# Vortrag über Max-Flow-Algorithmen Edmonds-Karp, Push-Relabel

#### Moritz Rehbach, Florian Nelles

Institut für Informatik Universität Bonn

12. Mai 2014

#### Inhaltsverzeichnis

- Problembeschreibung
- 2 Ford-Fulkerson
- 3 Edmonds-Karps
- 4 Push-Relabel-Algorithmus

# Grundbegriffe

#### Flussnetzwerk

- gerichteter Graph G = (V, E)
- 2 ausgezeichnete Knoten  $s, t \in V$  (Quelle s, Senke t)
- Kapazitätsfunktion  $c: E \to \mathbb{N}$

#### Fluss in einem Flussnetzwerk

Funktion  $f: E \to \mathbb{R}_+$  mit Kapazitätsbeschränkung:

$$0 \le f(e) \le c(e) \qquad \forall e \in E(V)$$

# Grundbegriffe: Überschuss, s-t-Fluss, s-t-Präfluss

#### Uberschussfunktion

Der Überschuss (engl. excess) eines Flusses f in  $v \in V(G)$  ist

$$ex_f(v) := \sum_{e \in \delta^-(v)} f(e) - \sum_{e \in \delta^+(v)} f(e)$$

#### s-t-Fluss

•  $f(e) \leq u(e) \quad \forall e \in E(G)$ 

(Kapazitätsbeschränkung)

- $ex_f(s) \leq 0$
- $ex_f(v) = 0$
- $\forall v \in V \setminus \{s, t\}$

(Flusserhaltung)

#### s-t-Präfluss

- $f(e) \le u(e)$   $\forall e \in E$
- $ex_f(v) \ge 0$   $\forall v \in V \setminus \{s\}$

# Grundbegriffe: Wert eines Flusses, maximaler Fluss

#### Wert eines Flusses

•  $|f| := -ex_f(s)$ 

#### Grundbegriffe: Maximaler Fluss

f ist genau dann maximal, wenn die folgenden äquivalenten Bedingungen erfüllt sind:

- $ex_f(v) = 0$   $\forall v \in V \setminus \{s, t\}$
- Es gibt keinen f-augmentierenden Pfad mehr.

Warum dies so ist, werden wir bei der Betrachtung der Algorithmen genauer untersuchen.

# Problembeschreibung

#### Algorithmen

Wir wollen zu einem gegebenen Flussnetzwerk einen maximalen Fluss  $f_{max}$  finden.

Die von uns betrachteten Algorithmen sind:

- Ford-Fulkerson-Algorithmus
- Edmonds-Karps-Algorithmus
- Push-Relabel-Algorithmus

Edmonds-Karps ist eine Verbesserung von Fold-Fulkerson, beide sind Greedy-Algorithmen.

Die beste Laufzeit hat der Push-Relabel-Algorithmus.

# Grundbegriffe: Restnetzwerk

#### Restnetzwerk

Sei G=(V,E) ein Flussnetzwerk mit Kapazitäten  $c:E\to\mathbb{N}$  und sei f ein Fluss in G. Betrachte

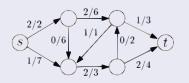
$$rest_f(u,v) = egin{cases} c(u,v) - f(u,v) & \text{, falls } (u,v) \in E \\ f(v,u) & \text{, falls } (v,u) \in E \\ 0 & \text{, sonst} \end{cases}$$

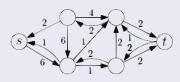
Dann ist das dazugehörige Restnetzwerk  $G_f = (V, E_f)$  mit

$$E_f = \{(u,v) \in VxV | rest_f(u,v) > 0\}$$

und Kantengewichten  $(u, v) \in E_f \rightarrow rest_f(e) > 0$ .

Das Restnetzwerk  $G_f$  hat also die **gleiche Knotenmenge** wie das Flussnetzwerk, aber andere Kanten und Gewichte.



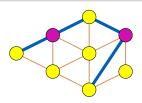


Das Beispiel stammt aus dem Skript zur Vorlesung Algorithmen und Berechnungskomplexität T (Röglin)

#### Flussverbesserung

Wir wollen, ausgehend von einem (gültigen) Fluss  $f: E \to \mathbb{R}$  zu einem verbesserten Fluss mit größerem Wert |f| gelangen.

Wir suchen dazu eine geeignte Kantenmenge, deren Flusswerte wir dann erhöhen.



#### Augmentierender Pfad

Ein geeigneter Pfad P ist jeder **einfache** Weg im Restnetzwerk, der s mit t verbindet.

#### Erhöhung entlang eines Pfades

Für einen Fluss f und einen Pfad P in  $G_f$  definieren wir den entlang P erhöhten Pfad durch:

$$(f\uparrow P)(u,v) = \begin{cases} f(u,v) + \delta & \text{, falls } (u,v) \in E \text{ und } (u,v) \in P \\ f(u,v) - \delta & \text{, falls } (u,v) \in E \text{ und } (v,u) \in P \\ f(u,v) & \text{, sonst} \end{cases}$$

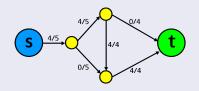
 $mit \ \delta := min_{e \in P}(E_f).$ 

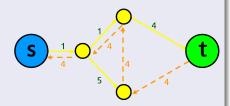
E bezeichnet die Flusswerte in f und  $E_f$  die Kantengewichte im Restnetzwerk  $G_f$ .

# Beispiel: Erhöhen entlang eines Pfades Links das Flussnetzwerk mit Kapazitäten, rechts das Restnetzwerk

12.05.14

# Beispiel: Erhöhen entlang eines Pfades



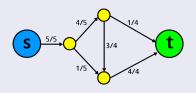


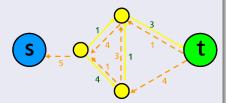
Es wurde entlang eines Pfades erhöht. Die orangen Kanten im Flussnetzwerk sind die "Rückkanten".

10 / 86

M. Rehbach, F. Nelles Edmonds-Karp, Push-Relabel 12.05.14

# Beispiel: Erhöhen entlang eines Pfades





Hier musste beim Erhöhen der Fluss über die senkrecht gezeichnete Kante gesenkt werden. Wie man sieht, ist kein flussverbessernder Pfad mehr im Restnetz enthalten, und der Fluss ist maximal.

◄□▶
□▶
□
□
▶
□
E
P
Q
P
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O
O

11 / 86

M. Rehbach, F. Nelles Edmonds-Karp, Push-Relabel 12.05.14

#### Der Algorithmus

Wir initialisieren mit einem Null-Fluss:

 $f(v, u) := 0 \forall v, u \in V$  und erhöhen dann den Fluss entlang beliebiger augmentierender Pfade, bis kein solcher mehr vorhanden ist.

```
\label{eq:fordFulkerson} \begin{split} \mathsf{FordFulkerson}(\mathsf{G},\,\mathsf{c},\,\mathsf{s},\,\mathsf{t}) \; \{ \\ & \mathsf{f} := \mathsf{nullFluss}(\mathsf{G}) \\ & \mathsf{while} \; \exists \; \mathsf{augmentierenderPfad}(\mathsf{G},\!\mathsf{c},\!\mathsf{f}) \; \mathsf{P} \; \mathsf{do} \text{:} \\ & \mathsf{f} = \mathsf{erh\"{o}heEntlangP}(\mathsf{f}) \\ & \mathsf{return} \; \mathsf{f} \\ \} \end{split}
```

#### Korrektheit

Wir wollen zeigen:

- Erhöhen entlang eines augmentierenden Pfades führt immer zu gültigem Fluss
- Wenn kein augmentierender Pfad mehr existiert, ist der Fluss maximal

Dass der Algorithmus immer terminiert, besprechen wir in der Laufzeitabschätzung.

# $(f \uparrow P)$ ist zulässiger Fluss

Um dies zu zeigen, werden wir die eben definierte Fallunterscheidung Schritt für Schritt durchgehen, und zeigen, dass die Flusseigenschaften jeweils erhalten bleiben.

#### **Ansatz**

Wir betrachten einen beliebigen Knoten  $u \in V \setminus \{s, t\}$ .

Wird der Knoten u von P **nicht** besucht, so wird keiner der Flusswerte  $(f \uparrow P)(u, v)$  oder  $(f \uparrow P)(v, u)$  modifiziert.

Wir brauchen also nur die Kanten zu betrachten, die min. einen Knoten mit einer Kante aus P gemeinsam haben.

# $(f \uparrow P)$ ist zulässiger Fluss - u liegt auf P

Wenn der Knoten u auf dem Pfad P liegt, so enthält P genau zwei Kanten (v,u) und (u,v') mit  $v,v'\in V$ .

Grund: der Pfad P ist ein **einfacher Weg** von s nach t, und u selbst ist nicht die Quelle oder Senke.

