## Activité 3.2 – Modéliser une action par une force

## Objectifs de la séance :

- > Comprendre la notion de force
- > Connaître des exemples de forces

## Document 1 - Force et action mécanique

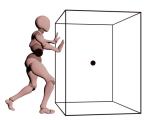
Un corps exerce une **action mécanique** sur un système étudié ......

Une action mécanique est modélisée par une force.

La force exercée par un corps A sur un corps B est représentée par un vecteur  $\overrightarrow{F}_{A/B}$ . Ce vecteur possède les caractéristiques suivantes :

- Une valeur notée  $F_{A/B}$ , qui s'exprime en newton noté N.
- Une direction et un sens qui dépendent de la situation.
- Une origine, appelée point d'application : le centre du système B.

 $\raiset$  Une personne pousse un carton. Représenter la force  $\overrightarrow{F}_{\text{personne/carton}}$  qu'exerce la personne sur le carton.



## Document 2 - Exemples de forces

On distingue 2 types d'actions :

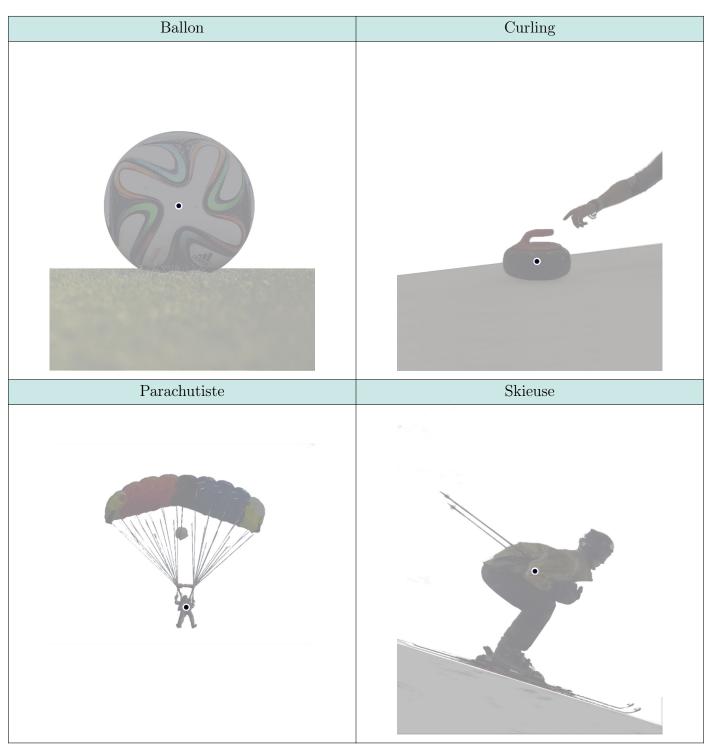
- les actions de contact (contact entre l'objet qui donne la force et l'objet qui la reçoit),
- les actions à distance (pas de contact).

Force	Valeur	Direction, sens
poids $\overrightarrow{P}$	$P = m \times g$	verticale, vers le bas
réaction du support $\overrightarrow{R}$	égale au poids $R = P$	perpendiculaire au support, vers le haut
frottements $\overrightarrow{f}$	dépend du cas étudié	opposés à la vitesse $\overrightarrow{v}$

- $oldsymbol{\overrightarrow{R}}$  représente l'action exercée par le support sur un objet posé dessus.
- $\overrightarrow{f}$  représentent l'action d'un milieu (gaz, liquide, support solide).

A Si un objet est immobile par rapport au milieu, il n'y a pas de frottements.

1 — Parmi les forces $\overrightarrow{P}$ , $\overrightarrow{R}$ et $\overrightarrow{f}$ , indiquer celles qui modélisent une action de contact et celle modélisent une action à distance.	s qui
	• •



- Schématiser la ou les forces entrant en jeu, en faisant attention à leurs points d'application.
- Tracer la somme de toutes les forces entrant en jeu.