

温湿度・気圧センサモジュールキット

ボッシュ社の BME280 を搭載したセンサモジュールで、温度、湿度、気圧の 3 つの環境情報を同時に測定できます。 マイコンとの通信方式は、 I^2 C または SPI を選択することができます。超小型 16×10 ミリの 6 ピン SIP モジュールです。

◆主な仕様 -

・電源電圧: DC1.71V ~ 3.6V ・通信方式: I² C(最大 3.4MHz)、

SPI [4 線式 /3 線式] (最大 10MHz)

・測定レンジと測定精度

温度:-40~+85℃、±1℃ 湿度:0~100%、±3% 気圧:300~1100hPa、±1hPa • 分解能

温度:0.01℃、湿度:0.008%、気圧:0.18Pa

・消費電力:3.6µA@温湿度、気圧測定/秒

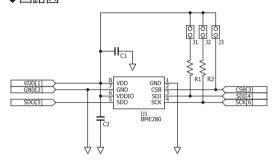
0.1μA@スリープモード

・I2Cアドレス: 0x76(SDO:GND)、0x77(SDO:VDD)

・基板サイズ:超小型16×10ミリ、1.2ミリ厚

6ピンSIP(2.54ミリピッチ)

◆回路図

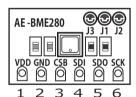


◆部品表(ピンヘッダ以外は、基板にすべて実装済みです)

記号	部品		
U1	BME280	温湿度・気圧センサ	
C1	0.1µF	VDD 用	
C2	0.1µF	VDDIO 用	
R1	4.7kΩ	I ² CのSDI用プルアップ抵抗	
R2	4.7kΩ	I ² Cの SCK 用プルアップ抵抗	
	AE-BME280	1.0 ミリ厚 CEM-3 両面	
	6 ピン細ピンヘッダ (L型) [※]		

※: ロットによって7ピン以上のヘッダが付属する場合があります。6 ピンにカットしてご使用ください。

◆ピン番号と機能



ジャンパ設定(はんだジャンパ)

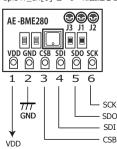
- J1: I² C 設定時の SDA 用プルアップ抵抗の選択
- J2: I² C 設定時の SCL 用プルアップ抵抗の選択
- J3: I²C 設定時にはんだでジャンパします
- SPI 4W/3W 設定時には J1 ~ J3 はオープン

ピン	名称	機能	接続			
			SPI 4W	SPI 3W	I ² C	
1	VDD ^{*1}	電源 +		電源 +		
2	GND	GND	GND			
3	CSB	チップ選択	CSB	CSB	VDD ^{**2}	
4	SDI	データ入力	SDI	SDI/SDO	SDA	
5	SDO	データ出力	SDO	DNC	GND, VDD ^{*3}	
6	SCK	クロック入力	SCK	SCK	SCL	

- ※1: BME280の VDD と VDDIO は、基板上で接続されています。
- $%2: I^2 C の設定は基板の J3 をはんだジャンパによっておこなうことができます。$
- ※3: I² C のアドレス選択は、基板の5番ピン(SDO)をGNDに接続すると[0x76](デフォルト)、 VDDに接続すると[0x77]になります。

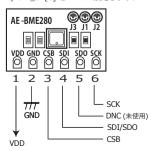
◆SPI 4Wの接続方法

Config レジスタ [0xF5] bit0 の spi3W en[0]を"0"に設定します。



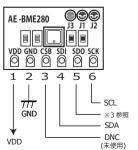
◆SPI 3Wの接続方法

Config レジスタ [0xF5] bit0 の spi3W_en[0] を"1"に設定します。

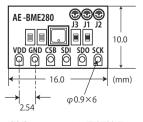


◆I²Cの接続方法

J3 をジャンパ接続します。J1、J2 は必要に応じでジャンパ接続します。

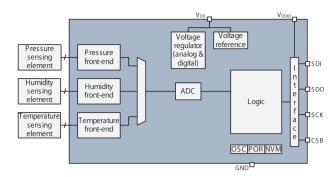


◆寸法図

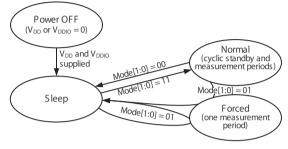


ご注意: BME280 には環境測定用の 外気取り込み口(小穴)があります。 塞いだり、ぬらしたり・溶剤をかけ たりしないでください。なお、基板 の洗浄はできません。

