Skrzatt

[Adres e-mail]

Streszczenie

[Przyciągnij uwagę czytelnika interesującym streszczeniem. Zazwyczaj jest to krótkie podsumowanie dokumentu.   
Aby dodać zawartość, wystarczy kliknąć tutaj i zacząć wpisywanie.]

[Tytuł dokumentu]

[Podtytuł dokumentu]

**Wydział Elektroniki i Technik Informacyjnych**

**Politechnika Warszawska**

**Modelowanie i identyfikacja**

**Sprawozdanie z projektu I, zadanie 43**

**Analiza dynamicznego modelu ciągłego opisanego w przestrzeni stanu**

**Konrad Winnicki**

Warszawa, 23 kwietnia 2018

Obiekt dynamiczny opisany jest ciągłym modelem w przestrzeni stanu

d*x*1(*t*)

d*t*

= *−*

*T*1 + *T*2

*T*1*T*2

*x*1(*t*) + *x*2(*t*)

d*x*2(*t*)

d*t*

= *−*

1

*T*1*T*2

*x*1(*t*) +

*K*

*T*1*T*2

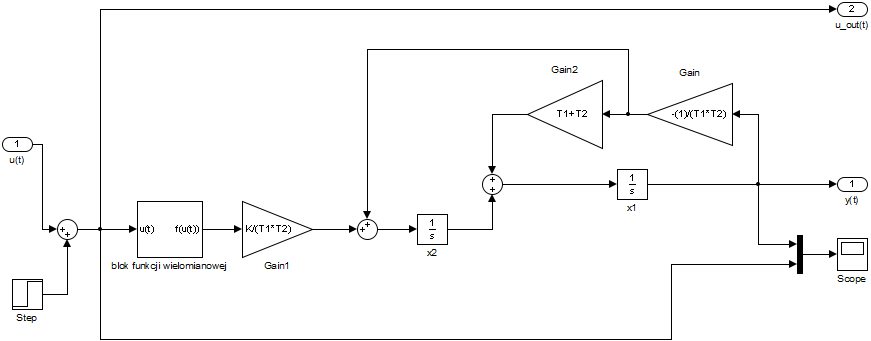
(*\_*1*u*(*t*) + *\_*2*u*2(*t*) + *\_*3*u*3(*t*) + *\_*4*u*4(*t*))

*y*(*t*) = *x*1(*t*)

gdzie: *K* = 3*,*5, *T*1 = 5, *T*2 = 9, *\_*1 = 0*,*39, *\_*2 = 0*,*45, *\_*3 = *−*2*,*91, *\_*4 = 0*,*25, sygnał sterujacy

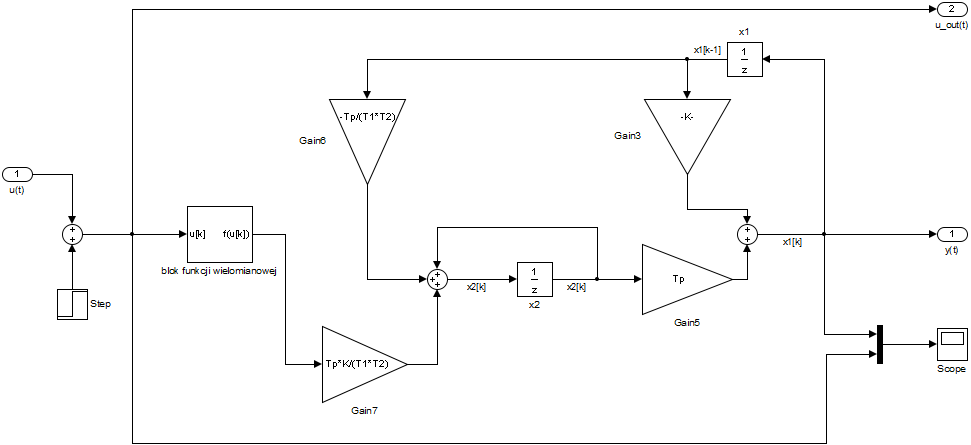
spełnia warunek *−*1 *¬ u ¬* 1.

