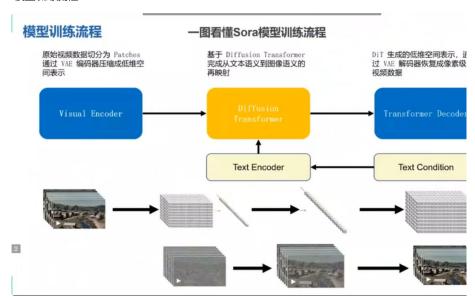
Sora_Task1

Sora 目前具有的能力

- 1、文本到视频生成能力: Sora能够根据用户提供的文本描述生成**长达60S**的视频,这些视频不仅 觉品质,具有很好的连续性,而且完整准确还原了用户的提示语。
- 2、复杂场景和角色生成能力: Sora能够生成包含多个角色、特定运动类型以及主题精确、背景纸场景。它能够创造出**生动的角色表情和复杂的运镜**,使得生成的视频具有高度的逼真性和叙事效果
- 3、语言理解能力: Sora拥有深入的语言理解能力,能够准确解释提示并生成能表达**丰富情感**的角得模型能够更好地理解用户的文本指令,并在生成的视频内容中忠实地反映这些指令。
- 4、多镜头生成能力: Sora可以在**单个生成的视频中创建多个镜头**,同时保持角色和视觉风格的一种能力对于制作电影预告片、动画或其他需要多视角展示的内容非常有用。
- 5、从静态图像生成视频能力: Sora不仅能够从文本生成视频,还能够从现有的**静态图像开始,准化图像内容**,或者扩展现有视频,填补视频中的缺失帧。
- 6、物理世界模拟能力: Sora展示了人工智能在理解真实世界场景并与之互动的能力,这是朝着实工智能(AGI)的重要一步。它能够模拟真实物理世界的运动,如物体的移动和相互作用。

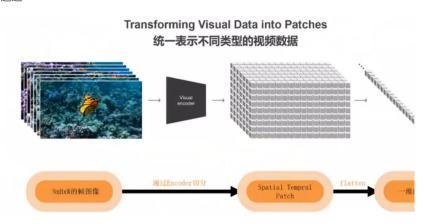
Sora模型训练流程



1.原始数据切分成 Patches ,再通过VAE编码器压缩成低维空间表示(压缩映射)

1.1统一表示成不同类型的视频数据

通过



2.基于 Dit (Diffusion Transformer)架构完成 文本语义到图像语义的再度映射 扩散模型 DDPM

先对图像加上噪声 (一般是高斯噪声) , 再通过去噪来生成所需要的模型

模型训练: 扩散模型 DDPM(Doiseing Diffusion Probabilistic models)

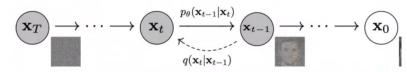


Figure 2: The directed graphical model considered in this work.

Algorithm 1 Training	Algorithm 2 Sampling
1: repeat 2: $\mathbf{x}_0 \sim q(\mathbf{x}_0)$ 3: $t \sim \text{Uniform}\{1, \dots, T\}$) 4: $\epsilon \sim \mathcal{N}(0, \mathbf{I})$ 5: Take gradient descent step on $\nabla_{\theta} \left\ \epsilon - \epsilon_{\theta}(\sqrt{\bar{\alpha}_t} \mathbf{x}_0 + \sqrt{1 - \bar{\alpha}_t} \epsilon, t) \right\ ^2$ 6: until converged	1: $\mathbf{x}_T \sim \mathcal{N}(0, \mathbf{I})$ 2: $\mathbf{for} \ t = T, \dots, 1 \ \mathbf{do}$ 3: $\mathbf{z} \sim \mathcal{N}(0, \mathbf{I}) \ \text{if} \ t > 1$, else $\mathbf{z} = 0$ 4: $\mathbf{x}_{t-1} = \frac{1}{\sqrt{\alpha_t}} \left(\mathbf{x}_t - \frac{1 - \alpha_t}{\sqrt{1 - \tilde{\alpha}_t}} \boldsymbol{\epsilon}_{\theta}(\mathbf{x}_t, t) \right) + 1$ 5: $\mathbf{end} \ \mathbf{for}$ 6: $\mathbf{return} \ \mathbf{x}_0$

