Activité 4.1 – Modéliser le mouvement

Objectifs:

- Modéliser le système étudié par un point matériel.
- Comprendre que le mouvement dépend du référentiel choisi.
- Comprendre l'utilisation des vecteurs en physique.

Comp.	Items	D	\mathbf{C}	В	A
COM	Travailler en groupe, échanger entre élèves.				

1 - Système et référentiel

Oocument 1 – Modèle du point matériel							
Système : objet dont on étudie le mouvement. On ne va s'intéresser qu'au mouvement global du système. C'est pourquoi on va modéliser							
le système par							

▶ Le modèle du point matériel revient à ignorer toute information sur la géométrie du système étudié. Les éventuelles rotations et déformations ne sont donc pas prises en compte.

Système	Centre de masse	Trajectoire	Informations perdues
Balle de tennis	Centre de la balle		
Roue	Centre de la roue		
Modèle d'humain	Nombril		

Chapitre 4 – Mouvement et interactions	Second
Document 2 – Référentiel Pour décrire le mouvement, il faut pouvoir le repérer dans l'espace et dans le tutilise un référentiel.	temps, pour ça on
Référentiel :	
La description du mouvement dépend du référentie l choisi. On appelle ça l mouvement.	a relativité du
2 – Vecteur	
Document 3 – Vecteur en physique	
Vecteur : objet mathématique représenté par un segment fléché \longrightarrow et noté surmontée d'une flèche \overrightarrow{v} . Un vecteur contient quatre information :	
•	
Un vecteur est constant si	
▶ En physique on va se servir des vecteurs pour représenter différentes grandeu	ırs:
⚠ Un vecteur n'est jamais égal à un nombre, qui contient moins d'information	on.
Document 4 – Opération sur les vecteurs Même si les vecteurs ne sont pas des nombres, on peut effectuer des opéra année on ne réalisera que des opérations graphique.	tions avec. Cette

Addition

Multiplication par un nombre

Soustraction

Le vecteur nul, noté $\vec{0}$, est le vecteur de valeur nulle. On l'obtient en soustrayant un vecteur par lui même $\vec{a} - \vec{a} = \vec{0}$.