#### Erinnerung: Doppelte Kanten

Im Restnetzwerk kommen i.A. doppelte Kanten zwischen zwei Knoten vor. Für das Flussnetzwerk selbst macht das keinen Sinn - symmetrische Kanten können durch eine einfache Kante mit der Differenz der Kapazitäten ersetzt werden.

Damit gilt stets (exklusives oder):

- $(v, u) \in E$  oder  $(u, v) \in E$  sowie
- $(v', u) \in E$  oder  $(u, v') \in E$

# $(f \uparrow P)$ ist zulässiger Fluss

Man kann sich vereinfacht vorstellen, dass der Knoten v' auf P von u in Richtung Senke führt, der Knoten v von u Richtung Quelle.

#### u liegt auf P: Die vier Fälle

Wenn man die Flussbilanz in u nach Durchführung der Erhöhung betrachtet, sieht man, dass Flusserhaltung unter f auch Flusserhaltung in u für  $(f \uparrow P)$  impliziert:

$$G_f \quad \textcircled{v} \in E_f \quad \textcircled{u} \in E_f \quad \textcircled{v}$$

$$\overbrace{v)} \ \stackrel{+\delta}{\in E} \ \blacktriangleright \overbrace{u)} \ \stackrel{+\delta}{\in E} \ \blacktriangleright \overbrace{v'}$$

$$\underbrace{v} \xrightarrow{+\delta} \underbrace{u} \xrightarrow{-\delta} \underbrace{v}$$

$$v \leftarrow \frac{-\delta}{\in E} v \rightarrow v$$

# $(f \uparrow P)$ ist zulässiger Fluss: Kapazitätsbeschränkung

Wir wählen eine beliebige Kante aus (u, v) aus P. Für  $(u, v) \in P$  gilt:

- Falls  $e_{inc} = (u, v) \in E$ , ist  $(f \uparrow P)(u, v) \le c(e_{inc})$ , denn  $0 \le f(e_{inc}) + \delta \le f(e_{inc}) + rest_f(e_{inc}) = f(e_{inc}) + (c(e_{inc}) f(e_{inc})) = c(e_{inc})$
- ② Falls  $e_{dec} = (v, u) \in E$ , ist  $(f \uparrow P)(v, u) \le c(e_{dec})$ , denn  $c(e_{dec}) \ge f(e_{dec}) \to c(e_{dec}) \ge f(e_{dec}) \delta$ .  $f(e_{dec}) \delta \ge 0$  folgt aus der Definition von  $\delta$ .

#### Wert nach Erhöhung

Nach Definition ergibt sich damit  $|(f \uparrow P)| = |f| + \delta$ .



#### Maximaler Fluss nach Terminierung

Wir zeigen jetzt: Wenn  $G_f$  keinen augmentierenden Pfad enthält, ist f ein maximaler Fluss.

Dabei hilft folgende Definition:

#### Schnitt in Flussnetzwerken

Sei G = (V, E) mit Quelle s, Senke t und Kapazitäten  $c : E \to \mathbb{N}$  ein Flussnetz.

Ein **Schnitt von G** ist eine Partitionierung der Knotenmenge in zwei Teile  $S \subseteq V$  und  $T = V \setminus S$ , wobei S die Quelle und T die Senke enthalten muss.

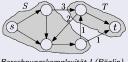
#### Ford-Fulkerson: Schnitte in Flussnetzwerken

#### Kapazität eines Schnitts

Zu einem Schnitt (S, T) definieren wir

$$c(S,T) := \sum_{u \in S} \sum_{v \in T} c(u,v)$$

als Kapazizät des Schnitts.



Das Bild stammt aus dem Skript zur Vorlesung Algorithmen und Berechnungskomplexität I (Röglin)

#### Fluss über einen Schnitt

Für einen Fluss f und einen Schnitt (S, T) definieren wir den **Fluss über** diesen Schnitt:

$$f(S,T) := \sum_{u \in S} \sum_{v \in T} f(u,v) - \sum_{u \in S} \sum_{v \in T} f(v,u)$$

#### Minimaler Schnitt

Ein Schnitt heißt **minimal** (S, T) wenn  $\forall (S', T') : c(S', T') > c(S, T)$  gilt.

#### Schnitt und Flusswert

Intuitiv ist klar: der Fluss muss von S nach T passieren, um die Senke zu erreichen, somit kann |f| nicht größer sein als f(S, T).

Wegen Flusserhaltung und der Definition des Schnitts gilt sogar für beliebige Flüsse und Schnitte:

$$|f| = f(S, T) \le c(S, T)$$

Der Beweis findet sich unter Lemma 4.5.7 im Skript zur Vorlesung Algorithmen und Berechnungskomplexität I (Röglin)

#### Maximaler Fluss und Schnitte

Es gilt, wie wir jetzt (knapp) zeigen werden, folgende Äquivalenz:

- f ist maximal

Weil das Erhöhen entlang eines Pfades immer zu einer Verbesserung des Flusswertes führt (Greedy-Ansatz), terminiert die wiederholte Anwendung mit einem maximalen Fluss.

# $(1) \to (2)$

Angenommen, f ist ein maximaler Fluss (1). Würde (2) **nicht** gelten, könnten wir entlang P erhöhen und somit den Wert von f um  $\delta$  erhöhen. Dann ist f aber nicht maximal (Widerspruch).

# $(3) \to (2)$

Sei f ein Fluss und (S, T) der Schnitt mit der Kapazität c(S, T) = f (soweit Aussage 3).

Sei  $f_{max}$  der maximale Fluss im betrachteten Flussnetzwerk. Dann gilt  $|f| \leq |f_{max}|$ .

Wenden wir die beiden letzten Beobachtungen an:

- für **jede** Kombination Schnitt+Fluss gilt: f(S, T) = |f|
- $f(S, T) \le c(S, T)$

$$\rightarrow |f_{\textit{max}}| = f(S, T) \leq c(S, T) \leftrightarrow |f| = |f_{\textit{max}}|$$

- $(2) \to (3)$
- (2)  $\nexists$  augmentierender Pfad  $P \subseteq E_f$

Wenn es keinen augmentierenden Pfad gibt, dann gibt es nach Definition keinen Weg in  $G_t$  von s nach t.

Definieren wir einen Schnitt (S, T) wie folgt:

 $S := \{ v \in V | \exists \text{ Weg von } v \text{ nach } t \text{ in } G_f \}$  $T := V \setminus S$ .

Weil (2) gilt, liegt s in S und t in T

# $(2) \to (3)(ff.)$

- Sei  $(u, v) \in E$  mit  $u \in S$  und  $v \in T$ . Dann gilt  $(u, v) \notin E_f$ , weil sonst ein Weg in  $G_f$  von s nach t entstanden wäre, in Widerspruch zur Annahme. Damit gilt  $rest_f(u, v) = 0$  und f(u, v) = c(u, v)
- Sei  $(v, u) \in E$  mit  $u \in S$  und  $v \in T$ . Dann gilt  $(u, v) \notin E_f$ , weil sonst ein Weg in  $G_f$  von s nach t entstanden wäre, in Widerspruch zur Annahme. Damit gilt  $rest_f(u, v) = 0$  und f(v, u) = 0

Es ergibt sich 
$$c(S, T) = \sum_{u \in S} \sum_{v \in T} c(u, v) =$$
  

$$\sum_{u \in S} \sum_{v \in T} f(u, v) - \sum_{u \in S} \sum_{v \in T} f(v, u) = f(S, T)$$

$$= c(S, T)$$

Somit ist (S, T) der Schnitt, dessen Existenz in (3) behauptet wurde.

# Fold-Fulkerson: Laufzeit

#### Terminierung

Wir haben bislang noch nicht gezeigt, dass der Algorithmus überhaupt immer terminiert.

Für einen ausführlichen Beweis sei wieder auf das Röglin-Skript verwiesen. Wir beschränken uns auf eine Kurzzussammenfassung:

- Für ganzzahlige Kapazitäten ist der maximale Flusswert und der Wert von f in jeder Iteration des Algorithmus ebenfalls ganzzahlig
- Jede Iteration des Algorithmus führt zu einer Erhöhung des Flusswertes.

Daraus ergibt sich eine obere Schranke  $\sum\limits_{e\in E}c(e)$  für die Anzahl der Iterationen.

#### Laufzeit

M. Rehbach, F. Nelles

In jedem Schleifendurchgang muss  $G_f$  auf einen augmentierenden Pfad untersucht werden.

# Edmonds-Karps

#### Verbesserung des Ford-Fulkerson-Algorithmus

Dass die Laufzeit von den Kapazitäten abhängt, ist wenig effizient.

Multipliziert man z.B. alle Kapazitäten mit 100, würde man nicht von einer größeren Problemkomplexität ausgehen.

Eine naheliegende Modifikation führt zu einer verbesserten Laufzeit, die nur noch von G abhängt.

