# Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Московский авиационный институт (национальный исследовательский университет)»

Институт №4 «Радиоэлектроника, инфокоммуникации и информационная безопасность»

### ОТЧЁТ

на тему:

«Исследование точности различных форматов представления ионосферных данных»

по дисциплине: «УИРС»

Вариант 3

Проверил:

Подкорытов А.Н.

Выполнил:

Студент группы М4О-503С-20

Лукашук А.Е.

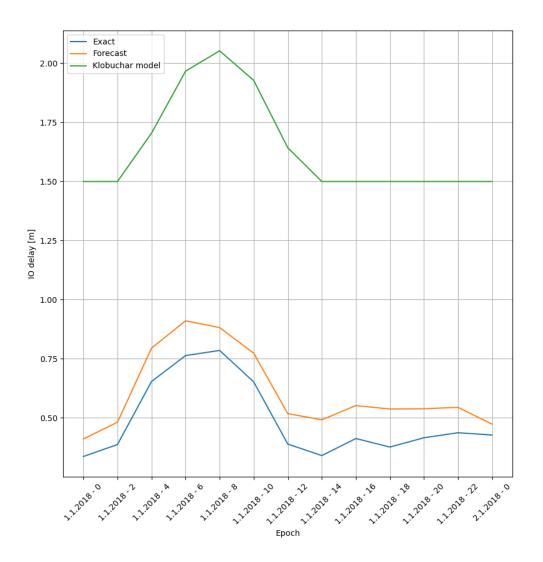
#### Задание

- 1. Определить координаты местонахождения потребителя (Красноярск).
- 2. С использованием прогнозного файла ионосферных данных igrg0010.18i определить четыре точки ионосферной сетки, образующие прямоугольник, проекция которого на земную поверхность покрывает точку местоположения потребителя.
- 3. Вычислить зависимость вертикальной ионосферной задержки (vertical ionospheric delay) в метрах от времени для суточного интервала (всего 12 значений на сутки) для точки расположения потребителя. Для этого:
  - а. Сначала для каждого требуемого момента времени следует вычислить значение вертикальной ионосферной задержки (в тех же единицах, что и задержки в файлах с ионосферными данными, т.е. в ТЕСU, Total Electronic Content Unit) для точки расположения потребителя. Соответствующий алгоритм интерполяции описан в пункте И.2.3 ИКД СДКМ.
  - b. Пересчитать полученное для каждого требуемого момента времени значение вертикальной ионосферной задержки из единиц TECU в метры.
- 4. Повторить вычисления п.2-п.3 для точного файла ионосферных данных igsg0010.18i.
- 5. С использованием модели Клобучара (Klobuchar Ionospheric model) вычислить значение вертикальной ионосферной задержки в метрах для точки расположения потребителя.
- 6. Построить на одном графике зависимости вертикальной ионосферной задержки для точки расположения потребителя от времени на суточном

интервале для трёх используемых вариантов расчёта (прогнозные ионосферные данные, точные ионосферные данные, модель Клобучара).

## Результаты

Ionospheric delays for Krasnoyarsk (56N; 92.87E)



