

Chapitre 3 : Espaces vectoriels

1 Espace vectoriel réel

1.1 Structure d'espace vectoriel réel

Exemple 1

Soient n et p deux entiers naturels non nuls.

- $\mathbb{R}^n = \{(x_1, \dots, x_n) \mid x_1 \in \mathbb{R}, \dots, x_n \in \mathbb{R}\}$.
- $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{R})$ est l'ensemble des matrices à n lignes et p colonnes à coefficients réels.
- $\mathbb{R}[X]$ est l'ensemble des polynômes à une variable à coefficients réels.
- $\mathbb{R}_n[X]$ est l'ensemble des polynômes à une variable à coefficients réels de degré inférieur ou égal à n .
- Si D est une partie de \mathbb{R} , \mathbb{R}^D est l'ensemble des applications de D dans \mathbb{R} .
- En particulier, $\mathbb{R}^{\mathbb{N}}$ est l'ensemble des suites réelles.

Test 1 (Voir la solution.)

Dans chaque cas, calculer $u + 3v$.

1. Dans \mathbb{R}^3 , avec $u = (1, -1, 0)$ et $v = (3, -2, 5)$.
2. Dans $\mathcal{M}_{2,2}(\mathbb{R})$ avec $u = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$ et $v = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$.
3. Dans $\mathbb{R}[X]$ avec $u = 3X^3 - X + 1$ et $v = X^5 - 2X^3 + X^2 + 2$

Les ensembles de l'exemple 1, aussi différents les uns des autres soient-ils, possèdent une structure commune : ils peuvent tous être munis d'une « addition » et d'une « multiplication par un nombre réel ». L'objet de ce chapitre est de donner un cadre formel et unifié à l'étude des ensembles ayant une telle structure. Ainsi, les résultats généraux que l'on obtiendra s'appliqueront aussi bien aux matrices qu'aux fonctions, aux polynômes ...

Définition 1 (Loi de composition interne, loi de composition externe)

Soit E un ensemble non vide.

- Une **loi de composition interne** sur E est une application de $E \times E$ dans E .
- Une **loi de composition externe** sur E est une application de $\mathbb{R} \times E$ dans E

Exemple 2

Soient n et p deux entiers naturels non nuls.

1. Dans \mathbb{R}^n .

- L'addition de deux n -uplets de réels est une loi de composition interne :

$$\begin{aligned} + : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n &\longrightarrow \mathbb{R}^n \\ ((x_1, \dots, x_n), (y_1, \dots, y_n)) &\longmapsto (x_1 + y_1, \dots, x_n + y_n) \end{aligned}$$

- La multiplication d'un n -uplet de réels par un nombre réel est une loi de composition externe :

$$\begin{aligned} \cdot : \mathbb{R} \times \mathbb{R}^n &\longrightarrow \mathbb{R}^n \\ (\lambda, (x_1, \dots, x_n)) &\longmapsto (\lambda x_1, \dots, \lambda x_n) \end{aligned}$$

2. Dans $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{R})$.

- L'addition de deux matrices est une loi de composition interne :

$$\begin{aligned} + : \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{R}) \times \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{R}) &\longrightarrow \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{R}) \\ (A, B) &\longmapsto A + B \end{aligned}$$

Rappel : si $A = (a_{i,j})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}}$ et $B = (b_{i,j})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}}$ alors $A + B = (a_{i,j} + b_{i,j})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}}$

- La multiplication d'une matrice par un nombre réel est une loi de composition externe :

$$\begin{aligned} \cdot : \mathbb{R} \times \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{R}) &\longrightarrow \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{R}) \\ (\lambda, A) &\longmapsto \lambda \cdot A \end{aligned}$$

Rappel : si $A = (a_{i,j})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}}$ alors $\lambda \cdot A = (\lambda \cdot a_{i,j})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}}$

3. Dans $\mathbb{R}[X]$.

- L'addition de deux polynômes est une loi de composition interne :

$$\begin{aligned} + : \mathbb{R}[X] \times \mathbb{R}[X] &\longrightarrow \mathbb{R}[X] \\ (P, Q) &\longmapsto P + Q \end{aligned}$$

Rappel : si $P = \sum_{k=0}^p a_k X^k$ et $Q = \sum_{k=0}^q b_k X^k$ alors $P + Q = \sum_{k=0}^{\max(p,q)} (a_k + b_k) X^k$ avec pour convention que $a_k = 0$ pour $k \geq p$ et $b_k = 0$ pour $k \geq q$.

- La multiplication d'un polynôme par un nombre réel est une loi de composition externe :

$$\begin{aligned} \cdot : \mathbb{R} \times \mathbb{R}[X] &\longrightarrow \mathbb{R}[X] \\ (\lambda, P) &\longmapsto \lambda \cdot P \end{aligned}$$

Rappel : si $P = \sum_{k=0}^p a_k X^k$ alors $\lambda \cdot P = \sum_{k=0}^p \lambda \cdot a_k X^k$.

4. Dans \mathbb{R}^D où D est une partie de \mathbb{R} .

- L'addition de deux fonctions est une loi de composition interne :

$$\begin{aligned} + : \mathbb{R}^D \times \mathbb{R}^D &\longrightarrow \mathbb{R}^D \\ (f, g) &\longmapsto f + g \end{aligned}$$

Rappel : $f + g$ est la fonction définie sur D par : $\forall x \in D, (f + g)(x) = f(x) + g(x)$.

