

Министерство образования и науки РФ
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего
образования «Московский авиационный институт (национальный исследовательский
университет)»

НАПРАВЛЕНИЕ «МАТЕМАТИКА И ИНФОРМАТИКА»

Курсовая работа по информатике

На тему: «Процедуры и функции в качестве параметров»

Работу выполнил
студент I курса
очного отделения
группы 80-104Б
Железнов И.В.
Преподаватель:
Аспирант каф.806
Потенко М.А.

Москва 2022

Содержание:

1. Введение
2. Основная часть
 - a. Метод половинного деления
 - b. Метод итераций
 - c. Приведение уравнений
 - d. Метод Ньютона
 - e. Таблица функций и переменных
 - f. Код программы
 - g. Тесты программы
3. Заключение
4. Список литературы

Введение

Цели КП: Изучение процедур и функций, способов их реализации на Си, а также изучение различных численных методов: метод дихотомии (метод половинного деления), метод итераций, метод Ньютона.

Задача КП: составить программу на языке Си с процедурами решения трансцендентных алгебраических уравнений различными численными методами. Применить каждый метод к решению двух уравнений, заданных таблицей. Если метод неприменим, дать математическое обоснование и графическую иллюстрацию.

Уравнение	Вариант	Отрезок, содержащий корень	Приближенное значение корня
$\tan\left(\frac{x}{2}\right) - \cot\left(\frac{x}{2}\right) + x = 0$	14	[1;2]	1.0769
$0.4 + \arctan(\sqrt{x}) - x = 0$	15	[1;2]	1.2388

Основная часть

Прежде чем составлять программу на языке Си, необходимо подробно изучить каждый численный метод и проверить, возможно ли решить предложенное уравнение данным методом. Опишу каждый численный метод подробнее:

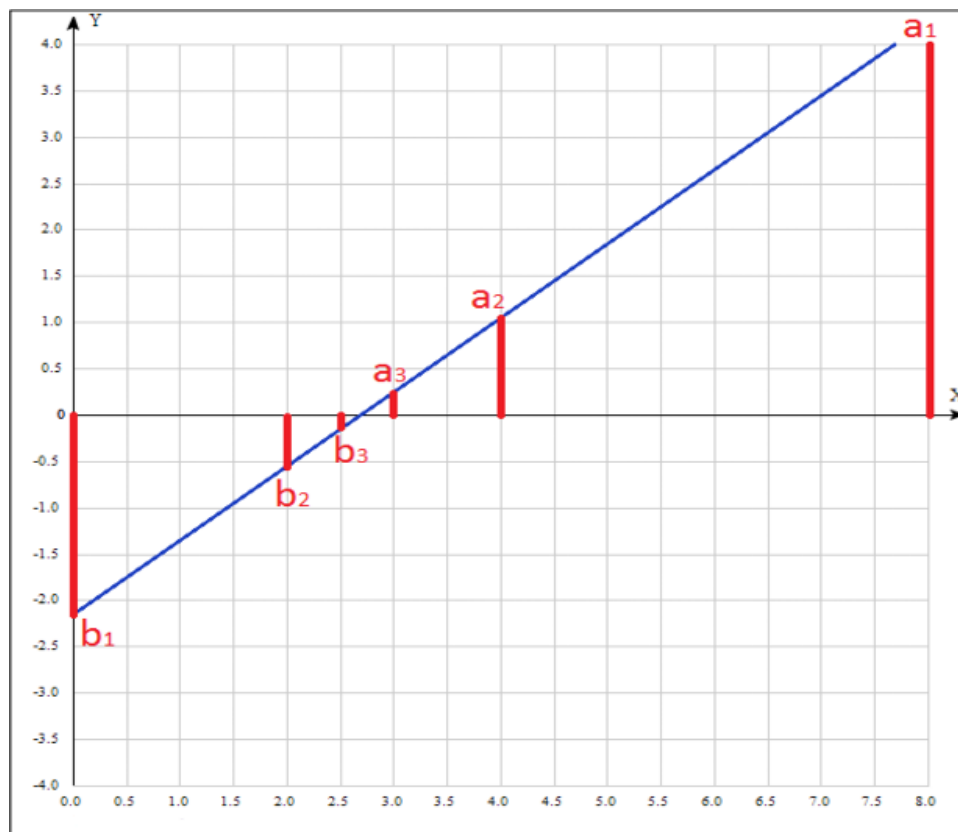
Метод половинного деления

Пусть корень уравнения $f(x)=0$ отделен на отрезке $[a;b]$, то есть на этом отрезке имеется единственный корень, а функция на данном отрезке непрерывна.

Метод половинного деления позволяет получить последовательность вложенных друг в друга отрезков $[a_1;b_1]$, $[a_2;b_2]$, ..., $[a_3;b_3]$, ..., $[a_n;b_n]$, таких что $f(a_i) \cdot f(b_i) < 0$, где $i=1,2,\dots,n$, а длина каждого последующего отрезка вдвое меньше длины предыдущего.

Последовательное сужение отрезка вокруг неизвестного значения корня обеспечивает выполнение на некотором шаге n неравенства $|b_n - a_n| < \text{Eps}$.

Вот так выглядит метод, если изобразить его графически:



Как видно b_n и a_n с каждой итерацией становятся все ближе и ближе к искомому значению.

Проверю значения данных уравнений на концах отрезках:

Вариант 14: $f(1) = -0.2841$; $f(2) = 2.9153$;

Вариант 15: $f(1) = 0.1853$; $f(2) = -0.6446$;

Как видно, метод применим, так как на концах отрезка значения функций принимают разные знаки.

Метод итераций

Данный метод называют также методом последовательных приближений, методом повторных подстановок, методом простых итераций и т.п.

Пусть дано $f(x) = 0$ (1)

Будем вместо уравнения (1) рассматривать равносильное ему уравнение

$$x = F(x), \quad (2)$$

где $F(x) = f(x) + x$.

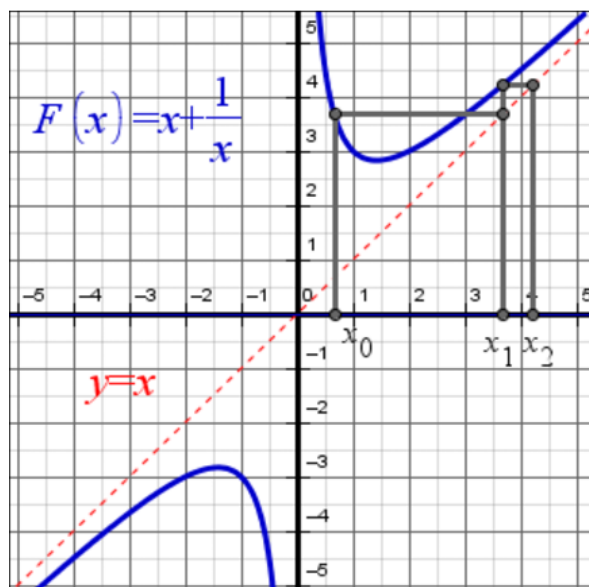
Пусть x_0 – произвольное число (начальное приближение искомого корня уравнения (1)).

Рассмотрим последовательность

$$x_1 = F(x_0), x_2 = F(x_1), \dots, x_n = F(x_{n-1}), \dots$$

Если эта последовательность имеет предел, то он и есть решение (корень) уравнения (2), а значит, и уравнения (1).

Наглядно процесс показан на рисунке ниже.



