CORRIENTE ON

↑↓ y ལ៉^{೨)} Ningún emisor programado

↑ Emisor ya programado

ASIGNAR UN EMISOR

NOTA: Si transcurren más de 10 segundos desde el encendido del motor y la asignación del emisor, será necesario quitar la alimentación y comenzar de nuevo.

$$P2 \left(\uparrow \downarrow y \circlearrowleft \right) - P2 \left(\uparrow \downarrow y \circlearrowleft \right) - Subida \left(\uparrow \downarrow \uparrow \downarrow y \circlearrowleft \right)$$

INVERTIR EL SENTIDO DE GIRO

Si el sentido de giro no es el correcto, debe modificarse previamente antes de establecer los finales de carrera.

FINALES DE CARRERA

NOTA: Si los finales de carrera no han sido memorizados el movimiento del motor será a impulsos. Para un movimiento continuo deberemos dejar presionado el botón del sentido en el que deseemos desplazar el motor durante 2 segundos.

FINAL DE CARRERA DE BAJADA

Llevar hasta la posición deseada y entonces

FINAL DE CARRERA DE SUBIDA

Llevar hasta la posición deseada y entonces

En motores *Elite-i Box* se establece automáticamente al cerrar por presión.

MODIFICAR FINALES DE CARRERA

NOTA: Para modificar un final de carrera deben haber sido memorizados ambos previamente.

FINAL DE CARRERA DE BAJADA

Llevar hasta la posición deseada y entonces

FINAL DE CARRERA DE SUBIDA

Llevar hasta la posición deseada y entonces

Stop + Subida 5s. (
$$\uparrow \downarrow y \circlearrowleft$$
)

Llevar a la nueva posición deseada y repetir el proceso ya descrito en **FINALES DE CARRERA.**

BORRAR FINALES DE CARRERA

$$P2 \left(\uparrow \downarrow y \circlearrowleft \right) - Bajada \left(\uparrow \downarrow y \circlearrowleft \right) - P2 \left(\uparrow \downarrow \uparrow \downarrow y \circlearrowleft \right) \circlearrowleft \right)$$

PARADA INTERMEDIA

BORRAR PARADA INTERMEDIA

P2 (
$$\uparrow \downarrow y \circlearrowleft)$$
) - Stop ($\uparrow \downarrow y \circlearrowleft)$) - Stop ($\uparrow \downarrow y \circlearrowleft)$)

BUSCAR PARADA INTERMEDIA

Stop 2s

COPIAR EMISOR

Siendo *a* un emisor ya programado y *b* el emisor a añadir.

$$P2_a \left(\uparrow \downarrow y \circlearrowleft \right) - P2_a \left(\uparrow \downarrow y \circlearrowleft \right) - P2_b \left(\uparrow \downarrow \uparrow \downarrow y \circlearrowleft \right))$$

ELIMINAR EMISOR

Siendo *a* el emisor a mantener y *b* el emisor a eliminar.

$$P2_a (\uparrow \downarrow y \land ")) - P2_a (\uparrow \downarrow y \land ")) - P2_b (\uparrow \downarrow \uparrow \downarrow y \land ") \land ")$$

ELIMINAR TODOS LOS EMISORES

$$P2 \left(\uparrow \downarrow y \, \circlearrowleft \right) - Stop \left(\uparrow \downarrow y \, \circlearrowleft \right) - P2 \left(\uparrow \downarrow \uparrow \downarrow y \, \circlearrowleft \right)))$$

ACTIVAR MODO IMPULSOS

P2 (
$$\uparrow \downarrow y \circlearrowleft$$
)) - Subida ($\uparrow \downarrow y \circlearrowleft$)) — Bajada ($\uparrow \downarrow y \circlearrowleft$))

DESACTIVAR MODO IMPULSOS

P2 (
$$\uparrow \downarrow y \uparrow \rangle$$
) - Subida ($\uparrow \downarrow y \uparrow \rangle$) — Bajada ($\uparrow \downarrow \uparrow \downarrow y \uparrow \rangle \rangle \rangle$)

Solo Elite-i Box

DESACTIVAR TENSADO INFERIOR

P2 (
$$\uparrow \downarrow y \circlearrowleft)$$
) - Stop ($\uparrow \downarrow y \circlearrowleft)$) — Bajada ($\uparrow \downarrow y \circlearrowleft)$)

ACTIVAR TENSADO INFERIOR

P2 (
$$\uparrow \downarrow y \Leftrightarrow 0$$
) - Stop ($\uparrow \downarrow y \Leftrightarrow 0$) - Bajada ($\uparrow \downarrow \uparrow \downarrow y \Leftrightarrow 0 \Leftrightarrow 0$)

Central Sol y Viento

ENLAZAR CENTRAL

Siendo *a* un emisor ya programado y *b* la central a enlazar.

$$P2_a \left(\uparrow \downarrow y \circlearrowleft \right) - P2_a \left(\uparrow \downarrow y \circlearrowleft \right) - P2_b \left(\uparrow \downarrow \uparrow \downarrow y \circlearrowleft \right))$$

ELIMINAR CENTRAL

Siendo *a* un emisor ya programado y *b* la central enlazada a eliminar.

$$P2_a \left(\uparrow \downarrow y \circlearrowleft \right) - P2_a \left(\uparrow \downarrow y \circlearrowleft \right) - P2_b \left(\uparrow \downarrow \uparrow \downarrow y \circlearrowleft \right)$$

ACTIVAR MODO SOL AUTOMÁTICO

Subida + Bajada – Subida (
$$\uparrow \downarrow \uparrow \downarrow y \uparrow) \downarrow () \downarrow ())$$

DESACTIVAR MODO SOL AUTOMÁTICO

Sensor de Movimiento

ENLAZAR SENSOR

Siendo a un emisor ya programado y b el sensor a enlazar. Con el potenciómetro S2 en posición 0.

$$P2_a \left(\uparrow \downarrow y \circlearrowleft \right) - P2_a \left(\uparrow \downarrow y \circlearrowleft \right) - S1_b \left(\uparrow \downarrow \uparrow \downarrow y \circlearrowleft \right) \circlearrowleft \right)$$

ELIMINAR SENSOR

Siendo a un emisor ya programado y b el sensor a eliminar. Con el potenciómetro S2 en posición 0.

$$P2_{a}\left(\uparrow\downarrow y\; \Lsh)\right) - P2_{a}\left(\uparrow\downarrow y\; \Lsh)\right) - S1_{b}\left(\uparrow\downarrow\uparrow\downarrow y\; \Lsh))\!\!\!\!/))$$