《机器学习基础》



内容

- >无监督学习
 - ▶主成分分析
 - ▶ 聚类分析

监督学习和无监督学习

- ▶在监督学习中,我们有一个包含输入特征(X)和对应的目标输出(y)的训练数据集。模型通过学习输入和输出之间的映射关系,以便在给定新的输入时能够预测输出。
- ▶ 无监督学习是在没有给定明确的目标输出的情况下,让模型自动从数据中发现模式和结构。也就是说,数据集中只有输入特征X,没有对应的y。

无监督学习 (Unsupervised Learning)

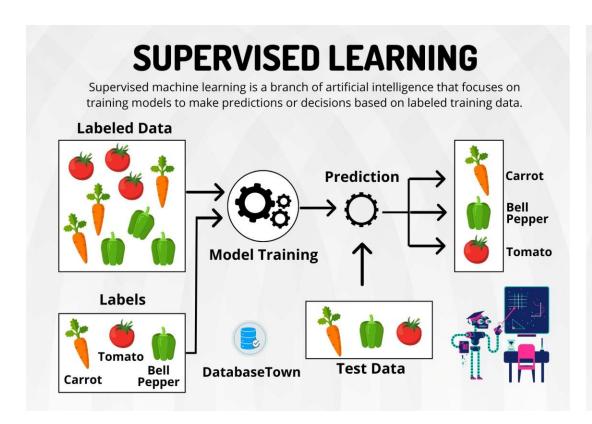
▶监督学习

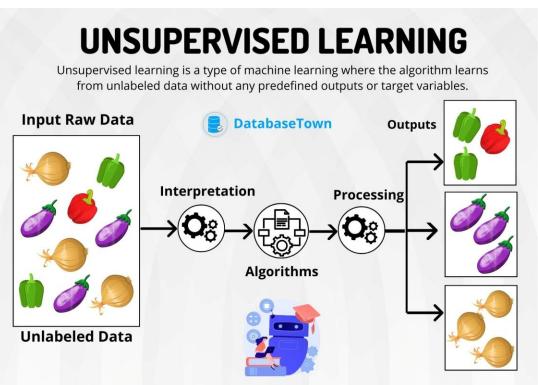
▶建立映射关系 $f: x \to y$

▶ 无监督学习

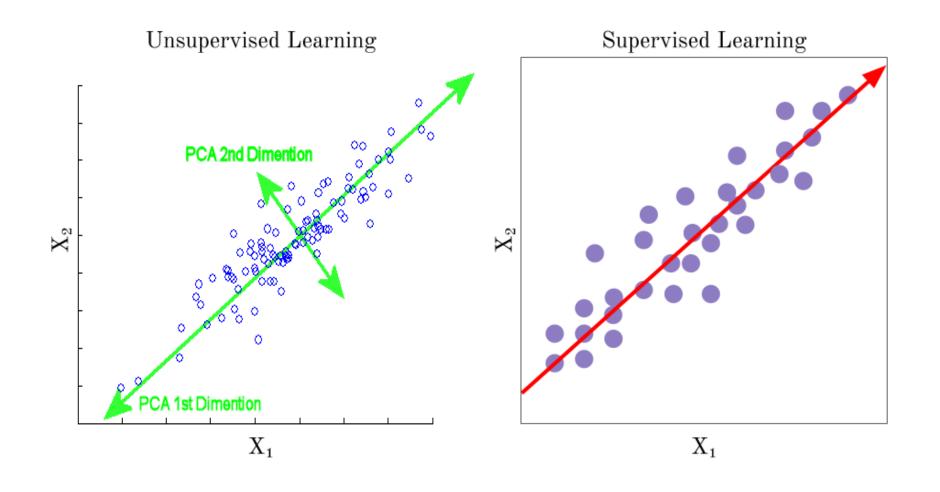
- ▶指从无标签的数据中学习出一些有用的模式。
- ▶聚类: 建立映射关系 $f: x \to y$
 - ▶ 不借助于任何人工给出标签或者反馈等指导信息
- ▶特征学习

监督学习和无监督学习





监督学习和无监督学习



为什么要无监督学习?

