1 Généralités, noyau, image

### Exercice 1

### Exercice 2

### Exercice 3

1. Montrer que l'application  $\varphi$  de  $\mathbb{R}^3$  dans  $\mathbb{R}$  définie par

$$\forall (x, y, z) \in \mathbb{R}^3, \quad \varphi((x, y, z)) = 3x - 2y + 4z$$

est linéaire et que  $F = \ker(\varphi)$ .

2. Montrer que l'application  $\varphi$  de  $\mathbb{R}^4$  dans  $\mathbb{R}^2$  définie par

$$\forall (x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4, \quad \varphi((x, y, z, t)) = (x - y, 2x + z - t)$$

est linéaire et que  $G = \ker(\varphi)$ .

3. Montrer que l'application  $\varphi$  de  $\mathbb{R}[X]$  dans  $\mathbb{R}$  définie par

$$\forall P \in \mathbb{R}[X], \quad \varphi(P) = P(1) - P'(1)$$

est linéaire et que  $H = \ker(\varphi)$ .

### Exercice 4

### Exercice 5

1. Soient  $(x, y, z), (x', y', z')$  des éléments de  $\mathbb{R}^3$  et  $\lambda \in \mathbb{R}$ . Commencer par calculer

$$f((x, y, z) + \lambda(x', y', z')).$$

2. Pour  $\text{Im}(f)$  on peut

- soit utiliser que

$$\text{Im}(f) = \text{Vect}(f(e_1), f(e_2), f(e_3))$$

où  $(e_1, e_2, e_3)$  est une base de  $\mathbb{R}^3$  (mais ce n'est pas le plus rapide)

- soit remarquer que  $\text{Im}(f)$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}$  : quelles sont alors les dimensions possibles pour  $\text{Im}(f)$  ?

Pour en déduire  $\dim(\ker(f))$ , utiliser le théorème du rang.

3. Commencer par justifier que  $(x, y, z) \in \ker(f) \iff 3x - y + z = 0$  et en déduire une famille génératrice.

### Exercice 6

1. Soient  $\begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{pmatrix}$  et  $\begin{pmatrix} a' & b' & c' \\ d' & e' & f' \\ g' & h' & i' \end{pmatrix}$  deux matrices et  $\lambda \in \mathbb{R}$ . Commencer par calculer

$$f \left( \begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} a' & b' & c' \\ d' & e' & f' \\ g' & h' & i' \end{pmatrix} \right).$$

2. Comparer les dimensions des espaces de départ et d'arrivée.

3. Montrer qu'une matrice  $\begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{pmatrix}$  appartient à  $\ker(f)$  si et seulement si

$$\begin{cases} a + e + i = 0 \\ c + e + g = 0 \\ a + c + g + i = 0 \end{cases}.$$

Résoudre le système et en déduire une famille génératrice.

4. Théorème du rang.

### Exercice 7

Soit  $E$  un espace vectoriel de dimension 3 et  $f \in \mathcal{L}(E)$  une application non nulle telle que  $f^2 = 0$ .

1. Soit  $y \in \text{Im}(f)$  : qu'est-ce que cela signifie ?

Calculer ensuite  $f(y)$ .

2. D'après la question précédente, comparer  $\dim(\text{Im}(f))$  et  $\dim(\ker(f))$ .

Avec le théorème du rang, en déduire que

$$3 \leq 2 \dim(\ker(f)).$$

(rappel : la dimension est un entier naturel!).

Une fois prouver que  $\dim(\ker(f)) \geq 2$ , quelles sont toutes les valeurs possibles pour  $\dim(\ker(f))$ ? Rappel :  $\dim(E) = 3$  et  $f$  est non nulle.

## 2 Matrice d'une application linéaire et changement de bases

### Exercice 8

1. Comparer la dimension de  $\mathbb{R}^3$  et de  $\mathbb{R}^2$ .
2. Voir la méthode 4 du cours.
3. (a) Déterminer les coordonnées de  $(1, 2, 1)$  dans la base canonique, en déduire  $\text{Mat}_{B_3}((1, 2, 1))$ . Utiliser la conséquence 5 du cours.

(b) Déterminer l'ensemble des vecteurs colonnes  $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$  tels que

$$A \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

puis utiliser la conséquence 6 du cours. Par exemple,  $A \begin{pmatrix} 1 \\ 5 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  signifie

que le vecteur de  $\mathbb{R}^3$  dont les coordonnées dans la base canonique sont  $(1, 5, 3)$  appartient au noyau de  $f$ .

(c) Que représentent les colonnes de  $A$ ? En déduire une famille génératrice de  $\text{Im}(f)$  à l'aide de la proposition 10.

### Exercice 9

- 1.
2. Voir méthode 4 du cours.
3. Même indication que pour la question 3.b de l'exercice précédent.
4. (a) Montrer que  $\mathcal{C}$  est un sous-espace vectoriel d'un espace vectoriel de référence.  
(b) Montrer que  $M = \begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix}$  appartient à  $\mathcal{C}$  si et seulement si  $(x, y, z, t)$  est solu-

tion d'un système à déterminer. En déduire une famille génératrice.

### Exercice 10

1. Pour le noyau : déterminer l'ensemble des  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$  tels que  $M \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ ; il s'agit de l'ensemble des coordonnées dans la base canonique de  $\mathbb{R}_2[X]$  des éléments du noyau.  
Pour l'image :  $M$  est la matrice de  $f$  dans la base canonique, que représentent les colonnes de  $M$ ? En déduire une famille génératrice de l'image grâce à la proposition 10.
2. (a)  
(b) Déterminer les coordonnées de  $f(X)$ ,  $f(X^2 + 1)$  et  $f(X^2 - 1)$  dans la base  $(X, X^2 + 1, X^2 - 1)$  et utiliser la méthode 4.  
(c) Utiliser les formules de changement de bases :  $P$  est une matrice de passage entre deux bases.

### Exercice 11

1. Comparer le rang de  $A$  et le rang de  $\psi$ . La matrice  $A$  est-elle inversible?
2. Utiliser la conséquence 5.
3. (a)  
(b) Après avoir déterminé  $\psi(u)$ ,  $\psi(v)$  et  $\psi(w)$ , trouver leurs coordonnées dans la base  $(u, v, w)$ .  
(c) Montrer que  $D = P^{-1}AP$  : utiliser les formules de changement de bases :  $P$  est une matrice de passage entre deux bases et  $D$  est la matrice de la question précédente.
4. Pour le noyau : déterminer l'ensemble des  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$  tels que  $D \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ ; il s'agit de l'ensemble des coordonnées dans la base  $(u, v, w)$  des éléments du noyau.  
Pour l'image :  $D$  est la matrice de  $f$  dans la base  $(u, v, w)$ , que représentent les colonnes de  $D$ ? En déduire une famille génératrice de l'image grâce à la proposition 10.