Das Vorgehen bleibt fast gleich, wir haben weiterhin in jedem Durchlauf einen erlaubten Fluss, wählen aber nicht mehr einen *beliebigen* augmentierenden Pfad.

# Edmonds-Karps: Erhöhen

#### Erhöhen entlang eines Pfades

Im Ford-Fulkerson-Algorithmus haben konnten wir in jeder Iteration einen beliebigen Pfad in  $G_f$  von s nach t auswählen.

Jetzt werden wir stattdessen kurze Pfade bevorzugen.

#### Finden des kürzesten Pfades

Einen möglichst kurzen Weg von s nach t in  $G_f$  findet man mit Breitensuche (O(|E|)). Dadurch entsteht kaum zusätzlicher Zeitaufwand verglichen mit dem Finden eines beliebigen Pfades.

#### Algorithmus

```
\begin{split} \mathsf{EdmondsKarps}(\mathsf{G},\,\mathsf{c},\,\mathsf{s},\,\mathsf{t}) \; \{ \\ & f := \mathsf{nullFluss}(\mathsf{G}) \\ & \mathsf{while} \; \mathsf{true} \; \mathsf{do:} \\ & \mathsf{P} = \mathsf{sucheK\"{u}rzestenWeg}(\mathsf{Restnetzwerk}(\mathsf{G},\!\mathsf{f}),\!\mathsf{s},\!\mathsf{t}) \\ & \mathsf{if} \; \mathsf{P} = \emptyset \; \mathsf{break} \\ & \mathsf{f} = \mathsf{erh\"{o}heEntlangP}(\mathsf{f}) \\ & \mathsf{return} \; \mathsf{f} \end{split}
```

# Edmonds-Karps

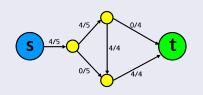
#### Laufzeit

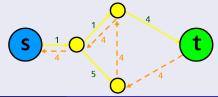
Die Eigenschaft, dass der Flusswert in jeder Iteration verbessert wird, bleibt hier weiter gültig.

Durch die Wahl des kürzesten Weges von s nach t in  $G_f$  für die Erhöhung wird die Anzahl der Iterationen minimal gehalten.

#### Flaschenhalskanten

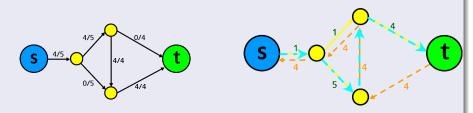
Wir sehen uns nochmal das Beispiel zu Ford-Fulkerson an:





# Edmonds-Karps: Laufzeit

#### Flaschenhalskanten



Hier wurde zuerst entlang eines Pfades mit 4 Kanten augmentiert, obwohl es auch einen Pfad mit 3 Kanten gegeben hätte. Die senkrecht gezeichnete Kante bildet einen Flaschenhals, deshalb muss im letzten Schritt der Fluss hier gesenkt werden.

Der Algorithmus hat eine Kante aus  $G_f$  entfernt und später wieder eingefügt.

# Edmonds-Karps: Laufzeit

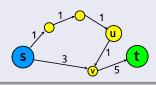
#### Distanzen

Dieser Fall tritt ein, wenn eine verbessender Pfad eine Kante in  $G_f$  enthält, die erst durch Flusserhöhung enstanden ist.

Wir nennen die minimale Anzahl Kanten zwischen zwei Knoten u, v in einem Graphen **Distanz**.

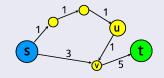
Beim Edmonds-Karps-Algorithmus kann die Distanz von s zu einem beliebigem Knoten u in  $G_f$  nicht sinken

Würde das passieren, müsste die Anzahl der Kanten zwischen s und u durch eine Abkürzung über eine neue Rückkante reduziert werden. Betrachten wir dieses Flussnetzwerk:



# Edmonds-Karps: Laufzeit

#### Distanz von s zu beliebigem Knoten u in $G_f$ kann nicht sinken



Sei  $u \in V \setminus \{s,t\}$  und m die Distanz von s zu u im Restnetzwerk des vorherigen Iterationsschritts. Angenommen, u ist durch eine neue Rückkante  $(v,u) \in E_f$  über n Kanten von s zu erreichen, und n < m. Weil (v,u) neu in  $G_f$  ist, muss gerade entlang (u,v) erhöht worden sein. u lag also vor der Erhöhung aus einem flussverbessernden Pfad  $P_1$ , der mindestens die Länge m+1 hatte.

Wäre  $n \leq m$ , hätte aber Pfad  $P_1$  verkürzt werden können, indem der Weg von s über u nach v (m Kanten) durch den nur n-1 Kanten langen Weg ersetzt würde. Dieser Pfad  $P_2$  wäre also schon vorher der kürzere augementierende Pfad in  $G_f$  gewesen.

# Edmonds-Karps

# Laufzeit ist nur noch vom Graphen abhängig

Die Gesamtlaufzeit liegt durch diese Verbesserung in  $O(|E|^2 * |V|)$ .

# Push-Relabel-Algorithmus

#### Wir wissen:

Ein s-t-Fluss f ist genau dann maximal, wenn gilt:

- $ex_f(v) = 0$   $\forall v \in V \setminus \{s, t\}$
- Es gibt keinen f-augmentierenden Pfad mehr.

Edmonds-Karps: 1. Bedingung immer erfüllt, streben nach 2. Bedingung.

Push-Relabel: 2. Bedingung immer erfüllt, streben nach 1. Bedingung.

# Distanzmarkierung

#### **Definition**

Sei (G, u, s, t) ein Netzwerk und f ein s-t-Präfluss. Eine

**Distanzmarkierung** ist eine Funktion  $\Psi:V(G) \rightarrow (Z_+)$  mit

- $\Psi(t) = 0$
- $\Psi(s) = n = |V(G)|$
- $\Psi(v) \leq \Psi(w) + 1$  für alle  $(v, w) \in E(G_f)$

Eine Kante e heißt **erlaubte Kante**, falls  $e \in E(G_f)$  und  $\Psi(v) = \Psi(w) + 1$ 

#### aktiver Knoten

Ein  $v \in V(G) \setminus \{s, t\}$  heißt **aktiver** Knoten, wenn

$$ex_f(v) > 0$$



# Push-Relabel-Algorithmus

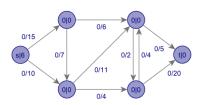
```
• Setze f(e) = u(e) \forall e \in \delta^+(s)
• Setze f(e) = 0 \forall e \in E \setminus \delta^+(s)
• Setze \Psi(s) = n = |V|
• Setze \Psi(v) = 0 \forall v \in V \setminus \{s\}
• while (es gibt einen aktiven Knoten v) do
• if (kein e \in \delta^+_{G_f}(v) ist erlaubte Kante)
• then RELABEL(v)
• else PUSH(e) mit e \in \delta^+_{G_f}(v) erlaubt
```

# PUSH(e)

- Setze  $\gamma := min\{ex_f(v), u_f(e)\}$ , wobei e in v beginnt
- 2 Augmentiere f entlang e um  $\gamma$

#### RELABEL(v)

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1 \text{ ,wobei } (v,w) \in \delta_{G_{\epsilon}}^+(v)\}$ 



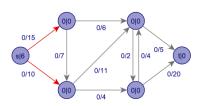
```
Setze f(e) = u(e)
                                  \forall e \in \delta^+(s)
 Setze f(e) = 0
                                  \forall e \in E \backslash \delta^+(s)
 Setze Ψ(s) = n = |V|
 Setze Ψ(v) = 0
                                   \forall v \in V \setminus \{s\}
     while (es gibt einen aktiven Knoten v ) do
                     if (kein e \in \delta_{G}^{+}(v) ist erlaubte Kante)
                                    then RELABEL(v)
                                    else PUSH(e) mit e \in \delta_C^+(v) erlaubt
PUSH(e)
```

- Setze γ := min{ex<sub>f</sub>(v), u<sub>f</sub>(e)}, wobei e in v beginnt
- Augmentiere f entlang e um γ

#### RELABEL(v)

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1 \text{ ,wobei } (v, w) \in \delta_{G_v}^+(v)\}$ 

Beschriftung der Knoten:



```
● Setze f(e) = u(e)  \( ∀e ∈ \( \delta^+(s) \) \\
Setze f(e) = 0  \( ∀e ∈ E\\ \delta^+(s) \) \\
● Setze \Psi(s) = n = |V|
● Setze \Psi(v) = 0  \( ∀v ∈ V\\ \{s\} \) \\
While (es gibt einen aktiven Knoten v ) do

■ if (kein e ∈ \delta^+_{G_r}(v) ist erlaubte Kante)

• then RELABEL(v)
• else PUSH(e) mit e ∈ \delta^+_{G_r}(v) erlaubt

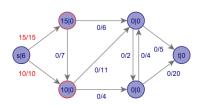
PUSH(e)

• Setze \gamma := min\{ex(v), u_t(e)\}, wobel e in v beginnt
```

