

# TD4-Familles de vecteurs

**Exercice 1** (Vrai ou Faux).

1. **Faux** : dans  $\mathbb{R}^2$ , prenons  $u = (1,0)$ ,  $v = (1,1)$  et  $w = (0,1)$ . Alors  $(u,v)$ ,  $(u,w)$  et  $(v,w)$  sont libres (ce sont des familles de deux vecteurs non colinéaires). Pourtant, la famille  $(u,v,w)$  est liée car  $v = u + w$ .
2. **Vrai** : soit  $E$  un espace vectoriel et  $(u,v,w) \in E^3$  tels que  $w \in \text{Vect}(u,v)$ . Alors  $w$  est combinaison linéaire de  $u$  et de  $v$  donc  $(u,v,w)$  est liée.
3. **Faux** : la dimension de  $\mathbb{R}_5[x]$  est 6.
4. **Faux** : dans  $\mathbb{R}^3$  prenons  $F = \text{Vect}((1,0,0))$  et  $G = \text{Vect}((0,1,0))$ . Ce sont deux sous-espaces vectoriels de  $\mathbb{R}^3$  de dimension 1 mais  $F \neq G$ .
5. **Faux** : la famille contient 4 éléments et la dimension de  $\mathcal{M}_{2,3}(\mathbb{R})$  est égale à 6. Donc ça ne peut pas être une base.

**Exercice 2.** Soit  $(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^3$ . On a :

$$\lambda_1 A + \lambda_2 B + \lambda_3 C = 0_{\mathcal{M}_{2,3}(\mathbb{R})} \iff \begin{cases} \lambda_1 + 6\lambda_2 - \lambda_3 = 0 \\ -2\lambda_1 - 2\lambda_2 - \lambda_3 = 0 \\ 3\lambda_2 - \lambda_3 = 0 \\ 2\lambda_1 + \lambda_3 = 0 \\ \lambda_1 + \lambda_3 = 0 \\ \lambda_1 + \lambda_2 = 0 \end{cases}$$

$$\iff \begin{cases} \lambda_1 + 6\lambda_2 - \lambda_3 = 0 \\ -2\lambda_1 - 2\lambda_2 - \lambda_3 = 0 \\ 3\lambda_2 - \lambda_3 = 0 \\ \lambda_1 = 0 \\ \lambda_1 + \lambda_3 = 0 \\ \lambda_1 + \lambda_2 = 0 \end{cases} \quad L_4 \leftarrow L_4 - L_5$$

$$\iff \begin{cases} 6\lambda_2 - \lambda_3 = 0 \\ -2\lambda_2 - \lambda_3 = 0 \\ 3\lambda_2 - \lambda_3 = 0 \\ \lambda_1 = 0 \\ \lambda_3 = 0 \\ \lambda_2 = 0 \end{cases}$$

$$\iff \begin{cases} \lambda_1 = 0 \\ \lambda_3 = 0 \\ \lambda_2 = 0 \end{cases}$$

Ainsi, la famille  $(A, B, C)$  est libre.

**Exercice 3.** 1. (a) Soit  $(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^3$ .

$$\lambda_1(1, -1, 2) + \lambda_2(2, 1, -1) + \lambda_3(-1, -5, 8) = (0, 0, 0)$$

$$\iff \begin{cases} \lambda_1 + 2\lambda_2 - \lambda_3 = 0 \\ -\lambda_1 + \lambda_2 - 5\lambda_3 = 0 \\ 2\lambda_1 - \lambda_2 + 8\lambda_3 = 0 \end{cases}$$

$$\begin{aligned} \Leftrightarrow & \begin{cases} \lambda_1 + 2\lambda_2 - \lambda_3 = 0 \\ 2\lambda_1 - \lambda_2 + 8\lambda_3 = 0 \end{cases} & L_2 \leftarrow L_2 + L_1 \\ \Leftrightarrow & \begin{cases} \lambda_2 = 2\lambda_3 \\ \lambda_1 + 3\lambda_3 = 0 \\ 2\lambda_1 + 6\lambda_3 = 0 \end{cases} & L_2 \leftrightarrow L_1 \\ \Leftrightarrow & \begin{cases} \lambda_2 = 2\lambda_3 \\ \lambda_1 = -3\lambda_3. \end{cases} \end{aligned}$$

En prenant  $\lambda_3 = 1$ ,  $\lambda_1 = -3$  et  $\lambda_2 = 2$ , on voit que

$$\lambda_1(1, -1, 2) + \lambda_2(2, 1, -1) + \lambda_3(-1, -5, 8) = (0, 0, 0).$$

Donc  $\mathcal{F}$  est liée.

(b) Pour savoir si  $\mathcal{F}$  est génératrice de  $\mathbb{R}^3$  ou non, on peut procéder de plusieurs façons :

- Méthode 1 : supposons qu'elle le soit. Comme  $\text{Card}(\mathcal{F}) = 3 = \dim(\mathbb{R}^3)$ , alors c'est une base. En particulier, elle est libre ce qui contredit ce qui précède. Par conséquent,  $\mathcal{F}$  n'est pas génératrice de  $\mathbb{R}^3$ .
- Méthode 2 : soit  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ .

$$(x, y, z) \in \text{Vect}(\mathcal{F})$$

$$\Leftrightarrow \exists (\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^3 \quad (x, y, z) = \lambda_1(1, -1, 2) + \lambda_2(2, 1, -1) + \lambda_3(-1, -5, 8)$$

$$\Leftrightarrow \exists (\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^3 \quad \begin{cases} \lambda_1 + 2\lambda_2 - \lambda_3 = x \\ -\lambda_1 + \lambda_2 - 5\lambda_3 = y \\ 2\lambda_1 - \lambda_2 + 8\lambda_3 = z \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \exists (\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^3 \quad \begin{cases} \lambda_1 + 2\lambda_2 - \lambda_3 = x \\ 3\lambda_2 - 6\lambda_3 = x + y \\ -5\lambda_2 + 10\lambda_3 = z - 2x \end{cases} \quad \begin{array}{l} L_2 \leftarrow L_2 + L_1 \\ L_3 \leftarrow L_3 - 2L_1 \end{array}$$

$$\Leftrightarrow \exists (\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^3 \quad \begin{cases} \lambda_1 + 2\lambda_2 - \lambda_3 = x \\ \lambda_2 - 2\lambda_3 = \frac{x+y}{3} \\ \lambda_2 - 2\lambda_3 = \frac{2x-z}{5} \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \frac{x+y}{3} = \frac{2x-z}{5}.$$

Donc, par exemple le vecteur  $(0, 0, 1)$  n'appartient pas à  $\text{Vect}(\mathcal{F})$  car

$$\frac{0+0}{3} \neq \frac{2 \times 0 - 1}{5}.$$

Ainsi,  $\mathcal{F}$  n'est pas génératrice de  $\mathbb{R}^3$ .