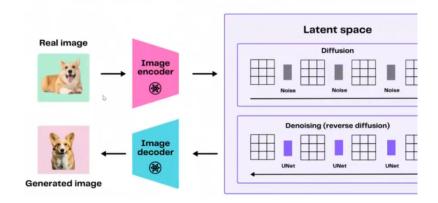
基于扩散模型主干的 U-Net

先通过 Image encoder 将真实的图像映射到潜空间 Latent space 中,然后在 Latent 中进行加噪和去噪的步骤,最后将 Latent space 映射回图像域中(通过 image decc 此来获得生成的图像。

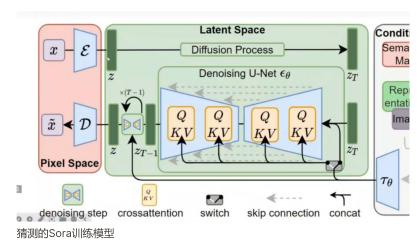
U-Net的优势

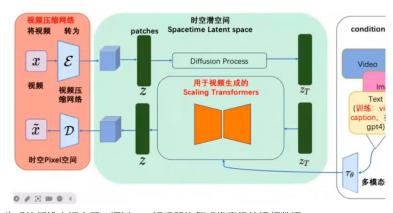
可以降低计算量来完成任务

扩散模型 DDPM



Stable Diffusion 的训练过程

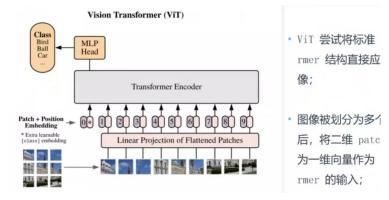




3. DiT 生成的低维空间表示,通过VAE解码器恢复成像素级的视频数据

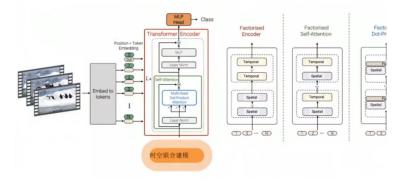
ViT (Visual Transformer)

CV领域通过借鉴NLP的Transformer模型来进行任务。Patches 类似于NLP中的的概念



ViViT

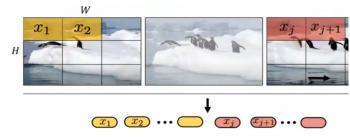
视频信息中还有这时间与空间的信息,谷歌提出了三种处理的架构: 时间空间先并列进行,但是实际结果相差不大。



如何 Patch 化

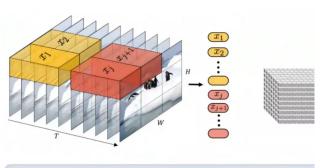
摊大饼法

输入帧中均匀采样,然后采用 ViT 相同的法子嵌入帧中,并将token连接在-



切块法

视频作为一个大的立方体切成一个个小的立方体(也就是 patches)



切块法:将输入的视频划分为若干tuplet,每个tuplet会变成一个token 经过Spatial Temperal Attention进行空间/时间建模获得有效的视频表征token,即上图多

DiT Diffusion Transformer

模型架构

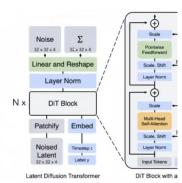
• DiT 利用 transformer 结构探索新的扩散模型,成功用 transformer 替换 U-Net



• DiT 首先将将每个 patch 空间表示 Latent 输入到第一层网络,以此将空 间输入转换为 tokens 序列。

· 将标准基于 ViT 的 Patch 和
Position Embedding 应用于所有输入
token, 最后将输入 token 由
Transformer 处理。

DiT 还会处理额外信息, e.g. 时间步长、类别标签、文本语义等。



Sora的技术难点猜测 (原理上不难,工程实现有很大难度)

训练数据

训练中加入了物理引擎

训练数据的质量高影响训练的结果

Scale up程度

在OpenAI之前的基础上开展的进一步工作(DALL,CLIP等),考虑到实现的可能性和技术路行承。

约莫是百亿级别的参数量

训练收敛的trick

如何实现长文本的支持

视频是一下子生成60s的视频, 没法进行两个视频的拼接 (观点)

如何实现视频中实体单独高质量和一致性?

VAE如何进行视频的压缩?