



ENTRY KIT MVP1 利用者マニュアル



2024/8/2 版

目次

0	はじめに	2
0.1	本書の位置づけ	2
0.2	KARAKURI の全体像	2
1	共通	3
1.1	サインアップ	3
1.2	ログイン	3
1.3	ホーム画面	4
1.3.1	お知らせ	5
1.3.2	ダッシュボード	5
1.3.3	プロジェクト選択	6
1.3.4	ユーザ情報確認	8
1.4	モジュールセット管理	11
1.4.1	モジュールセット一覧	11
1.4.2	モジュールセット登録	12
1.4.3	モジュールセット変更	15
1.5	モジュール管理	16
1.5.1	モジュール一覧	16
1.5.2	モジュール登録	16
1.5.3	モジュール変更	18
1.6	モジュール配置管理	19
1.6.1	モジュール配置一覧	19
1.6.2	新規モジュール配置作成	20

1.6.3	モジュール配置変更	23
1.7	デブロイ管理	26
1.7.1	デブロー一覧	26
1.7.2	新規デブロイ	27
1.7.3	シミュレーション動画確認	28

0 はじめに

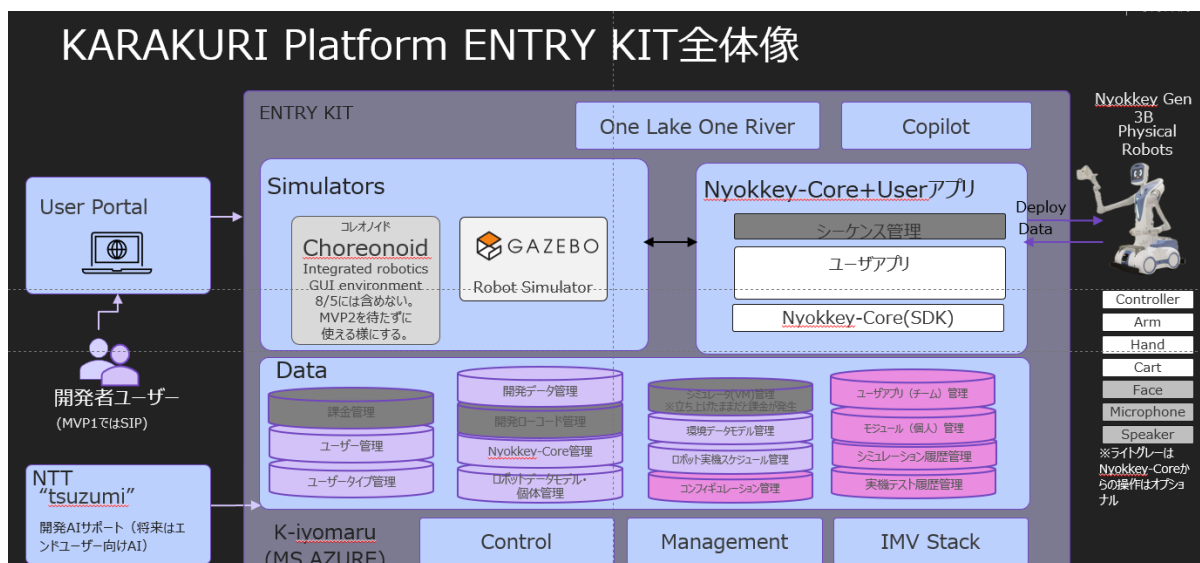
0.1 本書の位置づけ

本資料は、ENTRY KIT MVP1 ログイン・ホーム画面・各機能へのアクセス・基本的な使い方を説明するドキュメントです。



0.2 KARAKURI の全体像

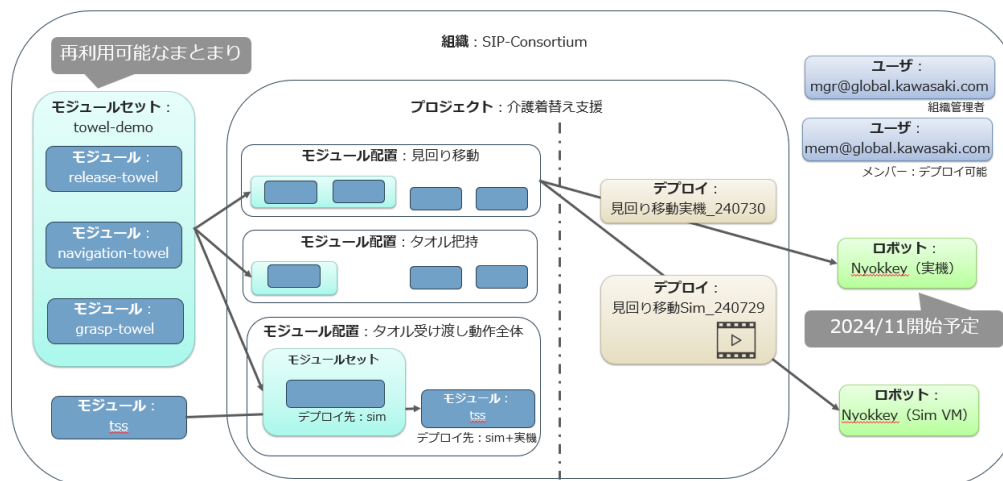
KURI の全体像を以下に示します。ロボット開発ユーザは、ホーム画面を介して各種開発機能にアクセスし、様々なロボット開発支援を行うことが可能です。



KARAKURI ENTRY KIT にログインすることでユーザは以下のような機能を利用することが出来ます。

アクセス先	目的や機能の概要
KARAKURI ENTRY KIT (当マニュアルの対象)	KARAKURI の入り口となるホーム画面から、ダッシュボード、各機能をご利用いただけます。

用語の定義 (V1.0時点)



1 共通

1.1 サインアップ

※MVP1 の対象とはなっていない。

1.2 ログイン

KARAKURI へのユーザ利用申請が完了すると、ユーザが登録され、ホーム画面にログインが可能となります。

操作の流れ

- ① ユーザ申請完了通知を受領後、KARAKURI にログインが可能となります。申請時に通知された KARAKURI のスタート画面 URL にアクセスし、サインインをクリックします。



- ② サインインダイアログが表示されるので、登録した Microsoft アカウントを入力して、Next ボタンを押します。



1.3 ホーム画面

KARAKURI のホーム画面では、

- お知らせやダッシュボード(デプロイの進捗状況)などが確認可能です。
- 画面上部アイコンには、ログインしているアカウントや進行中のプロジェクト、ターゲットなどが表示されます。
- 画面左部アイコンから、KARAKURI で提供している各種サービス、機能へアクセス可能です。



