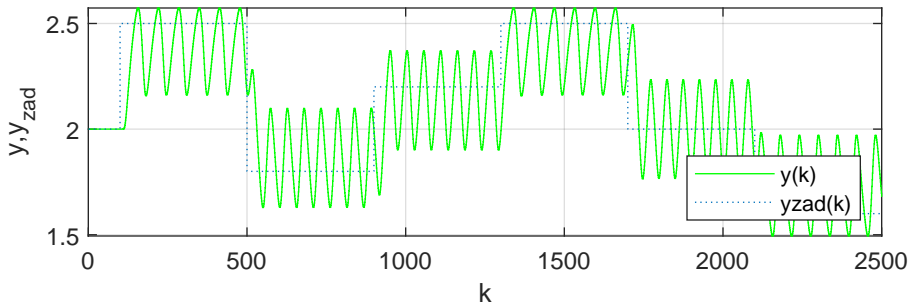


## Wykres wyjścia obiektu z PID-em y na tle wartości zadanej $y_{\text{zad}}$

$K_r = 7$   $T_i = 4.2$   $T_d = 0.7$   $E = 96.367$



## Sygnal sterujący u regulatora PID