1. **Reprezentacja graficzna dynamicznego modelu ciągłego**

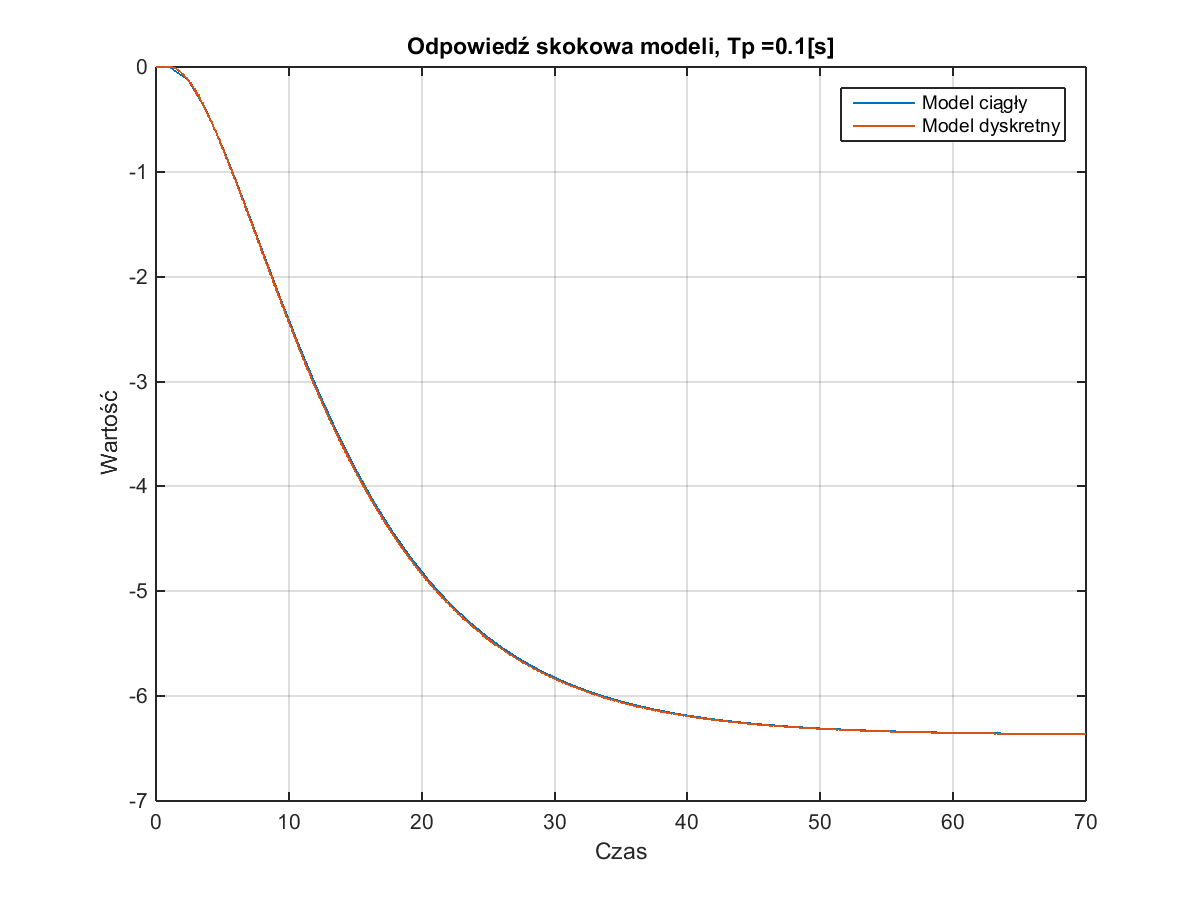


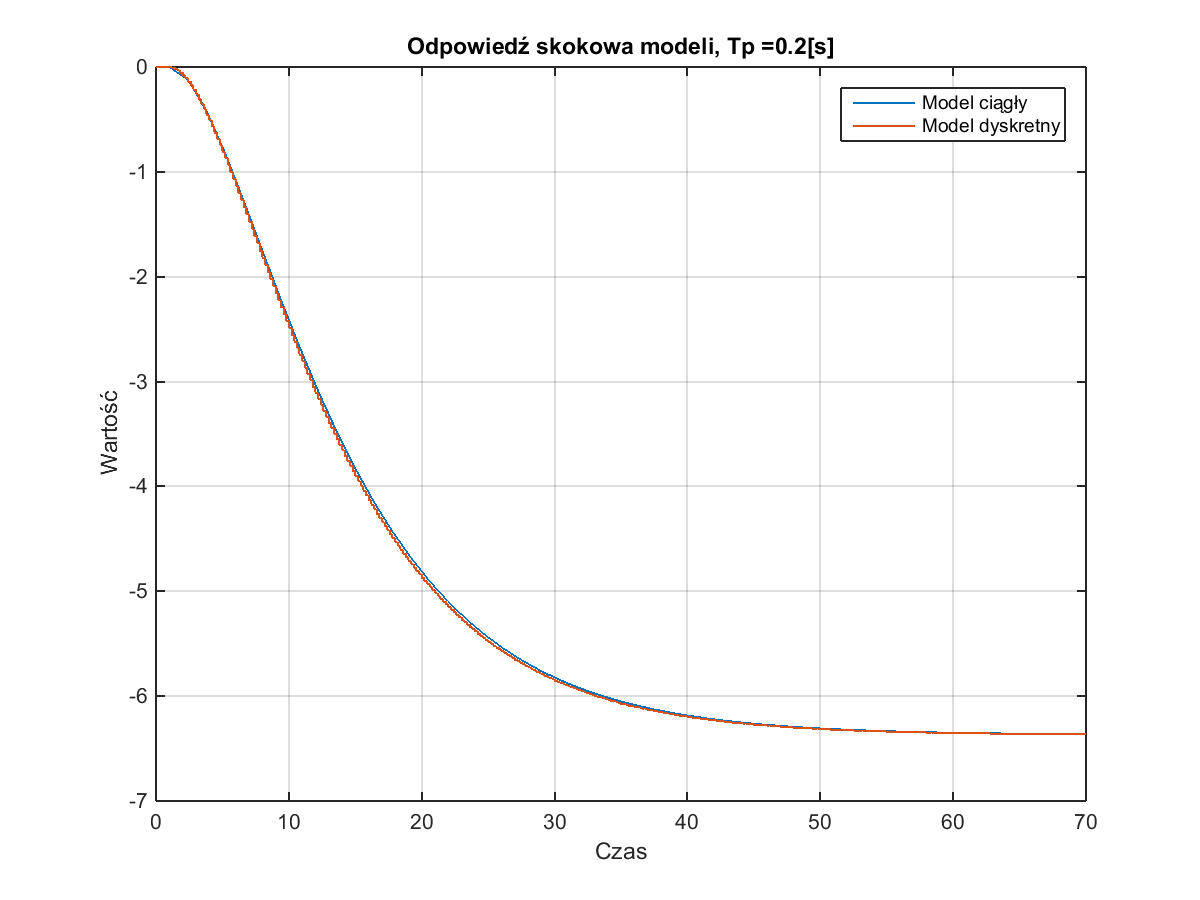
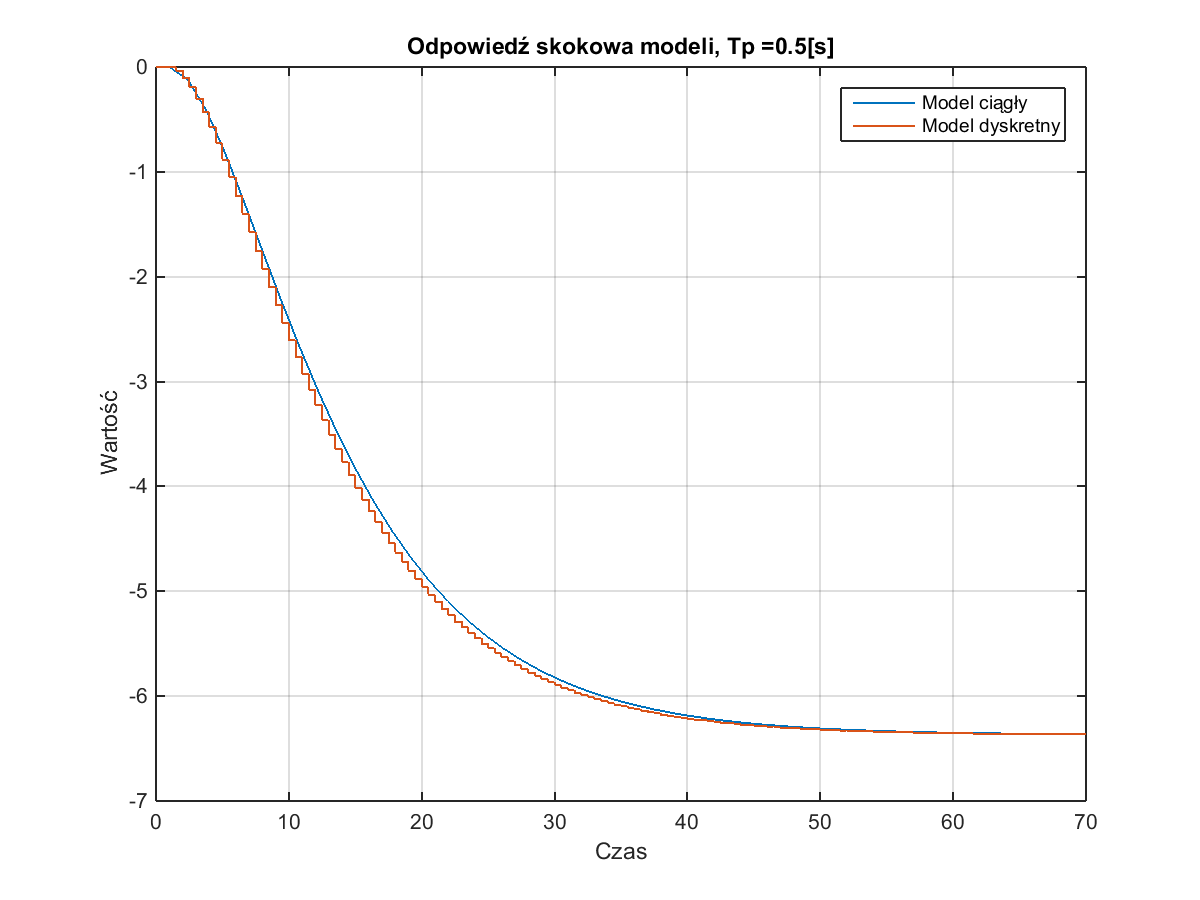
Rys. 1 - Reprezentacja graficzna dynamicznego modelu ciągłego