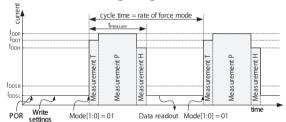
◆BME280ブロック図



◆Sensor mode transition diagram



◆Forced mode timing diagram



◆Normal mode timing diagram

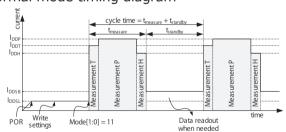
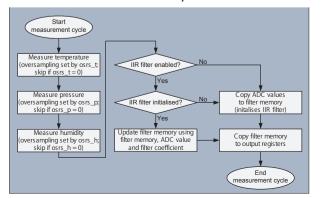


Figure 5: Normal mode timing diagram

◆BME280 measurement cycle



◆Meory Map

0 NFE	Register Name	Address	hit7	hife	Pit 2	hit4	hit3	hiť	į	Piŧ0	Reset
0xFD 0xFD 0xFB 0xFA 0xF8 0xF8 0xF7 0xF7 0xF3 0xF3	and in the last	20000	DIC	210	210	21.7	210	216	211	200	state
0xFD 0xFB 0xFA 0xF9 0xF9 0xF7 0xF7 0xF3 0xF3 0xF3	dsl_mr	0xFE				sl_mny	hum_lsb<7:0>				00×0
0xFC 0xFB 0xFA 0xF9 0xF8 0xF7 0xF5 0xF3 0xF3	dsm_m	0xFD				m_muh	hum_msb<7:0>				08x0
0xFB 0xFA 0xF9 0xF8 0xF7 0xF5 0xF3 0xF3 0xF1···0xF0	dslx_dn	0xFC		temp_xls	sb<7:4>		0	0	0	0	00×0
0xFA 0xF9 0xF8 0xF7 0xF5 0xF3 0xF3 0xF3	dsl_dn	0xFB				temp_ls	temp_lsb<7:0>				00×0
0XF9 0XF8 0XF7 0XF5 0XF4 0XF3 0XF3	qsw_dı	0xFA				<0:7>dsm_qmet	<0:/>2>qs				08x0
0xF8 0xF7 0xF5 0xF4 0xF3 0xE1···0xF0	qslx_ss	0xF9		press_xl	sb<7:4>		0	0	0	0	00×0
0XF7 0XF5 0XF4 0XF3 0XF2	qs _ss	0xF8				<0:Z>qs_ssad	<0:Z>qs				00×0
0xF5 0xF4 0xF3 0xF2 0xE1···0xF0	qsm_ss	0xF7				press_m	press_msb<7:0>				0x80
0xF3 0xF3 0xF2 0xE1···0xF0	onfig	0xF5		t_sb[2:0]			filter[2:0]			spi3w_en[0]	00×0
	l_meas	0xF4		osrs_t[2:0]			osrs_p[2:0]		mode	mode[1:0]	00×0
	status	0xF3					measuring[0]			im_update[0]	00×0
\Box	-l-hum	0xF2							osrs_h[2:0]		00×0
)xE1···0xF0				calibrati	calibration data				individual
reset 0xE0	reset	0×E0				reset	reset[7:0]				00×0
id 0xD0	pi	0QXD				chip_id[7:0]	[0: /]p				09×0
calib00calib25 0x880xA1)x88…0xA1				calibrati	calibration data				individual

Roc	201	write o
Chin ID		read only
Status	registers	read only read / write read only read only
Data	registers	read only
Control	registers	read / write
Calibration	data	read only
Reserved	registers	do not change
9		ype:

◆Electrical palameter specification

Parameter	Symbol	Condition	Min	Тур	Max	Unit
Supply Voltage Internal Domains	V_{DD}	ripple max. 50 mVpp	1.71	1.8	3.6	V
Supply Voltage I/O Domain	V _{DDIO}		1.2	1.8	3.6	V
Sleep current	I _{DDSL}			0.1	0.3	μΑ
Standby current (inactive period of normal mode)	I _{DDSB}			0.2	0.5	μΑ
Current during humidity measurement	I _{DDH}	Max value at 85 ° C		340		μΑ
Current during pressure measurement	I _{DDP}	Max value at -40 ° C		714		μΑ
Current during temperature measurement	I _{DDT}	Max value at 85 ° C		350		μΑ
Start-up time	t _{startup}	Time to first communication after both $V_{DD} > 1.58 \text{ V}$ and $V_{DDIO} > 0.65 \text{ V}$			2	ms
Power supply rejection ratio(DC)	PSRR	full V _{DD} range			±0.01 ±5	%RH/V Pa/V
Standby time	∆t _{standby}			±5	±25	%