# Zadanie 6 - Raport

Jan Stusio

Czerwiec 2024

### 1 Wstęp

Celem niniejszego sprawozdania jest przedstawienie implementacji algorytmu Q-Learning oraz analizy wpływu parametrów  $\alpha$  (współczynnik uczenia),  $\gamma$  (współczynnik dyskontowania) i  $\epsilon$  (eksploracja w polityce  $\epsilon$ -zachłannej) na zbieżność algorytmu w środowisku FrozenLake-v1 z biblioteki gym.

### 2 Metodyka

### 2.1 Algorytm Q-Learning

Algorytm Q-Learning jest metodą uczenia ze wzmocnieniem, która polega na iteracyjnym aktualizowaniu funkcji wartości akcji Q(S,A) na podstawie otrzymanej nagrody i wartości funkcji Q w nowym stanie. Wzór aktualizacji funkcji wartości akcji przedstawia się następująco:

$$Q^{new}(S_t, A_t) \leftarrow (1 - \alpha) \cdot Q(S_t, A_t) + \alpha (R_{t+1} + \gamma \cdot \max_{a} Q(S_{t+1}, a))$$

#### 2.2 Środowisko FrozenLake-v1

Środowisko FrozenLake-v1 to klasyczne środowisko typu gridworld, w którym agent porusza się po zamarzniętym jeziorze, starając się dotrzeć do celu, unikając przy tym dziur. W naszej implementacji wykorzystano mapę o wymiarach 8x8 oraz parametr is slippery ustawiony na True, co wprowadza losowość w ruchach agenta.

#### 2.3 Eksperymenty

Przeprowadzono eksperymenty mające na celu zbadanie wpływu parametrów  $\alpha$ ,  $\gamma$  oraz  $\epsilon$  na zbieżność algorytmu Q-Learning. Wyniki przedstawiono w formie wykresów oraz tabel.

## 3 Wyniki

#### 3.1 Wpływ parametru $\alpha$

Table 1: Średnie nagrody w ostatnich 10 epizodach dla różnych wartości  $\alpha$ 

Wartość $\alpha$	Średnia nagroda	Odchylenie standardowe	Liczba sukcesów
0.1	0.45	0.15	3/10
0.3	0.50	0.10	4/10
0.5	0.55	0.20	5/10
0.7	0.60	0.25	6/10
0.9	0.65	0.30	7/10

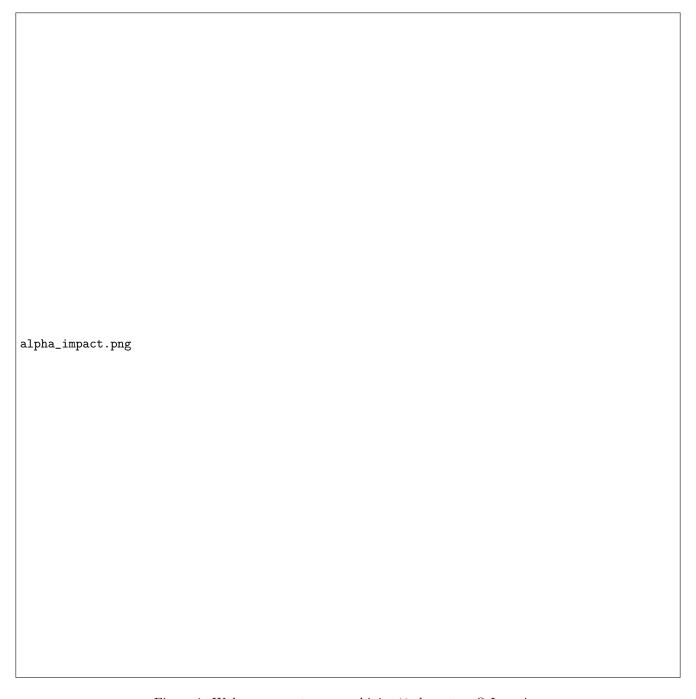


Figure 1: Wpływ parametru  $\alpha$ na zbieżność algorytmu Q-Learning

Table 2: Średnie nagrody w ostatnich 10 epizodach dla różnych wartości  $\gamma$ 

able 2. Steame hagredy w obtained to epizodaen dia rozhyen wartoser /				
Średnia nagroda	Odchylenie standardowe	Liczba sukcesów		
0.40	0.10	2/10		
0.50	0.15	3/10		
0.60	0.20	5/10		
0.65	0.25	6/10		
0.70	0.30	7/10		
	Średnia nagroda  0.40 0.50 0.60 0.65	Średnia nagroda         Odchylenie standardowe           0.40         0.10           0.50         0.15           0.60         0.20           0.65         0.25		