1.3.1 お知らせ

ホーム画面にアクセスし、画面上部には「お知らせ」が表示されており、お知らせ内容を確認することが可能です。

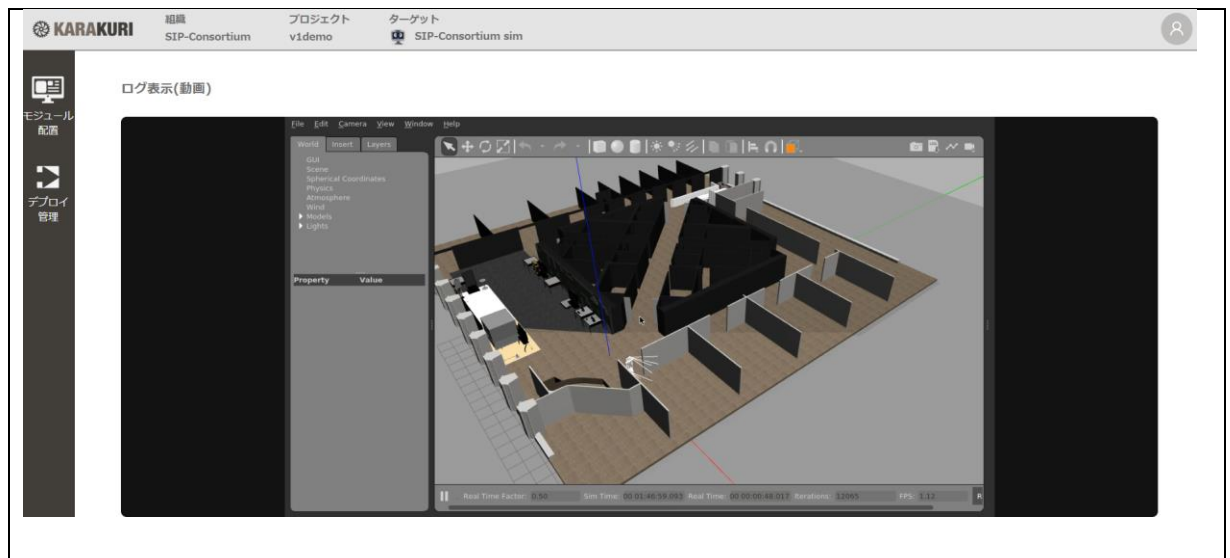


1.3.2 ダッシュボード

ホーム画面にアクセスし、画面下部には「ダッシュボード」が表示されており、直近のアクティビティを確認することが可能です。

さらに、ムービーを選択する事で、動画での確認が可能となります。





1.3.3 プロジェクト選択

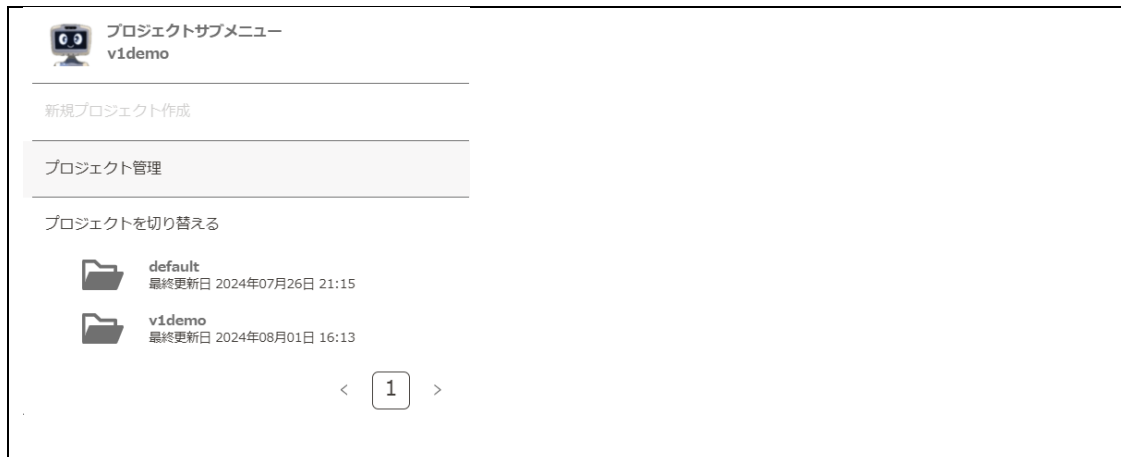
既存のプロジェクト一覧から、今回モジュール開発、モジュール配置の対象となるプロジェクトを選択可能です。

操作の流れ

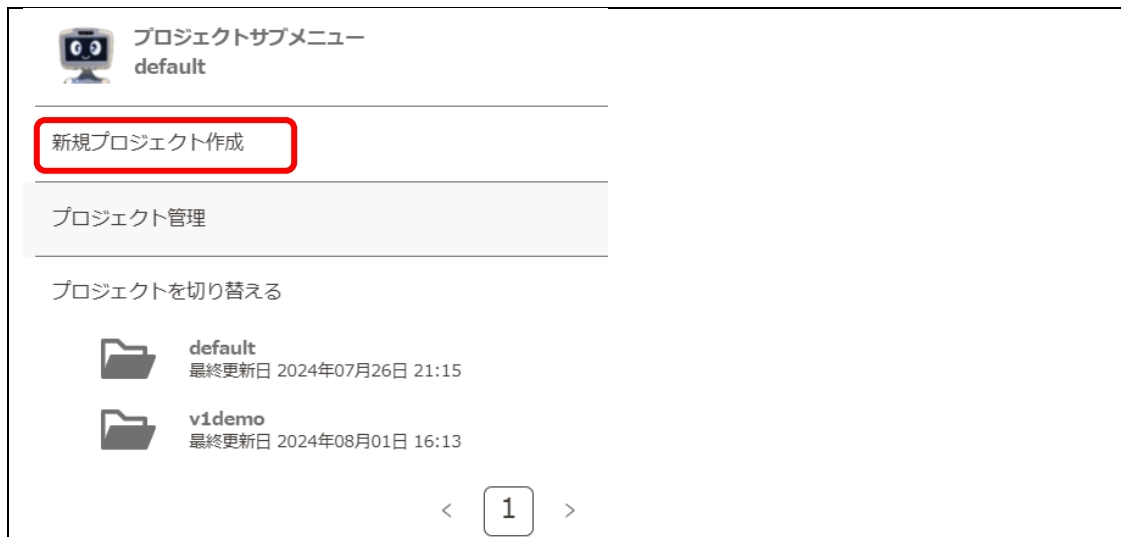
- ① ホーム画面の画面上部のプロジェクト名を選択すると、プロジェクトの切り替え画面に遷移します。



- ② プロジェクトをクリックすると、既存のプロジェクトの一覧からプロジェクトを選択可能です。



- ③ 既存プロジェクト選択以外に、ユーザ自身が新規に作成することも可能です。プロジェクト操作画面から、「新規プロジェクト作成」を選びます。



- ④ プロジェクト情報入力画面が表示されるので、必要な情報を入力して「作成」を押します。

プロジェクト作成

×

プロジェクトの基本情報を入力してください。

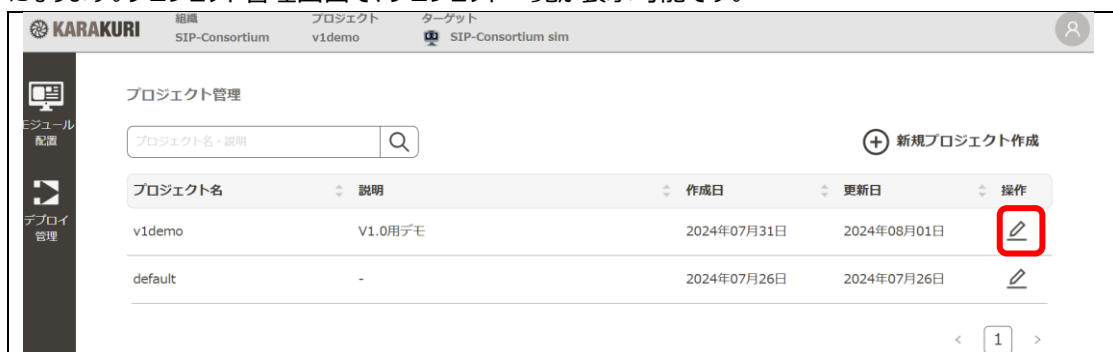
プロジェクト名:

プロジェクト説明:

キャンセル

作成

- ⑤ プロジェクト作成に成功すると、プロジェクト一覧画面に対象プロジェクトが表示され、プロジェクトの変更なども可能になります。プロジェクト管理画面で、プロジェクト一覧が表示可能です。



- ⑥ 変更したいプロジェクトの、編集(✎)ボタンを押すとプロジェクト編集が可能です。プロジェクト名や説明を任意の値に更新可能です。

プロジェクト設定

×

プロジェクトの基本情報を設定してください。

プロジェクト名:

プロジェクト説明:

キャンセル

設定

1.3.4 ユーザ情報確認

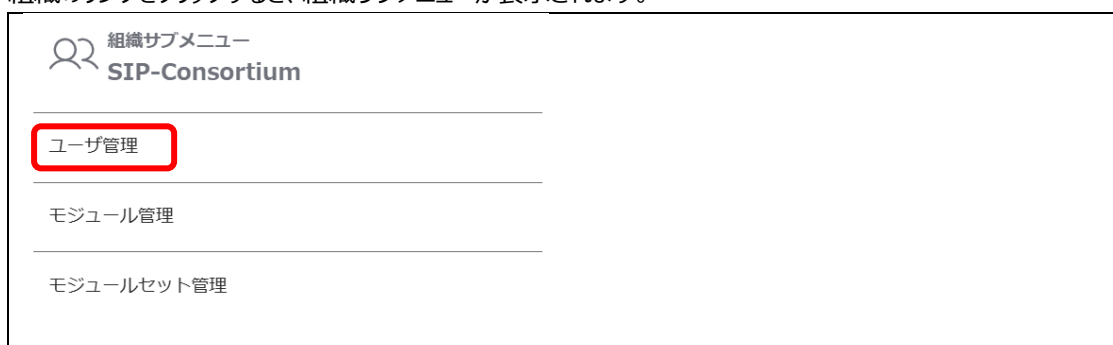
ホーム画面からユーザ情報の確認や追加、更新などが可能です。この操作は組織管理者権限を有するユーザのみが実施可能です。

操作の流れ

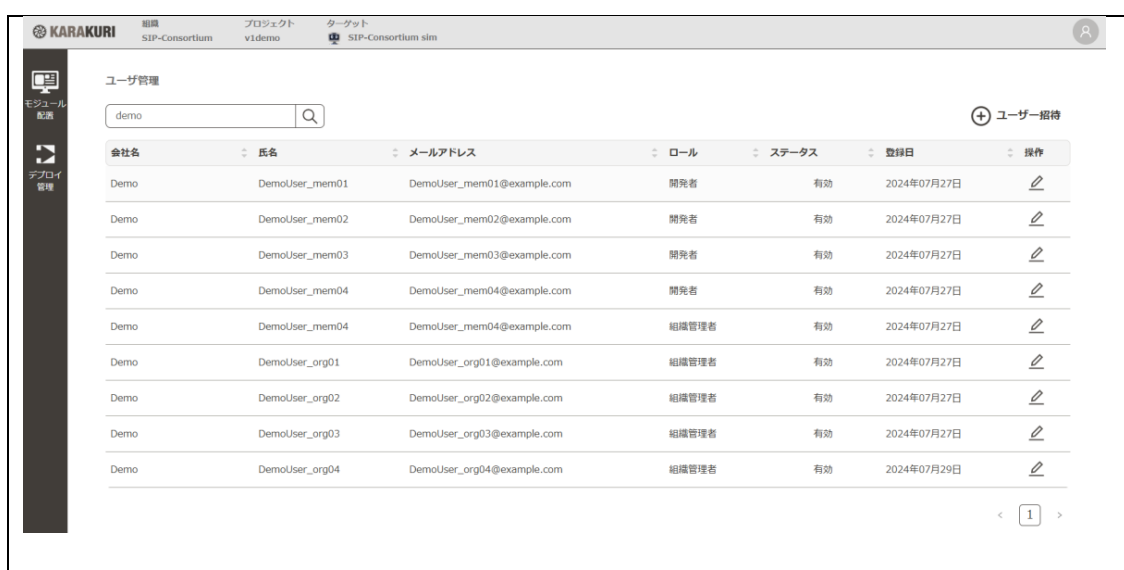
- ① 画面上部の[組織]リンクからユーザ管理にアクセス可能です。



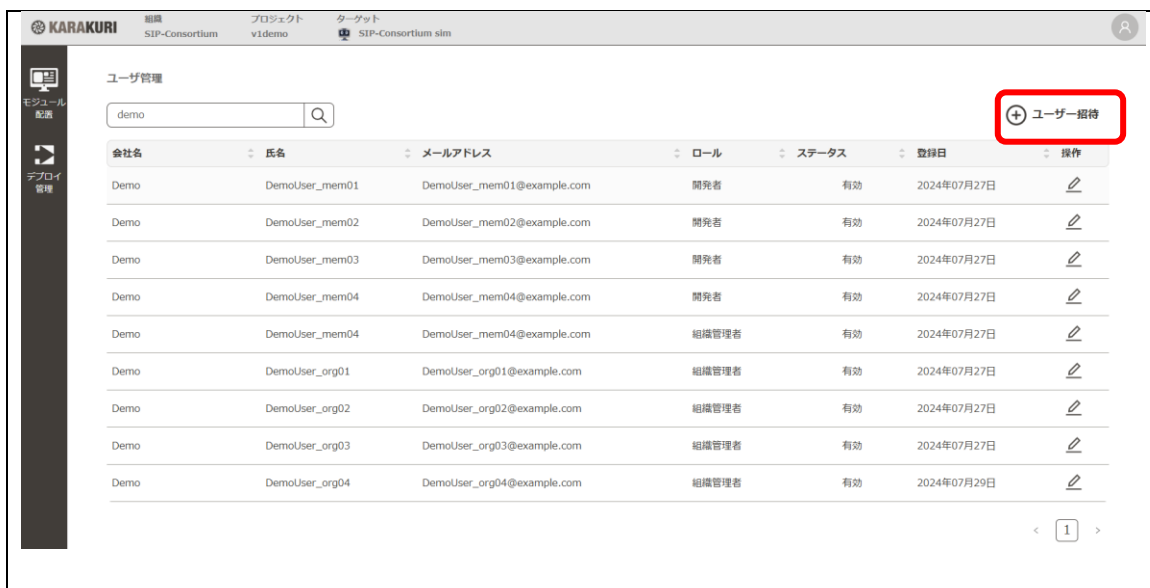
- ② 組織のリンクをクリックすると、組織サブメニューが表示されます。



- ③ 組織サブメニューから、「ユーザ管理」を選択することで、ユーザの管理画面にアクセス出来ます。
ステータス、会社名、メールアドレスの順でソートされ一覧表示しています。
「会社名」、「氏名」、「メールアドレス」値で、ユーザを検索することが可能です。



- ④ ユーザ管理画面から、「ユーザ招待」をクリックします。



- ⑤ ユーザ招待画面が表示されるので、招待するユーザ情報を入力後、「招待」ボタンを押します。

ユーザ招待 ×

組織に招待するユーザの情報を入力してください。

会社名:

氏名:

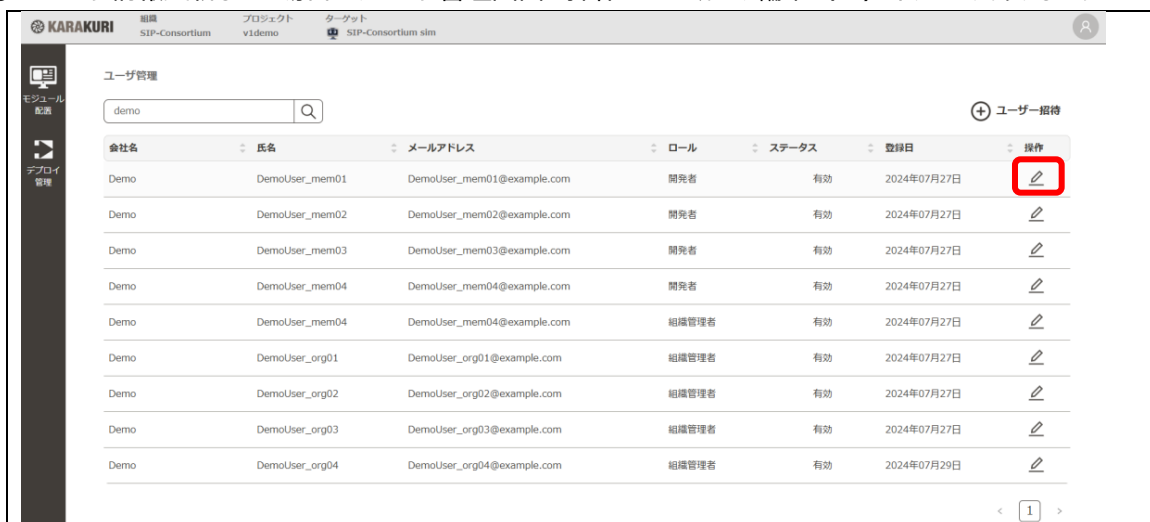
メールアドレス:

ロール:

サブロール: ☐ デプロイ管理者

ステータス:

- ⑥ ユーザ情報更新したい場合は、ユーザ管理画面の操作メニューから、編集（）ボタンをクリックします。



- ⑦ 「ユーザ変更」画面が表示されるので、変更したい情報を入力して、変更ボタンを押します。

ユーザ変更

×

ユーザ情報の変更を行います。

会社名:

氏名:

メールアドレス:

ロール:

開発者

サブロール:

☒ デプロイ管理者

ステータス:

有効

リセット

変更

1.4 モジュールセット管理

ロボット開発を行うプロジェクト単位に、複数の「モジュールセット」を管理することが出来ます。「モジュールセット」により複数のモジュールを束ねて管理することが可能です。

1.4.1 モジュールセット一覧

複数のモジュールをまとめて管理するための、「モジュールセット」の一覧を確認します。

操作の流れ

- ① ホーム画面の組織から「組織」のリンクをクリックします。

KARAKURI

組織

プロジェクト

ターゲット

SIP-Consortium sim

お知らせ

2024年12月12日 システムメンテナンス

2024年12月20日(金)の14:00～16:00まで定期システムメンテナンスを行います。

2024年12月12日 インフォメーション

ロボコンプロジェクトが作成できるようになりました。

2024年12月12日 アップデート

〇〇機能を追加しました。

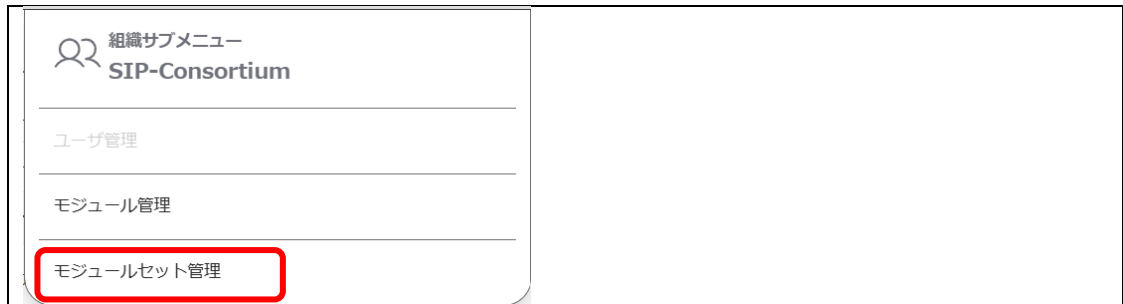
ダッシュボード

リロード

日付	プロジェクト	モジュール配置	デプロイタイプ	ステータス	ムービー
2024年07月31日 08:00:13	v1demo	patrol-demo-navigation	Sim環境	● 正常終了	
2024年07月31日 08:16:41	v1demo	patrol-demo-gesture	Sim環境	● 正常終了	

- ②

- ③ 組織サブメニューから、「モジュールセット管理」のリンクをクリックします。



- ④ 「モジュールセット管理」の画面が表示されます。この画面で、モジュールセットの一覧が確認可能です。更新日（降順）、モジュール名（昇順）でソートされ一覧表示しています。「モジュールセット名」もしくは「説明」値で、モジュールセットを検索することが可能です。

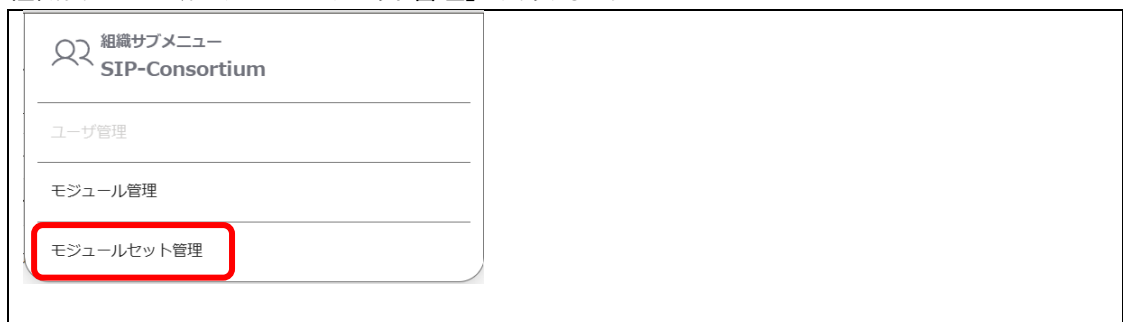


1.4.2 モジュールセット登録

モジュールセットを新規登録します。

操作の流れ

- ① 組織サブメニューから、「モジュールセット管理」をクリックします。



- ② 「モジュールセット管理」の画面が表示されます。画面右上の「新規モジュール追加」をクリックすると、新規の「モジュールセット」を登録する画面が表示されます。



- ③ モジュールセット名および説明を入力します。



- ④ モジュールセットに対して、既存のモジュールを検索して登録する方法と、新規でモジュール登録する方法があります。ここでは既存のモジュールを検索して登録する方法を説明いたします。画面右上の「モジュールを選択追加」ボタンを押します。

※「新規モジュール追加」の方法は、モジュール登録の操作を参照してください。



- ⑤ モジュール選択画面が起動しますので、モジュール名や説明に含まれる用語などをキーにして、モジュールを検索し、検索ヒットしたモジュールを、チェックして「選択」することで、モジュール追加が可能です。

モジュール選択

モジュールを選択してください。

モジュール 19 件

モジュール名	タグ	説明	登録日	更新日
<input checked="" type="checkbox"/> hand-swinging-gesture	v1	手振りジェスチャーモジュール	2024年07月31日	2024年07月31日
<input checked="" type="checkbox"/> clapping-gesture	v1	拍手ジェスチャーモジュール	2024年07月31日	2024年07月31日
<input checked="" type="checkbox"/> neck-swinging-gesture-patrol	v1	首振りジェスチャーモジュール	2024年07月31日	2024年07月31日
<input type="checkbox"/> navigation-patrol	v1	見回り移動動作モジュール	2024年07月31日	2024年07月31日
<input type="checkbox"/> release-twole	v1	タオル受け渡しモジュール	2024年07月31日	2024年07月31日
<input type="checkbox"/> grasp-twole	v2	タオル把持モジュール	2024年07月31日	2024年07月31日

キャンセル 選択

- ⑥ 必要に応じて、モジュールセットに対して、モジュールのプロパティ設定を行うことが可能です。
「モジュールセット登録」画面でアイコンをクリックします。

KARAKURI

編集 SIP-Consortium プロジェクト v1demo ターゲット SIP-Consortium sim

モジュールセット登録
プロジェクトにモジュールセットを登録します。

モジュールセット名: patrol-demo

説明: パトロールデモ動作モジュール式

+ モジュールを選択追加 + 新規モジュール追加

モジュール名	タグ	デプロイ先種別	設定値	登録日	更新日	操作
neck-swinging-gesture-patrol	v1	Sim環境 + 実機		2024年07月31日	2024年07月31日	
navigation-patrol	v1	Sim環境 + 実機		2024年07月31日	2024年07月31日	

保存 キャンセル

- ⑦ 「モジュール設定」画面が起動されます。プロパティ毎に値を設定することが可能です。
設定値を入力し、最後に「設定」を押します。

モジュール設定

以下のプロパティを設定してください。

プロパティ

プロパティ	設定
status	running
restartPolicy	always
startupOrder	1
env	{}
settings	{"createOptions":{"ExposedPorts":{"22/tcp":{}},"Env":["FOO=bar","BAZ=quux"],"Cmd":

1.4.3 モジュールセット変更

登録済みのモジュールセットを変更可能です。

操作の流れ

- ① 「モジュールセット管理」画面で編集アイコンをクリックすることにより、変更が可能です。

KARAKURI 組織 SIP-Consortium プロジェクト v1demo ターゲット SIP-Consortium sim

モジュールセット管理

モジュールセット名・説明

新規モジュールセット

モジュールセット名	説明	登録日	更新日	操作
carry-demo	運搬動作モジュール一式	2024年07月31日	2024年08月01日	<input type="button" value="編集"/>
patrol-demo	パトロールデモ動作モジュール一式	2024年07月31日	2024年07月31日	<input type="button" value="編集"/>

< 1 >

- ② 「モジュールセット登録」画面が表示されますので、設定内容を変更可能です。

KARAKURI 組織 test-organization2 プロジェクト あゆみghj< ターゲット

モジュールセット登録

プロジェクトにモジュールセットを登録します。

モジュールセット名:

説明:

モジュールを選択追加 新規モジュール追加

モジュール名	タグ	登録日
almalinux7		

モジュール選択 → モジュール設定

1.5 モジュール管理

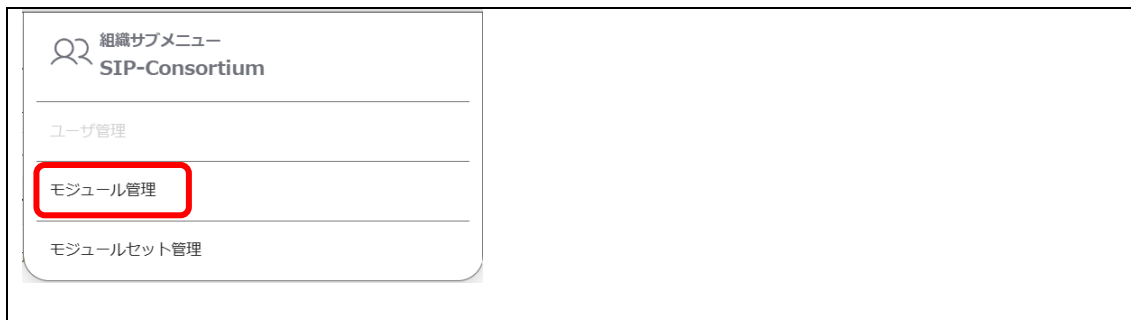
モジュール管理では、モジュールセットに登録するモジュール自体の一覧表示や追加、更新が可能です。

1.5.1 モジュール一覧

モジュール一覧を確認します。

操作の流れ

- ① 組織サブメニューから、「モジュール管理」をクリックします。



- ① モジュール管理画面にモジュールの一覧が表示されます。
更新日（降順）、モジュール名（昇順）でソートされ一覧表示しています。
「モジュール名」もしくは「説明」値で、モジュールを検索することが可能です。

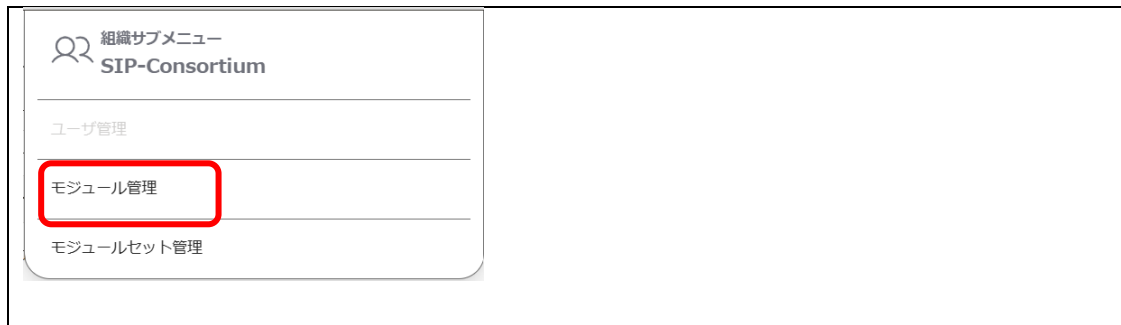


1.5.2 モジュール登録

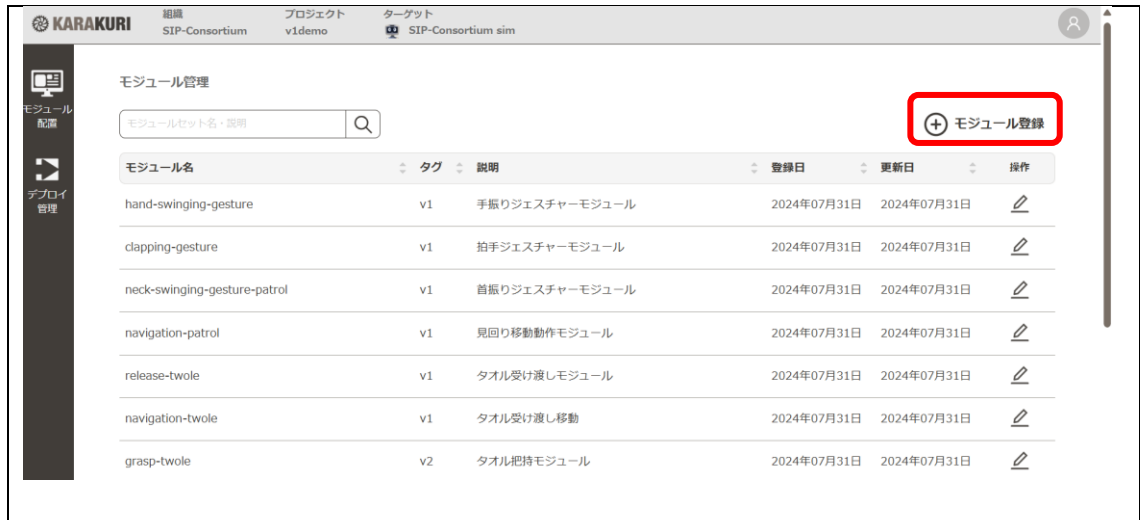
モジュールの新規登録を行います。

操作の流れ

- ① 組織サブメニューから、「モジュール管理」をクリックします。



- ② 「モジュール管理画面」が表示されますので、画面右上の「モジュール登録」をクリックします。



- ③ 「モジュール登録・変更」画面が起動されます。モジュール名、付与したいタグ情報および説明を入力し、管理するモジュールをアップロードし、最後に「登録」をクリックします。

【制約事項】アップロードするモジュールには容量制限があります。通信速度によりますが 800MB 程度が上限です。

モジュール登録・変更

モジュールの情報を入力してください。

モジュール名:

モジュール:

タグ:

説明:

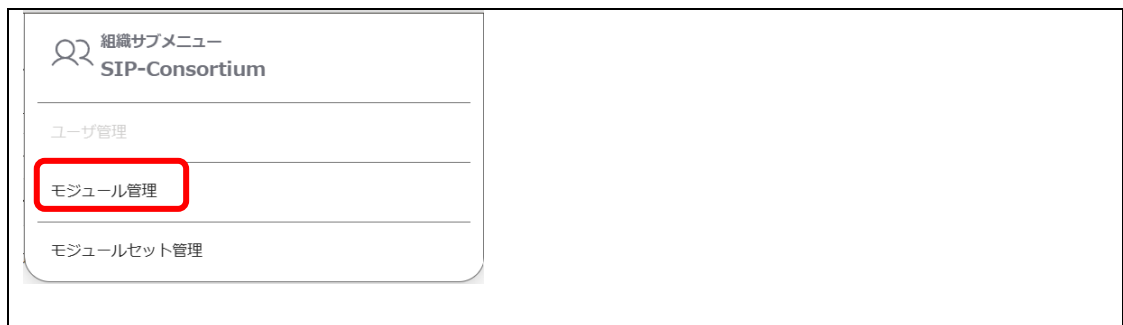
- ④ 登録したモジュールは、「モジュール管理」画面の一覧に反映されます。

1.5.3 モジュール変更

登録済みのモジュールの変更が可能です。

操作の流れ

- ① 組織サブメニューから、「モジュール管理」をクリックします。



- ② モジュール管理画面が表示されますので、画面右側の編集アイコンをクリックします。



- ③ モジュール登録・変更画面が起動されるので、必要なモジュール情報を変更します。

モジュール登録・変更

×

モジュールの情報を入力してください。

モジュール名:

hand-swinging-gesture

モジュール:

+
Upload

タグ:

v1

説明:

手振りジェスチャーモジュール

キャンセル

保存

- ④ 変更したモジュールは、モジュール管理画面に一覧に反映されます。

KARAKURI

組織
SIP-Consortium

プロジェクト
v1demo

ターゲット
SIP-Consortium sim

ユーザーアイコン

モジュール管理

モジュールセット名・説明

+

モジュール登録

モジュール名	タグ	説明	登録日	更新日	操作
hand-swinging-gesture	v1	手振りジェスチャーモジュール	2024年07月31日	2024年07月31日	
clapping-gesture	v1	拍手ジェスチャーモジュール	2024年07月31日	2024年07月31日	
neck-swinging-gesture-patrol	v1	首振りジェスチャーモジュール	2024年07月31日	2024年07月31日	
navigation-patrol	v1	見回り移動動作モジュール	2024年07月31日	2024年07月31日	
release-twole	v1	タオル受け渡しモジュール	2024年07月31日	2024年07月31日	
navigation-twole	v1	タオル受け渡し移動	2024年07月31日	2024年07月31日	
grasp-twole	v2	タオル把持モジュール	2024年07月31日	2024年07月31日	

1.6 モジュール配置管理

モジュール配置管理により、登録済みのモジュールセットやモジュールをデプロイのための配置が可能です。

1.6.1 モジュール配置一覧

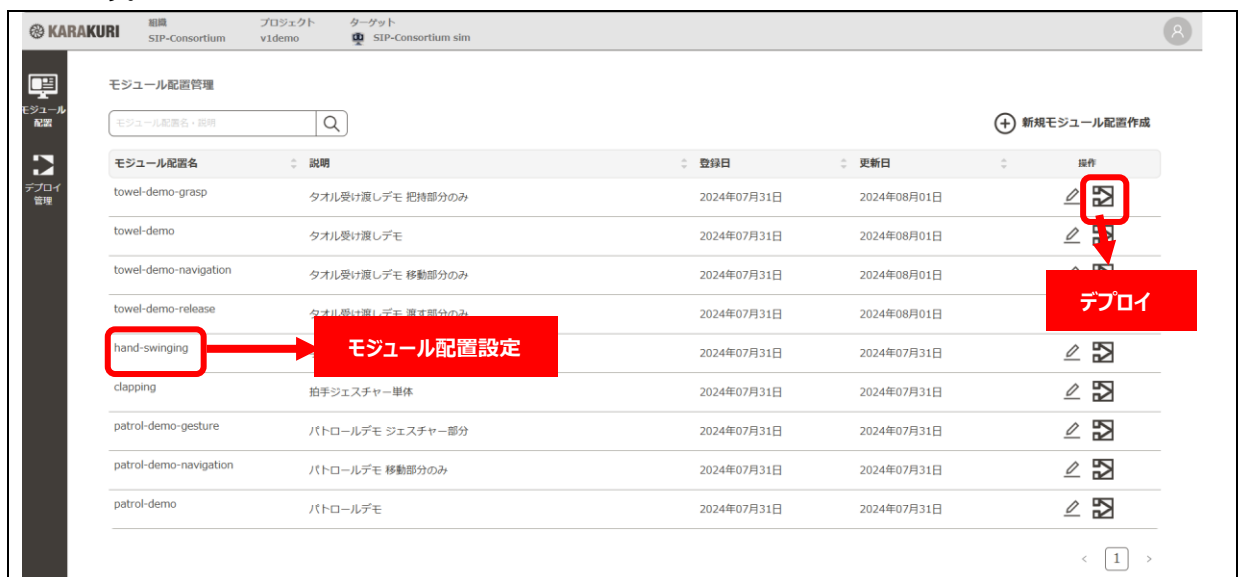
モジュール配置一覧を確認します。

操作の流れ

- ① ホーム画面の画面左アイコンの「モジュール配置」をクリックします。



- ② 「モジュール配置画面」が起動され、モジュール配置名の一覧が表示されます。
 更新日（降順）、モジュール配置名（昇順）でソートされ一覧がされます。
 「モジュール配置名」もしくは「説明」値で、モジュール配置を検索することが可能です。
 画面に表示されているモジュール配置名の値をクリックすることにより、「モジュール配置設定」画面にジャンプします。



1.6.2 新規モジュール配置作成

新規にモジュール配置を作成します。

操作の流れ

- ① ホーム画面の画面左アイコンの「モジュール配置」をクリックします。



- ② 「モジュール配置画面」が起動するので、画面右上の「新規モジュール配置作成」をクリックします。



- ③ モジュール配置名と説明を手入力します。モジュール配置設定画面から、「モジュールセット選択」または「モジュールを選択追加」、「新規モジュール追加」の3つのパターンからモジュールをセットすることが可能です。



- ④ 「モジュールセット選択」を押した場合、モジュール配置したい、モジュールセットを選ぶことができます。配置したいモジュールセットを、名称や説明をキーとして検索して、「選択」をクリックすると、モジュール配置にセット出来ます。