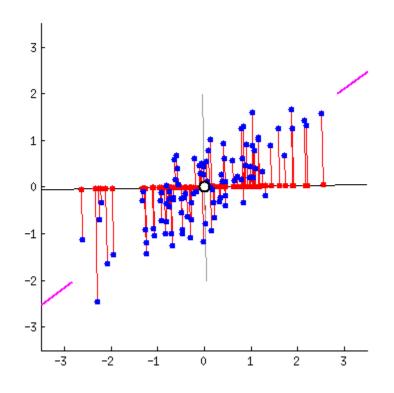
大脑有大约10¹⁴个突触,我们只能活大约10⁹秒。所以我们有比数据更多的参数。这启发了我们必须进行大量无监督学习的想法,因为感知输入(包括本体感受)是我们可以获得每秒10⁵维约束的唯一途径。

-- Geoffrey Hinton, 2014 AMA on Reddit

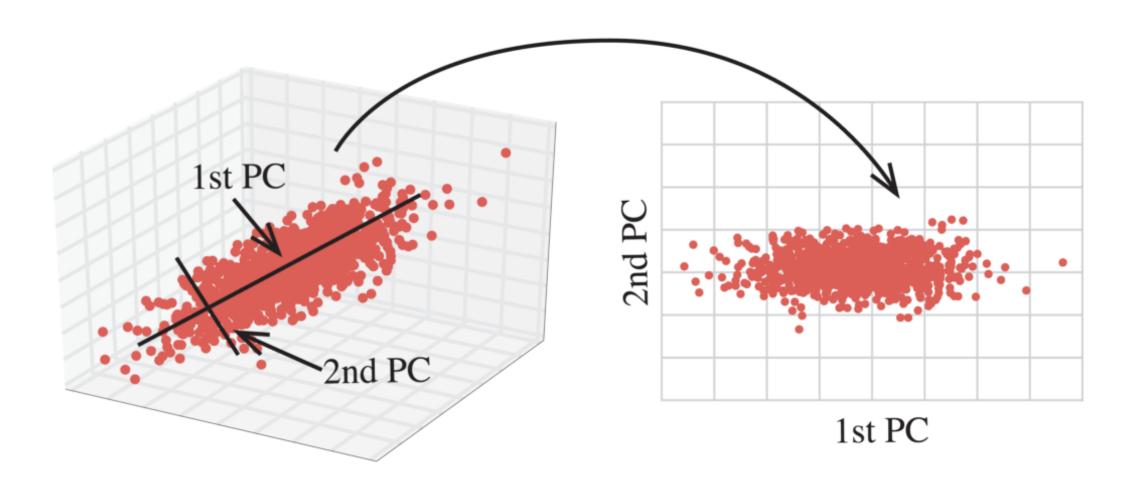


PCA优化目标

▶一种最常用的数据降维方法,使得在转换后的空间中数据的方差最大。



主成分分析的优化目标



- ▶PCA的目标是找到一组新的正交基 $\{u_1, u_2, \dots, u_k\}$ (从加维下降到 k维),使得数据点在该正交基构成的平面上投影后,数据间的距离最大,即数据间的方差最大。
- ▶如果数据在每个正交基上投影后的方差最大,那么同样满足在正交 基所构成的平面上投影距离最大。

ightharpoonup设正交基 u_j ,数据点 x_i 在该基底上的投影距离为 x_iu_j ,所以所有数据在该基底上投影的方差 J_i 为:

$$J_j = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (x_i u_j - x_{center} u_j)^2$$

▶由于在数据运算之前对数据 x 进行 0均值初始化,上式可写作

$$J_{j} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (x_{i} u_{j})^{2}$$

$$= \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (u_{j}^{T} x_{i}^{T} \cdot x_{i} u_{j}) = u_{j}^{T} \cdot \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (x_{i}^{T} x_{i}) \cdot u_{j}$$