## Augmentiere f entlang e um γ RELABEL(v)

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1 \text{ ,wobei } (v, w) \in \delta_{G_v}^+(v)\}$ 

Beschriftung der Knoten:



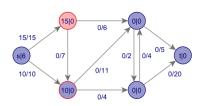
```
Setze f(e) = u(e)
                                  \forall e \in \delta^+(s)
 Setze f(e) = 0
                                  \forall e \in E \backslash \delta^+(s)
 Setze Ψ(s) = n = |V|
 Setze Ψ(v) = 0
                                   \forall v \in V \setminus \{s\}
     while (es gibt einen aktiven Knoten v ) do
                     if (kein e \in \delta_{G}^{+}(v) ist erlaubte Kante)
                                     then RELABEL(v)
                                     else PUSH(e) mit e \in \delta_C^+(v) erlaubt
PUSH(e)
 Setze γ := min{ex<sub>f</sub>(v), u<sub>f</sub>(e)}, wobei e in v beginnt
```

- Augmentiere f entlang e um γ

#### RELABEL(v)

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1 \text{ ,wobei } (v, w) \in \delta_{G_v}^+(v)\}$ 

Beschriftung der Knoten:



```
● Setze f(e) = u(e)  \forall e \in A^+(s)

● Setze f(e) = 0  \forall e \in E \setminus A^+(s)

● Setze \Psi(s) = n = |V|

● Setze \Psi(v) = 0  \forall v \in V \setminus \{s\}

● while (es gibt einen aktiven Knoten v) do

• if (kein e \in \delta^+_{G_f}(v) ist erlaubte Kante)

• then RELABEL(v)

• else PUSH(e) mit e \in \delta^+_{G_f}(v) erlaubt

• PUSH(e)

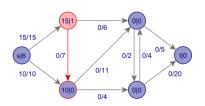
● Setze \gamma := min\{ex_f(v), u_f(e)\}, wobei e in v beginnt
```

#### RELABEL(v)

Augmentiere f entlang e um γ

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1$ , wobei  $(v, w) \in \delta_{G_{\ell}}^{+}(v)\}$ 

Beschriftung der Knoten:



```
● Setze f(e) = u(e) \forall e \in A^+(s)

● Setze f(e) = 0 \forall e \in E \setminus A^+(s)

● Setze \Psi(s) = n = |V|

● Setze \Psi(v) = 0 \forall v \in V \setminus \{s\}

● while (es gibt einen aktiven Knoten v) do

• if(kein \ e \in \delta^+_{G_f}(v) \ ist \ erlaubte Kante)

• else\ PUSH(e) mit e \in \delta^+_{G_f}(v) \ erlaubt

PUSH(e)

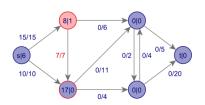
● Setze \gamma := min\{ex_f(v), u_f(e)\}, wobel e in v beginnt
```

#### RELABEL(v)

Augmentiere f entlang e um γ

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1 \text{ ,wobei } (v, w) \in \delta_{G_f}^+(v)\}$ 

Beschriftung der Knoten:



```
● Setze f(e) = u(e) \forall e \in \delta^+(s)

● Setze f(e) = 0 \forall e \in E \setminus \delta^+(s)

● Setze \Psi(s) = n = |V|

● Setze \Psi(v) = 0 \forall v \in V \setminus \{s\}

● while (es gibt einen aktiven Knoten v) do

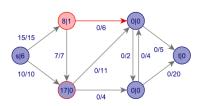
● if (kein e \in \delta^+_{G_r}(v) ist erlaubte Kante)

• else PUSH(e) mit else else
```

#### RELABEL(v)

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1$ , wobei  $(v, w) \in \delta_{G_{\ell}}^{+}(v)\}$ 

Beschriftung der Knoten:



```
● Setze f(e) = u(e)  \( ∀e ∈ \( \delta^+(s) \) \\
Setze f(e) = 0  \( ∀e ∈ E\\ \delta^+(s) \) \\
● Setze \Psi(s) = n = |V|
● Setze \Psi(v) = 0  \( ∀v ∈ V\\ \{s\} \) \\
While (es gibt einen aktiven Knoten v ) do

■ if (kein e ∈ \delta^+_{G_r}(v) ist erlaubte Kante)

• then RELABEL(v)
• else PUSH(e) mit e ∈ \delta^+_{G_r}(v) erlaubt

PUSH(e)

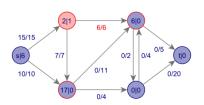
• Setze \gamma := min\{ex(v), u_t(e)\}, wobel e in v beginnt
```

#### RELABEL(v)

Augmentiere f entlang e um γ

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1 \text{ ,wobei } (v, w) \in \delta_{G_f}^+(v)\}$ 

Beschriftung der Knoten:

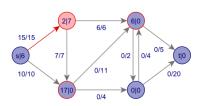


#### RELABEL(v)

Augmentiere f entlang e um γ

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1 \text{ ,wobei } (v, w) \in \delta^+_{G_f}(v)\}$ 

Beschriftung der Knoten:



```
● Setze f(e) = u(e) \forall e \in S^+(s)

● Setze f(e) = 0 \forall e \in E \setminus \delta^+(s)

● Setze \Psi(s) = n = |V|

● Setze \Psi(v) = 0 \forall v \in V \setminus \{s\}

● while (es gibt einen aktiven Knoten v ) do

• if (kein e \in \delta^+_{G_r}(v) ist erlaubte Kante)

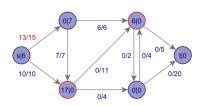
• else PUSH(e) mit else else
```

#### RELABEL(v)

Augmentiere f entlang e um γ

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1 \text{ ,wobei } (v, w) \in \delta_{G_f}^+(v)\}$ 

Beschriftung der Knoten:



```
● Setze f(e) = u(e) \forall e \in \delta^+(s)

● Setze f(e) = 0 \forall e \in E \setminus \delta^+(s)

● Setze \Psi(s) = n = |V|

● Setze \Psi(v) = 0 \forall v \in V \setminus \{s\}

● while (es gibt einen aktiven Knoten v) do

• if(kein e \in \delta^+_{G_f}(v) \text{ ist erlaubte Kante})

• else PUSH(e) mit e \in \delta^+_{G_f}(v) erlaubt

PUSH(e)

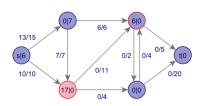
● Setze \gamma := min\{ex_f(v), u_f(e)\}, wobel e in v beginnt
```

#### RELABEL(v)

Augmentiere f entlang e um γ

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1 \text{ ,wobei } (v, w) \in \delta_{G_\ell}^+(v)\}$ 

Beschriftung der Knoten:



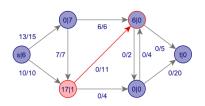
```
● Setze f(e) = u(e)  \forall e \in \beta^+(s)  \forall e \in K^+(s)  \forall e
```

#### RELABEL(v)

Augmentiere f entlang e um γ

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1 \text{ ,wobei } (v, w) \in \delta^+_{G_f}(v)\}$ 

Beschriftung der Knoten:



```
● Setze f(e) = u(e) \forall e \in S^+(s)

● Setze f(e) = 0 \forall e \in E \setminus \delta^+(s)

● Setze \Psi(s) = n = |V|

● Setze \Psi(v) = 0 \forall v \in V \setminus \{s\}

● while (es gibt einen aktiven Knoten v ) do

• if (kein e \in \delta^+_{G_r}(v) ist erlaubte Kante)

• then RELABEL(v)

• else PUSH(e) mit e \in \delta^+_{G_r}(v) erlaubt

PUSH(e)

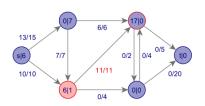
● Setze \gamma := min\{ex_f(v), u_f(e)\}, wobei e in v beginnt
```

#### RELABEL(v)

Augmentiere f entlang e um γ

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1 \text{ ,wobei } (v, w) \in \delta_{G_f}^+(v)\}$ 

Beschriftung der Knoten:



```
● Setze f(e) = u(e) \forall e \in \delta^+(s)

● Setze f(e) = 0 \forall e \in E \setminus \delta^+(s)

● Setze \Psi(s) = n = |V|

● Setze \Psi(v) = 0 \forall v \in V \setminus \{s\}

● while (es gibt einen aktiven Knoten v) do

• if (kein e \in \delta^+_{G_r}(v) ist erlaubte Kante)

• then RELABEL(v)

• else PUSH(e) mit e \in \delta^+_{G_r}(v) erlaubt

PUSH(e)

● Setze \gamma := min\{e_{X_\ell}(v), u_\ell(e)\}, wobei e in v beginnt

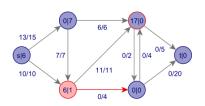
• Augmentiere f entlang e um \gamma
```

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1 \text{ ,wobei } (v, w) \in \delta_{G_v}^+(v)\}$ 