2. (a) Soit  $(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^3$ .

$$\lambda_1(x^2 + 2x) + \lambda_2(x^2 + x + 1) + \lambda_3(x + 2) = 0$$

$$\Leftrightarrow \lambda_2 + 2\lambda_3 + (2\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3)x + (\lambda_1 + \lambda_2)x^2 = 0$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \lambda_2 + 2\lambda_3 = 0 \\ 2\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 = 0 \\ \lambda_1 + \lambda_2 = 0 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \lambda_2 + 2\lambda_3 = 0 \\ -\lambda_2 + \lambda_3 = 0 \\ \lambda_1 = -\lambda_2 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} 3\lambda_2 = 0 \\ \lambda_3 = \lambda_2 \\ \lambda_1 = -\lambda_2 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \lambda_2 = 0 \\ \lambda_3 = 0 \\ \lambda_1 = 0. \end{cases}$$

Ainsi, la famille est libre.

(b) • Méthode 1 : comme  $\text{Card}(\mathcal{F}) = 3 = \dim(\mathbb{R}_2[x])$  et que  $\mathcal{F}$  est une famille libre de vecteurs de  $\mathbb{R}_2[x]$ , alors c'est une base de  $\mathbb{R}_2[x]$ . En particulier, elle est génératrice de  $\mathbb{R}_2[x]$ .

• Méthode 2 :

$$\text{Vect}(x^2 + 2x, x^2 + x + 1, x + 2)$$

$$= \text{Vect}(x^2 + 2x, -x + 1, x + 2) \quad \text{en soustrayant le } 1^{\text{er}} \text{ vecteur au } 2^{\text{ième}}$$

$$= \text{Vect}(x^2 + 2x, -x + 1, 3) \quad \text{en ajoutant le } 2^{\text{ième}} \text{ vecteur au } 3^{\text{ième}}$$

$$= \text{Vect}(x^2 + 2x, -x + 1, 1)$$

$$= \text{Vect}(x^2 + 2x, -x, 1) \quad \text{en soustrayant le } 3^{\text{ième}} \text{ vecteur au } 2^{\text{ième}}$$

$$= \text{Vect}(x^2, -x, 1) \quad \text{en ajoutant deux fois le } 2^{\text{ième}} \text{ vecteur au } 1^{\text{er}}$$

$$= \text{Vect}(x^2, x, 1) = \mathbb{R}_2[x].$$

• Méthode 3 : en montrant que pour tout  $(a_0, a_1, a_2) \in \mathbb{R}^3$  le système

$$a_0 + a_1x + a_2x^2 = \lambda_1(x^2 + 2x) + \lambda_2(x^2 + x + 1) + \lambda_3(x + 2)$$

d'inconnues  $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$  possède des solutions.

3. (a) Soit  $(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^3$ .

$$\begin{aligned} \lambda_1 \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + \lambda_2 \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} + \lambda_3 \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \\ \iff \begin{cases} \lambda_1 & + & \lambda_3 & = & 0 \\ 2\lambda_1 & - & \lambda_2 & + & \lambda_3 & = & 0 \\ & & \lambda_2 & + & \lambda_3 & = & 0 \\ \lambda_1 & + & 2\lambda_2 & + & \lambda_3 & = & 0 \end{cases} \\ \iff \begin{cases} \lambda_1 & + & \lambda_3 & = & 0 \\ 2\lambda_1 & - & \lambda_2 & + & \lambda_3 & = & 0 \\ & & \lambda_2 & + & \lambda_3 & = & 0 \\ & & 2\lambda_2 & = & 0 \end{cases} & L_4 \leftarrow L_4 - L_1 \\ \iff \begin{cases} \lambda_1 & = & 0 \\ \lambda_3 & = & 0 \\ \lambda_2 & = & 0. \end{cases} \end{aligned}$$

La famille est donc libre.

- (b) • Méthode 1 : la dimension de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  est 4 et comme  $\text{Card}(\mathcal{F}) = 3 < 4$ ,  $\mathcal{F}$  n'est pas génératrice de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .
- Méthode 2 : soit  $\begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix} &\in \text{Vect}(\mathcal{F}) \\ \iff \exists (\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^3, \begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix} &= \lambda_1 \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + \lambda_2 \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} + \lambda_3 \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \\ \iff \exists (\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^3, \begin{cases} \lambda_1 & + & \lambda_3 & = & x \\ 2\lambda_1 & - & \lambda_2 & + & \lambda_3 & = & y \\ & & \lambda_2 & + & \lambda_3 & = & z \\ \lambda_1 & + & 2\lambda_2 & + & \lambda_3 & = & t \end{cases} \\ \iff \exists (\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^3, \begin{cases} \lambda_1 & + & \lambda_3 & = & x \\ -\lambda_2 & - & \lambda_3 & = & y - 2x \\ \lambda_2 & + & \lambda_3 & = & z \\ & & 2\lambda_2 & = & t - x \end{cases} & \begin{matrix} L_2 \leftarrow L_2 - 2L_1 \\ L_4 \leftarrow L_4 - L_1 \end{matrix} \\ \iff \exists (\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^3, \begin{cases} \lambda_1 & + & \lambda_3 & = & x \\ \lambda_2 & + & \lambda_3 & = & 2x - y \\ \lambda_2 & + & \lambda_3 & = & z \\ & & 2\lambda_2 & = & t - x \end{cases} \\ \iff 2x - y = z. \end{aligned}$$

Donc par exemple, la matrice  $\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$  n'appartient pas à  $\text{Vect}(\mathcal{F})$ . La famille  $\mathcal{F}$  n'est donc pas génératrice de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .

#### Exercice 4.

1. • L'ensemble  $E$  est un sous-ensemble de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  non vide car

$$A0_{\mathcal{M}_2(\mathbb{R})} = 0_{\mathcal{M}_2(\mathbb{R})} = 0_{\mathcal{M}_2(\mathbb{R})}D.$$

- Montrons que  $E$  est stable par combinaison linéaire. Soient  $M, N$  deux éléments de  $E$ ,  $\lambda \in \mathbb{R}$  et montrons que  $M + \lambda N \in E$ .