- La multiplication d'une fonction par un nombre réel est une loi de composition externe :

$$\begin{aligned} \cdot : \mathbb{R} \times \mathbb{R}^D &\longrightarrow \mathbb{R}^D \\ (\lambda, f) &\longmapsto \lambda \cdot f \end{aligned}$$

Rappel : $\lambda \cdot f$ est la fonction définie sur D par : $\forall x \in D, (\lambda \cdot f)(x) = \lambda \times f(x)$.

5. Dans $\mathbb{R}^{\mathbb{N}}$.

- L'addition de deux suites est une loi de composition interne :

$$\begin{aligned} + : \mathbb{R}^{\mathbb{N}} \times \mathbb{R}^{\mathbb{N}} &\longrightarrow \mathbb{R}^{\mathbb{N}} \\ ((u_n)_{n \in \mathbb{N}}, (v_n)_{n \in \mathbb{N}}) &\longmapsto (u_n + v_n)_{n \in \mathbb{N}} \end{aligned}$$

- La multiplication d'une suite par un nombre réel est une loi de composition externe :

$$\begin{aligned} \cdot : \mathbb{R} \times \mathbb{R}^{\mathbb{N}} &\longrightarrow \mathbb{R}^{\mathbb{N}} \\ (\lambda, (u_n)_{n \in \mathbb{N}}) &\longmapsto (\lambda u_n)_{n \in \mathbb{N}} \end{aligned}$$

Test 2 (Voir la solution.)

- Soit $n \in \mathbb{N}^*$ et soit $(P, Q) \in \mathbb{R}_n[X]^2$. Montrer que $P + Q \in \mathbb{R}_n[X]$.
 - En déduire que l'addition de polynômes est une loi de composition interne sur $\mathbb{R}_n[X]$.
- Soit E l'ensemble des polynômes de degré **exactement** égal à n . L'addition des polynômes est-elle une loi de composition interne sur E ?

Définition 2 (Espace vectoriel réel)

Soit E un ensemble non vide muni d'une loi de composition interne, notée $+$, et d'une loi de composition externe, notée \cdot .

On dit que E est un **espace vectoriel réel** (ou un \mathbb{R} -espace vectoriel) si

1. la loi $+$ vérifie les conditions suivantes :

i) $\forall (x, y) \in E^2, x + y = y + x$ (*commutativité*)

ii) $\forall (x, y, z) \in E^3, (x + y) + z = x + (y + z)$ (*associativité*)

iii) il existe un élément, noté 0_E et appelé **élément neutre**, tel que :

$$\forall x \in E, x + 0_E = x = 0_E + x$$

iv) pour tout $x \in E$, il existe un élément, noté $-x$ et appelé **symétrique de x** , tel que : $x + (-x) = (-x) + x = 0_E$

2. la loi \cdot vérifie les conditions suivantes :

i) $\forall x \in E \forall (\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2, (\lambda \times \mu) \cdot x = \lambda \cdot (\mu \cdot x) = \mu \cdot (\lambda \cdot x)$

ii) $\forall x \in E, 1 \cdot x = x$

iii) $\forall (x, y) \in E^2 \forall \lambda \in \mathbb{R}, \lambda \cdot (x + y) = \lambda \cdot x + \lambda \cdot y$ (*distributivité*)

iv) $\forall x \in E \forall (\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2, (\lambda + \mu) \cdot x = \lambda \cdot x + \mu \cdot x.$

Remarque 1 (*Vocabulaire et notation*)

1. Attention, par abus, on note avec le même symbole $+$ l'addition dans E et dans \mathbb{R} .
2. Les éléments de E sont appelés des **vecteurs** et sont parfois notés avec une flèche (par exemple, \vec{u}) et parfois sans. Au concours, il est recommandé de s'aligner sur la notation du sujet!
3. Les éléments de \mathbb{R} qui interviennent dans la loi externe sont parfois appelés des **scalaires**.
4. On écrira souvent λu au lieu de $\lambda \cdot u$.
5. On place toujours les scalaires devant le vecteur.

Proposition 1

Soit E un ensemble muni de deux lois $+$ et \cdot en faisant un espace vectoriel.

1. L'élément neutre pour la loi $+$ est unique.
2. pour tout $x \in E$, le symétrique de x est unique.

Proposition 2 (Exemples de référence)

Soient n et p deux entiers non nuls. Les ensembles suivants, munis des lois $+$ et \cdot définies dans l'exemple 2, sont des espaces vectoriels réels :

$$\mathbb{R}^n, \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{R}), \mathbb{R}[X], \mathbb{R}_n[X], \mathbb{R}^{\mathbb{N}}, \mathbb{R}^D$$

où D est une partie de \mathbb{R}

Remarque 2

Par abus, on dira souvent « E (ou $\mathbb{R}^n, \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{R}), \mathbb{R}[X], \dots$) est un espace vectoriel réel » en omettant la référence aux lois $+$ et \cdot .

Exemple 3

Soient n et p deux entiers naturels non nuls.

Espace vectoriel E	Neutre	Élément	Symétrique
\mathbb{R}^n	$(0, \dots, 0)$	(x_1, \dots, x_n)	$(-x_1, \dots, -x_n)$
$\mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{R})$	$(0)_{1 \leq i \leq n, 1 \leq j \leq p} = \begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 \end{pmatrix}$	$A = (a_{i,j})_{1 \leq i \leq n, 1 \leq j \leq p}$	$(-a_{i,j})_{1 \leq i \leq n, 1 \leq j \leq p} = -A$
\mathbb{R}^D, D partie de \mathbb{R}	$x \in D \mapsto 0$	$f : D \rightarrow \mathbb{R}$	$x \in D \mapsto -f(x)$

Test 3 (Voir la solution.)