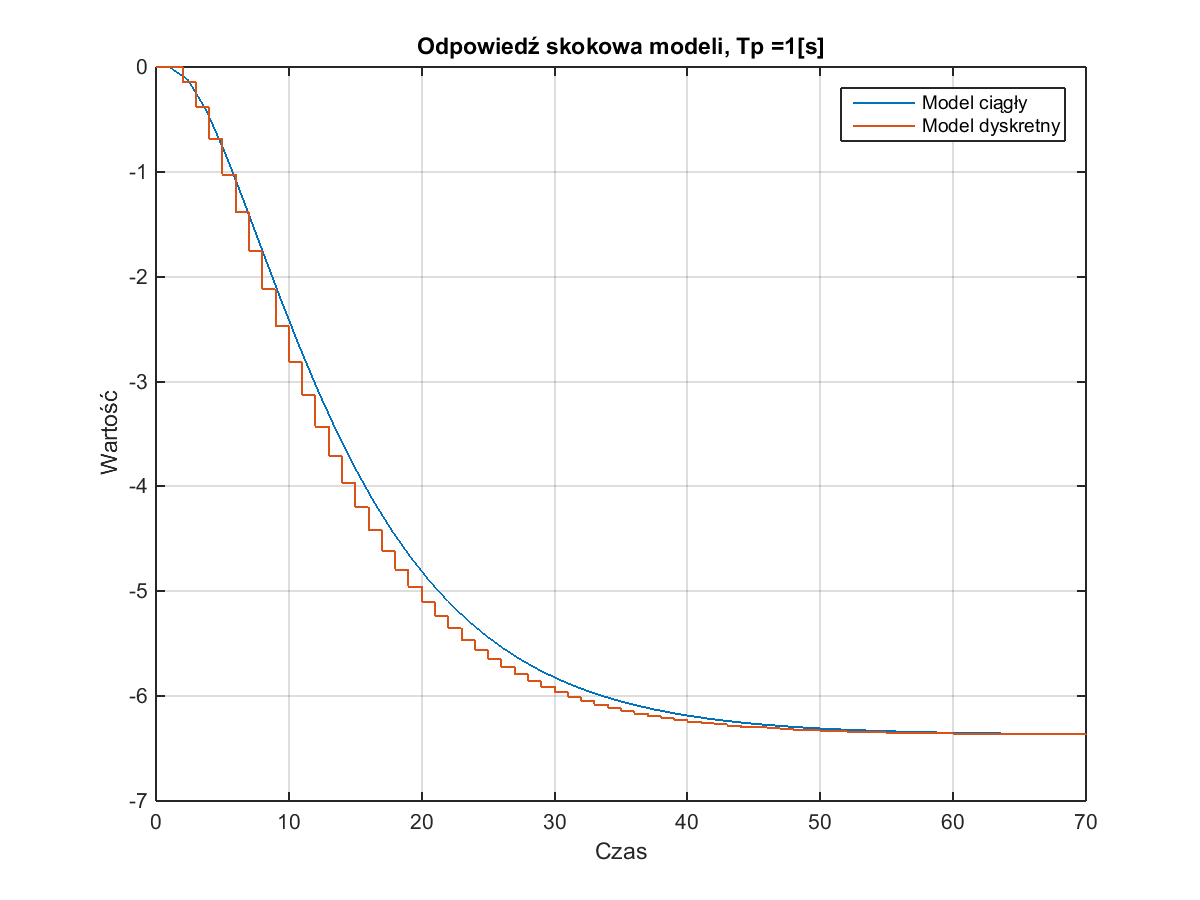
1. **Wyprowadzenie dynamicznego modelu dyskretnego oraz jego reprezentacja graficzna**
   * W celu dyskretyzacji modelu ciągłego zastosowałem metodę dyskretyzacji Eulera w tył
   * Metoda ta polega na obliczaniu różnicy przyrostowej w okresie pomiędzy próbką bieżącą - x[k], a poprzednią - x[k-1]. Przy czym okres próbkowania jest oznaczany jako . Metodę opisuje wzór:
     + x(t) = x[k]-x[k-1] /
   * x1
   * x2
   * y
   * x1
   * x2
   * y
   * Reprezentacja graficzna wyznaczonego modelu:

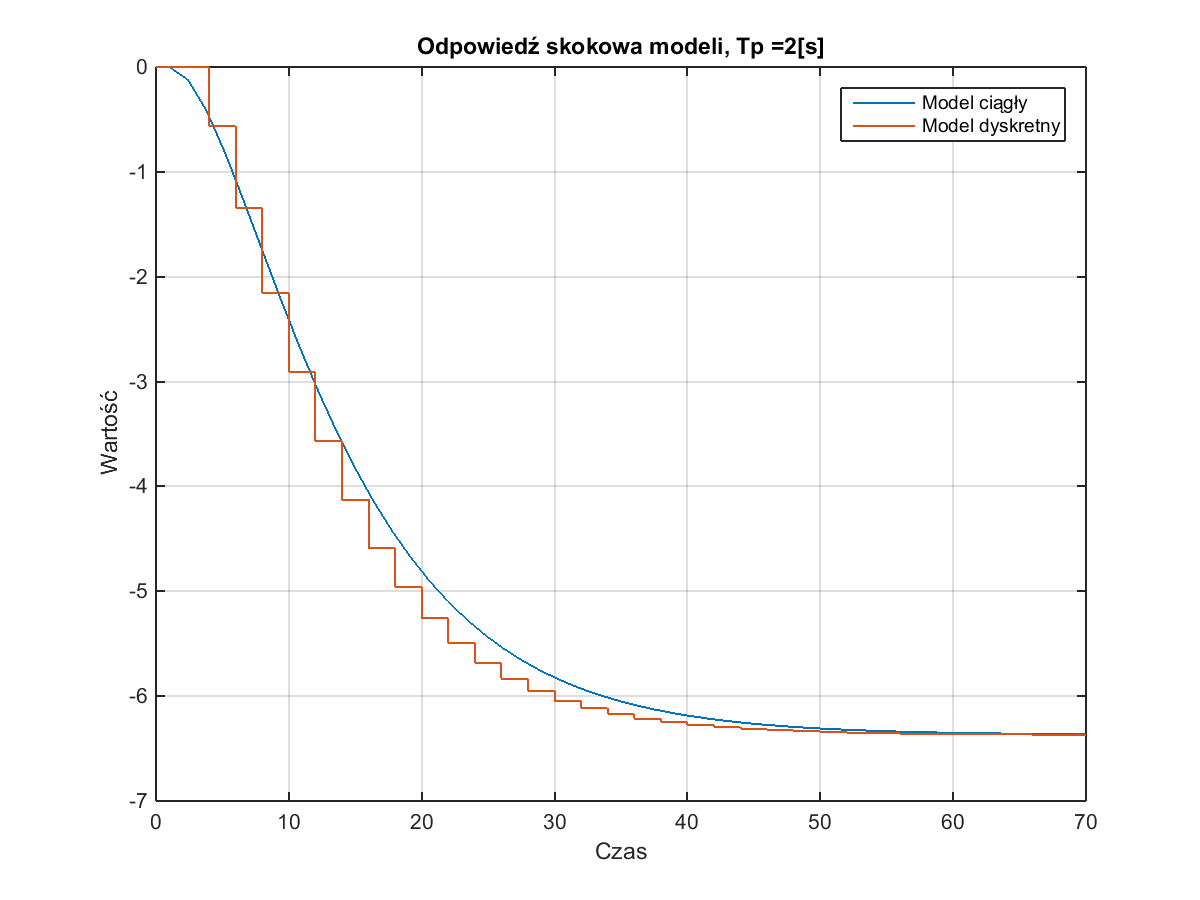
Rys. 2 – Reprezentacja graficzna dynamicznego modelu ciągłego