Comme  $M \in E$ , on sait que  $AM = MD$  et, de même, comme  $N \in E$ , on sait que  $AN = ND$ . Ainsi :

$$\begin{aligned} A(M + \lambda N) &= AM + A(\lambda N) \\ &= MD + \lambda AN \\ &= MD + \lambda ND \\ &= (M + \lambda N)D. \end{aligned}$$

Ainsi,  $M + \lambda N \in E$ . Ainsi, pour tout  $M, N \in E$  et  $\lambda \in \mathbb{R}$ ,  $M + \lambda N \in E$ . Cela montre que  $E$  est stable par combinaison linéaire.

- D'après la caractérisation des sous-espaces vectoriels,  $E$  est donc un sous-espace vectoriel de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .

2. Soit  $M = \begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix}$  où  $(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4$  une matrice carrée d'ordre deux. On a

$$AM = \begin{pmatrix} z & t \\ z & t \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad MD = \begin{pmatrix} 0 & y \\ 0 & t \end{pmatrix}.$$

Ainsi

$$\begin{aligned} M \in E &\iff AM = MD \\ &\iff \begin{pmatrix} z & t \\ z & t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & y \\ 0 & t \end{pmatrix} \\ &\iff z = 0 \quad \text{et} \quad y = t. \end{aligned}$$

3. Soit  $M = \begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix}$  où  $(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4$  une matrice carrée d'ordre deux. D'après la question précédente, on a :

$$\begin{aligned} M \in E &\iff z = 0 \quad \text{et} \quad y = t \\ &\iff M = \begin{pmatrix} x & t \\ 0 & t \end{pmatrix} \\ &\iff M = xU + tA. \end{aligned}$$

Ainsi,  $E = \text{Vect}(U, A)$  et la famille  $(U, A)$  est donc génératrice de  $E$ . De plus,  $U$  et  $A$  ne sont pas colinéaires donc  $(U, A)$  est une famille libre. Ainsi la famille  $(U, A)$  est libre et génératrice de  $E$ , c'est donc une base de  $E$ .

4. On a

$$UA = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Comme  $UA$  ne satisfait pas les équations de la question 2, on en conclut que  $UA \notin E$ .

### Exercice 5.

1. On note  $A = M(1, 0)$ .

$$(a) A^2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}^2 = I_3.$$

(b) Comme  $A^2 = AA = I_3$ ,  $A$  est inversible et  $A^{-1} = A$ .

2.

$$\begin{aligned} E = \{M(a, b), \quad a, b \in \mathbb{R}\} &= \left\{ \begin{pmatrix} b & a & b \\ a & b & b \\ b & b & a \end{pmatrix}, \quad a, b \in \mathbb{R} \right\} \\ &= \left\{ \begin{pmatrix} 0 & a & 0 \\ a & 0 & 0 \\ 0 & 0 & a \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b & 0 & b \\ 0 & b & b \\ b & b & 0 \end{pmatrix}, \quad a, b \in \mathbb{R} \right\} \\ &= \left\{ a \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad a, b \in \mathbb{R} \right\} \end{aligned}$$

Donc,  $E = \text{Vect} \left( \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \right)$ . En particulier,  $E$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ .

3. D'après la question précédente,  $\left( \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \right)$  est une famille génératrice de  $E$ . Elle est formée de deux matrices non colinéaires donc elle est libre.

Ainsi  $\left( \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \right)$  est une base de  $E$ .

### Exercice 6.

1. • Montrons que  $\mathcal{B}$  est génératrice de  $\mathbb{R}^3$ . On note  $e_1 = (3, 1, 3)$ ,  $e_2 = (2, 2, 1)$  et

$e_3 = (4, 3, 2)$ . Soit  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$  et  $(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^3$ ; on a :

$$(x, y, z) = \lambda_1 e_1 + \lambda_2 e_2 + \lambda_3 e_3$$

$$\iff \begin{cases} 3\lambda_1 + 2\lambda_2 + 4\lambda_3 = x \\ \lambda_1 + 2\lambda_2 + 3\lambda_3 = y \\ 3\lambda_1 + \lambda_2 + 2\lambda_3 = z \end{cases}$$

$$\iff \begin{cases} 3\lambda_1 + 2\lambda_2 + 4\lambda_3 = x \\ -2\lambda_1 - \lambda_3 = y - x \quad (L_2 \leftarrow L_2 - L_1) \\ 3\lambda_1 + \lambda_2 + 2\lambda_3 = z \end{cases}$$

$$\iff \begin{cases} 3\lambda_1 + 2\lambda_2 + 4\lambda_3 = x \\ -2\lambda_1 - \lambda_3 = y - x \quad (L_3 \leftarrow 2L_3 - L_1) \\ 3\lambda_1 = 2z - x \end{cases}$$

$$\iff \begin{cases} \lambda_2 = \frac{x - 3\lambda_1 - 4\lambda_3}{2} \\ \lambda_3 = x - y - \lambda_1 \\ \lambda_1 = \frac{2z - x}{3} \end{cases}$$

$$\iff \begin{cases} \lambda_2 = \frac{x - 3\frac{2z-x}{3} - 4\left(x - y - \frac{2z-x}{3}\right)}{2} \\ \lambda_3 = x - y - \frac{2z-x}{3} \\ \lambda_1 = \frac{2z-x}{3} \end{cases}$$

$$\iff \begin{cases} \lambda_2 = \frac{-7x + 6y + 5z}{3} \\ \lambda_3 = \frac{5x - 3y - 4z}{3} \\ \lambda_1 = \frac{2z - x}{3} \end{cases}$$

Ainsi, pour tout  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ ,  $(x, y, z)$  est combinaison linéaire de  $e_1$ ,  $e_2$  et  $e_3$ . Plus précisément, on a

$$(x, y, z) = \frac{2z - x}{3} \cdot e_1 + \frac{-7x + 6y + 5z}{3} \cdot e_2 + \frac{5x - 3y - 4z}{3} \cdot e_3.$$

La famille  $\mathcal{B}$  est donc une famille génératrice de  $\mathbb{R}^3$ .