- Déterminer l'élément neutre de l'addition de $\mathbb{R}[X]$. Soit $P = a_0 + a_1X + \dots + a_nX^n \in \mathbb{R}[X]$, déterminer son symétrique.
- Déterminer l'élément neutre de l'addition de $\mathbb{R}^{\mathbb{N}}$. Soit $(u_n)_{n \in \mathbb{N}} \in \mathbb{R}^{\mathbb{N}}$, déterminer son symétrique.

Proposition 3 (Règles de calcul)

Soit E un espace vectoriel réel. Alors

- $\forall x \in E, 0 \cdot x = 0_E$.
- $\forall \lambda \in \mathbb{R}, \lambda \cdot 0_E = 0_E$.
- $\forall x \in E \forall \lambda \in \mathbb{R}, \lambda \cdot x = 0_E \iff (\lambda = 0 \text{ ou } x = 0_E)$.
- $\forall x \in E, (-1) \cdot x = -x$.

1.2 Combinaisons linéaires

Définition 3 (Combinaison linéaire de vecteurs)

Soit E un espace vectoriel et soient x_1, \dots, x_p des vecteurs de E. Un vecteur x est dit **combinaison linéaire** des vecteurs x_1, \dots, x_p s'il existe des réels $\lambda_1, \dots, \lambda_p$ tels que

$$x = \lambda_1 x_1 + \dots + \lambda_p x_p.$$

Exemple 4

- Dans \mathbb{R}^3 , $u = (1, 4, 1)$ est combinaison linéaire des vecteurs $v = (1, 0, 1)$ et $w = (0, 1, 0)$ car :

$$u = v + 4w$$

- Dans $\mathbb{R}_3[X]$, $P = 3X^2 + 2X - 1$ est naturellement écrit comme une combinaison linéaire des monômes **1, X et X^2**

- Dans $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$, soient $A = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 3 & 6 \end{pmatrix}$ et $B = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$. A est-elle une combinaison linéaire de B et de I_2 ?

On cherche λ et μ tels que $A = \lambda B + \mu I_2$ soit

$$\begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 3 & 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda + \mu & 2\lambda \\ 3\lambda & 4\lambda + \mu \end{pmatrix}$$

Par identification, on obtient $\lambda = 1$ et $\mu = 2$, qui conviennent bien. Ainsi

$$A = B + 2I_2$$

- Dans tout espace vectoriel E, 0_E est combinaison linéaire de n'importe quelle famille de vecteurs :

$$\forall n \in \mathbb{N} \forall (x_1, \dots, x_n) \in E^n, 0_E = 0 \cdot x_1 + \dots + 0 \cdot x_n.$$

Remarque 3

En pratique, pour montrer qu'un vecteur x est combinaison linéaire des vecteurs x_1, \dots, x_p , on cherche les scalaires $\lambda_1, \dots, \lambda_p$ tels que $x = \lambda_1 x_1 + \dots + \lambda_p x_p$ en résolvant un système linéaire.

Test 4 (Voir la solution.)

1. Dans $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$, on pose $e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $e_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $e_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$. Écrire les vecteurs $u = \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $v = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 5 \end{pmatrix}$ comme combinaison linéaire des vecteurs e_1 , e_2 et e_3 .
2. Dans $\mathbb{R}[X]$, montrer que le polynôme $X^2 + 1$ est combinaison linéaire des polynômes $(X + 1)^2$, $X + 1$ et 1 .
3. Dans $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$, la matrice $\begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$ est-elle combinaison linéaire des matrices $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ et $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$?

Test 5 (Voir la solution.)

1. On considère les trois polynômes suivants : $P = X^2 + 2X$, $Q = -X^2 + 1$ et $R = 4X^2 + 6X - 1$. Déterminer tous les triplets de réels (a, b, c) tels que $aP + bQ + cR = 0$.
2. Dans \mathbb{R}^4 , on considère les vecteurs $x = (1, 2, -1, 4)$ et $y = (2, 4, -2, 4)$. Déterminer tous les couples de réels (a, b) tels que $ax + by = 0$.

2 Sous-espaces vectoriels

2.1 Sous-espace vectoriel

Définition 4 (Sous-espace vectoriel)

Soit E un espace vectoriel et soit $F \subset E$. On dit que F est un **sous-espace vectoriel** de E lorsque

1. F est non vide,
2. $\forall x \in F \forall y \in F, x + y \in F$ (stabilité par addition),
3. $\forall x \in F \forall \lambda \in \mathbb{R}, \lambda \cdot x \in F$ (stabilité par multiplication par un scalaire)

Remarque 4

En combinant les points 2 et 3 avec un raisonnement par récurrence, on voit qu'un sous-espace vectoriel est stable par combinaison linéaire.

Exemple 5

1. Quelque soit l'espace vectoriel E , $\{0_E\}$ et E sont des sous-espaces vectoriels de E .
2. $\{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x = 2y\}$ est un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^2 .

En effet

- (a) C'est un ensemble non vide.
- (b) Il est stable par addition.
- (c) Il est stable par multiplication par un scalaire.

Proposition 4

Un sous-espace vectoriel d'un espace vectoriel E est un espace vectoriel (pour les lois induites par celles de E).

Tout sous-espace vectoriel d'un espace vectoriel E contient 0_E .

Proposition 5 (Caractérisation des sous-espaces vectoriels)

Soit E un espace vectoriel et soit $F \subset E$. Alors F est un sous-espace vectoriel de E si et seulement si

1. F est non vide,
2. $\forall (x, y) \in F^2 \forall \lambda \in \mathbb{R}, x + \lambda y \in F$.

Méthode 1

1. Pour montrer qu'un ensemble est un espace vectoriel, on montre souvent que c'est un sous-espace d'un espace vectoriel de référence à l'aide de la caractérisation ci-dessus car cela demande beaucoup moins de vérifications que la définition d'espace vectoriel.
2. Pour montrer que F est non vide, on montre souvent que $0_E \in F$.

