Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Московский авиационный институт

(национальный исследовательский университет)»

Институт №4 «Радиоэлектроника, инфокоммуникации и информационная безопасность»



ОТЧЁТ

на тему «Исследование точности различных форматов представления ионосферных данных»

по дисциплине «УИРС»

Вариант 10

| Проверил | Сделал |
|-----------------|-----------------|
| Подкорытов А.Н. | Хомченко А.А. |
| Ф.И.О. | Ф.И.О. |
| | |
| | 4O-503C |
| | группа или шифр |

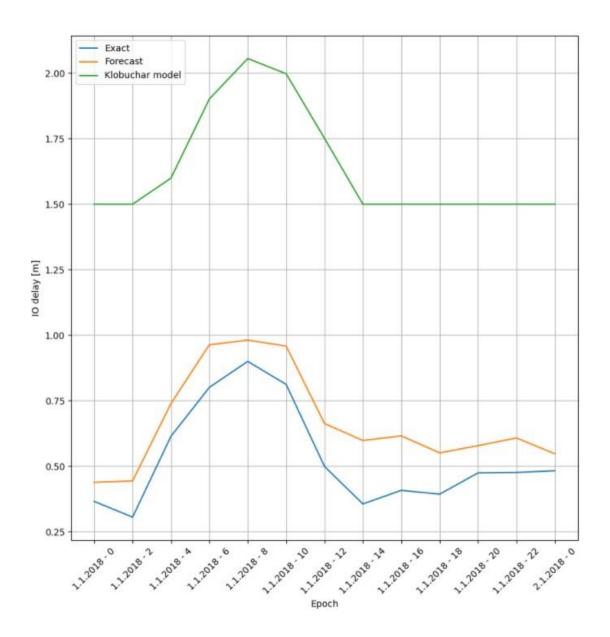
Задание

- 1. Определить координаты местонахождения потребителя (город Новосибирск).
- 2. С использованием прогнозного файла ионосферных данных igrg0010.18i определить четыре точки ионосферной сетки, образующие прямоугольник, проекция которого на земную поверхность покрывает точку местоположения потребителя.
- 3. Вычислить зависимость вертикальной ионосферной задержки (vertical ionospheric delay) в метрах от времени для суточного интервала (всего 12 значений на сутки) для точки расположения потребителя. Для этого:
 - а. Сначала для каждого требуемого момента времени следует вычислить значение вертикальной ионосферной задержки (в тех же единицах, что и задержки в файлах с ионосферными данными, т.е. в ТЕСU, Total Electronic Content Unit) для точки расположения потребителя. Соответствующий алгоритм интерполяции описан в пункте И.2.3 ИКД СДКМ.
 - b. Пересчитать полученное для каждого требуемого момента времени значение вертикальной ионосферной задержки из единиц TECU в метры.
- 4. Повторить вычисления п.2-п.3 для точного файла ионосферных данных igsg0010.18i.
- 5. С использованием модели Клобучара (Klobuchar Ionospheric model) вычислить значение вертикальной ионосферной задержки в метрах для точки расположения потребителя.
- 6. Построить на одном графике зависимости вертикальной ионосферной задержки для точки расположения потребителя от времени на суточном

интервале для трёх используемых вариантов расчёта (прогнозные ионосферные данные, точные ионосферные данные, модель Клобучара).

Результаты

Ionospheric delays for Novosibirsk (55N; 83E)