▶写成矩阵形式,有

$$J_j = \frac{1}{n} u_j^T X^T X u_j$$

▶则优化问题为

$$\max_{u_j} J_j = \frac{1}{n} u_j^T X^T X u_j$$

$$s. t_{\circ} \quad u_j^T u_j = 1$$

▶只提取一个主成分:

$$\max_{u_j} J_j = \frac{1}{n} u_j^T X^T X u_j$$

$$s. t_{\circ} \qquad u_j^T u_j = 1$$

▶提取k个主成分:

$$\max_{U_k} J_k = \frac{1}{n} tr(U_k^T X^T X U_k)$$
s.t.
$$U_k^T U_k = I_k$$

主成分分析

- ▶如何得到包含最大差异性的主成分方向?
- ▶通过计算数据矩阵的协方差矩阵,然后得到协方差矩阵的特征值特征向量,选择特征值最大(即方差最大)的k个特征所对应的特征向量组成的矩阵。这样就可以将数据矩阵转换到新的空间当中,实现数据特征的降维。
- ▶两种实现方法:基于特征值分解协方差矩阵实现PCA算法、基于SVD分解协方差矩阵实现PCA算法。

特征值分解

- \blacktriangleright 如果一个向量 ν 是矩阵A的特征向量,将一定可以表示成下面的形式: $A\nu = \lambda \nu$
- ▶其中, λ是特征向量υ对应的特征值, 一个矩阵的一组特征向量是一组 正交向量。
- ▶对于矩阵A,有一组特征向量v,将这组向量进行正交化单位化,就能得到一组正交单位向量。特征值分解就是将矩阵A分解为如下式:

$$A = V\Sigma V^{-1}$$

ight
angle其中,V是矩阵A的特征向量组成的矩阵, Σ 则是一个对角阵,对角线上的元素就是特征值。

SVD分解

▶ 奇异值分解是一个能适用于任意矩阵的一种分解的方法,对于任意矩阵X总是存在一个奇异值分解:

$$\bullet X = W \Sigma U^T$$

- ightarrow设X是一个 $n \times m$ 的矩阵,那么得到的U是一个 $m \times m$ 的方阵,U里面的正交向量被称为左奇异向量。
- Σ 是一个 $n \times m$ 的矩阵, Σ 除了对角线其它元素都为0,对角线上的元素称为奇异值。
- ▶一般来讲, 算法会将Σ上的值按从大到小的顺序排列。

主成分分析

▶数据集 $X = \{x_1, x_2, ..., x_n\} \in R^{n \times m}$,其行为数据样本,列为数据类别,并经过了去平均值处理。则X的奇异值分解为

$$\bullet X = W \Sigma U^T$$

▶据此,

$$Y = XU$$

$$= W\Sigma U^{T}U$$

$$= W\Sigma$$

ightharpoonup我们可以利用 U_k 把X映射到一个只应用前面k个向量的低维空间中去:

$$Y = XU_k = W\Sigma U^{\mathsf{T}}U_k = W\Sigma_k$$

选择降维后的维度K(主成分的个数)

- x_i :原始数据, y_i :PCA降维后的数据
 - ▶average squared projection error:

$$\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} ||x_i - y_i||^2$$

▶total variation in the data:

$$\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} ||x_i||^2$$

选择降维后的维度K(主成分的个数)

▶选择不同的K值,然后用下面的式子不断计算,选取能够满足下列式子条件的最小K值即可。

$$\frac{\frac{1}{n}\sum_{i=1}^{n}||x_i - y_i||^2}{\frac{1}{n}\sum_{i=1}^{n}||x_i||^2} \le t$$