Exemple 6

Montrons que $F = \mathcal{C}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ est un sous-espace vectoriel de $\mathbb{R}^{\mathbb{R}}$.

- La fonction nulle est continue donc F est non vide.
- Soient f et g deux éléments de F et $\lambda \in \mathbb{R}$. Alors $f + \lambda g$ est continue comme combinaison linéaire de fonctions continues. Ainsi $f + \lambda g \in F$

Donc F est un sous-espace vectoriel de $\mathbb{R}^{\mathbb{R}}$.

Exemple 7

Montrons que $F = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid 2x + y = 0\}$ est un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^3 .

- $(0, 0, 0) \in F$ donc F est non vide.
- Soient $u = (x, y, z)$ et $v = (x', y', z')$ deux éléments de F et $\lambda \in \mathbb{R}$. Alors

$$u + \lambda v = (x + \lambda x', y + \lambda y', z + \lambda z')$$

et

$$2(x + \lambda x') + y + \lambda y' = 2x + y + \lambda(2x' + y') = 0 + \lambda \cdot 0 = 0.$$

Ainsi $u + \lambda v \in F$

Donc F est un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^3 .

Exemple 8

Plus généralement, l'ensemble des solutions d'un système linéaire **homogène** à n variables est un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^n . En effet, considérons un système

$$(E) = \begin{cases} a_{1,1}x_1 + \dots + a_{1,n}x_n = 0 \\ \vdots \\ a_{p,1}x_1 + \dots + a_{p,n}x_n = 0 \end{cases}$$

Un n -uplet de réels (x_1, \dots, x_n) est solution de (E) si et seulement si

$$A \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = 0$$

où $A = (a_{i,j})_{1 \leq i \leq p, 1 \leq j \leq n}$. L'ensemble des solutions est donc

$$F = \{^tX \mid AX = 0 \text{ et } X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})\}.$$

Alors

- $(0, \dots, 0) \in F$ car $A \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} = 0$.
- Soient $(x, y) \in F^2$ et $\lambda \in \mathbb{R}$. Alors

$$A^t(x + \lambda y) = A(^tx + \lambda^ty) = A^tx + \lambda A^ty = 0$$

donc $x + \lambda y \in F$.

Donc F est un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^n .

Exemple 9

Soit $(n, m) \in \mathbb{N}^2$ avec $n \leq m$.

1. $\mathbb{R}_n[X]$ est un sous-espace vectoriel de $\mathbb{R}_m[X]$ et de $\mathbb{R}[X]$.
2. L'ensemble des suites réelles convergentes est un sous-espace vectoriel de $\mathbb{R}^{\mathbb{N}}$.

Test 6 (Voir la solution.)

Parmi les espaces suivants, lesquels sont des sous-espaces vectoriels de l'espace considéré?

1. $F = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid xy = 0\}$.
2. $G = \{P \in \mathbb{R}[X] \mid P'(0) = 0\}$
3. $H = \{f \in \mathcal{C}(\mathbb{R}, \mathbb{R}) \mid \lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = 1\}$

Test 7 (Voir la solution.)

Montrer que les ensembles suivants sont des espaces vectoriels

1. $E = \{M \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R}) \mid {}^tM = 2M\}$.
2. $F = \{(u_n)_{n \in \mathbb{N}} \in \mathbb{R}^{\mathbb{N}} \mid \forall n \in \mathbb{N}, u_{n+2} = u_{n+1} + 2u_n\}$.

2.2 Sous-espace vectoriel engendré

Définition 5 (Sous-espace vectoriel engendré)

Soit E un espace vectoriel et u_1, \dots, u_n des vecteurs de E .

L'ensemble des combinaisons linéaires de u_1, \dots, u_n est un sous-espace vectoriel de E appelé **sous-espace vectoriel engendré** par les vecteurs u_1, \dots, u_n . On le note

$$\text{Vect}(u_1, \dots, u_n)$$

On dit que (u_1, \dots, u_n) est une **famille génératrice** de $\text{Vect}(u_1, \dots, u_n)$.

Remarque 5

Soit E un espace vectoriel et u_1, \dots, u_n des vecteurs de E .

$$\text{Vect}(u_1, \dots, u_n) = \{\lambda_1 u_1 + \dots + \lambda_n u_n \mid (\lambda_1, \dots, \lambda_n) \in \mathbb{R}^n\}$$

Exemple 10

1. Dans $\mathbb{R}[X]$, $\text{Vect}(1, X, X^2)$ est **égal** à $\mathbb{R}_2[X]$.

En effet, pour tout $P \in \mathbb{R}[X]$

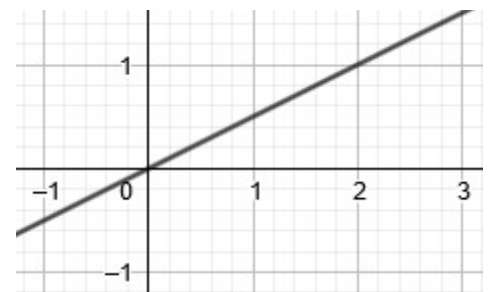
$$P \in \text{Vect}(1, X, X^2) \iff \exists (\lambda_0, \lambda_1, \lambda_2) \in \mathbb{R}^3, \quad P = \lambda_0 \cdot 1 + \lambda_1 \cdot X + \lambda_2 \cdot X^2 \iff P \in \mathbb{R}_2[X]$$

Plus généralement, pour tout $n \in \mathbb{N}$, $\text{Vect}(1, X, \dots, X^n)$ est **égal** à $\mathbb{R}_n[X]$.