• Montrons que la famille  $\mathcal{B}$  est libre. Soit  $(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^3$ . En appliquant les calculs précédents avec  $(x, y, z) = (0, 0, 0)$  on voit que

$$(0, 0, 0) = \lambda_1 e_1 + \lambda_2 e_2 + \lambda_3 e_3 \iff \begin{cases} \lambda_2 = \frac{-7 \times 0 + 6 \times 0 + 5 \times 0}{3} = 0 \\ \lambda_3 = \frac{5 \times 0 - 3 \times 0 - 4 \times 0}{3} = 0 \\ \lambda_1 = \frac{2 \times 0 - 0}{3} = 0 \end{cases}$$

Ainsi la famille  $\mathcal{B}$  est libre.

• La famille  $\mathcal{B}$  est libre et génératrice de  $\mathbb{R}^3$ , c'est donc une base<sup>1</sup> de  $\mathbb{R}^3$ . De plus, d'après le premier point, on sait que les coordonnées d'un vecteur  $(x, y, z)$  dans

1. Avec les résultats de la proposition 7 on peut simplement montrer que  $\mathcal{B}$  est libre et que  $\text{Card}(\mathcal{B}) = 3 = \dim(\mathbb{R}^3)$ . La même remarque vaut pour les questions suivantes.

cette base sont :

$$\left( \frac{2z-x}{3}, \frac{-7x+6y+5z}{3}, \frac{5x-3y-4z}{3} \right).$$

En particulier, les coordonnées de  $u$  dans cette base sont  $(-\frac{1}{3}, -\frac{4}{3}, \frac{5}{3})$ .

2. • Montrons que  $\mathcal{B}$  est génératrice de  $\mathbb{R}^3$ . Soit  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ , on a :

$$(x, y, z) = y(0, 1, 0) + z(0, 0, 1) + x(1, 0, 0).$$

La famille est donc génératrice de  $\mathbb{R}^3$ .

- Montrons que la famille  $\mathcal{B}$  est libre. Soit  $(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^3$ . On a :

$$\lambda_1(0, 1, 0) + \lambda_2(0, 0, 1) + \lambda_3(1, 0, 0) = (0, 0, 0) \iff \lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 0.$$

La famille est donc libre.

- La famille  $\mathcal{B}$  est libre et génératrice de  $\mathbb{R}^3$ , c'est donc une base de  $\mathbb{R}^3$ . De plus, d'après le premier point, on sait que les coordonnées d'un vecteur  $(x, y, z)$  dans cette base sont  $(y, z, x)$ . En particulier, les coordonnées de  $u$  dans cette base sont  $(2, 1, 3)$ .

3. • Montrons que  $\mathcal{B}$  est génératrice de  $\mathbb{R}_2[x]$ . Soit  $P = a_0 + a_1x + a_2x^2 \in \mathbb{R}_2[x]$  et  $(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^3$ ; on a :

$$P = \lambda_1 + \lambda_2(x-1) + \lambda_3(x-1)^2 \iff P = \lambda_1 - \lambda_2 + \lambda_3 + (\lambda_2 - 2\lambda_3)x + \lambda_3x^2$$

$$\iff \begin{cases} \lambda_1 - \lambda_2 + \lambda_3 = a_0 \\ \lambda_2 - 2\lambda_3 = a_1 \\ \lambda_3 = a_2 \end{cases}$$

$$\iff \begin{cases} \lambda_1 = a_0 + a_1 + a_2 \\ \lambda_2 = a_1 + 2a_2 \\ \lambda_3 = a_2. \end{cases}$$

Ainsi, pour tout  $P = a_0 + a_1x + a_2x^2 \in \mathbb{R}_2[x]$ ,  $P$  est combinaison linéaire de  $1$ ,  $x-1$  et  $(x-1)^2$ ; plus précisément :

$$a_0 + a_1x + a_2x^2 = (a_0 + a_1 + a_2) \cdot 1 + (a_1 + 2a_2) \cdot (x-1) + a_2 \cdot (x-1)^2.$$

- La famille  $\mathcal{B}$  est une famille échelonnée formée de vecteurs non nuls donc elle est libre.
- La famille  $\mathcal{B}$  est libre et génératrice de  $\mathbb{R}_2[x]$ , c'est donc une base de  $\mathbb{R}_2[x]$ . De plus, d'après le premier point, on sait que les coordonnées d'un polynôme  $P = a_0 + a_1x + a_2x^2$  dans cette base sont  $(a_0 + a_1 + a_2, a_1 + 2a_2, a_2)$ . En particulier, les coordonnées de  $u$  dans cette base sont  $(3, 3, 1)$ .

4. • Montrons que  $\mathcal{B}$  est génératrice de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ . Soit  $\begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  et  $(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \lambda_4) \in \mathbb{R}^4$ ; on a :

$$\begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix} = \lambda_1 \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + \lambda_2 \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} + \lambda_3 \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} + \lambda_4 \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\iff \begin{cases} \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 = x \\ \lambda_1 - \lambda_3 + \lambda_4 = y \\ \lambda_2 + \lambda_3 + \lambda_4 = z \\ \lambda_1 + \lambda_2 - \lambda_3 = t \end{cases}$$

$$\iff \begin{cases} \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 = x \\ -\lambda_2 - 2\lambda_3 + \lambda_4 = y - x & L_2 \leftarrow L_2 - L_1 \\ \lambda_2 + \lambda_3 + \lambda_4 = z \\ -2\lambda_3 = t - x & L_4 \leftarrow L_4 - L_1 \end{cases}$$

$$\iff \begin{cases} \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 = x \\ -\lambda_2 - 2\lambda_3 + \lambda_4 = y - x \\ -\lambda_3 + 2\lambda_4 = z + y - x & L_3 \leftarrow L_3 + L_2 \\ -2\lambda_3 = t - x \end{cases}$$

$$\iff \begin{cases} \lambda_1 = x - \lambda_2 - \lambda_3 \\ \lambda_2 = x - y - 2\lambda_3 + \lambda_4 \\ 2\lambda_4 = z + y - x + \lambda_3 \\ \lambda_3 = \frac{x-t}{2} \end{cases}$$

$$\iff \begin{cases} \lambda_1 = \frac{3x+2y-2z-t}{4} \\ \lambda_2 = \frac{-x-2y+2z+3t}{4} \\ \lambda_4 = \frac{2z+2y-x-t}{4} \\ \lambda_3 = \frac{x-t}{2} \end{cases}$$

Ainsi, pour tout  $\begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ ,  $\begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix}$  est combinaison linéaire des éléments de  $\mathcal{B}$ .

La famille  $\mathcal{B}$  est donc une famille génératrice de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .

- Montrons que la famille  $\mathcal{B}$  est libre. Soit  $(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \lambda_4) \in \mathbb{R}^4$ . En appliquant les calculs précédents avec  $\begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$  on voit que

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \lambda_1 \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + \lambda_2 \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} + \lambda_3 \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} + \lambda_4 \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\iff \lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = \lambda_4 = 0.$$

Ainsi la famille  $\mathcal{B}$  est libre.

- La famille  $\mathcal{B}$  est libre et génératrice de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ , c'est donc une base de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ . De plus, d'après le premier point, on sait que les coordonnées d'un vecteur

$\begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix}$  dans cette base sont :

$$\left( \frac{3x+2y-2z-t}{4}, \frac{-x-2y+2z+3t}{4}, \frac{x-t}{2}, \frac{2z+2y-x-t}{4} \right).$$

En particulier, les coordonnées de  $u$  dans cette base sont  $(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, 0, -\frac{1}{2})$ .

#### Exercice 7.

1. Fait en TD.
2. Fait en TD.
3. Fait en TD.
4. Fait en TD.

5. Soit  $F = \left\{ \begin{pmatrix} a & a+b & 0 \\ 2a+b & -b & 3a+2b \end{pmatrix} \mid a, b \in \mathbb{R} \right\}$ .

On a :

$$\begin{aligned} F &= \left\{ \begin{pmatrix} a & a & 0 \\ 2a & 0 & 3a \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & b & 0 \\ b & -b & 2b \end{pmatrix} \mid a, b \in \mathbb{R} \right\} \\ &= \left\{ a \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 3 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 2 \end{pmatrix} \mid a, b \in \mathbb{R} \right\} \\ &= \text{Vect} \left( \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 2 \end{pmatrix} \right). \end{aligned}$$

Ainsi, la famille  $\left( \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 2 \end{pmatrix} \right)$  est une famille génératrice de  $F$ .

Elle est constituée de deux vecteurs non colinéaires donc elle est libre.

Ainsi  $\left( \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 2 \end{pmatrix} \right)$  est une base de  $F$ .

6. Notons  $F = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) \mid a+b=c+d \right\}$ . Alors :

$$\begin{aligned} F &= \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) \mid a = -b+c+d \right\} \\ &= \left\{ \begin{pmatrix} -b+c+d & b \\ c & d \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) ; (b, c, d) \in \mathbb{R}^3 \right\} \\ &= \left\{ \begin{pmatrix} -b & b \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} c & 0 \\ c & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} d & 0 \\ 0 & d \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) ; (b, c, d) \in \mathbb{R}^3 \right\} \\ &= \left\{ b \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + d \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) ; (b, c, d) \in \mathbb{R}^3 \right\} \\ &= \text{Vect} \left( \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right). \end{aligned}$$

La famille  $\left( \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right)$  est donc une famille génératrice de  $F$ .

Soit  $(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^3$ . Alors :

$$\begin{aligned} \lambda_1 \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + \lambda_2 \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + \lambda_3 \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \\ \Leftrightarrow \begin{cases} -\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 &= 0 \\ \lambda_1 &= 0 \\ \lambda_2 &= 0 \\ \lambda_3 &= 0 \end{cases} \\ \Leftrightarrow \begin{cases} \lambda_1 &= 0 \\ \lambda_2 &= 0 \\ \lambda_3 &= 0 \end{cases} \end{aligned}$$

La famille  $\left( \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right)$  est libre.

C'est une famille libre et génératrice de  $F$  donc une base de  $F$ .

#### Exercice 8.

1. La famille  $(u, v, w)$  est une famille de vecteurs de  $\mathbb{R}^3$  de cardinal  $3 = \dim(\mathbb{R}^3)$ . Pour montrer que c'est une base, il suffit donc de montrer que c'est une famille libre.

Soit  $(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^3$ .

$$\begin{aligned} \lambda_1 u + \lambda_2 v + \lambda_3 w = (0, 0, 0) &\Leftrightarrow \begin{cases} \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 &= 0 \\ \lambda_1 - \lambda_2 &= 0 \\ \lambda_1 &- \lambda_3 &= 0 \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 &= 0 \\ \lambda_1 - \lambda_2 &= 0 \\ 2\lambda_1 + \lambda_2 &= 0 \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 &= 0 \\ \lambda_1 - \lambda_2 &= 0 \\ 3\lambda_1 &= 0 \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} \lambda_3 &= 0 \\ \lambda_2 &= 0 \\ \lambda_1 &= 0. \end{cases} \end{aligned}$$

Donc la famille  $(u, v, w)$  est libre. Par ce qui précède, c'est donc une base de  $\mathbb{R}^3$ .

2. La famille  $(x^2 + x + 1, x - 1, x + 1)$  est une famille de vecteurs de  $\mathbb{R}_2[x]$  de cardinal  $3 = \dim(\mathbb{R}_2[x])$ . Pour montrer que c'est une base de  $\mathbb{R}_2[x]$ , il suffit donc de montrer que c'est une famille libre.

Soit  $(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^3$ . Alors :

$$\begin{aligned} \lambda_1(x^2 + x + 1) + \lambda_2(x - 1) + \lambda_3(x + 1) &= 0 \\ \iff \lambda_1 x^2 + (\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3)x + \lambda_1 - \lambda_2 + \lambda_3 &= 0 \\ \iff \begin{cases} \lambda_1 & & & = 0 \\ \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 & = 0 \\ \lambda_1 - \lambda_2 + \lambda_3 & = 0 \end{cases} \\ \iff \begin{cases} \lambda_1 & & & = 0 \\ \lambda_2 + \lambda_3 & = 0 \\ -\lambda_2 + \lambda_3 & = 0 \end{cases} \\ \iff \begin{cases} \lambda_1 & & & = 0 \\ \lambda_2 + \lambda_3 & = 0 \\ 2\lambda_3 & = 0 \end{cases} \\ \iff \begin{cases} \lambda_1 & = 0 \\ \lambda_2 & = 0 \\ \lambda_3 & = 0. \end{cases} \end{aligned}$$

Ainsi, la famille  $(x^2 + x + 1, x - 1, x + 1)$  est une famille libre. Par ce qui précède, c'est donc une base de  $\mathbb{R}_2[x]$ .

3. La famille  $(1, x - 1, (x - 1)^2, (x - 1)^3)$  est une famille libre de  $\mathbb{R}_3[x]$  car c'est une famille de polynômes non nuls de degrés distincts (famille échelonnée). De plus, cette famille est de cardinal 4 et  $\dim(\mathbb{R}_3[x]) = 4$ . Par conséquent,  $(1, x - 1, (x - 1)^2, (x - 1)^3)$  est une base de  $\mathbb{R}_3[x]$ .