Программный код

```
import re
import numpy as np
from math import floor
import matplotlib.pyplot as plt
# Config
CITY_NAME = "Novosibirsk"
LATITUDE = '55N'
LONGITUDE = '83E'
ELEVATION_ANGLE = 90
AZIMUTH = 0
# Constants
c = 2.99792458e8
deg2semi = 1./180.
semi2rad = np.pi;
deg2rad = np.pi/180.
SECONDS_IN_WEEK = 604800
TECU2meters = (40.308193 / 1575.42e6 ** 2) * 1e16
def find_cords(filename: str, pos_lat: float, pos_long: float) -> tuple:
  finding nearest IGP position based on latitude and longitude of IPP
  :param filename: file name of TEC delay file
  :param pos_lat: latitude of IPP
  :param pos_long: longitude of IPP
  :return:
  lat_north = 90.
  lon_west = -180.
  lat_south = -lat_north
  lon_east = lon_west
  with open(filename, 'r') as file:
```

```
for line in file:
       if 'LAT/LON1/LON2/DLON/H' in line:
         LAT, LON1, LON2, DLON, H = tuple(float(match) for match in
re.findall(r'-?\d+\d+', line.strip()))
         if LAT - pos_lat > 0 and lat_north > LAT: lat_north = LAT
         elif LAT - pos_lat < 0 and lat_south < LAT: lat_south = LAT
    for long in range(int(LON1), int(LON2) + 1, int(DLON)):
       if long - pos long < 0 and np.fabs(pos long - lon west) > np.fabs(pos long -
long): lon_west = long
       elif long - pos_long > 0 and np.fabs(lon_east - pos_long) > np.fabs(pos_long -
long): lon_east = long
    return lat_north, lat_south, float(lon_west), float(lon_east)
def find_TEC_delays(filename: str, latitude: float, longitude: float) -> dict:
  collecting all the TEC delays in time period
  :param filename: filename of TEC delays file
  :param latitude: latitude of IGP
  :param longitude: longitude of IGP
  :return: dictionary of TEC delays in format {epoch: TEC delay value}
  TEC_delays = dict()
  epoch = 0
  line number = 0
  with open(filename, 'r') as file:
    lines = file.readlines()
  for line in lines:
    if 'EPOCH OF CURRENT MAP' in line:
       epoch = tuple(int(match) for match in re.findall(r'\d+', line.strip()))
    if 'START OF RMS MAP' in line: break
    if 'LAT/LON1/LON2/DLON/H' in line:
```

```
LAT, LON1, LON2, DLON, H = tuple(float(match) for match in re.findall(r'-
?\d+\d+', line.strip())
       if LAT == latitude:
         delays_on_lat = [match for match in
re.findall(r'\d+',".join(lines[line_number + 1 : line_number + 6]))]
         if epoch not in TEC_delays.keys(): TEC_delays[epoch] =
int(delays_on_lat[int(np.fabs(longitude - LON1) / DLON)])
    line_number += 1
  return TEC_delays
def io_delay(lat: float, long: float, delays: list, points: tuple) -> float:
  Calculation of delay interpolation (algorithm in H2.1 of the SDCM ICD)
  :param lat: Latitude of IPP
  :param long: Longitude of IPP
  :param delays: An array containing delays in the following order: [Delay on NE,
Delay on NW, Delay on SW, Delay on SE
  :param points: Contains longitudes to the west and east of the IPP and Latitudes to
the north and south of the IPP
  :return: IO delay (in meters) at IPP
  phi_pp = lat
  lambda_pp = long
  tau_v = delays
  lambda_1, lambda_2, phi_1, phi_2 = points
  x_pp = (lambda_pp - lambda_1) / (lambda_2 - lambda_1)
  y_pp = (phi_pp - phi_1) / (phi_2 - phi_1)
  W = [x_pp * y_pp,
     (1 - x_pp) * y_pp,
     (1 - x_pp) * (1 - y_pp),
     x_pp * (1 - y_pp)
  tau\_vpp = 0
```

```
for k in range(3):
     tau\_vpp = tau\_vpp + W[k] * tau\_v[k] / 10.
  return tau_vpp * TECU2meters
def klobuchar(latitude, longitude, elev, azim, tow, alpha, beta):
  fi = float(latitude)
  lamb = float(longitude)
  a = azim * deg2rad
  e = elev * deg2semi
  psi = 0.0137 / (e + 0.11) - 0.022
  lat_i = fi * deg2semi + psi * np.cos(a)
  if lat_i > 0.416: lat_i = 0.416
  elif lat_i < -0.416: lat_i = -0.416
  long_i = lamb * deg2semi + (psi * np.sin(a) / np.cos(lat_i * semi2rad))
  lat_m = lat_i + 0.064 * np.cos((long_i - 1.617) * semi2rad)
  t = 4.32e4 * long_i + tow
  t = t \% 86400.
  if t > 86400.: t = t - 86400.
  if t < 0: t = t + 86400