2. Soit E un espace vectoriel et $x \in E$. Alors $\text{Vect}(x) = \{tx \mid t \in \mathbb{R}\}$ (si $x \neq 0_E$, on dit que $\text{Vect}(x)$ est la **droite vectorielle engendrée par x**).

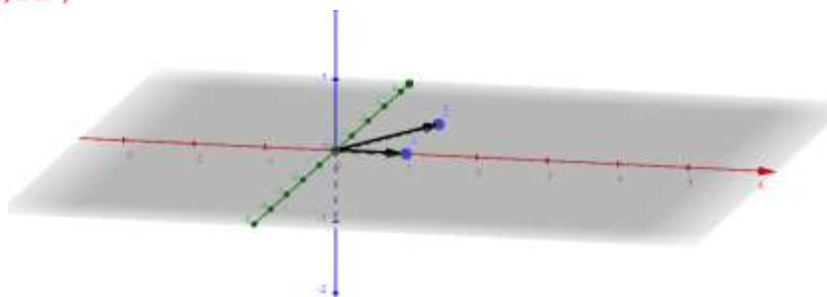
Dans \mathbb{R}^2 , représenter $\text{Vect}((2, 1))$.

$$\begin{aligned} \text{Vect}((2, 1)) &= \{\lambda \cdot (2, 1) \in \mathbb{R}^2 \mid \lambda \in \mathbb{R}\} \\ &= \{(2\lambda, \lambda) \in \mathbb{R}^2 \mid \lambda \in \mathbb{R}\} \\ &= \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid 2y = x\} \end{aligned}$$



3. Dans \mathbb{R}^3 , représenter $\text{Vect}((1, 0, 0), (1, 2, 0))$.

$$\begin{aligned} \text{Vect}((1, 0, 0), (1, 2, 0)) &= \{\lambda \cdot (1, 0, 0) + \mu \cdot (1, 2, 0) \in \mathbb{R}^3 \mid (\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2\} \\ &= \{(\lambda + \mu, 2\mu, 0) \in \mathbb{R}^3 \mid (\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2\} \\ &= \{(x, y, 0) \in \mathbb{R}^3 \mid (x, y) \in \mathbb{R}^2\} \end{aligned}$$



Proposition 6

Soit E un espace vectoriel et u_1, \dots, u_n des vecteurs de E . Tout sous-espace vectoriel de E contenant u_1, \dots, u_n contient $\text{Vect}(u_1, \dots, u_n)$.

Proposition 7

Soit E un espace vectoriel et soit (u_1, \dots, u_n) une famille de vecteurs de E .

1. Si un vecteur u est combinaison linéaire de u_1, \dots, u_n alors $\text{Vect}(u_1, \dots, u_n) = \text{Vect}(u_1, \dots, u_n, u)$.
2. On a

$$\forall i \in \{1, \dots, n\}, \forall j \neq i, \text{Vect}(u_1, \dots, u_n) = \text{Vect}(u_1, \dots, u_i + u_j, \dots, u_n).$$
3. Si $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ sont des scalaires **tous non nuls** alors $\text{Vect}(u_1, \dots, u_n) = \text{Vect}(\lambda_1 u_1, \dots, \lambda_n u_n)$.

Remarque 6

1. En particulier, $\text{Vect}(u_1, \dots, u_n) = \text{Vect}(u_1, \dots, u_n, 0_E)$.
2. En combinant les points 2 et 3, on voit que si on ajoute un multiple d'un vecteur de la famille à un autre vecteur de la famille, la nouvelle famille obtenue engendre le même sous-espace vectoriel :

$$\forall i \in \{1, \dots, n\}, \forall j \neq i, \forall \lambda \in \mathbb{R}, \text{Vect}(u_1, \dots, u_n) = \text{Vect}(u_1, \dots, u_i + \lambda u_j, \dots, u_n).$$

Exemple 11

1. Dans $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$, simplifions $F = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 4 \\ 6 \\ -1 \end{pmatrix} \right)$.

Cherchons à déterminer si l'un des trois vecteurs est combinaison linéaire des deux autres.

Une façon de faire est de chercher s'il existe des scalaires x, y, z non tous nuls tels que

$$x \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} + y \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} + z \begin{pmatrix} 4 \\ 6 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Soit $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$

$$\begin{aligned} x \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} + y \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} + z \begin{pmatrix} 4 \\ 6 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} &\iff \begin{cases} x + 2y + 4z = 0 \\ 2x + 2y + 6z = 0 \\ -x + y - z = 0 \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} x + 2y + 4z = 0 \\ -2y - 2z = 0 \\ 3y + 3z = 0 \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} x + 2y + 4z = 0 \\ z = -y \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} x = 2y \\ z = -y \end{cases} \end{aligned}$$

Ainsi,

$$2 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 4 \\ 6 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

ou encore

$$\begin{pmatrix} 4 \\ 6 \\ -1 \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Donc $F = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$. De plus, on ne peut pas simplifier plus car $\text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} \right)$ et $\text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$

sont strictement inclus dans F (le vérifier).