Не при всех условиях итерационный процесс сходится к корню уравнения x . Для того чтобы итерационный процесс был сходящимся, необходимо в окрестности корня выполнение следующего неравенства:

$$|F'(x)| < 1;$$

Найдем подходящее уравнение $F(x)$ для приведенных выше вариантов:

Приведение уравнений

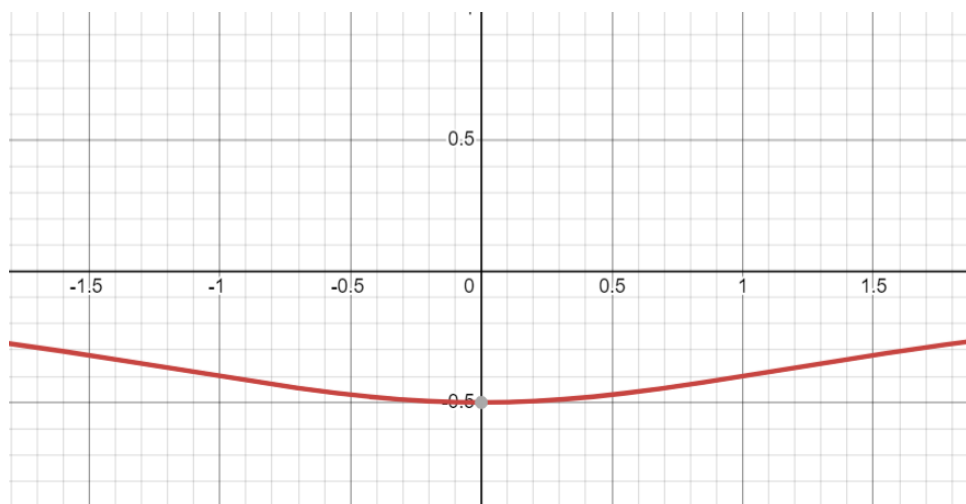
Вариант 14:

$$\begin{aligned} \tan\left(\frac{x}{2}\right) - \cot\left(\frac{x}{2}\right) + x &= 0; \\ \frac{\sin(x)}{\cos(x)} - \frac{\cos(x)}{\sin(x)} + x &= 0; \\ \frac{\sin^2\left(\frac{x}{2}\right) - \cos^2\left(\frac{x}{2}\right)}{\sin\left(\frac{x}{2}\right)\cos\left(\frac{x}{2}\right)} + x &= 0; \\ -2 \operatorname{ctg}(x) + x &= 0; \\ x = \operatorname{arccctg}\left(\frac{x}{2}\right); \end{aligned}$$

$\operatorname{arccctg}$ имеет область значений от 0 до π , этому интервалу принадлежит наш корень.

Посмотрим на график производной:

$$\operatorname{arccctg}'\left(\frac{x}{2}\right) = \frac{-2}{x^2 + 4}$$



Как видно из графика (красный цвет), представленного ниже, производная удовлетворяет условию $|F'(x)| < 1$, значит мы можем воспользоваться данной функцией.

Вариант 15:

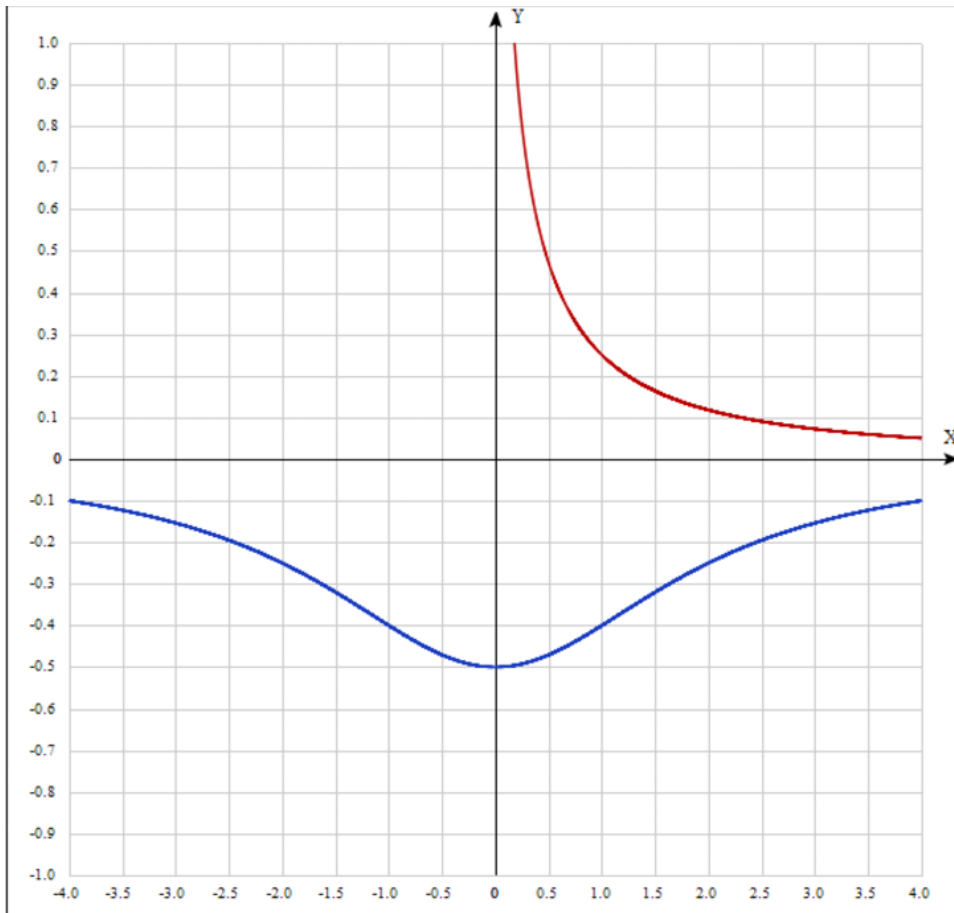
$$\begin{aligned} 0.4 + \arctan(\sqrt{x}) - x &= 0; \\ x = 0.4 + \arctan(\sqrt{x}); \end{aligned}$$

arctg имеет область значений $-\pi/2$ от до $\pi/2$. Области значений $F(x)$ принадлежит наш корень.

Посмотрим на график производной:

$$F'(x) = \frac{1}{(2(x+1)\sqrt{x})}$$

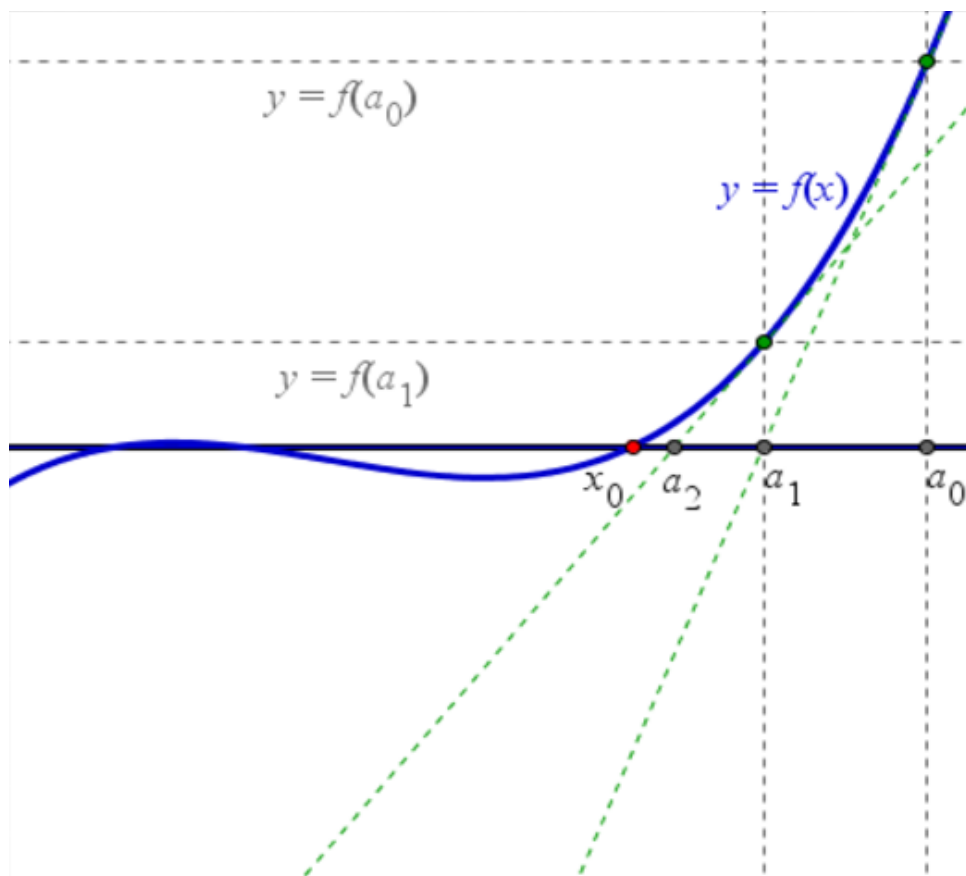
Как видно из графика (красный цвет), представленного ниже, производная удовлетворяет условию $|F'(x)| < 1$, значит мы можем воспользоваться данной функцией.