モジュールセット選択

モジュールセットを選択してください。

モジュールセット名・説明

モジュールセット名	説明	登録日	更新日
<input type="radio"/> carry-demo	運搬動作モジュール式	2024年07月31日	2024年08月01日
<input type="radio"/> patrol-demo	パトロールデモ動作モジュール式	2024年07月31日	2024年07月31日

< 1 >

キャンセル 選択

- ⑤ 「モジュールを選択追加」を押した場合は、モジュールを検索し、セットすることが出来ます。選択したいモジュール名をチェック☑して、最後に「選択」を押します。

モジュール選択

モジュールを選択してください。

モジュール 19 件

モジュール

モジュール名	タグ	説明	登録日	更新日
<input checked="" type="checkbox"/> hand-swinging-gesture	v1	手振りジェスチャーモジュール	2024年07月31日	2024年07月31日
<input checked="" type="checkbox"/> clapping-gesture	v1	拍手ジェスチャーモジュール	2024年07月31日	2024年07月31日
<input checked="" type="checkbox"/> neck-swinging-gesture-patrol	v1	首振りジェスチャーモジュール	2024年07月31日	2024年07月31日
<input type="checkbox"/> navigation-patrol	v1	見回り移動動作モジュール	2024年07月31日	2024年07月31日
<input type="checkbox"/> release-twole	v1	タオル受け渡しモジュール	2024年07月31日	2024年07月31日
<input type="checkbox"/> grasp-twole	v2	タオル把持モジュール	2024年07月31日	2024年07月31日

< 1 >

キャンセル 選択

- ⑥ 「新規モジュール追加」を押した場合、「モジュール登録・変更」の画面が起動しますので、新しいモジュール情報を登録することが可能です。

モジュール登録・変更

モジュールの情報を入力してください。

モジュール名:

モジュール:

+ Upload

タグ:

説明:

- ⑦ 設定したモジュール配置情報が表示されます。

KARAKURI

名前 SIP-Consortium プロジェクト v1demo ターゲット SIP-Consortium sim

モジュール配置設定
モジュール配置を設定します。

モジュール配置名:

説明:

モジュールセット選択 (+) モジュールを選択追加 (+) 新規モジュール追加

モジュール名	インスタンス名	タグ	デプロイ先種類	設定値	操作
neck-swinging-gesture-patrol	neck-swinging-gesture	v1	Sim環境 + 実機	{ "env": {}, "restartPolicy": "always" }	
navigation-patrol	navigation		Sim環境 + 実機	{ "env": {}, "restartPolicy": "always" }	

モジュール設定

モジュール選択

1.6.3 モジュール配置変更

登録済みのモジュール配置を変更します。

操作の流れ

- ① 「モジュール配置管理」画面で変更したいモジュール配置名を確認し、画面右側の「編集」アイコンを押します。



- ② 「モジュール配置設定」画面が起動しますので、モジュール配置の設定情報の変更が可能です。



- ③ 「モジュール配置管理」画面からデプロイ実行が可能です。

画面右側のアイコンを押します。

※この操作はデプロイ権限を有するユーザのみが実施可能です。



- ④ 「デプロイ」画面が表示されるので、設定内容を確認し、「デプロイ」を押します。

【制約事項】新規デプロイにおいて、既にデプロイ先モデルでデプロイが実行中の場合は、デプロイを実施しないようにお願いいたします。

デプロイ

×

デプロイを実行します。

プロジェクト名:

v1demo

モジュール配置名:

towel-demo-grasp

▼

説明:

タオル受け渡しデモ 把持部分のみ

デプロイ先タイプ:

Sim環境

▼

デプロイ先モデル:

SIP-Consortium sim

▼

キャンセル

デプロイ

1.7 デploy管理

プロジェクトで設定したモジュール配置に対して、実際の開発結果をデPLOY（配布）した結果の確認が可能です。デPLOY管理によりデPLOYのステータス(状態)や配布先などが管理可能となります。

1.7.1 デPLOY一覧

実行済みのデPLOY一覧を確認します。

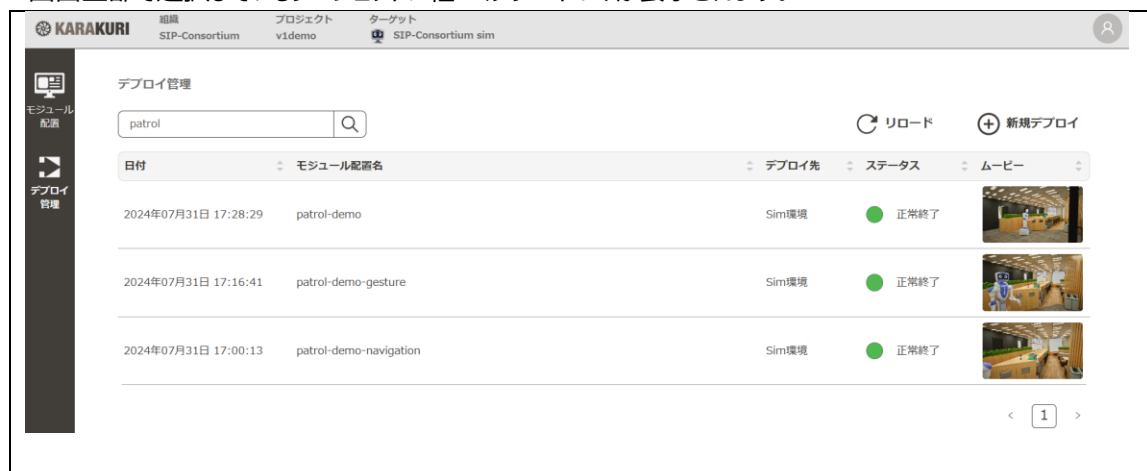
操作の流れ

- ① デPLOY管理を起動します。ホーム画面の左アイコンから、「デPLOY管理」をクリックします。



- ② 「デPLOY管理」(デPLOY一覧)の画面が表示されます。この画面で、既存のモジュール配置のデPLOY先や、デPLOYステータスを確認可能です。

画面上部で選択しているプロジェクトに紐づくデPLOYのみが表示されます。

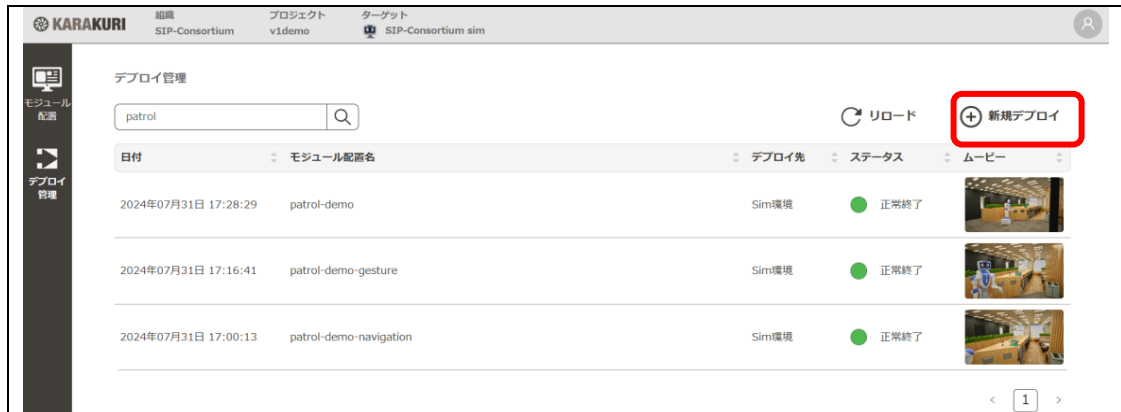


1.7.2 新規デプロイ

新規にデプロイを実行します。

操作の流れ

- ① 「デプロイ管理」の画面から、「新規デプロイ」を実行すると、新たに対象のモジュール配置やデプロイ先を指定してデプロイが可能です。



- ② デプロイ画面が表示されますので、モジュール配置名、デプロイ先タイプを選択し、デプロイをクリックします。
【制約事項】新規デプロイにおいて、既にデプロイ先モデルでデプロイが実行中の場合は、デプロイを実施しないようにお願いいたします。

デプロイ

×

デプロイを実行します。

プロジェクト名:

モジュール配置名:

説明:

デプロイ先タイプ:

デプロイ先モデル:

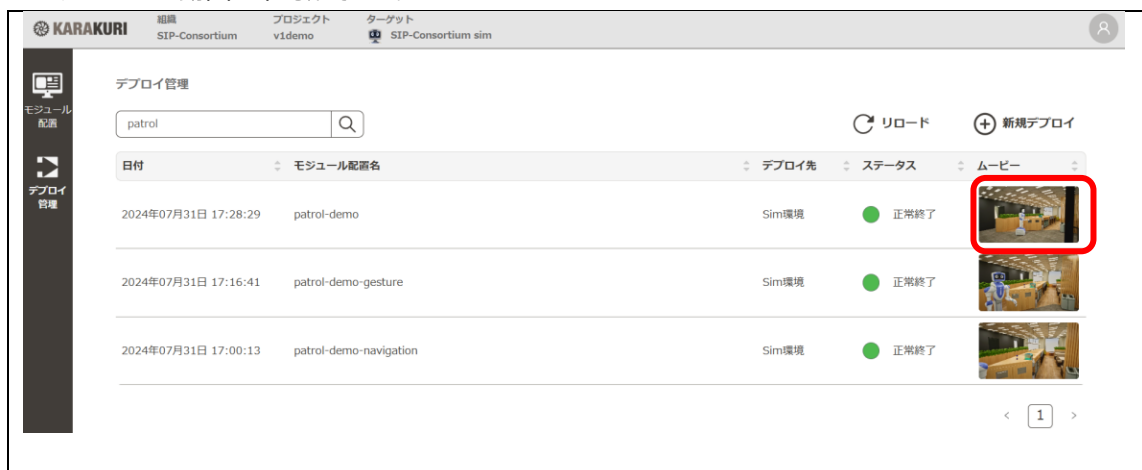
1.7.3 シミュレーション動画確認

デプロイ記録からシミュレーション動画を確認可能です。

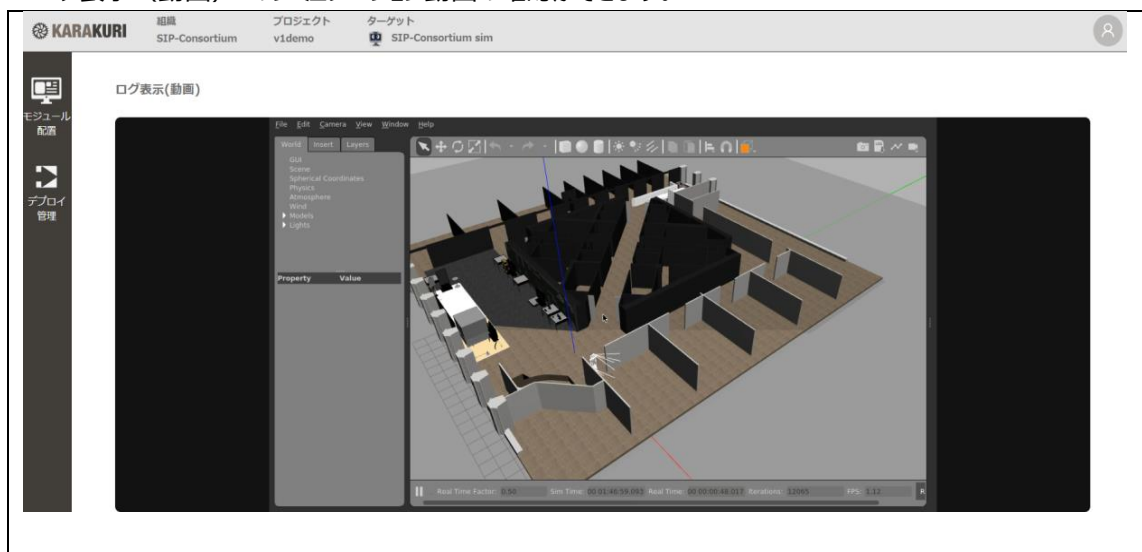
【制約事項】デプロイしたシミュレーションの実行後のアニメーションは自動的に作成されません。

操作の流れ

- ① シミュレーション動画出力を伴うデプロイ記録では、「デプロイ管理」の画面から、「ムービー」をクリックすると、シミュレーション動画の確認ができます。



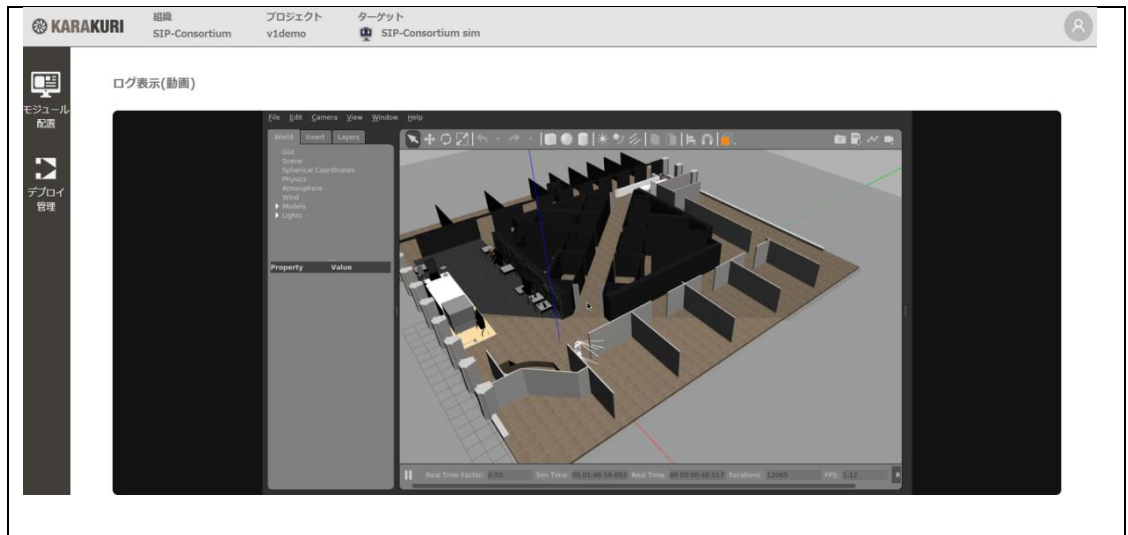
- ② “ログ表示（動画）”のシミュレーション動画の確認ができます。



- ③ 「ホーム管理」の画面から、「ムービー」をクリックすると、シミュレーション動画の確認ができます。“ログ表示（動画）”のシミュレーション動画の確認ができます。



④ “ログ表示（動画）”のシミュレーション動画の確認ができます。



The End of the File



KARAKURI

Thank you!