Soit  $(\lambda_0, \lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^4$ . Si

$$P = \lambda_0 + \lambda_1(x - 1) + \lambda_2(x - 1)^2 + \lambda_3(x - 1)^3$$

alors

$$P' = \lambda_1 + 2\lambda_2(x - 1) + 3\lambda_3(x - 1)^2 \quad ; \quad P'' = 2\lambda_2 + 6\lambda_3(x - 1) \quad ; \quad P''' = 6\lambda_3.$$

En particulier on a :

$$\begin{cases} P(1) &= a + b + c + d &= \lambda_0 \\ P'(1) &= 3a + 2b + c &= \lambda_1 \\ P''(1) &= 6a + 2b &= 2\lambda_2 \\ P'''(1) &= 6a &= 6\lambda_3 \end{cases}$$

donc

$$\begin{cases} a + b + c + d &= \lambda_0 \\ 3a + 2b + c &= \lambda_1 \\ 3a + b &= \lambda_2 \\ a &= \lambda_3. \end{cases}$$

Réciproquement, on vérifie que

$$P = (a + b + c + d) + (3a + 2b + c)(x - 1) + (3a + b)(x - 1)^2 + a(x - 1)^3.$$

Les coordonnées de  $P$  dans la base  $(1, x - 1, (x - 1)^2, (x - 1)^3)$  sont donc

$$(a + b + c + d, 3a + 2b + c, 3a + b, a).$$

**Exercice 9.** 1. Soit  $M = \begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ . On a

$$AM = \begin{pmatrix} a + 2d + 3g & b + 2e + 3h & c + 2f + 3i \\ d + 2g & e + 2h & f + 2i \\ g & h & i \end{pmatrix} \text{ et } MA = \begin{pmatrix} a & 2a + b & 3a + 2b + c \\ d & 2d + e & 3d + 2e + f \\ g & 2g + h & 3g + 2h + i \end{pmatrix}$$

Donc

$$M \in F \iff AM = MA$$

$$\iff \begin{pmatrix} a+2d+3g & b+2e+3h & c+2f+3i \\ d+2g & e+2h & f+2i \\ g & h & i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & 2a+b & 3a+2b+c \\ d & 2d+e & 3d+2e+f \\ g & 2g+h & 3g+2h+i \end{pmatrix}$$

$$\iff \begin{cases} 2d+3g=0 \\ -2a+2e+3h=0 \\ -3a-2b+2f+3i=0 \\ 2g=0 \\ h-d=0 \\ 2i-3d-2e=0 \\ 2g=0 \\ 3g+2h=0 \end{cases}$$

$$\iff \begin{cases} g=0 \\ 2d=0 \\ -2a+2e+3h=0 \\ -3a-2b+2f+3i=0 \\ h-d=0 \\ 2i-3d-2e=0 \\ 2h=0 \end{cases}$$

$$\iff \begin{cases} g=0 \\ d=0 \\ h=0 \\ -2a+2e=0 \\ -3a-2b+2f+3i=0 \\ 2i-2e=0 \end{cases}$$

$$\iff \begin{cases} g=0 \\ d=0 \\ h=0 \\ a=e \\ i=e \\ b=f. \end{cases}$$

Autrement dit,

$$M \in F \iff M = \begin{pmatrix} a & b & c \\ 0 & a & b \\ 0 & 0 & a \end{pmatrix} = aI_3 + b \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Ainsi :  $F = \text{Vect} \left( I_3, \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \right)$ . Donc  $F$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$  donc un espace vectoriel.

2. D'après la question précédente,  $\left( I_3, \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \right)$  est une famille génératrice de  $F$ . Montrons qu'elle est libre. Soit  $(a, b, c) \in \mathbb{R}^3$ .

$$aI_3 + b \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = 0_{\mathcal{M}_3(\mathbb{R})} \iff \begin{pmatrix} a & b & c \\ 0 & a & b \\ 0 & 0 & a \end{pmatrix} = 0_{\mathcal{M}_3(\mathbb{R})} \iff a = b = c = 0.$$

Ainsi,  $\left( I_3, \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \right)$  est libre. C'est une famille libre et génératrice de  $F$  donc c'est une base de  $F$ . En particulier,  $F$  est de dimension finie et sa dimension est égale à 3.

3. (a) On a

$$A = I_3 + \begin{pmatrix} 0 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

De plus,

$$\begin{pmatrix} 0 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad \begin{pmatrix} 0 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}^3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Notons,  $B$  la matrice  $\begin{pmatrix} 0 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ . Pour tout  $k \geq 3$ , on a :

$$B^k = B^{k-3}B^3 = 0.$$

D'après la formule du binôme de Newton, comme  $I_3B = BI_3$ , pour tout  $n \in \mathbb{N}$  on a

$$\begin{aligned} A^n &= (I_3 + B)^n = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} I_3^{n-k} B^k \\ &= \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} B^k. \end{aligned}$$

Pour  $n \geq 2$ , on a donc

$$A^n = I_3 + nB + \frac{n(n-1)}{2}B^2 = \begin{pmatrix} 1 & 2n & 2n(n-1)+3n \\ 0 & 1 & 2n \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix};$$

formule aussi valable pour  $n = 1$ . Or,  $I_3, B$  et  $B^2$  sont des éléments de  $F$ . Donc, pour tout  $n \in \mathbb{N}$ ,  $A^n$  est combinaison linéaire d'éléments de  $F$ . Ainsi, pour tout  $n \in \mathbb{N}$ ,  $A^n \in F$ .



(b) D'après la question précédente on a

$$\begin{aligned}\forall n \in \mathbb{N}, A^n &= I_3 + n \begin{pmatrix} 0 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + \frac{n(n-1)}{2} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\ &= I_3 + 2n \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + 3n \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + 2n(n-1) \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\ &= I_3 + 2n \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + n(2n+1) \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.\end{aligned}$$

Donc les coordonnées de  $A^n$  dans la base déterminée ci-dessus sont  $(1, 2n, n(2n+1))$ .