Метод Ньютона

Суть метода можно сформулировать так.

Берется какое-либо число a_1 как можно ближе к искомому корню x_0 и принимается за первое приближение корня (см. рис.). Затем через точку A_1 с координатами $(a_1; f(a_1))$ проводится касательная к графику функции $y = f(x)$ до пересечения с осью абсцисс в точке $(a_2; 0)$. Эта точка пересечения дает нам второе приближение корня x_0 . Повторяя этот процесс, получаем все более и более точные значения $a_0; a_1; a_2; \dots$ корня x_0 .



С помощью уравнения касательной можно вывести рекуррентную формулу, выражающую очередное, i -е приближение через предыдущее:

$$x_{k+1} = x_k - \frac{f_k(x)}{f'_k(x)}$$

Условие сходимости:

$$|f(x)f''(x)| < (f'(x))^2 \quad \text{на } [a, b];$$

Проверим, подходит ли метод Ньютона для решения представленных уравнений:

Вариант 14:

$$f(x) = \operatorname{tg}\left(\frac{x}{2}\right) - \operatorname{ctg}\left(\frac{x}{2}\right) + x;$$

$$f'(x) = \frac{1}{2} \cos^{-2}\left(\frac{x}{2}\right) + \frac{1}{2} \sin^{-2}\left(\frac{x}{2}\right) + 1;$$

$$f''(x) = \frac{1}{2} \left(\cos^{-3}\left(\frac{x}{2}\right) \sin\left(\frac{x}{2}\right) - \sin^{-3}\left(\frac{x}{2}\right) \cos\left(\frac{x}{2}\right) \right);$$