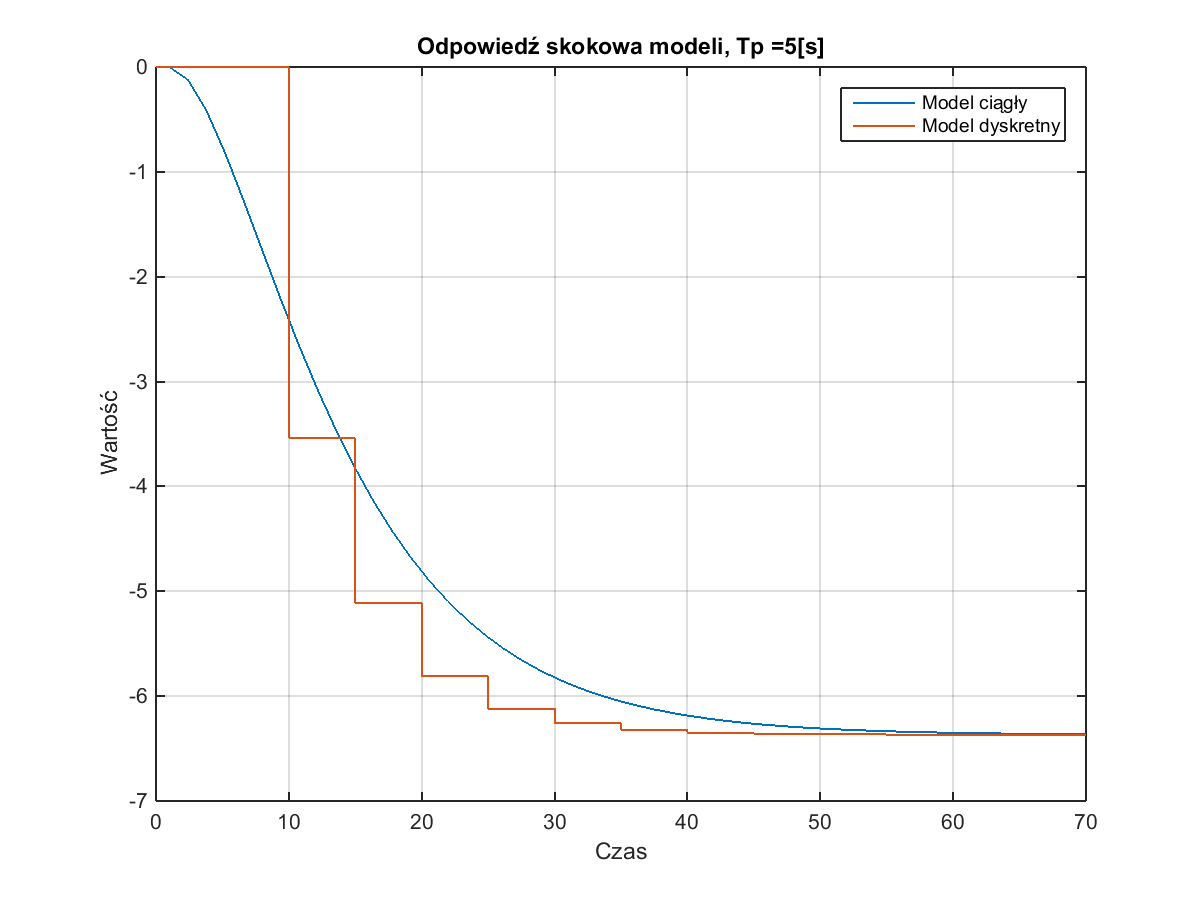
1. **Symulacja dynamicznego modelu ciągłego i dyskretnego dla skoku jednostkowego przy zerowych warunkach początkowych i zmiennym okresie próbkowania .**

Rys. 3 – Odpowiedź skokowa dla = 0.1[s]

 Rys. 4 – Odpowiedź skokowa dla = 0.2[s] Rys. 5 – Odpowiedź skokowa dla = 0.5[s]

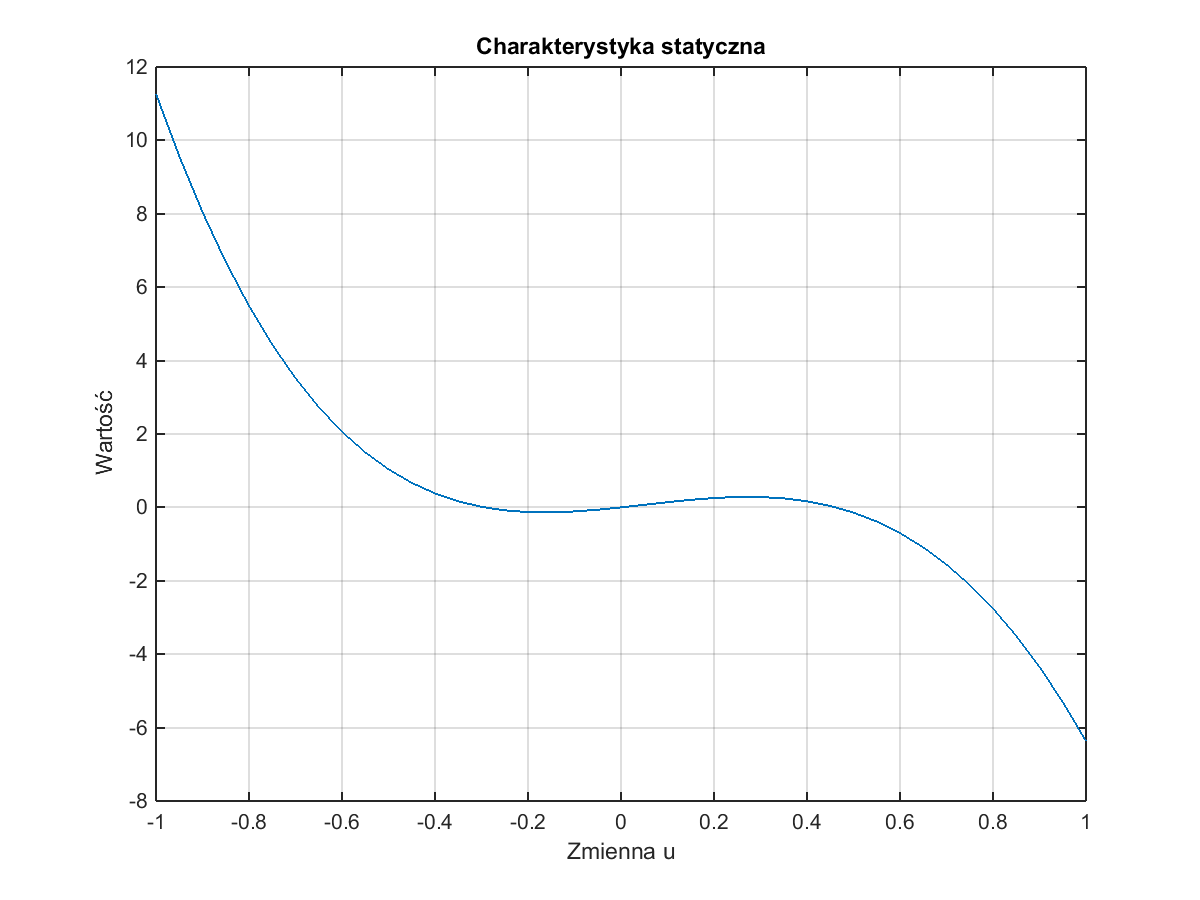
 Rys. 6 – Odpowiedź skokowa dla = 1.0[s]

 Rys. 7– Odpowiedź skokowa dla = 2.0[s]