**Exercice 10.** 1.

$$\begin{aligned}E &= \left\{ \begin{pmatrix} a & a & a \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & b & b \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & c \end{pmatrix} \text{ avec } a, b, c \text{ réels} \right\} \\ &= \left\{ a \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ avec } a, b, c \text{ réels} \right\} \\ &= \text{Vect} \left( \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right).\end{aligned}$$

Donc  $E$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$  donc c'est un espace vectoriel de dimension finie (car  $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$  est de dimension finie). De plus,  $\left( \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right)$  est une famille génératrice de  $E$ .

Montrons qu'elle est libre. Soit  $(a, b, c) \in \mathbb{R}^3$ , alors :

$$\begin{aligned}a \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = 0_{\mathcal{M}_3(\mathbb{R})} &\iff \begin{pmatrix} a & a & a \\ 0 & b & b \\ 0 & 0 & c \end{pmatrix} = 0_{\mathcal{M}_3(\mathbb{R})} \\ &\iff a = b = c = 0.\end{aligned}$$

La famille  $\left( \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right)$  est donc une famille libre et génératrice de  $E$ . Ainsi, c'est une base de  $E$  et  $E$  est de dimension 3.

2. On a :

$$J = M(1, 1, 1) - I_3 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

(a) On trouve :

$$J^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad J^3 = 0_{\mathcal{M}_3(\mathbb{R})}.$$

Donc, pour tout  $n \geq 3$ , on a

$$J^n = J^{n-3} J^3 = 0_{\mathcal{M}_3(\mathbb{R})}.$$

(b) Soit  $n \geq 2$  :

$$\begin{aligned}(M(1, 1, 1))^n &= (I_3 + J)^n \\ &= \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} I_3^{n-k} J^k \quad (\text{binôme de Newton car } I_3 \text{ et } J \text{ commutent}) \\ &= I_3 + nJ + \frac{n(n-1)}{2} J^2 \quad \text{car, pour tout } n \geq 3, J^n = 0_{\mathcal{M}_3(\mathbb{R})}.\end{aligned}$$

Pour  $n = 0$ , la formule ci-dessus donne bien  $M^0 = I_3$  et pour  $n = 1$ , on trouve  $M^1 = I_3 + J$ . Donc la formule est valable pour  $n = 0$  et  $n = 1$ .

(c) Soit  $n \in \mathbb{N}$ . On déduit des questions précédentes que :

$$\begin{aligned}(M(1, 1, 1))^n &= I_3 + nJ + \frac{n(n-1)}{2} J^2 \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & n & n \\ 0 & 0 & n \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 0 & \frac{n(n-1)}{2} \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 1 & n & \frac{n(n+1)}{2} \\ 0 & 1 & n \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.\end{aligned}$$

**Exercice 11.** Soit  $n \geq 2$  et  $H = \{(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n \mid x_1 + \dots + x_n = 0\}$ .

1. (a)  $H$  est un sous-ensemble de  $\mathbb{R}^n$  non vide car  $(0, \dots, 0) \in H$ .
- (b) Montrons que  $H$  est stable par combinaison linéaire. Soient  $x = (x_1, \dots, x_n)$ ,  $y = (y_1, \dots, y_n)$  deux éléments de  $H$  et  $\lambda \in \mathbb{R}$  et montrons que  $x + \lambda y \in H$ . On sait que  $x_1 + \dots + x_n = 0$  car  $x \in H$  et  $y_1 + \dots + y_n = 0$  car  $y \in H$ . Par conséquent,

$$\begin{aligned}(x_1 + \lambda y_1) + \dots + (x_n + \lambda y_n) &= x_1 + \dots + x_n + \lambda(y_1 + \dots + y_n) \\ &= 0.\end{aligned}$$

Ainsi  $x + \lambda y \in H$ .

Cela montre que pour tout  $x, y \in H$ , pour tout  $\lambda \in \mathbb{R}$ ,  $x + \lambda y \in H$ . Ainsi  $H$  est stable par combinaison linéaire.

(c) D'après la caractérisation des sous-espaces vectoriels, on en conclut que  $H$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^n$ .

2. Pour  $i = 2, \dots, n$ , on note  $f_i = e_1 - e_i$ . Comme la famille  $(f_2, \dots, f_n)$  est de cardinal  $n - 1$  et que  $H$  est de dimension  $n - 1$  d'après l'énoncé, pour montrer que  $(f_2, \dots, f_n)$  est une base de  $H$  il suffit

(a) de vérifier que pour tout  $i = 2, \dots, n$ ,  $f_i \in H$ ,

(b) de montrer que  $(f_2, \dots, f_n)$  est libre.

Montrons cela.

(a) Pour tout  $i \in \{2, \dots, n\}$ ,  $f_i = (1, 0, \dots, 0, -1, 0, \dots, 0)$  où le  $-1$  est un  $i^{\text{ème}}$  position. Comme

$$1 + 0 + \dots + 0 - 1 + 0 \dots + 0 = 0$$

alors  $f_i \in H$  pour tout  $i \in \{2, \dots, n\}$ .

(b) Montrons que  $(f_2, \dots, f_n)$  est libre. Soit  $(\lambda_2, \dots, \lambda_n) \in \mathbb{R}^{n-1}$ .

$$\begin{aligned} \sum_{k=2}^n \lambda_k f_k = 0 &\iff \sum_{k=2}^n \lambda_k (e_1 - e_k) = 0 \\ &\iff \left( \sum_{k=2}^n \lambda_k \right) e_1 - \sum_{k=2}^n \lambda_k e_k = 0 \\ &\iff \left( \sum_{k=2}^n \lambda_k \right) = \lambda_2 = \dots = \lambda_n = 0 \quad \text{car } (e_1, \dots, e_n) \text{ est libre} \end{aligned}$$

Ainsi, la famille  $(f_2, \dots, f_n)$  est libre.

Par ce qui précède, la famille  $(f_2, \dots, f_n)$  est donc une base de  $H$ .