2. Dans $\mathbb{R}[X]$, déterminons $F = \text{Vect}(X^2 + 1, X + 2, 1)$. On a

$$\begin{aligned}
 F &= \text{Vect}(X^2 + 1, X + 2, -1) && \text{d'après le point 3 de la proposition} \\
 &= \text{Vect}(X^2 + 1 - 1, X + 2, -1) && \text{d'après le point 2 de la proposition} \\
 &= \text{Vect}(X^2, X + 2, -1) \\
 &= \text{Vect}(X^2, X + 2, -2) && \text{d'après le point 3 de la proposition} \\
 &= \text{Vect}(X^2, X + 2 - 2, -2) && \text{d'après le point 2 de la proposition} \\
 &= \text{Vect}(X^2, X, -2) \\
 &= \text{Vect}(X^2, X, 1) && \text{d'après le point 3 de la proposition} \\
 &= \mathbb{R}_2[X]
 \end{aligned}$$

Test 8 (Voir la solution.)

Donner une expression la plus simple possible des sous-espaces vectoriels suivants.

1. Dans \mathbb{R}^2 , $F = \text{Vect}((1, 2), (2, 4))$.
2. Dans $\mathbb{R}[X]$, $F = \text{Vect}(1 + X, X, X - X^2, 1 + 2X + X^2)$.

Méthode 2

Pour montrer qu'un ensemble F est un (sous-)espace vectoriel, on peut aussi montrer que c'est l'espace engendré par une famille de vecteurs.

- Lorsque l'ensemble est donné sous forme paramétrique.

Exemple 12

Dans chaque cas, montrons que F est un espace vectoriel et donnons une famille génératrice de F .

1. $F = \{(x, y, -3x + y) \in \mathbb{R}^3 \mid (x, y) \in \mathbb{R}^2\}$

On a

$$\begin{aligned}
 F &= \{(x, y, -3x + y) \in \mathbb{R}^3 \mid (x, y) \in \mathbb{R}^2\} = \{(x, 0, -3x) + (0, y, y) \in \mathbb{R}^3 \mid (x, y) \in \mathbb{R}^2\} \\
 &= \{x(1, 0, -3) + y(0, 1, 1) \in \mathbb{R}^3 \mid (x, y) \in \mathbb{R}^2\} \\
 &= \text{Vect}((1, 0, -3), (0, 1, 1))
 \end{aligned}$$

2. $F = \left\{ \begin{pmatrix} \lambda & \lambda + \mu \\ \lambda - \mu & 2\lambda \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) \mid (\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2 \right\}$.

On a

$$\begin{aligned}
 F &= \left\{ \begin{pmatrix} \lambda & \lambda + \mu \\ \lambda - \mu & 2\lambda \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) \mid (\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2 \right\} = \left\{ \begin{pmatrix} \lambda & \lambda \\ \lambda & 2\lambda \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & \mu \\ -\mu & 0 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) \mid (\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2 \right\} \\
 &= \left\{ \lambda \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) \mid (\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2 \right\} \\
 &= \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \right)
 \end{aligned}$$

Test 9 (Voir la solution.)

Dans chaque cas, montrer que F est un espace vectoriel et donner une famille génératrice de F .

1. $F = \{(2a + c, a + 3b, 2b + c) \in \mathbb{R}^3 \mid (a, b, c) \in \mathbb{R}^3\}$.
2. $F = \{(c - a)X^3 + aX^2 + (2a - b)X + c \in \mathbb{R}[X] \mid (a, b, c) \in \mathbb{R}^3\}$

- Lorsque l'ensemble est décrit à l'aide d'équations.

Exemple 13

On considère $F = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x + y + z = 0 \text{ et } x + 2y - 3z = 0\}$.

1. Écrire les conditions sous lesquelles un vecteur appartient à F sous forme d'un système.

Soit $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$. Alors

$$(x, y, z) \in F \iff \begin{cases} x + y + z = 0 \\ x + 2y - 3z = 0 \end{cases}$$

2. Obtenir un système triangulaire équivalent.

$$\begin{cases} x + y + z = 0 \\ x + 2y - 3z = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} x + y + z = 0 \\ y - 4z = 0 \end{cases}$$

3. Exprimer les inconnues principales en fonctions des autres.

Rappel : sur chaque ligne, l'inconnue principale est la première inconnue avec un coefficient non nul.

$$\begin{cases} x + y + z = 0 \\ y - 4z = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} x = -y - z \\ y = 4z \end{cases} \iff \begin{cases} x = -5z \\ y = 4z \end{cases}$$

4. Faire apparaître la famille génératrice et conclure.

Finalement, $(x, y, z) \in F \iff \begin{cases} x = -5z \\ y = 4z \end{cases}$. Donc

$$F = \{(-5z, 4z, z) \in \mathbb{R}^3 \mid z \in \mathbb{R}\} = \{z(-5, 4, 1) \in \mathbb{R}^3 \mid z \in \mathbb{R}\} = \text{Vect}((-5, 4, 1)).$$

Test 10 (Voir la solution.)

Dans chaque cas, montrer que F est un espace vectoriel et donner une famille génératrice de F.

1. $F = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid -x - y + z = 0 \text{ et } 2x + y - 5z = 0\}$.
2. $G = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x - y + 2z = 0\}$.
3. $H = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid 2x = y \text{ et } y = 3z\}$

Test 11 (Voir la solution.)

Soit $E = \{(u_n)_{n \in \mathbb{N}} \in \mathbb{R}^{\mathbb{N}} \mid \forall n \in \mathbb{N} \ u_{n+2} = u_{n+1} + 6u_n\}$

1. Rappeler la forme de l'expression du terme général d'un élément de E.
2. En déduire que E est un espace vectoriel et en donner une famille génératrice.

Méthode 3

Inversement, étant donné un espace vectoriel sous forme de « Vect » vous devez savoir en déterminer des équations qui le décrivent.

Exemple 14

Déterminons un système d'équations caractérisant les éléments de $F = \text{Vect}((1, 2, 1), (-1, 1, 0))$.

1. Écrire la condition pour qu'un vecteur appartienne à F sous forme d'un système (non-homogène).