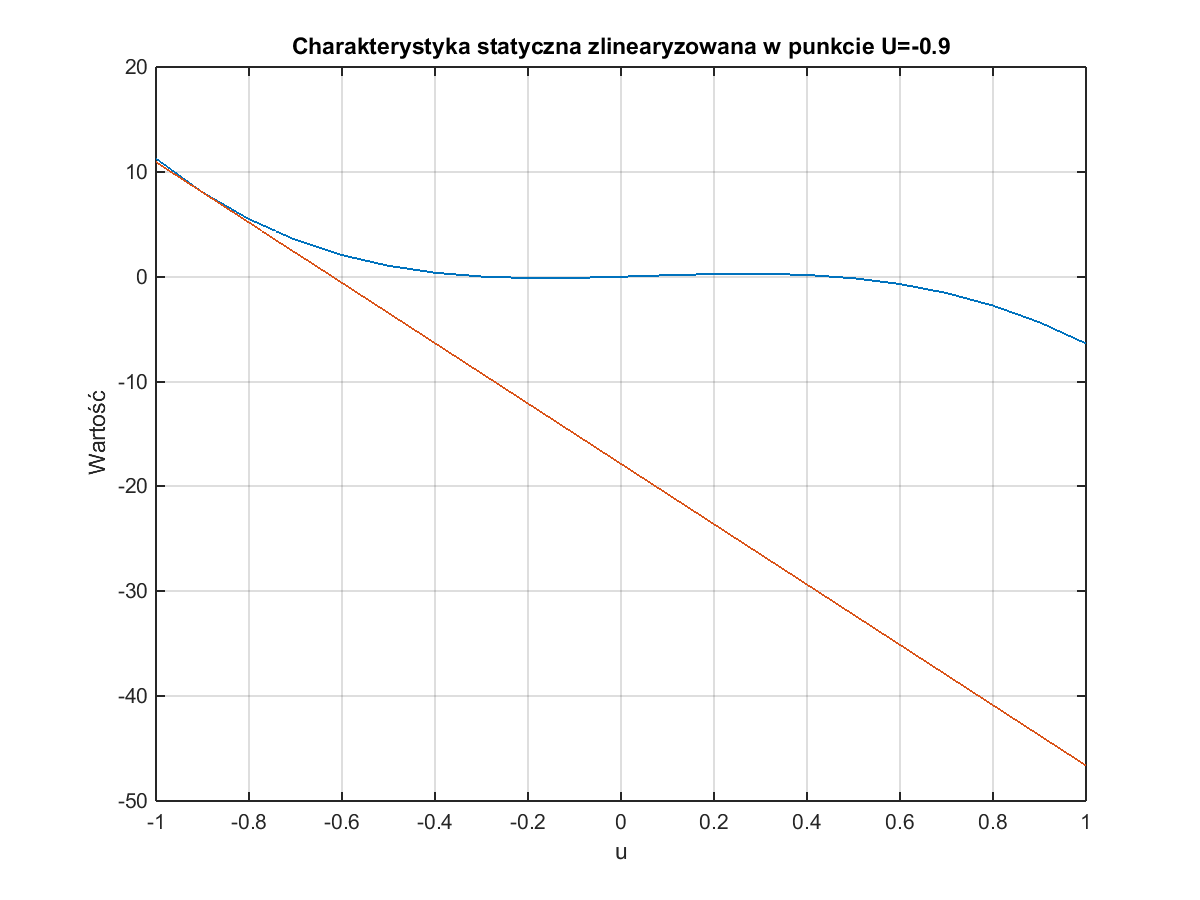
 Rys. 8 – Odpowiedź skokowa dla = 5.0[s]