### Exercice 12.

1. On remarque que

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} + 2 \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ -2 & -1 \end{pmatrix}.$$

Ainsi :

$$\text{Vect} \left( \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ -2 & -1 \end{pmatrix} \right) = \text{Vect} \left( \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \right).$$

De plus,  $\left( \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \right)$  est libre car c'est une famille formée de deux vecteurs non colinéaires. Ainsi, c'est une base de  $\text{Vect} \left( \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ -2 & -1 \end{pmatrix} \right)$ . Donc

$$\begin{aligned} \text{rg} \left( \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ -2 & -1 \end{pmatrix} \right) &= \dim \left( \text{Vect} \left( \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ -2 & -1 \end{pmatrix} \right) \right) \\ &= 2. \end{aligned}$$

2. On a

$$7 - 6x^2 = -6(x^2 + 2x) + 12(x + 3) - \frac{29}{2} \cdot 2$$

$$\text{donc } \text{Vect}(2, 3 + x, 7 - 6x^2, 2x + x^2) = \text{Vect}(2, 3 + x, 2x + x^2).$$

Or la famille  $(2, 3 + x, 2x + x^2)$  est échelonnée (famille de polynômes non nuls de degrés distincts) donc elle est libre. Ainsi  $(2, 3 + x, 2x + x^2)$  est une base de  $\text{Vect}(2, 3 + x, 7 - 6x^2, 2x + x^2)$ . Donc

$$\text{rg}(2, 3 + x, 7 - 6x^2, 2x + x^2) = \dim \left( \text{Vect}(2, 3 + x, 7 - 6x^2, 2x + x^2) \right) = 3.$$

**Exercice 13.** Dans  $\mathbb{R}^3$ , on donne

$$u_1 = (1, 0, -1) \quad ; \quad u_2 = (-1, 2, 1) \quad ; \quad u_3 = (3, -4, -3).$$

1. On remarque que

$$u_3 = u_1 - 2u_2$$

$$\text{donc } \text{rg}(u_1, u_2, u_3) = \text{rg}(u_1, u_2).$$

De plus,  $(u_1, u_2)$  est formée de deux vecteurs non colinéaires donc c'est une famille libre. Ainsi,

$$\text{rg}(u_1, u_2, u_3) = 2.$$

2. Par définition du rang, on a  $\dim(F) = 2$  d'après la question précédente et  $(u_1, u_2)$  est une base  $F$ .

**Exercice 14.**

1. Le rang de  $A$  est la dimension de l'espace vectoriel engendré par les lignes  $L_1, L_2, L_3$  de  $A$ . Comme  $L_2$  est nulle,

$$\text{Vect}(L_1, L_2, L_3) = \text{Vect}(L_1, L_3)$$

et comme  $(L_1, L_3)$  est une famille de deux vecteurs non colinéaires, elle est libre. Ainsi,  $(L_1, L_3)$  est une base de  $\text{Vect}(L_1, L_2, L_3)$  et  $\text{rg}(A) = 2$ .

2. La matrice  $B$  de  $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$  est triangulaire dont les coefficients diagonaux sont non nuls. Elle est donc inversible. Ainsi  $\text{rg}(B) = 3$ .

3. Le rang de  $C$  est la dimension de l'espace vectoriel engendré par les lignes  $L_1, L_2, L_3$  de  $C$ . Comme  $L_3 = 3L_1$ ,

$$\text{Vect}(L_1, L_2, L_3) = \text{Vect}(L_1, L_2)$$

et comme  $(L_1, L_2)$  est une famille de deux vecteurs non colinéaires, elle est libre. Ainsi,  $(L_1, L_2)$  est une base de  $\text{Vect}(L_1, L_2, L_3)$  et  $\text{rg}(C) = 2$ .

4. Le rang de  $D$  est la dimension de l'espace vectoriel engendré par les colonnes  $C_1, C_2, C_3$  de  $D$ . Comme  $C_1 = C_2 = C_3$ ,

$$\text{Vect}(C_1, C_2, C_3) = \text{Vect}(C_1)$$

et comme  $C_1$  est non nul, c'est une base de  $\text{Vect}(C_1, C_2, C_3)$ . Donc  $\text{rg}(D) = 1$ .

5. Le rang de  $E$  est la dimension de l'espace vectoriel engendré par les colonnes  $C_1, C_2, C_3$  de  $E$ . Comme  $C_1 = C_2$ ,

$$\text{Vect}(C_1, C_2, C_3) = \text{Vect}(C_1, C_3)$$

et comme  $(C_1, C_3)$  est une famille formée de deux vecteurs non colinéaires, c'est une famille libre. Donc  $(C_1, C_3)$  est une base de  $\text{Vect}(C_1, C_2, C_3)$  et  $\text{rg}(E) = 2$ .

6. Le rang de  $F$  est la dimension de l'espace vectoriel engendré par les colonnes  $C_1, C_2$  de  $F$ . Comme  $(C_1, C_2)$  est une famille formée de deux vecteurs non colinéaires, c'est une famille libre. Donc  $(C_1, C_2)$  est une base de  $\text{Vect}(C_1, C_2)$  et  $\text{rg}(F) = 2$ .

**Exercice 15.** 1.

$$\begin{aligned} \text{rg} \left( \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \right) &= \text{rg} \left( \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \right) & L_2 \leftarrow L_2 - L_1 \\ &= \text{rg} \left( \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \right) & L_3 \leftarrow L_3 - L_2 \\ &= \text{rg} \left( \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \right) & L_4 \leftarrow L_4 - L_3 \\ &= 3. \end{aligned}$$

2.

$$\begin{aligned} \text{rg} \left( \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & 3 & 0 \\ 1 & 2 & 3 & 1 & 1 \\ 3 & 2 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right) &= \text{rg} \left( \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & -2 & 1 \\ 3 & 2 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right) & L_2 \leftarrow L_2 - L_1 \\ &= \text{rg} \left( \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & -2 & 1 \\ 0 & -1 & -5 & -9 & 1 \end{pmatrix} \right) & L_3 \leftarrow L_3 - 3L_1 \\ &= \text{rg} \left( \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & -2 & 1 \\ 0 & 0 & -4 & -11 & 2 \end{pmatrix} \right) & L_3 \leftarrow L_2 + L_3 \\ &= 3. \end{aligned}$$

3.

$$\begin{aligned} \text{rg} \left( \begin{pmatrix} 4 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 9 \\ 5 & 2 & 1 \end{pmatrix} \right) &= \text{rg} \left( \begin{pmatrix} 2 & 4 & 3 \\ 2 & 1 & 9 \\ 2 & 5 & 1 \end{pmatrix} \right) & C_1 \leftrightarrow C_2 \\ &= \text{rg} \left( \begin{pmatrix} 2 & 4 & 3 \\ 0 & -3 & 6 \\ 0 & 1 & -2 \end{pmatrix} \right) & L_2 \leftarrow L_2 - L_1 \\ & & L_3 \leftarrow L_3 - L_1 \\ &= \text{rg} \left( \begin{pmatrix} 2 & 4 & 3 \\ 0 & -3 & 6 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \right) & L_3 \leftarrow 3L_3 + L_2 \\ &= 2. \end{aligned}$$