  sF = 1. + 16. * (0.53-e)**3
  PER = beta[0] + beta[1] * lat_m + beta[2] * lat_m ** 2 + beta[3] * lat_m ** 3
  if PER < 72000: PER = 72000.
  x = 2. * np.pi * (t - 50400.) / PER
  AMP = alpha[0] + alpha[1] * lat_m + alpha[2] * lat_m ** 2 + alpha[3] * lat_m **
3
  if AMP < 0: AMP = 0.
```

```
if np.fabs(x) > 1.57: dIon = sF * (5.e-9)
  else: dIon = sF * (5.e-9 + AMP * (1. - x*x/2. + x*x*x*x/24.))
  return c * dIon
def io_delays_by_epoch(filename, LAT, LONG) -> dict:
  calculating interpolated IO delay by epoch at IPP
  :param filename: filename of TEC delays file
  :param LAT: latitude of IPP
  :param LONG: longitude of IPP
  :return: dictionary of delays in format {epoch: IO delay value}
  lat_north, lat_south, lon_west, lon_east = find_cords(filename, float(LAT),
float(LONG))
  delays_on_NW = find_TEC_delays(filename, lat_north, lon_west)
  delays on NE = find TEC delays(filename, lat_north, lon_east)
  delays_on_SW = find_TEC_delays(filename, lat_south, lon_west)
  delays\_on\_SE = find\_TEC\_delays(filename, lat\_south, lon\_east)
  io_delays = dict()
  for epoch in delays_on_NW.keys():
    delays = []
    delays.append(delays_on_NE[epoch])
    delays.append(delays_on_NW[epoch])
    delays.append(delays_on_SW[epoch])
    delays.append(delays_on_SE[epoch])
    io_delays[epoch] = io_delay(float(LAT), float(LONG), delays, (lon_west,
lon_east, lat_south, lat_north))
  return io_delays
def time_of_week(date_time: tuple) -> tuple:
  This function converts calendar date/time to GPS week/time.
  :param date_time: tuple in the format (year, month, day, hours, minutes, seconds)
  :return: gps_week - gps_seconds - integer seconds elapsed in gps_week.
```

```
year, month, day, hours, mins, sec = date_time
       if month \leq 2:
              y = year - 1
              m = month + 12
       if month > 2:
              y = year
              m = month
       JD = floor(365.25 * y) + floor(30.6001 * (m + 1)) + day + ((hours + mins / 60 + mins / 6
\sec / 3600) / 24) + 1720981.5
       gps_week = floor((JD - 2444244.5) / 7)
       gps\_seconds = round(((((JD - 2444244.5) / 7) - gps\_week) *
SECONDS_IN_WEEK) / 0.5) * 0.5
       return gps_seconds
def get_ion_corrections(filename: str):
       with open(filename, 'r') as file:
              for line in file:
                     line = line.replace('D', 'e')
                     if "ION ALPHA" in line:
                            ion_alpha = tuple(float(match) for match in re.findall(r'-?\d+\d+e-\d+',
line.strip()))
                      elif "ION BETA" in line:
                            ion_beta = tuple(float(match) for match in re.findall(r'-?\d+\.\d+e\+\d+',
line.strip()))
       return ion_alpha, ion_beta
if __name__ == '__main__':
       LAT = LATITUDE[:-1] if LATITUDE[-1] == 'N' else '-' + LATITUDE[:-1]
       LONG = LONGITUDE[:-1] if LONGITUDE[-1] == 'E' else '-' + LONGITUDE[:-
11
       exact_delays = io_delays_by_epoch('data/igsg0010.18i', LAT, LONG)
```

```
forecast_delays = io_delays_by_epoch('data/igrg0010.18i', LAT, LONG)
  ion_alpha, ion_beta = get_ion_corrections('data/brdc0010.18n')
  X = []
  exact_plot = []
  forecast_plot = []
  klobuchar_plot = []
  for epoch in exact_delays.keys():
    epoch_str = f''\{epoch[2]\}.\{epoch[1]\}.\{epoch[0]\} - \{epoch[3]\}''
    X.append(epoch_str)
    exact_plot.append(exact_delays[epoch])
    forecast_plot.append(forecast_delays[epoch])
    tow = time_of_week(epoch)
    klobuchar_plot.append(klobuchar(LAT, LONG, ELEVATION_ANGLE,
AZIMUTH, tow, ion_alpha, ion_beta))
  plt.figure(figsize=(10, 10))
  plt.plot(X, exact_plot, label='Exact')
  plt.plot(X, forecast_plot, label='Forecast')
  plt.plot(X, klobuchar_plot, label="Klobuchar model")
  plt.xlabel('Epoch')
  plt.xticks(rotation=45)
  plt.ylabel('IO delay [m]')
  plt.legend(loc="upper left")
  plt.grid()
  plt.suptitle(f"Ionospheric delays for {CITY_NAME} ({LATITUDE};
{LONGITUDE})")
  plt.show()
```