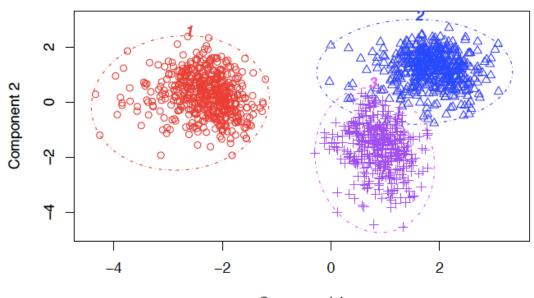
▶其中t值可以由自己定,比如t值取0.01,则代表了该PCA算法保留了99%的主要信息。当你觉得误差需要更小,你可以把t值设置的更小。



聚类

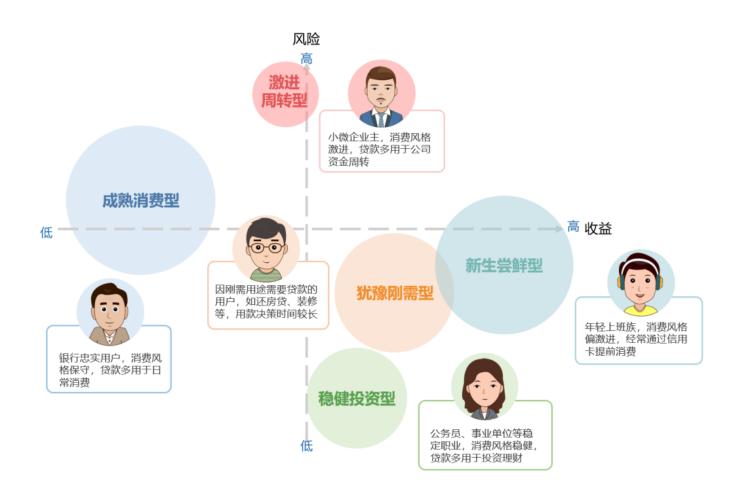
- ▶聚类分析 (Cluster Analysis): 将对象的集合分组为由类似对象 组成的多个类的分析过程。
- ▶ 发现数据中的自然结构,使得同一类中的对象彼此相似,不同类中的对象相互差异较大。
- ▶聚类分析不需要对分类的数目和 结构作出预先假定,属于无监督 学习(Unsupervised Learning)。

Principal Components plot of K-means clusters

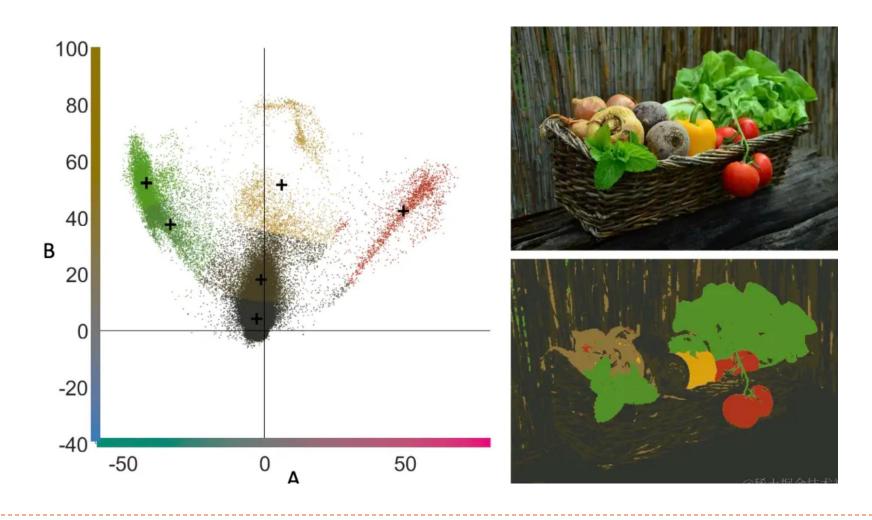


Component 1
These two components explain 78.25 % of the point variability.

聚类的应用



聚类的应用



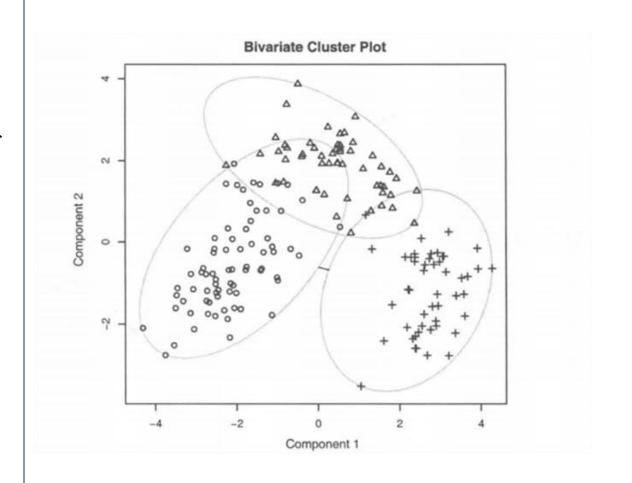
Q型聚类:

- ▶也称为样本聚类 (Sample Clustering) 或硬聚类 (Hard Clustering)。
 - ▶Q型聚类基于样本之间的相似性 度量,将性质相似的样本归为一 类。
 - ▶每个样本只属于一个类, 类与类 之间没有交集。



R型聚类

- ▶也称为变量聚类 (Variable Clustering) 或属性聚类。
 - ▶R型聚类基于变量之间的相关性 度量,将相关性高的变量归为一 类。
 - ▶与Q型聚类不同,R型聚类的每 个样本可以属于多个分类,类与 类之间可能存在交集。



距离

- >距离度量是用来评估数据点之间相似性或差异性的一种方法。
- ▶选择合适的距离度量对于聚类结果的质量和解释性至关重要。
- ▶常用的距离有:
 - ▶欧式距离(Euclidean Distance)
 - ▶曼哈顿距离 (Manhattan Distance)
 - ▶闵可夫斯基距离 (Minkowski Distance)
 - ▶汉明距离(Hamming Distance)
 - ▶兰氏距离(Lance-Williams Distance)

欧氏距离 (Euclidean Distance)

▶定义为两点之间的直线距离

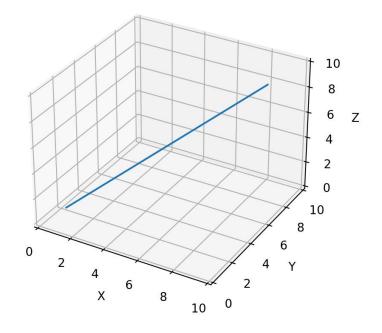
▶在二维空间中,如果两点的坐标分别为 (x_1,y_1) 和 (x_2,y_2) ,那么它们之间的欧氏距离 d 计算公式为:

$$d = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2}$$

▶推广到多维空间,两点x和y之间的欧氏距离为:

$$d(x,y) = \sqrt{\sum_{i=1}^{n} (x_i - y_i)^2}$$

Euclidean Distance

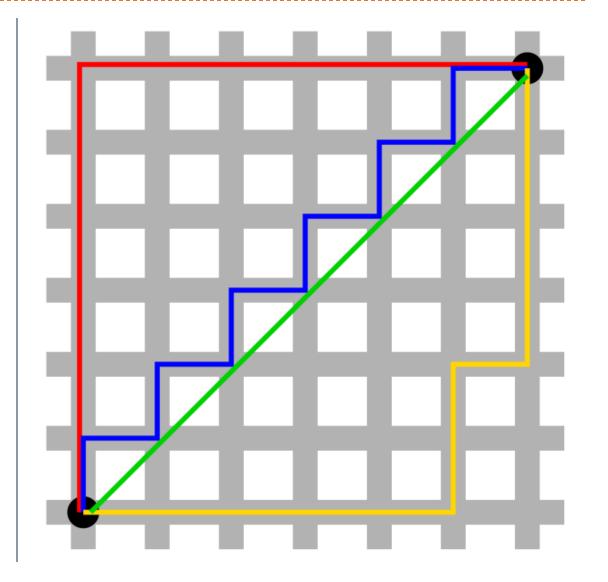


曼哈顿距离 (Manhattan Distance)

▶也称为城市街区距离

- ▶在城市中,出租车通常只能沿着街道行驶,所以这个距离度量反映了出租车行驶的最短路径。
- ▶ 其公式为两点在坐标轴上的绝对轴距总 和:

$$d(x,y) = \sum_{i=1}^{n} |x_i - y_i|$$



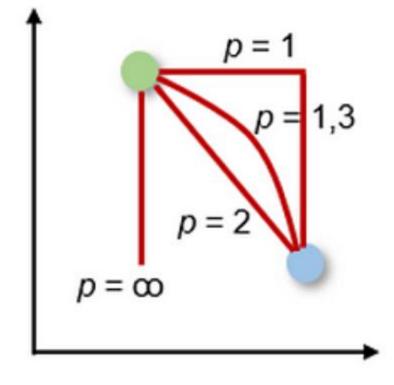
闵可夫斯基距离 (Minkowski Distance)

▶闵可夫斯基距离可以表示为:

$$d(x,y) = \left(\sum_{i=1}^{n} |x_i - y_i|^p\right)^{\frac{1}{p}}$$

- ▶其中 p 是一个参数。
- ▶ 闵可夫斯基距离是欧氏距离和曼哈顿距离的一般形式
- ▶当p=1时, 闵可夫斯基距离就 是曼哈顿距离
- ▶ 当p = 2 时,就是欧氏距离。

Minkowski

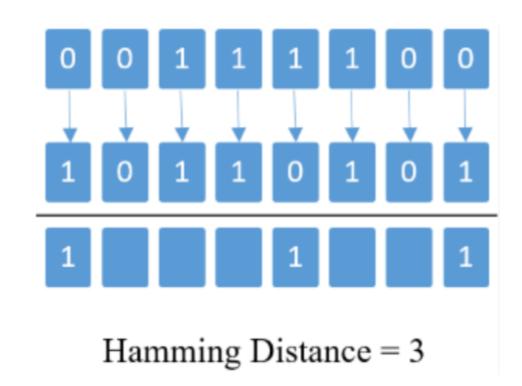


汉明距离 (Hamming Distance)

▶汉明距离是比较两个相同长度的 数据序列(如二进制序列、字符 序列等),统计其中对应位置元 素不同的数量。

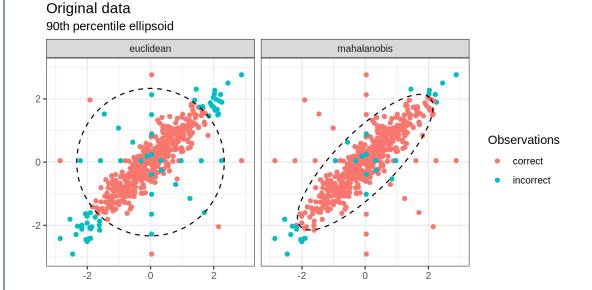
$$d(x,y) = \sum_{i=1}^{n} I(x_i \neq y_i)$$

▶其中I(·)是指示函数,当括号内条件成立时,I的值为1,反之为0。



马氏距离 (Mahalanobis Distance)

- 內氏距离考虑数据的协方差结构的距离度量,用于衡量一个样本点与一个分布中心之间的距离,或者两个样本点在某个分布下的相对距离。
 - ト其计算公式为: $d^2(x,y) = (x-y)^T \Sigma^{-1}(x-y)$

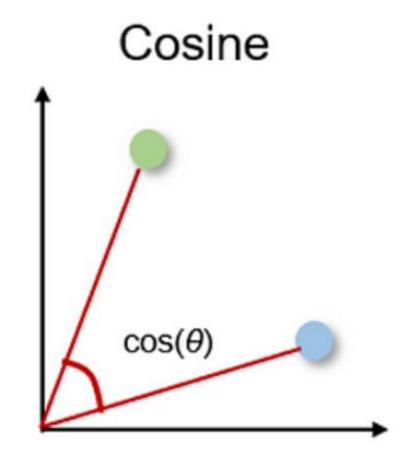


余弦相似度 (Cosine Similarity)