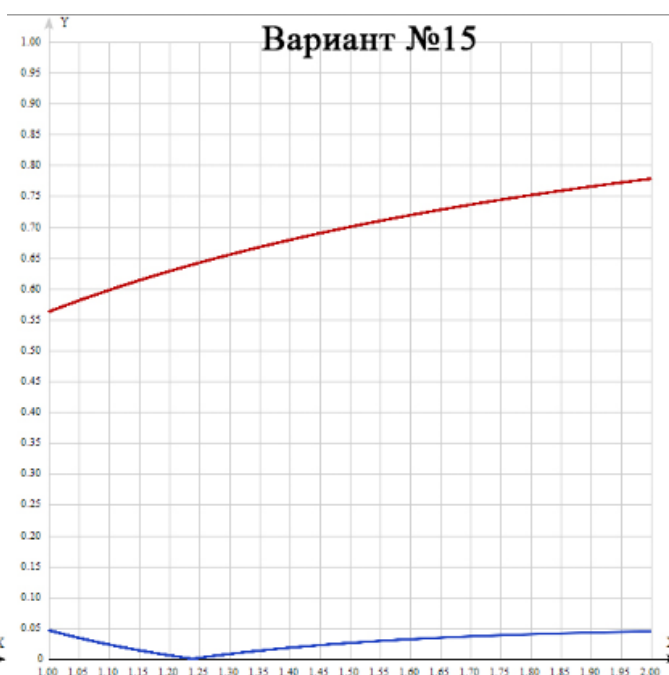
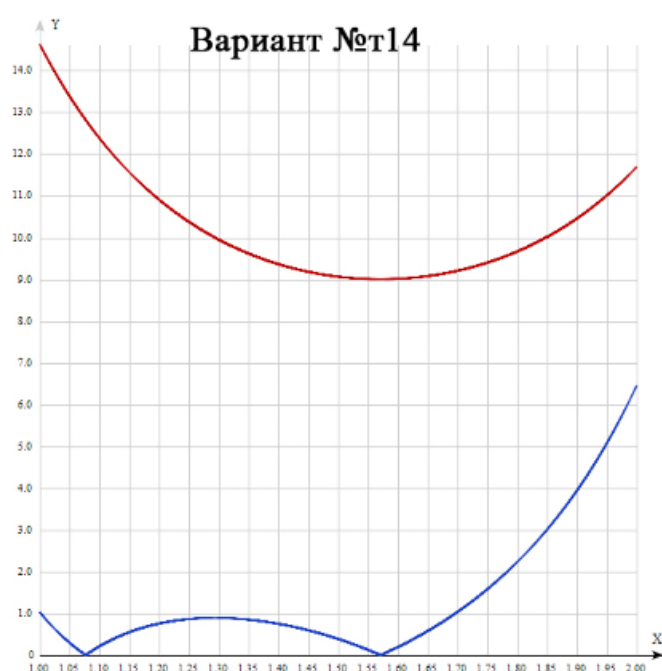
Вариант 15:

$$f(x) = 0.4 + \arctg(\sqrt{x}) - x;$$

$$f'(x) = \frac{1}{2(x+1)\sqrt{x}} - 1;$$

$$f''(x) = -\frac{3x+1}{4(x^3+2x^2+x)\sqrt{x}};$$

Построим графики функций $g(x) = |f(x)f''(x)|$ (синий цвет) и $q(x) = (f'(x))^2$ (красный цвет).



Как видно из графиков функций, условие сходимости выполнено на данных отрезках $[a;b]$, значит мы можем использовать данный метод для решения уравнений.

Зная, что каждый из методов мы можем применить для решения каждого уравнения, составим программу на Си, вычисляющую их корни.

Составим таблицу использованных функций и их переменных:

Функция	Переменные функции	Что делает
—	Double eps – значение эпсилон, глобальная переменная	Хранит в себе значение машинного эпсилона

Double epsylone()	Double epsylone – значение эпсилон	Вычисляет значение машинного эпсилон
Double a(double x)	Double x	Нужна для вычисление правильного порядка машинного эпсилон
Double f1(double x)	Double x – значение точки, для которой нужно вычислить f1(x)	Вычисляет значение функции из варианта 14 в данной точке
Double f2(double x)	Double x (аналогично с функцией f1)	Аналогично с функцией f1, но для функции из варианта 15
Double F1(double x)	Double x – значение точки, для которой нужно вычислить F1(x)	Вычисляет значение дополнительной функции из варианта 14 в данной точке
Double F2(double x)	Double x (аналогично с функцией F1)	Аналогично с функцией F1, но для функции из варианта 15
Double derivative_f1(double x)	Double x – значение точки, для которой нужно вычислить derivative_f1(x)	Вычисляет значение производной функции из варианта 14 в данной точке
Double derivative_f2(double x)	Double x (аналогично с derivative_f1)	Аналогично с функцией derivative_f1, но для функции из варианта 15
double dichotomy_method(double a, double b, double (*f) (double))	double a, b – значение правого и левого концов отрезка соответственно; double (*f) (double) – указатель на функцию, для которой вычисляется корень; int i – количество итераций; eps – значение эпсилон;	Вычисляет корень уравнения методом дихотомии
double iterative_method(double x1, double x2, double (*F) (double))	double x1, double x2 – нужны для вычисления первого приближения, а затем последующих; double (*F) (double) — указатель на дополнительную функцию; int i – количество итераций; eps – значение эпсилон;	Вычисляет корень уравнения методом итераций
double Newton_method(double x1, double x2, double (*f) (double), double (*derivative_f) (double))	double x1, double x2 – нужны для вычисления первого приближения, а затем последующих; double (*f) (double) — указатель на функцию, для которой вычисляется корень; double (*derivative_f) (double) – указатель на функцию, которая вычисляет производную; int i – количество итераций; eps – значение эпсилон;	Вычисляет корень уравнения методом Ньютона
void print_table(double a, double b, double (*f) (double), double (*F) (double), double (*derivative_f) (double))	double a - значение левого конца отрезка; double b – значение правого конца отрезка; Double (*f) (double) — указатель на функцию f(x); double (*F) (double) — указатель на дополнительную функцию f(x); double (*derivative_f) (double) — указатель на производную функции f(x);	Для конкретной функции печатает таблицу, которая состоит из корня функции на [a;b], метода, которым он вычислен, и количества итераций, ушедших на вычисление корня данным методом.

