

Projektarbeit: Buckconverter (Step-Down)

Cyril Stoller, Jascha Haldemann, Marcel Bärtschi, Nicola Käser

28. Mai 2013

1 Ziel/Einleitung

Anhand eines Stepdown (Buck) Converters soll die erarbeitete Theorie über Leistungselektronik angewendet werden. Die Diode und der MOSFET sind vorgegeben und die Drossel und der Kondensator müssen dimensioniert werden. Mithilfe der Theorie und der Application Note von Infineon sollen alle Berechnungen für die Verluste durchgeführt werden. Alle Werte sollen für einen Eingangsspannungsbereich von 12-75 Volt, eine Ausgangsspannung von 10-30 Volt und einen Ausgangsstrom von 1-10 Ampère berechnet werden.

Dieser Bericht erläutert die Funktionsweise des Buckconverters, zeigt die Berechnung und die Auswertung der Wirkungsgrade und noch die Dimensionierung der passiven Komponenten (Drossel und Kondensator). Die Funktionsweise des Regel-IC's (PWM-Generator) wird weggelassen.

Alle Berechnungen wurden in einem Matlab Skript (Buckconverter.m) durchgeführt, welches diesem Bericht beiliegt. Auf die genaue Implementierung wird in diesem Bericht nicht eingegangen. Es wird vorausgesetzt, dass ein grundlegendes Verständnis der Matlab Skriptsprache vorhanden ist. Somit ist der Code (mit dem Kommentar) selbsterklärend.

2 Schema

Ein Buckconverter oder Abwärtswandler funktioniert nach folgendem Schema. Die PWM-Ansteuerung des MOSFET wurde hier einfachheitshalber weggelassen. Zudem nehmen wir an, dass der Wandler immer im kontinuierlichen Betrieb arbeitet. Das heisst, der Strom am Ausgang I_0 wird nie null. Somit wird in der On-Phase (MOSFET leitet) der Strom durch die Spule nach dem Induktionsgesetz ansteigen. Schaltet nun der MOSFET ab, liegt über der Spule im wesentlichen die Ausgangsspannung, wodurch danach der Strom I_L linear abfällt. Damit ergibt sich am Ausgang gemittelt über die

Zeit eine konstante Spannung U_0 , welche mit dem Kondensator noch etwas geglättet wird.

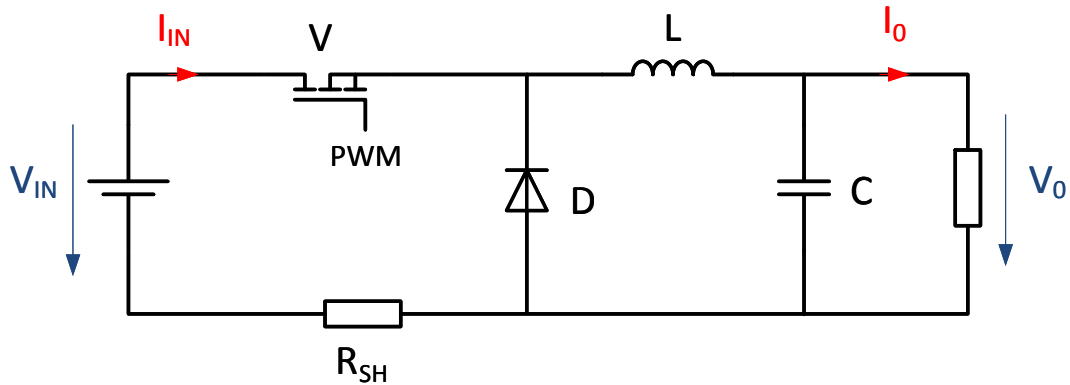


Abbildung 1: Schema Stepdown Converter

3 Duty Cycle

Um den Duty Cycle zu bestimmen sind wir nach Formel ?? vorgegangen. Im Matlabskript haben wir für alle Werte, welche in einem gewissen Bereich variieren Matrizen erstellt. Somit können wir einfach elementweise alle Werte berechnen, ohne mit Loops zu arbeiten. Dies ist viel anschaulicher und intuitiv lesbar.

$$D = \frac{(V_0 + (R_l + R_0) \cdot I_0 + V_{f0})}{(V_{in} - (R_{DSon} + R_{sh} - R_0) \cdot I_0 + V_{f0})} \quad (I)$$

Aus dieser Formel ergibt sich für die Ein- bzw. Ausgangsspannung bei 10 Ampere folgende Grafik:

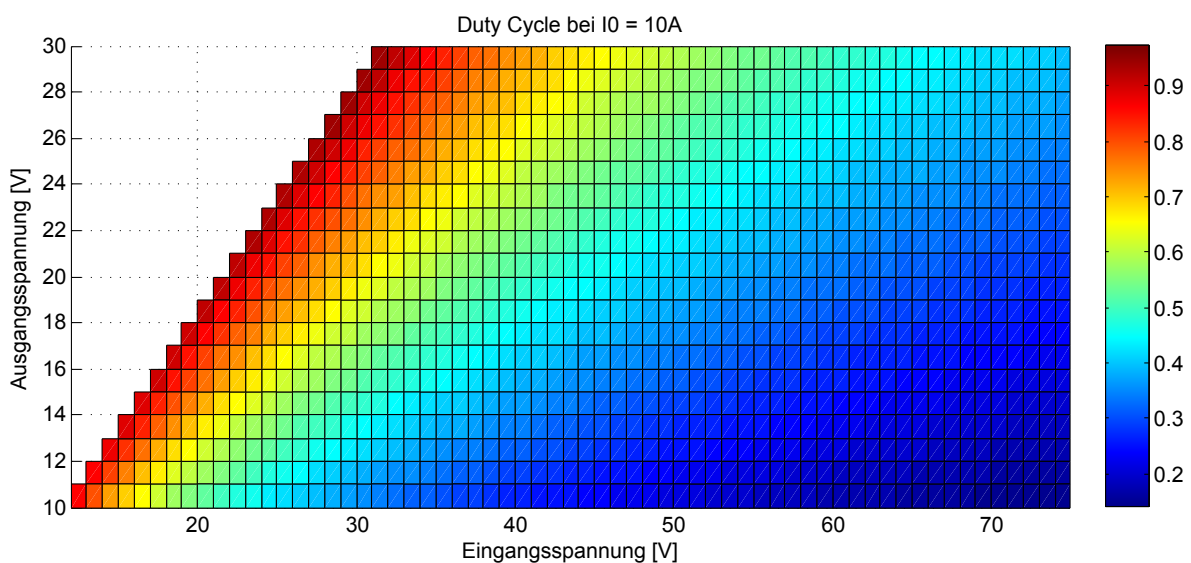


Abbildung 2: Duty Cycle bei 10A

Man erkennt gut, dass dort wo die Ausgangsspannung praktisch gleichgross ist wie die Eingangsspannung der Duty Cycle beinahe eins wird. Dies macht ja auch Sinn, denn in diesem Fall muss beinahe die gesamte Eingangsleistung an den Ausgang weitergegeben werden.

4 Wirkungsgrad

Um den Wirkungsgrad zu bestimmen muss zuerst die gesamte Verlustleistung ausgerechnet werden. Dies enthält die Schalt- und Leitverluste. Die Leckverluste werden vernachlässigt.

4.1 Leitverluste

Die Leitverluste werden mit einfachen Modellen der Bauteile berechnet. Dabei wird z.B. beim MOSFET nur der Drain-Source Widerstand bestimmt und mit dem Quadrat des Effektivwerts des durchfliessenden Stromes multipliziert.

4.2 Schaltverluste

Diese Berechnung war wohl der aufwändigste Teil unseres Projekts. Um die Schaltverluste zu berechnen müssen einige Werte aus Datenblättern ausgelesen werden und danach richtig in die Formel eingesetzt werden.

Erstaundlich ist, dass die Schaltverluste (bei I_0 fix) linear zur Ausgangsspannung und total unabhängig von der Eingangsspannung sind. Ebenso erstaundlich ist die Tatsache dass es sich bei den Schaltverlusten um recht grosse Leistungen ($P_{Smax} = 1.105W$) handelt.