- ▶通过计算两个向量的夹角余弦值 来评估它们的相似度,
 - ▶对于两个非零向量 x 和 y, 余弦相 似度 s 定义为:

$$s(x,y) = \frac{x \cdot y}{|x||y|}$$

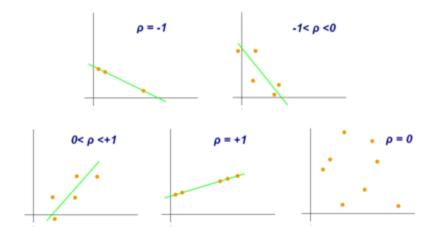
$$= \frac{\sum_{i=1}^{n} x_i y_i}{\sqrt{\sum_{i=1}^{n} x_i^2} \sqrt{\sum_{i=1}^{n} y_i^2}}$$



相关系数 (Pearson Correlation Coefficient)

- ▶最常用的相关系数是皮尔逊 相关系数 (Pearson
 - Correlation Coefficient),
 - ▶计算公式为:

$$r = \frac{\sum_{i=1}^{n} (X_i - \bar{X})(Y_i - \bar{Y})}{\sqrt{\sum_{i=1}^{n} (X_i - \bar{X})^2} \sqrt{\sum_{i=1}^{n} (Y_i - \bar{Y})^2}}$$



秩相关系数 (Spearman's Rank Correlation)

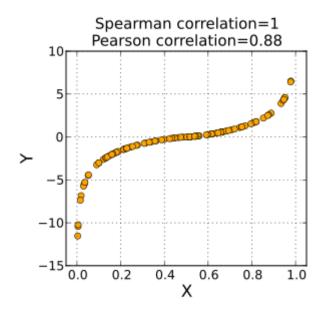
- ▶基于变量的秩次(排序后的位置)而不是变量的实际数值来计算相关性。
 - ▶ 先分别对两个变量X和Y的观测 值进行排序,得到它们的秩次 R(X)和R(Y)。然后计算秩次之 间的差异

$$d_i = R(X_i) - R(Y_i)$$

▶ 秩相关系数r_s的计算公式为

$$r_{S} = 1 - \frac{6\sum_{i=1}^{n} d_{i}^{2}}{n(n^{2} - 1)}$$

▶其中n是观测值的数量。



秩相关系数 (Spearman's Rank Correlation)

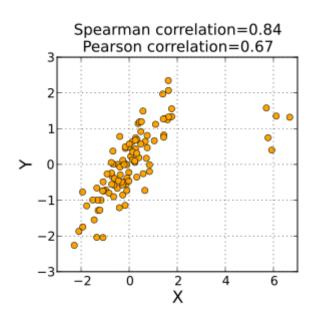
- ▶基于变量的秩次(排序后的位置)而不是变量的实际数值来计算相关性。
 - ▶ 先分别对两个变量X和Y的观测 值进行排序,得到它们的秩次 R(X)和R(Y)。然后计算秩次之 间的差异