#### Программный код

```
import re
import numpy as np
from math import floor
import matplotlib.pyplot as plt
# Config
CITY_NAME = "Krasnoyarsk"
LATITUDE = '56N'
LONGITUDE = '92.87E'
ELEVATION_ANGLE = 90
AZIMUTH = 0
# Constants
c = 2.99792458e8
deg2semi = 1./180.
semi2rad = np.pi;
deg2rad = np.pi/180.
SECONDS_IN_WEEK = 604800
TECU2meters = (40.308193 / 1575.42e6 ** 2) * 1e16
def find_cords(filename: str, pos_lat: float, pos_long: float) -> tuple:
  finding nearest IGP position based on latitude and longitude of IPP
  :param filename: file name of TEC delay file
  :param pos_lat: latitude of IPP
  :param pos_long: longitude of IPP
  :return:
  lat_north = 90.
  lon_west = -180.
  lat_south = -lat_north
  lon_east = lon_west
  with open(filename, 'r') as file:
```

```
for line in file:
       if 'LAT/LON1/LON2/DLON/H' in line:
         LAT, LON1, LON2, DLON, H = tuple(float(match) for match in
re.findall(r'-?\d+\d+', line.strip()))
         if LAT - pos_lat > 0 and lat_north > LAT: lat_north = LAT
         elif LAT - pos_lat < 0 and lat_south < LAT: lat_south = LAT
    for long in range(int(LON1), int(LON2) + 1, int(DLON)):
       if long - pos long < 0 and np.fabs(pos long - lon west) > np.fabs(pos long -
long): lon_west = long
       elif long - pos_long > 0 and np.fabs(lon_east - pos_long) > np.fabs(pos_long -
long): lon_east = long
    return lat_north, lat_south, float(lon_west), float(lon_east)
def find_TEC_delays(filename: str, latitude: float, longitude: float) -> dict:
  collecting all the TEC delays in time period
  :param filename: filename of TEC delays file
  :param latitude: latitude of IGP
  :param longitude: longitude of IGP
  :return: dictionary of TEC delays in format {epoch: TEC delay value}
  TEC_delays = dict()
  epoch = 0
  line number = 0
  with open(filename, 'r') as file:
    lines = file.readlines()
  for line in lines:
    if 'EPOCH OF CURRENT MAP' in line:
       epoch = tuple(int(match) for match in re.findall(r'\d+', line.strip()))
    if 'START OF RMS MAP' in line: break
    if 'LAT/LON1/LON2/DLON/H' in line:
```

```
LAT, LON1, LON2, DLON, H = tuple(float(match) for match in re.findall(r'-
?\d+\d+', line.strip())
       if LAT == latitude:
         delays_on_lat = [match for match in
re.findall(r'\d+',".join(lines[line_number + 1 : line_number + 6]))]
         if epoch not in TEC_delays.keys(): TEC_delays[epoch] =
int(delays_on_lat[int(np.fabs(longitude - LON1) / DLON)])
    line_number += 1
  return TEC_delays
def io_delay(lat: float, long: float, delays: list, points: tuple) -> float:
  Calculation of delay interpolation (algorithm in H2.1 of the SDCM ICD)
  :param lat: Latitude of IPP
  :param long: Longitude of IPP
  :param delays: An array containing delays in the following order: [Delay on NE,
Delay on NW, Delay on SW, Delay on SE
  :param points: Contains longitudes to the west and east of the IPP and Latitudes to
the north and south of the IPP
  :return: IO delay (in meters) at IPP
  phi_pp = lat
  lambda_pp = long
  tau_v = delays
  lambda_1, lambda_2, phi_1, phi_2 = points
  x_pp = (lambda_pp - lambda_1) / (lambda_2 - lambda_1)
  y_pp = (phi_pp - phi_1) / (phi_2 - phi_1)
  W = [x_pp * y_pp,
     (1 - x_pp) * y_pp,
     (1 - x_pp) * (1 - y_pp),
     x_pp * (1 - y_pp)
  tau\_vpp = 0
```

```
for k in range(3):
     tau\_vpp = tau\_vpp + W[k] * tau\_v[k] / 10.
  return tau_vpp * TECU2meters
def klobuchar(latitude, longitude, elev, azim, tow, alpha, beta):
  fi = float(latitude)
  lamb = float(longitude)
  a = azim * deg2rad
  e = elev * deg2semi
  psi = 0.0137 / (e + 0.11) - 0.022
  lat_i = fi * deg2semi + psi * np.cos(a)
  if lat_i > 0.416: lat_i = 0.416
  elif lat_i < -0.416: lat_i = -0.416
  long_i = lamb * deg2semi + (psi * np.sin(a) / np.cos(lat_i * semi2rad))
  lat_m = lat_i + 0.064 * np.cos((long_i - 1.617) * semi2rad)
  t = 4.32e4 * long_i + tow
  t = t \% 86400.
  if t > 86400.: t = t - 86400.
  if t < 0: t = t + 86400