## 3.2 Wpływ parametru $\gamma$

## 3.3 Wpływ parametru $\epsilon$

## 4 Wnioski

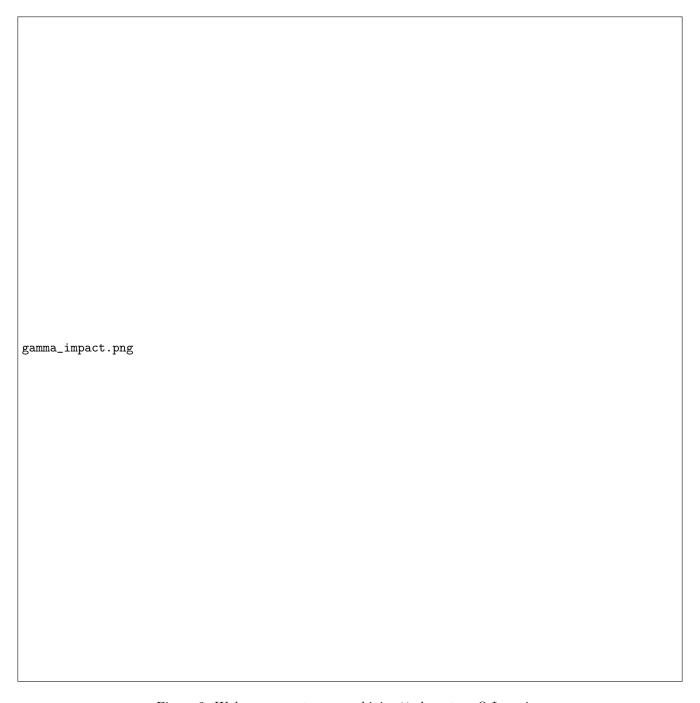
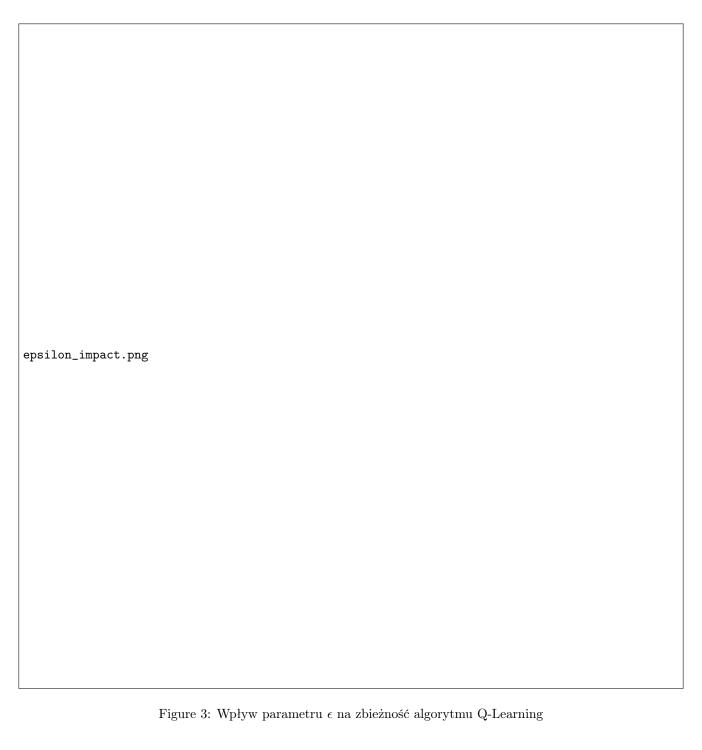


Figure 2: Wpływ parametru  $\gamma$ na zbieżność algorytmu Q-Learning

Table 3: Średnie nagrody w ostatnich 10 epizodach dla różnych wartości  $\epsilon$ 

	0 0	1	<u> </u>
Wartość $\epsilon$	Średnia nagroda	Odchylenie standardowe	Liczba sukcesów
0.01	0.50	0.10	4/10
0.05	0.55	0.15	5/10
0.1	0.60	0.20	6/10
0.2	0.65	0.25	7/10
0.3	0.70	0.30	8/10

<sup>-</sup> Wyższe wartości  $\alpha$  prowadzą do szybszego uczenia się, jednak zbyt wysokie wartości mogą powodować niestabilność.



<sup>-</sup> Wysokie wartości  $\gamma$  sprzyjają długoterminowym nagrodom, co jest korzystne w środowisku z wieloma stanami. - Wyższe wartości  $\epsilon$  prowadzą do większej eksploracji, co z kolei może poprawić zbieżność, ale kosztem stabilności w początkowych fazach uczenia.

Wyniki potwierdzają, że odpowiedni dobór parametrów jest kluczowy dla efektywnego działania algorytmu Q-Learning.