$$d_i = R(X_i) - R(Y_i)$$

▶ 秩相关系数r_s的计算公式为

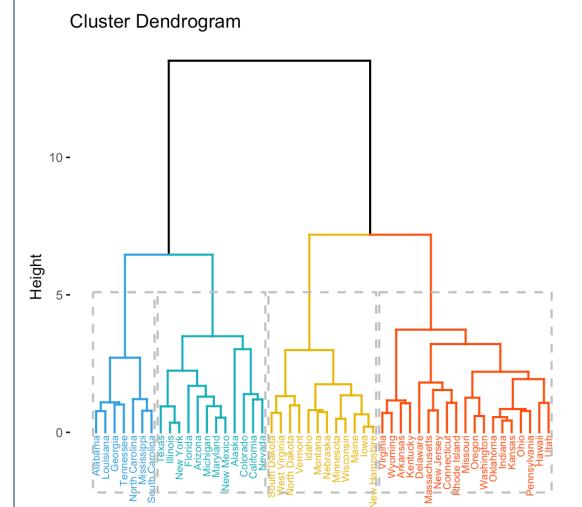
$$r_{s} = 1 - \frac{6\sum_{i=1}^{n} d_{i}^{2}}{n(n^{2} - 1)}$$

▶其中n是观测值的数量。



层次聚类法

- ▶层次聚类法(Hierarchical Clustering),又称为系统聚 类法。
- ▶它不需要事先指定聚类的数量, 而是生成一个由层次结构组成的 聚类树 (Dendrogram),
- ▶通过不断地合并或者分裂数据子 集来构建聚类层次,最终形成一 个树形的聚类结构。
- ▶这个树可以刻画聚类的数量和聚 类的层次。

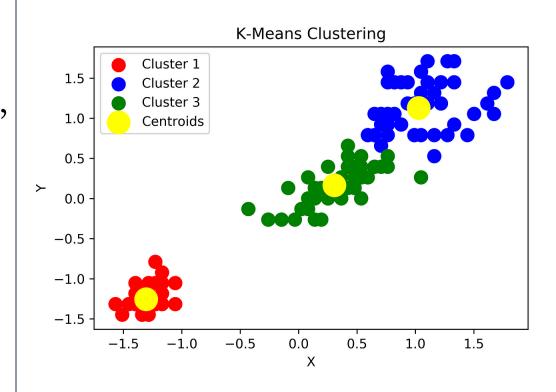


层次聚类法

- ▶在层次聚类法中,类的合并通常基于以下距离度量方法之一:
 - ▶最短距离法 (Single Linkage):根据两个类中最近的成员之间的距离来合并类。
 - ▶最长距离法 (Complete Linkage):根据两个类中最远成员之间的距离来合并类。
 - ▶ **类平均距离法** (Average Linkage): 使用两个类所有成员之间距离 的平均值来合并类。
 - ▶中心距离法 (Centroid Linkage):使用两个类的质心之间的距离来合并类。

K-means聚类方法

- ▶K-means聚类法将数据分为多个 类,使得类内的点尽可能相似, 而类间的点尽可能不同。
- ▶通过迭代的方式,将数据点分配到 距离其最近的聚类中心所在的类中, 并且不断更新聚类中心的位置,直 到聚类中心不再发生明显变化或者 达到预设的迭代次数。
- ▶K-means聚类方法是一种效率非常 高的聚类方法,但需要事先确定类 的数量。
- ▶如果K值选择不当,会导致聚类结果不符合实际情况。



K-means聚类方法

▶K-means聚类法的基本步骤:

- 1.初始化:选择一个初始的类数目k,然后随机选择k个数据点作为初始的类中心(质心)。
- 2.分配:对于数据集中的每个点,计算它与每个类中心的距离,并将其分配到最近的类中心,形成k个类。
- 3.更新: 重新计算每个类的中心, 通常是类内所有点的均值。
- 4.迭代: 重复步骤2和3, 直到满足以下停止条件之一:
 - 1. 类中心不再显著变化,即连续两次迭代的类中心变化量小于某个预设的阈值。
 - 2. 达到预设的迭代次数

K-means聚类方法

▶优点:

- ▶简单、直观,易于理解和实现。
- ▶计算效率高,适合处理大型数据集。

▶缺点:

- ▶对初始类中心敏感,可能导致局部最优解。
- ▶需要预先指定类的数目k,但在很多情况下k并不容易选择。
- ▶对噪声和异常值敏感,可能会影响聚类结果。
- ▶只能发现球形的类,对于非球形分布的数据可能不是最佳选择。