void main()	Int k –порядок эпсилон; double a, b – значение правого и левого концов отрезка соответственно; eps – глобальная переменная, которой присваивается значение эпсилон	Вычисляет нужный порядок эпсилон, вызывает функцию print_table для уравнения 14 и 15.
-------------	---	---

Код программы

```
#include <stdio.h>
```

```
#include <math.h>
```

```
double eps; // Глобальная переменная
```

```
double get_machine_eps()
```

```
{
    double epsylone = 1.0;
    while((1.0 + epsylone / 2) > 1.0) {
        epsylone /= 2;
    }
    return epsylone;
}
```

```
double f1(double x)
```

```
{
    return tan(x / 2) - (1 / tan(x / 2)) + x;
}
```

```
double F1(double x)
```

```
{
    return M_PI / 2 - atan(x / 2);
}
```

```
double derivative_f1(double x)
```

```
{
    return (1 / pow(cos(x / 2), 2) + 1 / pow(sin(x / 2), 2) + 2) / 2;
```

```
}
```

```
double f2(double x)
{
return 0.4 + atan(sqrt(x)) - x;
}
```

```
double F2(double x)
{
return 0.4 + atan(sqrt(x));
}
```

```
double derivative_f2(double x)
{
return (1 / (2 * (pow(x, 3 / 2) + pow(x, 1 / 2)))) - 1;
}
```

```
void dichotomy_method(double a, double b, double (*f) (double))
{
double c;
int i = 0;
```

```
while(fabs(a - b) >= eps)
{
c = (a + b) / 2;
if ((*f)(a) * (*f)(c) > 0) a = c;
else b = c;
i++;
}
printf("| Dichotomy method | %4d | %.16lf |\n", i, (a + b) / 2);
}
```

```
void iterative_method(double x1, double x2, double (*F) (double))
```

```
{
int i = 0;

x2 = (x1 + x2) / 2;

do {
x1 = x2;
x2 = (*F)(x1);
i++;

} while(fabs(x1 - x2) >= eps);

printf("| Iterative methode | % 4d | %.16lf |\n", i, x2);

}
```

```

printf("|-----|-----|
-----|\n");
iterative_method(a, b, F);
printf("|-----|-----|
-----|\n");
newton_method(a, b, f, derivative_f);
printf("-----\n");
}

```

```

void main()
{
double a = 1.0, b = 2.0;
int k;

scanf("%d", &k);
eps = get_machine_eps() * pow(10, k);
printf("epsylone = %g\n\n", eps);

printf("      Root for equation №1\n");
print_table(a, b, f1, F1, derivative_f1);
printf("      Root for equation №2\n");
print_table(a, b, f2, F2, derivative_f2);
}

