# 矩阵消元

#### 消元法

方程组: 
$$\begin{cases} x + 2y + z = 2\\ 3x + 8y + z = 12\\ 4y + z = 2 \end{cases}$$
$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1\\ 3 & 8 & 1\\ 0 & 4 & 1 \end{bmatrix}$$

消元法在计算机中也有应用。并非所有的方程组都可用消元法求解。本节讨论的主要内容是如何用矩阵的语言来描述消元法。

矩阵
$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 3 & 8 & 1 \\ 0 & 4 & 1 \end{bmatrix}$$
   
 $\stackrel{\stackrel{\stackrel{\longleftarrow}{}}{}}{}$    
矩阵 $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 3 & 8 & 1 \\ 3 & 8 & 1 \\ 0 & 4 & 1 \end{bmatrix}$  可以应用消元法。

第一行不变,因其是主元行 $r_2 - 3r_1$ 

☆: 主元不能为零。

行列式的值=主元之积。

## 消元法失效的情形

如果将矩阵A中的A22改为6,即

$$B = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 3 & 6 & 1 \\ 0 & 4 & 1 \end{bmatrix}$$

由于消元后第 3 行第 2 列元素仍存在非零元素,因此矩阵B仍适用于消元法求解,但当  $B_{32}=0$ 时。

$$C = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 3 & 6 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$
,此时 $C$ 就无法用消元法求解了。

#### 回代 (back substitution)

将右侧向量b带入矩阵A中,得到一个新矩阵,称为增广矩阵。

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 & 2 \\ 3 & 8 & 1 & 12 \\ 0 & 4 & 1 & 2 \end{bmatrix}$$

增广矩阵(the augment matrix)

此时,将新组成的增光矩阵应用同样的步骤进行消元处理。

$$[A \mid b] \xrightarrow{r_2 - 3r_1} [\quad] \xrightarrow{r_3 - 2r_2} [\quad]$$

得到结果

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & -2 & 6 \\ 0 & 0 & 5 & -10 \end{bmatrix}$$

将矩阵还原成方程组

$$\begin{cases} x + 2y + z = 2 \\ 2y - 2z = 6 \end{cases} \xrightarrow{\text{post}} \begin{cases} x = 2 \\ y = 1 \\ z = 2 \end{cases}$$

回代是反向求解方程组的关键步骤。

### 如何用矩阵的形式来描述上述消元步骤?

#### 消元矩阵的概念

矩阵的核心概念之一是利用行和列进行矩阵操作。

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 7 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 \times 3 \times 3 \times 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \times 7 & 1 \\ 2 \times 7 & 2 \\ 1 \times 3 & 3 \times 3 \end{bmatrix}$$
1×7×行3

此时所得结果是各行的线性组合。

回到矩阵 
$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 3 & 8 & 1 \\ 0 & 4 & 1 \end{bmatrix}$$

 $r_2 - 3r_1$ 这样的操作需要什么样的矩阵去完成?

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -3 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 3 & 8 & 1 \\ 0 & 4 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & -2 \\ 0 & 4 & 1 \end{bmatrix}$$

此时矩阵  $\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -3 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$  记作初等矩阵,用字母E表示。

 $E_{21}$ 表示矩阵的第2行第1列上做变换,达到使其变为零的目的。

## 单位矩阵的定义

对于特殊矩阵  $\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$ , 其他矩阵乘上这一矩阵不会有任何改变。这种特殊矩阵我们称为单位矩阵。

(Identity Matrix) 这类矩阵就像数字 1 一样。

回到 $E_{21}A = B$ 中,如果想求矩阵中的 $B_{23}$ 元素(第二行第三列),应如何求解?用E的第 2 行点乘B的第三列即可。

$$\begin{bmatrix} -3 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = -2$$

用同样的方法可以描述消元法的第二步。

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & -2 \\ 0 & 4 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & -2 \\ 0 & 0 & 5 \end{bmatrix}$$

 $r_3 - 2r_2$ 

矩阵u是指上三角矩阵(Upper Triangular)。

## 关于矩阵乘法的一些重要性质

$$E_{31}(E_{21}A)=U$$

假设我们想从矩阵A求得矩阵U,是否存在矩阵可以一次性解决上述问题?

只需移动式 $E_{32}(E_{21}A) = U$ 中的括号即可 $(E_{32}E_{21})A = U$ 。

对于矩阵的乘法:我们无法改变乘法式中每个矩阵的位置顺序,但我们可以改变乘法计算的先后顺序,即乘法的结合律 (associative law)。

置换矩阵(Permutation Matrix)的概念

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} c & d \\ a & b \end{bmatrix}$$

$$P_1 \quad A \qquad B$$

$$\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b & a \\ d & c \end{bmatrix}$$

如果要对矩阵A进行列变换,需要将置换矩阵放在矩阵A的右侧。

#### 逆矩阵的简单介绍

逆 (inverse)

已知矩阵 $A \rightarrow U$ 的变化过程,如何描述矩阵 $U \rightarrow A$ 的变化

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 3 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -3 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$E_{21}^{-1} \qquad E_{21} \qquad I$$

矩阵 $E_{21}$ 表示 $r_2-3r_1$ ,而其逆矩阵 $E_{21}^{-1}$ 代表的运算则是 $r_2+3r_1$ , $E_{21}$ 的逆矩阵记作 $E_{21}^{-1}$ 。