Soit $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$. Alors

$$(x, y, z) \in F \iff \exists (\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2, \quad (x, y, z) = \lambda(1, 2, 1) + \mu(-1, 1, 0) \iff \exists (\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2, \quad (S) \begin{cases} \lambda - \mu = x \\ 2\lambda + \mu = y \\ \lambda = z \end{cases}$$

Ainsi

$$(x, y, z) \in F \iff (S) \text{ possède au moins une solution.}$$

Il faut voir ce système comme un système d'inconnues λ et μ et de paramètres x, y et z . L'objectif est de déterminer les conditions sur x, y, z pour que ce système admette des solutions.

2. Mettre le système sous forme triangulaire.

$$(S) \iff \begin{cases} \lambda - \mu = x \\ 2\lambda + \mu = y \\ \lambda = z \end{cases} \iff \begin{cases} \lambda - \mu = x \\ 3\lambda = y + x \\ \lambda = z \end{cases}$$

3. Faire apparaître les équations et conclure

$$(S) \iff \begin{cases} \lambda - \mu = x \\ 3\lambda = y + x \\ \lambda = z \end{cases} \iff \begin{cases} \lambda - \mu = x \\ \lambda = z \\ 3z = y + x \end{cases}$$

Le système (S) possède des solutions si et seulement si $3z = y + x$ (par exemple, $(\lambda, \mu) = (z, z - x)$ est solution lorsque $3z = y + x$). Ainsi

$$(x, y, z) \in F \iff 3z = y + x.$$

4. S'il n'y a pas de condition, c'est que le système admet des solutions pour tout vecteur de l'espace, cela signifie que $F = \mathbb{R}^3$.

Test 12 (Voir la solution.)

Décrire les espaces vectoriels suivants à l'aide d'équations.

1. $F_1 = \text{Vect}((1, 2, -1, 2), (1, 1, 1, 1))$.
2. $F_2 = \text{Vect}((1, 1, 1), (1, 2, 3), (1, 4, 9))$.
3. $F_3 = \text{Vect}((2, 1, -3), (1, 1, -2))$.

3 Objectifs

1. Avoir compris les notions d'espace vectoriel et de sous-espace vectoriel.
2. Connaître par coeur les définitions de *combinaison linéaire*, *sous-espace engendré par une famille*.
3. Savoir montrer qu'un ensemble est un espace vectoriel ou un sous-espace vectoriel avec la caractérisation des sous-espaces vectoriels.
4. Savoir montrer qu'un ensemble est un sous-espace vectoriel en en déterminant une famille génératrice.
5. Savoir décrire un sous-espace vectoriel engendré par une famille à l'aide d'équations.
6. Savoir manipuler la notation Vect.

4 Correction des tests

Correction du test 1 ([Retour à l'énoncer](#))

- $u + 3v = (1, -1, 0) + 3(3, -2, 5) = (10, -7, 15).$
- $u + 3v = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} + 3 \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 5 \\ 3 & 7 \end{pmatrix}.$
- $u + 3v = 3X^3 - X + 1 + 3(X^5 - 2X^3 + X^2 + 2) = 3X^5 - 3X^3 + 3X^2 - X + 7$

Correction du test 2 ([Retour à l'énoncer](#))

- On a $\deg(P + Q) \leq \max(\deg P, \deg Q) \leq n$ donc $P + Q \in \mathbb{R}_n[X]$
 - L'addition des polynômes $+: \mathbb{R}_n[X] \times \mathbb{R}_n[X] \rightarrow \mathbb{R}_n[X]$ est donc bien définie. C'est une loi de composition interne par définition.
- L'addition des polynôme n'est pas une loi de composition interne sur E car la somme de deux polynômes de degré exactement n n'est pas nécessairement de degré exactement n. Par exemple, avec $n = 1$, $P = X$ et $Q = -X + 1$, on a
$$\deg P = \deg Q = 1 \quad \text{mais} \quad \deg(P + Q) = 0 \quad \text{car} \quad P + Q = 1.$$

Correction du test 3 ([Retour à l'énoncer](#))

- On a
$$\forall P \in \mathbb{R}[X], \quad P + 0 = 0 + P = P.$$

Par unicité, le polynôme nul est donc l'élément neutre de l'addition de $\mathbb{R}[X]$.

On a
$$P + (-P) = (-P) + P = 0,$$

où $-P = -a_0 - a_1X - \dots - a_nX^n$. Par unicité, $-P$ est donc le symétrique de P .
- On a
$$\forall (u_n)_{n \in \mathbb{N}} \in \mathbb{R}^{\mathbb{N}}, \quad (u_n)_{n \in \mathbb{N}} + (0)_{n \in \mathbb{N}} = (u_n + 0)_{n \in \mathbb{N}} = (u_n)_{n \in \mathbb{N}}.$$

Par unicité, la suite constante égale à 0 est donc l'élément neutre de l'addition de $\mathbb{R}^{\mathbb{N}}$.

On a
$$(u_n)_{n \in \mathbb{N}} + (-u_n)_{n \in \mathbb{N}} = (0)_{n \in \mathbb{N}} = (-u_n)_{n \in \mathbb{N}} + (u_n)_{n \in \mathbb{N}}.$$

Par unicité, $(-u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ est donc le symétrique de $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$.