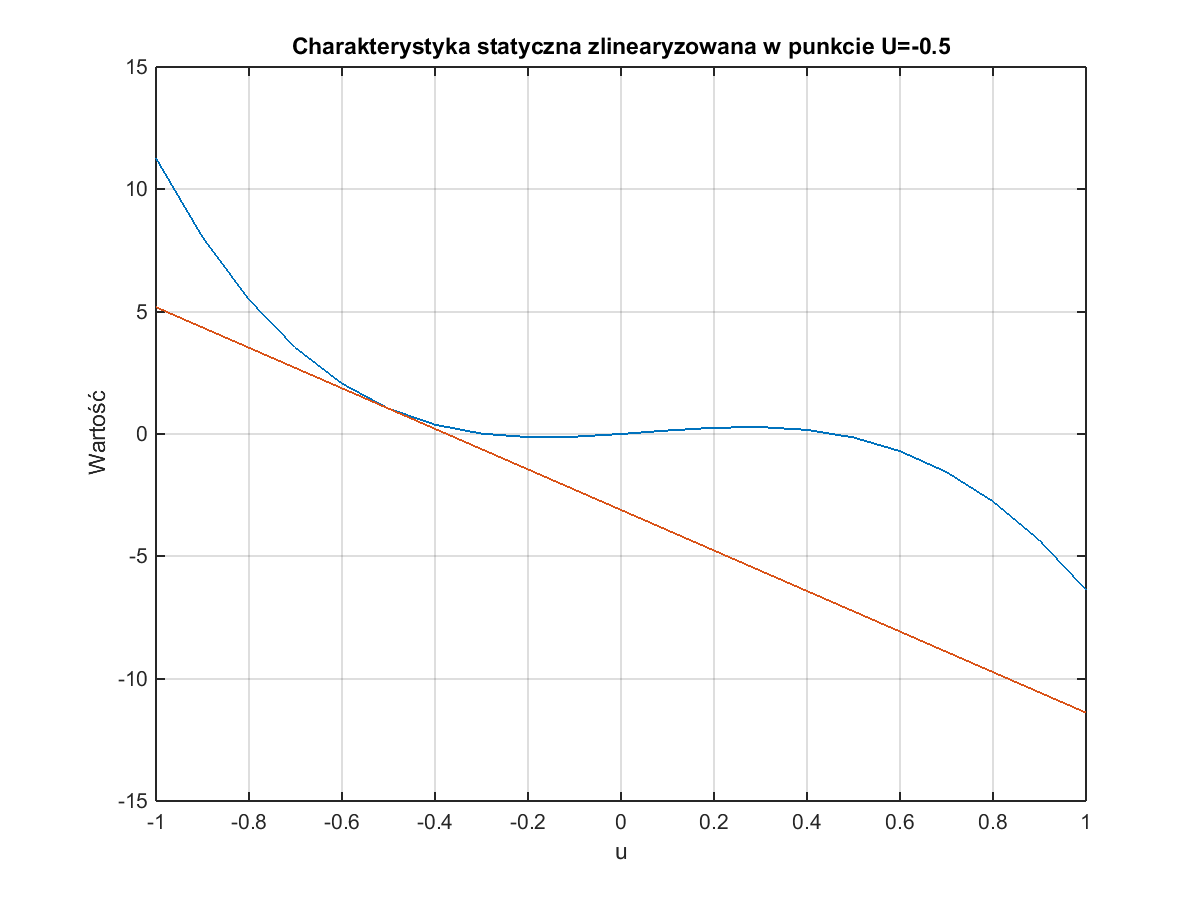
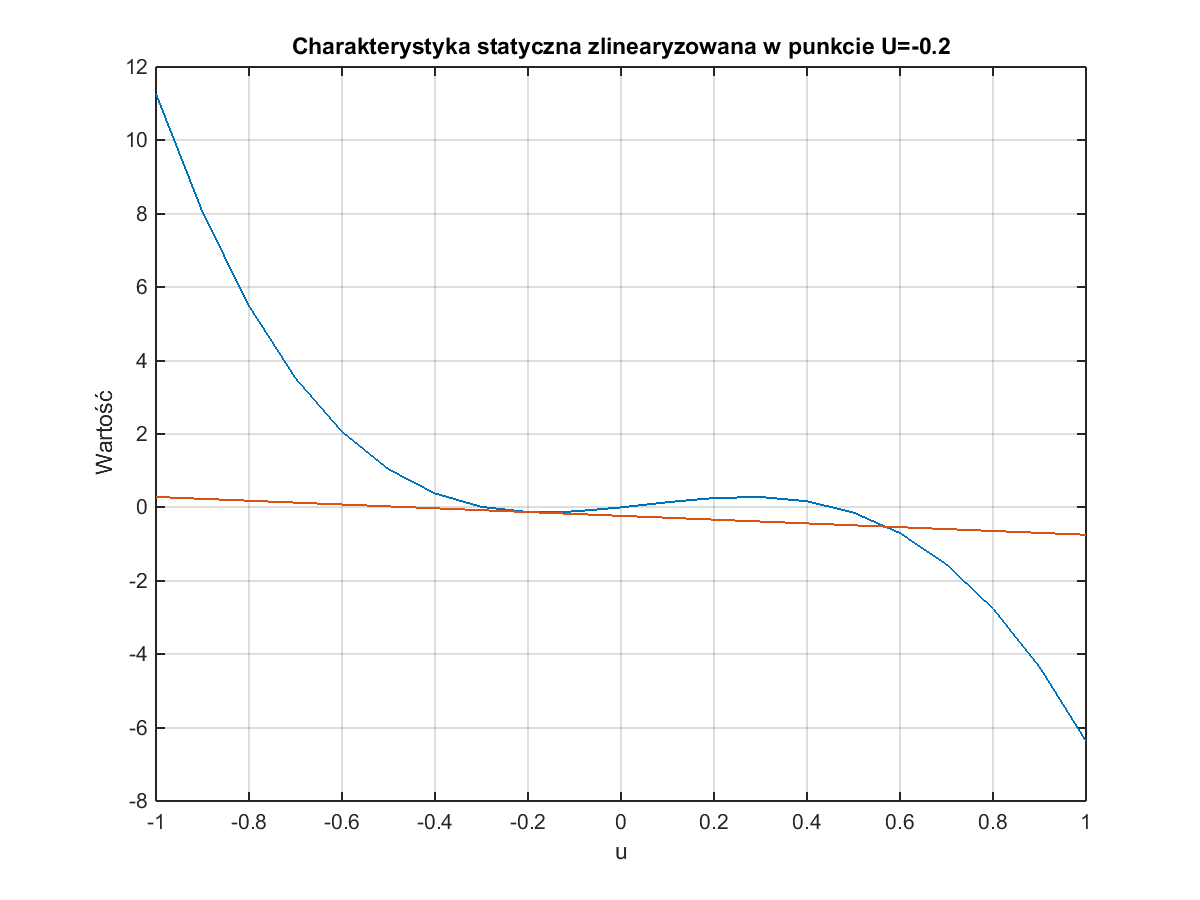
* + Model dyskretny charakteryzuje się „schodkową” charakterystyką, zmiany sygnału wyjściowego następują okresowo. Przebieg sygnału wyjściowego dla okresu próbkowania mniejszego niż jedna sekunda jest…TO DO: opis