# Beschriftung der Knoten:

Überschuss  $ex_f(v)$  | Distanzmarkierung  $\Psi(v)$ 

RELABEL(v)



```
● Setze f(e) = u(e) \forall e \in \delta^+(s)

● Setze f(e) = 0 \forall e \in E \setminus \delta^+(s)

● Setze \Psi(s) = n = |V|

● Setze \Psi(v) = 0 \forall v \in V \setminus \{s\}

● while (es gibt einen aktiven Knoten v) do

• if (kein e \in \delta^+_{G_r}(v) ist erlaubte Kante)

• then RELABEL(v)

• else PUSH(e) mit e \in \delta^+_{G_r}(v) erlaubt

PUSH(e)

● Setze \gamma := min\{e_{X_\ell}(v), u_\ell(e)\}, wobei e in v beginnt

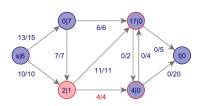
• Augmentiere f entlang e um \gamma
```

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1 \text{ ,wobei } (v, w) \in \delta_{G_v}^+(v)\}$ 

# Beschriftung der Knoten:

Überschuss  $ex_f(v)$  | Distanzmarkierung  $\Psi(v)$ 

RELABEL(v)



```
● Setze f(e) = u(e) \forall e \in S^{+}(s)

● Setze f(e) = 0 \forall e \in E \setminus \delta^{+}(s)

● Setze \Psi(s) = n = |V|

● Setze \Psi(v) = 0 \forall v \in V \setminus \{s\}

● while (es gibt einen aktiven Knoten v ) do

if (kein e \in \delta^{+}_{G_{r}}(v) \text{ ist erlaubte Kante})

• then RELABEL(v)

• else PUSH(e) \text{ mit } e \in \delta^{+}_{G_{r}}(v) \text{ erlaubt}

PUSH(e)

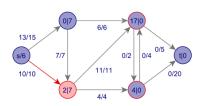
● Setze \gamma := min\{ex_{f}(v), u_{f}(e)\}, wobei e in v beginnt
```

#### RELABEL(v)

Augmentiere f entlang e um γ

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1 \text{ ,wobei } (v, w) \in \delta_{G_f}^+(v)\}$ 

Beschriftung der Knoten:



```
● Setze f(e) = u(e)  \forall e \in A^+(s)

● Setze f(e) = 0  \forall e \in E \setminus A^+(s)

● Setze \Psi(s) = n = |V|

● Setze \Psi(v) = 0  \forall v \in V \setminus \{s\}

● while (es gibt einen aktiven Knoten v) do

• if (kein e \in \delta^+_{G_f}(v) ist erlaubte Kante)

• then RELABEL(v)

• else PUSH(e) mit e \in \delta^+_{G_f}(v) erlaubt

• PUSH(e)

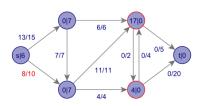
● Setze \gamma := min\{ex_f(v), u_f(e)\}, wobei e in v beginnt
```

#### RELABEL(v)

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1 \text{ ,wobei } (v, w) \in \delta^+_{G_f}(v)\}$ 

Augmentiere f entlang e um γ

Beschriftung der Knoten:



```
● Setze f(e) = u(e) \forall e \in \delta^+(s)

● Setze f(e) = 0 \forall e \in E \setminus \delta^+(s)

● Setze \Psi(s) = n = |V|

● Setze \Psi(v) = 0 \forall v \in V \setminus \{s\}

● while (es gibt einen aktiven Knoten v) do

• if (kein e \in \delta^+_{G_r}(v) ist erlaubte Kante)

• then RELABEL(v)

• else PUSH(e) mit e \in \delta^+_{G_r}(v) erlaubt

PUSH(e)

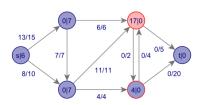
● Setze \gamma := min\{e_{X_\ell}(v), u_\ell(e)\}, wobei e in v beginnt

• Augmentiere f entlang e um \gamma
```

#### lackloss Setze $\Psi(v) := extit{min}\{\Psi(w)+1$ ,wobei $(v,w) \in \delta^+_{G_i}(v)\}$

Beschriftung der Knoten: Überschuss  $ex_f(v)$  | Distanzmarkierung  $\Psi(v)$ 

RELABEL(v)



```
● Setze f(e) = u(e) \forall e \in \delta^+(s)

● Setze f(e) = 0 \forall e \in E \setminus \delta^+(s)

● Setze \Psi(s) = n = |V|

● Setze \Psi(v) = 0 \forall v \in V \setminus \{s\}

● while (es gibt einen aktiven Knoten v) do

• if (kein e \in \delta^+_{G_r}(v) ist erlaubte Kante)

• then RELABEL(v)

• else PUSH(e) mit e \in \delta^+_{G_r}(v) erlaubt

PUSH(e)

● Setze \gamma := min\{e_{X_\ell}(v), u_\ell(e)\}, wobei e in v beginnt

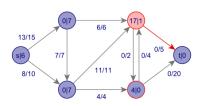
• Augmentiere f entlang e um \gamma
```

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1 \text{ ,wobei } (v, w) \in \delta_{G_v}^+(v)\}$ 

## Beschriftung der Knoten:

Überschuss  $ex_f(v)$  | Distanzmarkierung  $\Psi(v)$ 

RELABEL(v)



```
● Setze f(e) = u(e) \forall e \in \delta^+(s)

● Setze f(e) = 0 \forall e \in E \setminus \delta^+(s)

● Setze \Psi(s) = n = |V|

● Setze \Psi(v) = 0 \forall v \in V \setminus \{s\}

● while (es gibt einen aktiven Knoten v) do

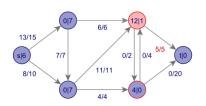
● if (kein e \in \delta^+_{G_r}(v) ist erlaubte Kante)

• else PUSH(e) mit else else
```

#### RELABEL(v)

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1$ , wobei  $(v, w) \in \delta_{G_{\ell}}^{+}(v)\}$ 

Beschriftung der Knoten:



```
● Setze f(e) = u(e) \forall e \in \delta^+(s)

● Setze f(e) = 0 \forall e \in E \setminus \delta^+(s)

● Setze \Psi(s) = n = |V|

● Setze \Psi(v) = 0 \forall v \in V \setminus \{s\}

● while (es gibt einen aktiven Knoten v) do

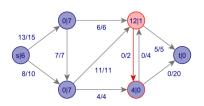
● if (kein e \in \delta^+_{G_r}(v) ist erlaubte Kante)

• else PUSH(e) mit else else
```

#### RELABEL(v)

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1 \text{ ,wobei } (v, w) \in \delta_{G_f}^+(v)\}$ 

Beschriftung der Knoten:



```
● Setze f(e) = u(e) \forall e \in \delta^+(s)

● Setze f(e) = 0 \forall e \in E \setminus \delta^+(s)

● Setze \Psi(s) = n = |V|

● Setze \Psi(v) = 0 \forall v \in V \setminus \{s\}

● while (es gibt einen aktiven Knoten v) do

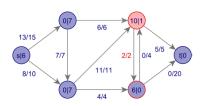
● if (kein e \in \delta^+_{G_r}(v) ist erlaubte Kante)

• else PUSH(e) mit else else
```

#### RELABEL(v)

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1 \text{ ,wobei } (v, w) \in \delta_{G_f}^+(v)\}$ 

Beschriftung der Knoten:



```
● Setze f(e) = u(e) \forall e \in S^{+}(s)

● Setze f(e) = 0 \forall e \in E \setminus \delta^{+}(s)

● Setze \Psi(s) = n = |V|

● Setze \Psi(v) = 0 \forall v \in V \setminus \{s\}

● while (es gibt einen aktiven Knoten v ) do

• if (kein e \in \delta^{+}_{G_r}(v) \text{ ist erlaubte Kante})

• e \in S^{+}_{G_r}(v) \text{ ist erlaubte Kante})

• else PUSH(e) \text{ mit } e \in \delta^{+}_{G_r}(v) \text{ erlaubt}

PUSH(e)

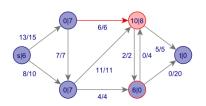
• Setze \gamma := min\{e_{X^{-}}(v), u_{X^{-}}(e)\}, wobel e in v beginnt
```

#### RELABEL(v)

Augmentiere f entlang e um γ

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1$ , wobei  $(v, w) \in \delta_{G_{\ell}}^{+}(v)\}$ 

Beschriftung der Knoten:



```
● Setze f(e) = u(e) \forall e \in A^+(s)

● Setze f(e) = 0 \forall e \in E \setminus A^+(s)

● Setze \Psi(s) = n = |V|

● Setze \Psi(v) = 0 \forall v \in V \setminus \{s\}

● while (es gibt einen aktiven Knoten v ) do

• if (kein e \in \delta_{G_r}^+(v) ist erlaubte Kante)

• then RELABEL(v)

• else PUSH(e) mit e \in \delta_{G_r}^+(v) erlaubt

PUSH(e)

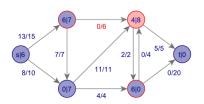
● Setze \gamma := min\{e_{X_f}(v), u_f(e)\}, wobei e in v beginnt
```

#### RELABEL(v)

Augmentiere f entlang e um γ

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1 \text{ ,wobei } (v, w) \in \delta^+_{G_f}(v)\}$ 

Beschriftung der Knoten:



```
● Setze f(e) = u(e) \forall e \in \delta^+(s)

● Setze \Psi(s) = 0 \forall e \in E \setminus \delta^+(s)

● Setze \Psi(s) = n = |V|

● Setze \Psi(v) = 0 \forall v \in V \setminus \{s\}

● while (es gibt einen aktiven Knoten v) do

• if (kein e \in \delta^+_{G_\ell}(v)) ist erlaubte Kante)

• then RELABEL(v)

• else PUSH(e) mit e \in \delta^+_{G_\ell}(v) erlaubt

PUSH(e)

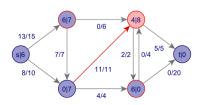
● Setze \gamma := min\{e_{X_\ell}(v), u_{\ell}(e)\}, wobei e in v beginnt

• Augmentiere f entlang e um \gamma
```

#### RELABEL(v)

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1 \text{ ,wobei } (v, w) \in \delta^+_{G_f}(v)\}$ 

Beschriftung der Knoten:



```
● Setze f(e) = u(e)  \( ∀e ∈ \( \delta^+(s) \) \\
Setze f(e) = 0  \( ∀e ∈ E\\ \delta^+(s) \) \\
● Setze \Psi(s) = n = |V|
● Setze \Psi(v) = 0  \( ∀v ∈ V\\ \{s\} \) \\
While (es gibt einen aktiven Knoten v ) do

■ if (kein e ∈ \delta^+_{G_r}(v) ist erlaubte Kante)

• then RELABEL(v)
• else PUSH(e) mit e ∈ \delta^+_{G_r}(v) erlaubt

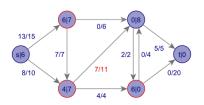
PUSH(e)

• Setze \gamma := min\{ex(v), u_t(e)\}, wobel e in v beginnt
```

## Augmentiere f entlang e um γ RELABEL(v)

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1 \text{ ,wobei } (v, w) \in \delta_{G_c}^+(v)\}$ 

Beschriftung der Knoten:



```
● Setze f(e) = u(e) \forall e \in S^{+}(s)

● Setze f(e) = 0 \forall e \in E \setminus \delta^{+}(s)

● Setze \Psi(s) = n = |V|

● Setze \Psi(v) = 0 \forall v \in V \setminus \{s\}

● while (es gibt einen aktiven Knoten v ) do

if (kein e \in \delta^{+}_{G_{r}}(v) \text{ ist erlaubte Kante})

• then RELABEL(v)

• else PUSH(e) \text{ mit } e \in \delta^{+}_{G_{r}}(v) \text{ erlaubt}

PUSH(e)

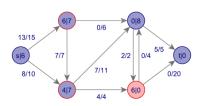
● Setze \gamma := min\{ex_{f}(v), u_{f}(e)\}, wobei e in v beginnt
```

#### RELABEL(v)

Augmentiere f entlang e um γ

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1 \text{ ,wobei } (v, w) \in \delta^+_{G_f}(v)\}$ 

Beschriftung der Knoten:



```
● Setze f(e) = u(e) \forall e \in S^+(s)

● Setze f(e) = 0 \forall e \in E \setminus \delta^+(s)

● Setze \Psi(s) = n = |V|

● Setze \Psi(v) = 0 \forall v \in V \setminus \{s\}

● while (es gibt einen aktiven Knoten v ) do

if (kein e \in \delta^+_{G_r}(v) ist erlaubte Kante)

• then RELABEL(v)

• else PUSH(e) mit else \delta^+_{G_r}(v) erlaubt

PUSH(e)

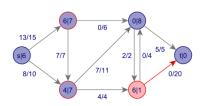
● Setze \gamma := min\{ex_f(v), u_f(e)\}, wobel else v beginnt
```

#### RELABEL(v)

Augmentiere f entlang e um γ

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1$ , wobei  $(v, w) \in \delta_{G_{\ell}}^{+}(v)\}$ 

Beschriftung der Knoten:



```
● Setze f(e) = u(e)  \forall e \in A^+(s)

● Setze f(e) = 0  \forall e \in E \setminus A^+(s)

● Setze \Psi(s) = n = |V|

● Setze \Psi(v) = 0  \forall v \in V \setminus \{s\}

● while (es gibt einen aktiven Knoten v) do

• if(kein e \in \delta^+_{G_f}(v) \text{ ist erlaubte Kante})

• then RELABEL(v)

• else PUSH(e) mit e \in \delta^+_{G_f}(v) erlaubt

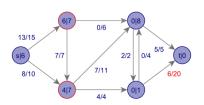
PUSH(e)

● Setze \gamma := min\{ex_f(v), u_f(e)\}, wobei e in v beginnt
```

## Augmentiere f entlang e um γ RELABEL(v)

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1 \text{ ,wobei } (v, w) \in \delta_{G_v}^+(v)\}$ 

Beschriftung der Knoten:



```
● Setze f(e) = u(e) \forall e \in A^+(s)

● Setze f(e) = 0 \forall e \in E \setminus A^+(s)

● Setze \Psi(s) = n = |V|

● Setze \Psi(v) = 0 \forall v \in V \setminus \{s\}

● while (es gibt einen aktiven Knoten v) do

• if(kein \ e \in \delta^+_{G_f}(v) \ \text{ist erlaubte Kante})

• else \ PUSH(e) mit e \in \delta^+_{G_f}(v) \ \text{erlaubt}

PUSH(e)

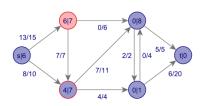
● Setze \gamma := min\{ex_f(v), u_f(e)\}, wobel e in v beginnt
```

#### RELABEL(v)

Augmentiere f entlang e um γ

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1$ , wobei  $(v, w) \in \delta_{G_{\ell}}^{+}(v)\}$ 

Beschriftung der Knoten:



```
● Setze f(e) = u(e) \forall e \in \delta^+(s)

● Setze f(e) = 0 \forall e \in E \setminus \delta^+(s)

● Setze \Psi(s) = n = |V|

● Setze \Psi(v) = 0 \forall v \in V \setminus \{s\}

● while (es gibt einen aktiven Knoten v) do

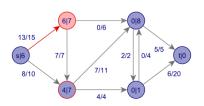
● if (kein e \in \delta^+_{G_r}(v) ist erlaubte Kante)

• else PUSH(e) mit else else
```

#### RELABEL(v)

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1 \text{ ,wobei } (v, w) \in \delta^+_{G_f}(v)\}$ 

Beschriftung der Knoten:



```
● Setze f(e) = u(e) \forall e \in \delta^+(s)

● Setze f(e) = 0 \forall e \in E \setminus \delta^+(s)

● Setze \Psi(s) = n = |V|

● Setze \Psi(v) = 0 \forall v \in V \setminus \{s\}

● while (es gibt einen aktiven Knoten v ) do

● if (kein e \in \delta^+_{G_\ell}(v) ist erlaubte Kante)

• else PUSH(e) mit e \in \delta^+_{G_\ell}(v) erlaubt

PUSH(e)

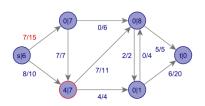
● Setze \gamma := min\{ex_\ell(v), u_\ell(e)\}, wobei e in v beginnt

● Augmentiere \ell entlang e um \gamma
```

#### RELABEL(v)

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1 \text{ ,wobei } (v, w) \in \delta_{G_f}^+(v)\}$ 

Beschriftung der Knoten:



```
● Setze f(e) = u(e) \forall e \in A^+(s)

● Setze f(e) = 0 \forall e \in E \setminus A^+(s)

● Setze \Psi(s) = n = |V|

● Setze \Psi(v) = 0 \forall v \in V \setminus \{s\}

● while (es gibt einen aktiven Knoten v) do

• if(kein \ e \in \delta^+_{G_f}(v) \ \text{ist erlaubte Kante})

• else \ PUSH(e) mit e \in \delta^+_{G_f}(v) \ \text{erlaubt}

PUSH(e)

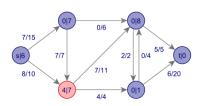
● Setze \gamma := min\{ex_f(v), u_f(e)\}, wobel e in v beginnt
```

#### RELABEL(v)

Augmentiere f entlang e um γ

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1$ , wobei  $(v, w) \in \delta_{G_{\ell}}^{+}(v)\}$ 

Beschriftung der Knoten:



```
● Setze f(e) = u(e) \forall e \in S^+(s)

● Setze f(e) = 0 \forall e \in E \setminus \delta^+(s)

● Setze \Psi(s) = n = |V|

● Setze \Psi(v) = 0 \forall v \in V \setminus \{s\}

● while (es gibt einen aktiven Knoten v ) do

• if (kein e \in \delta^+_{G_r}(v) ist erlaubte Kante)

• then RELABEL(v)

• else PUSH(e) mit e \in \delta^+_{G_r}(v) erlaubt

PUSH(e)

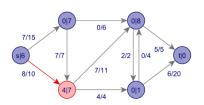
• Setze \gamma := min\{e_{Y_r}(v), u_r(e)\}, wobel e in v beginnt
```

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1 \text{ ,wobei } (v, w) \in \delta_{G_v}^+(v)\}$ 

Augmentiere f entlang e um γ

RELABEL(v)

## Beschriftung der Knoten:



```
● Setze f(e) = u(e) \forall e \in \delta^+(s)

● Setze f(e) = 0 \forall e \in E \setminus \delta^+(s)

● Setze \Psi(s) = n = |V|

● Setze \Psi(v) = 0 \forall v \in V \setminus \{s\}

● while (es gibt einen aktiven Knoten v ) do

● if (kein e \in \delta^+_{G_\ell}(v) ist erlaubte Kante)

• else PUSH(e) mit e \in \delta^+_{G_\ell}(v) erlaubt

PUSH(e)

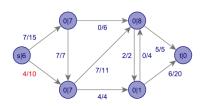
● Setze \gamma := min\{ex_\ell(v), u_\ell(e)\}, wobei e in v beginnt

● Augmentiere \ell entlang e um \gamma
```

#### RELABEL(v)

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1 \text{ ,wobei } (v, w) \in \delta^+_{G_f}(v)\}$ 

Beschriftung der Knoten:



```
● Setze f(e) = u(e) \forall e \in A^+(s)

● Setze f(e) = 0 \forall e \in E \setminus A^+(s)

● Setze \Psi(s) = n = |V|

● Setze \Psi(v) = 0 \forall v \in V \setminus \{s\}

● while (es gibt einen aktiven Knoten v) do

• if(kein \ e \in \delta^+_{G_f}(v) \ ist \ erlaubte Kante)

• else\ PUSH(e) mit e \in \delta^+_{G_f}(v) \ erlaubt

PUSH(e)

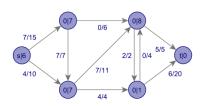
● Setze \gamma := min\{ex_f(v), u_f(e)\}, wobel e in v beginnt
```

#### RELABEL(v)

Augmentiere f entlang e um γ

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1 \text{ ,wobei } (v, w) \in \delta_{G_{\ell}}^+(v)\}$ 

Beschriftung der Knoten:



```
● Setze f(e) = u(e) \forall e \in \delta^+(s)

● Setze f(e) = 0 \forall e \in E \setminus \delta^+(s)

● Setze \Psi(s) = n = |V|

● Setze \Psi(v) = 0 \forall v \in V \setminus \{s\}

● while (es gibt einen aktiven Knoten v) do

• if(kein e \in \delta^+_{G_f}(v) \text{ ist erlaubte Kante})

• else PUSH(e) mit e \in \delta^+_{G_f}(v) erlaubt

PUSH(e)

● Setze \gamma := min\{ex_f(v), u_f(e)\}, wobel e in v beginnt
```

#### RELABEL(v)

Augmentiere f entlang e um γ

• Setze  $\Psi(v) := min\{\Psi(w) + 1$ , wobei  $(v, w) \in \delta_{G_{\ell}}^{+}(v)\}$ 

Beschriftung der Knoten:

## Beobachtung

Während des gesamten Ablaufs des Algorithmus ist f stets ein s-t-Präfluss und  $\Psi$  stets eine Distanzmarkierung bezüglich f.

Für jedes  $v \in V(G)$  gilt:  $\Psi(v)$  wird durch jedes RELABEL(v) streng erhöht.

## Beweis.

• Aussage gilt am Anfang des Algorithmus

- Aussage gilt am Anfang des Algorithmus
- s-t-Flusseigenschaft:
  - nach PUSH-Operation immer noch Präfluss, da nicht mehr als  $ex_f(v)$  gepusht wird

- Aussage gilt am Anfang des Algorithmus
- s-t-Flusseigenschaft:
  - nach PUSH-Operation immer noch Präfluss, da nicht mehr als  $ex_f(v)$  gepusht wird
  - bei RELABEL-Operation wird Fluss nicht verändert

- Aussage gilt am Anfang des Algorithmus
- s-t-Flusseigenschaft:
  - nach PUSH-Operation immer noch Präfluss, da nicht mehr als  $ex_f(v)$  gepusht wird
  - bei RELABEL-Operation wird Fluss nicht verändert
- Distanzmarkierung:
  - RELABEL(v):  $\Psi(v)$  war vorher schon Distanzmarkierung und kein  $e \in \delta +_{G_f}$  ist erlaubt  $\Rightarrow \Psi(v) < \Psi(w) + 1$  und  $\Psi(v)$  wird streng erhöht auf  $\min\{\Psi(w) + 1 | (v, w) \in \delta +_{G_f}(v)\}$

- Aussage gilt am Anfang des Algorithmus
- s-t-Flusseigenschaft:
  - nach PUSH-Operation immer noch Präfluss, da nicht mehr als  $ex_f(v)$  gepusht wird
  - bei RELABEL-Operation wird Fluss nicht verändert
- Distanzmarkierung:
  - RELABEL(v):  $\Psi(v)$  war vorher schon Distanzmarkierung und kein  $e \in \delta +_{G_f}$  ist erlaubt  $\Rightarrow \Psi(v) < \Psi(w) + 1$  und  $\Psi(v)$  wird streng erhöht auf  $\min\{\Psi(w) + 1 | (v, w) \in \delta +_{G_f}(v)\}$
  - PUSH auf (v,w) : Einzige neue Kante ist Rückkante (w,v). Da aber (v,w) erlaubte Kante ist, gilt  $\Psi(w) = \Psi(v) 1$



#### Lemma

Sei f ein s-t-Präfluss und  $\Psi$  eine Distanzmarkierung bezüglich f. Dann gelten folgende Aussagen:

- (a) Es ist s von jedem aktiven Knoten v aus in  $G_f$  erreichbar.
- (b) Es ist t nicht von s aus in  $G_f$  erreichbar.

### Lemma

Sei f ein s-t-Präfluss und  $\Psi$  eine Distanzmarkierung bezüglich f. Dann gelten folgende Aussagen:

- (a) Es ist s von jedem aktiven Knoten v aus in  $G_f$  erreichbar.
- (b) Es ist t nicht von s aus in  $G_f$  erreichbar.

### Beweis.

(a) Sei v beliebiger aktive Knoten und R die Menge der von v aus in  $G_f$  erreichbaren Knoten. Dann ist f(e) = 0 für alle  $e \in \delta_G^-(R)$  und es gilt:

$$\sum_{w \in R} ex_f(w) = \sum_{e \in \delta_G^-(R)} f(e) - \sum_{e \in \delta_G^+(R)} f(e) \le 0$$

v ist aktiv  $\Rightarrow ex_f(v) > 0$  und somit gibt es Knoten  $w \in R$  mit  $ex_f(w) < 0$ . Da f ein s-t-Präfluss ist, muss dieser Knoten s sein.



#### Lemma

Sei f ein s-t-Präfluss und  $\Psi$  eine Distanzmarkierung bezüglich f. Dann gelten folgende Aussagen:

- (a) Es ist s von jedem aktiven Knoten v aus in  $G_f$  erreichbar.
- (b) Es ist t nicht von s aus in  $G_f$  erreichbar.

### Beweis.

(b) Annahme: Es gibt einen s-t-Weg in  $G_f$  mit Knoten

$$s = v_0, v_1, \ldots, v_k = t$$

Da  $\Psi$  Distanzmarkierung bezüglich f ist, gilt  $\Psi(v_i) \leq \Psi(v_{i+1}) + 1$  für  $i = 0, \dots, k-1$ .

Somit gilt  $n = \Psi(s) \le \Psi(t) + k = 0 + k$ . Hierbei gilt  $k \le n - 1$ .





## Satz

Bei Terminierung des Algorithmus ist f ein s-t-Fluss mit maximalem Wert.

#### Satz

Bei Terminierung des Algorithmus ist f ein s-t-Fluss mit maximalem Wert.

#### Beweis.

Bei Terminierung gibt es keine aktiven Knoten mehr  $\Rightarrow f$  ist ein s-t-Fluss. Nach vorherigem Lemma (b) gibt es keinen augmentierenden Weg mehr in  $G_f$ 

 $\Rightarrow$  f ist maximal.



Wie oft wird PUSH und RELABEL aufgerufen?

Wie oft wird PUSH und RELABEL aufgerufen?

### Lemma

- (a) Für jedes  $v \in V(G)$  gilt :  $\Psi(v) \le 2n-1$  zu jedem Zeitpunkt des Algorithmus.
- (b) Kein Knoten wird mehr als (2n-1) mal geRELABELt. Die Gesamterhöhung von  $\sum_{v \in V(G)} \Psi(v)$  während des Ablaufs des

Algorithmus ist höchstens gleich  $2n^2 - n$ .

Wie oft wird PUSH und RELABEL aufgerufen?

## Lemma

- (a) Für jedes  $v \in V(G)$  gilt :  $\Psi(v) \le 2n-1$  zu jedem Zeitpunkt des Algorithmus.
- (b) Kein Knoten wird mehr als (2n-1) mal geRELABELt. Die Gesamterhöhung von  $\sum_{v \in V(G)} \Psi(v)$  während des Ablaufs des

Algorithmus ist höchstens gleich  $2n^2 - n$ .

## Beweis.

 $\Psi(v)$  wird durch jedes RELABEL(v) streng erhöht.

RELABEL(v) wird nur aufgerufen, wenn v aktiver Knoten ist.

v ist nach der RELABEL-Operation immer noch aktiv.

Nach vorherigem Lemma ist s von v zu erreichen und es gilt:

$$\Psi(v) < \Psi(s) + n - 1 = 2n - 1.$$

Bei der Anzahl der PUSH-Operationen unterscheiden wir zwei Arten:

- saturierender Push : mit  $u_f(e) = 0$  nach dem Push (Kante wurde voll ausgelastet durch den Push)
- nichtsaturierender Push

Die Anzahl der saturierenden Pushes ist höchstens 2mn.

Die Anzahl der saturierenden Pushes ist höchstens 2mn.

### Beweis.

Nach einem saturierendem Push von v nach w ist  $(v, w) \notin E(G_f)$ . Damit ein weiterer saturierender Push auf (v, w) stattfinden kann, muss

- $\bullet$   $\Psi(w)$  um mind. 2 wachsen
- Ein Push von w nach v stattfinden
- $\bullet$   $\Psi(v)$  um mind. 2 wachsen

Da stats  $\Psi(v) \leq 2n$  gilt, gibt es höchstens n saturierende Pushes pro Kante.

⇒ höchstens 2*mn* saturierende Pushes im Algorithmus.



Die Anzahl der nichtsaturierenden Pushes ist  $O(n^2m)$ .

Die Anzahl der nichtsaturierenden Pushes ist  $O(n^2m)$ .

### Beweis.

$$\Phi = \sum_{v \in V(G): v \text{ aktiv}} |\{w \in V(G): \Psi(w) \leq \Psi(v)\}|.$$

Die Anzahl der nichtsaturierenden Pushes ist  $O(n^2m)$ .

### Beweis.

#### Betrachte

$$\Phi = \sum_{v \in V(G): v \text{ aktiv}} |\{w \in V(G): \Psi(w) \leq \Psi(v)\}|.$$

• Zu Beginn des Algorithmus gilt  $\Phi \leq n^2$ 

Die Anzahl der nichtsaturierenden Pushes ist  $O(n^2m)$ .

### Beweis.

#### Betrachte

$$\Phi = \sum_{v \in V(G): v \text{ aktiv}} |\{w \in V(G): \Psi(w) \leq \Psi(v)\}|.$$

- Zu Beginn des Algorithmus gilt  $\Phi \leq n^2$
- RELABEL-Operation auf v:

Da  $|\{w \in V(G) : \Psi(w) \leq \Psi(v)\}| \leq n$  wird  $\Phi$  um höchstens n erhöht  $\Rightarrow \Phi$  wird sich durch *RELABEL*-Operation nicht mehr als um  $n * (2n^2 - n)$  erhöhen.



Die Anzahl der nichtsaturierenden Pushes ist  $O(n^2m)$ .

## Beweis.

$$\Phi = \sum_{v(G): v \text{ aktiv}} |\{w \in V(G): \Psi(w) \leq \Psi(v)\}|.$$

- Zu Beginn des Algorithmus gilt  $\Phi \leq n^2$
- RELABEL : max Erhöhung um  $n * (2n^2 n)$

### <u>Le</u>mma

Die Anzahl der nichtsaturierenden Pushes ist  $O(n^2m)$ .

### Beweis.

Betrachte

$$\Phi = \sum_{v(G): v \text{ aktiv}} |\{w \in V(G): \Psi(w) \leq \Psi(v)\}|.$$

- Zu Beginn des Algorithmus gilt  $\Phi \le n^2$
- RELABEL : max Erhöhung um  $n * (2n^2 n)$
- saturierender Push auf Kante (v,w) :

Event. wird w ein neuer aktiver Knoten und v bleibt ein aktiver Knoten.

Dann erhöht sich  $\Phi$  um maximal n.

 $\Rightarrow$   $\Phi$  wird sich durch *saturierende Pushes* nicht mehr als um n\*(2mn) erhöhen.

Die Anzahl der nichtsaturierenden Pushes ist  $O(n^2m)$ .

### Beweis.

$$\Phi = \sum_{v(G): v \text{ aktiv}} |\{w \in V(G): \Psi(w) \leq \Psi(v)\}|.$$

- Zu Beginn des Algorithmus gilt  $\Phi \le n^2$
- RELABEL : max Erhöhung um  $n * (2n^2 n)$
- saturierende Pushes: max Erhöhung um n \* 2mn.

Die Anzahl der nichtsaturierenden Pushes ist  $O(n^2m)$ .

### Beweis.

$$\Phi = \sum_{v(G): v \text{ aktiv}} |\{w \in V(G): \Psi(w) \leq \Psi(v)\}|.$$

- Zu Beginn des Algorithmus gilt  $\Phi \leq n^2$
- RELABEL : max Erhöhung um  $n * (2n^2 n)$
- saturierende Pushes: max Erhöhung um n \* 2mn.
- nichtsaturierende Push auf Kante (v,w):
   Event. wird w ein neuer aktiver Knoten, aber v wird auf jeden Fall inaktiv.
  - Dann erniedrigt sich  $\Phi$  um mind. eins.
  - $\Rightarrow$   $\Phi$  wird sich durch *nichtsaturiende Pushes* um mind. 1 verringern.

Die Anzahl der nichtsaturierenden Pushes ist  $O(n^2m)$ .

### Beweis.

$$\Phi = \sum_{v(G): v \text{ aktiv}} |\{w \in V(G): \Psi(w) \leq \Psi(v)\}|.$$

- Zu Beginn des Algorithmus gilt  $\Phi \leq n^2$
- RELABEL : max Erhöhung um  $n * (2n^2 n)$
- saturierende Pushes: max Erhöhung um n \* 2mn.
- nichtsaturierende Pushes: min Erniedrigung um 1.

Die Anzahl der nichtsaturierenden Pushes ist  $O(n^2m)$ .

### Beweis.

$$\Phi = \sum_{v(G): v \text{ aktiv}} |\{w \in V(G): \Psi(w) \leq \Psi(v)\}|.$$

- Zu Beginn des Algorithmus gilt  $\Phi \leq n^2$
- RELABEL : max Erhöhung um  $n * (2n^2 n)$
- saturierende Pushes: max Erhöhung um n \* 2mn.
- nichtsaturierende Pushes: min Erniedrigung um 1.
- $\Rightarrow$  Da am Ende  $\Phi=0$  gilt, ist die Gesamtabnahme von  $\Phi$  höchstens:

$$n^2 + n(2n^2 - n) + n(2mn) \le 2n^3 + 2n^2m \le 4n^2m$$

Die Laufzeit des Push-Relabel-Algorithmus ist  $O(n^2m)$ .

- max.  $2n^2 n$  mal wird *RELABEL* aufgerufen
- max. 2mn saturierende Pushes
- max.  $4n^2m$  nichtsaturierende Pushes
- $\Rightarrow$  Laufzeit:  $O(n^2m)$



# Quellen

- Korte, Vygen: Kombinatorische Optimierung, Springer
- Röglin: Skript zur Vorlesung Älgorithmen und Berechnungskomplexität I", WiSe10/11
- FAU-Erlangen-Nürnberg: https://www2.cs.fau.de/EN/teaching/SS2008/HalloWelt/fsb2008.pdf (Beispiel Push-Relabel)

# Quellen

- Korte, Vygen: Kombinatorische Optimierung, Springer
- Röglin: Skript zur Vorlesung Älgorithmen und Berechnungskomplexität I", WiSe10/11
- FAU-Erlangen-Nürnberg: https://www2.cs.fau.de/EN/teaching/SS2008/HalloWelt/fsb2008.pdf (Beispiel Push-Relabel)

Vielen Dank für die Aufmerksamkeit!