Correction du test 4 ([Retour à l'énoncer](#))

- On cherche $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ tel que
$$u = xe_1 + ye_2 + ze_3.$$

Cela revient à résoudre le système

$$(S) \begin{cases} x + y + 2z = 3 \\ x + 2y - z = -1 \\ x + 3y + z = 3 \end{cases}$$

Or

$$(S) \iff \begin{cases} x + y + 2z = 3 \\ y - 3z = -4 \\ 2y - z = 0 \end{cases}$$
$$\iff \begin{cases} x + y + 2z = 3 \\ y - 3z = -4 \\ 5z = 8 \end{cases}$$
$$\iff z = \frac{8}{5} \quad y = \frac{4}{5} \quad x = -1$$

Donc

$$u = -e_1 + \frac{4}{5}e_2 + \frac{8}{5}e_3.$$

De même pour v , on cherche $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ tel que

$$v = xe_1 + ye_2 + ze_3.$$

Cela revient à résoudre le système

$$(S) \begin{cases} x + y + 2z = 1 \\ x + 2y - z = -2 \\ x + 3y + z = 5 \end{cases}$$

Or

$$\begin{aligned} (S) &\iff \begin{cases} x + y + 2z = 1 \\ y - 3z = -3 \\ 2y - z = 4 \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} x + y + 2z = 1 \\ y - 3z = -3 \\ 5z = 10 \end{cases} \\ &\iff z = 2 \quad y = 3 \quad x = -6 \end{aligned}$$

Donc

$$v = -6e_1 + 3e_2 + 2e_3.$$

2. On cherche $(a, b, c) \in \mathbb{R}^3$ tel que

$$X^2 + 1 = a(X+1)^2 + b(X+1) + c = aX^2 + (2a+b)X + a+b+c.$$

Par identification, cela revient à résoudre le système

$$(S) \begin{cases} a = 1 \\ 2a + b = 0 \\ a + b + c = 1 \end{cases}$$

On trouve que l'unique solution de (S) est $(1, -2, 2)$ donc

$$X^2 + 1 = (X+1)^2 - 2(X+1) + 2$$

3. La matrice $\begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$ est combinaison linéaire des matrices $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ et $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$ si et seulement si il existe des réels a et b tels que

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = a \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a+b & b \\ b & a+b \end{pmatrix}.$$

On peut identifier les coefficients des matrices de chaque membre et résoudre le système de quatre équations à deux inconnues comme précédemment. On peut aussi remarquer qu'une condition nécessaire pour qu'une matrice soit combinaison linéaire de $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ et $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$ est que ses deux coefficients diagonaux soient égaux. Ainsi, $\begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$ n'est pas combinaison linéaire des matrices $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ et $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$.

Correction du test 5 ([Retour à l'énoncer](#))

1. Soit $(a, b, c) \in \mathbb{R}^3$. On a

$$aP + bQ + cR = (a - b + 4c)X^2 + (2a + 6c)X + b - c$$

donc

$$aP + bQ + cR = 0 \iff \begin{cases} a - b + 4c = 0 \\ 2a + 6c = 0 \\ b - c = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} a = -3c \\ b = c \end{cases}$$

L'ensemble des solutions est donc $\{(-3c, c, c) \mid c \in \mathbb{R}\}$

2. Soit $(a, b) \in \mathbb{R}^2$.

$$ax + by = 0 \iff \begin{cases} a + 2b = 0 \\ 2a + 4b = 0 \\ -a - 2b = 0 \\ 4a + 4b = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} a + 2b = 0 \\ 4a + 4b = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} a = 0 \\ b = 0 \end{cases}$$

L'unique solution est $(0, 0)$.

Correction du test 6 ([Retour à l'énoncer](#))

1. On a $(1, 0) \in F$ et $(0, 1) \in F$ mais $(1, 0) + (0, 1) \notin F$. Ainsi, F n'est pas stable par addition et ce n'est donc pas un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^2 .
2. G est non vide car $0 \in G$. Soient $(P, Q) \in G^2$ et $\lambda \in \mathbb{R}$. Alors par linéarité de la dérivation, on a

$$(P + \lambda Q)'(0) = P'(0) + \lambda Q'(0) = 0.$$

Ainsi $P + \lambda Q \in G$. D'après la caractérisation des sous-espaces vectoriels, G est un sous-espace vectoriel de $\mathbb{R}[X]$.

3. La fonction f constante égale à 1 appartient à H mais $2f \notin H$. Ainsi, H n'est pas stable par multiplication par un scalaire et ce n'est donc pas un sous-espace vectoriel de $\mathcal{C}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$.

Correction du test 7 ([Retour à l'énoncer](#))

On va montrer que ce sont des sous-espaces vectoriels d'un espace vectoriel de référence.

1. L'ensemble E est non vide car contient la matrice nulle. Soient $(M, N) \in E^2$ et $\lambda \in \mathbb{R}$. Par linéarité de la transposition on a

$${}^t(M + \lambda N) = {}^tM + \lambda {}^tN = 2M + \lambda 2N = 2(M + \lambda N).$$

Ainsi $M + \lambda N \in E$. D'après la caractérisation des sous-espaces vectoriels, E est un sous-espace vectoriel de $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$. En particulier, E est un espace vectoriel.

2. L'ensemble F est non vide car contient la suite nulle. Soient $(u, v) \in F^2$ et $\lambda \in \mathbb{R}$ et posons $w = u + \lambda v$. On a

$$\begin{aligned} w_{n+2} &= u_{n+2} + \lambda v_{n+2} = u_{n+1} + 2u_n + \lambda(v_{n+1} + 2v_n) \\ &= u_{n+1} + \lambda v_{n+1} + 2(u_n + \lambda v_n) \\ &= w_{n+1} + 2w_n \end{aligned}$$

Ainsi $w \in F$. D'après la caractérisation des sous-espaces vectoriels, F est un sous-espace vectoriel de $\mathbb{R}^{\mathbb{N}}$. En particulier, F est un espace vectoriel.