```

Тесты программы

```

keinpop@DESKTOP-T6SLHUS:/mnt/c/labs$ gcc kp4.c -lm
keinpop@DESKTOP-T6SLHUS:/mnt/c/labs$ ./a.out
5
epsylone = 2.22045e-11

```

Root for equation %1

Method name	iter	root
Dichotomy method	36	1.0768739863051451
Iterative methode	27	1.0768739863087642
Newton's method	5	1.0768739863118038

Root for equation %2

Method name	iter	root
Dichotomy method	36	1.2388399775736616
Iterative methode	16	1.2388399775757328
Newton's method	8	1.2388399775742611

Root for equation %1

Method name	iter	root
Dichotomy method	19	1.0768747329711914
Iterative methode	15	1.0768737221456464
Newton's method	4	1.0768739863118031

Root for equation %2

Method name	iter	root
Dichotomy method	19	1.2388391494750977
Iterative methode	9	1.2388400986475925
Newton's method	5	1.2388399730130997

```

keinpop@DESKTOP-T6SLHUS:/mnt/c/labs$ ./a.out
1
epsylone = 2.22045e-15

```

Root for equation %1

Method name	iter	root
Dichotomy method	49	1.0768739863118038
Iterative methode	37	1.0768739863118033
Newton's method	5	1.0768739863118038

Root for equation %2

Method name	iter	root
Dichotomy method	49	1.2388399775741474
Iterative methode	21	1.2388399775741481
Newton's method	11	1.2388399775741474

```

keinpop@DESKTOP-T6SLHUS:/mnt/c/labs$ ./a.out
4
epsylone = 2.22045e-12

```

Root for equation %1

Method name	iter	root
Dichotomy method	39	1.0768739863115115
Iterative methode	29	1.0768739863113470
Newton's method	5	1.0768739863118038

Root for equation %2

Method name	iter	root
Dichotomy method	39	1.2388399775745711
Iterative methode	17	1.2388399775744656
Newton's method	9	1.2388399775741445

```
keinpop@DESKTOP-T6SLHUS:/mnt/c/labs$ ./a.out
8
epsylone = 2.22045e-08
```

Root for equation %1

Method name	iter	root
Dichotomy method	26	1.0768739804625511
Iterative methode	19	1.0768739803481329
Newton's method	5	1.0768739863118038

Root for equation %2

Method name	iter	root
Dichotomy method	26	1.2388399764895439
Iterative methode	11	1.2388399824486194
Newton's method	6	1.2388399777073364

```
keinpop@DESKTOP-T6SLHUS:/mnt/c/labs$ ./a.out
11
epsylone = 2.22045e-05
```

Root for equation %1

Method name	iter	root
Dichotomy method	16	1.0768814086914062
Iterative methode	12	1.0768785220726500
Newton's method	4	1.0768739863118031

Root for equation %2

Method name	iter	root
Dichotomy method	16	1.2388381958007812
Iterative methode	7	1.2388429848334388
Newton's method	4	1.2388401337669173

Заключение

В ходе выполнения курсового проекта были изучены такие вычислительные методы, как метод дихотомии, метод итераций, метод Ньютона. В ходе проведения тестирования было выявлено, что метод Ньютона наиболее эффективен, он вычисляет корень уравнения за наименьшее количество итераций, а метод половинного деления, наоборот самый медленный, однако он наиболее прост в реализации.

Так же во время выполнения я изучил дополнительные возможности языка Си - использование указателей на функции. Это тема 2-го семестра обучения. Я думаю, эти знания помогут мне в будущем разобраться в этом более ясно и удобно.

Список литературы

1. http://www.machinelearning.ru/wiki/index.php?title=Методы_дихотомии
2. <https://ru.wikipedia.org/wiki/>
3. <https://ru.wikipedia.org/wiki>
4. <https://metanit.com/cpp/c/5.11.php>
5. https://learnc.info/c/function_pointers.html
6. <https://www.desmos.com/calculator?lang=ru>