  sF = 1. + 16. * (0.53-e)**3
  PER = beta[0] + beta[1] * lat_m + beta[2] * lat_m ** 2 + beta[3] * lat_m ** 3
  if PER < 72000: PER = 72000.
  x = 2. * np.pi * (t - 50400.) / PER
  AMP = alpha[0] + alpha[1] * lat_m + alpha[2] * lat_m ** 2 + alpha[3] * lat_m **
3
  if AMP < 0: AMP = 0.
```

```
if np.fabs(x) > 1.57: dIon = sF * (5.e-9)
  else: dIon = sF * (5.e-9 + AMP * (1. - x*x/2. + x*x*x*x/24.))
  return c * dIon
def io_delays_by_epoch(filename, LAT, LONG) -> dict:
  calculating interpolated IO delay by epoch at IPP
  :param filename: filename of TEC delays file
  :param LAT: latitude of IPP
  :param LONG: longitude of IPP
  :return: dictionary of delays in format {epoch: IO delay value}
  lat_north, lat_south, lon_west, lon_east = find_cords(filename, float(LAT),
float(LONG))
  delays_on_NW = find_TEC_delays(filename, lat_north, lon_west)
  delays on NE = find TEC delays(filename, lat_north, lon_east)
  delays_on_SW = find_TEC_delays(filename, lat_south, lon_west)
  delays\_on\_SE = find\_TEC\_delays(filename, lat\_south, lon\_east)
  io_delays = dict()
  for epoch in delays_on_NW.keys():
    delays = []
    delays.append(delays_on_NE[epoch])
    delays.append(delays_on_NW[epoch])
    delays.append(delays_on_SW[epoch])
    delays.append(delays_on_SE[epoch])
    io_delays[epoch] = io_delay(float(LAT), float(LONG), delays, (lon_west,
lon_east, lat_south, lat_north))
  return io_delays
def time_of_week(date_time: tuple) -> tuple:
  This function converts calendar date/time to GPS week/time.
  :param date_time: tuple in the format (year, month, day, hours, minutes, seconds)
  :return: gps_week - gps_seconds - integer seconds elapsed in gps_week.
```

```
year, month, day, hours, mins, sec = date_time
       if month \leq 2:
              y = year - 1
              m = month + 12
       if month > 2:
              y = year
              m = month
       JD = floor(365.25 * y) + floor(30.6001 * (m + 1)) + day + ((hours + mins / 60 + mins / 6
\sec / 3600) / 24) + 1720981.5
       gps_week = floor((JD - 2444244.5) / 7)
       gps\_seconds = round(((((JD - 2444244.5) / 7) - gps\_week) *
SECONDS_IN_WEEK) / 0.5) * 0.5
       return gps_seconds
def get_ion_corrections(filename: str):
       with open(filename, 'r') as file:
              for line in file:
                     line = line.replace('D', 'e')
                     if "ION ALPHA" in line:
                            ion_alpha = tuple(float(match) for match in re.findall(r'-?\d+\d+e-\d+',
line.strip()))
                      elif "ION BETA" in line:
                            ion_beta = tuple(float(match) for match in re.findall(r'-?\d+\.\d+e\+\d+',
line.strip()))
       return ion_alpha, ion_beta
if __name__ == '__main__':
       LAT = LATITUDE[:-1] if LATITUDE[-1] == 'N' else '-' + LATITUDE[:-1]
       LONG = LONGITUDE[:-1] if LONGITUDE[-1] == 'E' else '-' + LONGITUDE[:-
11
       exact_delays = io_delays_by_epoch('data/igsg0010.18i', LAT, LONG)
```

```
forecast_delays = io_delays_by_epoch('data/igrg0010.18i', LAT, LONG)
  ion_alpha, ion_beta = get_ion_corrections('data/brdc0010.18n')
  X = []
  exact_plot = []
  forecast_plot = []
  klobuchar_plot = []
  for epoch in exact_delays.keys():
    epoch_str = f''\{epoch[2]\}.\{epoch[1]\}.\{epoch[0]\} - \{epoch[3]\}''
    X.append(epoch_str)
    exact_plot.append(exact_delays[epoch])
    forecast_plot.append(forecast_delays[epoch])
    tow = time_of_week(epoch)
    klobuchar_plot.append(klobuchar(LAT, LONG, ELEVATION_ANGLE,
AZIMUTH, tow, ion_alpha, ion_beta))
  plt.figure(figsize=(10, 10))
  plt.plot(X, exact_plot, label='Exact')
  plt.plot(X, forecast_plot, label='Forecast')
  plt.plot(X, klobuchar_plot, label="Klobuchar model")
  plt.xlabel('Epoch')
  plt.xticks(rotation=45)
  plt.ylabel('IO delay [m]')
  plt.legend(loc="upper left")
  plt.grid()
  plt.suptitle(f"Ionospheric delays for {CITY_NAME} ({LATITUDE};
{LONGITUDE})")
  plt.show()
```