

รายการ	ธ.ค.-67				ม.ค.-68				ก.พ.-68				มี.ค.-68			
	สัปดาห์ที่ 1	สัปดาห์ที่ 2	สัปดาห์ที่ 3	สัปดาห์ที่ 4	สัปดาห์ที่ 1	สัปดาห์ที่ 2	สัปดาห์ที่ 3	สัปดาห์ที่ 4	สัปดาห์ที่ 1	สัปดาห์ที่ 2	สัปดาห์ที่ 3	สัปดาห์ที่ 4	สัปดาห์ที่ 1	สัปดาห์ที่ 2	สัปดาห์ที่ 3	สัปดาห์ที่ 4
1.สร้างโมเดลใน Freecad																
2.ประกอบโมเดลSolidwork																
3.แปลงไฟล์ URDF																
4. Config URDF																
5. ศึกษาการสั่งงานหุ่นยนต์กับROS																
6. ROS Simulation																
7.ทดลองควบคุมผ่าน ROS																
8.สรุปผลการดำเนินงานและเตรียมนำเสนอโครงการ																
9.เขียนรูปเล่มรายงาน																
10.นำเสนอโครงงาน																
การพัฒนาโปรแกรมควบคุมและจำลองหุ่นยนต์แขนกล 6องศาอิสระ																