4.3 Auswertung Wirkungsgrad

Berechnen wir nun den Wirkungsgrad ergibt sich für I_0 folgendes Bild:

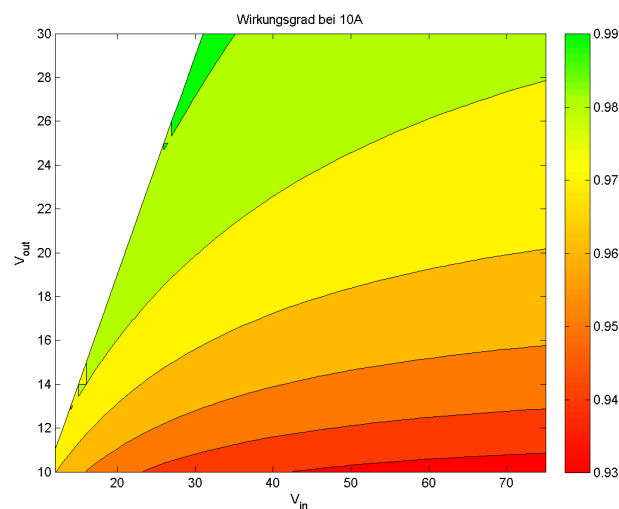


Abbildung 3: Wirkungsgrad bei 10A

Das Matlabskript erstellt automatisch Bilder des Wirkungsgrades für 1..10A und speichert diese im Ordner *pics*.

Man erkennt hier einen Worst-Case Wirkungsgrad bei V_{IN} , V_0 und I_0 von etwa 93%. Dieses Resultat erscheint realistisch und ist etwa in der Grössenordnung wo wir es haben möchten.

5 Dimensionierung Drossel

Die Spule kann berechnet werden, indem man beim maximalen Rippel Δi (20% von I_{0max} gewählt) die Spannung über der Spule bestimmt.

$$U_L = L \cdot \frac{di}{dt} \quad (II)$$

Die Formel ?? kann für kleine Δi und kurze Zeiten folgendermassen approximiert werden:

$$U_L = L \cdot \frac{\Delta i}{D \cdot T} \quad (III)$$

Wobei D der Duty Cycle und T die Periodendauer sind. Stellt man die Gleichung nach L um und berechnet die Spannung U_L nach Kirchhofschem Maschensatz, erhält man die Gleichung:

$$\begin{aligned} L &= \frac{(V_{IN} - V_0 - (R_{SH} + R_{DSon}) \cdot I_0) \cdot D \cdot T}{\Delta i} \\ &= \frac{(75V - 30V - (10m\Omega + 2.7m\Omega) \cdot 10A) \cdot 0.4074 \cdot 12.5\mu s}{2A} = 114\mu H \end{aligned} \quad (IV)$$

5.1 Rippel des Stromes Δi

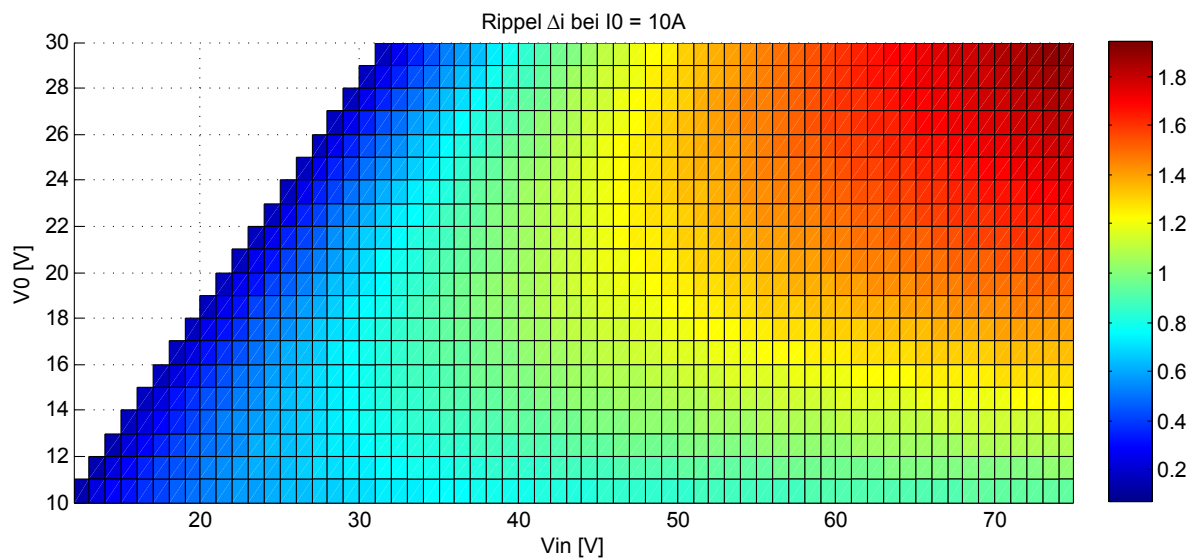


Abbildung 4: Rippel bei 10A

6 Dimensionierung Kondensator