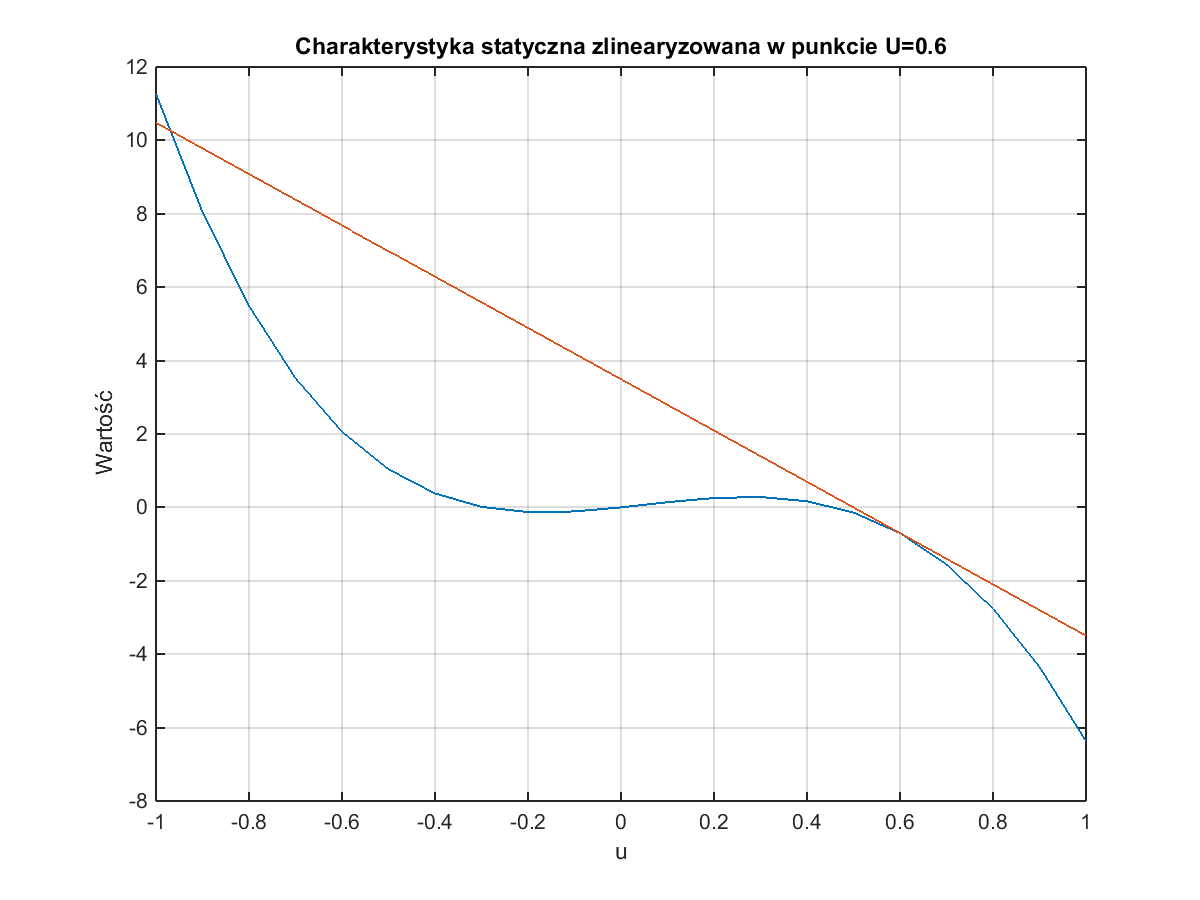
1. **Charakterystyka statyczna modelu ciągłego**
   * Aby wyznaczyć charakterystykę statyczną modelu przyjąłem wartość pochodnych dx1/dt i dx2/dt jako zero co pozwoliło wyprowadzić wzór na charakterystykę statyczną modelu
   * 0 =
   * 0 =
   * y=
   * x1=
   * x2=
   * y =

Rys. 10 – Charakterystyka statyczna modelu ciągłego

1. **Analityczne wyznaczenie charakterystyki statycznej zlinearyzowanej w dowolnym punkcie U(wstaw te fajne U)**
   * Obliczenia
2. **Porównanie nieliniowej i zlinearyzowanej charakterystyki statycznej dla różnych punktów linearyzacji** 
   * Przedstawione poniżej punkty linearyzacji wybrałem na podstawie analizy średniego błędu linearyzacji, polegało to na przeliczeniu charakterystyki dla wielu potencjalnych punktów linearyzacji i wyznaczeniu współczynnika błędu linearyzacji. Otrzymałem w ten sposób zestaw wykresów z których wybrałem trzy potencjalnie najlepsze i jeden punkt jako przykład złego punktu linearyzacji

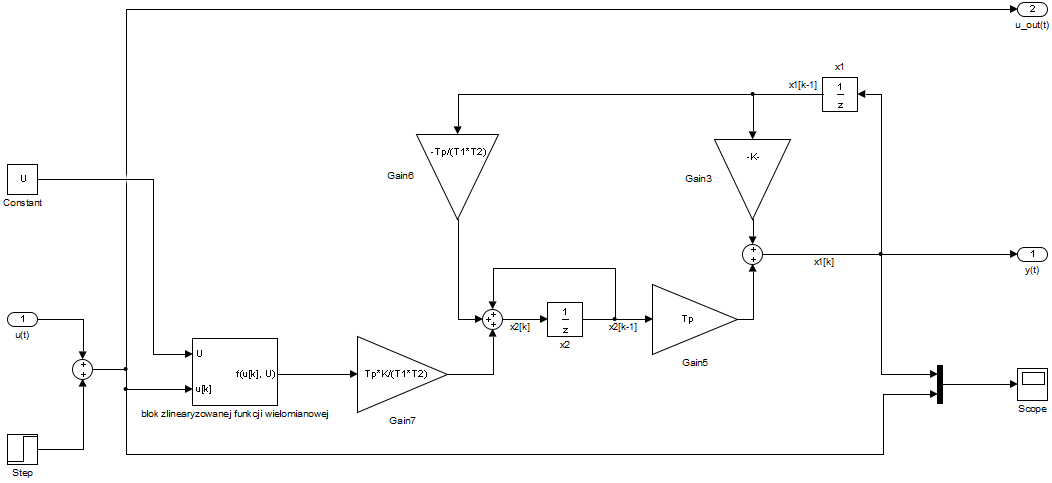
 Rys. 11 – Wspólne charakterystyki statyczne U = - 0.9

 Rys. 12 – Wspólne charakterystyki statyczne U = - 0.5 Rys. 11 – Wspólne charakterystyki statyczne U = - 0.2

 Rys. 12 – Wspólne charakterystyki statyczne U = 0.6

* Opis wykresów

1. **Dynamiczny dyskretny model zlinearyzowany w dowolnym punkcie U(fajne U)**
   * Nieliniowość wprowadza człon wielomianowej funkcji wejściowej
   * Obliczenia
2. **Reprezentacja graficzna zlinearyzowanego dynamicznego modelu dyskretnego**

**** Rys. 13 –Reprezentacja graficzna modelu

* Ddddd

1. Analityczne wyznaczenie charakterystyki zlinearyzowanej dla punktu linearyzacji ū: